

بِسْمِ اللَّهِ الرَّحْمَنِ الرَّحِيمِ

اللَّهُمَّ صَلِّ عَلَى مُحَمَّدٍ وَآلِ مُحَمَّدٍ وَعَجِّلْ فَرَجَهُمْ



# سیم پیچی الکتروموتورهای سه فاز

پایه دهم

دوره دوم متوسطه

شاخه: کارداش

زمینه: صنعت

گروه تحصیلی: برق و رایانه

رشته مهارتی: ماشین‌های الکتریکی

نام استاندارد مهارتی مبنا: تعمیر ماشین‌های الکتریکی درجه (۲)

کد استاندارد متولی: ۵۳/۴۷/۲/۴ - ۸

عرائی، علی

۶۲۱

سیم پیچی الکتروموتورهای سه فاز/ مؤلف: علی عرائی. - تهران: شرکت چاپ و نشر کتاب‌های

/۴۶

س ۴۹۴ /ع درسی ایران.

۱۱۶ ص. مصور.

متون درسی شاخه کارداش، زمینه صنعت، گروه تحصیلی برق و رایانه، رشته مهارتی ماشین‌های الکتریکی.

برنامه‌ریزی محتوا و نظارت بر تألیف: دفتر تألیف کتاب‌های درسی فنی و حرفه‌ای و کارداش.

۱. موتورهای برقی سه فاز - سیم پیچی. الف. عنوان.



## وزارت آموزش و پرورش سازمان پژوهش و برنامه‌ریزی آموزشی

سیمینجی المکترو موتورهای سه فاز - ۱۷۲۰ - ۳۱

نام کتاب :

سازمان پژوهش و برنامه‌ریزی آموزشی  
دفتر تألیف کتاب‌های درسی فنی و حرفه‌ای و کارданش

پدیدآورنده :

علی عراقی (مؤلف) - فردیون علومی (ویراستار فنی) - احمد بروجردی (ویراستار ادبی)  
ادارة کل نظارت بر نشر و توزيع مواد آموزشی

مدیریت برنامه‌ریزی درسی و تألیف :

طرفة سهایی (صفحه‌آرا) - طاهره حسن زاده (طرح جلد) - محمد سیاھی (رسام)  
تهران : خیابان ایرانشهر شمالی - ساختمان شماره ۴ آموزش و پرورش (شهیدموسوی)

شناسه افزوده آماده‌سازی :

تلفن : ۰۹۶۱۱۶۱-۸۸۳۳، دورنگار : ۰۹۲۶۶-۸۸۳۰، کد پستی : ۱۵۸۴۷۴۷۳۵۹  
و بگاه : www.irtextbook.ir، www.chap.sch.ir

شناسه افزوده آماده‌سازی :

شرکت چاپ و نشر کتاب‌های درسی ایران : تهران - کیلومتر ۱۷ جاده مخصوص کرج - خیابان ۶۱  
(دارو پخش) تلفن : ۰۹۱۵-۴۴۹۸۵۱۶۱، دورنگار : ۰۹۱۶-۴۴۹۸۵۱۶۰، کد پستی : ۱۳۹-۳۷۵۱۵

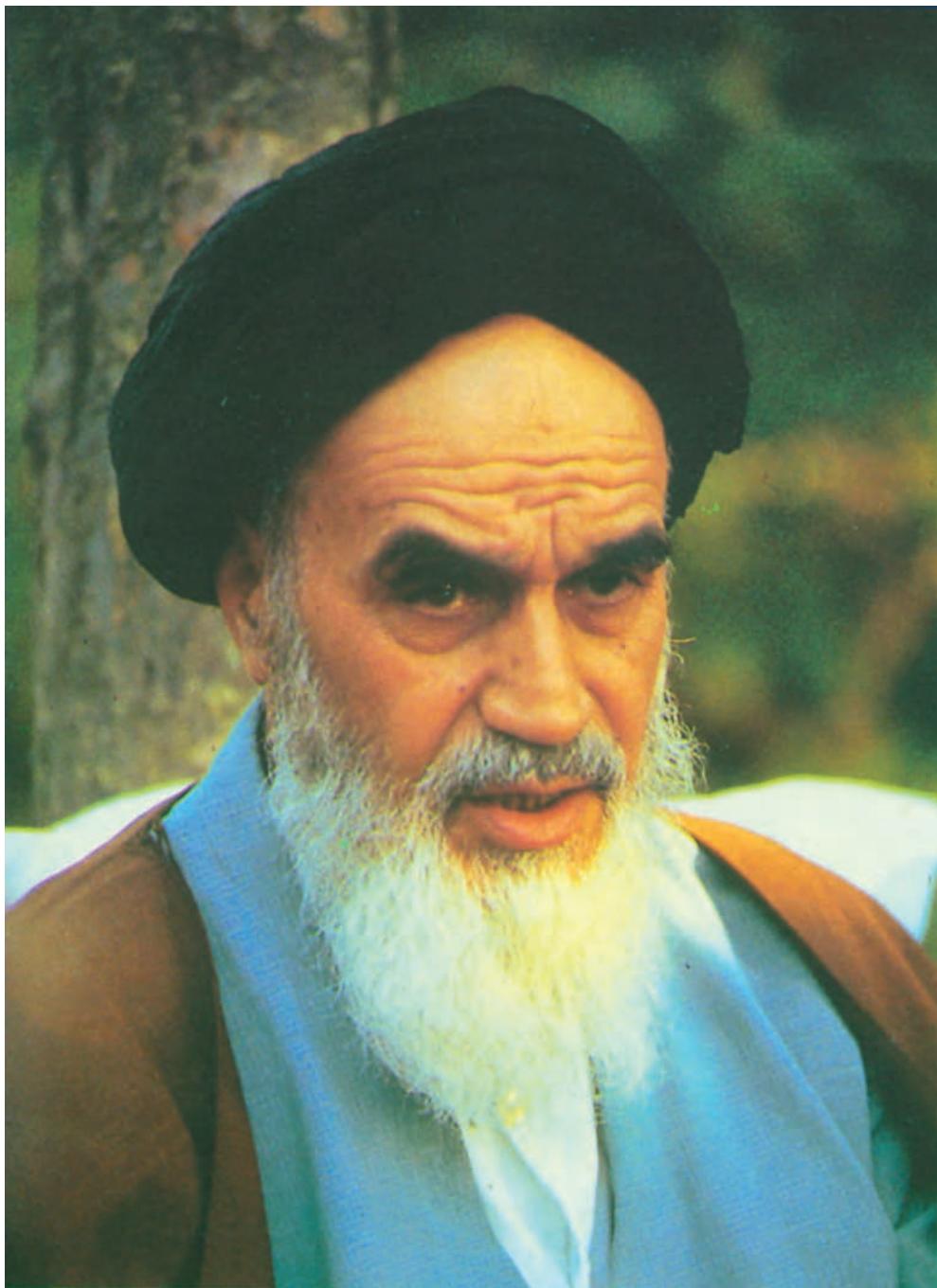
ناشر :

شرکت چاپ و نشر کتاب‌های درسی ایران «سهامی خاص»  
چاپ پنجم ۱۳۹۹

چاپخانه :

سال انتشار و نوبت چاپ :

کلیه حقوق مادی و معنوی این کتاب متعلق به سازمان پژوهش و برنامه‌ریزی آموزشی وزارت  
آموزش و پرورش است و هرگونه استفاده از کتاب و اجزای آن به صورت چاپی و الکترونیکی  
و ارائه در پایگاه‌های مجازی، نمایش، اقتباس، تلخیص، تبدیل، ترجمه، عکس‌برداری، نقاشی،  
تهیه فیلم و تکثیر به هر شکل و نوع بدون کسب مجوز از این سازمان منوع است و متخلفان  
تحت پیگرد قانونی قرار می‌گیرند.



شما عزیزان کوشش کنید که از این وابستگی بیرون آید و احتیاجات  
کشور خودتان را برآورده سازید، از نیروی انسانی خودتان غافل نباشد  
و از اتکای به اجانب بپرهیزید.

امام خمینی «فلَدِسَ سِرُّهُ»

همکاران محترم و دانش آموزان عزیز :

پیشنهادات و نظرات خود را درباره محتوای این کتاب به نشانی

تهران - صندوق پستی شماره ۴۸۷۴/۱۵ دفتر تألیف کتاب‌های درسی فنی و

حرفه‌ای و کاردانش، ارسال فرمایند.

info@tvoccd.sch.ir

پیام نگار (ایمیل)

www.tvoccd.sch.ir

وب‌گاه (وب‌سایت)

## مقدمه‌ای بر چگونگی برنامه‌ریزی کتاب‌های پودمانی

برنامه‌ریزی تأليف «پودمان‌های مهارت» یا «کتاب‌های تخصصی شاخه کارداش» بر مبنای استانداردهای «مجموعه برنامه‌های درسی رشته‌های مهارتی شاخه کارداش، مجموعه هشتم» صورت گرفته است. براین اساس ابتدا توانایی‌های هم‌خانواده (Power Harmonic) مورد مطالعه و بررسی قرار گرفته است. سپس مجموعه مهارت‌های هم‌خانواده به صورت واحدهای کار تحت عنوان (Unit) دسته‌بندی می‌شوند. در نهایت واحدهای کار هم‌خانواده با هم مجدداً دسته‌بندی شده و پودمان مهارتی (Module) را شکل می‌دهند.

دسته‌بندی «توانایی‌ها» و «واحدهای کار» توسط کمیسیون‌های تخصصی با یک نگرش علمی انجام شده است به گونه‌ای که یک سیستم پویا بر برنامه‌ریزی و تأليف پودمان‌های مهارت نظارت دائمی دارد. با روش مذکور یک «پودمان» به عنوان کتاب درسی مورد تأیید وزارت آموزش و پرورش در «شاخه کارداش» چاپ سپاری می‌شود.

به طور کلی هر استاندارد مهارت به تعدادی پودمان مهارت ( $M_1$  و  $M_2$  و ...) و هر پودمان نیز به تعدادی واحد کار ( $U_1$  و  $U_2$  و ... ) و هر واحد کار نیز به تعدادی توانایی ویژه ( $P_1$  و  $P_2$  و ...) تقسیم می‌شوند. به طوری که هنرجویان در پایان آموزش واحدهای کار (مجموع توانایی‌های استاندارد مربوطه) و کلیه پودمان‌های هر استاندارد، تسلط و مهارت کافی در بخش نظری و عملی را به گونه‌ای کسب خواهند نمود که آمادگی کامل را برای شرکت در آزمون جامع نهایی جهت دریافت گواهینامه مهارت به دست آورند.

بدیهی است هنرآموزان و هنرجویان ارجمند شاخه کارداش و کلیه عزیزانی که در امر توسعه آموزش‌های مهارتی فعالیت دارند، می‌توانند ما را در غنای کیفی پودمان‌ها که برای توسعه آموزش‌های مهارتی تدوین شده است رهنمون و یاور باشند.

سازمان پژوهش و برنامه‌ریزی آموزشی  
دفتر تأليف کتاب‌های درسی  
فنی و حرفه‌ای و کارداش

## مقدمه

در مجموعه پومنان های مهارتی رشته برق، به اهمیت ماشین های الکتریکی بی برده و دریافتیم که قسمت اعظم محرك های مکانیکی در کارخانه های صنعتی، توسط موتورهای الکتریکی صورت می گیرد. این ماشین ها نقش بسیار مهمی در استمرار فعالیت کارخانه ها ایفا می کنند و به همین علت ضرورت دارد افرادی که با آن ها سروکار دارند، از مهارت های بیشتری برخوردار باشند. در این مجموعه سعی شده است تا با فرمول ها و روابط علمی ساده، مسائل مرتبط با ماشین های الکتریکی مورد بررسی قرار گیرد.

موضوع های ارائه شده در این کتاب، در سه قسمت تنظیم شده اند. قسمت اول به دیاگرام های سیم بندی اختصاص دارد و در آن نقشه های سیم پیچی را در قالب دیاگرام گستردگ و مدور، تشریح کرده ایم. در این قسمت، اصطلاحات مربوط به سیم بندی الکتروموتورها، محاسبات ساده موتورها و ارتباط بین این اصطلاحات با تعداد شیارها و تعداد قطب ها، بیان شده است. برای تفہیم بیشتر، به اندازه کافی کار عملی ارائه شده تا فرآگیران با کشیدن نقشه های مختلف، مهارت کافی را در طرح و رسم دیاگرام ها کسب کنند.

در قسمت دوم، روش کلاف گذاری درون شیارها بیان شده است. اصول قراردادن کلاف ها در داخل شیارها، در انواع کلاف های مساوی و متعدد المركز با سیم بندی های تک قطب و جفت قطب، تشریح شده و در نهایت چندین نمونه کار عملی ارائه شده است تا هنرجویان با انجام آن ها، مهارت مطلوب را کسب کنند.

در قسمت سوم، شیوه سربندی گروه کلاف ها بیان شده است. توصیه های مربوط به آزمایش ارتباط بین سر سیم ها با استفاده از اهم متر، بارها تکرار شده است. سربندی ها با شماره گذاری شیارهای استاتور و در نظر گرفتن نقشه اتصال گروه کلاف های هر فاز، انجام شده تا فرآگیران ضمن کار، با نقشه خوانی بیشتر آشنا شوند و تهیه نقشه و رعایت دستور العمل های موجود در آن را بیشتر رعایت کنند. از آن جایی که مراحل اجرای کار و تنظیم موارد موجود در واحد های کاری براساس دستور العمل تصویب شده کارشناسی انجام شده، ممکن است نواقصی در مجموعه مشاهده شود که انتظار داریم مریان و همکاران عزیز در صورت روبرو شدن با مواردی که نیاز به اصلاح دارند، نکات و روش های اصلاحی آن ها را به سازمان پژوهش و برنامه ریزی آموزشی وزارت آموزش و پرورش اطلاع دهند تا پس از بررسی و تأیید، در چاپ های بعد اعمال شود.

در پایان از اعضای کمیسیون هماهنگی دفتر تألیف کتاب های درسی فنی و حرفه ای و اعضای کمیسیون تخصصی کار داش رشته الکترو تکنیک، آقایان، مهندس سید محمود صمودی، مهندس فریدون علومی، مهندس امیرحسین ترکمانی، مهندس ناصر علی پور و مهندس شهرام خدادادی که در برنامه ریزی و تألیف این کتاب، بنده را راهنمایی کرده و موجب بهبود کیفی کتاب شده اند، سپاسگزاری می کنم.

**مؤلف**

## فهرست مطالب

| عنوان  | صفحة |
|--|------|
| واحد کار اول : توانایی ترسیم دیاگرام های سیم بندی الکتروموتورهای یک طبقه یک سرعته سه فاز | ۱    |
| پیش آزمون (۱).....   | ۲    |
| ۱-۱- میدان مغناطیسی استاتور و تعداد قطبها.....   | ۳    |
| ۱-۲- ایجاد میدان دور توسط جریان سه فاز.....  | ۶    |
| ۱-۳- اصطلاحات و روابط نقشه کشی سیم پیچی استاتور الکتروموتورها.....                       | ۱۳   |
| ۱-۴- سیم بندی یک طبقه استاتور الکتروموتورها.....   | ۱۷   |
| ۱-۵- انواع سیم بندی از لحاظ شکل کلافها.....  | ۱۹   |
| ۱-۶- اصول محاسبه دیاگرام الکتروموتورهای آسنکرون سه فاز یک طبقه یک سرعته.....             | ۲۰   |
| ۱-۷- سیم بندی یک طبقه با گام کسری (سیم بندی به ازای قطب).....                            | ۲۳   |
| ۱-۸- کارهای عملی ۱.....  | ۳۷   |
| آزمون پایانی (۱).....  | ۵۵   |
| واحد کار دوم : توانایی قراردادن کلاف در شیار استاتور.....                                | ۵۷   |
| ۲-۱- قرار دادن کلاف در شیار استاتور.....   | ۵۸   |
| ۲-۲- قراردادن کاغذ پر شمان روی کلافها.....   | ۶۱   |
| ۲-۳- کارهای عملی ۲.....  | ۶۳   |
| آزمون پایانی (۲).....  | ۱۰۱  |
| واحد کار سوم : سربندی سیم پیچی الکتروموتورهای سه فاز.....                                | ۱۰۳  |
| ۳-۱- اصول سربندی کلافها در داخل استاتور.....   | ۱۰۴  |
| ۳-۲- کارهای عملی ۳.....  | ۱۱۰  |
| آزمون پایانی (۳).....  | ۱۱۵  |
| پاسخ پیش آزمون.....  | ۱۱۵  |
| منابع و مأخذ.....  | ۱۱۶  |

## هدف کلی پودمان

محاسبه و ترسیم دیاگرام های سیم بندی موتورهای یک طبقه سه فاز

| جمع | ساعات عملی | ساعات نظری | عنوان توانایی  | شماره    |         |
|-----|------------|------------|--|----------|---------|
|     |            |            |  | واحد کار | توانایی |
| ۶۰  | ۴۰         | ۲۰         | محاسبه و ترسیم دیاگرام های سیم بندی الکتروموتورهای یک طبقه یک سرعته سه فاز | ۱۷       | ۱       |
| ۱۷۰ | ۱۵۰        | ۲۰         | قرار دادن کلاف در شیار استاتور   | ۲۳       | ۲       |
| ۲   | ۱          | ۱          | سریندی سیم پیچی الکتروموتورهای سه فاز                                      | ۲۶       | ۳       |
| ۲۳۲ | ۱۹۱        | ۴۱         | جمع کل   |          |         |

## واحد کار اول

### توانایی ترسیم دیاگرام‌های سیم‌بندی

### الکتروموتورهای یک طبقه یک سرعته سه‌فاز

هدف کلی

محاسبه و ترسیم دیاگرام‌های سیم‌بندی موتورهای یک طبقه سه‌فاز

- هدف‌های رفتاری: از فراگیر، انتظار می‌رود با گذراندن این پیمانه بتواند:
- ۱- میدان مغناطیسی اطراف سیم جریان دار را شرح دهد.
  - ۲- میدان دور در سطح استاتور را شرح داده، چگونگی تشکیل آن را تشریح کند.
  - ۳- دور رتور را محاسبه کند.
  - ۴- روابط و فرمول‌های مربوط به نقشه‌کشی الکتریکی را بیان کند.
  - ۵- محور قطبی و گام قطبی را تعریف کند.
  - ۶- تعداد شیارهای موجود در هر قطب هر فاز را از طریق محاسبه بدست آورد.
  - ۷- گام سیم‌بندی را تعریف کند و آن را از طریق محاسبه بدست آورد.
  - ۸- زاویه الکتریکی شیارها را تعریف کند و آن را از طریق محاسبه بدست آورد.
  - ۹- گام فازی را تعریف کند و آن را از طریق محاسبه بدست آورد.
  - ۱۰- شروع فازها را با استفاده از گام فازی و زاویه الکتریکی مشخص کند.
  - ۱۱- سیم‌بندی یک طبقه را شرح دهد.
  - ۱۲- انواع سیم‌پیچی‌ها را از نظر نوع کلاف‌ها شرح دهد.
  - ۱۳- سیم‌پیچی متحدم‌المرکز و کلاف مساوی را شرح دهد و موارد کاربرد آن‌ها را بیان کند.
  - ۱۴- دیاگرام سیم‌بندی الکتروموتورهای سه‌فاز یک طبقه یک سرعته را به صورت زنجیری محاسبه و ترسیم کند.
  - ۱۵- دیاگرام سیم‌بندی الکتروموتورهای سه‌فاز یک طبقه یک سرعته را به صورت حلقه‌ای محاسبه و ترسیم کند.

#### ساعت آموزش

| جمع | عملی | نظری |
|-----|------|------|
| ۶۰  | ۴۰   | ۲۰   |

## پیش آزمون (۱)

۱- وضعیت میدان مغناطیسی استاتور موتورهای سه فاز چگونه است؟

۱- با مقدار ثابت در حال گردش است.

۲- با مقدار ثابت موقعیتی ثابت دارد.

۳- با تغییرات سینوسی در حال گردش است.

۴- با تغییرات نامشخص در حال گردش است.

۲- یک موتور سه فاز ۴ قطب با لغزش ۴ درصد در شبکه‌ای با فرکانس ۵ هرتز کار می‌کند. سرعت گردش

رотор آن در هر دقیقه چند دور است؟

۱۵۰° (۱) ۱۴۴° (۲)

۱۴۶° (۳) ۱۴۱° (۴)

۳- ارتباط صحیح بین گام قطبی ( $Y_p$ ) و گام کلاف ( $Y_z$ ) کدام است؟

$$Y_z \geq Y_p \quad (۱) \quad Y_z \leq Y_p \quad (۲)$$

$$Y_z > Y_p \quad (۳) \quad Y_z = Y_p \quad (۴)$$

۴- زاویه الکتریکی بین دو شیار متواالی در موتور سه فاز ۳۶ شیار ۶ قطب، چند درجه الکتریکی است؟

۹۰° (۱) ۶۰° (۲)

۴۵° (۳) ۳۰° (۴)

۵- گام فازی ( $Y_{PH}$ ) چند برابر گام قطبی ( $Y_p$ ) است؟

(۱) یک سوم (۲) یک و نیم

(۳) دو سوم (۴) یک دوم

۶- در یک موتور سه فاز ۳۶ شیار ۴ قطب، فاز  $U$  از شیار شماره ۱ شروع می‌شود. شروع فاز  $W$  از کدام شیار است؟

۷ (۱) ۱۳ (۲)

۶ (۳) ۱۲ (۴)

۷- کدام موتور الکتریکی قادر به تولید حوزه‌ی دوّار در سطح استاتور خود است؟

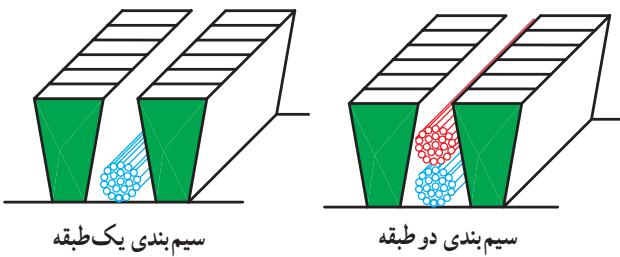
(۱) سه فاز (۲) یک فاز

(۳) دوفاز (۴) دوفاز و سه فاز

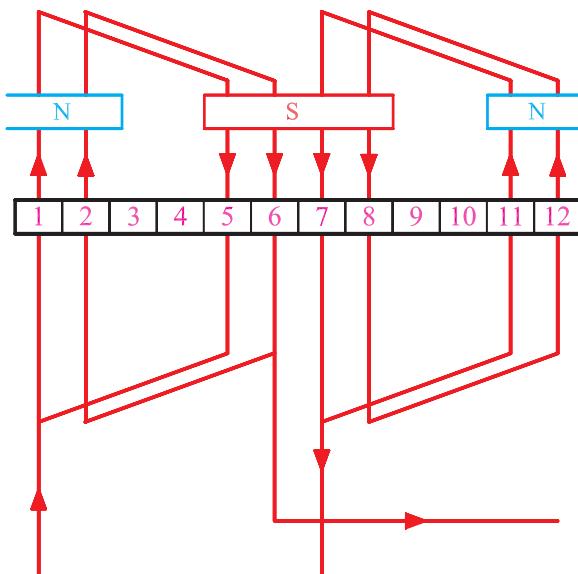
۸- گام کلاف یک موتور سه فاز ۲۴ شیار ۲ قطب در حذف هارمونی سوم، کدام است؟

۱\_۱۲ (۱) ۱\_۱۱ (۲)

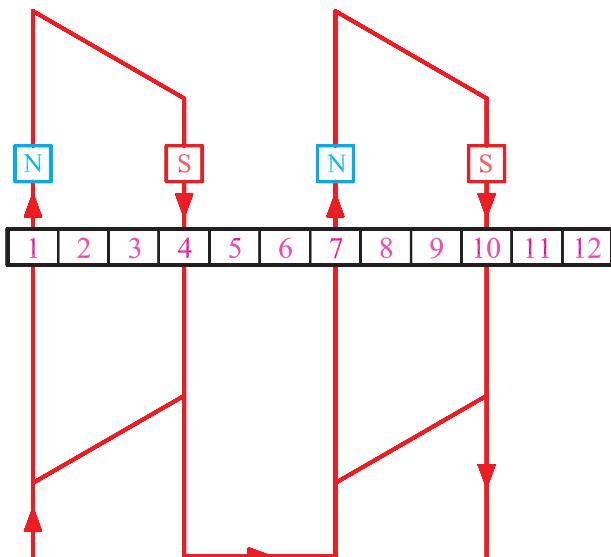
۱\_۱۰ (۳) ۱\_۹ (۴)



شکل ۱-۱- انواع سیم بندی



شکل ۱-۲- عرض کلاف بیشتر، قطب کمتر



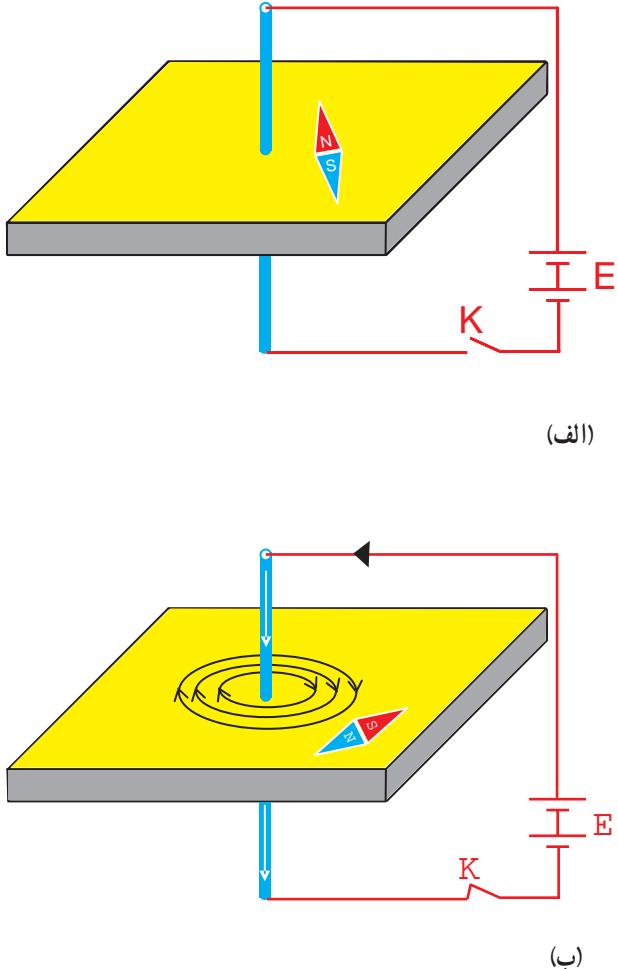
شکل ۱-۳- عرض کلاف کمتر، قطب بیشتر

در سیم بندی یک طبقه الکتروموتورها، در هر شیار استاتور یک بازوی کلاف قرار می‌گیرد. اگر تعداد بازوها در هر شیار بیش از یک باشد، سیم بندی را چند طبقه می‌گویند. متداول‌ترین سیم بندی چند طبقه در موتورهای سه‌فاز، سیم بندی دو طبقه است که دو بازو در هر شیار قرار می‌گیرد (شکل ۱-۱).

### ۱-۱- میدان مغناطیسی استاتور و تعداد قطب‌ها

میدان مغناطیسی استاتور با عبور جریان الکتریکی از سیم‌های داخل شیارها، تأمین می‌شود. تعداد قطب‌های مغناطیسی که در سطح استاتور تشکیل می‌شود، به عرض بازوی کلاف و فاصله دو بازو از یکدیگر بستگی دارد به عبارت دیگر، چه اندازه از سطح استاتور را می‌پوشاند. اگر عرض دو بازوی یک کلاف تقریباً نصف سطح جانبی استاتور را پوشش دهد، در سطح استاتور دو قطب تشکیل می‌شود (شکل ۱-۲). اگر عرض دو بازو تقریباً یک چهارم سطح استاتور را پوشاند، تعداد قطب‌های استاتور به چهار قطب می‌رسد (شکل ۱-۳). به این ترتیب، تعداد قطب‌ها با کاهش عرض بازوی کلاف‌ها زیاد می‌شود، به گونه‌ای که می‌توان گفت:

تعداد قطب‌های یک موتور با عرض دو بازوی یک کلاف نسبت عکس دارد.



شکل ۱-۴- آزمایش ارستد

**۱-۱-۱- میدان مغناطیسی هادی جریان دار**  
**- آزمایش ارستد:** هرگاه سیم هادی الکتریکی را مطابق شکل ۱-۴-الف، از درون صفحه‌ای عایق عبور داده و در نزدیکی آن، عقرهای مغناطیسی قرار دهیم، قطب N عقربه مغناطیسی در راستای میدان مغناطیسی زمین، به طرف شمال جهت‌گیری می‌کند.

با اتصال کلید K، عقربه مغناطیسی تغییر جهت داده و در راستای خاصی قرار می‌گیرد. از این تغییر وضعیت می‌توان نتیجه گرفت با عبور جریان الکتریکی از یک هادی الکتریکی، در اطراف آن میدان مغناطیسی به وجود می‌آید. این میدان بر عقربه مغناطیسی اثر گذاشته و آن را در راستای معین قرار می‌دهد (شکل ۱-۴- ب).

**میدان مغناطیسی اطراف سیم جریان دار، خواصی به شرح زیر دارد :**

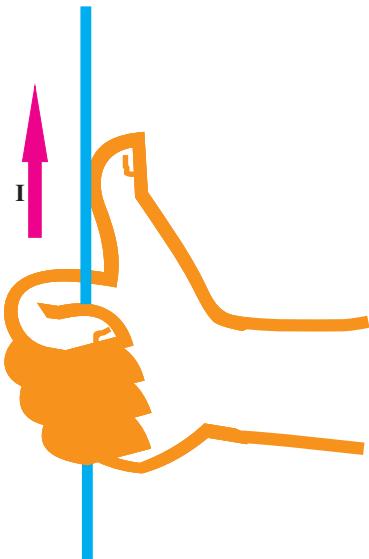
میدان مغناطیسی در هر نقطه از اطراف سیم، کمیتی برداری است و بر خط میدانی که از آن نقطه می‌گذرد، مماس بوده و جهت آن همسو با خطوط میدان است.

- خطوط میدان، روی صفحه‌ای قرار دارند که بر محور سیم جریان دار عمود است.

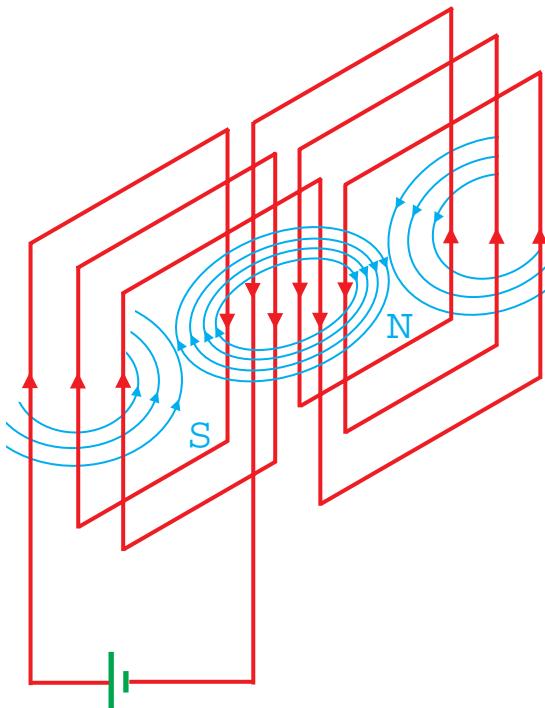
- خطوط میدان، در نزدیکی سیم متراکم‌تر از دیگر قسمت‌های است. بنابراین، میدان در نزدیکی سیم قوی‌تر از دیگر قسمت‌های آن است.

- جهت خطوط میدان، با قاعده «دست راست» تعیین می‌شود.

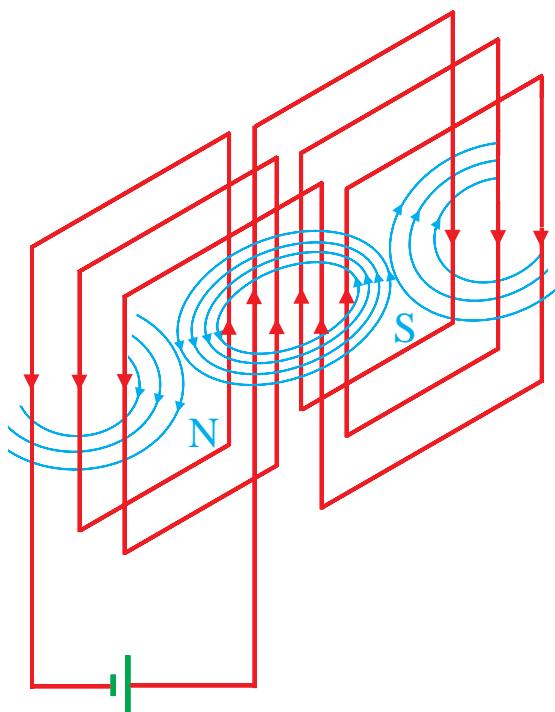
اگر انگشت شست دست راست در جهت جریان باشد، چهار انگشت نیم‌بسته دست راست، جهت خطوط میدان اطراف سیم جریان دار را نشان خواهند داد (شکل ۱-۵).



شکل ۱-۵- تعیین جهت میدان اطراف سیم راست



شکل ۱-۶- ایجاد میدان قوی با سیم‌های جریان دار هم جهت



شکل ۱-۷- تعویض موقعیت قطب‌های NS با تغییر جهت جریان

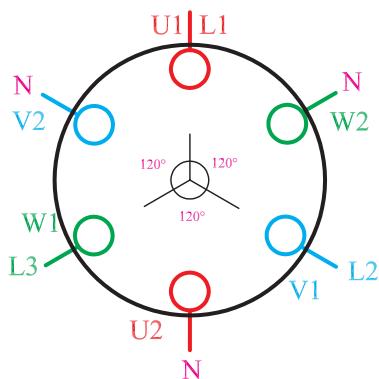
## ۱-۱- قطب‌های ایجاد شده در استاتور

ماشین‌های الکتریکی: هادی‌های الکتریکی سطح استاتور، به صورت بازوی سیم پیچ مسطح، سری‌شده و مجموعاً یک گروه کلاف سیم پیچی را تشکیل می‌دهند. در این وضعیت، میدان مغناطیسی هادی‌های هم جهت، جمع شده و میدان مغناطیسی قوی‌تری را در مرکز سیم پیچ به وجود می‌آورند. تقویت میدان مغناطیسی در سطح استاتور، باعث افزایش نیروی اعمال شده بر هادی‌های جریان دار رتور شده و با تقویت گشتاور موتور، قدرت آن افزایش می‌یابد (شکل ۱-۶).

اگر جهت جریان الکتریکی در بازوی سیم پیچ‌ها عوض شود، موقعیت قطب‌های مغناطیسی S و N عوض می‌شود (شکل ۱-۷).

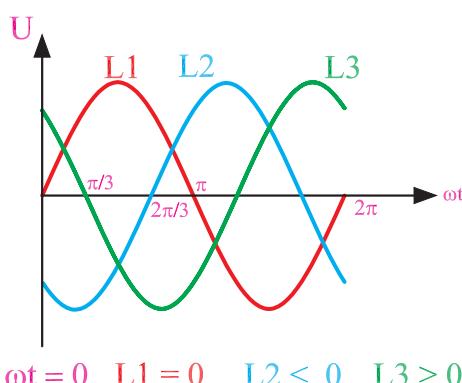
## ۱-۲- ایجاد میدان دور توسط جریان سه‌فاز

با توجه به این که اختلاف فاز ولتاژها بین خطوط در شبکه سه‌فاز،  $120^\circ$  درجه الکتریکی است، سیم پیچ فازهای مربوطه در موتورهای سه‌فاز، با  $120^\circ$  درجه الکتریکی نسبت به هم، در شیارهای استاتور قرار می‌گیرند. یک موتور سه‌فاز ۶ شیار را در نظر می‌گیریم و موقعیت تشکیل قطب‌ها را با توجه به مقادیر مختلف  $\omega t$  در فاصله صفر تا  $360^\circ$  درجه، در سطح استاتور بررسی می‌کنیم. در شکل‌های داده شده، جریان مربوط به ولتاژهای منفی را «خرجی» و جریان مربوط به ولتاژهای مثبت را «ورودی» در نظر می‌گیریم.



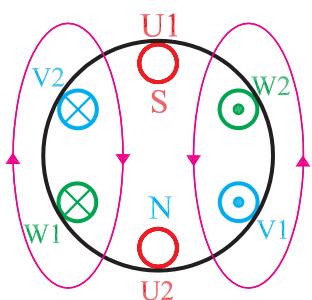
شکل ۸-۱-الف - موتور سه‌فاز ۶ شیار

۲ سرگروه کلاف‌های مربوط به سیم پیچ اول ( $U_1$  و  $U_2$ ) را با فاز  $L_1$ ، سیم پیچ دوم ( $V_1$  و  $V_2$ ) را با  $L_2$  و سیم پیچ سوم ( $W_1$  و  $W_2$ ) را با فاز  $L_3$ ، تقدیم می‌کنیم (شکل ۸-۱-الف).

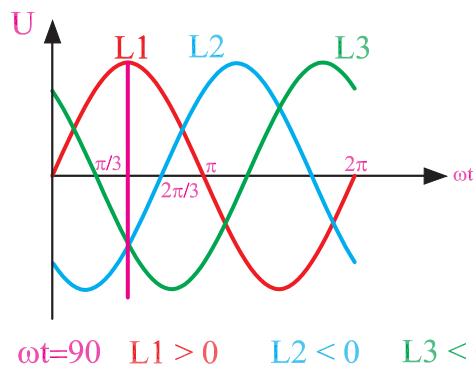


$$\omega t = 0 \quad L1 = 0 \quad L2 < 0 \quad L3 > 0$$

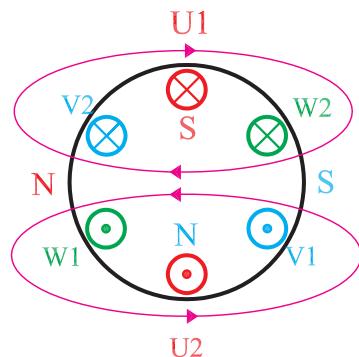
در موقعیت  $\omega t = 0$ ،  $L_1 < 0$  و  $L_3 > 0$  فازها، قطب‌سازی و جهت جریان در کلاف‌ها، مطابق شکل ۸-۱-ب خواهد شد. به علت صفر بودن دامنه فاز  $L_1$ ، در سیم پیچ اول جریانی وجود ندارد.



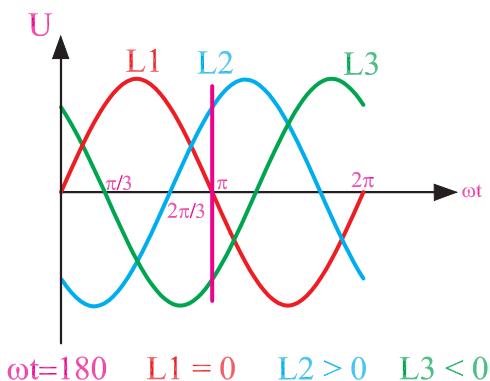
شکل ۸-۱-ب



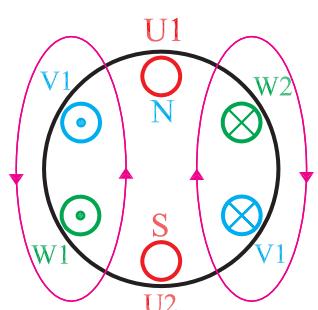
در موقعیت  $\omega t = 90^\circ$  فازها، قطبسازی و جهت جریان در کلافها، مطابق شکل ۱-۸-ج خواهد شد.



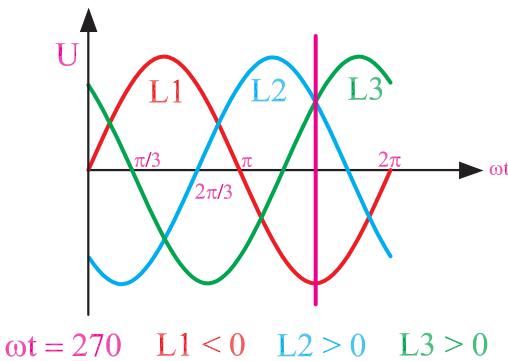
شکل ۱-۸-ج



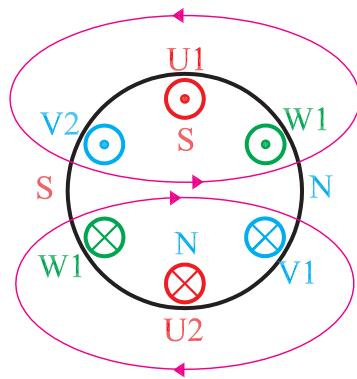
در موقعیت  $\omega t = 180^\circ$  فازها، قطبسازی و جهت جریان در کلافها، مطابق شکل ۱-۸-د خواهد شد. به علت صفر بودن دامنه فاز اول در سیم پیچ  $U_1$ ، جریان صفر خواهد بود.



