

## موتورهای الکتریکی جریان متناوب

هدف‌های رفتاری : در پایان این فصل، از هنرجو انتظار می‌رود :

- ۱- انواع موتورهای الکتریکی از نظر نوع جریان الکتریکی را نام ببرد.
- ۲- انواع موتورهای جریان متناوب را از نظر نحوه عملکرد نام ببرد.
- ۳- ساختمان داخلی و اصول کار موتورهای آسنکرون (القایی) را شرح دهد.
- ۴- اطلاعات روی پلاک مشخصات الکتروموتورهای سه فاز آسنکرون را توضیح دهد.
- ۵- اتصالات ستاره و مثلث را از نظر شکل اتصال، حروف اختصاری روی تخته کلم با هم مقایسه کند.
- ۶- روش‌های راهاندازی موتورهای سه فاز آسنکرون در شبکه سه فاز را توضیح دهد.
- ۷- چگونگی راهاندازی موتورهای سه فاز آسنکرون در شبکه تک فاز را شرح دهد.
- ۸- ساختمان داخلی و اصول کار موتورهای القایی تک فاز را شرح دهد.
- ۹- چگونگی راهاندازی و کاربرد انواع موتورهای تک فاز را شرح دهد.
- ۱۰- پلاک اتصالات (تخته کلم) موتور تک فاز را شرح دهد.



## سیمای فصل ۹

- موتورهای الکتریکی
- ساختمان داخلی موتورهای آسنکرون
- استاتور
- روتور
- روتور ففسی
- روتور سیم پیچی
- موتورهای آسنکرون سه فاز
- آشنایی با پلاک مشخصات موتورهای سه فاز
- نکاتی درباره انتخاب موتورهای الکتریکی
- راه اندازی موتورهای سه فاز آسنکرون
- راه اندازی به صورت مستقیم
- راه اندازی به صورت ستاره - مثلث
- راه اندازی موتورهای سه فاز آسنکرون در شبکه تک فاز
- آشنایی با الکتروموتورهای تک فاز
- ساختمان موتورهای تک فاز
- اصول کار موتورهای تک فاز
- انواع موتورهای تک فاز
- پلاک اتصال موتورهای تک فاز
- آشنایی با پلاک مشخصات الکتروموتورهای تک فاز



## آشنایی با دانشمندان

### ماکسول

(1831—1879 / Maxwell, James Clerk)



ماکسول در اسکاتلند به دنیا آمد. او از کودکی بسیار کنجکاو و دقیق بود و به بازی با ماشین و دستگاه‌های مکانیکی علاقهٔ زیادی داشت. هنگامی که ۹ ساله بود مادرش در اثر ابتلا به بیماری سرطان درگذشت. همین بیماری ۳۹ سال بعد او را نیز از پای درآورد. رفته‌رفته علاقه و توجه او به ریاضیات زیادتر شد و در این زمینه استعداد فوق العاده‌ای از خود نشان داد. او در ۱۴ سالگی موفق به اخذ مدالی در ریاضیات شد و سال بعد مقاله‌ای در مورد ترسیم منحنی‌های بیضوی کامل به انجمن سلطنتی ادینبورو ارائه داد. او پس از مدتی تحصیل در دانشگاه ادینبورو وارد دانشگاه کیمبریج شد و سپس سمت استادی دانشگاه ابردین را به دست آورد. او مدتی را به تحقیق دربارهٔ حلقه‌های زحل پرداخت و سپس با نبوغ و استعداد فوق العاده خود در ریاضیات توانست با روش‌های آماری توزیع سرعت مولکول‌های گاز در یک دمای خاص و فاصلهٔ متوسط ذرات بین دو برخورد را به دست آورد. مهم‌ترین دستاوردهای ماکسول ابداع معادله‌هایی است

که پدیده‌های الکتریکی و مغناطیسی را توجیه می‌کند و آن‌ها را به طرزی غیرقابل تفکیک به هم مرتبط می‌سازد. او ثابت کرد که همه موج‌های الکترومغناطیسی با سرعت نور حرکت می‌کنند و در واقع نور دیدنی فقط جزء کوچکی از گسترۀ وسیع موج‌های الکترومغناطیسی است.

