

## فصل سوم

# ژنراتورهای جریان مستقیم

### هدف‌های رفتاری

پس از پایان این فصل از فراگیر انتظار می‌رود که:

- ژنراتورهای جریان مستقیم را تعریف کند و آن‌ها را طبقه‌بندی نماید.
- مشخصات اصلی ژنراتورهای جریان مستقیم را تعریف کند و آن‌ها را از یک‌دیگر تمیز دهد.
- توان، راندمان و تلفات ژنراتورهای جریان مستقیم را تعریف کند و روابط حاکم بر آن‌ها را توضیح دهد.
- تقسیم‌بندی تلفات انرژی در ژنراتورهای جریان مستقیم را توضیح دهد.
- بلوک دیاگرام توازن توان در ژنراتورهای جریان مستقیم را رسم کند و آن را تجزیه و تحلیل نماید.
- ژنراتور تحریک مستقل را تعریف کند و ساختمان داخلی آن را از روی شکل توضیح دهد.
- مدار الکتریکی معادل ژنراتور تحریک مستقل را رسم کند و آن را تجزیه و تحلیل نماید.
- منحنی مشخصه‌های ژنراتور تحریک مستقل را از هم تمیز دهد.
- کاربرد ژنراتور تحریک مستقل را توضیح دهد.
- ژنراتور تحریک شنت را تعریف کند و ساختمان داخلی آن را از روی شکل توضیح دهد.
- مدار الکتریکی معادل ژنراتور تحریک شنت را رسم کند و آن را تجزیه و تحلیل نماید.
- منحنی مشخصه‌های ژنراتور تحریک شنت را از هم تمیز دهد.
- کاربرد ژنراتور تحریک شنت را توضیح دهد.
- ژنراتور تحریک سری را تعریف کند و ساختمان داخلی آن را از روی شکل توضیح دهد.
- مدار الکتریکی معادل ژنراتور تحریک سری را رسم کند و آن را تجزیه و تحلیل نماید.
- منحنی مشخصه‌های ژنراتور تحریک سری را از هم تمیز دهد.
- کاربرد ژنراتور تحریک سری را توضیح دهد.
- ژنراتور کمپوند را تعریف کند و ساختمان داخلی آن را از روی شکل توضیح دهد.
- مدار الکتریکی معادل ژنراتور کمپوند را رسم کند و آن را تجزیه و تحلیل نماید.
- منحنی مشخصه‌های ژنراتور کمپوند را از هم تمیز دهد.

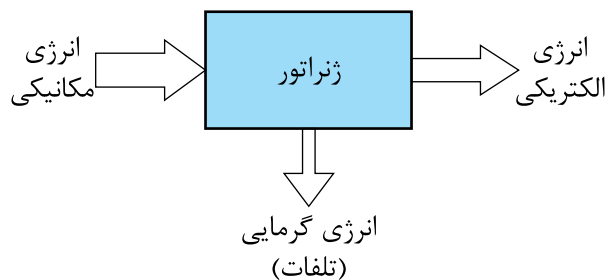
- کاربرد ژنراتور کمپوند را توضیح دهد.
- ضرورت کنترل ولتاژ در ژنراتورهای جریان مستقیم را توضیح دهد.
- عوامل موثر در مقدار ولتاژ ژنراتورهای جریان مستقیم را توضیح دهد.
- روش‌های تنظیم ولتاژ در ژنراتورهای جریان مستقیم را توضیح دهد.
- به پرسش‌های این فصل پاسخ دهد.
- تمرین‌های این فصل را حل نماید.

## مقدمه

در سال‌های اخیر فناوری الکترونیک قدرت، آن‌چنان پیشرفت کرده است که در حوزه‌هایی که در گذشته در انحصار ژنراتورهای جریان مستقیم بود، اکنون از مدارهای الکترونیک استفاده می‌شود. البته این به آن مفهوم نیست که امروزه دیگر ژنراتورهای جریان مستقیم تولید نمی‌شوند؛ بلکه تنوع و انعطاف و سادگی نسبی سیستم‌های تحریک آن‌ها تداوم حضورشان در حوزه وسیعی از کاربردها را تضمین کرده است. بعضی از کاربردهای ژنراتورهای جریان مستقیم در جوشکاری با کیفیت بالا در اسکلت‌های فلزی و دینامومتر برای اندازه‌گیری گشتاور و تاکومتر برای اندازه‌گیری سرعت و در مدارات کنترل با سیستم‌های حلقه بسته و آبه‌کاری الکتریکی و نظایر آن غیرقابل جایگزین است. وقتی آبه‌کاری در تجهیزات گران قیمت قطعات هواپیما و غیره لازم باشد ولتاژ DC ثابت بدون وقفه به‌وسیله چند ژنراتور جریان مستقیم که به طور موازی با هم کار می‌کنند تامین می‌شود.

در شکل (۲ - ۳) یک ژنراتور جریان مستقیم نشان داده شده است.