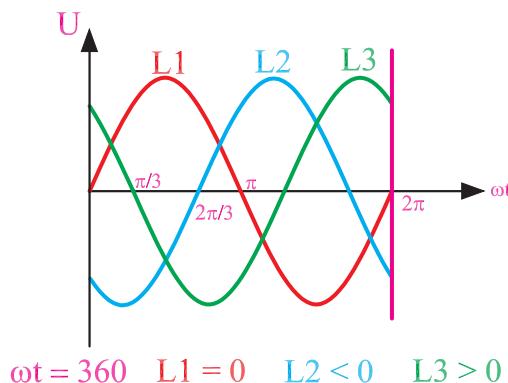
شکل ۱-۸-د



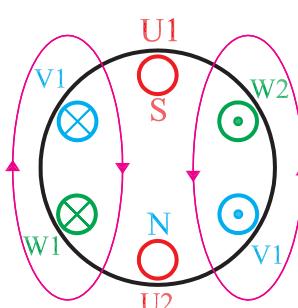
در موقعیت  $\omega t = 270^\circ$ ،  $L_1 < 0$ ،  $L_2 > 0$  و  $L_3 > 0$  فازها، قطبسازی و جهت جریان در کلافها، مطابق شکل ۱-۸-۱-ه خواهد شد.



شکل ۱-۸-ه



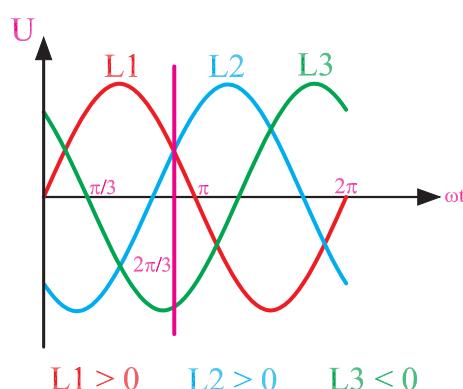
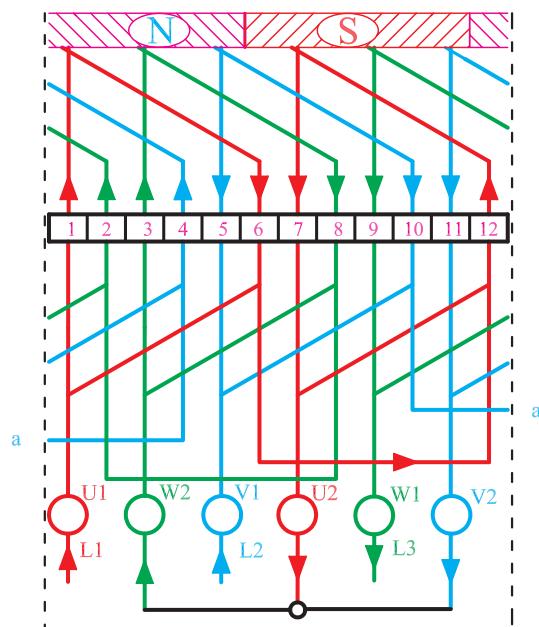
در موقعیت  $\omega t = 360^\circ$ ،  $L_1 = 0$ ،  $L_2 < 0$  و  $L_3 > 0$  فازها، قطبسازی و جهت جریان در کلافها، مطابق شکل ۱-۸-۱-و خواهد شد.



شکل ۱-۸-و

در بخش‌های مختلف شکل ۱-۸ مشاهده می‌شود که با تغییر متغیر  $\omega t$  از  $0^\circ$  تا  $360^\circ$  درجه، قطب‌های N و S نیز یک دور کامل سطح استاتور را می‌پیمایند (این خاصیت در موتورهای ۲ قطبی صادق است. درباره اثرات قطب‌ها بر سرعت گردش میدان، بحث خواهیم کرد). اگر زاویه پیموده شده در یک ثانیه برابر با  $\omega t = f \times 360^\circ$  درجه باشد، قطب‌ها در یک ثانیه f بار سطح استاتور را خواهند پیمود. یعنی، سرعت گردش قطب‌ها با f (فرکانس جریان متناوب) نسبت مستقیم دارد. بنابراین می‌توان گفت:

با تغییر  $\omega t$ ، حوزه مغناطیسی دواری در سطح استاتور تشکیل می‌شود که سرعت گردش آن با فرکانس جریان متناوب، نسبت مستقیم دارد.



شکل ۱-۹—ایجاد دو قطب در سطح استاتور

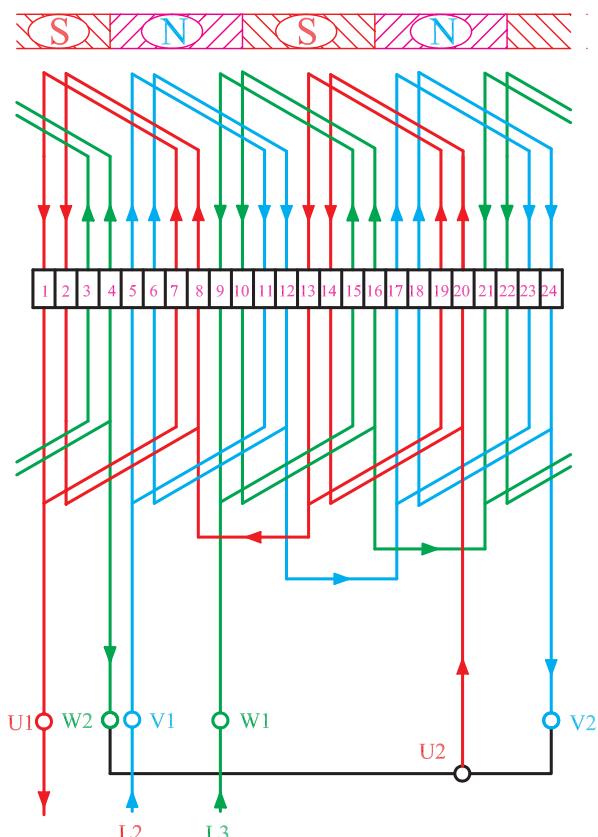
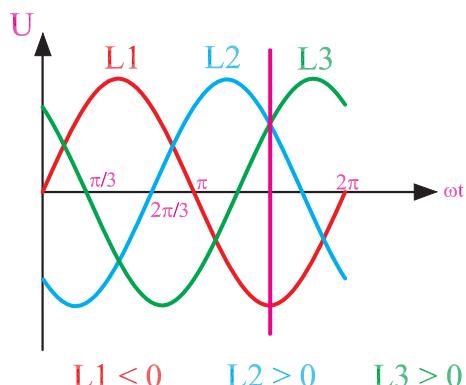
### ۱-۲-۱—ایجاد میدان دوار ۲ قطبی توسط جریان متناوب سه‌فاز

یک موتور سه‌فاز ۱۲ شیار را در نظر می‌گیریم. برای هر فاز، دو کلاف را به گونه‌ای در نظر می‌گیریم که بازوی آن‌ها ۵ شیار از هم فاصله داشته باشد. سطح استاتور را به سه قسمت مساوی تقسیم می‌کنیم و فاصله‌های به دست آمده بازوی کلاف‌های مربوط به فازها را درون شیارهای استاتور قرار می‌دهیم. در لحظه‌ای خاص از جریان متناوب سه‌فاز، مسیر جریان را درون بازوی کلاف‌ها تعییب می‌کنیم. بازوهایی را که جهت جریان یکسانی دارند، دسته‌بندی می‌کنیم و هر مجموعه به دست آمده را به یک قطب اختصاص می‌دهیم (شکل ۱-۹).

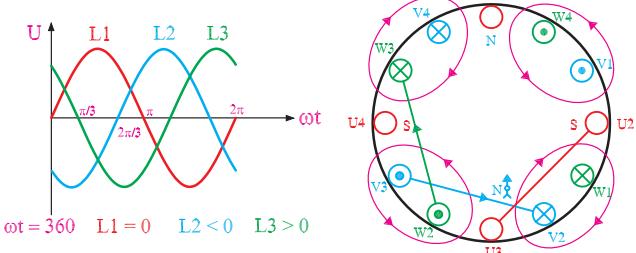
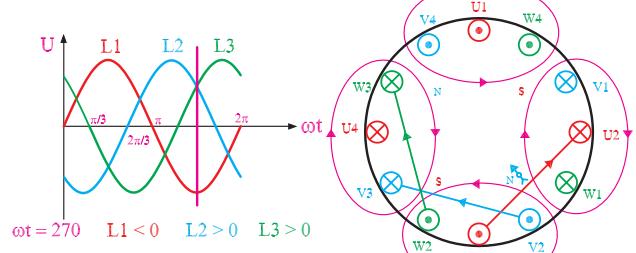
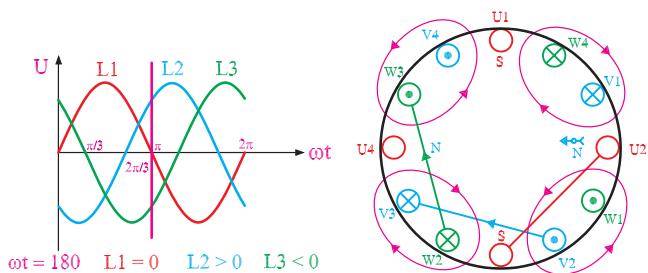
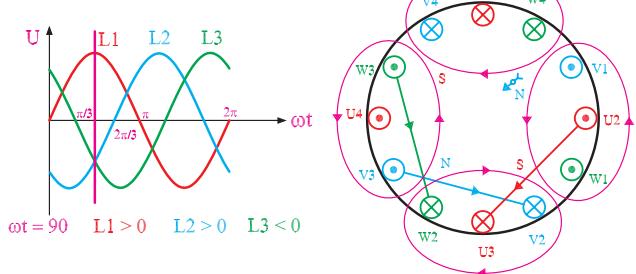
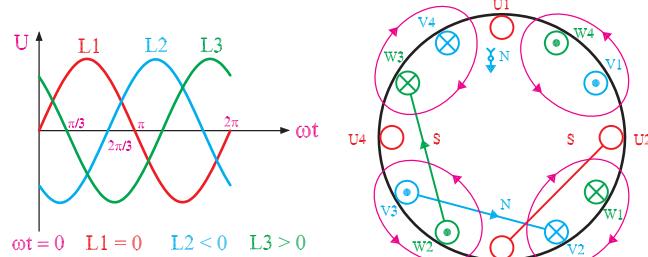
## ۱-۲-۲- ایجاد میدان دوار ۴ قطبی توسط جریان

متناب سه‌فاز: یک موتور ۲۴ شیار را در نظر می‌گیریم. گام کلاف‌ها را به اندازه یک چهارم سطح استاتور ( $Y = \frac{24}{4} = 6$ )

منظور می‌کنیم و مطابق شکل ۱-۱۰ برای یک لحظه از موقعیت فازها، مسیر جریان الکتریکی هر سه فاز را در داخل کلاف‌ها رسم کرده و تعداد قطب‌های تشکیل شده را با توجه به جهت جریان در بازوی کلاف‌ها، به دست می‌آوریم.



شکل ۱-۱۰



در شکل ۱-۹ دیدیم که گام کلاف تقریباً برابر نصف شیارها بوده و ۲ قطب در سطح استاتور تشکیل می‌شود. در شکل ۱-۱۰ با درنظر گرفتن گام کلاف برابر یک چهارم شیارها، در سطح استاتور ۴ قطب به وجود می‌آید. بنابراین می‌توان نتیجه گرفت:

تعداد قطب‌های یک موتور به گام کلاف بستگی دارد هر قدر که گام کلاف کوچکتر باشد، تعداد شکل‌های تشکیل شده بیشتر است.

**– تأثیر تعداد قطب‌ها بر سرعت گردش حوزه دوران**  
در موتورهای ۲ قطب با تغییر زاویه الکترومکانیکی جریان، به اندازه ۳۶° میدان مغناطیسی یک بار استاتور را دور می‌زند. این موضوع را در موتورهای ۴ قطب دنبال می‌کنیم و جایه جایی قطب‌ها را در این نوع موتورها با تغییر ۳۶° درجه زاویه الکترومکانیکی جریان‌ها، مورد بررسی قرار می‌دهیم.

در سطح استاتور، برای هر فاز دو کلاف (۴ موقعیت جریان) در نظر می‌گیریم و با توجه با تغییر  $\omega t$  وجهت جریان‌ها و براساس قاعده دست راست، قطب‌ها را تشکیل می‌دهیم. با ۲ برابر شدن قطب‌ها، جایه جایی (سرعت گردش) میدان مغناطیسی نصف می‌شود (شکل ۱-۱۱). بنابراین:

سرعت گردش حوزه دوران با تعداد قطب‌ها، نسبت عکس دارد.

شکل ۱-۱۱ – جایه جایی میدان مغناطیسی در موتور ۴ قطب

|                 |            |
|-----------------|------------|
| پلاک موتور      |            |
| Style           | Frame = B3 |
| R.P.M=2850      | F=50HZ     |
| T C°            | Hours      |
| VOLts=220V/380V | COS φ=0.82 |
| kw=2kw          | Ph=3       |
| Amp=10.9/6.22   | Code       |

شكل ۱-۱۲-الف

$$\%S = \frac{N_s - N_r}{N_s} \times 100 \quad (\text{درصد لغزش})$$

$$N_r = N_s(1 - S)$$

۱-۲-۳- محاسبه تعداد دور رتور: در بررسی ایجاد حوزه دوار، آموختیم که سرعت گردش میدان با فرکانس جریان متناوب، نسبت مستقیم و با تعداد قطب‌ها، نسبت عکس دارد. در صنعت، دور موتورها را در دقیقه بیان می‌کنند و روی پلاک موتورها، تعداد دور در دقیقه را به صورت R.P.M می‌نویسنند (شکل ۱-۱۲-الف). سرعت گردش حوزه دوار را «دور سنکرون» می‌گویند و آن را با  $N_s$  نشان می‌دهند که اندازه آن با توجه به مطالب گفته شده، برابر است با:

$$N_s = \frac{f \times 120}{2P}$$

که در آن:

$N_s$  = دور سنکرون (سرعت گردش حوزه دوار) در هر دقیقه  
 $f$  = فرکانس جریان متناوب (هرتز Hz)  
 $2P$  = تعداد قطب‌های موتور

در موتورهای آسنکرون رتور قفسی، جریان میله‌های رتور از طریق القای مغناطیسی حوزه دوار استاتور، تأمین می‌شود. به همین دلیل می‌بایستی سرعت گردش رتور از سرعت سنکرون کمتر باشد تا میله‌های رتور، با قطع خطوط میدان و تغییر شار مواجه شده و در آن‌ها جریان القا شود. بنابراین در موتورهای القایی، دور رتور با دور سنکرون هماهنگ نیست و به همین دلیل به آن‌ها موتورهای آسنکرون (غیرهماهنگ) می‌گویند.

میزان عقب‌افتدگی دور رتور نسبت به دور سنکرون، به تعداد قطب‌ها، قدرت و بار موتور بستگی دارد. در موتورهای معمولی، میزان عقب‌افتدگی دور رتور از دور سنکرون بین ۴ تا ۱۰ درصد از دور سنکرون است. به عقب‌افتدگی دور رتور نسبت به دور سنکرون، «لغزش» یا «ضریب لنگی» می‌گویند و آن را با  $S$  نشان می‌دهند. در اغلب موارد، لغزش را بر حسب درصد محاسبه و به صورت رویرو بیان می‌کنند:

که در آن  $N_r = N_s$  دور رتور است.  
 بنابراین، سرعت رotor را می‌توان از رابطه رویرو به دست آورد:

حل:

$$f = 50 \text{ Hz} \quad \% S = \% 4$$

$$N_s = \frac{f \times 120}{2P}$$

$$N_r = \frac{50 \times 120}{2} = 3000 \text{ R.P.M}$$

$$N_r = N_s(1 - S)$$

$$N_r = 3000(1 - 0.04) = 2880 \text{ R.P.M}$$

مثال: یک موتور ۲ قطب در فرکانس ۵۰ هرتز شبکه کار با لغش ۴ درصد کار می کند. مطلوب است:

۱- سرعت سنکرون در هر دقیقه

۲- دور رتور در هر دقیقه

مثال: سرعت گردش رتور یک موتور سه فاز ۴ قطب ۱۴۱ دور در دقیقه است. اگر فرکانس شبکه ۵۰ هرتز باشد، لغش موتور چند درصد است؟

حل:

$$N_r = 141 \text{ R.P.M}, f = 50 \text{ Hz}$$

$$N_s = \frac{f \times 120}{2P} = \frac{50 \times 120}{400} = 150 \text{ [R.P.M]}$$

$$\% S = \frac{N_s - N_r}{N_s} \times 100 = \frac{150 - 141}{150} \times 100 = \% 6$$

### ۳-۱- اصطلاحات و روابط نقشه کشی سیم پیچی استاتور الکتروموتورها

در سیم بندی استاتور الکتروموتورها، تعداد شیارهای استاتور را با  $Z$  نشان می دهند. تعداد شیارهای در موتورهای سه فاز، اغلب مضربی از عدد ۶ است. بیشتر موتورهای سه فاز مورد استفاده در صنعت، به صورت  $Z = 24$ ,  $Z = 36$  و  $Z = 48$  شیار طراحی می شوند.

**۳-۱- گام قطبی ( $Y_p$ ):** گام قطبی تعداد شیارهایی از استاتور است که به وسیله یک قطب پوشش داده می شوند. گام قطبی را با  $Y_p$  نشان می دهیم (شکل ۱-۱۲-ب) و مقدار آن را از رابطه زیر محاسبه می کنیم :

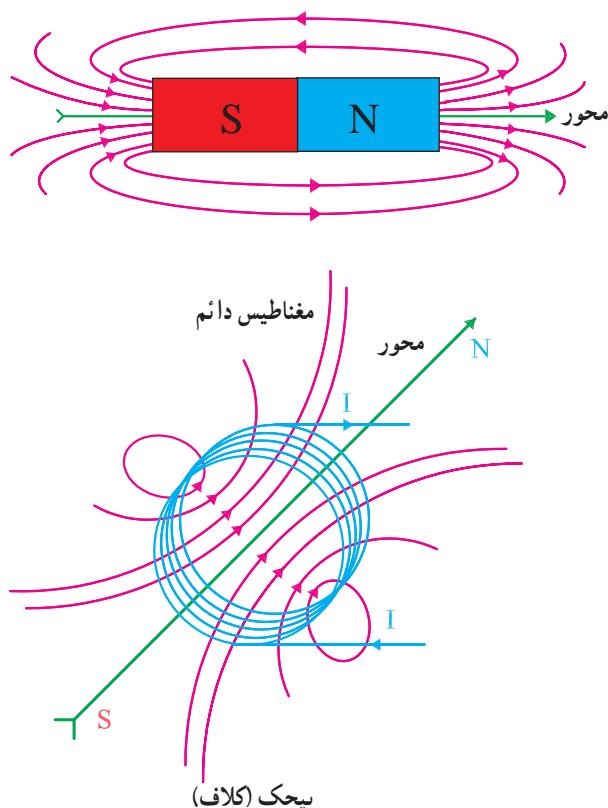
$$Y_p = \frac{Z}{2P}$$

شکل ۱-۱۲-ب - نمایش گام قطبی

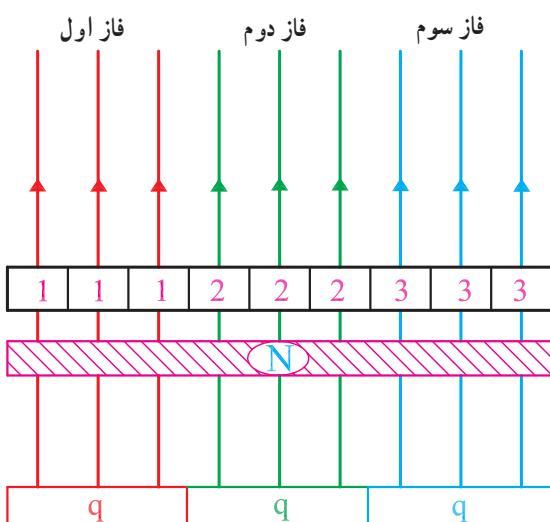
که در آن :

$$Z = \text{تعداد شیارها} \text{ و } 2P = \text{تعداد قطب‌های استاتور}$$

است.



شکل ۱۳-۱-الف - نمایش محور مغناطیسی در مغناطیس دائم و پیچ



شکل ۱۳-۱-ب

به بیان دیگر، گام قطبی تعداد شیارهایی است که بین مراکز دو قطب غیرهمنام متوالی در استاتور قرار می‌گیرند.  
مثال: گام قطبی الکتروموتور ۳۶ شیار ۴ قطب را به دست آورید.

$$Z = 36, 2P = 4$$

$$Y_P = \frac{Z}{2P} = \frac{36}{4} = 9$$

چون یکی از بازوهای کلاف در شیار شماره ۱ قرار می‌گیرد، بازوی بعدی آن در شیار  $1 + 9 = 10^\circ$  قرار خواهد گرفت.

**۱-۳-۲ - محور قطبی:** محور قطبی، خطی است که مراکز دو قطب S و N را در یک مغناطیس به هم وصل می‌کند. سوی محور قطبی از قطب S به طرف قطب N است (شکل ۱۳-۱-الف).

**۱-۳-۳ - تعداد شیارهای هر فاز در زیر هر قطب (q):**  
اگر تعداد شیارهای یک استاتور برابر با Z باشد، در موتورهای m فاز، به هر فاز  $\frac{Z}{m}$  شیار خواهد رسید. هر فاز  $2P$  قطب تشکیل می‌دهد. بنابراین، تعداد شیارهای زیر هر قطب برای هر فاز از تقسیم  $\frac{Z}{m}$  به تعداد قطب‌ها بدست می‌آید (شکل ۱۳-۱-ب).

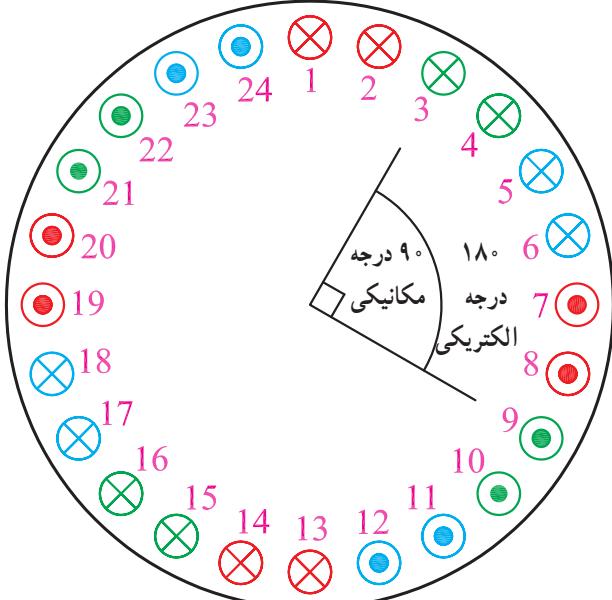
$$q = \frac{Z}{2P.m}$$

مثال: استاتور یک موتور سه فاز ۲۴ شیار، ۴ قطب دارد. تعداد شیارهای هر فاز زیر هر قطب را به دست آورید.

حل:

$$Z = 24, m = 3, 2P = 4$$

$$q = \frac{Z}{2P.m} = \frac{24}{4 \times 3} = 2$$



شکل ۱۳-۱-ج

#### ۴-۳-۱-زاویه الکتریکی بین شیارها: اختلاف

زاویه الکتریکی هر شیار را از شیار مجاور آن، زاویه الکتریکی شیارها می‌نامند و آن را با  $\alpha_{ez}$  نشان می‌دهند.  $\alpha_{ez}$  از رابطه زیر قابل محاسبه است:

$$\alpha_{ez} = \frac{P \times 36^\circ}{Z}$$

که در آن:

$P$  = نصف قطب‌ها و  $Z$  = تعداد شیارهای استاتور است (شکل ۱۳-ج).

#### ۵-۳-۱-زاویه مکانیکی بین شیارها: از تقسیم

۳۶ درجه به تعداد شیارها، زاویه مکانیکی بین دو شیار به دست می‌آید. این زاویه را با  $\alpha_{mz}$  نشان می‌دهند. زاویه مکانیکی بین شیارها از رابطه زیر به دست می‌آید (شکل ۱۳-ج):

$$\alpha_{mz} = \frac{36^\circ}{Z}$$

از مقایسه روابط  $\alpha_{ez}$  و  $\alpha_{mz}$  می‌توان نتیجه گرفت:

$$\alpha_{ez} = P \times \alpha_{mz}$$

مثال: استاتور یک الکتروموتور سه فاز، ۳۶ شیار دارد.

زاویه الکتریکی و زاویه مکانیکی شیارها را برای حالت‌های ۲، ۴ و ۶ قطب به دست آورید.

حل:

$$Z = 36, m = 3, 2P = 2, 4, 6$$

$$\alpha_{ez} = \frac{P \times 36^\circ}{Z}$$

$$2P = 2 \Rightarrow P = 1$$

$$\alpha_{ez} = \frac{1 \times 36^\circ}{36} = 1^\circ \text{e} \quad \alpha_{mz} = \frac{36^\circ}{36} = 1^\circ$$

$$2P = 4 \Rightarrow P = 2$$

$$\alpha_{ez} = \frac{2 \times 36^\circ}{36} = 2^\circ \text{e} \quad \alpha_{mz} = \frac{36^\circ}{36} = 1^\circ$$

$$2P = 6 \Rightarrow P = 3$$

$$\alpha_{ez} = \frac{3 \times 36^\circ}{36} = 3^\circ \text{e} \quad \alpha_{mz} = \frac{36^\circ}{36} = 1^\circ$$

ملاحظه می‌شود  $\alpha_{ez}$  با تعداد قطب متناسب است ولی

$\alpha_{mz}$  مستقل از تعداد قطب است.

**۱-۳-۶ گام سیم‌بندی:** تعداد شیارهای موجود بین دو بازوی یک کلاف را گام سیم‌بندی می‌گویند و آن را با  $Y_Z$  نشان می‌دهند. اندازه  $Y_Z$  از رابطه روی رو به دست می‌آید:

$$Y_Z = y_p \left(1 - \frac{1}{n}\right)$$

که در آن:

$Y_P$  = گام قطبی  
 $n$  = شماره هارمونی (در سیم‌بندی گام کسری درباره آن بحث خواهیم کرد) است.

**۱-۳-۷ گام فازی:** گام فازی، تعداد شیارهایی است که بین شروع دو فاز قرار دارند. گام فازی را با  $Y_{Ph}$  نشان می‌دهند. در موتورهای سه‌فاز، بین فازها  $120^\circ$  درجه الکتریکی اختلاف فاز وجود دارد. از آن جا که یک گام قطبی  $180^\circ$  درجه الکتریکی است، لذا در موتورهای سه‌فاز، گام فازی مساوی  $\frac{2}{3}$  گام قطبی است.

$$Y_{Ph} = \frac{2}{3} Y_P$$

تعداد شیارهایی که در یک گام فازی قرار می‌گیرد، به زاویه الکتریکی شیارها  $\alpha_{ez}$  بستگی دارد. تعداد شیارهای موجود در یک گام فازی، براساس رابطه روی رو قابل محاسبه است:

$$Y_{Ph} = \frac{2}{3} Y_P = \frac{120^\circ}{\alpha_{ez}}$$

با توجه به گام فازی، می‌توان شیارهای شروع فازها را در یک موتور سه‌فاز مشخص کرد.

|  |
|--|
| $شیار\ شماره\ 1 = \text{شروع\ فاز}$<br>$V_1 = 1 + Y_{Ph} = 1 + \frac{120^\circ}{\alpha_{ez}} = \text{شروع\ فاز}$<br>$W_1 = 1 + 2Y_{Ph} = 1 + \frac{240^\circ}{\alpha_{ez}} = \text{شروع\ فاز}$ |
|--|

$$Z = 36, 2P = 4, m = 3$$

$$\alpha_{ez} = \frac{P \times 36^\circ}{Z} = \frac{2 \times 36^\circ}{36} = 2^\circ$$

حل:

مثال: با فرض کردن یک الکتروموتور سه‌فاز ۳۶ شیار ۴ قطب، معین کنید فازهای این الکتروموتور از کدام شیارهای استاتور شروع می‌شوند.

$$U_1 = 1$$

$$V_1 = 1 + \frac{12^\circ}{\alpha_{ez}} = 1 + \frac{12^\circ}{2^\circ} = 7$$

$$W_1 = 1 + \frac{24^\circ}{2^\circ} = 13$$

حل:

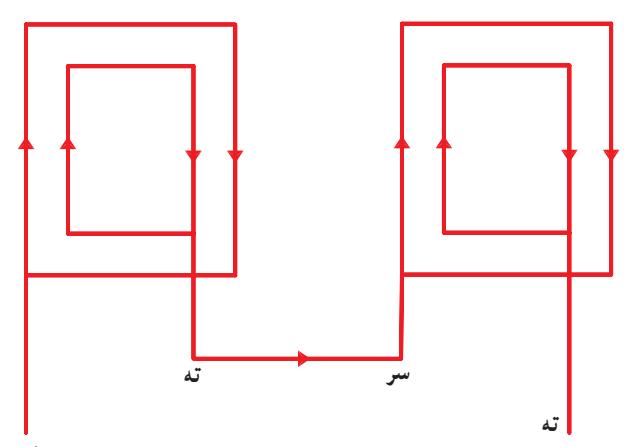
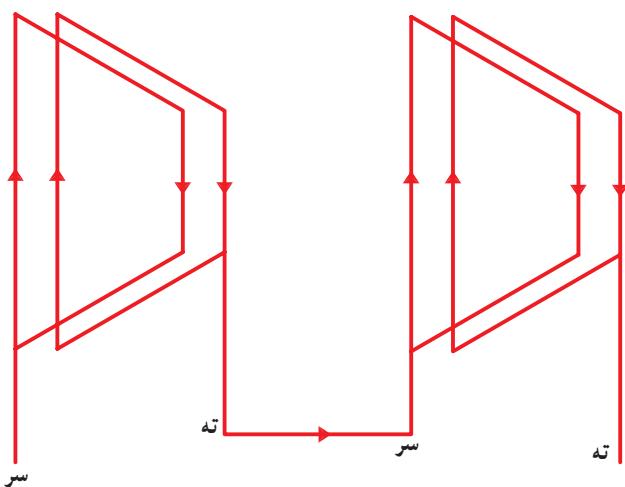
$$\alpha_{ez} = \frac{P \times 36^\circ}{Z} = \frac{2 \times 36^\circ}{24} = 3^\circ$$

$$U_1 = 1$$

$$V_1 = 1 + \frac{12^\circ}{\alpha_{ez}} = 1 + \frac{12^\circ}{3^\circ} = 5$$

$$W_1 = 1 + \frac{24^\circ}{\alpha_{ez}} = 1 + \frac{24^\circ}{3^\circ} = 9$$

مثال: فازهای الکتروموتور سه‌فاز ۲۴ شیار ۴ قطب، از کدام شیارها شروع می‌شوند.



شکل ۱۴-۱-۱۴ - اتصال نزدیک گروه کلافها ( $G = P$ )

**۴-۱-۱-۱-۱-۱-۱-۱-۱** - سیم‌بندی یک طبقه استاتور الکتروموتورها در دروس گذشته آموختیم که اگر در هر شیار استاتور، یک بازو از کلافهای سیم‌پیچی قرار بگیرد، سیم‌پیچی رایک طبقه می‌نامند. سیم‌بندی یک طبقه موتورهای سه‌فاز به صورت زیر انجام می‌شود :

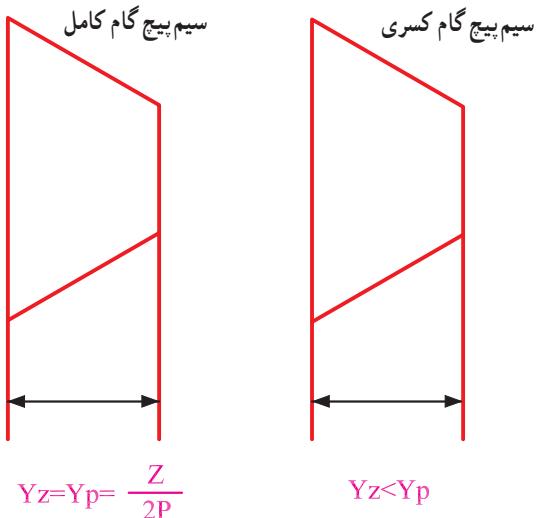
- سیم‌بندی یک طبقه با گام کامل

- سیم‌بندی یک طبقه با گام کسری

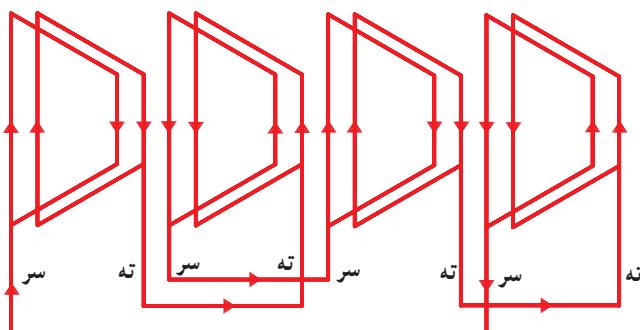
**۴-۱-۱-۱-۱-۱-۱-۱-۱** - سیم‌بندی یک طبقه با گام کامل: در سیم‌بندی یک طبقه با گام کامل، گام سیم‌پیچی با گام قطبی برابر است ( $Y_Z = Y_P$ ). این نوع سیم‌پیچی معمولاً به ازای زوج قطب انجام می‌شود.

در سیم‌پیچی به ازای زوج قطب، تعداد گروه کلافهای یک فاز، برابر با نصف قطب‌های است. اگر تعداد گروه کلافهای یک فاز را با  $G$  نشان دهیم، در سیم‌پیچی به ازای زوج قطب،  $G = P$  خواهد بود ( $P =$  تعداد نصف قطب‌ها).

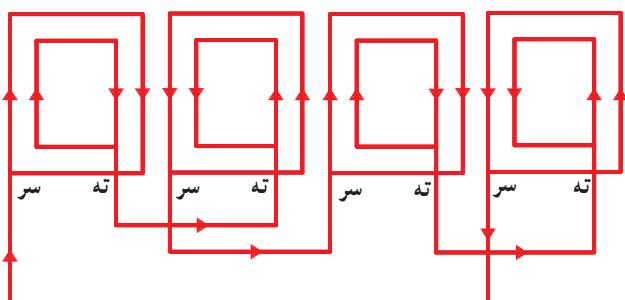
در سیم‌پیچهای به ازای زوج قطب، اتصال گروه کلافهای اتصال نزدیک است. در اصطلاح موتور پیچ‌ها، اتصال گروه کلافها سر به ته و ته به سر است. بر همین اساس، در یک موتور ۴ قطب با دو گروه کلاف، اتصال کلاف به صورت قسمت‌های الف و ب شکل ۱-۱۴ خواهد بود.



شکل ۱-۱۵- مقایسه سیم پیچی گام کسری با سیم پیچ گام کامل



شکل ۱-۱۶- اتصال دور (با فاصله) در سیم پیچی کلاف مساوی  $G = 2P$  (۴ قطب و ۴ گروه کلاف)



شکل ۱-۱۷- اتصال دور (با فاصله) در سیم پیچی کلاف متحده مرکز (۴ قطب با ۴ گروه کلاف)  $G = 2P$

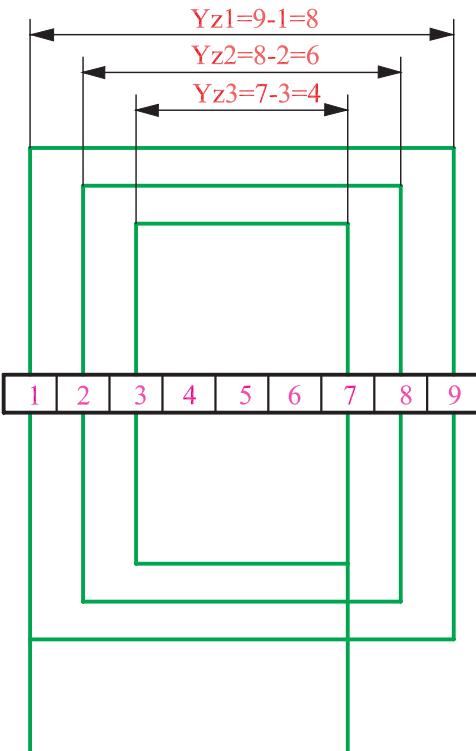
۱-۴-۲- سیم پیچی یک طبقه با گام کسری: یکی از روش‌های متداول در سیم پیچی موتور یک طبقه، روش گام کسری است. این روش در مقایسه با روش گام کامل، دارای مزایایی به شرح زیر است:

- ۱- کاهش سیم مصرفی
- ۲- کاهش مقاومت اهمی سیم پیچ‌های موتور و کاهش تلفات اهمی رتور
- ۳- افزایش بازده موتور
- ۴- کاهش لرزش‌های موتور
- ۵- افزایش عمر موتور

در شکل ۱-۱۵-۱ سیم‌بندی گام کسری و گام کامل یک موتور با یکدیگر مقایسه شده است.

در سیم‌بندی گام کسری، بیشتر از سیم پیچی به‌ازای قطب استفاده می‌شود. به بیانی دیگر، تعداد گروه کلاف‌ها در هر فاز برابر با تعداد قطب‌های است ( $G = 2P$ ).

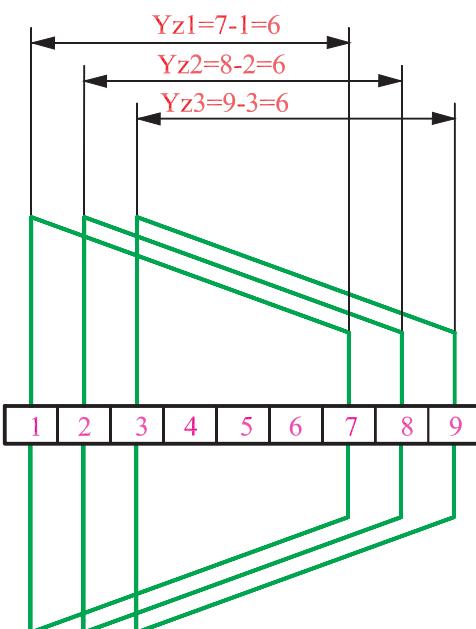
در سیم پیچی موتورها به‌ازای قطب، اتصال کلاف‌ها به یکدیگر از نوع اتصال دور (با فاصله) است. در اصطلاح موتورپیچ‌ها، کلاف‌های هر فاز با اتصال سر به سر و ته به ته با یکدیگر ارتباط برقرار می‌کنند. شکل ۱-۱۶-۱ سیم‌بندی گام کسری را با کلاف‌های مساوی نشان می‌دهد. ملاحظه می‌شود که تعداد گروه کلاف‌ها با تعداد قطب‌ها برابرند. در شکل ۱-۱۷ سیم‌بندی به‌ازای قطب، به روش گام کسری با کلاف‌های متحده مرکز مشاهده می‌شود.



شکل ۱-۱۸- سیم‌بندی متحdalمرکز (گام کلافها برابر نیستند)

**۱-۵- انواع سیم‌بندی از لحاظ شکل کلافها**  
سیم‌پیچی استاتور الکتروموتورها به ۲ صورت زیر انجام می‌شود :

- سیم‌بندی متحdalمرکز
- سیم‌بندی گام مساوی (کلاف مساوی)



شکل ۱-۱۹- سیم‌بندی کلاف مساوی (گام کلافها برابر هستند)

**۱-۵-۱- سیم‌بندی متحdalمرکز:** در سیم‌پیچی متحdalمرکز، گام کلافها در یک گروه از کلاف برابر نبوده و کلافها به گونه‌ای یکدیگر را در بر می‌گیرند که مراکزشان بر هم منطبق می‌شود. گام هر کلاف بیرونی به اندازه ۲ شبیار از گام کلافی که درون و مجاور آن قرار گرفته، بیشتر است. این سیم‌بندی بیشتر در موتورهای تکفاز کاربرد دارد (شکل ۱-۱۸).

**۱-۵-۲- سیم‌بندی کلاف مساوی:** در سیم‌پیچی کلاف مساوی، گام تمام کلافها در مجموعه سیم‌بندی با هم برابر بوده و برای پیچیدن آنها می‌توان از قالب‌هایی با اندازه مساوی استفاده کرد. در این نوع سیم‌پیچی سیم کمتری در مقایسه با سیم‌پیچی متحdalمرکز مصرف می‌شود و محاسبه تعداد دور هر کلاف، ساده‌تر است. در سیم‌بندی کلاف مساوی، کلاف‌های فازهای متفاوت از روی یکدیگر عبور کرده و آنها را باید نسبت به هم عایق کرد (شکل ۱-۱۹).

