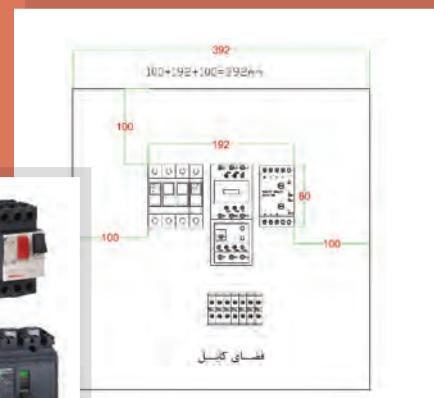


پودمان دوم

تابلو برق تأسیسات کارگاهی



واحد یادگیری ۲

آیامی دانید

- برای راه اندازی موتورهای الکتریکی چه شرایطی باید برقرار باشد؟
- مدارهای راه اندازی موتورهای الکتریکی از چه اجزایی تشکیل شده است؟
- تفاوت اجزای مدارهای راه اندازی موتورهای الکتریکی از نظر حفاظت و کلیدزنی کدام است؟
- مبنای انتخاب قطعات و جانمایی آنها در تابلو راه اندازی موتورهای الکتریکی چیست؟
- اصول حاکم در مدارهای فرمان تابلو راه اندازی موتورهای الکتریکی چیست؟
- مدار فرمان تابلوهای برق راه انداز دائم، یکی پس از دیگر و چپ گرد - راست گرد موتورهای الکتریکی چه تفاوت هایی با یکدیگر دارد؟

استاندارد عملکرد

در این پومنان هنرجویان قادر خواهند شد قطعات مورد نیاز، ابعاد و اندازه تابلوهای راه اندازی موتورهای الکتریکی را بر مبنای جریان بار به دست آورده و پس از جانمایی و نصب قطعات تابلو مطابق نقشه مدار فرمان و قدرت، آزمایش صحت عملکرد تابلو را به کمک هنرآموز محترم انجام دهند.

مقدمه

موتورهای الکتریکی یکی از مهم‌ترین اجزای تأسیسات الکتریکی کارگاه‌های مسکونی و صنعتی است. نمونه‌هایی از کاربرد موتورهای الکتریکی در آسانسورها، بالابرها و پمپ کردن آب، سیستم‌های گرمایشی و سرمایشی واحدهای مسکونی و موتورخانه‌ها دیده می‌شود. راهاندازی و ساخت تابلوی مورد نیاز برای موتورهای الکتریکی در توان‌های مختلف یکی از نکات مهم به کارگیری آنها است. استفاده از اجزای حفاظتی در تابلوی راهاندازی موتورها باید مورد توجه قرار گیرد. هدف این پویمان ایجاد نگرش واقعی نسبت به عملکرد وسایل وصل و قطع (کلید و کلیدزنی) راهاندازی موتورهای الکتریکی است. کلید وسیله‌ای است که برای وصل یا قطع جریان در یک یا چند مدار الکتریکی طراحی شده است. ممکن است هر کدام از این قطعات وظیفه قطع و وصل یا هر دو را انجام دهد.

تجهیزات راهاندازی موتورهای الکتریکی

تجهیزات راهاندازی موتورهای الکتریکی از وسایلی نظیر کنتاکتور، کلید جداکننده، کلید فیوز، کلید محافظ موتور تشکیل شده است (شکل ۱).



شکل ۱- کلید آلات راهاندازی موتور الکتریکی

طبقه‌بندی کنتاکتور

کنتاکتورها با توجه به نوع مصرف کننده انتخاب می‌شوند. در جدول ۱ طبقه‌بندی انواع کنتاکتور براساس استاندارد IEC معرفی شده است.