ژنراتورهای جریان مستقیم<sup>۱</sup> ماشین‌هایی هستند که سیستم الکتریکی آن‌ها جریان مستقیم است و انرژی مکانیکی را به انرژی الکتریکی تبدیل می‌کنند. بدیهی است در فرآیند این تبدیل، بخشی از انرژی به گرما تبدیل خواهد شد که از آن به عنوان «تلفات» نام برده می‌شود. شکل (۱ - ۳)



شکل ۱-۳

از مزایای برجسته ژنراتورهای جریان مستقیم این است که دارای مشخصه‌های کاری هستند که به سادگی قابل کنترل می‌باشند. ویژگی ژنراتورهای جریان مستقیم این است که با ترکیب‌های متنوع در ارتباط مدار تحریک با مدار آرمیچر می‌توان به ژنراتورهای تحریک مستقل، تحریک موازی، تحریک سری و تحریک ترکیبی دست یافت که هر یک از آن‌ها مشخصه‌های ولت - آمپر منحصر به خود را دارند.

قسمت ساکن یا استاتور قطب‌های برجسته دارد. در صورتی که سیم‌پیچی قطب‌ها توسط جریان  $I_F$  تحریک شوند، فوران ناشی از آن در فاصله هوایی توزیع خواهد شد.

رتور یا قسمت متحرک که سیم‌پیچی آرمیچر در شیارهای آن سیم‌بندی شده است درون میدان مغناطیسی قطب‌های استاتور قرار داده شده است. با گرداندن رتور در سیم‌پیچی آرمیچر نیروی محرکه القایی  $E_A$  القا می‌شود و ماشین جریان مستقیم حالت ژنراتوری به خود گرفته و در پایانه‌های  $A_1$  و  $A_2$  ولتاژ  $V_T$  ایجاد می‌شود. در صورت اتصال بار  $R_L$  به پایانه‌های  $A_1$  و  $A_2$  جریان  $I_A$  در سیم‌پیچی آرمیچر و جریان  $I_L$  در بار  $R_L$  جاری می‌شود.

توان مکانیکی<sup>۲</sup> مورد نیاز برای گرداندن محور رتور توسط موتور دیزلی یا بنزینی یا هر محرک دیگری تامین می‌شود.

در ژنراتورهایی که توان الکتریکی مورد نیاز تحریک توسط منبع خارجی تامین می‌شود، مجموع توان مکانیکی و توان تحریک  $P_F$  به عنوان توان ورودی  $P_{in}$  محسوب می‌شود. در صورتی که توان الکتریکی مورد نیاز تحریک  $P_F$  توسط خود ژنراتور تامین شود، توان مکانیکی آن‌ها به عنوان توان ورودی  $P_{in}$  محسوب خواهد شد.

با گردش رتور، اصطکاک میان قسمت‌های ساکن و متحرک ایجاد خواهد شد. بخشی از این اصطکاک در یاتاقان‌ها است که ناشی از سایش میان قسمت متحرک با قسمت ساکن و بخش دیگر آن در اثر اصطکاک بین قسمت‌های متحرک فن ماشین با هوا به وجود می‌آید.

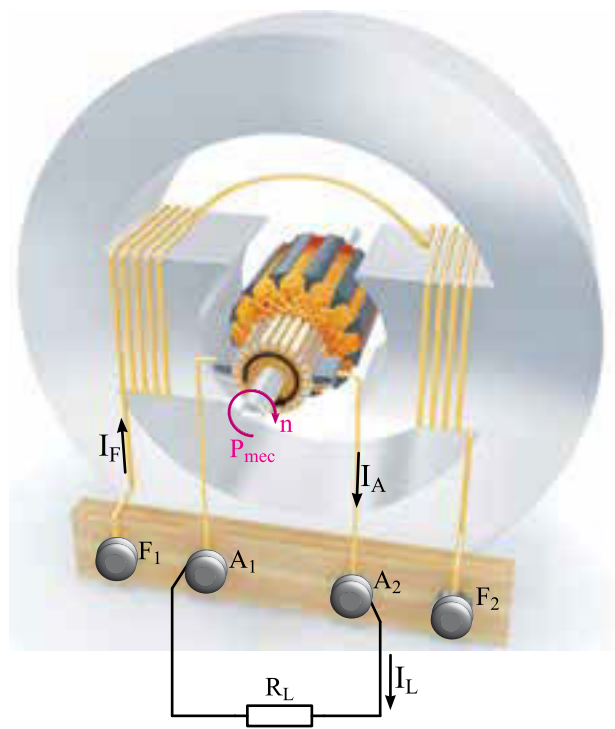
مقداری از توان ورودی  $P_{in}$  که در اثر اصطکاک به



شکل ۲-۳ ژنراتور جریان مستقیم

### ۱-۳- پخش توان<sup>۱</sup> و تلفات در ژنراتورهای جریان مستقیم

طرح ساختمانی ژنراتور جریان مستقیم در شکل (۳-۳) نشان داده شده است.