## ۶-۱- اصول محاسبه دیاگرام الکتروموتورهای

آسنکرون سه فاز یک طبقه یک سرعته

دیاگرام های سیم بندی الکتروموتورها را در ۴ مرحله زیر

محاسبه می کنیم :

۱. محاسبات مربوط به رسم دیاگرام

۲. تشکیل جدول سیم بندی

۳. رسم دیاگرام

۴. سریندی و تشکیل قطب های سیم پیچی

| $\frac{2m}{2p}$ | $U_1$ | $U_2$ | $V_1$ | $V_2$ | $W_1$ | $W_2$ |
|-----------------|-------|-------|-------|-------|-------|-------|
|                 |       |       |       |       |       |       |
|                 |       |       |       |       |       |       |
|                 |       |       |       |       |       |       |
|                 |       |       |       |       |       |       |

شکل ۱-۲۰- تشکیل جدول سیم بندی

## ۱-۶-۱- محاسبات سیم بندی : در این مرحله، با

استفاده از روابطی که گفته شد، گام قطبی، گام کلاف، زاویه الکتریکی شیارها، تعداد شیارهای هرفاز در زیر هر قطب و شماره شیارهای شروع فازها را تعیین می کنیم.

## ۱-۶-۲- تشکیل جدول سیم بندی : جدول سیم بندی

(شکل ۱-۲۰) موقعیت  $U_1$  ،  $U_2$  ،  $V_1$  ،  $V_2$  و  $W_1$  را در شیارهای استاتور نشان می دهد.

در تشکیل این جدول به تعداد قطب های موتور ردیف و به تعداد فازها، ستون باز می کنیم. اگر یک موتور سه فاز، ۴ قطب داشته باشد، قسمت اول جدول سیم بندی آن مطابق شکل ۱-۲۰ ترسیم می شود.

برای تکمیل جدول،  $q = \frac{Z}{2p.m}$  را محاسبه می کنیم.

فرض می کنیم تعداد شیارهای استاتور برای جدول رسم شده، ۳۶ عدد باشد. سپس مقدار  $q$  را به دست می آوریم.

$$q = \frac{Z}{2p.m} = \frac{36}{4 \times 3} = 3$$

هر ستون مربوط به هر فاز را در جدول شکل ۱-۲۰ به  $q$  قسمت

قسمت تقسیم می کنیم (شکل ۱-۲۱).

| $\frac{2m}{2p}$ | $U_1$ | $U_2$ | $V_1$ | $V_2$ | $W_1$ | $W_2$ |
|-----------------|-------|-------|-------|-------|-------|-------|
|                 |       |       |       |       |       |       |
|                 |       |       |       |       |       |       |
|                 |       |       |       |       |       |       |
|                 |       |       |       |       |       |       |

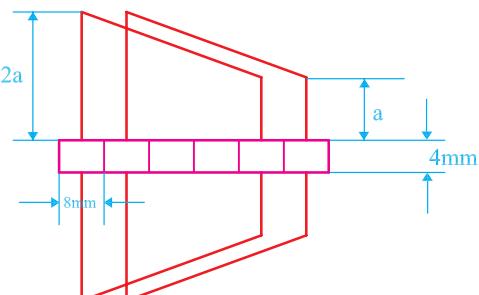
شکل ۱-۲۱- تقسیم ستون های هر فاز به  $q$  قسمت

| $2m$<br>$2p$ | $U_1$ | $U_2$ | $V_1$ | $V_2$ | $W_1$ | $W_2$ |
|--------------|-------|-------|-------|-------|-------|-------|
|              | 1     | 2     | 3     | 7     | 8     | 9     |
|              |       |       |       |       | 13    | 14    |
|              |       |       |       |       | 15    |       |
|              |       |       |       |       |       |       |
|              |       |       |       |       |       |       |
|              |       |       |       |       |       |       |

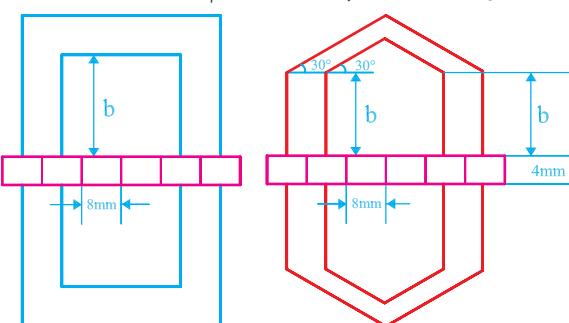
شکل ۱-۲۲- تعیین شیارهای شروع فازها

| $2m$<br>$2p$ | $U_1$ | $U_2$ | $V_1$ | $V_2$ | $W_1$ | $W_2$ |
|--------------|-------|-------|-------|-------|-------|-------|
|              | 1     | 2     | 3     | 7     | 8     | 9     |
| $Y_p=9$      | 10    | 11    | 12    | 16    | 17    | 19    |
|              | 19    | 20    | 21    | 25    | 26    | 27    |
|              | 28    | 29    | 30    | 34    | 35    | 36    |
|              |       |       |       |       | 4     | 5     |
|              |       |       |       |       | 6     |       |

شکل ۱-۲۳- افزودن گام قطبی به ستونهای جدول و تکمیل آن



شکل ۱-۲۴- ابعاد پیشنهادی دیاگرام گسترده ذوزنقه‌ای



شکل ۱-۲۵- ابعاد پیشنهادی دیاگرام گسترده ۶ ضلعی و مستطیل

شیارهای شروع فازها را با محاسبه به دست می‌آوریم. در ابتدای هر فاز، در ردیف اول می‌نویسیم و به اندازه  $q$  شماره‌های متوالی آن‌ها را در جدول (شکل ۱-۲۲) منظور می‌کنیم. برای درج مشخصات در جدول (شکل ۱-۲۱) شیارهای شروع فازها به صورت زیر محاسبه می‌شوند:

$$Z = 36, \quad 2P = 4, \quad m = 3$$

$$\alpha_{ez} = \frac{P \times 36^\circ}{Z} = \frac{2 \times 36^\circ}{36} = 2^\circ$$

شروع فاز  $U_1 \rightarrow 1$

$$V_1 \rightarrow 1 + \frac{12^\circ}{\alpha_{ez}} = 1 + \frac{12^\circ}{2^\circ} = 7$$

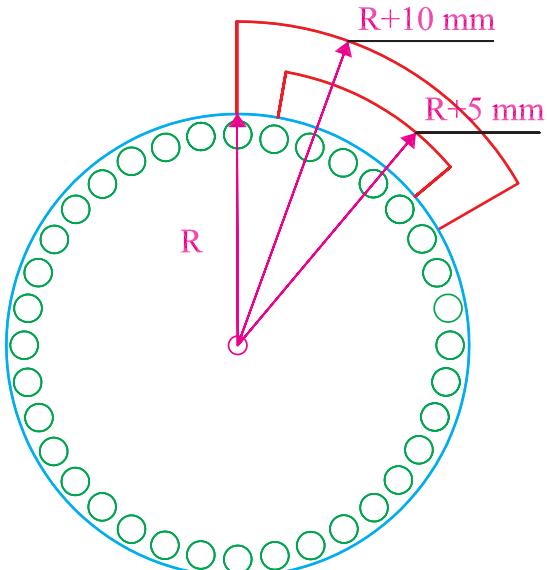
$$W_1 \rightarrow 1 + \frac{24^\circ}{\alpha_{ez}} = 1 + \frac{24^\circ}{2^\circ} = 13$$

ردیف‌های بعدی جدول را با افزودن یک گام قطبی به شماره‌های هم‌ستون ردیف بالا، تکمیل می‌کنیم. گام قطبی موتوری با مشخصات جدول (شکل ۱-۲۲) را می‌توان از رابطه زیر به دست آورد و جدول را کامل کرد.

$$Y_P = \frac{Z}{2P} = \frac{36}{4} = 9$$

شکل ۱-۲۶- رسم دیاگرام سیم‌بندی: دیاگرام سیم‌بندی را با روش‌های مختلفی رسم می‌کنند. در دیاگرام‌های گسترده، استاتور را برش داده و دیاگرام را به صورت مسطح رسم می‌کنند. در دیاگرام‌های مسطح، بازوهای کلاف‌ها را به صورت ذوزنقه (شکل ۱-۲۴) مستطیل یا ۶ ضلعی (شکل ۱-۲۵) رسم می‌کنند. در دیاگرام‌های دور، برش عرضی استاتور را به صورت دایره‌ای در نظر می‌گیرند و با استفاده از دوایر اطراف استاتور سیم‌بندی را رسم می‌کنند.

به علت وجود خطوط پیشتر در دیاگرام سیم‌بندی، تعقیب سیم‌بندی کاری مشکل است. برای آسان کردن تعقیب سیم‌بندی، معمولاً در ترسیم دیاگرام سیم‌بندی، مشخصات خطوط هر فازها را با رنگ جداگانه رسم می‌کنند.



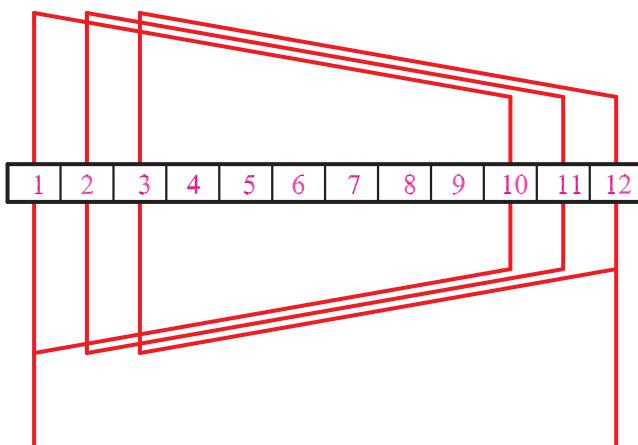
در رسم دیاگرام‌ها، رعایت اندازه‌های مندرج در شکل‌های ۱-۲۴ و ۱-۲۵ توصیه می‌شود.

شکل ۱-۲۶—ابعاد پیشنهادی دیاگرام دور

| $2m$<br>$2p$ | $U_1$         | $U_2$         | $V_1$         | $V_2$         | $W_1$         | $W_2$         |               |               |               |
|--------------|---------------|---------------|---------------|---------------|---------------|---------------|---------------|---------------|---------------|
|              | 1<br>↓<br>10  | 2<br>↓<br>11  | 3<br>↓<br>12  | 7<br>↓<br>16  | 8<br>↓<br>17  | 9<br>↓<br>19  | 13<br>↓<br>22 | 14<br>↓<br>23 | 15<br>↓<br>24 |
|              | 19<br>↓<br>28 | 20<br>↓<br>29 | 21<br>↓<br>30 | 25<br>↓<br>34 | 26<br>↓<br>35 | 27<br>↓<br>36 | 31<br>↓<br>4  | 32<br>↓<br>5  | 33<br>↓<br>6  |
|              |               |               |               |               |               |               |               |               |               |

شکل ۱-۲۷

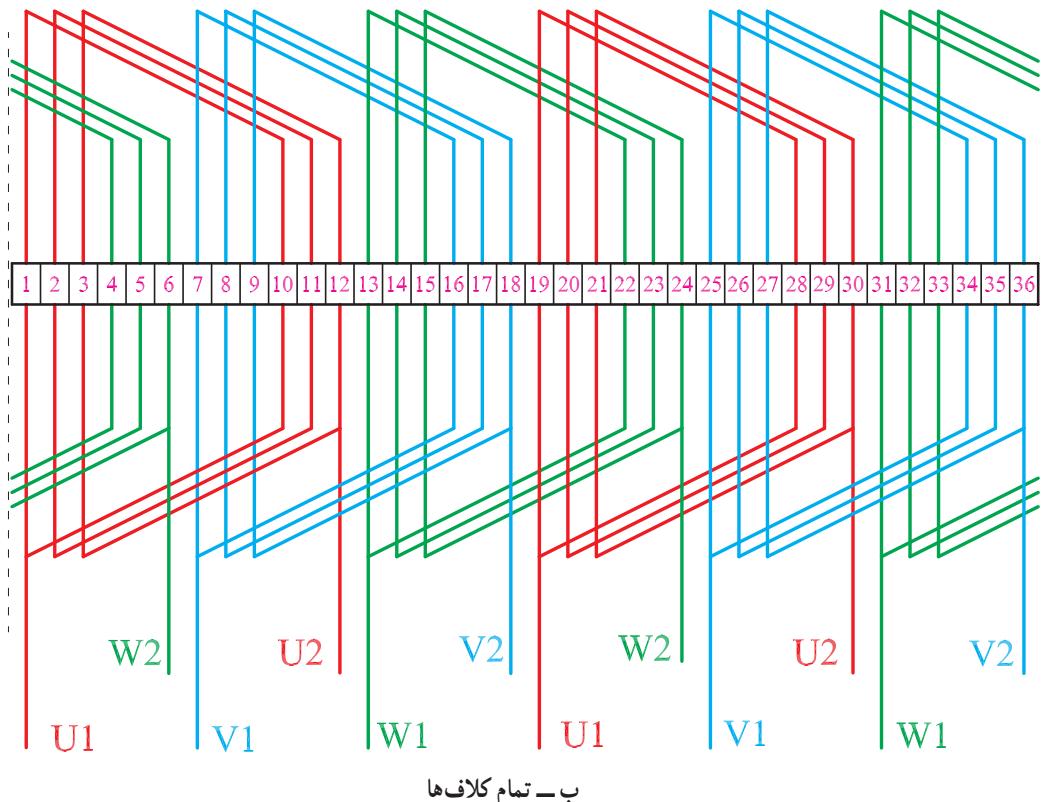
جدول شکل ۱-۲۳ را در نظر می‌گیریم. با توجه به هدایت سیم‌ها در داخل شیارها، ۲ نوع سیم‌بندی کلاف مساوی و متعدد مرکز امکان‌پذیر است. اگر مطابق جدول شکل ۱-۲۷ بازوی کلاف‌های سیم پیچ  $U_1$  و  $U_2$  را از ۱° به ۱۰، ۱۱ به ۲۰، ۲۸ به ۱۹، ۲۰ به ۲۹ و ۲۱ به ۳۰ هدایت کنیم، گام تمامی کلاف‌ها در سیم پیچی، مساوی خواهد شد. شکل ۱-۲۸ الف هدایت یک گروه کلاف از سیم پیچ  $U_1$  و  $U_2$  را نشان می‌دهد.



الف—یک گروه کلاف

با توجه به قسمت الف شکل ۱-۲۸ محل قرار گرفتن بازوها در شیارهای استاتور مطابق قسمت ب شکل ۱-۲۸ خواهد

بود.



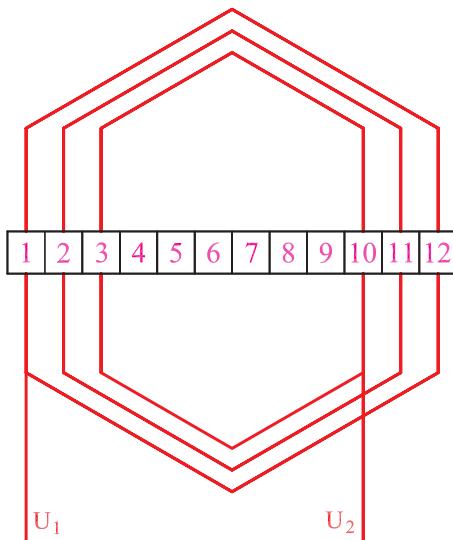
## شکل ۲۸-۱- دیاگرام سیم بندی کلاف مساوی

| $2p$ | $U_1$    | $U_2$    | $V_1$    | $V_2$    | $W_1$    | $W_2$    |          |          |          |
|------|----------|----------|----------|----------|----------|----------|----------|----------|----------|
|      | 1<br>10  | 2<br>11  | 3<br>12  | 7<br>16  | 8<br>17  | 9<br>19  | 13<br>22 | 14<br>23 | 15<br>24 |
|      | 19<br>28 | 20<br>29 | 21<br>30 | 25<br>34 | 26<br>35 | 27<br>36 | 31<br>4  | 32<br>5  | 33<br>6  |

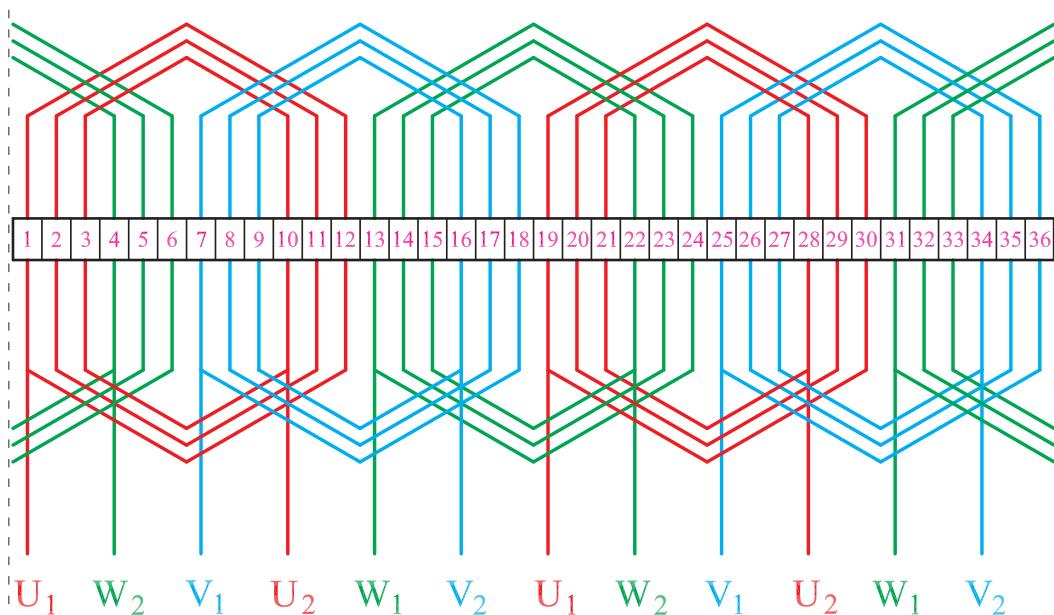
شکل ۱-۲۹

اگر مطابق جدول شکل ۱-۲۹ بازوی کلاف‌های سیم پیچ U<sub>۱</sub> و U<sub>۲</sub> را از ۱ به ۱۲، ۲ به ۱۱، ۳ به ۱۰، ۴ به ۲۰، ۵ به ۱۹، ۶ به ۱۸ و ۷ به ۱۷ در سیم پیچی مساوی ۲۹ و ۲۸ هدایت کنیم، گام کلاف‌ها در سیم پیچی نبوده، ولی مرکز هر گروه کلاف یکی می‌شود و در واقع سیم پیچی متعدد مرکز خواهیم داشت. شکل ۱-۳۰-الف یک گروه کلاف از سیم پیچ U<sub>۱</sub> و U<sub>۲</sub> در سیم بندی متعدد مرکز را نشان می‌دهد.

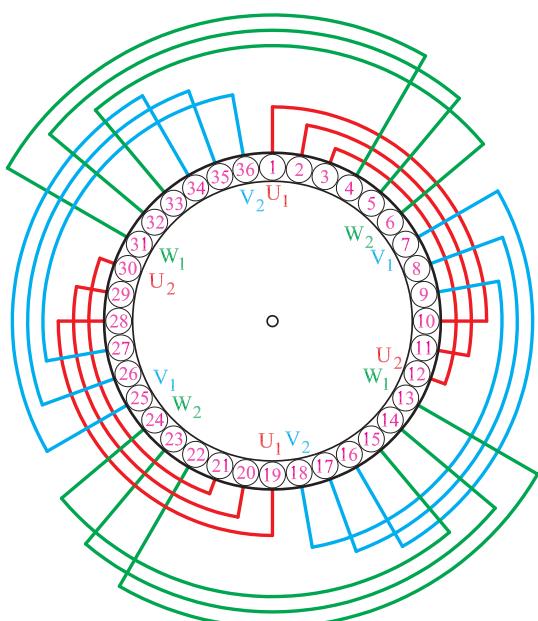
با درنظر گرفتن جدول شکل ۱-۲۹ موقعیت بازوی کلافها  
در هر سه فاز مطابق با شکل ۱-۳۰ ب خواهد شد.



شکل ۱-۳۰-الف- یک گروه کلاف



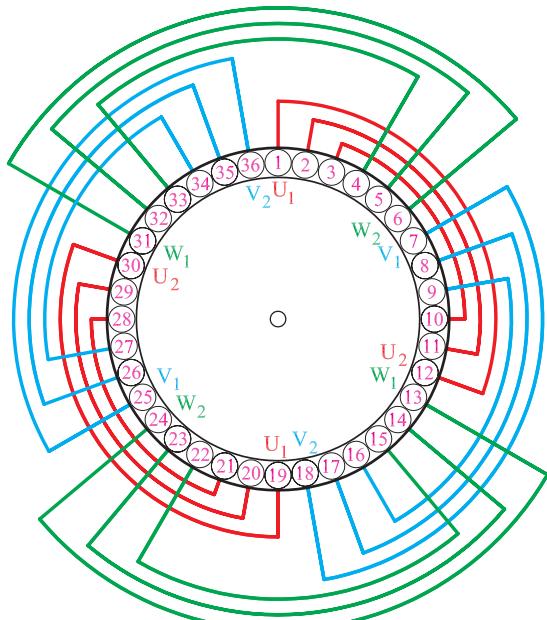
شکل ۱-۳۰-ب- تمام کلافهای دیاگرام مدور سیم‌بندی کلاف متحده مرکز



موقعیت بازوهای کلافها در داخل شیارها را می‌توان به صورت دیاگرام مدور نشان داد. در شکل ۱-۳۱ دیاگرام مدور سیم‌بندی کلاف مساوی مربوط به شکل ۱-۲۸ مشاهده می‌شود.

شکل ۱-۳۱- دیاگرام مدور کلاف مساوی

دیاگرام دور سیم پیچی کلاف متحدم مرکز مربوط به شکل ۱-۳۰ به صورت شکل ۱-۳۲ رسم می‌شود.

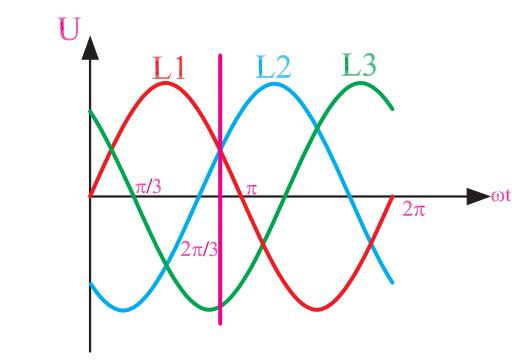


شکل ۱-۳۲— دیاگرام دور کلاف متحدم مرکز

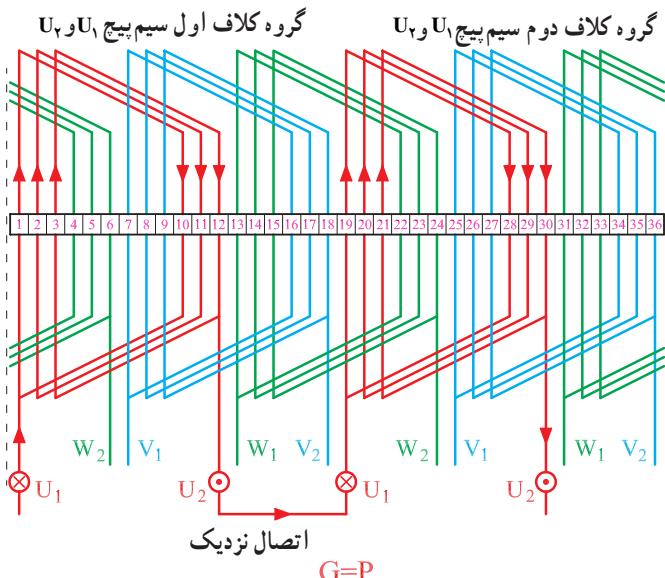
#### ۱-۶-۴— سربندی و تشکیل قطب‌ها: برای سربندی

گروه کلاف‌های هر فاز، به تعداد گروه کلاف‌ها در هر فاز مراجعه می‌کنیم و اگر  $G = P$  باشد، از اتصال نزدیک استفاده می‌کنیم. در این مثال، برای ۴ قطب در هر فاز، ۲ گروه کلاف وجود دارد. بنابراین تعداد گروه کلاف‌ها برابر با نصف تعداد قطب‌هاست و اتصال گروه کلاف‌ها از نوع نزدیک است ( $G = P$ ) .

برای قطب‌سازی، معمولاً یک لحظه از منحنی سه‌فاز را که تغذیه کننده موتور است، درنظر می‌گیرند و با توجه به موقعیت فازها، جریان‌های مثبت را ورودی (درونسو) با علامت  $\otimes$  و جریان‌های منفی را خروجی (برونسو) با علامت  $\odot$  منظور می‌کنیم. فرض می‌کنیم در موقعیت  $\omega t = 120^\circ$ ، منحنی سه فاز قرار گرفته‌ایم که فاز  $L_1$  و  $L_2$  در نیمسیکل مثبت قرار گرفته و جریان‌های درونسو تولید می‌کنند و فاز  $L_3$  نیز در نیمسیکل منفی قرار دارد و جریان برونسو برقرار می‌کند (شکل ۱-۳۳).

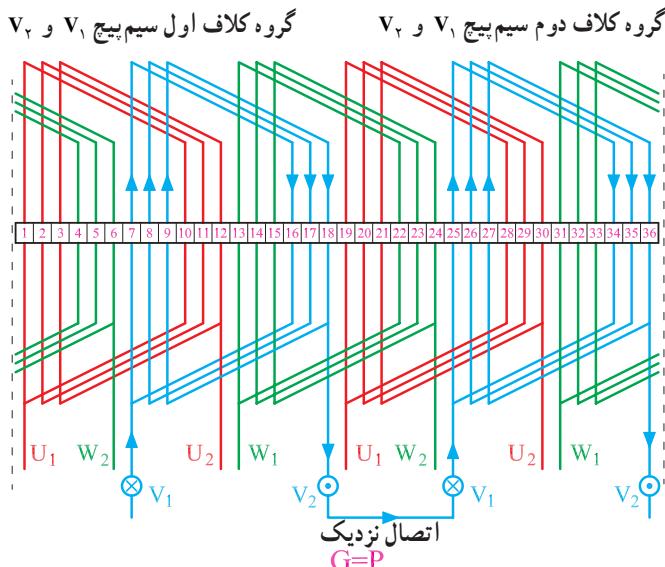


شکل ۱-۳۳



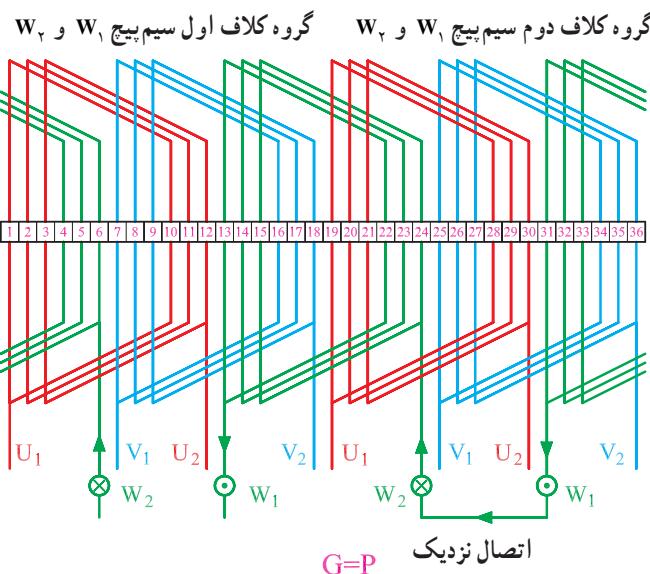
شکل ۱-۳۴- سربندی و قطب‌سازی سیم‌پیچ  $U_1$  و  $U_2$

سربندي گروه کلاف‌های سیم‌پیچ  $U_1$  و  $U_2$  با اتصال تزدیک در سیم‌بندی کلاف مساوی، مطابق شکل ۱-۳۴ است. مشاهده می‌شود که انتهای گروه کلاف اول سیم‌پیچ  $U_1$  و  $U_2$  که از شیار ۱۲ خارج شده است، به ابتدای گروه کلاف دوم این سیم‌پیچ که از شیار شماره ۱۹ وارد می‌شود، وصل شده است. در واقع، اتصال ته به سر صورت گرفته که آن را اتصال نزدیک می‌نامیم.



شکل ۱-۳۵- سربندی و قطب‌سازی سیم‌پیچ  $V_1$  و  $V_2$

سربندي گروه کلاف‌های سیم‌پیچ  $V_1$  و  $V_2$  به صورت شکل ۱-۳۵ انجام می‌شود. گروه اول، از شیار ۷ وارد شده، از شیار ۱۹ خارج می‌شوند و در شیار ۲۵ به ابتدای گروه کلاف دوم سیم‌پیچ  $V_1$  و  $V_2$  وصل می‌شوند. در نهایت ورودی سیم‌پیچ  $V_1$  و  $V_2$  از شیار ۷ شروع شده و خروجی آن از شیار ۳۶ بیرون می‌آید.

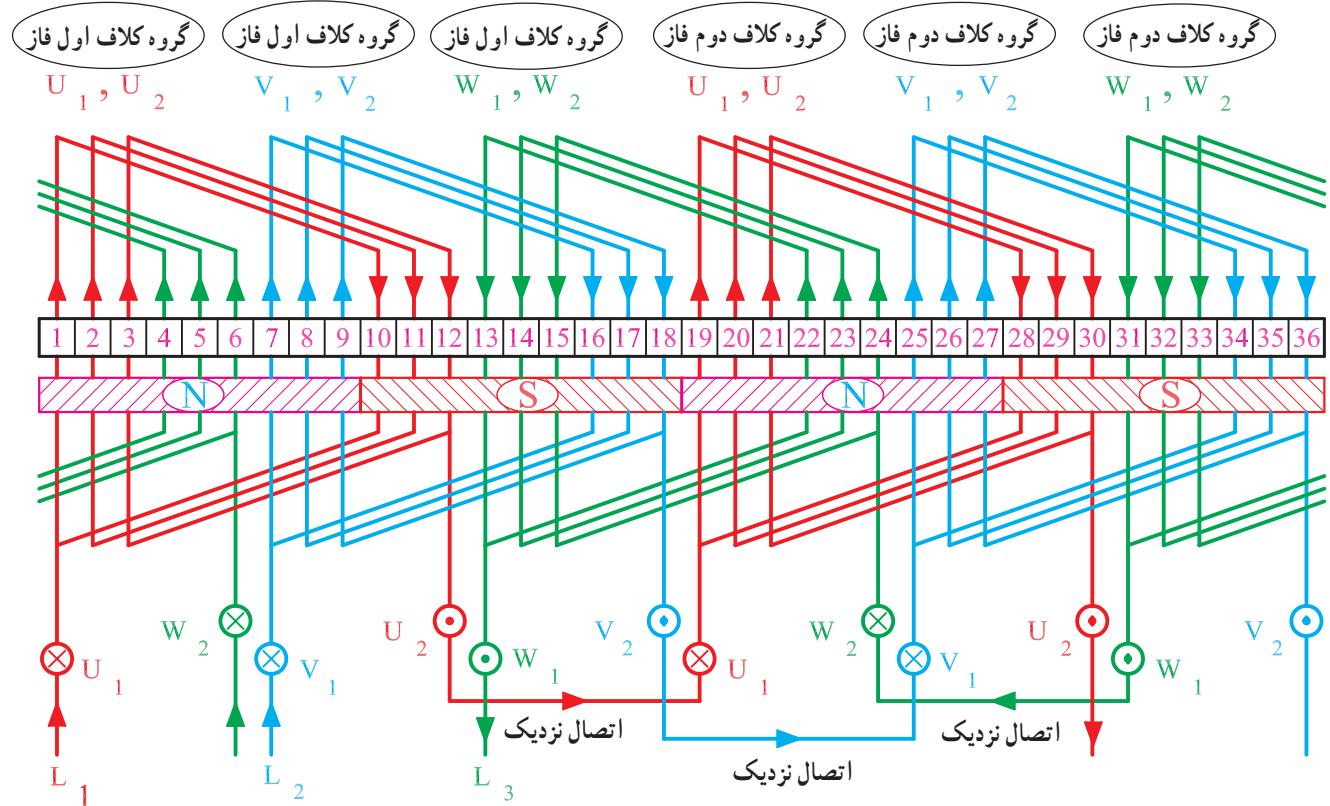


شکل ۱-۳۶- سربندی و قطب‌سازی سیم‌پیچ  $W_1$  و  $W_2$

سربندي گروه کلاف‌های سیم‌پیچ  $W_1$  و  $W_2$  به صورت شکل ۱-۳۶ انجام می‌شود. گروه اول از شیار ۱۳ وارد شده از شیار ۲۴ خارج می‌شود و در شیار ۳۳ به ابتدای گروه کلاف دوم سریج  $W_1$  و  $W_2$  وصل می‌شود. در نهایت، ورودی سیم‌پیچ  $W_1$  و  $W_2$  از شیار ۱۳ شروع شده و خروجی آن از شیار ۶ بیرون می‌آید.

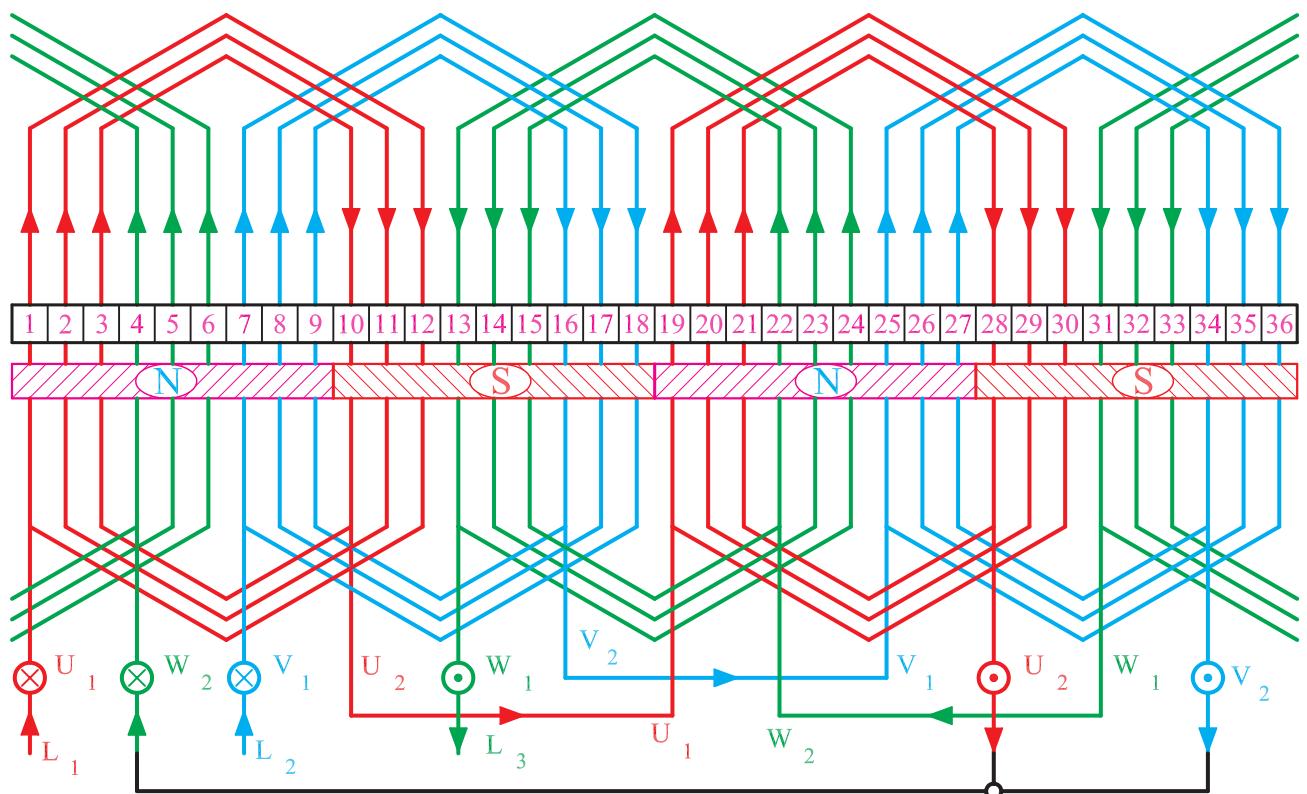
در شکل ۱-۳۷ سریندی کامل سیم پیچی موتور به صورت کلاف مساوی نشان داده شده است. در این شکل، ارتباط گروه کلاف های سه فاز در یکجا نشان داده است. ورودی برق سه فاز  $L_1, L_2, L_3$  به  $U_1, V_1, W_1$  متصل شده است. در این شکل، موقعیت  $L_3 < L_2 < L_1$  است و از آنجا که جهت جریان بازوها در شیارها ۱ تا ۹ یکی است یک قطب را می سازند به این ترتیب، بازو های شیار های ۱۰ تا ۱۸ و ۲۷ تا ۲۸ تا ۳۶ نیز در تشکیل قطب ها شرکت می کنند و در مجموع ۴ قطب در سطح استاتور ایجاد می شود که ۲ برابر تعداد گروه کلاف ها در هر فاز است.

نکته: هنگام سیم بندی به گروه های کلاف توجه کنید

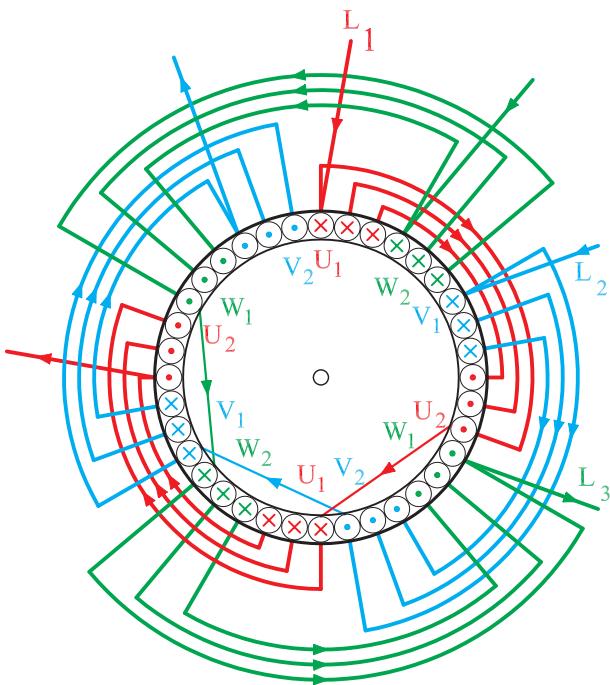


شکل ۱-۳۷- سریندی و قطب سازی کامل سه فاز یک موتور ۳۶ شیار ۴ قطب با سیم پیچ های گام مساوی

شکل ۱-۳۸ سریندی و قطب‌سازی کامل موتور سه‌فاز ۳۶ شیار ۴ قطب با اتصال نزدیک به روش ترسیم عضله را با سیم پیچی کلاف متحده مرکز نشان می‌دهد. در این شکل، بازوهای موجود در شیارهای ۱ تا ۹ قطب N، ۱۰ تا ۱۸ قطب S، ۱۹ تا ۲۷ قطب N و شیارهای ۲۷ تا ۳۶ قطب S را تشکیل می‌دهند. در مجموع، ۴ قطب در سطح استاتور تشکیل می‌شود.

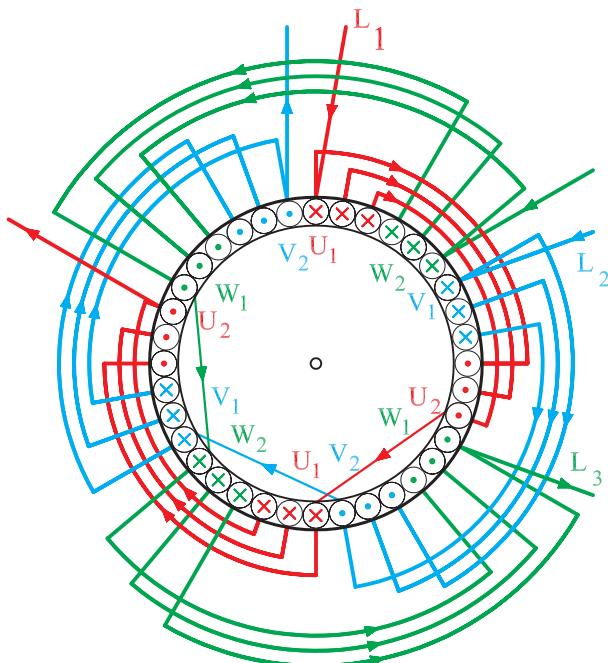


شکل ۱-۳۸—سریندی و قطب‌سازی کامل سه‌فاز یک موتور ۴ قطب ۳۶ شیار با سیم پیچ‌های متحده مرکز (گام نامساوی)



شکل ۱-۳۹

شکل ۱-۳۹ دیاگرام کامل سیم‌بندی موتور سه‌فاز ۳۶  
شیار ۴ قطب را با اتصال نزدیک به روش دیاگرام دور کلاف  
مساوی نشان می‌دهد. جریان ورودی یا درونسو با علامت  $\otimes$  و  
جریان‌های برونسو با علامت  $\odot$  نشان داده شده است.