## ۹- موتورهای الکتریکی جریان متناوب

### ۱-۹- موتورهای الکتریکی

مقدمه

موتورهای الکتریکی از نظر نوع جریان مصرفی به دو دسته تقسیم می‌شوند:

۱- موتورهای جریان متناوب (AC)

۲- موتورهای جریان مستقیم (DC)

بیشتر موتورهایی که در صنعت مورد استفاده قرار می‌گیرند از نوع موتورهای با جریان متناوب (AC) هستند. موتورهای جریان متناوب خود به دو گروه کلی تقسیم می‌شوند:

● موتورهای سنکرون

● موتورهای آسنکرون

برای راه اندازی موتورهای آسنکرون از یک منبع جریان متناوب استفاده می‌شود. ولتاژ متناوب به سیم پیچی استاتور اعمال می‌شود و در آن میدان مغناطیسی دور تولید می‌کند در اثر نیروی وارد شده از طرف میدان دور به روتور (قسمت گردان) موجب حرکت آن می‌شود.

در موتورهای سنکرون از دو منبع ولتاژ استفاده می‌شود به سیم پیچ های استاتور منبع ولتاژ متناوب و به سیم پیچ های روتور منبع ولتاژ مستقیم اعمال می‌شود.

موتورهای آسنکرون به دلیل سادگی ساختمان بیشتر از موتورهای سنکرون در صنعت مورد استفاده قرار می‌گیرند.

موتورهای آسنکرون به دو دسته کلی زیر تقسیم می‌شوند:

● موتورهای سه فاز

● موتورهای تک فاز

در شکل های ۹-۲ نمونه هایی از موتورهای سه فاز و تک فاز را مشاهده می کنید.

موتورهای الکتریکی می‌توانند برای به کار انداختن انواع و اقسام وسایل به کار روند، به طوری که می‌توان گفت در کمتر خانه یا تأسیساتی است که از موتورهای الکتریکی استفاده نشود. به همین جهت داشتن اطلاعات کافی در زمینه اصول کار، ساختمان داخلی و طرز کار موتورها برای ما تقریباً یک امر ضروری است. آشنایی با این موارد ما را در رفع عیوب ساده، تعویض قطعات یا انتخاب موتور مناسب با کار مورد نظر در تأسیسات الکتریکی یاری می‌کند. شکل ۹-۱ چند نمونه کاربرد موتور را نشان می‌دهد.



شکل ۹-۱- موتور الکتریکی

## ۹-۲- ساختمان داخلی موتورهای آسنکرون

ساختمان این موتورها از دو قسمت اصلی تشکیل شده است:

(الف) استاتور (ساکن): استاتور عبارت از یک استوانه تو خالی است که از کنار هم قرار گرفتن ورقه‌های آهنی نازک، که نسبت به هم عایق هستند، ساخته شده است. در داخل این استوانه شیارهایی تعبیه شده است که سیم پیچ‌ها درون آن قرار می‌گیرند. معمولاً قبل از سیم پیچی، داخل شیارها را با کاغذ مخصوص مشابه شکل ۹-۳ ب می‌پوشانند. برای حفاظت سیم پیچ و ورقه‌های استاتور، کل مجموعه در داخل یک پوسته قرار می‌گیرد. در شکل ۹-۳-الف و ۹-۳-ج تصویر پوسته و سیم پیچ‌های درون شیار



الف) موتور تک فاز



الف)



ب)



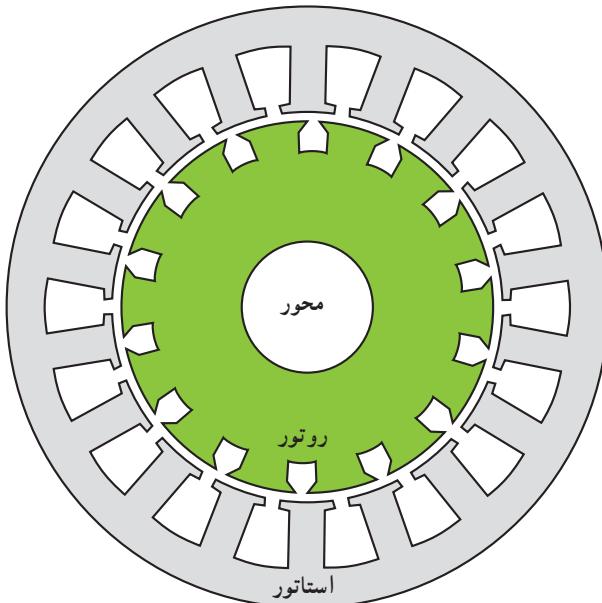
ج)  
شکل ۹-۳



ب) موتور سه فاز

شکل ۹-۲

را مشاهده می‌کنید.