جدول ۱- انواع کنتاکتور

طبقه‌بندی کنتاکتورها مطابق استاندارد IEC ۶۰۹۴۷-۴-۱		
نوع کاربرد	کنتاکتور	نوع بار
بارهای غیرالقایی یا اندکی القایی - کوره مقاومتی	AC-1	AC
موتور روتور سیم پیچی: راهاندازی - خاموش کردن	AC-2	
موتور روتور قفسی: راهاندازی - خاموش کردن حین کار	AC-3	
موتور روتور قفسی: راهاندازی - قطع و وصل زیاد در زمان کم - تغییر جهت - ترمز	AC-4	
قطع و وصل لامپ‌های تخلیه در گاز	AC-5a	
قطع و وصل لامپ‌های رشته‌ای	AC-5b	
قطع و وصل بانک‌های خازنی	AC-6a	
قطع و وصل برای ترانسفورماتورها	AC-6b	
بارهای کم القایی لوازم خانگی مثل همزن و مخلوط کن	AC-7a	
بارهای موتوری لوازم خانگی مثل هواکش‌ها و جاروبرقی مرکزی	AC-7b	
فرمان موتور کمپرسورهای تبرید کاملاً بسته با وصل مجدد دستی رهاساز اضافه بار	AC-8a	DC
فرمان موتور کمپرسورهای تبرید کاملاً بسته با وصل مجدد خودکار رهاساز اضافه بار	AC-8b	
بارهای غیرالقایی یا اندکی القایی - کوره مقاومتی	DC-1	
موتورهای شنت: راهاندازی - قطع و وصل زیاد در زمان کم - تغییر جهت - ترمز دینامیکی	DC-3	
موتورهای سری: راهاندازی - قطع و وصل زیاد در زمان کم - تغییر جهت - ترمز دینامیکی	DC-5	
قطع و وصل برای لامپ‌های رشته‌ای	DC-6	

راه انداز

مجموعه‌ای از کنتاکتور به همراه رله اضافه بار که برای راهاندازی موتور الکتریکی به کار می‌رود را «راهانداز» گویند.

کلید جدا کننده

کلید جدا کننده در وضعیت قطع (باز) با رعایت الزامات تعیین شده عمل جداسازی را برآورده می‌سازد و در وضعیت وصل (بسه) قادر به عبور جریان عادی مدار الکتریکی می‌باشد.

تذکر



علاوه بر موارد گفته شده کلید جداساز می‌تواند برای مدت زمان مشخصی در شرایط غیرعادی مدار، مانند حالت اتصال کوتاه، نیز جریان را عبور داده اما نمی‌تواند آن را قطع کند در صورتی که کلیدی این توانمندی را داشته باشد به آن کلید خودکار (CB) گویند. گاهی کلیدها به صورت ترکیبی از کلید و فیوز نیز ساخته می‌شود. در ادامه به چند نوع از آنها اشاره می‌شود.

جدول ۲- وظایف کلیدآلات

نام وسیله	کلیدزنی	حافظت
کنتاکتور	بله	نه
رله اضافه بار	نه	بله
راه انداز	بله	بله
کلید جدا کننده	بله	نه
کلید فیوز / فیوز	نه	بله
SDF / SFU	بله	بله
MCCB	بله	بله
MCCB magnetic trip only	بله	بله
MPCB	بله	بله

کلید فیوزدار SFU: کلیدی است که پل‌های آن مجهز به فیوز ثابت است و هر پل با یک فیوز سری شده است و در یک مجموعه واحد قرار دارند.

کلید - فیوز FSU: کلیدی است که پل‌های آن مجهز به فیوز متحرک است و در یک مجموعه واحد قرار دارند.

کلید جدا کننده فیوزدار SDF: کلید جدا کننده‌ای که در آن یک یا چند قطب، دارای یک فیوز به طور سری بسته شده در یک مجموعه واحد می‌باشد.

MCCB (کلید خود قطع کننده قالب‌ریزی شده): یک مدارشکن با یک فضای نگهدارنده قالب‌ریزی شده و متشکل از مواد عایق‌بندی است. برخی از انواع MCCB فقط دارای قطع مغناطیسی هستند و برخی هم دارای قطع مغناطیسی و هم قطع حرارتی می‌باشند.

MPCB (کلید محافظ موتور الکتریکی): یک مدارشکن دارای قسمت حرارتی و مغناطیسی مناسب برای حفاظت موتورهای الکتریکی است در صورت استفاده از آن هم مدار قدرت موتور الکتریکی و مدار هم فرمان آن حفاظت می‌شود.