شکل ۱-۴۰

شکل ۱-۴۰ دیاگرام کامل سیم‌بندی موتور سه‌فاز ۳۶  
شیار ۴ قطب را با اتصال نزدیک به روش دیاگرام دور با کلاف  
متعددالمرکز نشان می‌دهد.

| $\frac{2m}{2p}$ | $U_1$ | $U_2$ | $V_1$ | $V_2$ | $W_1$ | $W_2$ |
|-----------------|-------|-------|-------|-------|-------|-------|
|                 | 1     | 2     | 5     | 6     | 9     | 10    |
|                 | 7     | 8     | 11    | 12    | 15    | 16    |
|                 | 13    | 14    | 17    | 18    | 21    | 22    |
|                 | 19    | 20    | 23    | 24    | 3     | 4     |

(الف)

| $\frac{2m}{2p}$ | $U_1$ | $U_2$ | $V_1$ | $V_2$ | $W_1$ | $W_2$ |
|-----------------|-------|-------|-------|-------|-------|-------|
|                 | 1     | 2     | 5     | 6     | 9     | 10    |
|                 | 7     | 8     | 11    | 12    | 15    | 16    |
|                 | 13    | 14    | 17    | 18    | 21    | 22    |
|                 | 19    | 20    | 23    | 24    | 3     | 4     |

(ب)

| $\frac{2m}{2p}$ | $U_1$ | $U_2$ | $V_1$ | $V_2$ | $W_1$ | $W_2$ |
|-----------------|-------|-------|-------|-------|-------|-------|
|                 | 1     | 2     | 5     | 6     | 9     | 10    |
|                 | 7     | 8     | 11    | 12    | 15    | 16    |
|                 | 13    | 14    | 17    | 18    | 21    | 22    |
|                 | 19    | 20    | 23    | 24    | 3     | 4     |

(ج)

شکل ۱-۴۱

مثال: موتوری سه فاز و ۲۴ شیار و ۴ قطب مفروض است.  
دیاگرام سیم‌بندی این موتور را برای حالت‌های کلاف مساوی  
صلعی و متعددالمرکز مدور رسم کنید.

حل:

$$Z = 24, \quad m = 3, \quad 2P = 4 \quad \text{محاسبات}$$

$$Y_P = \frac{Z}{2P} = \frac{24}{4} = 6, \quad q = \frac{Z}{2P \cdot m} = \frac{24}{4 \times 3} = 2$$

$$\alpha_{ez} = \frac{P \times 36^\circ}{Z} = \frac{2 \times 36^\circ}{24} = 3^\circ$$

شروع فاز  $U_1 = 1$

شروع فاز  $V_1 = 1 + \frac{12^\circ}{3^\circ} = 5$

شروع فاز  $W_1 = 1 + \frac{24^\circ}{3^\circ} = 9$

### تشکیل جدول

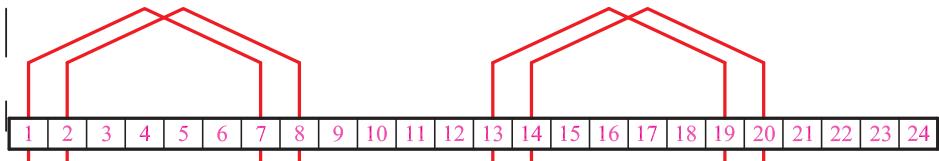
چون  $q = 2$  است، هر فاز دو ستون خواهد داشت و  
چون  $Y_P = 6$  است هر ردیف از ردیف بالایی ۶ شیار فاصله  
دارد.

جدول الف (شکل ۱-۴۱) ارتباط گروه کلاف‌های فاز  
 $U_1$  و  $U_2$  جدول ب شکل ۱-۴۱ ارتباط گروه کلاف‌های فاز  
 $V_1$  و  $V_2$  و جدول ج شکل ۱-۴۱ ارتباط گروه کلاف‌های فاز  
 $W_1$  و  $W_2$  را نشان می‌دهد.

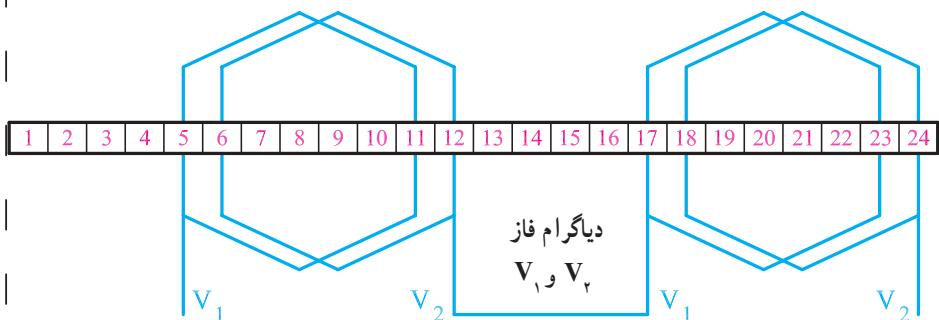
## رسم دیاگرام سیم پیچی

دیاگرام فازها، به تنهایی و یکجا در قسمت الف تا د شکل

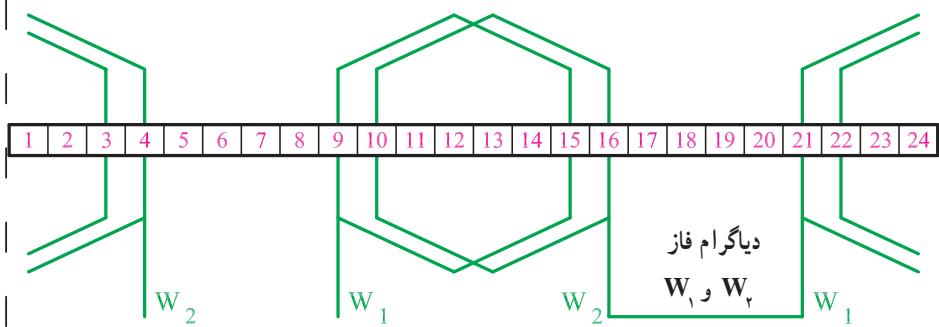
۱\_۴۲ نشان داده شده است.



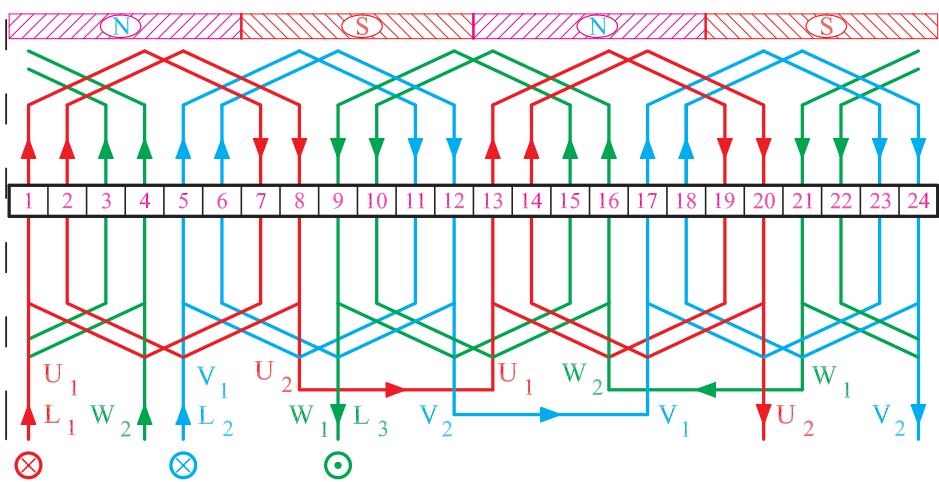
الف - دیاگرام سیم پیچ  $U_1$  و  $U_2$   
(فاز اول)



ب - دیاگرام سیم پیچ  $V_1$  و  $V_2$  (فاز  
دوم)



ج - دیاگرام سیم پیچ  $W_1$  و  $W_2$  (فاز  
سوم)



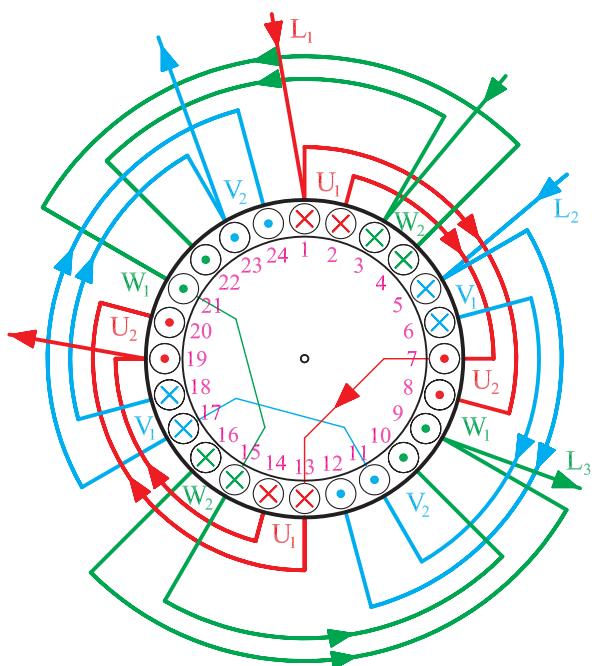
د - دیاگرام کامل موتور سه فاز ۲۴ شیار  
یک طبقه با سیم پیچی کلاف مساوی با  
ترسیم ۶ ضلعی

شکل ۱\_۴۲

| $2m$<br>$2p$ | $U_1$   | $U_2$   | $V_1$   | $V_2$   | $W_1$   | $W_2$   |
|--------------|---------|---------|---------|---------|---------|---------|
|              | 1       | 2       | 5       | 6       | 9       | 10      |
|              | 7<br>→  | 8<br>→  | 11<br>← | 12<br>← | 15<br>← | 16<br>← |
|              | 13<br>→ | 14<br>→ | 17<br>← | 18<br>← | 21<br>← | 22<br>← |
|              | 19<br>→ | 20<br>→ | 23<br>← | 24<br>← | 3<br>→  | 4<br>→  |

شکل ۱-۴۳—جدول سیم بیچی موتور سه فاز ۲۴ شیار ۴ قطب متحدلمرکز

رسم دیاگرام مدور متحدلمرکز  
اگر هدایت بازوی کلافها را در فاز  $U_1$  و  $U_2$ ، از ۱ به ۸، ۲ به ۱۳، ۷ به ۲۰ و ۱۴ به ۱۹ و در فازهای بعدی مطابق جدول شکل ۱-۴۳ انجام دهیم، سیم بندی به صورت متحدلمرکز انجام می شود.



دیاگرام مدور سیم بندی متحدلمرکز به صورت شکل ۱-۴۴ ترسیم می شود.

شکل ۱-۴۴—دیاگرام مدور موتور سه فاز ۲۴ شیار ۴ قطب متحدلمرکز

### تشکیل جدول:

به تعداد فازها، ستون و به تعداد قطب‌ها، ردیف باز می‌کنیم.

| $\frac{2m}{2P}$ | U <sub>1</sub> | U <sub>2</sub> | V <sub>1</sub> | V <sub>2</sub> | W <sub>1</sub> | W <sub>2</sub> |
|-----------------|----------------|----------------|----------------|----------------|----------------|----------------|
|                 |                |                |                |                |                |                |
|                 |                |                |                |                |                |                |

هر ستون را به دو ستون فرعی تقسیم می‌کنیم.

| $\frac{2m}{2P}$ | U <sub>1</sub> | U <sub>2</sub> | V <sub>1</sub> | V <sub>2</sub> | W <sub>1</sub> | W <sub>2</sub> |
|-----------------|----------------|----------------|----------------|----------------|----------------|----------------|
|                 |                |                |                |                |                |                |
|                 |                |                |                |                |                |                |

هر ستون فرعی را به  $\frac{q}{2}$  ستون کوچک تقسیم می‌کنیم.

| $\frac{2m}{2P}$ | U <sub>1</sub> | U <sub>2</sub> | V <sub>1</sub> | V <sub>2</sub> | W <sub>1</sub> | W <sub>2</sub> |
|-----------------|----------------|----------------|----------------|----------------|----------------|----------------|
|                 |                |                |                |                |                |                |
|                 |                |                |                |                |                |                |

$$\frac{q}{2} = 2$$

در ستون فرعی سمت چپ هر فاز، از شروع فازها به

تعداد  $\frac{q}{2}$  عدد متولی می‌نویسیم.

| $\frac{2m}{2P}$ | U <sub>1</sub> | U <sub>2</sub> | V <sub>1</sub> | V <sub>2</sub> | W <sub>1</sub> | W <sub>2</sub> |
|-----------------|----------------|----------------|----------------|----------------|----------------|----------------|
|                 | 1              | 2              | 9              | 10             | 17             | 18             |
|                 |                |                |                |                |                |                |

### ۱-۷- سیم‌بندی یک طبقه با گام کسری (سیم‌بندی به ازای قطب)

سیم‌بندی به ازای قطب، تعداد گروه کلاف‌ها برابر تعداد قطب‌هاست. در این نوع سیم‌بندی، گرچه گام سیم‌بندی کسری بوده و مقدار کسری گام، به اندازه  $\frac{q}{2}$  است، اما هدف اصلی توزیع سیم‌پیچ مربوط به هر فاز در سطح استاتور است تا بهتر تهווیه شود. این نوع سیم‌بندی، بیشتر مزایای سیم‌بندی گام کسری را دارد. از این نوع سیم‌بندی بیشتر در موتورهای ۲ قطب و q‌های زوج استفاده می‌شود. طراحی با q‌های فرد، خارج از بحث ماست. به این طریق، گام سیم‌بندی کوتاه شده و فرم آن شکلی‌تر می‌شود و از تلفات اهمی بیشتر، جلوگیری می‌شود. مراحل رسم دیاگرام نظیر مراحل سیم‌بندی به ازای جفت قطب‌هاست.

مثال: دیاگرام سیم‌بندی الکتروموتور ۲۴ شیار ۲ قطب سه فاز را به ازای قطب طرح و رسم کنید.  
محاسبات:

$$Z = 24, \quad 2P = 2, \quad m = 3$$

$$Y_Z = \frac{Z}{2P} = \frac{24}{2} = 12$$

$$\alpha_{ez} = \frac{P \times 36^\circ}{Z} = \frac{1 \times 36^\circ}{24} = 15^\circ$$

$$q = \frac{Z}{2P.m} = \frac{24}{2 \times 3} = 4$$

شروع فاز U<sub>1</sub> = 1

$$V_1 = 1 + \frac{12^\circ}{\alpha_{ez}} = 1 + \frac{12^\circ}{15^\circ} = 9$$

$$W_1 = 1 + \frac{24^\circ}{\alpha_{ez}} = 1 + \frac{12^\circ}{15^\circ} = 17$$

کسری گام، به اندازه  $\frac{q}{2} = \frac{4}{2} = 2$  شیار خواهد بود.

بنابراین، می‌توان نوشت:

$$Y_Z = Y_P - \frac{q}{2} = 12 - 2 = 10$$

$$Y_P = \frac{Z}{2P} = \frac{24}{2} = 12$$

گام قطبی:

برای تکمیل جدول، ستون فرعی سمت راست هر فاز را به کمک گام سیم‌بندی و سطرهای فرعی هر فاز را با گام قطبی تکمیل می‌کنیم. مثلًاً، برای فاز  $U_1$  و  $U_2$  می‌توانیم به ترتیب زیر عمل کنیم:

$$\left\{ \begin{array}{l} \text{ستون اول } 1+12=13 \\ \text{سطر فرعی سمت چپ } 2+12=14 \end{array} \right.$$

$$\left\{ \begin{array}{l} \text{ستون اول } 1+10=11 \\ \text{ستون دوم } 2+10=12 \end{array} \right.$$

| m<br>2P | $U_1$                | $U_2$ |
|---------|----------------------|-------|
|         | 1    2    23    24   |       |
|         | 13    14    11    12 |       |

الف - هدایت بازوی کلاف‌ها در شیارهای مربوط به فاز  $U_1$  و  $U_2$

| m<br>2P | $V_1$                | $V_2$ |
|---------|----------------------|-------|
|         | 9    10    7    8    |       |
|         | 21    22    19    20 |       |

ب - هدایت بازوی کلاف‌ها در شیارهای مربوط به فاز  $V_1$  و  $V_2$

| m<br>2P | $W_1$                | $W_2$ |
|---------|----------------------|-------|
|         | 17    18    15    16 |       |
|         | 5    6    3    4     |       |

ج - هدایت بازوی کلاف‌ها در شیارهای مربوط به فاز  $W_1$  و  $W_2$

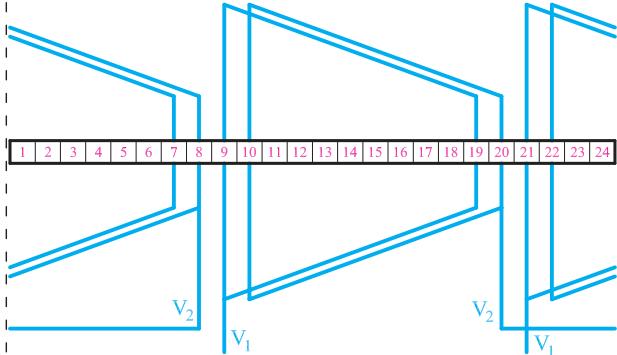
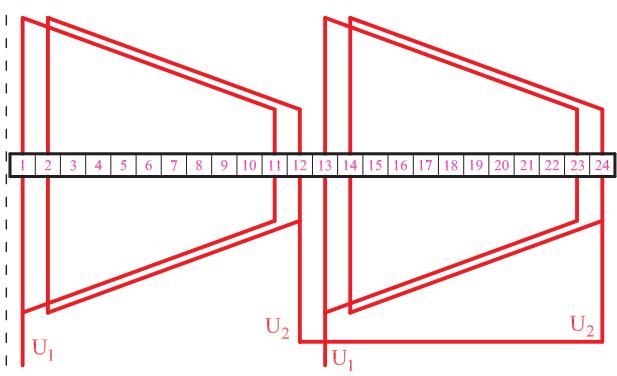
شکل ۱-۴۵

به همین ترتیب می‌توان جداول را برای تمام سیم‌بیچ‌ها تکمیل کرد. محل بازوی سیم‌بیچ‌های  $U_1$  و  $U_2$ ،  $V_1$  و  $V_2$ ،  $W_1$  و  $W_2$  در جداول الف تا ج شکل ۱-۴۵ به طور کامل نشان داده شده است.

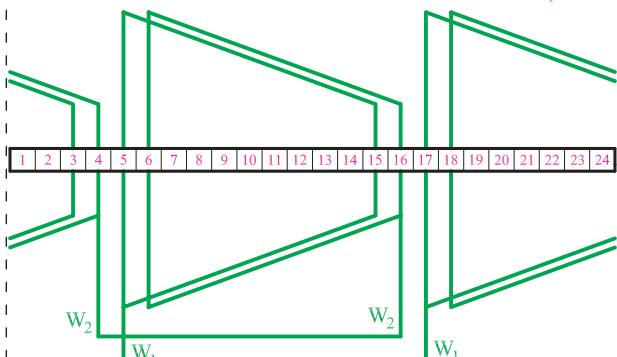
## رسم دیاگرام سیم‌بندی

در شکل ۱-۴۶ ۱- دیاگرام سیم‌بندی کلاف مساوی این موتور، به روش ذوزنقه‌ای رسم شده است. در این شکل ابتدا کلاف‌های مربوط به هر فاز به طور جداگانه و سپس کلاف‌های هر سه فاز همراه با قطب‌بندی به طور کامل رسم شده است.

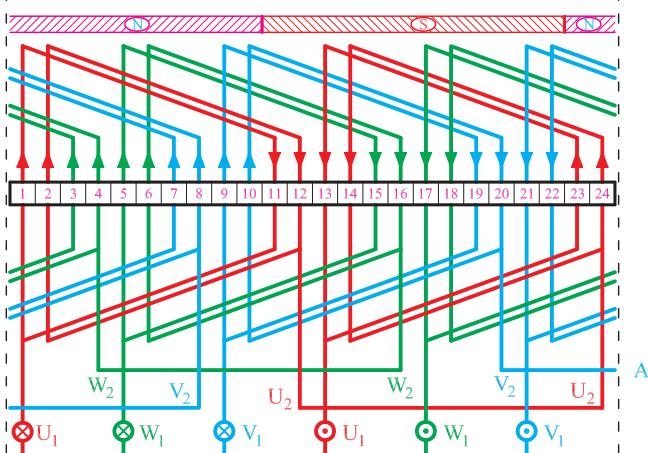
الف – کلاف‌های فاز اول



ب – کلاف‌های فاز دوم



ج – کلاف‌های فاز سوم

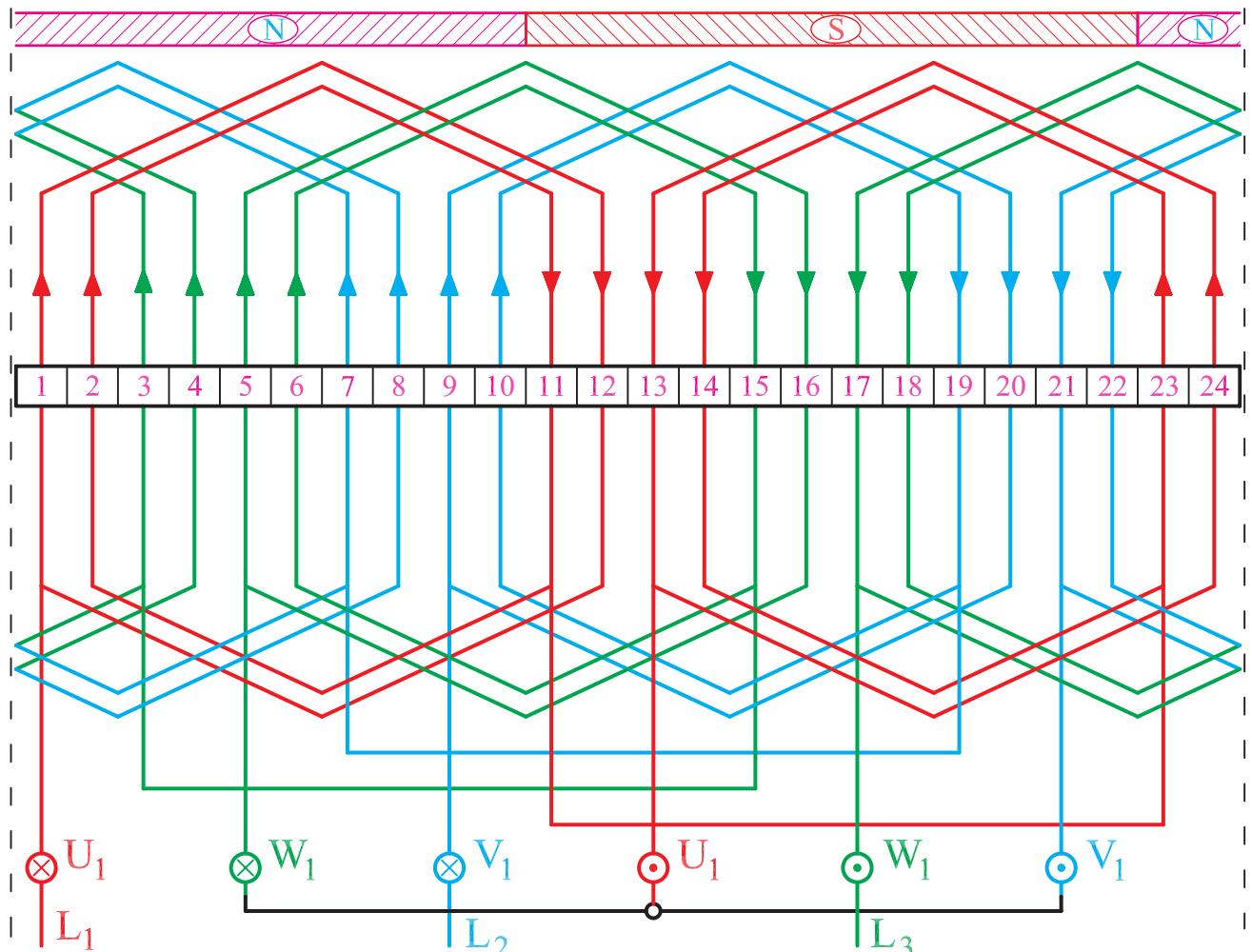


د – سیم‌بندی کامل موتور

شکل ۱-۴۶- دیاگرام سیم‌بندی موتور سه فاز ۲۴ شیار یک طبقه ۲ قطب به ازای قطب اتصال دور

برای تعیین قطبها، لحظه‌ای درنظر گرفته شده که در آن  $L_2 > 0$  و  $L_1 > 0$  است.

سیم‌بندی موتور ۲۴ شیار ۲ قطب را می‌توان به صورت متعددالمرکز نیز انجام داد. شکل ۱-۴۷ دیاگرام سیم‌بندی این موتور را به صورت متعددالمرکز نشان می‌دهد. کلافها به شکل ۶ ضلعی رسم شده‌اند. عملکرد این موتور با موتور دارای سیم‌بندی کلاف مساوی شکل ۱-۴۷ تفاوتی ندارد.



شکل ۱-۴۷— دیاگرام سیم‌بندی موتور ۲۴ شیار ۲ قطب به ازای قطب متعددالمرکز به روش ترسیم ۶ ضلعی

## محل رسم کار عملی

### ۱-۸-۱- کارهای عملی ۱

#### ۱-۸-۱- کار عملی ۱

زمان: ۱۰ ساعت (زمان اختصاص داده شده برای انجام تمرین‌های اضافی و کسب مهارت بیشتر است)

هدف: محاسبه و ترسیم دیاگرام سیم‌بندی موتور سه‌فاز

یک طبقه یک سرعته

نکات ایمنی: روشنایی مناسب را روی میز کار فراهم کنید (شدت روشنایی ۳۰۰ تا ۵۰۰ لوکس مناسب است). از میز و صندلی استاندارد نقشه‌کشی استفاده کنید.

#### وسایل و ابزار مورد نیاز

۱. کاغذ معمولی برای محاسبات و جداول (۲ برگ)

۲. کاغذ A سفید یا شطرنجی (یک برگ)

۳. خطکش Cm ۳۰ یک عدد

۴. مداد در چهار رنگ

۵. مدادتراش و پاک کن یک عدد

۶. پرگار یک عدد

۷. شابلون دایره و شابلون حروف انگلیسی هر کدام یک عدد

عدد

۸. گونیا یک عدد

۹. نقاهه یک عدد

۱۰. میزکار یک عدد

دیاگرام سیم‌بندی استاتور موتور سه‌فاز ۲۴ شیار ۸ قطب را به صورت یک طبقه به ازای جفت قطب (G = P) محاسبه و رسم کنید.

#### مراحل کار

۱. مشخصات موتور را از صورت مسئله استخراج کرده و

آنها را با روابط مربوطه بنویسید. Z = ۲p = ۲، m = ۱، G = P = ۱

۲. گام قطبی را به دست آورید.

$$Y_P = \frac{Z}{2P}$$

۳. زاویه الکتریکی را به دست آورید.

$$\alpha_{ez} = \frac{P \times 360}{Z}$$

۴. تعداد شیارهای هر فاز زیر هر قطب را تعیین کنید.

## محل رسم کار عملی

$$q = \frac{Z}{2p.m}$$

۵. شیارهای شروع هر فاز را مشخص کنید.

$$U_1 = 1$$

$$V_1 = 1 + \frac{12^\circ}{\alpha_{ez}}$$

$$W_1 = 1 + \frac{24^\circ}{\alpha_{ez}}$$

۶. جدولی تشکیل دهید که سه ستون و ۸ ردیف داشته

باشد.

۷. شماره‌های شروع هر فاز را در جدول بنویسید.

۸. ردیف‌های بعدی را با افزودن یک گام قطبی به مقدار بالاتر خود کامل کنید.

۹. ۲۴ خانه به ابعاد  $7 \times 1 \text{Cm}$  در کنار هم رسم کنید.

محل رسم کار عملی

۱۰. دیاگرام فاز  $U_2$  و  $U_1$  را رسم کرده و سرتبدی آن را انجام دهید.

۱۱. دیاگرام فاز  $V_2$  و  $V_1$  را در کنار فاز  $L_2$  و  $L_1$  کامل کنید.

۱۲. دیاگرام فاز  $W_2$  و  $W_1$  را در کنار فازهای  $U_2$  و  $U_1$  و  $V_2$  و  $V_1$  رسم کنید. فازها را در موقعیت  $L_3 < 0^\circ$  و  $L_1 > 0^\circ$  قرار دهید. دیاگرام را تکمیل کنید و قطب‌های آن را مشخص کنید.

## ۲-۱- کار عملی

زمان: ۱۰ ساعت

هدف: محاسبه و ترسیم دیاگرام سیم‌بندی موتور سه‌فاز

یک طبقه یک سرعته

نکات اینمی: روشنایی مناسب را روی میز کار فراهم کنید (شدت روشنایی ۳۰۰ تا ۵۰۰ لوکس مناسب است). از میز و صندلی استاندارد نقشه‌کشی استفاده کنید.

وسایل و ابزار مورد نیاز

۱. کاغذ معمولی برای محاسبات و جداول (۲ برگ)

۲. کاغذ A4 سفید یا شطرنجی (یک برگ)

۳. خط کش ۳۰ Cm یک عدد

۴. مداد در چهار رنگ

۵. مدادتراش و پاک‌کن یک عدد

۶. پرگار یک عدد

۷. شابلون دایره و شابلون حروف انگلیسی، هر کدام یک عدد

عدد

۸. گونیا یک عدد

۹. نقاله یک عدد

۱۰. میزکار یک عدد

دیاگرام سیم‌بندی استاتور موتور سه‌فاز ۳۶ شیار ۶ قطب

را به صورت یک طبقه به ازای جفت قطب ( $G = P$ ) محاسبه و

رسم کنید.

مراحل کار

۱. مشخصات موتور را از صورت مسئله استخراج کرده

و آن‌ها را با روابط مربوطه بنویسید.

محل محاسبات

۲. گام قطبی را به دست آورید.

۳. زاویه الکتریکی را به دست آورید.

۴. تعداد شیارهای هر فاز زیر هر قطب را تعیین کنید.

۵. شیارهای شروع هر فاز را مشخص کنید.

۶. جدولی تشکیل دهید که سه ستون و ۶ ردیف داشته

باشد.

محل رسم کار عملی

۷. هر ستون را به اندازه  $2q$  ستون فرعی تقسیم کنید.

۸. با توجه به شروع فازها و گام قطبی، جدول سیم‌بندی را کامل کنید.

۹. سیم‌بندی را از نوع کلاف متعدد مرکز با روش ۶ ضلعی در نظر بگیرید. هدایت بازوها را در شیارهای هر فاز مشخص کنید.

۱۰. در طول ورق A4، ۳۶ خانه  $7 \times 1^{\circ}\text{mm}$  در نظر بگیرید و دو خط برش در انتهای آن‌ها رسم کنید.

محل رسم کار عملی

۱۱. دیاگرام فاز  $U_2$  و  $U_1$  را رسم کنید. با توجه به موقعیت  $L_1 > 0$ ، جهت جریان در بازوهای کلافها را مشخص کنید.

۱۲. دیاگرام فاز  $V_2$  و  $V_1$  را در کنار فاز  $U_2$  و  $U_1$  رسم کنید و با توجه به موقعیت  $L_2 > 0$ ، جهت جریان بازوهای فاز  $V_2$  و  $V_1$  را مشخص کنید.

۱۳. دیاگرام فاز  $W_2$  و  $W_1$  را در کنار ۲ فاز دیگر رسم کنید. مسیر جریان‌های فاز  $W_2$  و  $W_1$  را در موقعیت  $L_3 < 0$  تعیین کنید. با توجه به جهت جریان‌های یکسان در بازوهای مجاور قطب‌سازی را انجام دهید.

### ۳-۱-۸- کار عملی ۳

زمان: ۱۰ ساعت

هدف: محاسبه و ترسیم دیاگرام سیم‌بندی موتور سه‌فاز  
یک طبقه یک سرعته

نکات اینمنی: روشنایی مناسب را روی میز کار فراهم  
کنید (شدت روشنایی ۳۰۰ تا ۵۰۰ لوکس مناسب است). از میز  
و صندلی استاندارد نقشه‌کشی استفاده کنید.

#### وسایل و ابزار مورد نیاز

۱. کاغذ معمولی برای محاسبات و جداول (۲ برگ)

۲. کاغذ A4 سفید یا شطرنجی (یک برگ)

۳. خط کش ۳۰ Cm یک عدد

۴. مداد در چهار رنگ

۵. مدادتراش و پاک‌کن یک عدد

۶. پرگار یک عدد

۷. شابلون دایره و شابلون حروف انگلیسی، هر کدام یک عدد

عدد

۸. گونیا یک عدد

۹. نقاله یک عدد

۱۰. میزکار یک عدد

دیاگرام سیم‌بندی استاتور موتور سه‌فاز ۲۴ شیار ۴ قطب

را به صورت یک طبقه به ازای قطب ( $G = 2P$ ) محاسبه و رسم  
کنید.

#### مراحل کار

۱. مشخصات موتور را از صورت مسئله استخراج کرده

و آن‌ها را با روابط مربوطه بنویسید.

۲. گام قطبی را به دست آورید.

۳. زاویه الکتریکی را به دست آورید.

۴. تعداد شیارهای زیر هر قطب هر فاز را تعیین کنید.

۵. شیارهای شروع هر فاز را مشخص کنید.

۶. جدولی تشکیل دهید که ۳ ستون و ۴ ردیف داشته باشد.

۷. هر ستون را به  $\frac{q}{2}$  ستون فرعی و هر ستون فرعی را به  $\frac{q}{2}$  ستون کوچک تقسیم کنید.

محل رسم کار عملی

۸. در هر ردیف، در ستون‌های سمت چپ شیار شروع فاز

در نظر بگیرید و  $\frac{q}{2} = 1$  عدد متوالی را در جدول بنویسید.

۹. بقیه ستون‌های سمت چپ هر فاز را با فاصله یک گام

قطبی کامل کنید.

۱۰. ستون‌های سمت راست هر فاز را با گام سیم‌بندی

$Y_z = Y_p - \frac{q}{2} = 6 - 1 = 5$  کامل کنید.

۱۱. در طول کاغذ A4 ، ۲۴ خانه رسم کنید به‌طوری که

۷۵ درصد از طول کاغذ را پوشش دهند.

محل رسم کار عملی

۱۲. دیاگرام فاز  $U_2$  و  $U_1$  را رسم کنید. با توجه به موقعیت  $L_1 > 0$ ، جهت جریان در بازوهای کلافها را مشخص کنید.

۱۳. دیاگرام فاز  $V_2$  و  $V_1$  را در کنار فاز  $U_2$  و  $U_1$  رسم کنید. با توجه به موقعیت  $L_2 > 0$ ، جهت جریان بازوهای فاز  $V_2$  و  $V_1$  را مشخص کنید.

محل رسم کار عملی

۱۴. دیاگرام فاز  $W_2$  و  $W_1$  را در کنار ۲ فاز دیگر رسم کنید. مسیر جریان‌های فاز  $W_2$  و  $W_1$  را در موقعیت  $L_3 < 0^\circ$  تعیین کنید. با توجه به جهت جریان‌های یکسان در بازوهای مجاور، قطب‌سازی را انجام دهید.

۱۵. دیاگرام مدور موتور سه‌فاز ۴ قطب  $24^\circ$  شیار به ازای قطب را رسم کنید. براساس موقعیت  $L_2 < 0^\circ$  و  $L_1 > 0^\circ$  و مسیر جریان‌ها را تعیین کرده و قطب‌های سیم‌بندی را مشخص کنید.

#### ۴-۱- کار عملی ۴

زمان: ۱۰ ساعت

هدف: محاسبه و ترسیم دیاگرام سیم‌بندی موتور سه فاز

یک طبقه یک سرعته

نکات اینمنی: روشنایی مناسب را روی میز کار فراهم کنید (شدت روشنایی ۳۰۰ تا ۵۰۰ لوکس مناسب است). از میز و صندلی استاندارد نقشه‌کشی استفاده کنید.

وسایل و ابزار مورد نیاز

۱- کاغذ معمولی برای محاسبات و جداول (۲ برگ)

۲- کاغذ  $A_4$  سفید یا شطرنجی (یک برگ)

۳- خط کش ۳۰ cm یک عدد

۴- مداد در چهار رنگ

۵- مداد تراش و پاک کن یک عدد

۶- پرگار یک عدد

۷- شابلون دایره و شابلون حروف انگلیسی، هر کدام یک عدد

۸- گونیا یک عدد

۹- نقاله یک عدد

۱۰- میز کار یک عدد.

دیاگرام سیم‌بندی استاتور موتور سه فاز ۳۶ شیار ۶ قطب

را به صورت یک طبقه به ازای قطب ( $G = 2P$ ) محاسبه و رسم کنید.

مراحل کار

۱- مشخصات موتور را از صورت مسئله استخراج کرده

و آن‌ها را با روابط مربوطه بنویسید.

۲- گام قطبی را به دست آورید.

محل رسم کار عملی

۳- زاویه الکتریکی را به دست آورید.

۴- تعداد شیارهای زیرقطب هر فاز را تعیین کنید.

۵- شیارهای شروع هر فاز را مشخص کنید.

### محل رسم کار عملی

۶- جدولی تشکیل دهید که ۳ ستون و ۶ ردیف داشته

باشد.

۷- هر ستون را به  $q=2$  ستون فرعی تقسیم کرده و هر

ستون فرعی را به  $\frac{q}{2}=1$  ستون کوچک تقسیم کنید.

۸- در هر ردیف، در ستون‌های سمت چپ شیار شروع

هر فاز در نظر بگیرید و  $\frac{q}{2}$  عدد متوالی را در جدول بنویسید.

محل رسم کار عملی

۹- بقیه ستون های سمت چپ هر فاز را با فاصله یک گام  
قطبی کامل کنید.

۱۰- ستون های سمت راست هر فاز را با گام سیم بندی

$$Y_Z = Y_p - \frac{q}{2} = 6 - 1 = 5$$

۱۱- در طول کاغذ  $A_4$ ، ۳۶ خانه رسم کنید به طوری که  
در صد از طول کاغذ را پوشش دهد.

محل رسم کار عملی

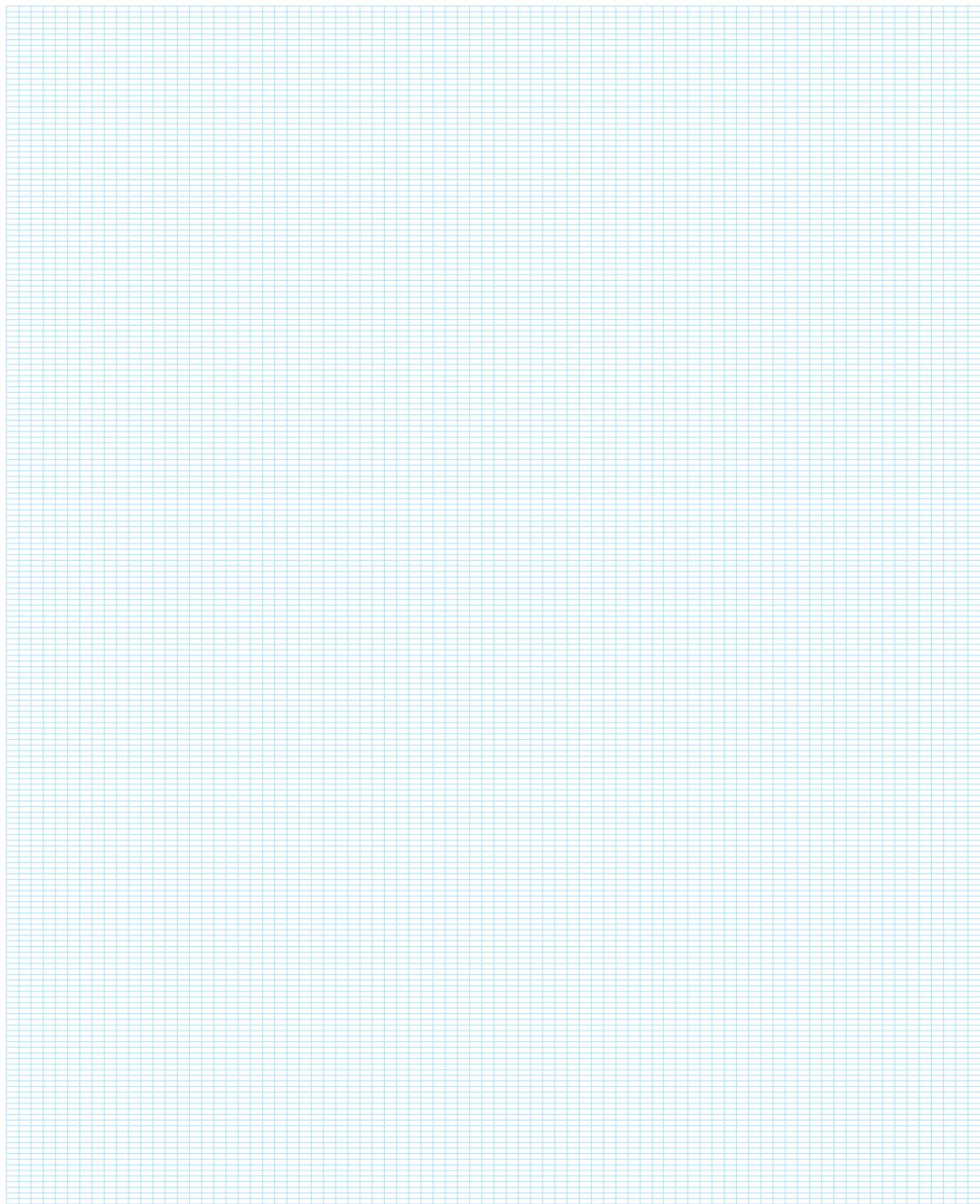
۱۲- دیاگرام سیم‌بندی فاز  $U_2$  ،  $U_1$  را رسم کرده و مسیر جریان را براساس  $L_1 > 0$  مشخص کید.