شکل (۳-۳) طرح ساختمانی ژنراتور جریان مستقیم

توان تبدیل شده  $P_{conv}$  شکل الکتریکی دارد و از رابطه (۱ - ۳) نیز قابل محاسبه است.

$$P_{conv} = E_A \cdot I_A \quad (۳-۱)$$

در این رابطه:

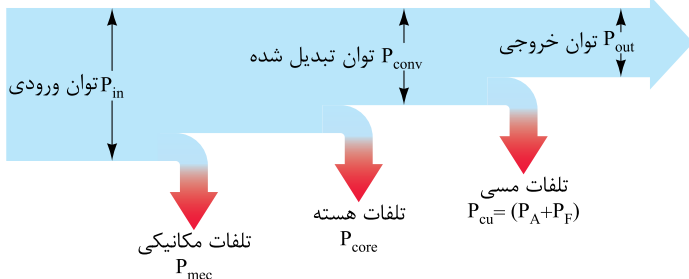
$P_{conv}$  توان تبدیل شده [w]

$E_A$  نیروی محرکه القایی آرمیچر [V]

$I_A$  جریان آرمیچر [A]

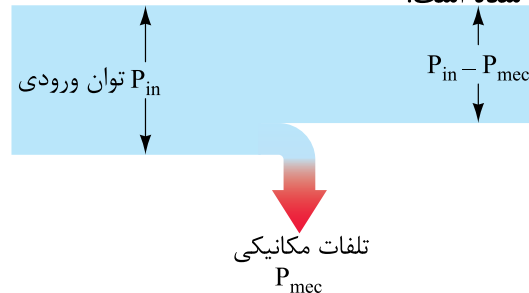
می باشد.

با جاری شدن جریان در سیم پیچی های آرمیچر و تحریک آن، این سیم پیچی ها گرم می شوند. مقداری از توان تبدیل شده  $P_{conv}$  که در سیم پیچی ها به گرما تبدیل می شود را «تلفات مسی»<sup>۴</sup> گویند و با  $P_{cu}$  نشان می دهند. بخشی از تلفات مسی که در سیم پیچی آرمیچر می باشد را «تلفات آرمیچر» گویند و با  $P_A$  نشان می دهند. بخش دیگر تلفات مسی در سیم پیچی تحریک بوده و آن را «تلفات تحریک» گویند و با  $P_F$  نشان می دهند.<sup>۵</sup> تلفات مسی ( $P_A + P_F$ ) از توان تبدیل شده  $P_{conv}$  می کاهد و بعد از کم شدن، توان باقی مانده را «توان خروجی» گویند و با  $P_{out}$  نشان می دهند. این فرآیند در شکل (۳ - ۶) نشان داده شده است. به این شکل «نمودار پخش توان»<sup>۶</sup> در ژنراتورهای جریان مستقیم گویند.



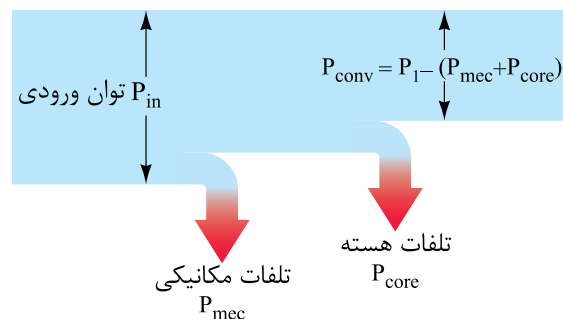
شکل ۳ - ۶ نمودار پخش توان در ژنراتورهای جریان مستقیم

گرما تبدیل می شود را «تلفات مکانیکی»<sup>۱</sup> گویند و با  $P_{mec}$  نشان می دهند. تلفات مکانیکی  $P_{mec}$  از توان ورودی  $P_{in}$  می کاهد. این فرآیند در شکل (۳ - ۴) نشان داده شده است.



شکل ۳ - ۴

با جاری شدن فوران در هسته استاتور و رتور و در اثر گرداندن رتور، تلفات فوکو  $P_F$  و تلفات هیستریزیس  $P_H$  در هسته استاتور و رتور به وجود می آید. مقداری از توان ورودی  $P_{in}$  که در اثر تلفات فوکو و هیستریزیس درون هسته به گرما تبدیل می شود را «تلفات هسته»<sup>۲</sup> گویند و با  $P_{core}$  نشان می دهند. تلفات هسته  $P_{core}$  همراه با تلفات مکانیکی  $P_{mec}$  از توان ورودی  $P_{in}$  می کاهد و بعد از کم شدن، توان باقی مانده را «توان تبدیل شده»<sup>۳</sup> یا «توان الکترومغناطیسی» می گویند و با  $P_{conv}$  نشان می دهند. این فرآیند در شکل (۳ - ۵) نشان داده شده است.



شکل ۳ - ۵

توان تبدیل شده توانی است که از شکل مکانیکی به شکل الکتریکی تبدیل شده است.