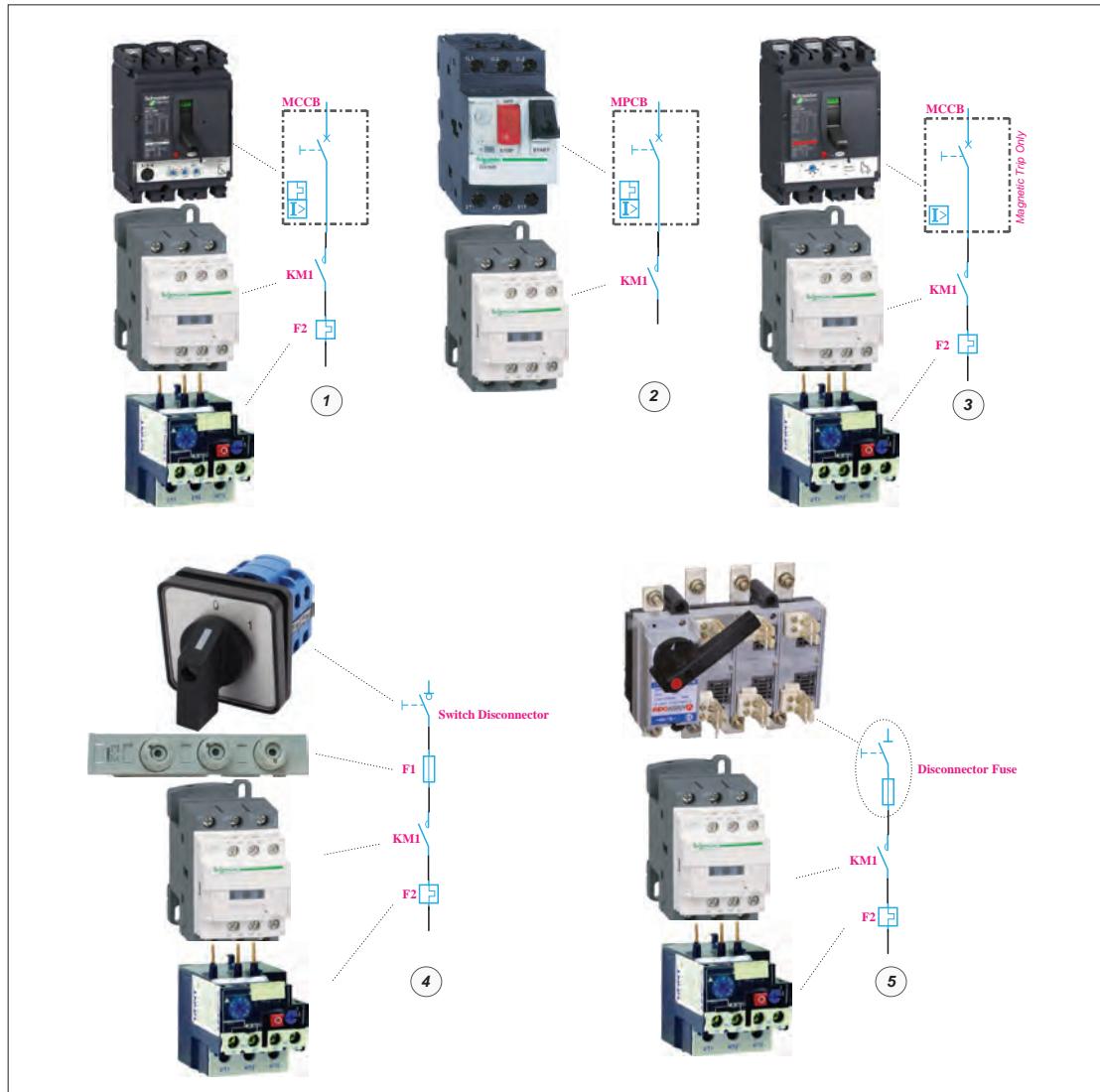
وظیفه اصلی تابلوهای الکتریکی «کلیدزنی» و «حفاظت از تجهیزات الکتریکی» است. برای دسته‌بندی قطعات الکتریکی و کلیدآلات در این دو وظیفه اصلی تابلو، مطابق جدول ۲ می‌توان آنها را طبقه‌بندی کرد.

فعالیت



تفاوت کنتاکتور و MPCB مطابق جدول ۲ چیست؟

روش‌های راهاندازی موتور الکتریکی در شکل ۲ نشان داده شده است.



شکل ۲- روشهای مختلف راهاندازی موتور الکتریکی

چرا در راهاندازی (شماره ۱) با وجودی که MCCB دارای رله حرارتی داخلی است، رله حرارتی در زیر کنترکتور حذف نشده است؟ چرا؟

فعالیت



اگر راهاندازی (شماره ۲) را که مربوط به MPCB است با آن مقایسه کنید متوجه می‌شوید هم مدار قدرت و هم مدار فرمان را قطع می‌کند اما در مورد MCCB فقط مدار موتور را قطع می‌کند.