۱۳- دیاگرام سیم‌بندی فاز  $V_2$  ،  $V_1$  را در کنار فاز  $U_2$  ،  $U_1$  رسم کنید. براساس  $L_2 > 0$  ، مسیر جریان را در فاز  $V_2$  ،  $V_1$  مشخص کنید.

۱۴- دیاگرام سیم‌بندی فاز  $W_2$ ،  $W_1$  را رسم کرده و

قطب بندی موتور را کامل کنید.

محل رسم کار عملی



## آزمون پایانی (۱)

- ۱- چگونه می‌توان تعداد طبقات سیم‌بندی استاتور یک الکتروموتور را تشخیص داد؟
- ۲- قاعده «دست راست» در زمینه تعیین جهت خطوط میدان مغناطیسی اطراف یک سیم راست جریان دار را بیان کنید.
- ۳- جریان برق متناوب سه فاز، چگونه در سطح استاتور حوزه دور مغناطیسی ایجاد می‌کند.
- ۴- ارتباط سرعت حوزه دور مغناطیسی در سطح استاتور با فرکانس جریان متناوب و تعداد قطب‌های موتور چگونه است؟
- ۵- از چه طریقی می‌توان در استاتور یک موتور سه فاز، میدان‌های ۲ قطبی، ۴ قطبی و ۶ قطبی ایجاد کرد؟
- ۶- سرعت گردش یک موتور ۶ قطب که با فرکانس  $50$  هرتز و با لغزش  $8$  درصد کار می‌کند چند دور در دقیقه است؟
- ۷- اصطلاحات: گام قطبی، محور قطبی، گام سیم‌بندی، زاویه الکتریکی شیارها را تعریف کرده و رابطه آن‌ها را بنویسید.
- ۸- تعداد شیارهای زیر هر قطب هر فاز یک الکتروموتور  $48$  شیار سه فاز  $4$  قطب را به دست آورید.
- ۹- زاویه الکتریکی شیارهای پرسشن شماره  $8$  را به دست آورید.
- ۱۰- رابطه گام قطبی با گام سیم‌بندی در موتورهای الکتریکی دارای سیم‌بندی گام کامل و گام کسری را بیان کنید.
- ۱۱- شماره شروع فازهای یک موتور سه فاز  $48$  شیار  $6$  قطب را مشخص کنید.
- ۱۲- موارد کاربرد سیم‌بندی کلاف مساوی و کلاف متعدد مرکز را در موتورهای الکتریکی بیان کنید.
- ۱۳- سیم‌بندی به ازای جفت قطب و به ازای قطب را شرح دهید.
- ۱۴- اتصال کلاف‌های هر فاز در سیم‌بندی به ازای قطب و به ازای جفت قطب، چگونه است؟
- ۱۵- مزايا و کمبودهای سیم‌بندی گام کسری را بیان کنید.
- ۱۶- مراحل ترسیم دیاگرام سیم‌بندی استاتور یک موتور الکتریکی را بیان کنید.
- ۱۷- دیاگرام سیم‌بندی استاتور یک موتور  $36$  شیار  $6$  قطب سه فاز را به ازای جفت قطب، طرح و رسم کنید.
- ۱۸- دیاگرام سیم‌بندی استاتور یک موتور  $48$  شیار  $4$  قطب سه فاز را به ازای جفت قطب، طرح و رسم کنید.
- ۱۹- دیاگرام سیم‌بندی استاتور یک موتور  $48$  شیار  $8$  قطب سه فاز را به ازای قطب، طرح و رسم کنید.
- ۲۰- گام قطبی از تقسیم ..... بر ..... به دست می‌آید.
- ۲۱- دور یک موتور  $4$  قطب بالغزش  $4$  درصد در یک دقیقه کدام است؟
- الف)  $1500$       ب)  $1460$       ج)  $1140$       د)  $1440$



۲۲- زاویه الکتریکی بین شیارهای یک موتور ۶ قطب،  $3^\circ$  درجه است. زاویه مکانیکی بین شیارهای آن چند درجه است؟

- الف)  $2^\circ$       ب)  $1^\circ$       ج)  $6^\circ$       د)  $9^\circ$

۲۳- لغزش در موتورهای آسنکرون، کوچک‌تر از ..... و در موتورهای سنکرون، برابر با ..... است.

## واحدکار دوم

# توانایی قراردادن کلاف در شیار استاتور

### هدف کلی

قراردادن کلافها در شیارها و تکمیل سیم‌بندی استاتور موتورهای سه فاز یک طبقه یک سرعته

هدف‌های رفتاری: از فرآگیر، انتظار می‌رود با گذراندن این پیمانه، بتواند:

- ۱- کلاف‌ها را مرتب و صاف کند.
- ۲- سرهای خروجی کلافها را به سوی جعبه اتصال موتور، هدایت کند.
- ۳- از ساییده شدن سیم‌ها به بدنه موتور، جلوگیری کند.
- ۴- بازوهای کلافها را با توجه به نقشه موتور، در داخل شیارها قرار دهد.
- ۵- روی بازوها را با کاغذ «پرشمان» پوشاند تا سیم‌ها از شیارها بیرون نزنند.
- ۶- سیم‌بندی کلاف مساوی را برای الکتروموتور سه‌فاز یک طبقه یک سرعته انجام دهد.
- ۷- سیم‌بندی کلاف متحدم‌المرکز را برای الکتروموتور سه‌فاز یک طبقه یک سرعته انجام دهد.

### ساعات آموزش

| جمع | عملی | نظری |
|-----|------|------|
| ۱۷۰ | ۱۵۰  | ۲۰   |

## ۱-۲- قراردادن کلاف در شیار استاتور

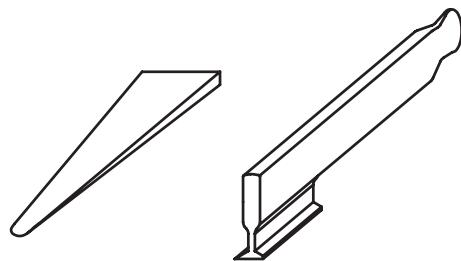
پس از عایق کاری شیارهای استاتور، پیچیدن کلافها توسط دستگاه کلاف پیچ و آماده سازی کلافها، بازوی های آنها را درون شیارهای استاتور قرار می دهند.

این مرحله از اجرای سیم بندی موتورها حائز اهمیت بوده و عمده ترین مرحله سیم بندی است. قراردادن سرکلافها در شیار استاتور ظرفات خاصی دارد و باید با دقت و حوصله زیادی اجرا شود. موتور پیچ ها، با تمرین زیاد و رعایت اصول فنی، مهارت سیم پیچی را در این مرحله کسب می کنند.

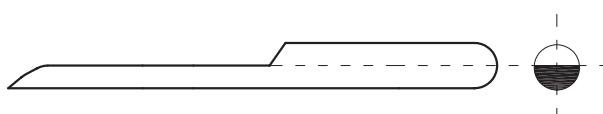
دهانه شیارهای استاتور به دلیل مسایل فنی، به مراتب از ضخامت بازوی کلافها کم عرض تر است. بنابراین، ممکن نیست بتوان بازوی های کلافها را یکجا درون شیارها قرار داد. در این مورد، با توجه به عرض دهانه شیارها باید سیم های بازوی هر کلاف را به گروه های چند تابی تقسیم کرده و آنها را در میان دو انگشت شست و سبابه قرارداد و با حرکت لغزشی انگشتان، سیم ها را به درون شیار هدایت کرد.

در هدایت سیم ها به داخل شیارها باید سیم ها را به طور منظم روی هم چید. هیچ گونه فضای خالی نباید بین آنها وجود داشته باشد سیم ها نباید به صورت مورب یا ضربدری درون شیارها قرار گیرند، زیرا فضای کافی برای هدایت بقیه سیم ها باقی نخواهد ماند. در موقعي که فضای کافی برای سیم ها وجود ندارد، معمولاً سیم های درون شیار را با کاردک های مخصوص فیبری، جابه جا کرده و آنها را روی هم فشار می دهند تا فضای لازم برای بقیه سیم ها فراهم شود.

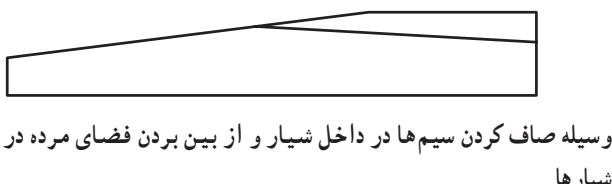
نمونه ای از کاردک های مورد استفاده را در شکل ۱-۲ مشاهده می کنید. هنگام استفاده از این کاردک ها می بایستی دقت کرد تا آسیبی به لاق روی سیم های مسی وارد نیاید.



ابزار کاهش فضای بین سیم ها



وسیله هدایت سیم ها به داخل شیارها



وسیله صاف کردن سیم ها در داخل شیار و از بین بردن فضای مرده در شیارها

شکل ۱-۲- نمونه هایی از کاردک های فیبری کاهش فضای بین سیم ها



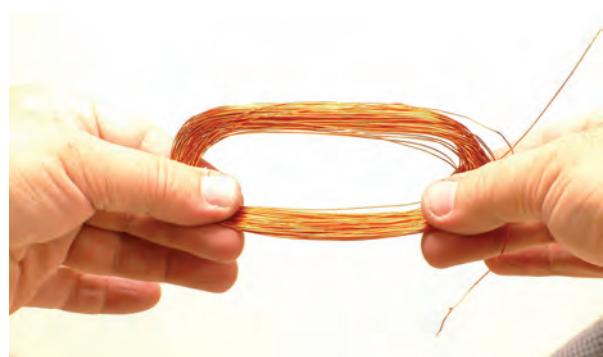
حال قرارگرفتن انگشتان دستها و مراحل مختلف استفاده از انگشتان شست و سبابه، در شکل ۲-۲ نشان داده شده است.



شکل ۲-۲ - حالت انگشتان شست و سبابه در کلاف‌گذاری



کلاف‌ها، مطابق قسمت الف شکل ۲-۳ بین انگشتان قرار می‌گیرند. سیم‌ها را مطابق قسمت ب شکل ۲-۳ مرتب کرده و آن‌ها را به شیارها هدایت کنید. به این ترتیب، از مورب قرارگرفتن سیم‌ها بر روی هم جلوگیری شده و از فضای داخل شیار، به‌طور کامل استفاده می‌شود.



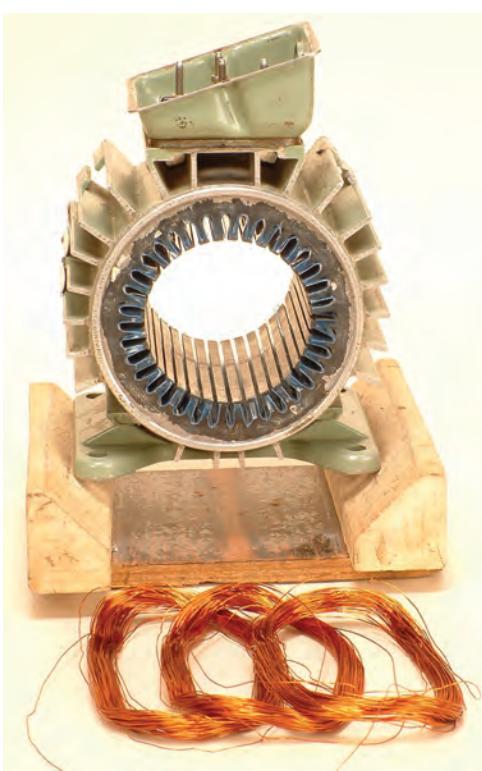
شکل ۲-۳

قبل از قراردادن بازوی کلافها در داخل شیارها، لازم است کلافهای استاتور از سمتی قرار دهید که محل مخصوص هدایت سیم‌ها به جعبه اتصالات (تخته کلم) در آن سمت قرار دارد (شکل ۲-۴).



شکل ۲-۴— محل عبور سر سیم‌ها به جعبه اتصالات (تخته کلم)

کلافها به منظور قراردادن بازوی کلافها در داخل شیارهای استاتور، مطابق شکل ۲-۵ در مقابل استاتور قرار می‌گیرند.

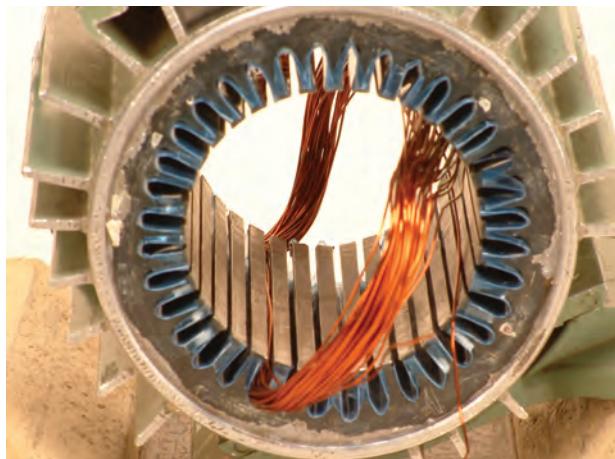


شکل ۲-۵— موقعیت کلافها در مقابل استاتور، قبل از جاگذاری آن‌ها در داخل استاتور

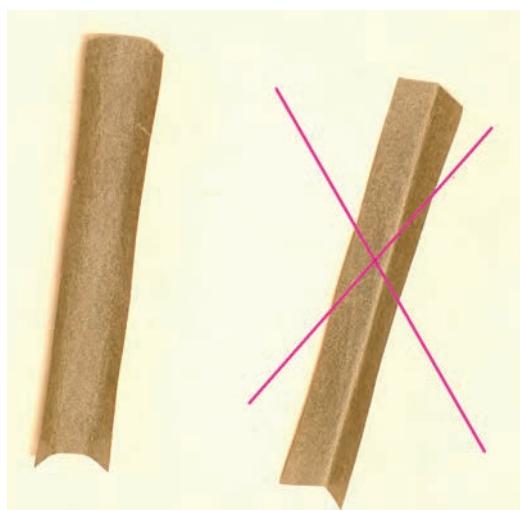


یکی از پیچک‌های گروه کلاف موردنظر را انتخاب کرده و آن را مطابق شکل ۲-۶ درون شیارهای استاتور قرار می‌دهیم.

شکل ۲-۶—موقعیت انگشتان شست و سبابه در جای‌گذاری کلاف‌ها در داخل شیار استاتور



شکل ۲-۷—قرار گرفتن یک بازو در داخل یک شیار



شکل نادرست کاغذ پرشمان

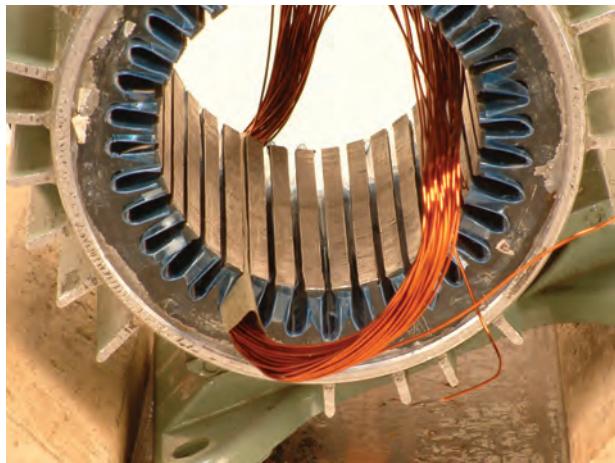
شکل صحیح کاغذ پرشمان

تمام سیم‌های مربوط به یک بازوی هر پیچک را با حوصله زیاد و به طور مرتب در داخل شیار قرار می‌دهیم (شکل ۲-۷).

## ۲-۲—قراردادن کاغذ پرشمان روی کلاف‌ها

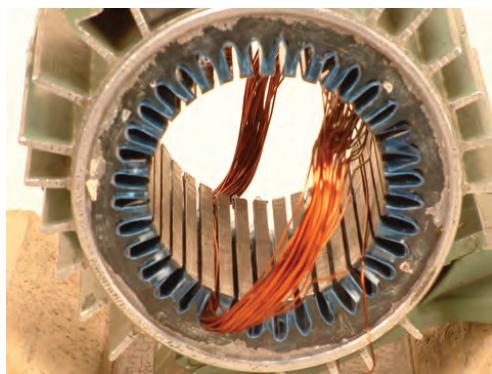
پس از استقرار سیم‌ها در داخل شیارها، لازم است روی آن‌ها را با کاغذ پرسپان (پرشمان) بپوشانید تا از شیار بیرون نیایند. کاغذ پرسپان را ابتدا به صورت ناوданی فرم می‌دهیم و در داخل شیار قرار می‌دهیم (شکل ۲-۸).

شکل ۲-۸—انتخاب شکل صحیح کاغذ پرشمان



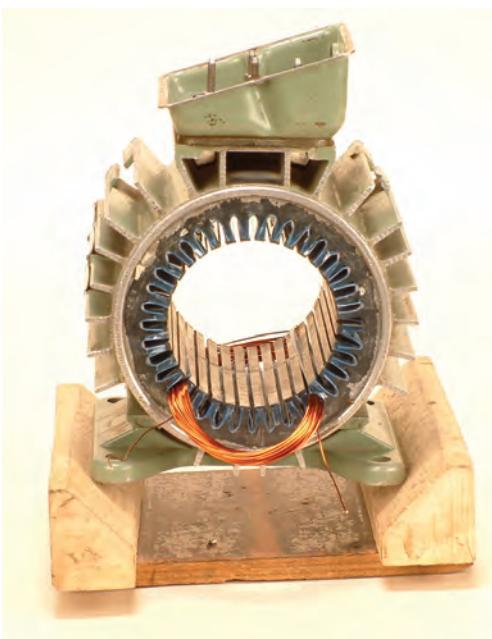
کاغذ پرشمان برای جلوگیری از بیرون آمدن سیم‌ها، روی بازوها را در داخل شیار می‌پوشاند (شکل ۲-۹).

شکل ۲-۹—پوشاندن روی بازوها توسط کاغذ پرشمان



طول کاغذ پرشمان را ۵ میلی‌متر بیشتر از اندازه طول شیار در نظر بگیرید تا پس از جاگذاری آن در داخل شیار به منظور روکش بازو، طرفین شیار را حدود ۲/۵ میلی‌متر بیشتر از طول شیار بوشیش دهد (شکل ۲-۱۰).

شکل ۲-۱۰—طول کاغذ پرشمان از هر طرف شیار حدود ۲/۵ میلی‌متر بیشتر است.



موقعیت کلاف در داخل شیار، از استقرار کامل آن، در شکل ۲-۱۱ نشان داده شده است.

شکل ۲-۱۱—استقرار کامل یک کلاف در داخل شیارهای استاتور

## ۲-۳- کارهای عملی ۲

### ۲-۳-۱- کار عملی ۱

هدف: قراردادن کلافها در داخل شیارها

زمان: ۲۴ ساعت

نکات ایمنی: محیط کار را از خرد سیم و کاغذ پاک کنید. بدنه استاتور را کاملاً از چربی و گرد و خاک پاک کنید. از روش نایاب مناسب در روی میز کار استفاده کنید از میز کار و صندلی استاندارد مناسب استفاده کنید تا هیچ گونه فشاری بر کمر و پاهایتان وارد نشود.

وسایل و ابزار مورد نیاز

۱- استاتور نگهدار یک عدد

۲- کاردک چوبی یک عدد

۳- کاردک فیبری یک عدد

۴- استاتور ۳۶ شیار سه فاز عایق کاری شده یک عدد

(شکل ۲-۱۲)

۵- شش گروه کلاف سه تایی آماده با گام های مساوی

۱ به ۱۰

۶- قیچی کاغذبر یک عدد

۷- کاغذ پرشمان ۰/۲۰ به حد کافی

مراحل انجام کار

۱- پوسته موتور را روی نگهدارنده استاتور قرار دهید.

۲- یکی از شیارها را به عنوان شیار شروع سیم بندی در

نظر بگیرید و آن را با شماره ۱ علامت گذاری کنید.

۳- جهت گردش برای جاگذاری کلافها را به دلخواه

انتخاب کنید (شکل ۲-۱۳).

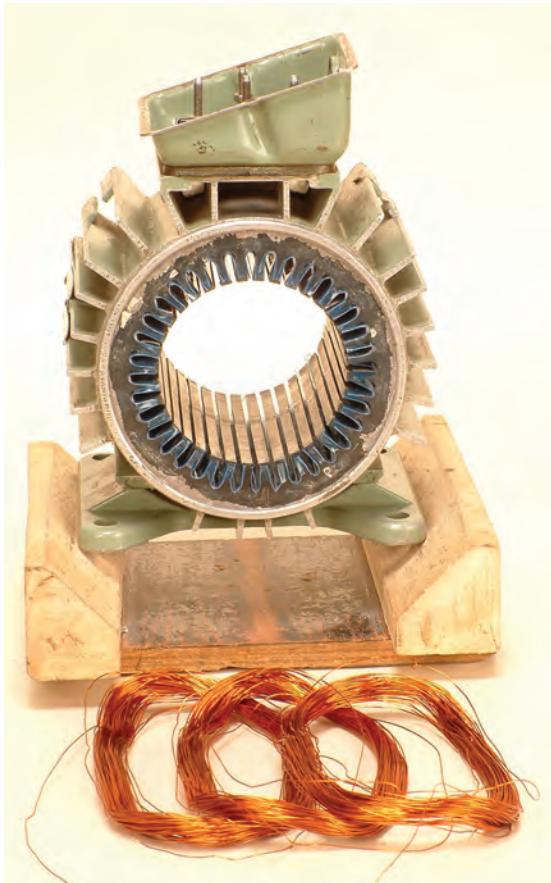


شکل ۲-۱۲- پوسته موتور سه فاز ۳۶ شیار



شکل ۲-۱۳- انتخاب شیار شروع و مسیر کلاف گذاری

۴- یک گروه کلاف سه تایی در طرف استاتور که سر سیم ها از آن طرف به جعبه اتصال هدایت می شوند، قرار دهید (شکل ۲-۱۴).

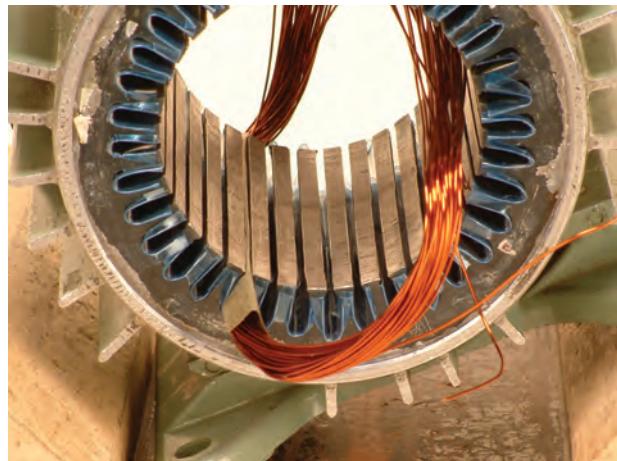


شکل ۲-۱۴- تعیین محل قرار گرفتن کلاف ها

۵- بازوی اول کلاف شماره یک را در شیار شروع سیم بندی قرار دهید (شکل ۲-۱۵).



شکل ۲-۱۵- قراردادن بازوی شماره یک در شیار شماره ۱



۶- کاغذ پرشمان را به اندازه‌ای مناسب بیرید و روی بازو را با آن پوشانید (شکل ۲-۱۶).

شکل ۲-۱۶- پوشاندن روی بازو با کاغذ پرشمان



۷- پس از قراردادن بازوی دوم کلاف شماره یک، پیشانی‌های آن را در جهت سیم پیچی خم کنید تا جای کافی برای بازوهای بعدی فراهم شده و براحتی در داخل شیارها قرار بگیرند. این عمل را برای همه کلاف‌ها پس از جازدن آن‌ها اجرا می‌کنیم (شکل‌های ۲-۱۷).

شکل (۲-۱۷-الف) نحوه خم کردن پیشانی کلاف را نشان می‌دهد.

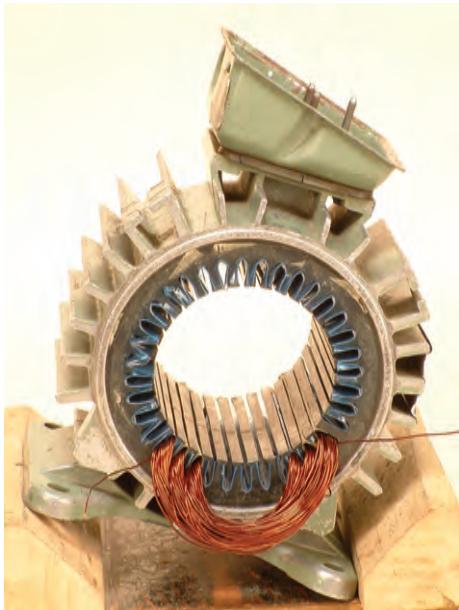
شکل ۲-۱۷- الف



شکل (۲-۱۷-ب) پیشانی کلاف پس از خم شدن.

شکل ۲-۱۷- ب

— دو بازوی گروه کلاف اول را مطابق کلاف اول قرار دهید. توجه کنید که ورود و خروج هر کلاف مثل کلاف اول باشد. به این ترتیب انتهای گروه کلاف اول از شیار شماره ۱۲ بیرون خواهد آمد (شکل ۲-۱۸).



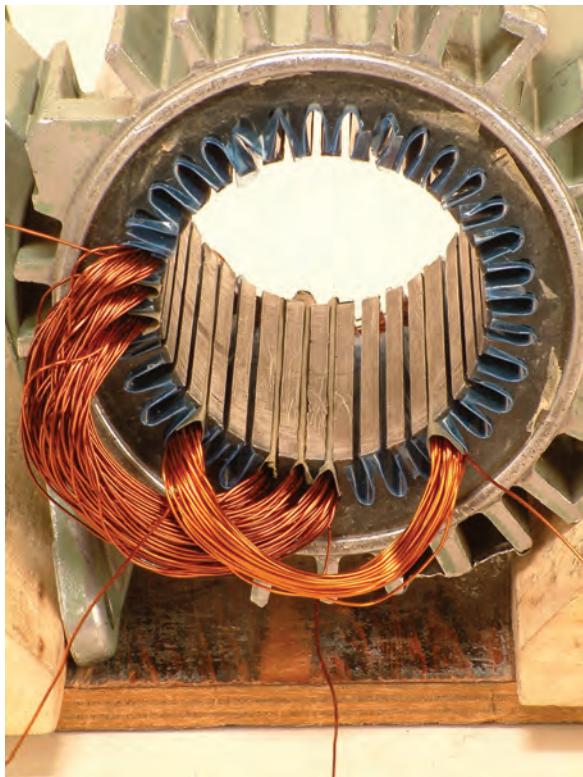
شکل ۲-۱۸—قرارگرفتن گروه کلاف شماره یک در داخل شیارها

۹—سه شیار را خالی رها کنید تا محل شروع گروه کلاف دوم مشخص شود. شیار شماره ۷، محل قرارگرفتن گروه کلاف دوم است (شکل ۲-۱۹).



شکل ۲-۱۹—محل شروع گروه کلاف دوم

۱۰- اولین کلاف مربوط به گروه کلاف دوم را در شیار  
شماره ۷ قرار دهید (شکل ۲-۲۰).



شکل ۲-۲۰- قراردادن اولین کلاف گروه کلاف دوم

۱۱- دو کلاف دیگر گروه کلاف دوم را در داخل شیارها  
قرار دهید (شکل ۲-۲۱).



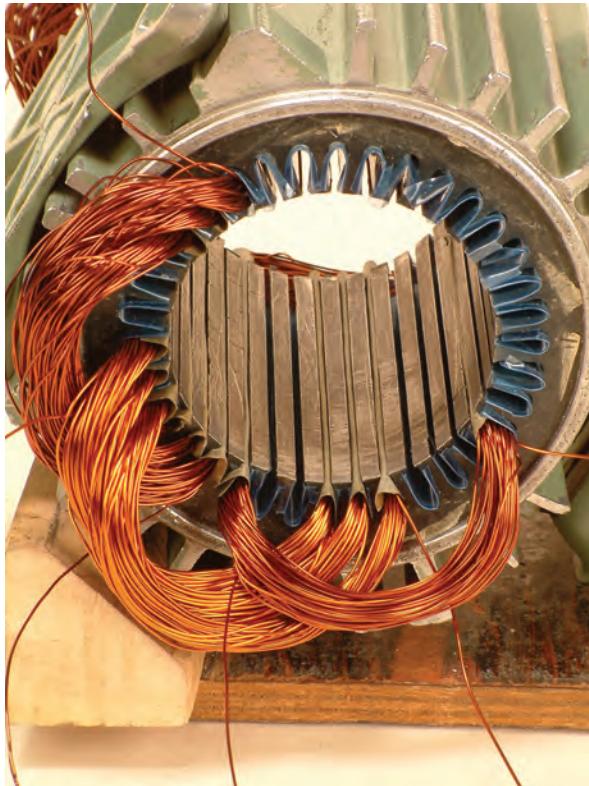
شکل ۲-۲۱- قرار گرفتن بازو های گروه کلاف دوم در داخل شیارها

۱۲- اولین کلاف گروه کلاف سوم را در شیار شماره ۱۳  
قرار دهید (شکل ۲-۲۲).



شکل ۲-۲۲- شروع گروه کلاف سوم از شیار شماره ۱۳

۱۳- گروه کلاف سوم را در شیارهای مربوطه قرار دهید  
(شکل ۲-۲۳).



شکل ۲-۲۳- قرار گرفتن گروه کلاف سوم



شکل ۲-۲۴—قرارگرفتن گروه کلاف شماره چهار

۱۴—گروه کلاف چهارم را از شیار شماره ۱۹ شروع کنید و سه بازوی آن را به طوری متوالی در شیارهای ۱۹، ۲۰ و ۲۱ قرار دهید (شکل ۲-۲۴).



شکل ۲-۲۵—قرارگرفتن گروه کلاف شماره پنج

۱۵—گروه کلاف پنجم را از شیار شماره ۲۵ شروع کنید و بازوهای آن را به طور متوالی در شیارهای ۲۵، ۲۶ و ۲۷ قرار دهید (شکل ۲-۲۵).



شکل ۲-۲۶-الف

۱۶- قبل از قراردادن گروه کلاف شماره ۶، بازوهای موجود در شیارهای ۱، ۲ و ۳ را بیرون آورده و آنها را به طرف بالا خم کنید (شکل ۲-۲۶).

شکل ۲-۲۶-الف موقعیت بازوهای موجود در شیارهای ۱ و ۲ و ۳ را نشان می‌دهد.



شکل ۲-۲۶-ب

در شکل ۲-۲۶-ب بازوهایی که از شیارهای ۱ و ۲ و ۳ بیرون آورده شده‌اند را نشان می‌دهد.

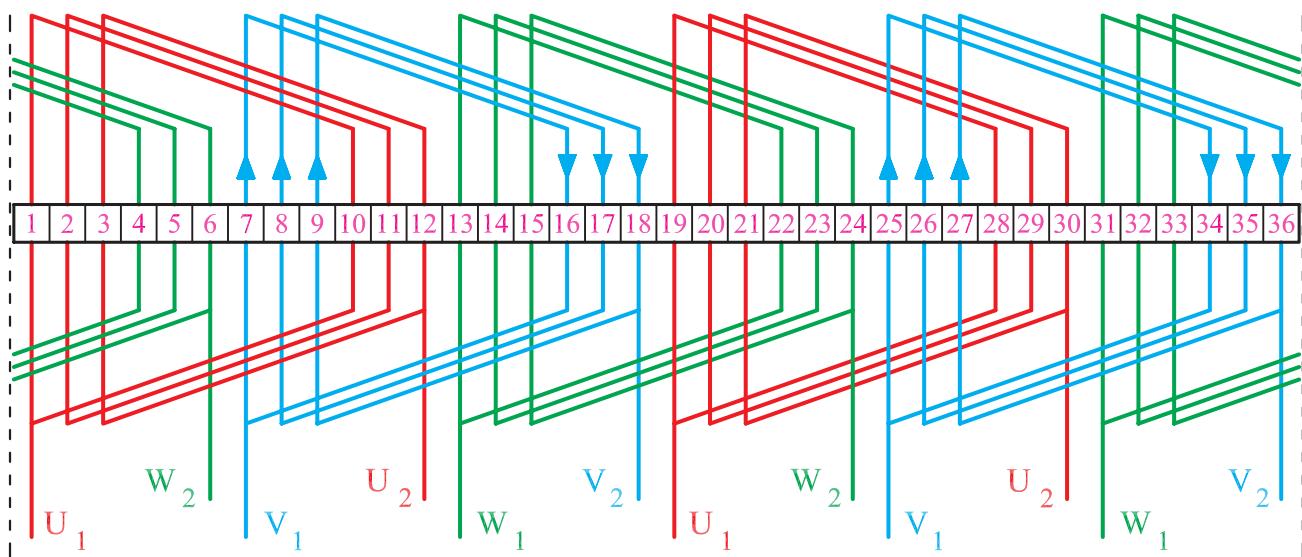
۱۷— گروه کلاف ششم را از شیار ۳۱ شروع کنید و بازوهای آن را به طور متوالی در شیارهای ۳۲، ۳۱ و ۳۳ قرار دهید و بازوهای ۱، ۲ و ۳ را به جای خود برگردانید (شکل ۲-۲۷).



شکل ۲-۲۷— جازدن گروه کلاف ششم

کلافهای گذاشته شده در کار عملی شماره ۱ در قسمت

۱-۸-۱ مربوط به سیم پیچی موتور سه فاز ۳۶ شیار ۴ قطب به ازای جفت قطب است. ابتدا شیارهای استاتور را شماره گذاری کنید و کلافهای مربوط به هر فاز را که در داخل شیارها قرار گرفته است، با شماره های موجود در شکل ۲-۲۸ مقایسه کنید. اگر تفاوت هایی با شیارهای استاتور مشاهده کردید، علت تفاوت ها را بیان کنید.



شکل ۲-۲۸- سیم بندی یک طبقه استاتور ۳۶ شیار

## ۲-۳-۲- کار عملی ۲

هدف: قراردادن کلافها در داخل شیارها

زمان: ۲۴ ساعت

نکات ایمنی: محیط کار را از خرد سیم و کاغذ پاک کنید. بدنه استاتور را کاملاً از چربی و گرد و خاک پاک کنید. از روش نایاب مناسب در روی میز کار استفاده کنید. از میز کار و صندلی استاندارد مناسب استفاده کنید تا هیچ گونه فشار بر کمر و پاهای وارد نشود.

وسایل و ابزار مورد نیاز

۱- استاتور نگهدار یک عدد

۲- کاردک چوبی یک عدد

۳- کاردک فیبری یک عدد

۴- استاتور ۳۶ شیار سه فاز عایق کاری شده یک عدد

۵- ۱۸ کلاف های آماده با گام های سیم بندی ۱ به ۶

۶- قیچی کاغذبر یک عدد

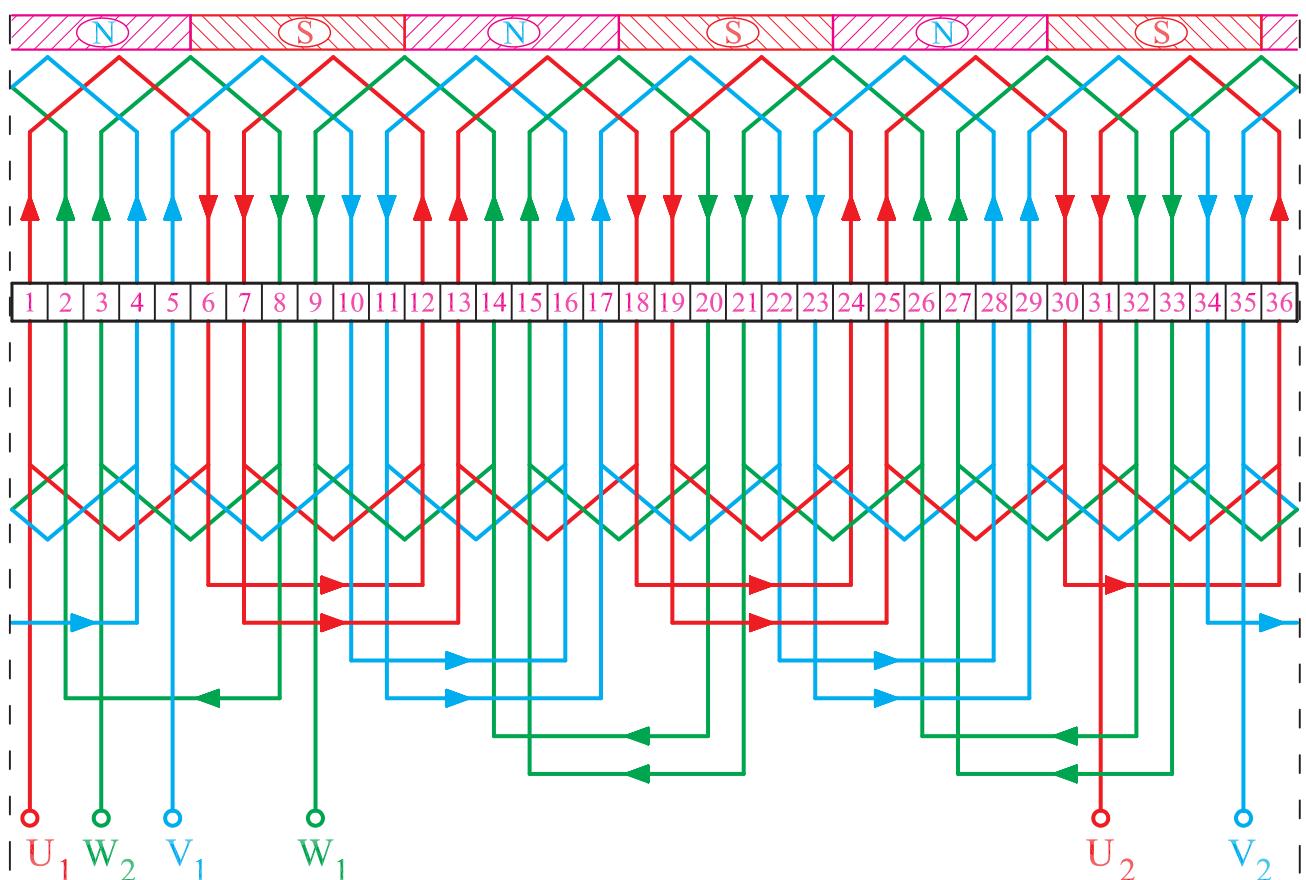
۷- کاغذ پرشمان  $20^{\circ}/20^{\circ}$  به حد کافی

موضوع: قراردادن کلافها در داخل شیارهای یک

موتور ۳۶ شیار ۶ قطب در سیم بندی به ازای قطب.

مراحل انجام کار

۱۸- کلاف براساس قسمت ۲۹-۲ الف در نظر بگیرید.



شکل ۲۹-۲ الف - دیاگرام سیم بندی موتور سه فاز ۳۶ شیار ۶ قطب یک طبقه به ازای قطب ( $G = 2P$ )

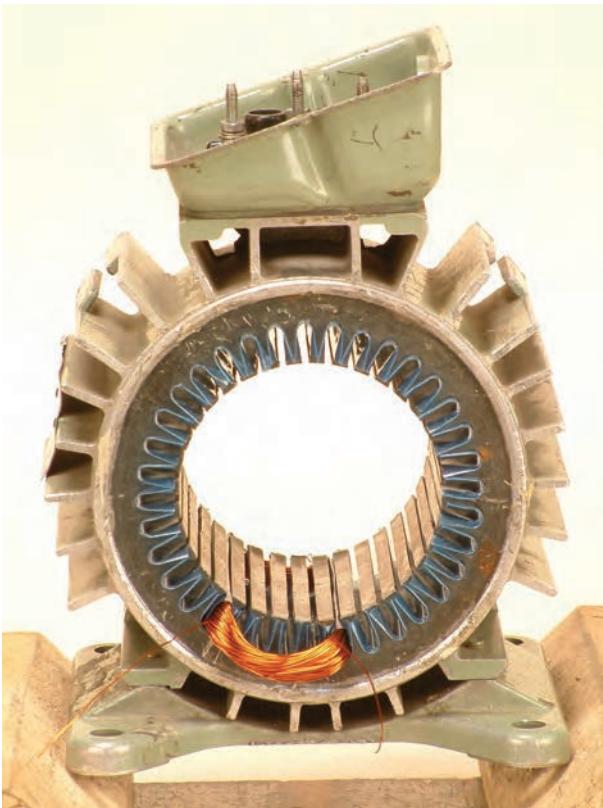
بگیرید.

۲- استاتور موتور را روی نگهدارنده استاتور قرار دهید.