۱. Mechanical Losses . ۲. Core Losses . ۳. Converted Power . ۴. Copper Losses

۵. معمولاً تلفات جاروبکها در تلفات آرمیچر منظور می شود. در صورت وجود سیم پیچی جبران گر و قطب کمکی، تلفات مسی آن ها محاسبه و منظور خواهد شد. ۶. Power Flow Diagram

تلفات مسی + تلفات هسته + تلفات مکانیکی = تلفات کل

و به صورت رابطه (۳-۳) نوشته می‌شود:

$$\Delta P = P_{mec} + P_{core} + P_{cu} \quad (3-3)$$

تفاوت بین توان ورودی  $P_{in}$  و توان خروجی  $P_{out}$ ، تلفات کل  $\Delta P$  است و آن را با رابطه (۳-۴) نشان می‌دهند:

$$\Delta P = P_{in} - P_{out} \quad (3-4)$$

تلفات مکانیکی  $P_{mec}$  و تلفات هسته  $P_{core}$  را «تلفات ثابت» گویند.

زیرا تلفات مکانیکی تابع سرعت محور آرمیچر  $n$  است و تلفات هسته تابع نیروی محرکه القایی آرمیچر  $E_A$  می‌باشد. در ژنراتورهای جریان مستقیم سعی می‌شود کمیت‌های سرعت و نیروی محرکه القایی آرمیچر ثابت نگه داشته شوند. در این صورت تلفات مکانیکی و هسته که تابع این دو کمیت هستند نیز مقداری ثابت خواهند داشت.

تلفات مسی شامل تلفات آرمیچر  $P_A$  و تلفات تحریک  $P_F$  را «تلفات متغیر» گویند. زیرا تلفات آرمیچر متناسب با مجذور جریان آرمیچر  $I_A$  و تلفات تحریک متناسب با مجذور جریان تحریک  $I_F$  می‌باشد. مقادیر جریان‌های آرمیچر و تحریک با توجه به نوع ژنراتور به جریان مصرف‌کننده  $I_L$  بستگی دارد و جریان مصرف‌کننده با تغییر مصرف‌کننده، تغییر می‌کند، لذا تلفات مسی تغییر می‌کند.

**مثال ۲-۳-** یک ژنراتور جریان مستقیم توسط موتور دیزلی به قدرت ۱۰HP گردانده می‌شود. اگر

توان خروجی  $P_{out}$  الکتریکی است و از رابطه (۲-۳) نیز قابل محاسبه است.

$$P_{out} = V_T \cdot I_L \quad (3-2)$$

که در این رابطه:

$P_{out}$  توان خروجی [W]

$V_T$  ولتاژ ترمینال‌های ژنراتور [V]

$I_L$  جریان بار [A]

**مثال ۱-۳-** ژنراتور جریان مستقیمی ۴ kW با

تلفات مسی ۳۰۰ W و هسته ۵۰۰ W و مکانیکی ۲۰۰ W مفروض است. مطلوب است:

الف - توان تبدیل شده  $P_{conv}$

ب - توان ورودی  $P_{in}$

حل:

واحد توان خروجی را به وات تبدیل می‌نماییم:

$$P_{out} = 4_{KW} \times 1000 = 4000 [W]$$

با توجه به نمودار پخش توان شکل (۳-۶) داریم:

$$P_{conv} = P_{out} + (P_A + P_F)$$

$$P_{conv} = 4000 + (300) = 4300 [W]$$

$$P_{in} = P_{conv} + P_{core} + P_{mec}$$

$$P_{in} = 4300 + 500 + 200 = 5000 [W]$$

## ۲-۳ - تلفات کل ژنراتورهای جریان

### مستقیم

حاصل جمع تلفات در ژنراتورهای جریان مستقیم را «تلفات کل» گویند و آن را با  $\Delta P$  نشان می‌دهند. با توجه به نمودار پخش توان شکل (۳-۶) تلفات کل برابر است با:

تلفات مکانیکی  $W$  ۲۵۰ و تلفات هسته  $W$  ۱۶۵ و تلفات مسی  $W$  ۶۲۵ باشد مطلوب است:

الف - تلفات کل

ب - توان خروجی

حل:

از رابطه (۳ - ۳) تلفات کل به دست می آید:

$$\Delta P = P_{mec} + P_{core} + (P_A + P_F)$$

$$\Delta P = 250 + 65 + 625 = 990 \text{ [W]}$$

واحد توان ورودی بر حسب اسب بخار HP است؛ آن

را به وات تبدیل می کنیم:

$$P_{in} = 10_{HP} \times 746 = 7460 \text{ [W]}$$

توان خروجی از رابطه (۳ - ۴) به دست می آید:

$$\Delta P = P_{in} - P_{out}$$

$$P_{out} = P_{in} - \Delta P$$

$$P_{out} = 7460 - 990 = 6470 \text{ [W]}$$

### ۳ - ۲ - بازده ژنراتورهای جریان مستقیم

در ژنراتورهای جریان مستقیم توان ورودی  $P_{in}$

مکانیکی است و توان خروجی  $P_{out}$  الکتریکی می باشد.