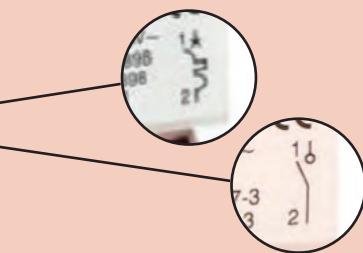
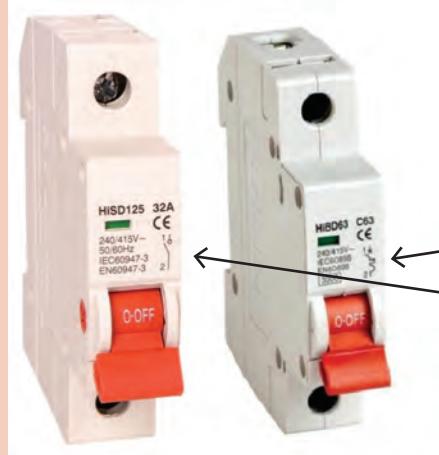
راهنمایی



فعالیت



در شکل ۳ دو کلید خودکار مینیاتوری نشان داده شده است با توجه به علائم به کار رفته روی آنها و مطالبی که راجع به وسائل کلیدزنی گفته شد این دو کلید چه تفاوتی با هم دارند؟



شکل ۳- دو نمونه کلید خودکار مینیاتوری متفاوت

رله

رله وسیله‌ای است که تغییرات فیزیکی (مثل گرما - زمان - نور و...) را می‌سنجد و بر مبنای تنظیمات از پیش تعیین شده عمل می‌کند و کن tact (تیغه) یا کن tact هایی را باز یا بسته می‌کند.

رله اضافه بار (بی متال): رله اضافه بار یا رله بی متال، وسیله‌ای برای حفاظت از موتور الکتریکی در برابر اضافه جریان (بار زیاد) است. این رله قابلیت تنظیم دارد و در برابر اضافه جریان از ۱/۰۵ تا ۱۰ برابر جریان نامی موتور الکتریکی، جریان موتور الکتریکی را قطع می‌کند. این رله دارای سه پل برای عبور جریان سه فاز مصرف کننده موتوری است و دارای دو تیغه فرمان باز و بسته است (شکل ۴).

تیغه بسته برای قطع تغذیه کن tact و تیغه باز برای هشدار دادن خطای رخ داده در مدار الکتریکی است.



شکل ۴- رله اضافه بار یا بی متال

تنظیم رله بی‌متال:

- ۱- مقدار جریان را از پلاک موتور الکتریکی پیدا کنید.
- ۲- جریان واقعی موتور الکتریکی را اندازه‌گیری کنید.
- ۳- تنظیم رله را بر مبنای جریان مصرفی موتور الکتریکی تنظیم کنید (اگر جریان دریافتی واقعی موتور از جریان پلاک موتور بیشتر بود مورد علت را بررسی کنید)

حالت خاص: انتخاب و تنظیم بی‌متال برای موتورهای الکتریکی که زمان راه‌اندازی آنها بیشتر از زمان قطع رله بی‌متال در جریان ماندگار راه‌اندازی باشد:

- ۱- رله را از روی مشخصه تأخیری قطع آن انتخاب کنید و مطمئن شوید که زمان قطع رله در جریان ماندگار راه‌اندازی از زمان راه اندازی موتور الکتریکی بیشتر است.
- ۲- رله را از روی جریان مصرفی واقعی موتور الکتریکی تنظیم کنید.
برای تنظیم رله اضافه بار مطابق شکل ۵-الف رله قابل تنظیم است.

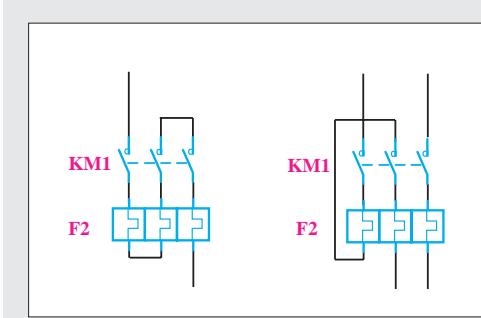


شکل ۵-الف) تنظیم رله اضافه بار یا بی‌متال

تذکر ۱



تیغه‌های رله اضافه بار صنعتی سه‌فاز بوده و برای کاربرد رله در مدارهای تک‌فاز و DC به دو صورت شکل ۵-ب می‌توان آن را به کار برد.