۳- یکی از شیارها را به عنوان شیار شماره ۱ در نظر



شکل ۲-۲-ب - انتخاب شیار شروع سیم‌بندی



شکل ۲-۲-ج - قراردادن کلاف شماره ۱

۵- بازوی اول کلاف شماره یک را در داخل شیار شماره ۱ قرار دهید. و روی آن را با کاغذ پرشمان بپوشانید.

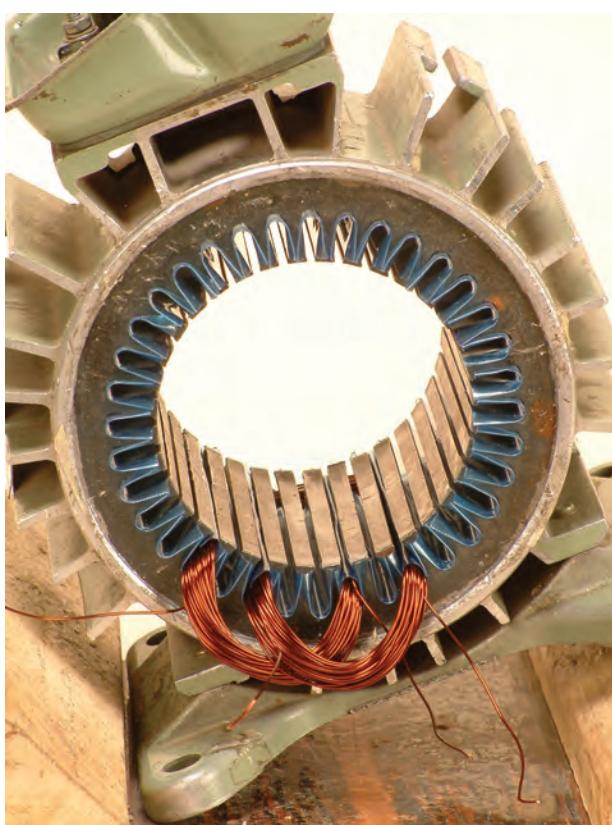
۶- بازوی دوم آن را با توجه به گام سیم‌بندی ۱ به ۶ در شیار شماره ۶ قرار دهید. روی آن را با کاغذ پرشمان بپوشانید  
(شکل ۲-۲-ج).

۷- کلاف شماره یک را فرم دهید تا برای بازوهای بقیه کلاف‌ها جا باز شود (شکل ۲-۳۰).



شکل ۲-۳۰

۸- کلاف‌های دوم را با فاصله یک شیار، در شیارهای ۳ و ۸ قرار دهید (شکل ۲-۳۱).



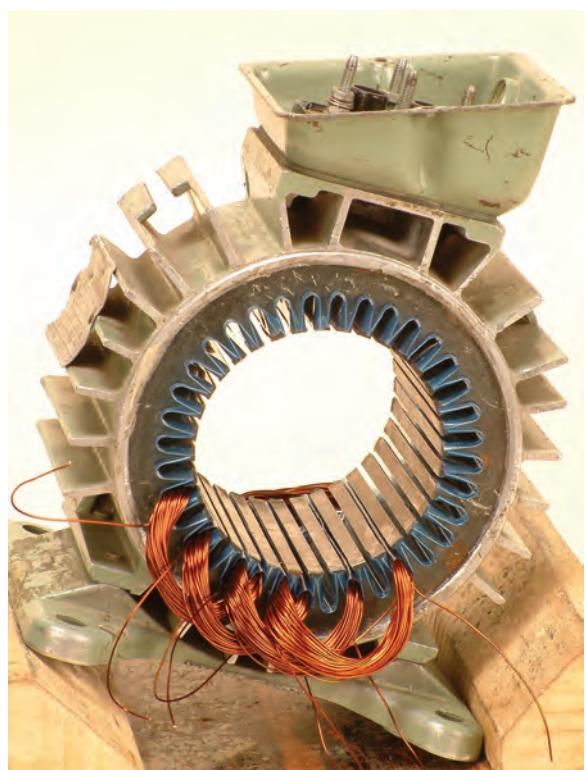
شکل ۲-۳۱- موقعیت کلاف دوم

۹- کلاف شماره ۳ را به فاصله یک شیار از کلاف دوم،  
در شیارهای ۵ و ۱۰ قراردهید (شکل ۲-۳۲).

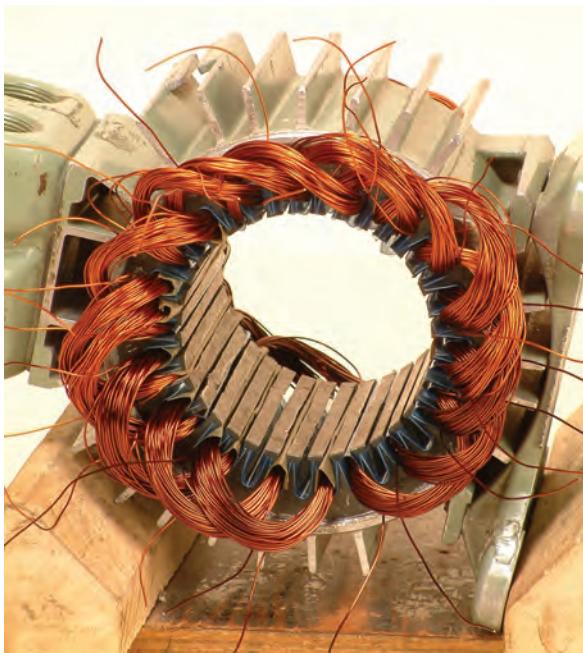


شکل ۲-۳۲- موقعیت کلاف سوم

۱۰- کلاف شماره ۴ را به فاصله یک شیار از کلاف شماره  
۳، در شیارهای ۷ و ۱۲ قراردهید (شکل ۲-۳۳).



شکل ۲-۳۳- موقعیت کلاف شماره ۴



۱۱- بقیه کلاف‌ها را به ترتیب و به فاصله یک شیار از ماقبل خود تا کلاف شماره ۱۶ در شیارهای مربوطه قرار دهید (شکل ۲-۳۴).

شکل ۲-۳۴- موقعیت کلاف‌ها از کلاف شماره ۱ تا کلاف شماره ۱۶



۱۲- قبل از قراردادن کلاف شماره ۱۷، هر دو بازوی موجود در شیار ۱ و ۳ را از شیارهای مربوطه خارج کرده و به سمت بالا خم کنید (شکل ۲-۳۵).

(الف)



(ب)

شکل ۲-۳۵- بیرون آوردن بازوی ۱ و ۳ از شیارهای مربوطه

۱۳— کلاف شماره ۱۷ را در شیارهای مربوطه قرار دهید  
(شکل ۲-۳۶).



شکل ۲-۳۶— موقعیت کلاف شماره ۱۷

۱۴— کلاف شماره ۱۸ را در شیارهای مربوطه قرار دهید  
(شکل ۲-۳۷).



شکل ۲-۳۷— موقعیت کلاف شماره ۱۸



(الف)



(ب)

شکل ۲-۳۸- هدایت بازوی شیار شماره ۱ به مکان اولیه

۱۵- بازوی شماره ۱ را به شیار شماره ۱ برگردانید (شکل ۲-۳۸).

شکل ۲-۳۸- (الف) بازوی شماره ۱  
قبل از برگردانیدن آن به شیار شماره ۱

شکل ۲-۳۸- (ب) بازوی شماره ۱ پس از برگردانیدن آن  
به داخل شیار شماره ۱



(الف)



(ب)

شکل ۲-۳۹-برگرداندن بازوی شماره ۳ به شیار شماره ۳ و گذاشتن کامل کلافها در داخل شیارها

۱۶- بازوی شماره ۳ را به شیار شماره ۳ برگردانید. به این ترتیب، تمام کلافها در شیارهای مربوطه مستقر می‌شوند (شکل ۲-۳۹).

شکل (۲-۳۹-الف) بازوی شماره ۳ را قبل از برگردانیدن آن به شیار ۳ نشان می‌دهد.

شکل (۲-۳۹-ب) بازوی شماره ۳ را پس از قرارگرفتن آن در شیار شماره ۳ نشان می‌دهد.

با توجه به دستورهای ارائه شده در کارهای عملی شماره ۱ و ۲، کارهای عملی شماره ۳ تا ۶ را انجام دهید. توصیه می‌شود ابتدا اطلاعات کلی سیم‌ییچی را در هر مورد به دست آورید. سپس اقدام به کلاف‌گذاری در داخل شیارها کنید. مثلاً:

محاسبات لازم را انجام دهید.

— نقشه موتور را تهیه کنید.

— با توجه به گام کلاف، قالب مناسب تهیه کنید.

— پس از تأیید اطلاعات توسط مریبی کارگاه، تعداد کلاف‌های مورد نیاز را آماده کنید.

— شیارهای استاتور را از نظر عایق‌بندی کنترل کنید و در صورت تشخیص عایق نامناسب، آن را با عایق خوب تعویض کنید.

— با حوصله‌ی زیاد کلاف‌ها را در داخل شیارها قرار دهید.

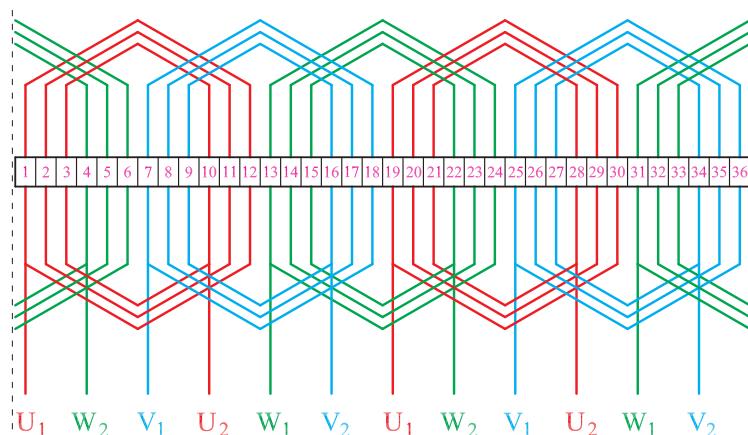
### ۲-۳-۲— کار عملی شماره ۳

زمان: ۲۴ ساعت

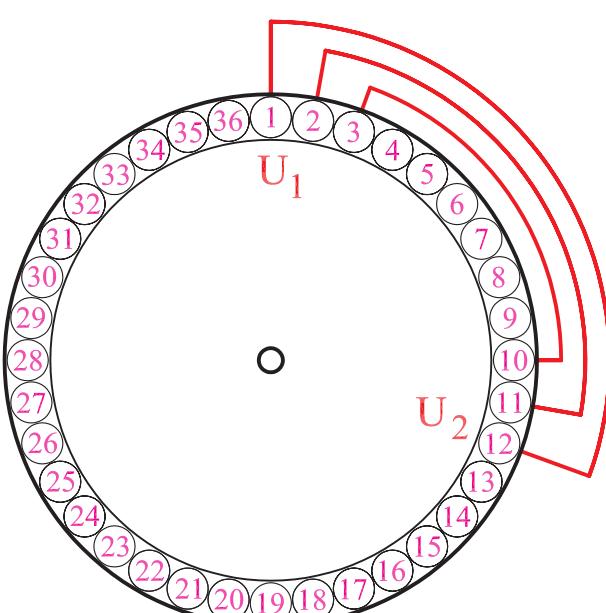
موضوع: سیم‌بندی موتور ۳۶ شیار سه فاز ۴ قطب با سیم‌بندی کلاف متعددالمرکز به ازای جفت قطب.

مراحل انجام کار

۱— شکل ۲-۴° را در نظر بگیرید. ۶ گروه کلاف سه تابی متعددالمرکز تهیه کنید و با توجه به شکل ۲-۴۱ کلاف‌ها را مطابق شکل‌های داده شده، ابتدا کلاف کوچک و بعد کلاف متوسط و سپس کلاف بزرگ را در شیارها قرار دهید (شکل ۲-۴۱).

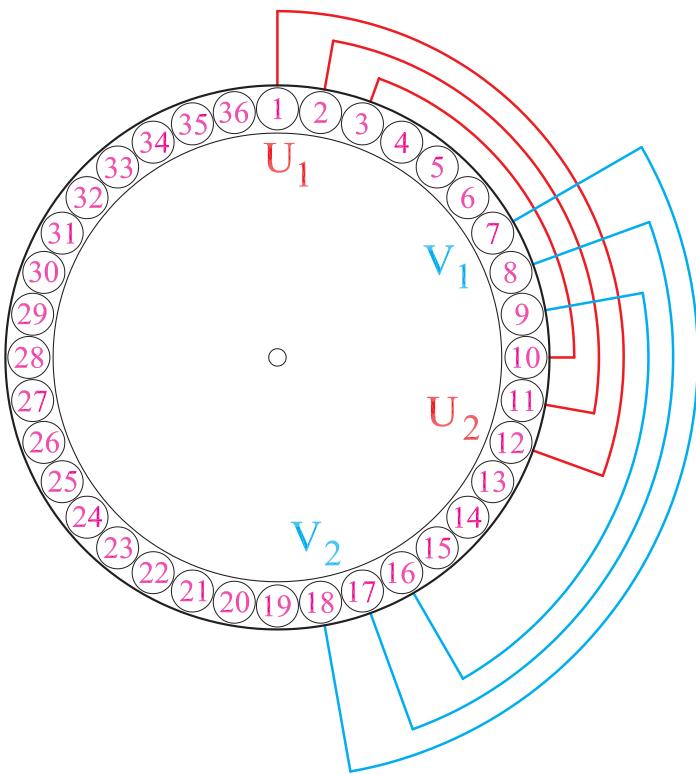


شکل ۲-۴°



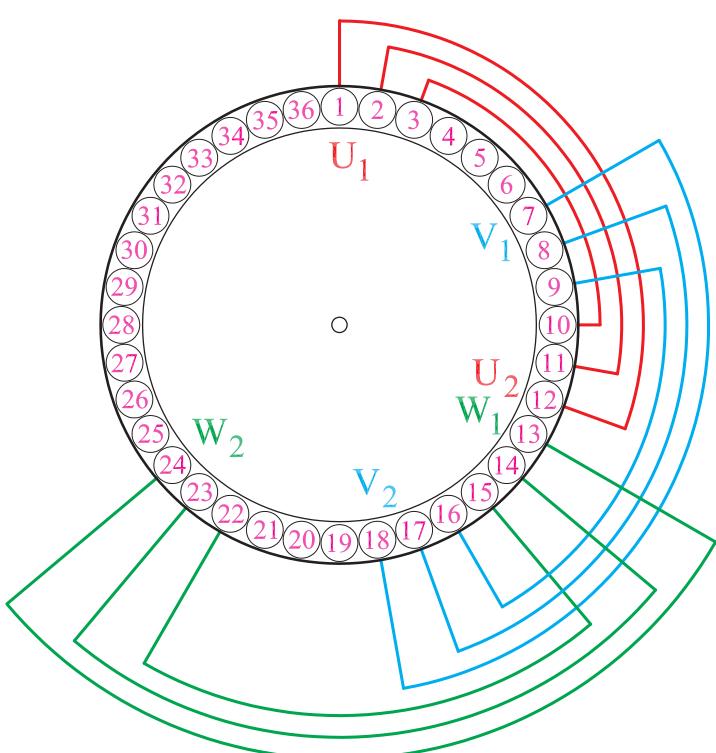
شکل ۲-۴۱— قرار دادن کلاف‌های گروه کلاف شماره ۱ در شیارهای استاتور موتور سه فاز ۳۶ شیار با سیم‌بندی متعددالمرکز

۲- سه شیار خالی را رها کنید و گروه کلاف دوم را در داخل شیارها قرار دهید و گروه کلاف دوم را در شیارهای ۱۶-۹، ۱۷-۸ و ۱۸-۷ قرار دهید (شکل ۲-۴۲).



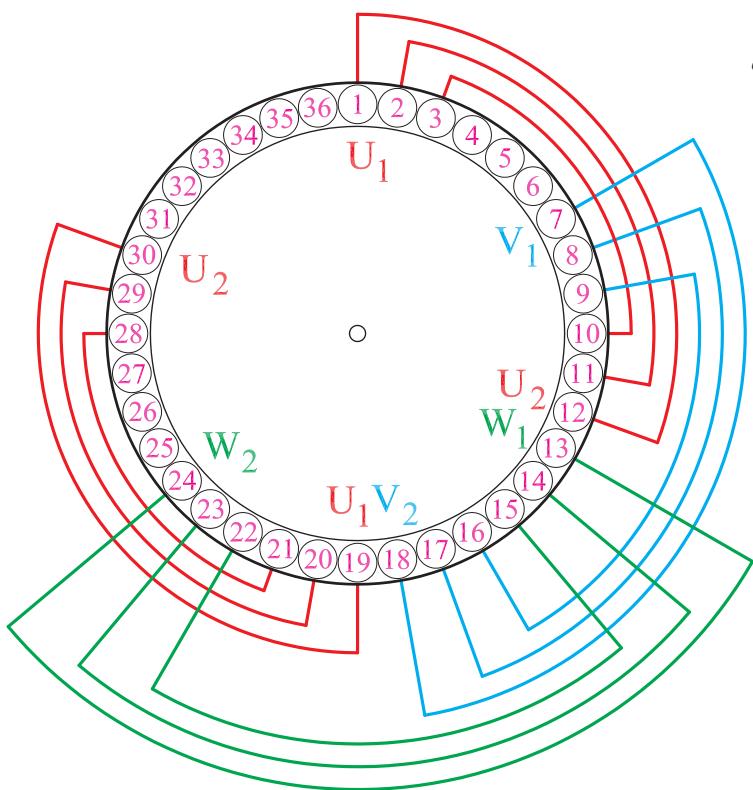
شکل ۲-۴۲- قرار دادن کلافهای گروه کلاف شماره ۲ در شیارهای استاتور موتور سه فاز ۳۶ شیار با سیم‌بندی متحده مرکز

۳- گروه کلاف شماره ۳ را در شیارهای ۲۳-۱۴، ۲۲-۱۵ و ۲۴-۱۳ قرار دهید (شکل ۲-۴۳).



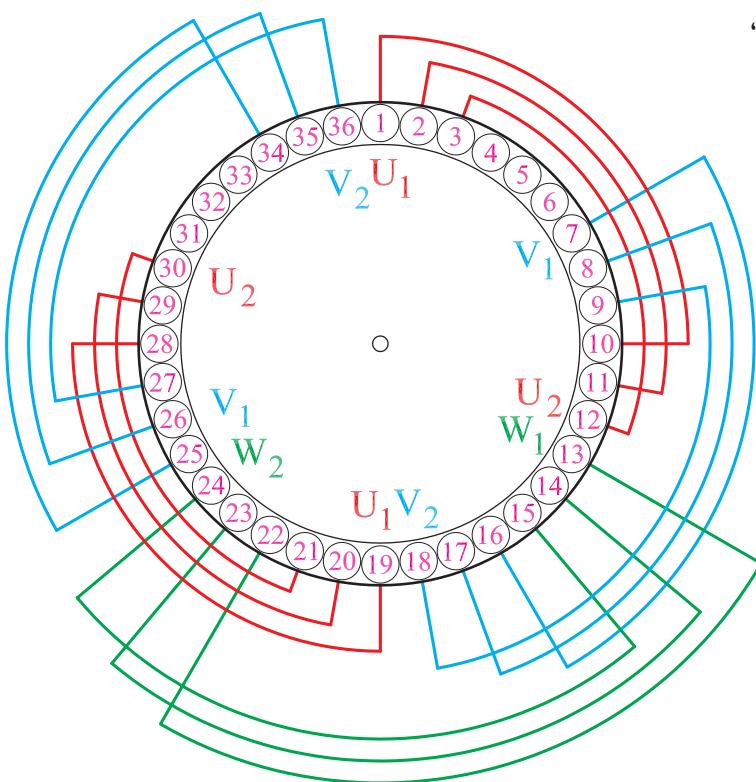
شکل ۲-۴۳- قرار دادن کلافهای گروه کلاف شماره ۳ در شیارهای استاتور موتور سه فاز ۳۶ شیار با سیم‌بندی متحده مرکز

۴- گروه کلاف شماره ۴ را در شیارهای ۲۰-۲۱، ۲۸-۲۹ و ۳۰-۳۱ قرار دهید (شکل ۴-۴۴).



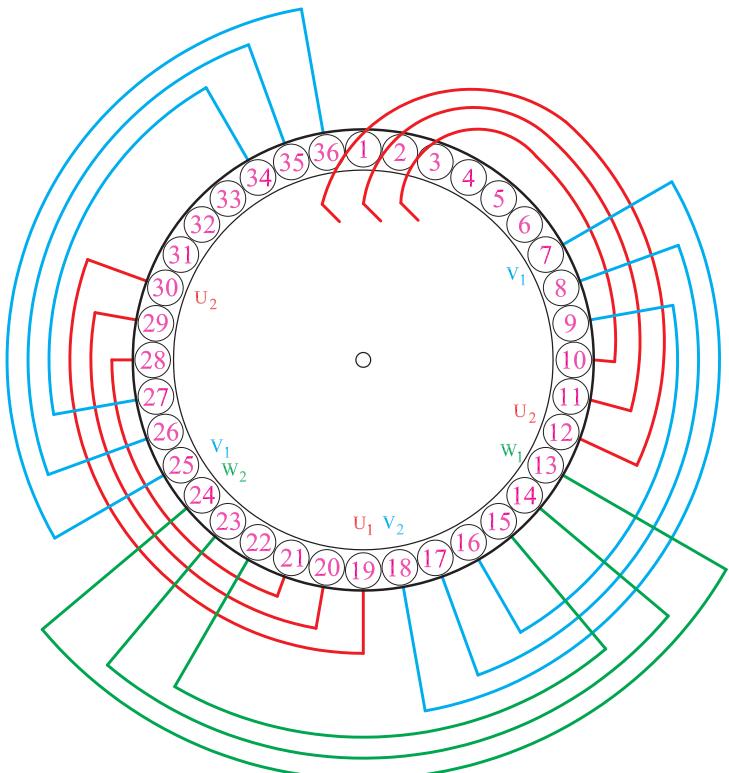
شکل ۴-۴۴- قرار دادن کلافهای گروه کلاف شماره ۴ در شیارهای استاتور موتور سه فاز ۳۶ شیار با سیم‌بندی متحده مرکز

۵- گروه کلاف شماره ۵ را در شیارهای ۲۷-۳۴، ۲۵-۳۶ و ۲۶-۲۵ قرار دهید (شکل ۴-۴۵).



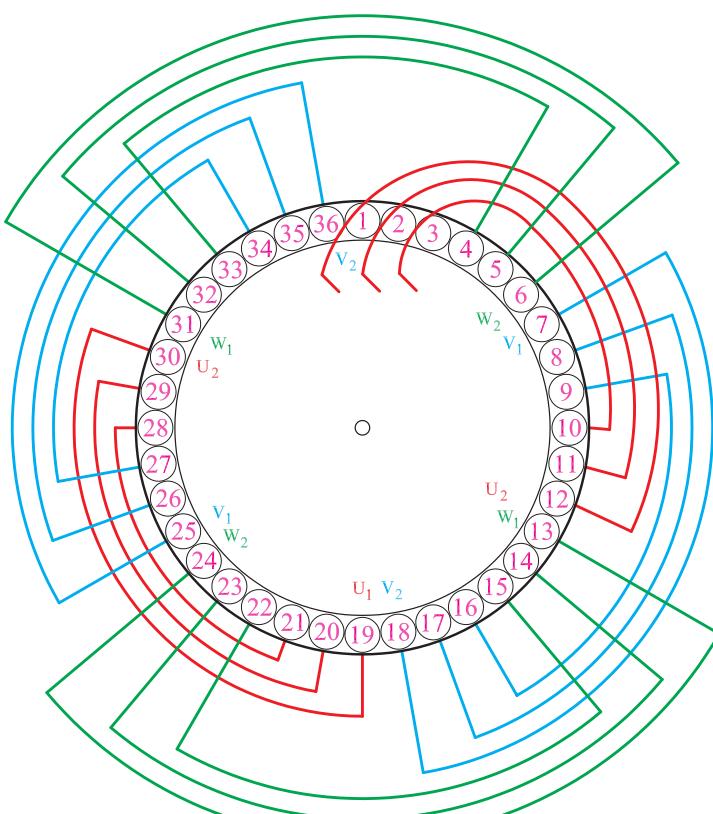
شکل ۴-۴۵- قرار دادن کلافهای گروه کلاف شماره ۵ در شیارهای استاتور موتور سه فاز ۳۶ شیار با سیم‌بندی متحده مرکز

۶—بازوهای ۱، ۲ و ۳ از گروه کلاف شماره ۱ را از  
شیارهای ۲، ۳ و ۱ خارج کنید تا بازوهای زیرین گروه کلاف  
شماره ۶ در شیارها ۴، ۵ و ۶ قرار گیرند (شکل ۲-۴۶).



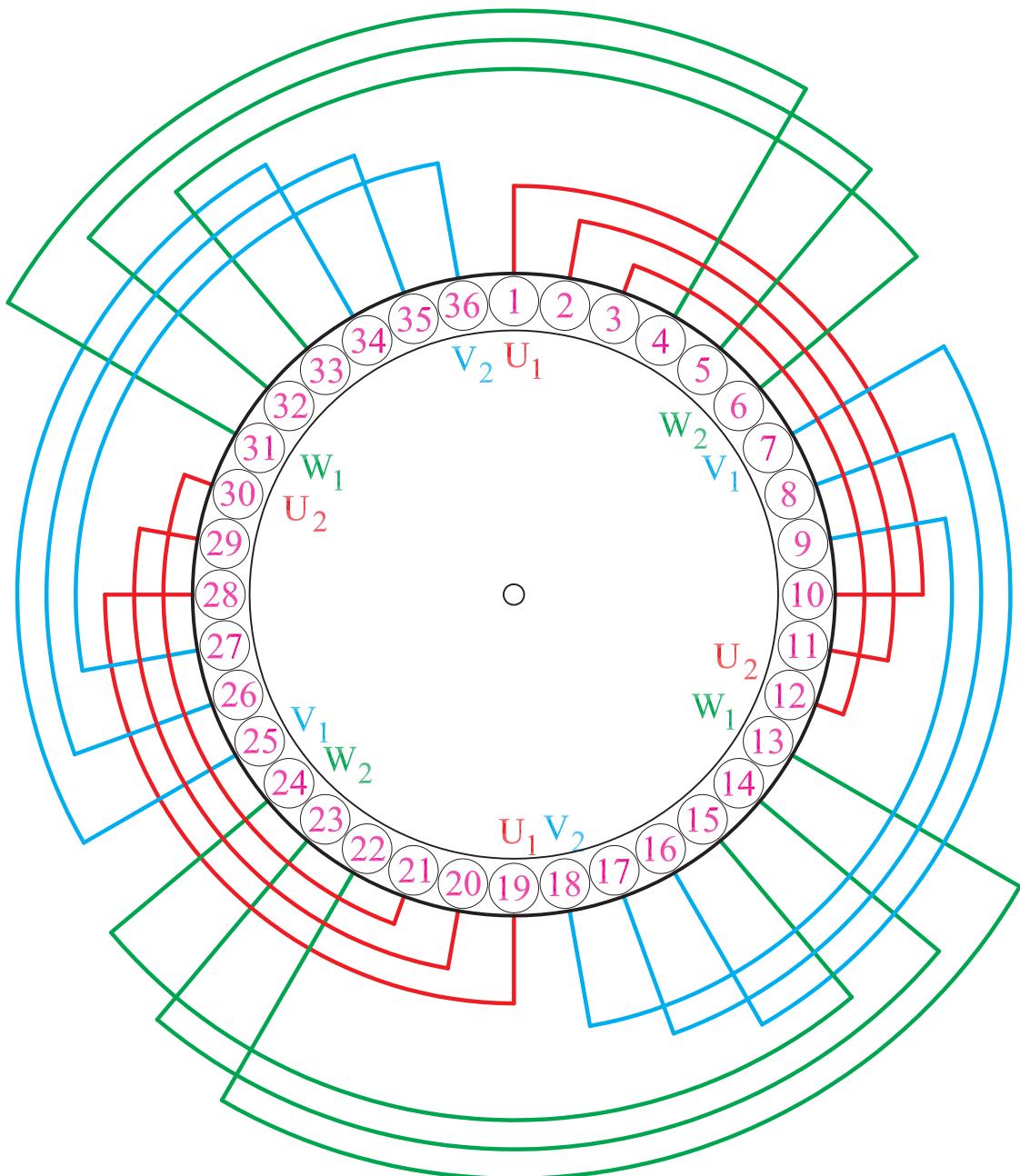
شکل ۲-۴۶—خارج کردن بازوهای گروه کلاف شماره ۱ از شیارهای  
مربوطه به منظور قرار دادن گروه کلاف شماره ۶

۷—گروه کلاف شماره ۶ را در شیارها ۴-۳۳، ۴-۳۲ و  
۵-۳۲ قرار دهید (شکل ۲-۴۷).



شکل ۲-۴۷—قرار دادن کلافهای گروه کلاف شماره ۶ در شیارهای  
استاتور موتور سه فاز ۳۶ شیار با سیم‌بندی متحده مرکز

۸- بازوهای ۱، ۲ و ۳ مربوط به گروه کلاف شماره ۱ را  
به شیارهای ۲، ۳ و ۱ برگردانید (شکل ۲-۴۸).



شکل ۲-۴۸- قرار دادن بازوهای ۱، ۲ و ۳ در شیارهای مربوطه و تکمیل سیم بندی

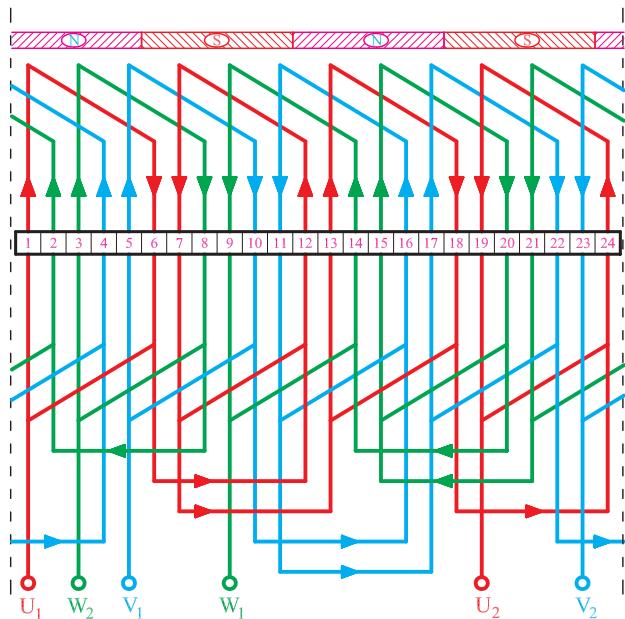
## ۴-۳-۲- کار عملی

زمان: ۲۴ ساعت

موضوع: سیم‌بندی موتور ۲۴ شیار سه فاز ۴ قطب با سیم‌بندی بهازای قطب.

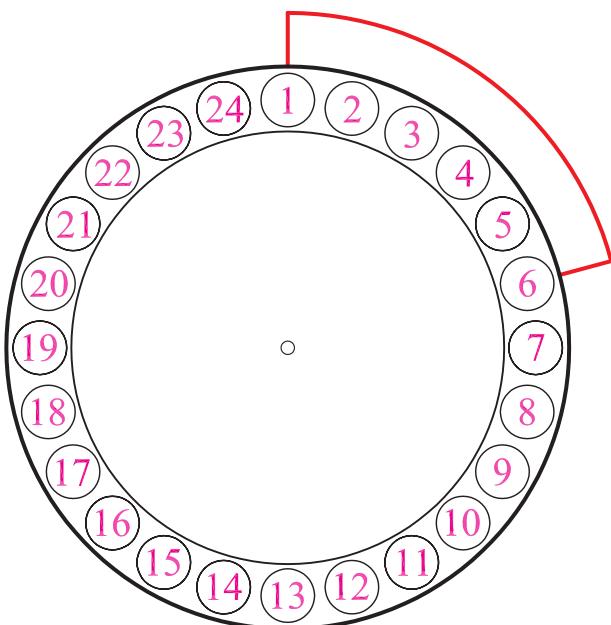
مراحل انجام کار

۱- شکل ۲-۴۹ را در نظر بگیرید و ۱۲ کلاف با گام ۱ به ۶ تهیه کنید.



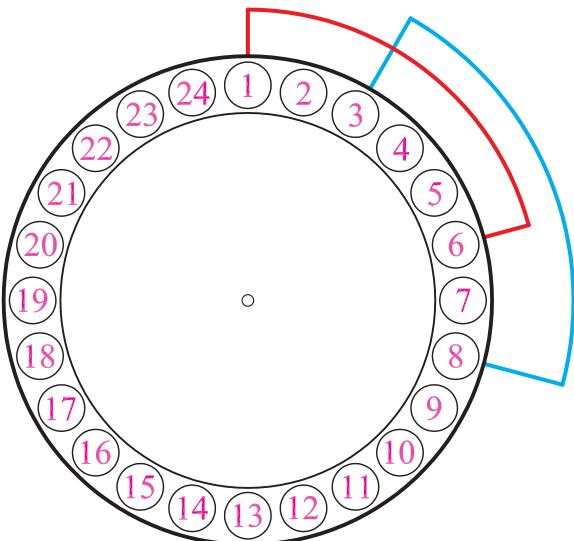
۲-۴۹

- ۲- یک شیار به عنوان شیار آغاز سیم‌بندی در نظر بگیرید.
- ۳- جهت گردش برای سیم‌بندی را در نظر بگیرید.
- ۴- کلاف شماره ۱ را جاگذاری کنید (شکل ۲-۵).



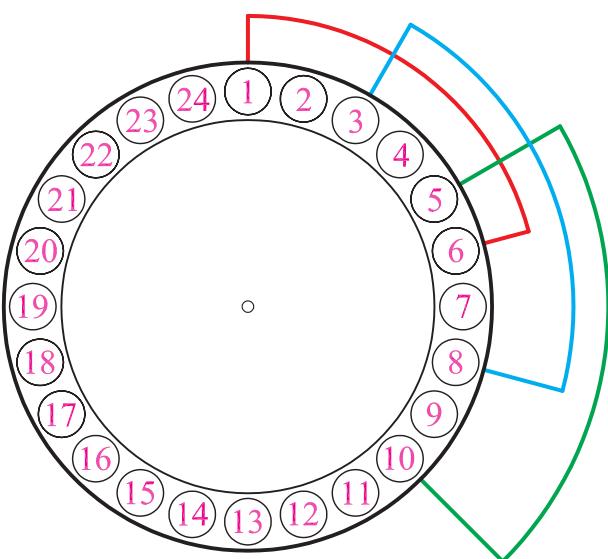
شکل ۲-۵- محل قرار گرفتن کلاف شماره یک در شیارهای استاتور موتور ۲۴ شیار ۴ قطب در سیم‌بندی بهازای قطب

۵-شیار شماره ۲ را رها کنید و کلاف دوم را در شیارهای ۳ و ۸ قرار دهید (شکل ۲-۵۱).



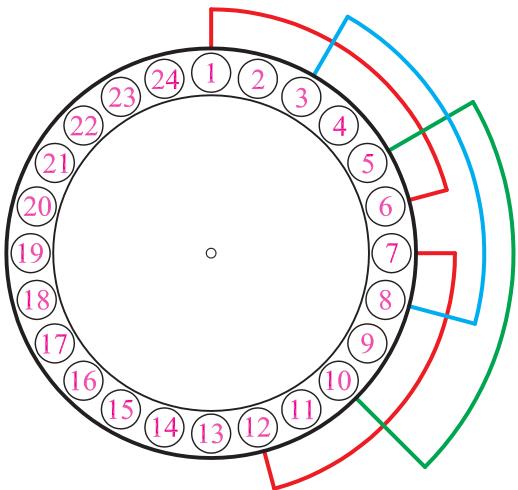
شکل ۲-۵۱- محل قرار گرفتن سومین کلاف، در شیارهای استاتور موتور ۲۴ شیار ۴ قطب در سیم بندی به ازای قطب

۶-شیار شماره ۴ را رها کنید و کلاف سوم را در شیارهای ۵ و ۱۰ قرار دهید (شکل ۲-۵۲).



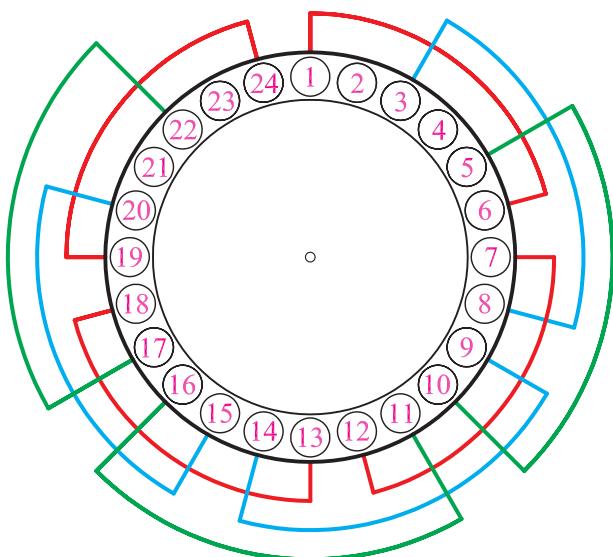
شکل ۲-۵۲- محل قرار گرفتن دومین کلاف، در شیارهای استاتور موتور ۲۴ شیار ۴ قطب در سیم بندی به ازای قطب

۷- به همین ترتیب، کلاف‌های چهار تا نهم را در شیارهای ۲۲-۱۷، ۲۰-۱۵، ۱۸-۱۳، ۱۶-۱۱، ۱۴-۹ و ۵۳-۲۲ قرار دهید (شکل‌های ۵۳ و ۵۴).



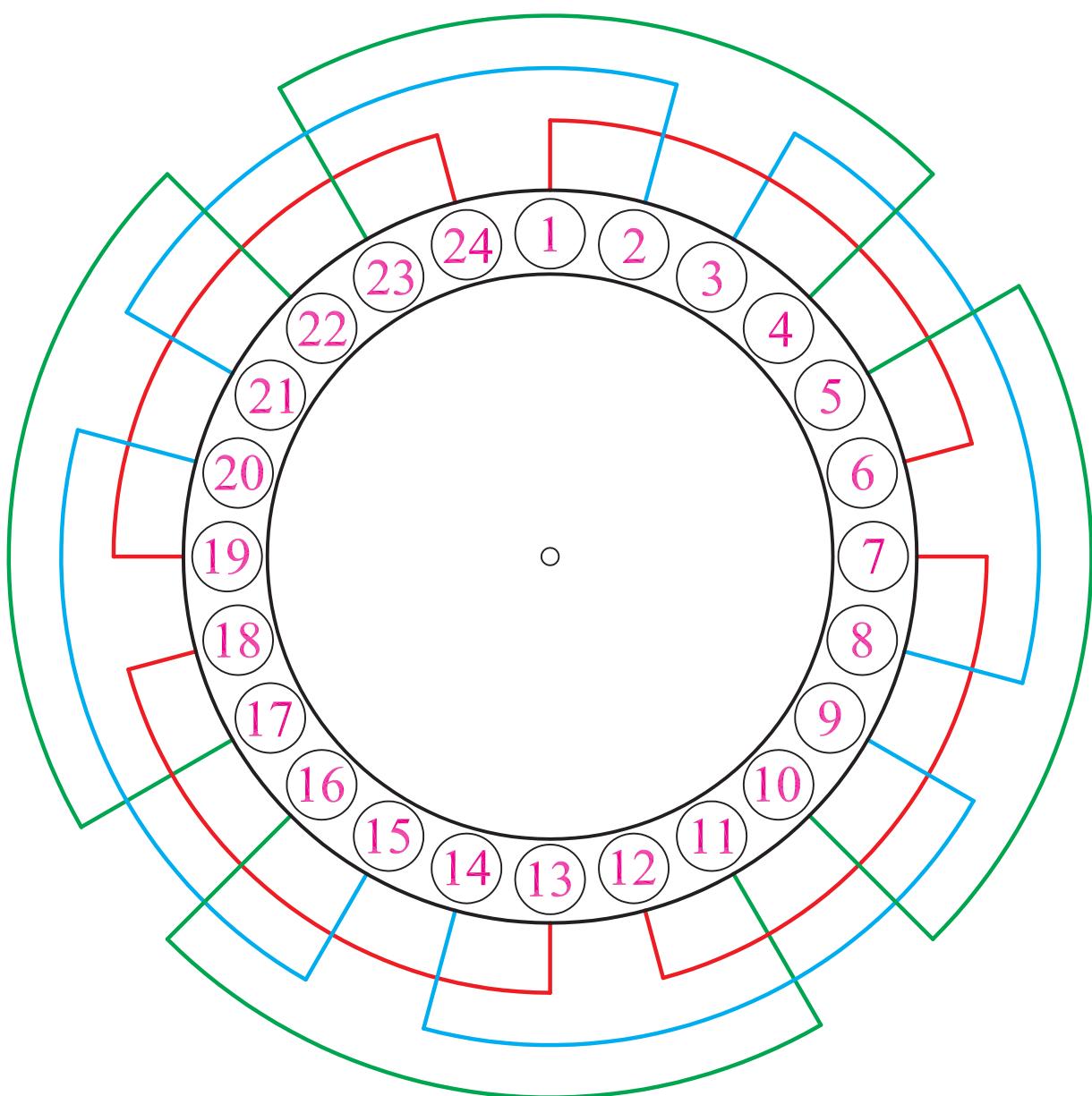
شکل ۲-۵۳- محل قرار گرفتن چهارمین کلاف، در شیارهای استاتور موتور ۲۴ شیار ۴ قطب در سیم‌بندی بهازای قطب

۸- کلاف دهم را مطابق شکل ۲-۵۴ در شیارهای ۲۴-۱۹ قرار دهید.