نسبت توان خروجی به توان ورودی را «بازده» یا

راندمان گویند و آن را با نشان  $\eta$  می دهند و از رابطه

(۳ - ۵) به دست می آید:

$$\eta = \frac{P_{out}}{P_{in}} \quad (3-5)$$

بازده را بر حسب درصد بیان می کنند و از رابطه (۳ - ۶) محاسبه می شود:

$$\% \eta = \frac{P_{out}}{P_{in}} \times 100 \quad (3-6)$$

بازده بدون واحد است؛ زیرا نسبت دو توان خروجی و ورودی است.

هر چه بازده به ۱۰۰٪ نزدیک شود تلفات ژنراتور کم تر خواهد شد

مثال ۳ - ۳ - یک ژنراتور جریان مستقیم ۴ kw،  $V = 200$  با بازده ۸۰٪ مفروض است. مطلوب است

الف - توان ورودی  $P_{in}$

ب - جریان بار  $I_L$

حل:

از رابطه (۳ - ۵) توان ورودی به دست می آید:

$$\eta = \frac{P_{out}}{P_{in}}$$

$$P_{in} = \frac{P_{out}}{\eta}$$

بازده ۸۰٪ است؛ یعنی  $\frac{80}{100}$  که برابر ۰/۸ است.

$$P_{in} = \frac{4 \text{ kW}}{0.8} = 5 \text{ [kW]}$$

جریان بار از رابطه (۳ - ۲) به دست می آید

$$P_{out} = V_T \cdot I_L$$

$$I_L = \frac{P_{out}}{V_T}$$

### پرسش‌های تشریحی

- ۱- ژنراتور الکتریکی را تعریف کنید.
- ۲- نمودار پخش توان در ژنراتورهای جریان مستقیم را رسم نمایید و کمیت‌های الکتریکی را بر روی آن مشخص کنید.
- ۳- تلفات مکانیکی را تعریف کنید.
- ۴- مفهوم توان تبدیل شده در ژنراتورهای جریان مستقیم را بیان کنید.
- ۵- تلفات تحریک را تعریف کنید.
- ۶- تلفات ثابت در ژنراتورهای جریان مستقیم کدامند؟ چرا؟
- ۷- بازده را تعریف کنید.
- ۸- آیا بازده ژنراتورها به ۱۰۰٪ می‌رسد؟ چرا؟

### تمرین ۱-۳

- ۱- ژنراتور جریان مستقیمی با توان ۵ HP گرداننده می‌شود. در صورتی که تلفات هسته ۱۵۰ W و تلفات مسی ۲۲۰ W و تلفات مکانیکی ۱۳۰ W باشد. مطلوب است:  
الف - توان تبدیل شده  
ب - توان خروجی
- ۲- ژنراتور جریان مستقیم ۱ kW توسط موتور دیزلی به قدرت ۲ HP گرداننده می‌شود. اگر تلفات ثابت ۱۰۰ W باشد مطلوب است:  
الف - تلفات کامل  
ب - تلفات متغیر
- ۳- یک ژنراتور جریان مستقیم ۱۲ V، ۱۵ A توسط موتور بنزینی با قدرت ۲۵۰ W گرداننده می‌شود. مطلوب است:

توان خروجی بر حسب kW است آن را به W تبدیل

$$P_{\text{out}} = 4_{\text{KW}} \times 1000 = 4000 \text{ [W]}$$

$$I_L = \frac{4000}{200} = 20 \text{ [A]}$$

### پرسش ۱-۳

#### پرسش‌های کامل کردنی

- ۱- فرآیند تبدیل انرژی مکانیکی به الکتریکی توسط ..... صورت می‌گیرد.
- ۲- توانی که در اثر ..... و ..... در هسته به گرما تبدیل می‌شود را ..... گویند.
- ۳- تلفات مکانیکی تابع ..... است.
- ۴- از مزایای ژنراتورهای جریان مستقیم این است که دارای مشخصه‌های کاری هستند که به ..... قابل ..... است.

#### پرسش‌های صحیح غلط

- ۱- در ماشین‌های الکتریکی فرآیند تبدیل انرژی برگشت پذیر است.  
صحیح  غلط
- ۲- حاصل جمع تلفات در ژنراتورهای جریان مستقیم را تلفات کل گویند.  
صحیح  غلط
- ۳- تلفات آرمیچر و تلفات تحریک را تلفات ثابت گویند.  
صحیح  غلط
- ۴- از ژنراتور جریان مستقیم در جوشکاری و اندازه‌گیری گشتاور استفاده می‌شود.  
صحیح  غلط

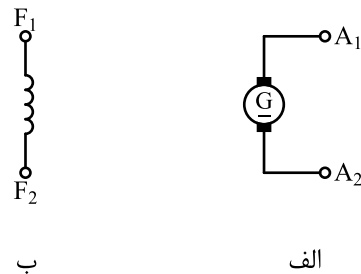
الف - توان خروجی

ب - بازده

### ۴ - ۳ - علامت اختصاری و مدار الکتریکی

#### معادل ژنراتور جریان مستقیم

طرح ساختمانی ژنراتور جریان مستقیم شکل (۳ - ۳) دو قسمت مجزا از یکدیگر را نشان می‌دهد. یکی سیم‌پیچ تحریک درون استاتور و دیگری سیم‌پیچ آرمیچر بر روی رتور می‌باشد. علامت اختصاری این دو قسمت در شکل (۳ - ۷) نشان داده شده است. به کمک علامت‌های اختصاری می‌توان نمایش ساده‌ای از ژنراتورهای جریان مستقیم ارائه کرد.