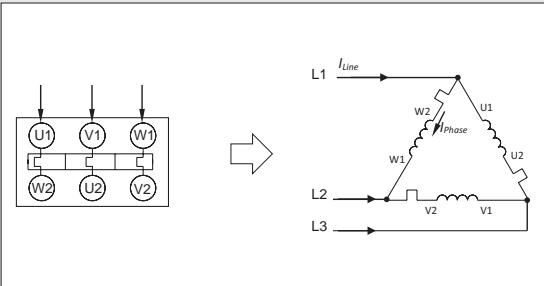


شکل ۵-ب) کاربرد تک‌فاز رله اضافه بار یا بی‌متال

تذکر ۱



اگر رله اضافه بار در مسیر فازی قرار گیرد به جای تنظیم رله به مقدار جریان نامی، رله روی $\frac{1}{\sqrt{3}} \approx 0.58$ جریان نامی تنظیم می شود (این مطلب زمانی اتفاق می افتد که سربندی موتور الکتریکی مطابق شکل مثلث بسته شود (شکل ۶).

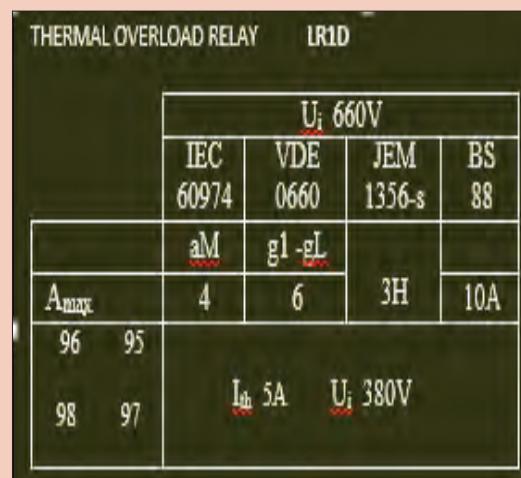
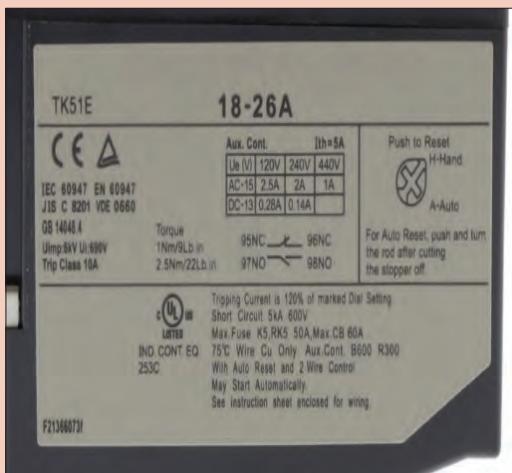


شکل ۶- نصب رله در حالت مثلث موتور الکتریکی

فعالیت



اطلاعات نمونه برچسب رله اضافه بار (Overload Relay) در شکل ۷ را استخراج نمایید.

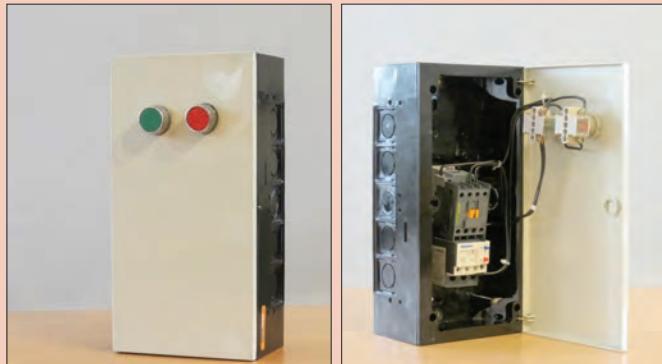


شکل ۷- چند نمونه برچسب رله اضافه بار

فعالیت



با ترکیب کنتاکتور، رله اضافه بار، شستی استپ و استارت و استفاده از یک قاب پلاستیکی مناسب می‌توانید یک تابلو مدار راهاندازی (استارتر) مطابق شکل ۸ درست کنید.