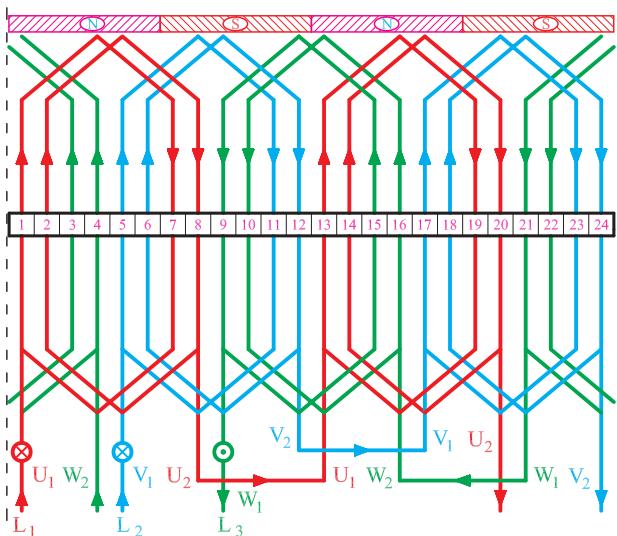


شکل ۲-۵۴- محل قرار گرفتن دهمین کلاف، در شیارهای استاتور موتور ۲۴ شیار ۴ قطب در سیم‌بندی بهازای قطب

۹- بازوهای موجود در شیارهای ۱ و ۳ را از شیارهای مربوطه خارج کنید. کلافهای ۱۱ و ۱۲ را در جای خود قرار دهید و بازوهای خارج شده از شیارهای ۱ و ۳ را به جایگاه خود برگردانید (شکل ۲-۵۵).



شکل ۲-۵۵- بازوهای ۱ و ۳ را به جای اصلی برگردانده و کلافگذاری در داخل شیارها کامل می‌شود.



شکل ۲-۵۶

### ۲-۳-۵- کار عملی ۵

زمان: ۲۴ ساعت

موضوع: سیم‌بندی موتور ۲۴ شیار سه فاز ۴ قطب با سیم‌بندی کلاف متحده مرکز به‌ازای جفت قطب.

مراحل انجام کار

۱- شکل ۲-۵۶ را در نظر بگیرید و ۶ گروه کلاف با گام‌های

۱ به ۸ و ۲ به ۷ تهیه کنید.

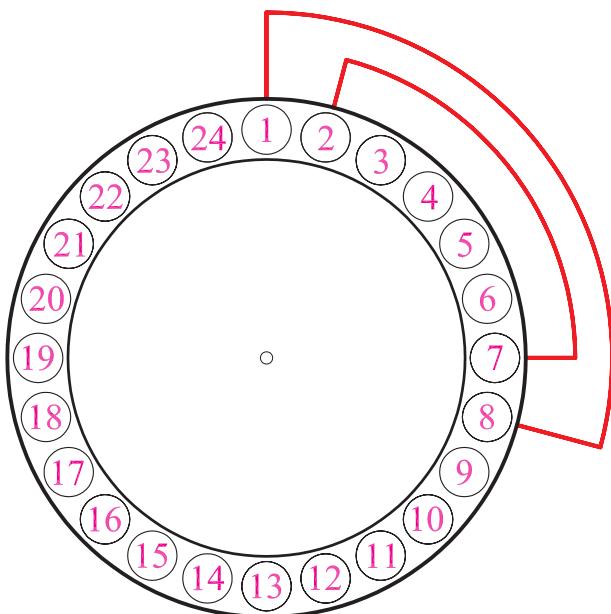
۲- شیاری را به عنوان شیار آغاز سیم‌بندی در نظر بگیرید.

۳- جهت گردش برای سیم‌بندی را در نظر بگیرید.

۴- گروه کلاف شماره ۱ را جاگذاری کنید. ابتدا کلاف ۲

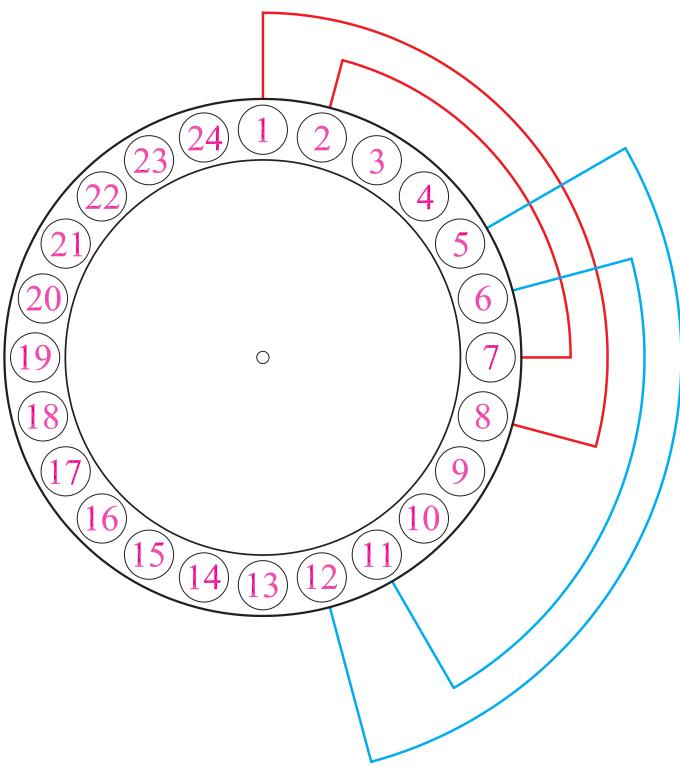
به ۷ سپس کلاف ۱ به ۸ را در شیارهای استاتور قرار دهید

(شکل ۲-۵۷).



شکل ۲-۵۷- محل قرار گرفتن گروه کلاف اول در شیارهای استاتور

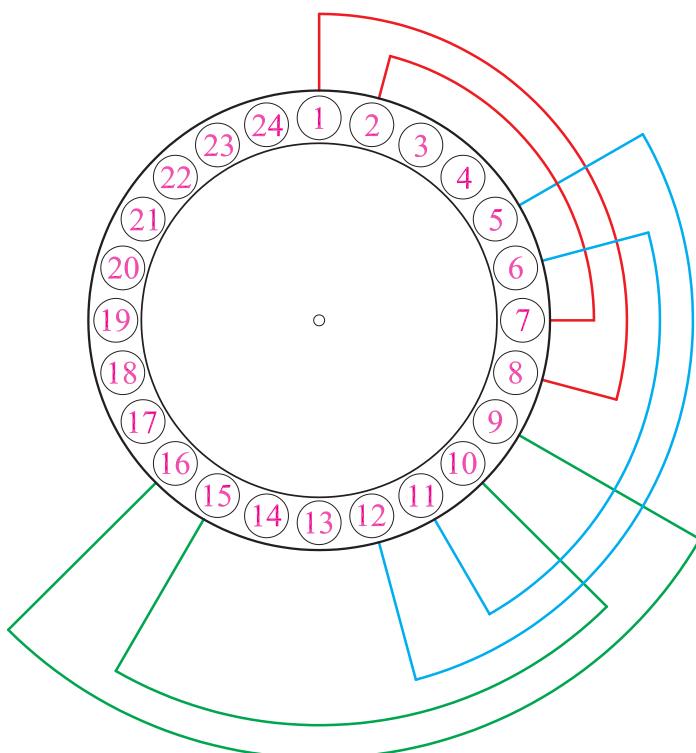
شیار ۴ قطب با سیم‌بندی متحده مرکز به‌ازای جفت قطب



۵—شیارهای ۳ و ۴ را رها کنید و گروه کلاف شماره ۲ را در شیارهای ۶-۵ و ۱۲-۱۱ قرار دهید (شکل ۲-۵۸).

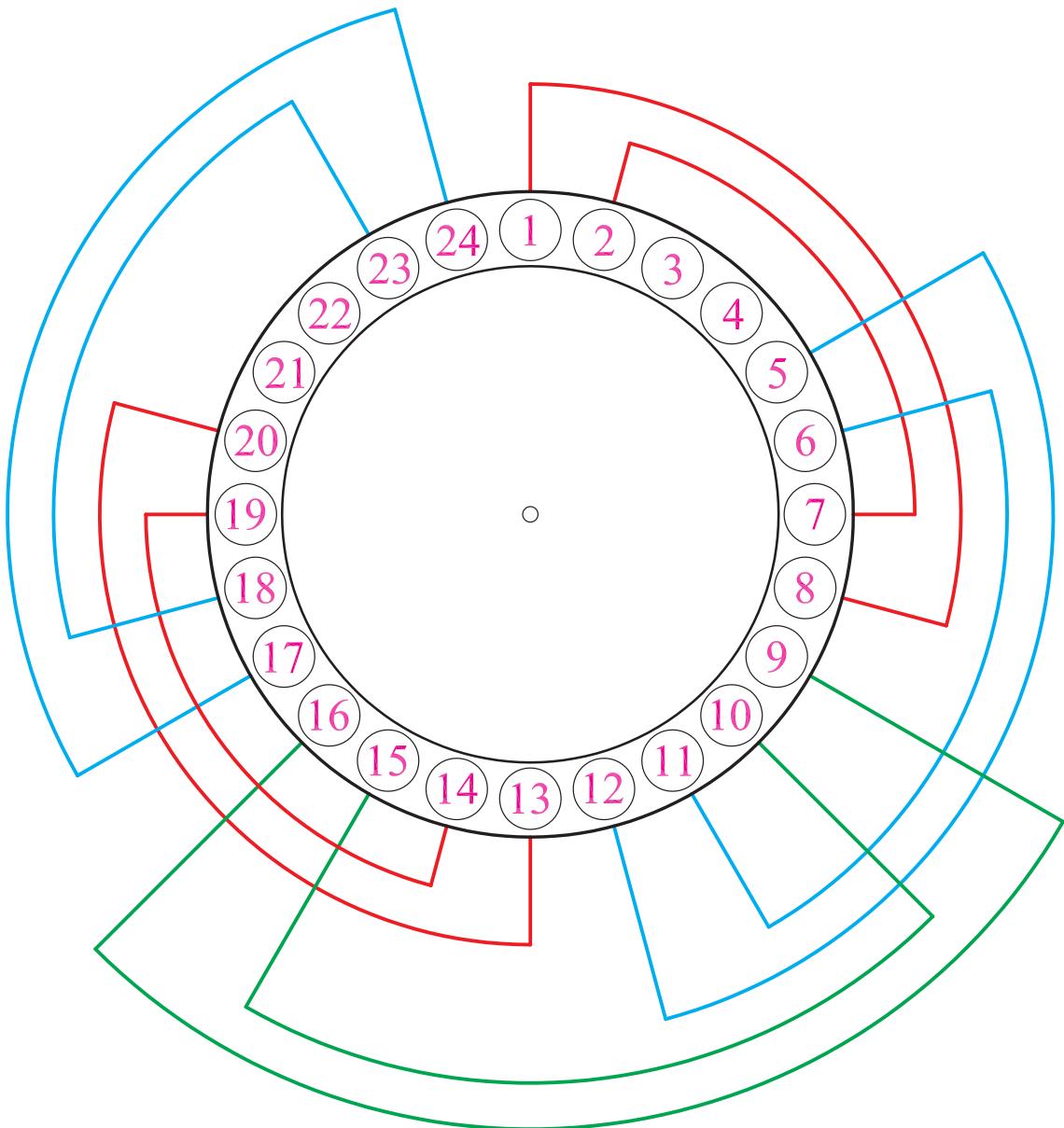
شکل ۲-۵۸— محل قرار گرفتن گروه کلاف دوم در شیارهای استاتور ۲۴  
شیار ۴ قطب با سیم بندی متحده مرکز به ازای جفت قطب

۶— گروه کلاف شماره ۳ را در شیارهای ۹-۱۰ و ۱۶-۱۵ قرار دهید (شکل ۲-۵۹).



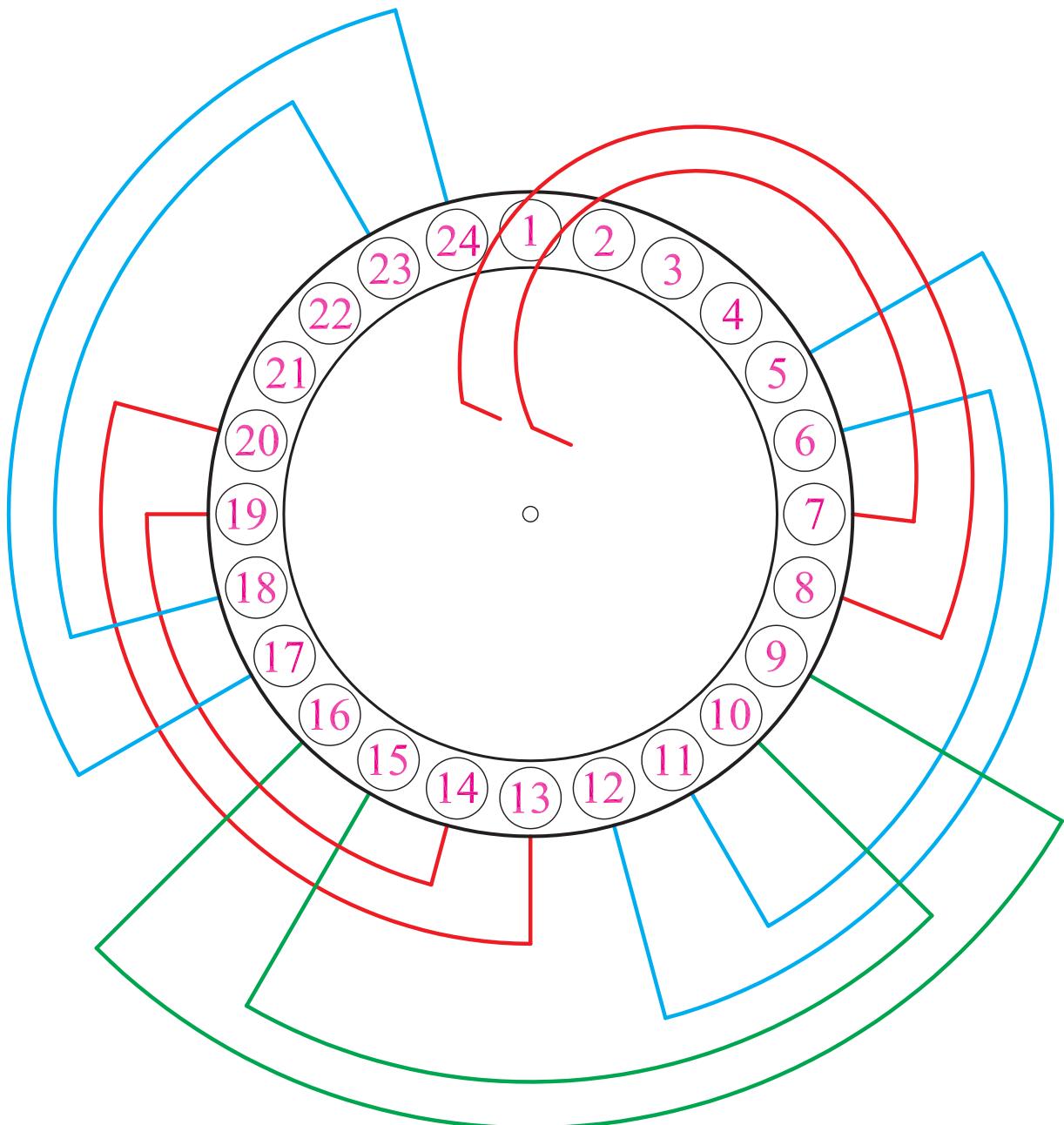
شکل ۲-۵۹— محل قرار گرفتن گروه کلاف سوم در شیارهای استاتور ۲۴  
شیار ۴ قطب با سیم بندی متحده مرکز به ازای جفت قطب

۷—گروه کلاف شماره ۴ را در شیارهای ۱۳—۱۴ و  
۲۰—۲۱ و گروه کلاف شماره ۵ را در شیارهای ۱۷—۱۸ و ۲۳—۲۴  
قرار دهید (شکل ۶—۲).



شکل ۶—۲— محل قرار گرفتن گروه کلاف پنجم در شیارهای استاتور ۲۴ شیار ۴ قطب با سیم بندی متحده مرکز به ازای جفت قطب

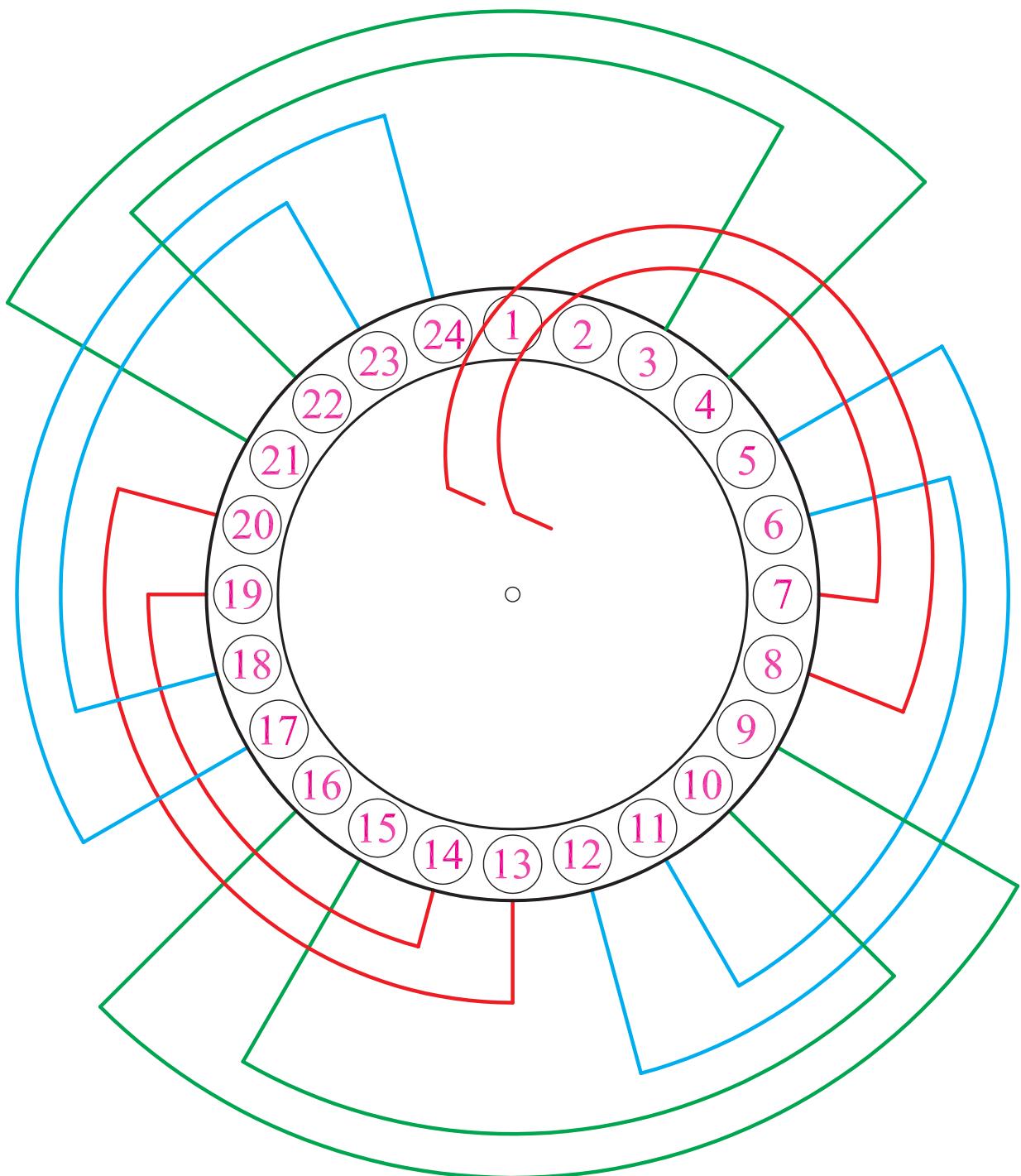
۸- بازوهای ۱ و ۲ از گروه کلاف شماره ۱ را از شیارهای ۱ و ۲ خارج کنید. تا بتوانید بازوهای برگشته گروه کلاف ششم را که زیر بازوی شروع اول قرار می‌گیرند، جاگذاری کنید (شکل ۲-۶۱).



شکل ۲-۶۱-۲- خارج کردن بازوهای ۱ و ۲ از شیارهای ۱ و ۲ به منظور قرار دادن بازوهای گروه کلاف شماره ۶

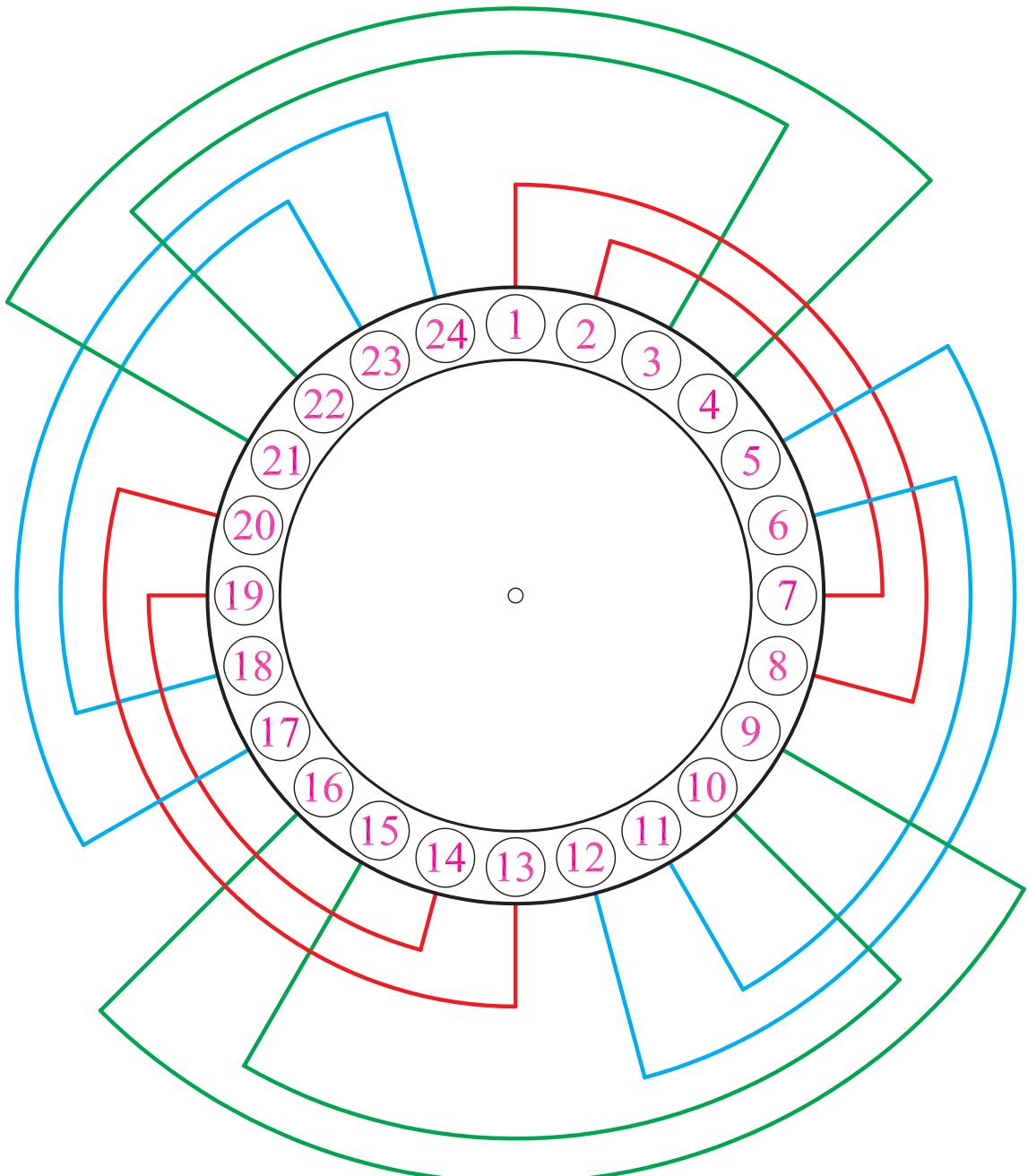
۹- گروه کلاف شماره ۶ را در شیارهای ۲۱-۲۲ و ۳-۴

قرار دهید (شکل ۶۲-۲).

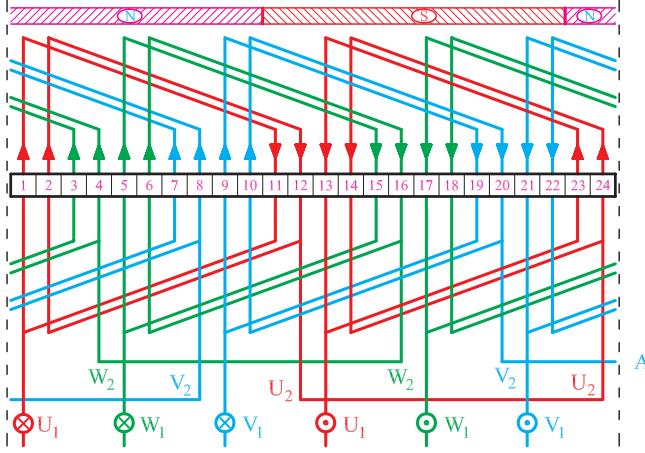


شکل ۶۲-۲- محل قرار گرفتن گروه کلاف ششم در شیارهای استاتور ۲۴ شیار ۴ قطب با سیم بندی متحده مرکز به ازای جفت قطب

۱- بازوی ۱ و ۲ گروه کلاف شماره ۱ را به جای  
اصلی برگردانید (شکل ۲-۶۳).



شکل ۲-۶۳- برگردانید بازوی ۱ و ۲ به شیارهای مربوطه و تکمیل کلاف‌گذاری در شیارهای استاتور



شکل ۲-۶۴

## ۶-۳-۲- کار عملی ۶

زمان: ۲۴ ساعت

موضوع: سیم‌بندی موتور ۲۴ شیار سه فاز ۲ قطب با

سیم‌بندی به‌ازای قطب.

### مراحل انجام کار

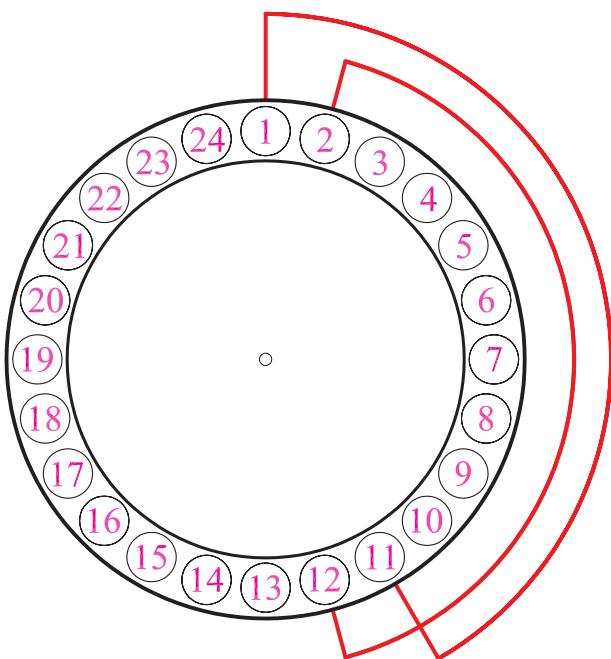
- ۱- شکل ۲-۶۴ را در نظر بگیرید و ۶ گروه کلاف با گام مساوی ۱ به ۱۱ تهیه کنید.

۲- شیاری را به عنوان شیار آغاز سیم‌بندی در نظر بگیرید.

۳- جهت گردش برای سیم‌بندی را در نظر بگیرید.

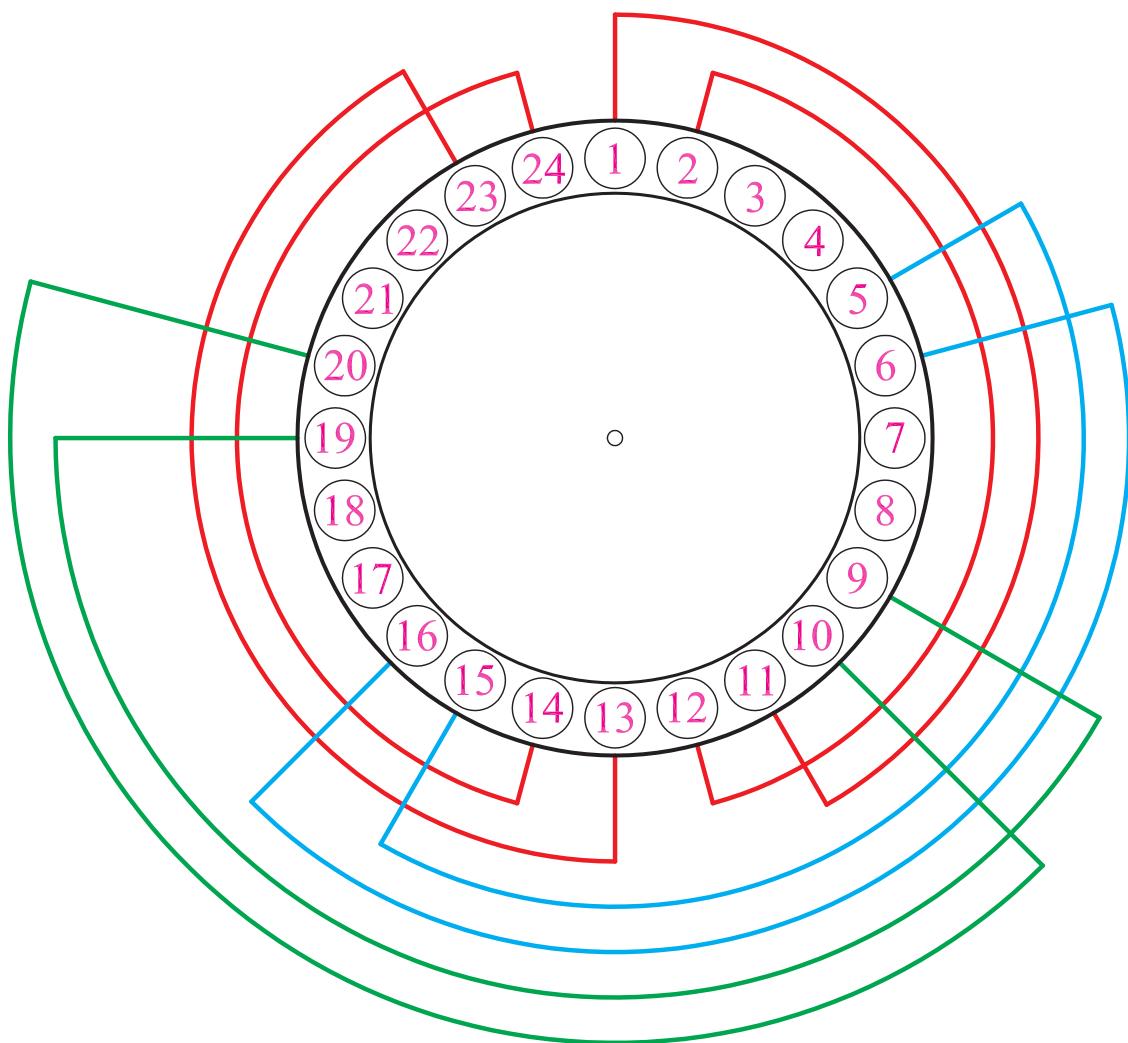
۴- بازوهای گروه کلاف شماره ۲-۱ و ۱۲-۱۱ را

جاگذاری کنید (شکل ۲-۶۵).



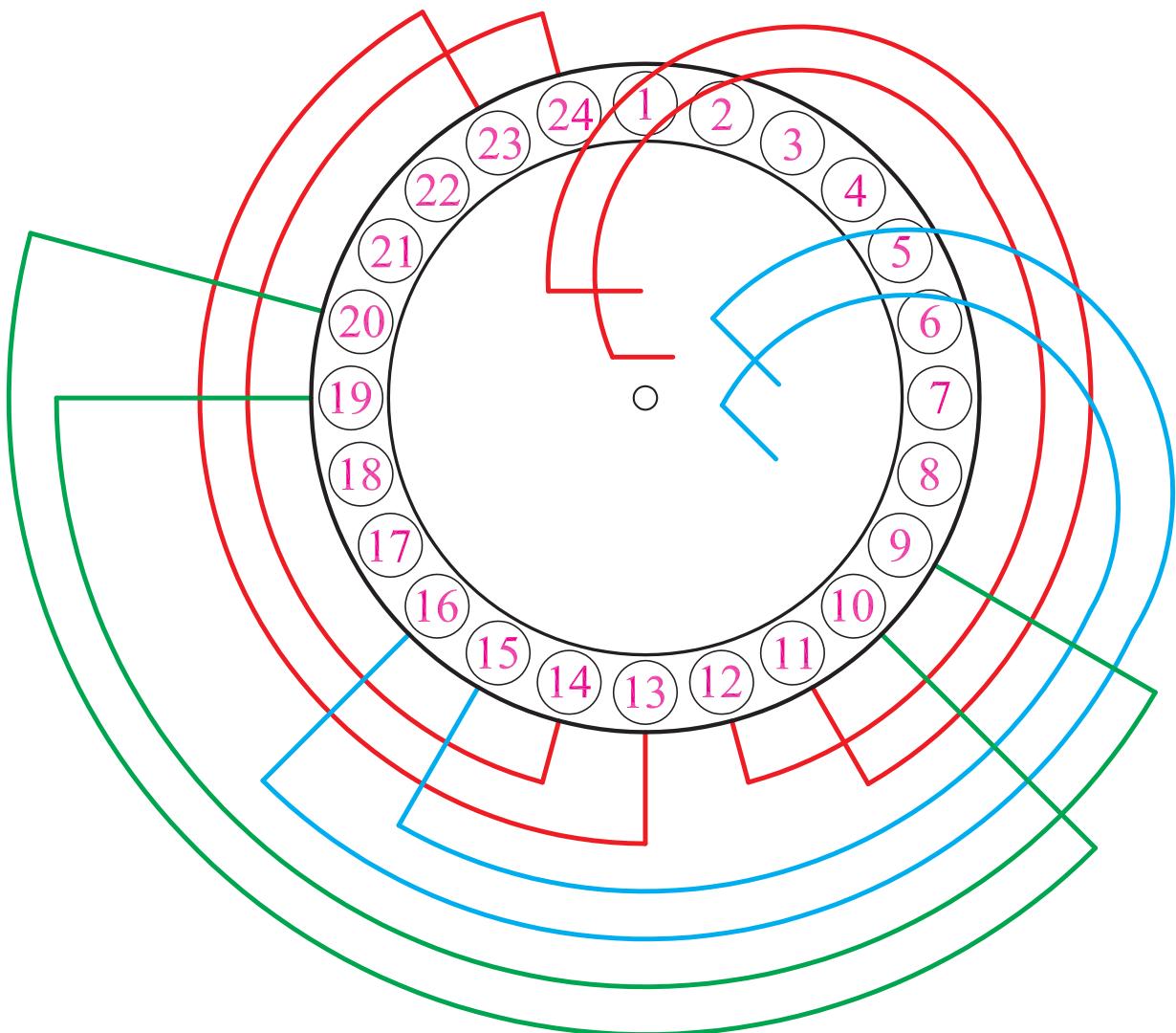
شکل ۲-۶۵- محل قرار دادن گروه کلاف شماره یک در سیم‌بندی موتور سه فاز ۲ قطب ۲۴ شیار با سیم‌بندی به‌ازای قطب

۵- شیارهای ۳ و ۴ را رها کنید و گروه کلاف دوم را در شیارهای ۵-۶ و ۱۵-۱۶ قرار دهید. به همین ترتیب، شیارهای ۷ و ۸ را رها کنید و گروه کلاف سوم را در شیارهای ۹-۱۰ و ۲۰-۱۹ قرار دهید. سپس گروه کلاف چهارم را در شیارهای ۱۳-۱۴ و ۲۳-۲۴ قرار دهید (شکل ۶۶-۲).



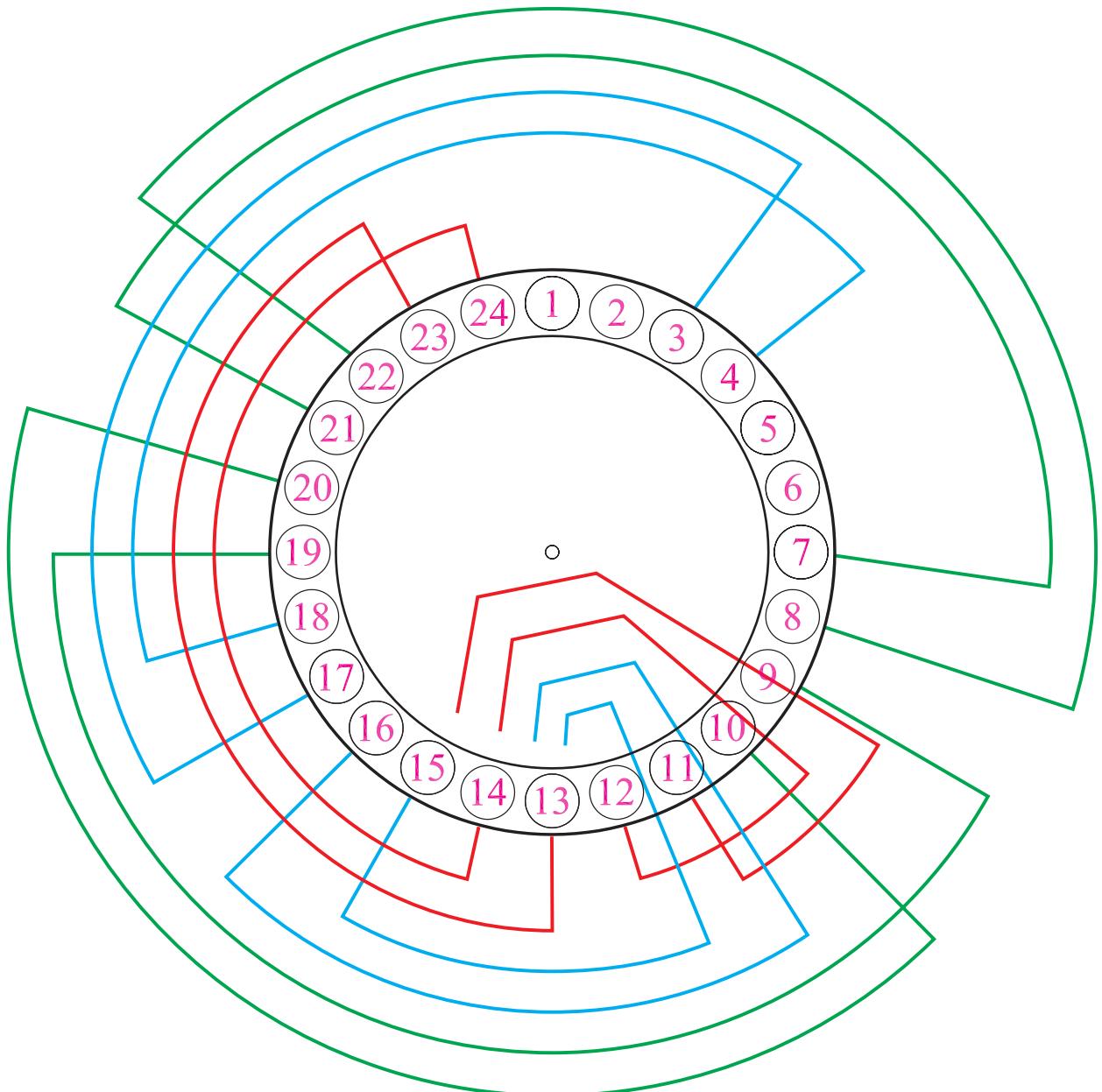
شکل ۶۶-۲- محل قرار دادن گروه کلاف شماره چهار در سیم بندی موتور سه فاز ۲۴ قطب شیار با سیم بندی به ازای قطب

۶—بازوهای ۱ و ۲ و ۵ و ۶ را خارج کنید تا بتوانید  
بازوهای برگشتی گروه کلافهای شماره ۵ و ۶ را در شیارهای  
مربوطه قرار دهید (شکل ۲-۶۷).



شکل ۲-۶۷—خارج کردن بازوی ۱ و ۲ و ۵ و ۶ از شیارهای مربوطه به منظور قرار دادن گروه کلاف شماره ۵ و ۶

۷- گروه کلاف شماره ۵ را در شیارهای ۱۸-۱۷ و ۴-۲ قرار دهد. گروه کلاف شماره ۶ را در شیارهای ۲۲-۲۱ و ۷-۸ قرار دهد (شکل ۲-۶۸).