شکل ۳ - ۷ الف - علامت اختصاری آرمیچر

ب - علامت اختصاری سیم‌پیچ تحریک

از علامت اختصاری برای نشان دادن اتصالات الکتریکی در ژنراتورهای جریان مستقیم استفاده می‌شود.

تحلیل الکتریکی ژنراتورهای جریان مستقیم به منظور محاسبه کمیت‌های الکتریکی ولتاژ، جریان و توان با استفاده از مدار الکتریکی معادل امکان‌پذیر است. مدار الکتریکی معادل سیم‌پیچ تحریک یک مدار  $R_L$  سری می‌باشد که در شکل (۳ - ۸) نشان داده شده است.



شکل ۳ - ۸ مدار الکتریکی معادل سیم‌پیچ تحریک

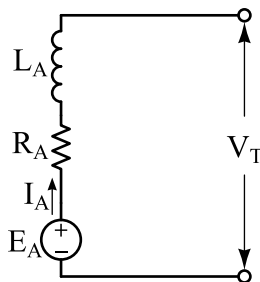
در این شکل:

$R_F$  معادل مقاومت اهمی سیم‌پیچ تحریک

$L_F$  ضریب خود القایی سیم‌پیچ تحریک

$I_F$  جریان سیم‌پیچ تحریک

مدار الکتریکی معادل سیم‌پیچ آرمیچر یک منبع ولتاژ مستقل جریان مستقیم سری با یک مقاومت می‌باشد که در شکل (۳ - ۹) نشان داده شده است.



شکل ۳ - ۹ مدار الکتریکی معادل سیم‌پیچ آرمیچر

در این شکل:

$E_A$  معادل نیروی محرکه القایی در سیم‌پیچ آرمیچر [V]

$R_A$  معادل مقاومت اهمی سیم‌پیچی آرمیچر [ $\Omega$ ]

$L_A$  ضریب خود القایی سیم‌پیچی آرمیچر [H]

$I_A$  جریان سیم‌پیچی آرمیچر [A]

$V_T$  ولتاژ پایانه‌های ژنراتور [V]

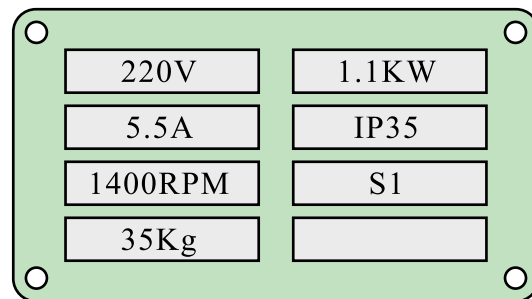


## ۵ - ۳ - مشخصات ژنراتورهای جریان

### مستقیم

ژنراتورهای جریان مستقیم توسط کارخانه سازنده مورد آزمایش‌های متعددی قرار می‌گیرند. نتایجی که از این آزمایش‌ها به‌دست می‌آید به‌عنوان «مشخصات ژنراتور جریان مستقیم» ارایه می‌شوند. این مشخصات در سه گروه دسته‌بندی می‌شوند. در ادامه به هر یک از این گروه‌ها پرداخته شده است.

۱ - گروه اول شامل مشخصاتی است که به روی پلاک ماشین ثبت می‌شود. در شکل (۱۰ - ۳) پلاک یک ژنراتور جریان مستقیم نشان داده شده است.



شکل ۱۰-۳

مشخصاتی که بر روی پلاک ثبت می‌شوند را «مقادیر نامی» می‌نامند. معمولاً ژنراتورها به‌گونه‌ای طراحی می‌شوند که به‌ازای مقادیر نامی آسیب نبینند. مشخصات پلاک شکل (۱۰ - ۳) مربوط به ژنراتور جریان مستقیم ۲۲۰ ولتی ۵ آمپری است که با سرعت ۱۴۰۰ دور بر دقیقه باید گردانده شود. توان نامی این ژنراتور ۱/۱ کیلووات است و دارای وزن ۳۵ کیلوگرم و کلاس عایقی IP35 و شرایط کاری S1 می‌باشد.

### فعالیت ۱ - ۳

درباره کلاس‌های عایقی و شرایط کاری تحقیق

کنید.

۲ - گروه دوم شامل مشخصاتی است که نتایج آزمایش‌های بی‌باری و بارداری ژنراتور را پس از تنظیم، ترسیم می‌کنند و «منحنی مشخصه<sup>۱</sup>» نامیده می‌شوند. در ادامه به این منحنی مشخصه‌ها پرداخته شده است.