شکل ۸- یک نمونه تابلو ساده راهانداز موتور الکتریکی

تحقیق کنید



در راهاندازی و کار موتورهای الکتریکی معمولاً از رله اضافه بار یا بی‌متال که معمولاً دارای سه پل است استفاده می‌شود اما نوع دیگری از آن در بازار متداول شده که چهار پل دارد این پل چهارم زیر ترمینال ۱۴ کنتاکتور بسته می‌شود. به نظر شما کار پل چهارم چیست؟ (شکل ۹)



شکل ۹- رله با چهار پل

تابلوهای کنترل موتوری (MCC) Motor Control Center

تابلوهای کنترل موتوری یکی از انواع مختلف تابلو برق می‌باشد که به آنها اصطلاحاً تابلوهای MCC گفته می‌شود. این نوع تابلوها در صنایع و تأسیسات الکتریکی، موتورخانه، کارگاه‌های تولیدی، خطوط تولید مواد، ایستگاه پمپاژ آب، صنایع تولید و انتقال مایعات، صنایع نفت و پتروشیمی استفاده می‌شوند.

جانمایی تابلوهای موتوری MCC

منظور از جانمایی تابلوهای راهاندازی موتوری، نصب قطعات الکتریکی در تابلو راهاندازی است به نحوی که کنترل و حفاظت کامل جریان یک موتور الکتریکی را به همراه داشته باشد. جانمایی و ترتیب نصب این قطعات مطابق شکل ۱۰، حد فاصل خط تغذیه و موتور الکتریکی قرار دارد وظیفه هر قطعه مطابق شکل ۱۱ ارائه شده است.



شکل ۱۰- قطعات مورد استفاده در تابلوهای راهانداز موتوری

ایمنی



برای حفاظت ولتاژ و نیز جلوگیری از دو فاز شدن موتور باید از کنترل فاز استفاده شود بنابراین برای کلیه موتورهای سه فاز می‌توان در نظر گرفت و در تابلو نصب کرد. در اینجا جزء لوازم اصلی به حساب آورده نشده است.



شکل ۱۱- نقش قطعات مورد استفاده در تابلوهای راهانداز موتوری

فعالیت



با توجه به شماره قطعات حفاظتی و کنترلی در تابلوهای موتوری نشان داده شده در شکل ۵، جدول ۳ را تکمیل نمایید.

راهنمایی



به عنوان مثال کلید خودکار مینیاتوری، نقش کلید (CB) و محافظ جریان اتصال کوتاه را دارد.

جدول ۳- نقش و کارایی قطعات مختلف تابلو

ردیف	قطعات کنترلی و حفاظتی	کلید یا CB	اتصال کوتاه	قطع و وصل موتور	کنترل و جریان	محافظه بار اضافه	محافظه جریان
۱	کلید خودکار مینیاتوری	✓	✓	✓	کنترل و جریان	قطع و وصل موتور	محافظه بار اضافه
۲	فیوز ذوب شونده						
۳	MCCB		✓				
۴	MPCB	✓	✓				
۵	کلید گردان						
۶	بی مثال						
۷	کنتاکتور						
۸	کلید فیوز		✓				

کلید محافظ PCB، می‌تواند به جای کلید (CB)، محافظ جریان مغناطیسی و محافظ جریان اضافه‌بار در مدار قرار گیرد. بنابراین برای راهاندازی موتور الکتریکی فقط کافیست یک عدد کلید حرارتی و یک عدد کنتاکتور در مدار قرار گیرد.

چیدمان قطعات تابلوهای MCC

برای چیدمان قطعات دو روش پیشنهاد می‌شود. قطعات مدارهای راهاندازی، ترکیبی از کاربرد کنتاکتور و رله اضافه جریان با کلید خودکار مینیاتوری، کلید فیوز یا کلید MCCB است (روش اول). نوع دیگر ترکیب کنتاکتور با کلید MPCB, MCB است (روش دوم).

روش اول: یکی از روش‌های چیدمان قطعات با ترکیب CB (فقط جریان اتصال کوتاه) + CONTACTOR + OVERLOAD relay (BI METAL) است. این ترکیب با سه مدل چیدمان قابل اجرا + (رله اضافه جریان

است که در شکل ۱۲ نشان داده شده است که با شماره‌های یک تا سه نشان داده شده است.

- ۱- کلید گردان + BI METAL + CONTACTOR + MCB
- ۲- BI METAL(Over Load Relay) + CONTACTOR + FUSE SWITCH
- ۳- BI METAL + CONTACTOR + MCCB (بدون حفاظت اضافه بار)

روش دوم: در روش دوم چیدمان قطعات با ترکیب CB (کلید و محافظ جریان اضافه بار و اتصال کوتاه) + CONTACTOR معرفی می‌شود. این ترکیب با دو مدل چیدمان قابل اجرا است که در شکل ۱۳ نشان داده شده است.