شکل ۹-۵

موتور آسنکرون را مشاهده می‌کنید.  
موتورهای سه فاز آسنکرون براساس نوع روتور به دو دسته کلی زیر تقسیم می‌شوند :

- روتور قفسی

- روتور سیم پیچی

**۱— روتور قفسی :** در نوع روتور قفسی تعدادی میله از جنس الومینیوم یا آلیاژهای دیگر در درون شیارهای روتور قرار می‌گیرد. این میله‌ها از هر دو طرف به دو حلقه انتهایی متصل‌اند. چون شکل به دست آمده برای این روتور، شبیه یک قفس فلزی شکل ۹-۶ است<sup>۱</sup>، به همین دلیل این گونه موتورهای القایی را «روتور قفسی» می‌گویند. حدود ۹۰٪ موتورهای الکتریکی جریان متناوب از نوع روتور قفسی هستند.

**۲— روتور سیم پیچی :** در نوع روتور سیم پیچی به جای استفاده از میله‌های الومینیومی، از سه دسته سیم پیچی که داخل شیارهای روتور قرار گرفته است استفاده می‌شود (شکل ۹-۷).

ب) روتور (گردنه) : روتور موتورهای آسنکرون از جنس آهن و به شکل استوانه ساخته شده که بر روی محوری قرار گرفته است (شکل ۹-۴). در داخل این استوانه توپر



شکل ۹-۴

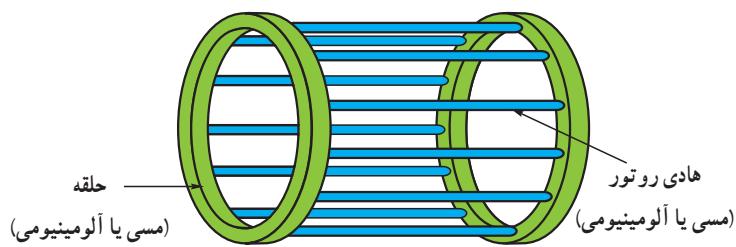
شیارهایی تعییه شده که هادی‌های روتور در آن قرار می‌گیرد. در شکل ۹-۵ تصویر واقعی و شماتیک استاتور و روتور



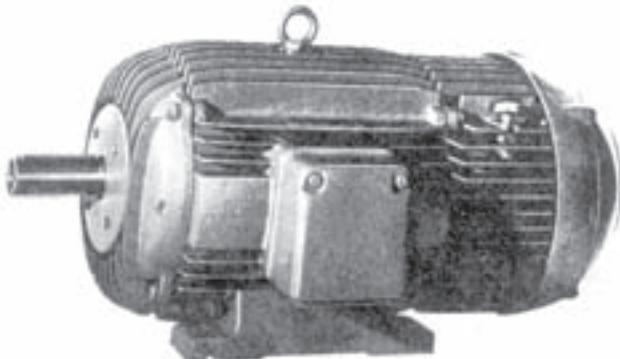
استاتور (ساکن)

روتور (گردنه)

۱— از آنجایی که شکل روتور شبیه قفس سنجاب است، در برخی کتاب‌ها به آن روتور قفس سنجابی می‌گویند.



شکل ۹-۶



شکل ۹-۷

در شکل ۹-۸ نمای برش خورده دو موتور سه فاز

به هم عایق شده‌اند، برای دادن جریان به سیم پیچی‌های روتور

بر روی محور این روتورها از سه حلقه (رینگ)، که نسبت

آسنکرون نشان داده شده است.

استفاده می‌شود.



شکل ۹-۸