### ۱ - ۵ - ۳ - منحنی مشخصه بی‌باری $E_A = F(I_F)$

منحنی مشخصه بی‌باری تاثیر جریان تحریک  $I_F$  بر نیروی محرکه القایی آرمیچر  $E_A$  را در سرعت ثابت و بدون بار  $I_L = 0$  نشان می‌دهد. این مشخصه در بی‌باری به‌دست می‌آید و مشابه منحنی مغناطیسی است؛ لذا آن را «مشخصه مدار باز» یا «مشخصه مغناطیسی» گویند.

### ۲ - ۵ - ۳ - منحنی مشخصه بارداری $V_T = F(I_L)$

منحنی مشخصه بارداری تاثیر جریان بار  $I_L$  بر ولتاژ پایانه‌های ژنراتور  $V_T$  در سرعت ثابت و جریان تحریک ثابت را نشان می‌دهد.

### ۳ - ۵ - ۳ - منحنی مشخصه تنظیم $I_L = F(I_F)$

منحنی مشخصه تنظیم تغییر جریان تحریک  $I_F$  را به‌ازای تغییر جریان بار  $I_L$  در سرعت ثابت و ولتاژ ثابت نشان می‌دهد.

۳ - گروه سوم شامل مشخصاتی است که از تجزیه و تحلیل اطلاعات مشخصات دسته اول و دوم به‌دست می‌آید محاسبه می‌شوند. یکی از این مشخصات کمیت «تنظیم ولتاژ<sup>۲</sup>  $V_R$ » است که تغییرات ولتاژ خروجی نسبت به ولتاژ بار را نشان می‌دهد و از رابطه (۷ - ۳) به‌دست می‌آید.

به ازای تغییر جریان بار در سرعت متغیر و ولتاژ ثابت نشان می‌دهد.

غلط  صحیح

۲- نتایجی که از آزمایش‌های ژنراتور به دست می‌آید منحنی مشخصه ژنراتور جریان مستقیم نام دارد.

غلط  صحیح

### پرسش‌های تشریحی

۱- کاربرد علامت اختصاری در ژنراتورهای جریان مستقیم را بیان کنید.

۲- کاربرد مدار الکتریکی معادل ژنراتورهای جریان مستقیم را توضیح دهید.

۳- اطلاعات پلاک شکل (۱-۳) را استخراج نمایید و هر یک را توضیح دهید.

۴- منحنی مشخصه بی‌باری را تعریف کنید.

۵- مدار الکتریکی معادل سیم‌پیچ تحریک و آرمیچر را رسم کنید و کمیت آن‌ها را مشخص نمایید.

۶- درصد تنظیم ولتاژ را تعریف کنید و رابطه آن را بنویسید.

۷- منحنی مشخصه بارداری را تعریف کنید.

### ۶-۳- طبقه‌بندی ژنراتورهای جریان

#### مستقیم

ژنراتورهای جریان مستقیم با توجه به نحوه‌ی تامین تغذیه تحریک به ژنراتورهای «تحریک مستقل<sup>۱</sup>» و «خود تحریک<sup>۲</sup>» تقسیم‌بندی شده‌اند. ژنراتورهای خود تحریک نیز بر اساس ارتباط الکتریکی بین مدار آرمیچر با مدار

$$VR = \frac{E_A - V_T}{V_T} \quad (3-7)$$

تنظیم ولتاژ  $V_R$  را به صورت درصد بیان می‌کنند و از رابطه (۸-۳) محاسبه می‌شود.

$$\%VR = \frac{E_A - V_T}{V_T} \times 100 \quad (3-8)$$

که در این رابطه:

$VR$  تنظیم ولتاژ

$E_A$  نیروی محرکه القایی آرمیچر

$V_T$  ولتاژ پایانه‌های ژنراتور

هر چه درصد تنظیم ولتاژ کم‌تر باشد، در اثر افزایش جریان بار، ولتاژ پایانه‌های ژنراتور کم‌تر کاهش می‌یابد. بنابراین ولتاژ پایانه‌های ژنراتور  $V_T$  از پایداری بیشتری برخوردار است.

### پرسش ۲-۳

#### پرسش‌های کامل کردنی

۱- کمیت‌هایی که بر روی پلاک ثبت می‌شوند را ..... می‌نامند.