- ۱- MCCB (کلید و محافظ جریان اضافه بار و اتصال کوتاه) + CONTACTOR
- ۲- MPCB (کلید و محافظ جریان اضافه بار و اتصال کوتاه) + CONTACTOR

چیدمان ۲	چیدمان ۱	چیدمان ۳	چیدمان ۲	چیدمان ۱
				
				
				
				

شکل ۱۳- سه مدل چیدمان قطعات در تابلوهای راه انداز (روش دوم)

شکل ۱۲- سه مدل چیدمان قطعات در تابلوهای راه انداز (روش اول)

چرا در روش دوم از رله اضافه جریان استفاده نشده است؟

سؤال





انواع راه اندازی موتورهای الکتریکی سه فاز آسنکرون روتور قفسی

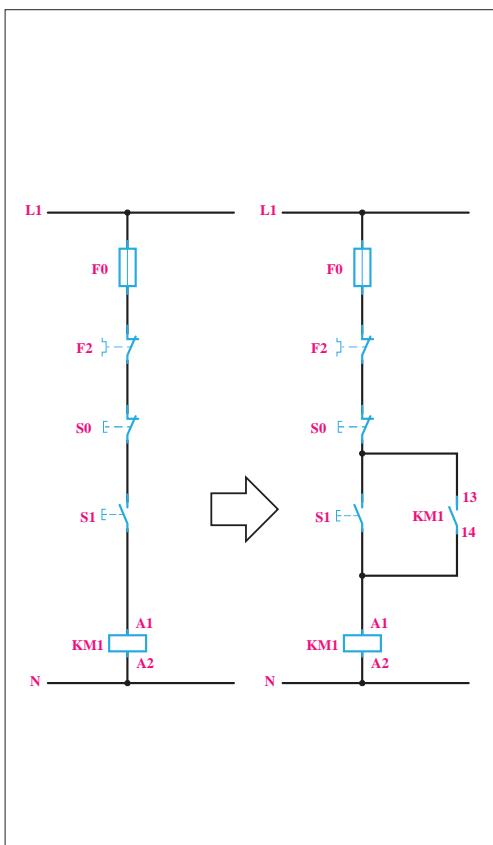
- ۱- راه اندازی یک موتور الکتریکی به صورت لحظه ای و دائم کار
- ۲- مدار یکی پس از دیگری و مدار یکی به جای دیگری
- ۳- راه اندازی چپ گرد- راست گرد با حفاظت کامل و سریع
- ۴- راه اندازی چپ گرد- راست گرد با توقف زمانی

تابلو راه اندازی موتور الکتریکی سه فاز آسنکرون را به صورت دائم کار مطابق نقشه فرمان و قدرت طراحی و با توجه به تجهیزات گفته شده، جانمایی کنید (شکل ۱۴).

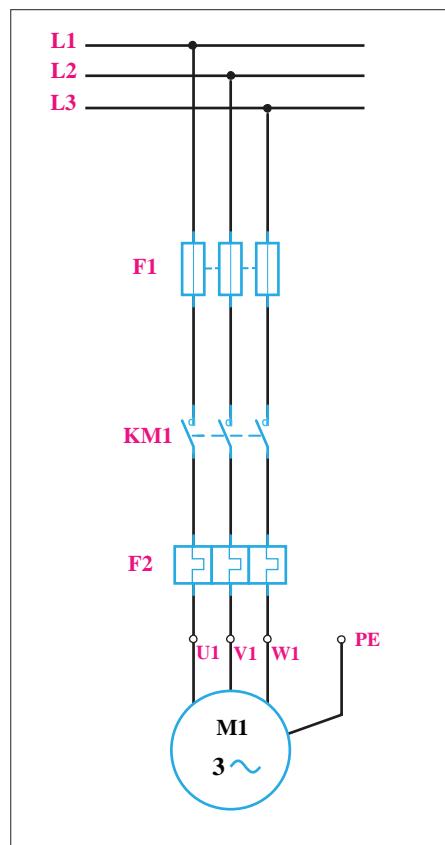
در این تابلو فقط اتصال این موتور الکتریکی به شبکه در حالت دائم و قطع آن مورد نظر است، بنابراین عملکرد تابلو به این صورت است:



شکل ۱۴- تابلو راه اندازی موتور الکتریکی سه فاز به صورت دائم



شکل ۱۶-مدار فرمان



شکل ۱۵-مدار قدرت

- ۱- با فشردن شستی وصل S1 کنترلور KM1 دائم روشن خواهد بود.
- ۲- با فشردن شستی قطع S0 مدار خاموش می شود.