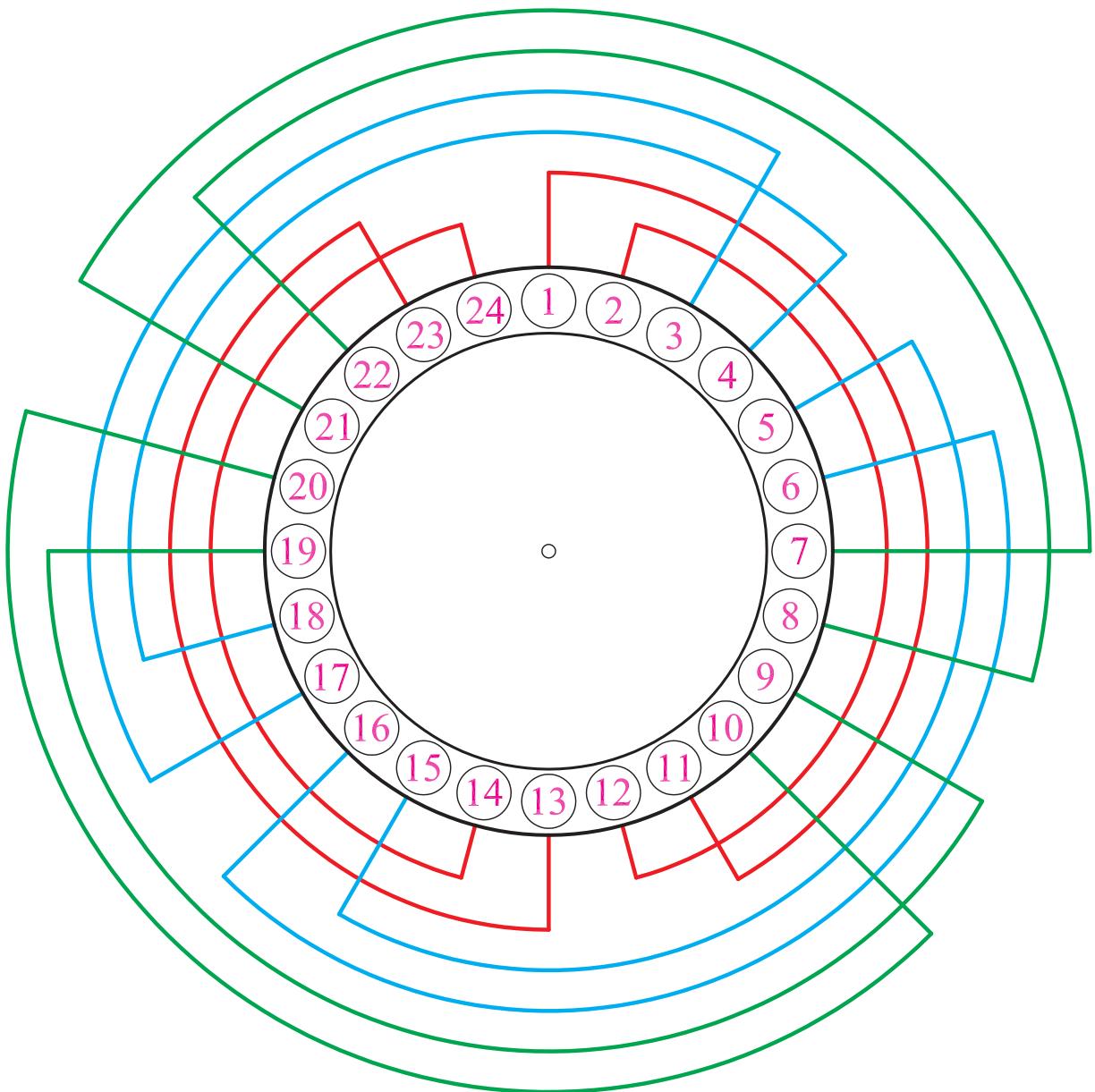


شکل ۲-۶۸- قرار دادن گروه کلاف شماره ۶

۸- بازوهای ۲ و ۱ گروه کلاف شماره ۱ و بازوهای ۵ و ۶

گروه کلاف شماره ۲ را به جای خود برگردانید. به این ترتیب

سیم‌بندی کامل می‌شود (شکل ۲-۶۹).



شکل ۲-۶۹- برگردانیدن بازوهای گروه کلاف‌های شماره ۱ و ۲ به جای اولیه و تکمیل کلاف‌گذاری در داخل شیارهای موتور ۲۴ شیار ۲ قطب با

سیم‌بندی به‌ازای قطب

## آزمون پایانی (۲)

- ۱- به چه دلیل، قبل از جاگذاری کلاف در داخل شیار لازم است کلافها را مرتب و صاف کرد؟
- ۲- اقدامات لازم برای جلوگیری از ساییده شدن سیم‌ها به بدنه استاتور و اتصال آن‌ها به بدنه، را بیان کنید.
- ۳- اگر روی بازوها پس از جاگذاری آن‌ها در داخل شیارها با کاغذ پرسپان پوشانده نشود، چه عواقبی در بین خواهد داشت؟
- ۴- نکات ایمنی در هنگام کلاف‌گذاری در داخل شیارها را بیان کنید.
- ۵- ابزار لازم برای کلاف‌گذاری در داخل شیارها را نام ببرید.
- ۶- مراحل کلاف‌گذاری در داخل شیارها را نام ببرید.
- ۷- کار عملی: یک الکتروموتور سه فاز ۳۶ شیار را در اختیار بگیرید و مراحل مختلف کلاف‌گذاری این موتور را برای سیم‌بندی ۲ قطب به‌ازای سیم‌بندی  $2P = G$  انجام داده و کلافها را در داخل شیارها قرار دهید.



## واحد کار سوم

# سربندی سیم پیچی الکتروموتورهای سه فاز

هدف کلی

اتصال گروه کلافها در هر فاز



هدف‌های رفتاری: از فرآگیر، انتظار می‌رود با گذراندن این پیمانه، بتواند:

۱- با اهم‌تر، سر گروه کلافها را پیدا کند.

۲- با استفاده از نقشه موتورها، اتصال گروه کلافها را در هر فاز الکتروموتورهای سه فاز یک سرعته انجام

دهد.

۳- ابتدا و انتهای فازها را با  $U_1, U_2$  و  $V_1, V_2$  و  $W_1, W_2$  برچسب بزند.

۴- سرهای هر فاز را به سیم افشار اتصال دهد و با برچسب مربوطه به تخته کلم هدایت کند.

۵- سرهای مربوط به هر فاز را در تخته کلم، به ترمینال‌های مربوطه هدایت کرده و اتصال دهد.

۶- دوسر هر فاز را با اهم‌تر آزمایش کند و از اتصال تمامی گروه کلافها در هر فاز، اطمینان حاصل کند.

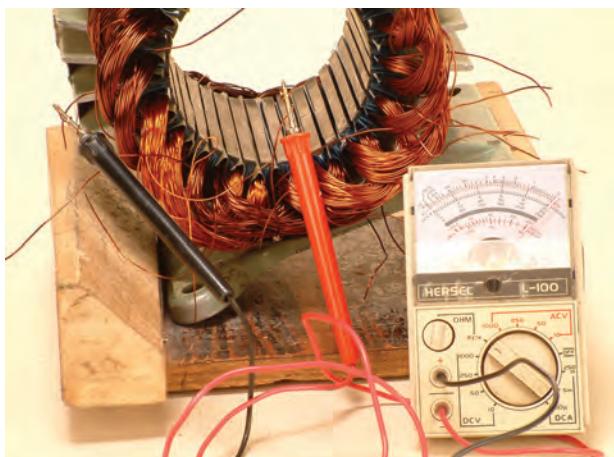
### ساعت‌آموزش

| جمع | عملی | نظری |
|-----|------|------|
| ۲۰  | ۱۶   | ۴    |

### ۱-۳- اصول سربندی کلاف‌ها در داخل استاتور

پس از قرار دادن کلاف‌ها در داخل شیارها، لازم است گروه کلاف‌های مربوط به هر فاز موتور، ارتباط الکتریکی داشته باشند. ارتباط گروه کلاف‌ها باید به گونه‌ای باشد که میدان‌های حاصل از جریان کلاف‌های مجاور، هم جهت بوده و در سطح استاتور ۲P قطب تشکیل دهند. بنابراین، در سربندی کلاف‌ها لازم است دقت پیشتری شود زیرا یک اتصال غلط موجب می‌شود حوزه دور به طور صحیح در سطح استاتور تشکیل نشود. در این گونه موقع، یا رتور قفل کرده و به گردش درنمی‌آید و یا در صورت چرخش رتور، جریان زیادی از شبکه توسط موتور الکتریکی دریافت می‌شود که امکان دارد در زمان کوتاه، سیم‌های استاتور را از بین ببرد.

(الف)



(ب)

شکل ۱-۳-۱- سر و ته یک گروه کلاف مقاومت ناچیزی نشان می‌دهد.

در سربندی کلاف‌ها با توجه به نقشه موتور، یکی از کلاف‌ها را به عنوان شیار شماره یک درنظر می‌گیریم و آن را با  $U_1$  برچسب می‌زنیم و انتهای گروه کلاف مربوطه را از طریق نقشه پیدا می‌کنیم و لاک سرسیم آن را بر می‌داریم و برای اطمینان، دو سر آن را با اهم‌متر آزمایش می‌کنیم. برای این منظور، سر لاک برداری شده  $U_1$  را با انتهای کلاف انتخاب شده به ترمینال‌های اهم‌متر هدایت می‌کنیم. اگر اهم‌متر مقاومت ناچیزی نشان دهد انتخاب سر و ته گروه کلاف صحیح است. در صورت نمایش مقاومت زیاد توسط اهم‌متر، باید ته کلاف را با سیم‌های مجاور تعویض کرده و آزمایش‌های لازم را انجام داد تا ته کلاف مشخص شود. به این ترتیب، سر و ته گروه کلاف‌های مربوط به هر فاز را از طریق نقشه و اهم‌متر مشخص کرده و طبق نقشه سربندی می‌کنیم (شکل ۱-۳).

در سریندی کلافها اگر  $P = G$  باشد، اتصال گروه کلافها اتصال نزدیک است، یعنی ته هر گروه کلاف به سر گروه کلاف بعدی در آن فاز متصل می‌شود.

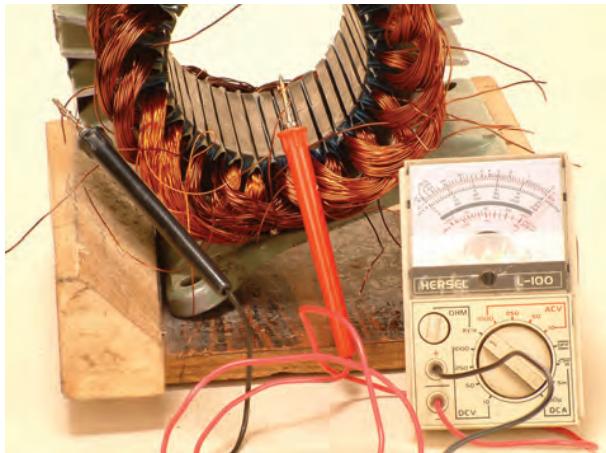
در سریندی کلافها اگر  $P = 2G$  باشد، اتصال گروه کلافها اتصال دور است، یعنی ته هر گروه کلاف به ته گروه کلاف بعدی و سر تمام گروه کلافها به هم متصل می‌شوند. برای سریندی گروه کلافها، ابتدا نقشه گسترده یا دیاگرام مدور موتور را در نظر بگیرید و براساس شماره‌های نقشه، شیارهای استاتور را شماره‌بندی کنید. سرسیم‌های گروه کلافها را در سیم‌پیچ‌ها، مطابق نقشه پیدا کنید. پس از اطمینان از ابتدا و انتهای گروه کلافها، به اندازه مناسب از سرسیم‌ها جدا کرده و از سر آن‌ها به اندازه  $1/5$  سانتی‌متر لاک برداری کنید. مطابق نقشه، از سرسیم‌هایی که باید به هم متصل شوند، «وارنیش» بگذرانید. از هر سیم با اندازه یک سانتی‌متر بر روی سیم دیگر، به طور مرتب بپیچید. پس از لحیم کاری و آزمایش اتصال دو سر گروه کلاف، اتصال گروه کلافهای بعدی را ادامه دهید. مثلاً اتصال گروه کلافهای مربوط به فاز  $U_1$  و  $U_2$  در موتور ۳۶ شیار سه فاز ۴ قطب با سیم‌بندی به‌ازای قطب، در مراحل زیر انجام می‌شود :

- ۱- نقشه دیاگرام گسترده یا مدور سیم‌پیچی مربوط به فاز  $U_1$  و  $U_2$  را تهیه کنید (شکل ۳-۲).



شکل ۳-۳- شماره‌گذاری استاتور کلاف‌گذاری شده

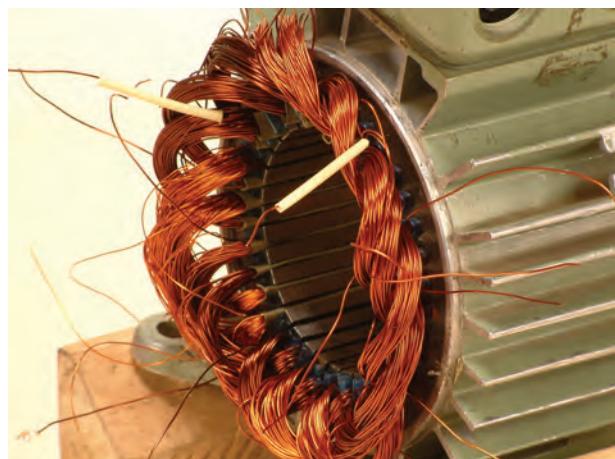
۲- شیارهای استاتور را شماره‌گذاری کنید (شکل ۳-۳).



شکل ۳-۴- آزمایش ارتباط کلافهای گروه کلاف شماره ۱

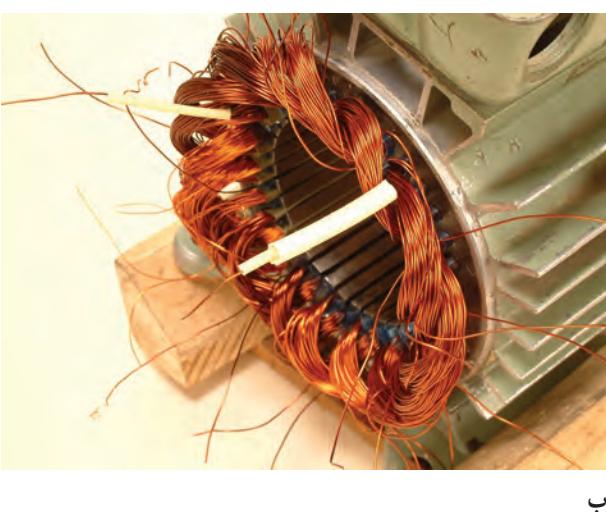
۳- ابتدا و انتهای گروه کلاف شماره ۱ فاز  $U_1$  و  $U_2$  را که سرهای آن از شیار ۱ و ۱۲ خارج شده‌اند، با اهم‌متر آزمایش کنید.

۴- سرسیم‌هایی را که از شیارهای ۱۹ و ۳۰ خارج می‌شوند، با اهم‌متر آزمایش کنید. این سیم‌ها باید به هم ارتباط داشته باشند (شکل ۳-۴).



۵- سرهای خروجی از شیارهای ۱۲ و ۱۹ را به اندازه کافی و به‌گونه‌ای بیرید که پس از اتصال به هم، سیم اضافی در سطح استاتور وجود نداشته باشد.

۶- سرسیم‌ها را از وارنیش‌های مورد نیاز عبور دهید (شکل ۳-۵).

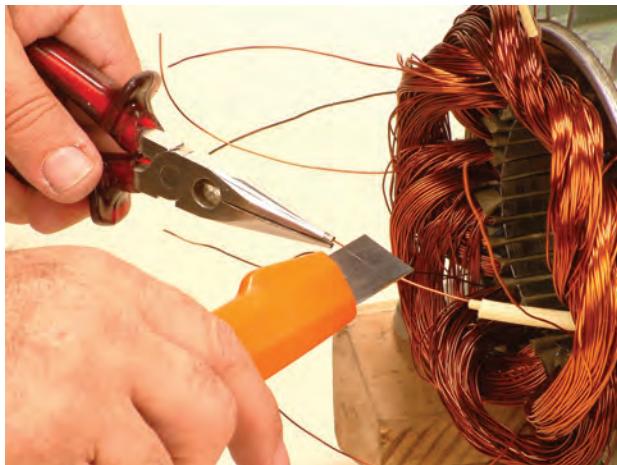


شکل (۳-۵-الف)- قرار دادن وارنیش با قطر کم روی

سیم

شکل (۳-۵-ب)- عبور دادن وارنیش با قطر بیشتر روی وارنیش قطر کمتر

شکل ۳-۵- عبور دادن سیم‌ها از داخل وارنیش

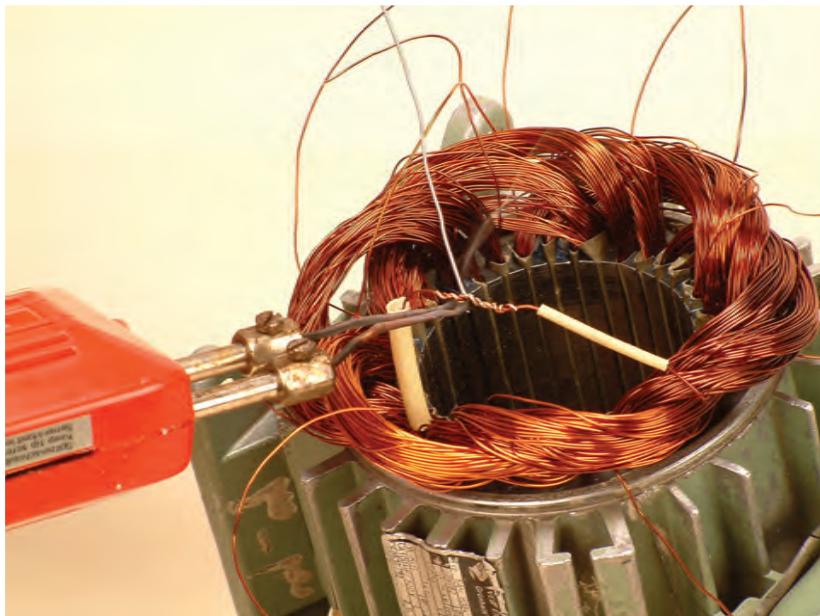


شکل ۳-۶- سرسیم‌های خروجی از شیارهای ۱۲ و ۱۹ را پس از کوتاه کردن، به اندازه  $1/5$  تا  $2$  سانتی‌متر لامپ برداری کنید (شکل ۳-۶).



شکل ۳-۷- سیم‌های خروجی از شیارهای ۱۲ و ۱۹ را روی هم قرار داده و هر کدام را به اندازه یک سانتی‌متر روی دیگری بتابانید (شکل ۳-۷).

محل اتصال را لحیم کنید (شکل ۳-۸).



شکل ۳-۸— محل اتصال دو سیم را لحیم کنید.

۹— وارنیش‌های با قطر کمتر را از طریق هر دو سیم به محل لحیم شده انتقال دهید تا کاملاً آن را پوشش دهد (شکل ۳-۹).



شکل ۳-۹— هدایت وارنیش‌ها به محل لحیم شده

۱۰- وارنیش با مقطع زیاد را روی دو وارنیش با قطر کمتر بکشید (شکل ۳-۱۰).



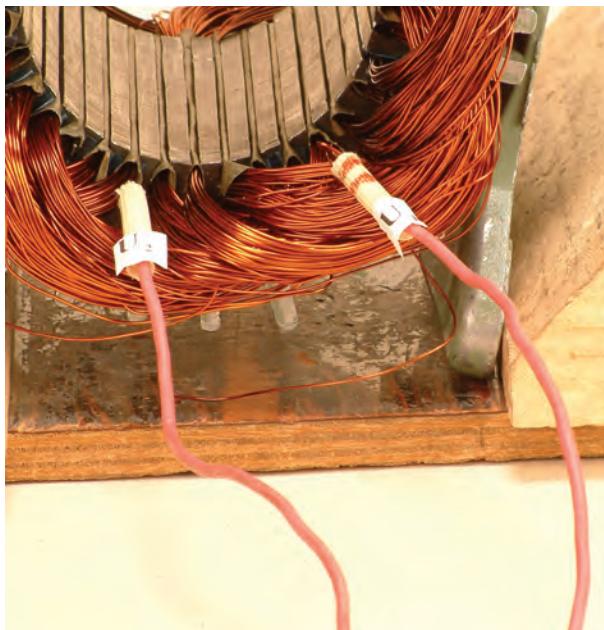
شکل ۳-۱۰



شکل ۳-۱۱- اتصال سیم افشار به ابتدا و انتهای فاز و برچسب زدن آن

۱۱- پس از سربندی، به منظور اطمینان از اتصال بین دو گروه کلاف، سرسیم‌هایی را که از شیارهای ۱ و ۳ خارج شده‌اند، لاک برداری کرده و ارتباط آن‌ها را با اهم‌متر آزمایش کنید.

۱۲- سرسیمی را که از شیار شماره ۱ بیرون آمده است، به اندازه کافی کوتاه کرده و پس از لاک برداری، آن را به سیم افشار اتصال دهید و محل اتصال را لحیم کاری کرده و با وارنیش مناسب پوشانید. به سیم افشار برچسب U بزنید (شکل ۳-۱۱).



شکل ۳-۱۲

۱۳- سیم خروجی از شیار شماره ۳۰ را با سیم افشار اتصال داده و پس از لحیم کاری و گذاشتن وارنیش، برچسب U۶ بزنید (شکل ۳-۱۲).

### ۳-۲- کارهای عملی ۳ کار عملی ۱

**هدف:** سربندی سیم پیچی الکتروموتورها  
**نکات اینمنی:** از روشنایی مناسب در روی میز کار استفاده کنید. از میز کار و صندلی استاندار مناسب استفاده کنید تا هیچ‌گونه فشاری بر کمر و پاهایتان وارد نشود.

وسایل و ابزار مورد نیاز

۱- نگهدارنده استاتور یک عدد

۲- استاتور ۳۶ شیار کلاف‌گذاری شده در کار عملی شماره ۲ واحد کار دوم (شکل ۲-۳۹) یک عدد

۳- اهم متر یک عدد

۴- وارنیش مناسب مقطع سیم

۵- هویه برقی یک عدد

۶- روغن و سیم لحیم به حد کافی

۷- سیم افشار مناسب در سه رنگ به حد کافی

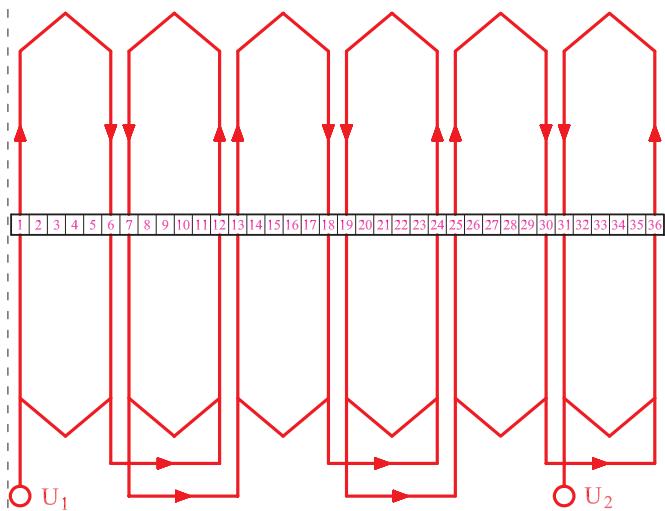
**موضوع:** سربندی سیم پیچی الکتروموتور سه فازش قطب ۳۶ شیار به ازای قطب

مراحل انجام کار

۱- استاتور را روی نگهدارنده استاتور قرار داده و شیارها را شماره‌گذاری کنید (شکل ۳-۱۳).



شکل ۳-۱۳- شماره‌گذاری شیارها



۲- نقشه گسترده اتصالی فاز  $U_1$  و  $U_2$  را آماده کنید  
.(شکل ۳-۱۴).

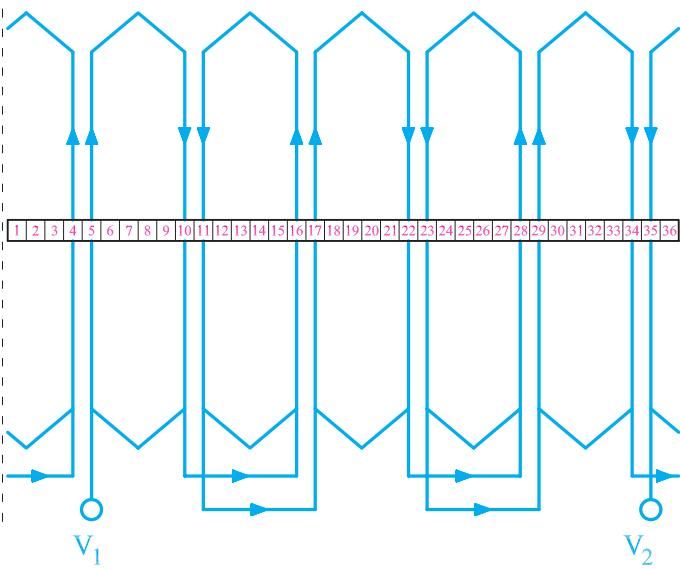
شکل ۳-۱۴- نقشه اتصالی فاز  $U_1$  و  $U_2$  موتور ۳۶ شیار ۴ قطب با سیم‌بندی به‌ازای قطب



شکل ۳-۱۵- سربندی فاز  $U_1$  و  $U_2$  موتور ۳۶ شیار ۴ قطب

۳- براساس اتصال‌های موجود در نقشه ۳-۱۴ ابتدا سیم‌های خروجی از شیارها ۱، ۶-۱، ۱۲-۷، ۱۸-۱۳، ۲۴-۲۹، ۱۹-۲۴ و ۳۰-۳۱ ۳۶ را با اهم‌متر آزمایش کنید. در صورتی که در همه موارد عقربه اهم‌متر مقداری ناچیز را نشان داد، سیم خروجی را به ترتیب شماره ۶ به ۷، ۱۲ به ۱۸، ۲۴ به ۱۹، ۲۹ به ۲۵ و ۳۰ به ۳۶ به هم ارتباط داده و روی اتصالی‌ها را با وارنیش بپوشانید.

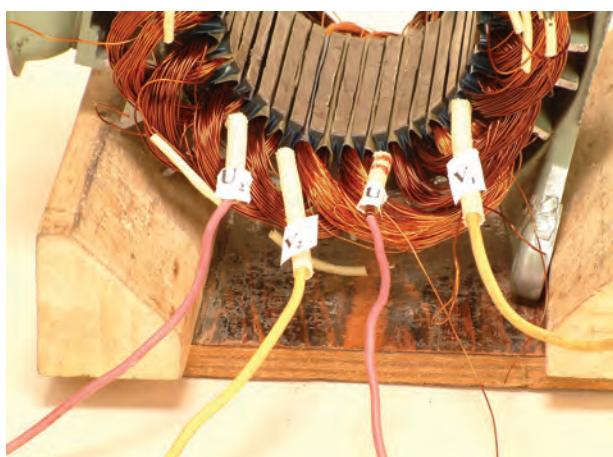
۴- سیم‌های خروجی از شیار ۱ و ۳۱ سیم افسان را لحیم کرده و روی آن‌ها را وارنیش بکشید.  
۵- به سیم افسان شماره ۱، برچسب  $U_1$  و شماره ۳۱ را برچسب  $U_2$  بزنید (شکل ۳-۱۵).



شکل ۳-۱۶-الف

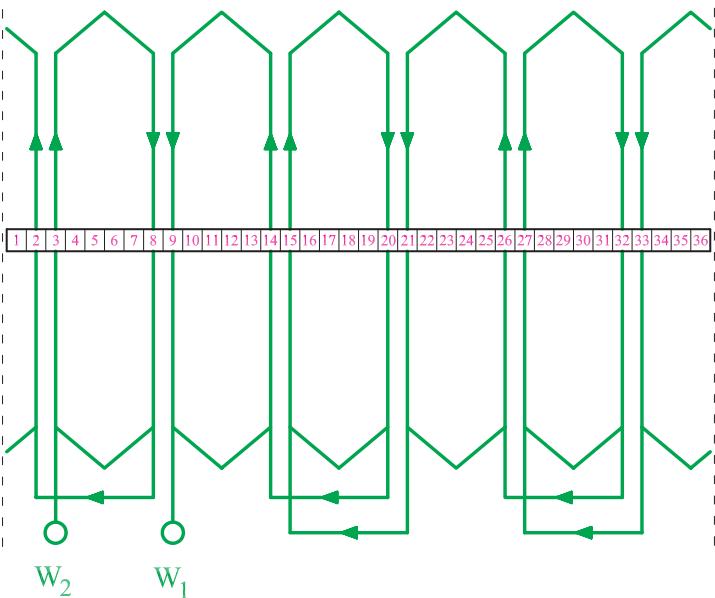
۶- براساس نقشه اتصال گروه کلافهای فاز  $V_1$  و  $V_2$ ، سیم‌های خروجی از شیارهای ۵، ۱۰-۱۶، ۱۱-۱۶، ۲۲-۲۳، ۲۸-۲۹، ۳۴-۳۵ و ۴-۳۵ را با اهم‌تر آزمایش کنید و از اتصال آن‌ها به یک‌دیگر خاطر جمع شوید. سپس سرسیم‌های خروجی از شیارهای ۱۰ را به ۱۶، ۱۱ را به ۲۲، ۲۸ را به ۲۳، ۲۹ را به ۲۴ و ۳۴ را به ۴ اتصال دهید.

به سیم خروجی از شیار شماره ۵ سیم‌افشان اتصال داده و برچسب  $V_1$  بزنید. سیم خروجی از شیار ۳۵ را به سیم‌افشان اتصال داده و برچسب  $V_2$  بزنید (شکل ۳-۱۶).  
شکل (۳-۱۶-الف) نقشه اتصال سرسیم‌ها به یک‌دیگر را نشان می‌دهد.



شکل ۳-۱۶-ب

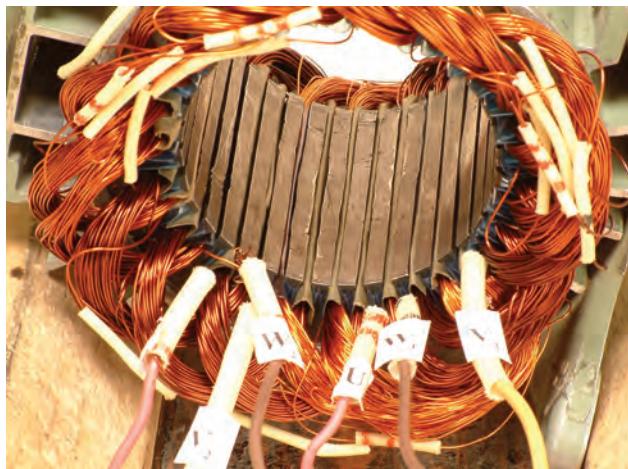
شکل ۳-۱۶- نقشه اتصالی فاز  $V_1$  و  $V_2$  موتور ۳۶  
شیار ۴ قطب با سیم‌بندی به‌ازای قطب



شکل ۳-۱۷-الف- نقشه اتصال سرسریم پا

۷- براساس نقشه اتصال گروه کلافهای فاز  $W_1$  و  $W_2$  سیم های خروجی از شیارهای ۹، ۲۰، ۱۵-۲۶، ۱۴-۲۱، ۲۷-۲۳، ۳۲-۲۸ و ۳-۲ را با اهم متر آزمایش کنید و از اتصال آنها به یکدیگر خاطر جمع شوید. سپس سرسریم های خروجی از شیارهای ۱۴ را به ۱۵، ۲۰، ۲۱ را به ۲۶، ۳۲ را به ۲۷ را به ۳۳ و ۲ را به ۸ اتصال دهید.

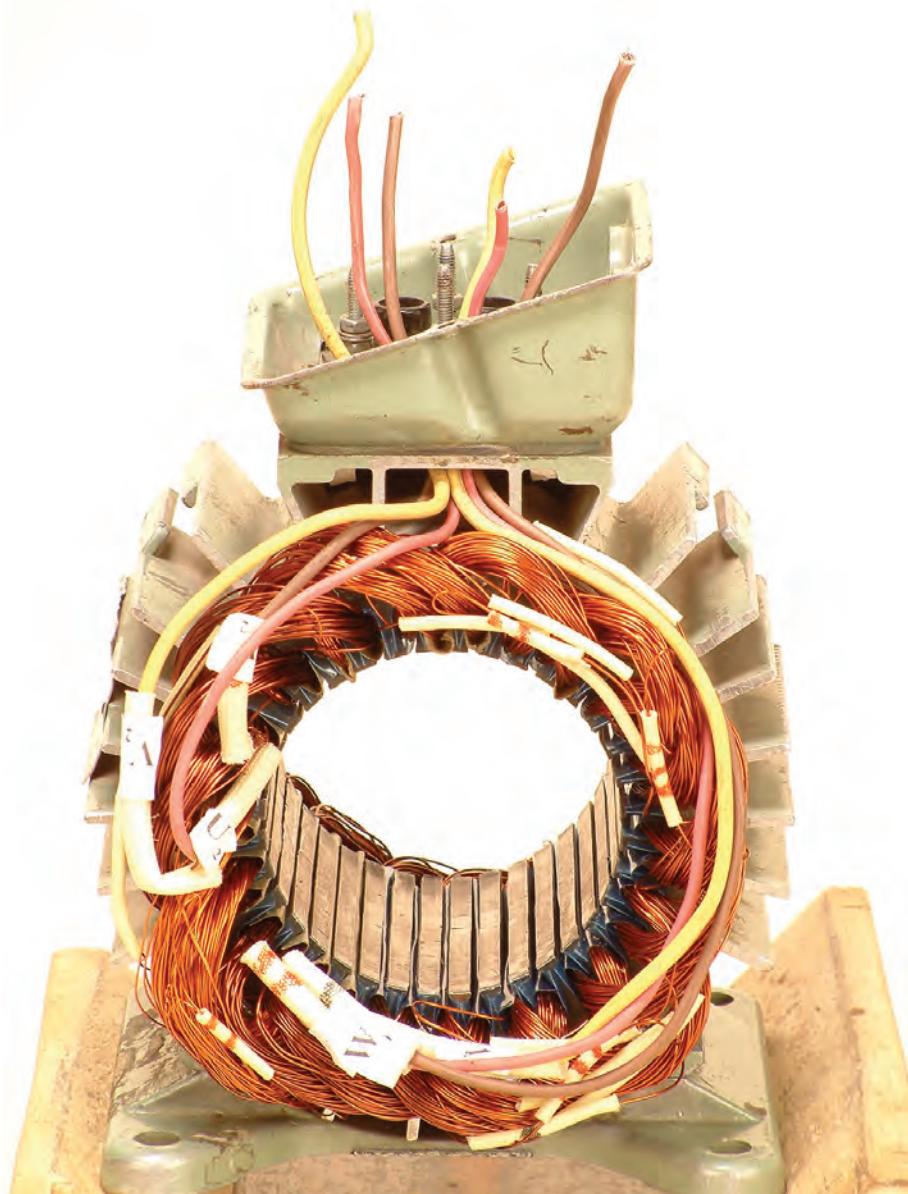
سیم خروجی از شیار شماره ۹ را با سیم افshan اتصال داده و برچسب  $W_1$  بزنید. سیم خروجی از شیار ۳ را به سیم افshan اتصال داده و برچسب  $W_2$  بزنید (شکل ۳-۱۷).



شکل ۳-۱۷-ب

شکل ۳-۱۷-۳- نقشه اتصالی فاز  $W_1$  و  $W_2$  موتور ۳۶  
شیار ۴ قطب با سیم بندی به ازای قطب

۸- سیم‌های لحیم شده را مرتب کرده و روی کلافها بخوابانید. سپس سیم‌های افشاران را از کوتاه‌ترین مسیر به جعبه اتصال موتور هدایت کنید (شکل ۳-۱۸).



شکل ۳-۱۸- هدایت سیم‌های افشاران به جعبه اتصال موتور

### آزمون پایانی (۳)

- ۱- چه لزومی دارد سرسیم گروه کلافها را قبل از سیم‌بندی با اهم‌تر آزمایش کنیم؟
- ۲- اگر براساس نقشه، وقتی که سرسیم‌ها را با اهم‌تر آزمایش می‌کنیم، سیم‌ها به هم راه ندهند، اشکال کار در کجا است؟ اقدام بعدی برای یافتن سرسیم‌های گروه کلاف را بیان کنید.
- ۳- برای چه منظور در سربندی گروه کلاف‌های یک فاز از نقشه اتصالی هر فاز موتور استفاده می‌کنند؟ آیا امکان دارد که بدون دسترسی به نقشه سربندی، گروه کلاف‌های هر فاز را به یکدیگر اتصال داد؟
- ۴- به چه مناسبی، شیارهای داخل استاتور را در هنگام قرار دادن کلاف‌ها در داخل شیارها، شماره‌گذاری می‌کنند؟
- ۵- چرا محل اتصال گروه کلاف‌ها را لحیم کاری کرده و محل لحیم کاری را با وارنیش می‌پوشانند؟
- ۶- علت استفاده از وارنیش با مقطع زیاد بر روی وارنیش‌های با مقطع کم را بیان کنید.
- ۷- چرا در انتهای سربندی هر فاز، ابتدا و انتهای سیم‌ها را برچسب می‌زنند؟
- ۸- استفاده از سیم‌های افشار در ابتدا و انتهای هر فاز چه محسنه دارد؟
- ۹- آیا پس از سربندی گروه کلاف، آزمایش سرهای ابتدا و انتهای هر فاز با اهم‌تر ضرورت دارد؟ دلیل خود را بیان کنید.

۱۰- کار عملی: یک موتور ۳۶ شیار ۲ قطب با سیم‌بندی یک طبقه  $G = 2P = 2$  را در اختیار بگیرید. پس از شماره‌گذاری و آزمایش سر گروه کلاف‌ها، آن را سربندی کنید. سر فازها را به سیم افشار اتصال دهید و سرسیم‌های هر فاز را برچسب زده و از کوتاه‌ترین مسیر به جعبه اتصال هدایت کنید.

۱۱- کار عملی: استاتور کلاف‌گذاری شده شکل ۴۸-۲ را در اختیار بگیرید و سربندی آن را کامل کنید.

۱۲- در سربندی گروه کلاف‌ها سعی می‌شود اتصال گروه کلاف‌ها به گونه‌ای باشد تا بازوهای ..... در قطب‌سازی پلاریته ..... داشته باشند.

۱۳- در سربندی با سیم‌پیچی به‌ازای قطب اتصال گروه کلاف‌ها هر فاز، اتصال ..... و در سیم‌پیچی به‌ازای جفت قطب، اتصال گروه کلاف‌ها اتصال ..... است.

### پاسخ پیش آزمون

| پاسخ واحد کار اول |            |
|-------------------|------------|
| شماره تست         | گزینه صحیح |
| ۱                 | ۱          |
| ۳                 | ۲          |
| ۱                 | ۳          |
| ۴                 | ۴          |
| ۳                 | ۵          |
| ۲                 | ۶          |
| ۴                 | ۷          |
| ۳                 | ۸          |

## منابع و مأخذ

- ۱- «محاسبه و سیم پیچی موتورهای القایی سه فاز»، مؤلفین : علی عراقی - محمد حیدری، زنده‌یاد مرحوم علی رحیمیان پرور - احمد معیری، انتشارات سیم لاکی، فارس.
- ۲- «محاسبه و سیم پیچی موتورهای الکتریکی (تئوری و عملی)»، مؤلف : دکتر حسین رحمتی‌زاده، انتشارات نیلوفر.
- ۳- مجموعه جزوات آموزشی موتورپیچی دانشگاه شهید رجایی تهران، مؤلفین : علی عراقی و علی رحیمیان پرور، انتشارات دانشگاه شهید رجایی.

فهرست رشته های مهارتی که می‌توانند از کتاب سیم پیچی موتورهای سه فاز استفاده نمایند.

| ردیف | نام رشته‌ی مهارتی          | شماره‌ی رشته‌ی<br>مهارتی | کد رایانه‌ای<br>رشته‌ی مهارتی | نام استاندارد مهارتی مبنای       | کد استاندارد<br>مهارتی متولی |
|------|----------------------------|--------------------------|-------------------------------|----------------------------------|------------------------------|
| ۱    | ماشین‌های الکتریکی         | ۱-۱۰-۱۰۱-۳۰۶             | ۹۳۷۶                          | تعییر ماشین‌های الکتریکی درجه(۲) | ۷۵-۸-۵۳/۴۸                   |
| ۲    | ماشین‌های الکتریکی درجه(۱) | ۱-۱۰-۱۰۱-۳۰۵             | ۹۳۷۵                          |                                  |                              |
| ۳    |                            | ۱-۱۰-                    |                               |                                  |                              |
| ۴    |                            | ۱-۱۰-                    |                               |                                  |                              |
| ۵    |                            | ۱-۱۰-                    |                               |                                  |                              |