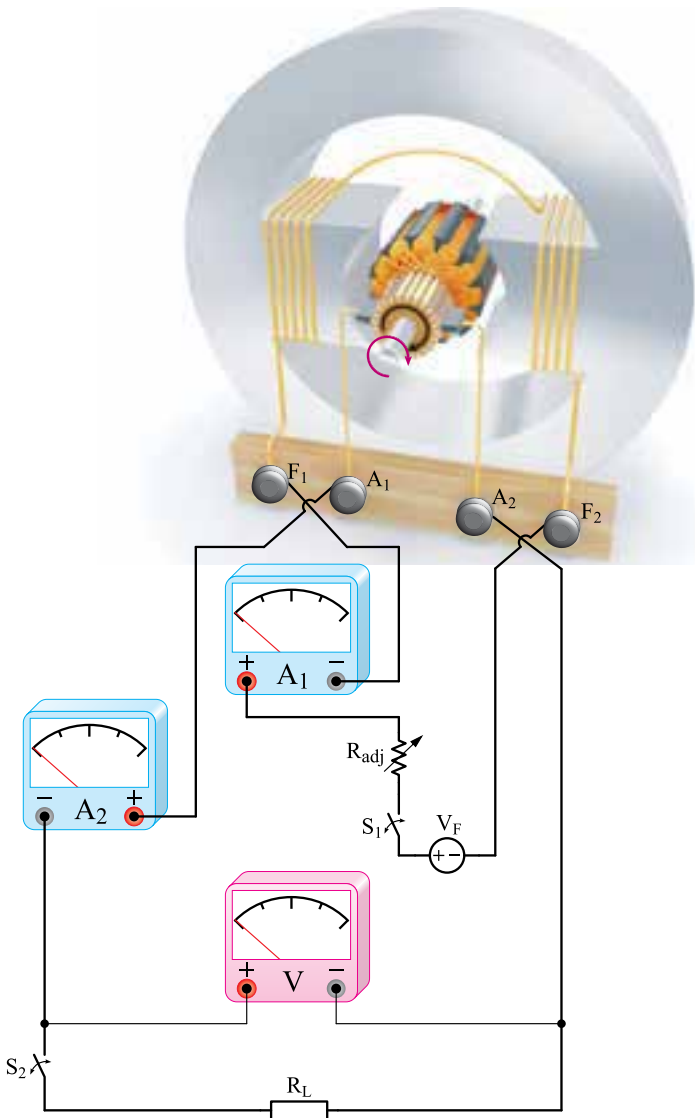
۲- منحنی مشخصه بارداری تاثیر ..... بر ..... در سرعت ثابت و ..... نشان می‌دهد.

۳- منحنی مشخصه بی‌باری تاثیر ..... بر ..... را در ..... و بدون بار نشان می‌دهد.

#### پرسش‌های صحیح غلط

۱- منحنی مشخصه تنظیم تغییر جریان تحریک را

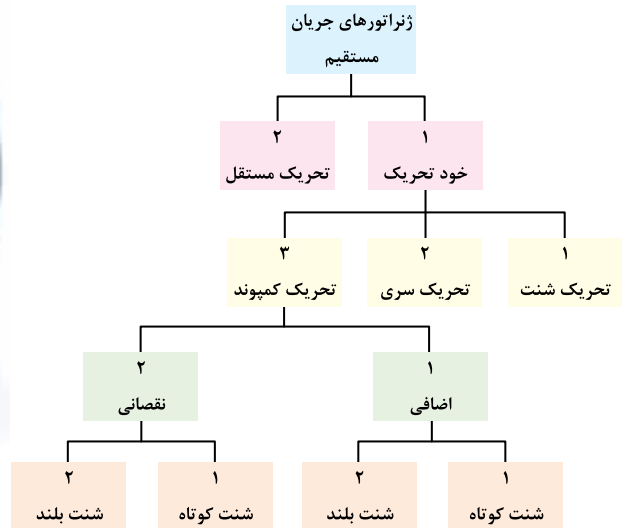
طرح ساختمانی ژنراتور تحریک مستقل در شکل (۱۳ - ۳) نشان داده شده است.



شکل ۱۳-۳ طرح ساختمانی ژنراتور تحریک مستقل

در این شکل استاتور دارای دو قطب برجسته می‌باشد. سیم‌پیچی تحریک به دور قطب‌ها پیچیده شده است. این سیم‌پیچی با تعداد دور زیاد برای جریان کم به گونه‌ای طراحی می‌شود تا نیروی محرکه مغناطیسی  $(\theta=NI)$  مورد نیاز را تامین نماید. سیم‌پیچی تحریک توسط منبع ولتاژ مستقل  $V_F$  تغذیه شده است. برای

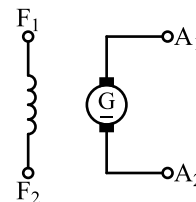
تحریک به ژنراتورهای «تحریک شنت<sup>۱</sup>»، «تحریک سری<sup>۲</sup>» و «تحریک کمپوند<sup>۳</sup>» تقسیم‌بندی می‌شوند. در شکل (۱۱ - ۳) نحوه تقسیم‌بندی ژنراتورهای جریان مستقیم نشان داده شده است.



شکل ۱۱-۳ تقسیم‌بندی ژنراتورهای جریان مستقیم

### ۷-۳- ژنراتور جریان مستقیم با تحریک مستقل

ژنراتور جریان مستقیم با تحریک مستقل را به اختصار «ژنراتور تحریک مستقل» گویند. در ژنراتور تحریک مستقل ارتباط الکتریکی بین مدار آرمیچر با مدار تحریک وجود ندارد. علامت اختصاری موتور تحریک مستقل در شکل (۱۲ - ۳) نشان داده شده است.



شکل ۱۲-۳ نقشه اختصاری ژنراتور تحریک مستقل