(الف) مدار قدرت: کنترلور KM1 موتور الکتریکی را به شبکه اتصال می دهد؛ به این ترتیب، مدار قدرت آن دارای فیوز برای حفاظت در برابر اتصال کوتاه و بی مثال برای حفاظت در برابر بار زیاد است (شکل ۱۶).

(ب) مدار فرمان: برای طراحی مدار فرمان، با شرایط عملکرد تابلو، ابتدا شستی وصل S1 را به کنترلور KM1 مطابق شکل ۱۶ وصل کنید. چون با فشردن شستی S1 کنترلور جذب و با حذف فشار از روی شستی، مدار آن دوباره قطع می شود، برای رفع مشکل قطع شدن کنترلور و دائم روشن ماندن آن از تکنیک خود نگهدار استفاده کنید.

در ادامه شستی قطع نیز باید با مدار به صورت سری قرار گیرد تا با فشار به آن، مدار دائم کار به طور کامل قطع شود. در شکل ۱۶ مدار فرمان به طور کامل با وسائل حفاظتی نشان داده شده است. با توجه به اینکه از رله بی مثال F2 در مدار قدرت برای حفاظت در برابر اضافه بار استفاده شده است. به همین دلیل لازم است از تیغه فرمان آن به صورت سری با فیوز در همه مدارها استفاده شود.

انتخاب کنتاکتور، بی متال و فیوز:

در این کار عملی مشخصات کنتاکتور KM1 و وسایل حفاظتی مناسب آن از روی مشخصات موتور الکتریکی تعیین می‌شود چون موتور آسنکرون روتور قفسی است و حالت ترمز و حالت چپ گرد - راست گرد شدن نیز در این موتور لازم نیست، از روی جدول ۴ رسته کنتاکتورها AC3 و از روی پلاک موتور الکتریکی با توجه به جریان، کنتاکتور مناسب انتخاب می‌شود.

جدول ۴- ولتاژ و توان در رسته AC3

$3 \sim$ AC3	V	۲۳۰	۴۰۰	۵۰۰ - ۶۰۰
	KW	۶/۶	۱۲	۱۴/۸

رله اضافه بار F2 مورد استفاده در مدار قدرت باید روی ۲۵A میزان شود؛ پس باید رله اضافه باری که جریان نامی آن مثلاً بین ۳۰A تا ۴۰A باشد، انتخاب شود. برای حفاظت در برابر اتصال کوتاه موتور نیز چون جریان نامی موتور ۲۵A است و باید از فیوزی با ۲/۵ برابر جریان نامی استفاده شود، پس از فیوز کند کار F1 با جریان نامی ۶۳A استفاده کنید. برای حفاظت مدار فرمان نیز فیوز کند کار F۰ جریان نامی ۴A مورد استفاده قرار می‌گیرد.

بسیاری از دستگاه‌های صنعتی راه اندازی دائم کار یا مدار روشن خاموش (استارت استپ) استفاده می‌شود. این مدار یکی از مدارهای پایه به حساب می‌آید. مثلاً در تابلو سازی برای خمکاری ورق‌های فلزی از دستگاه پرس خم کن هیدرولیک استفاده می‌شود (شکل ۱۷). تابلو برق این دستگاه دارای یک موتور اصلی برای سیستم فشار هیدرولیک است.

برای راه اندازی موتور اصلی پرس خم کن هیدرولیک، مدار باید به صورت استارت استپ طراحی شود زیرا با فشردن شستی استارت دستگاه روشن و آماده به خمکاری می‌شود و با فشردن شستی استپ موتور دستگاه خاموش خواهد شد لوازم و مشخصات این مدار در جدول ۵ داده شده است. جانمایی تابلو برق آن را طراحی نمایید.



شکل ۱۷- پرس هیدرولیک



با توجه به آنچه تا به حال آموختید به نظر شما برای آزمایش سالم بودن وسایل راهاندازی، چه کارهایی باید انجام داد؟

جدول ۵- لیست تجهیزات مورد نیاز

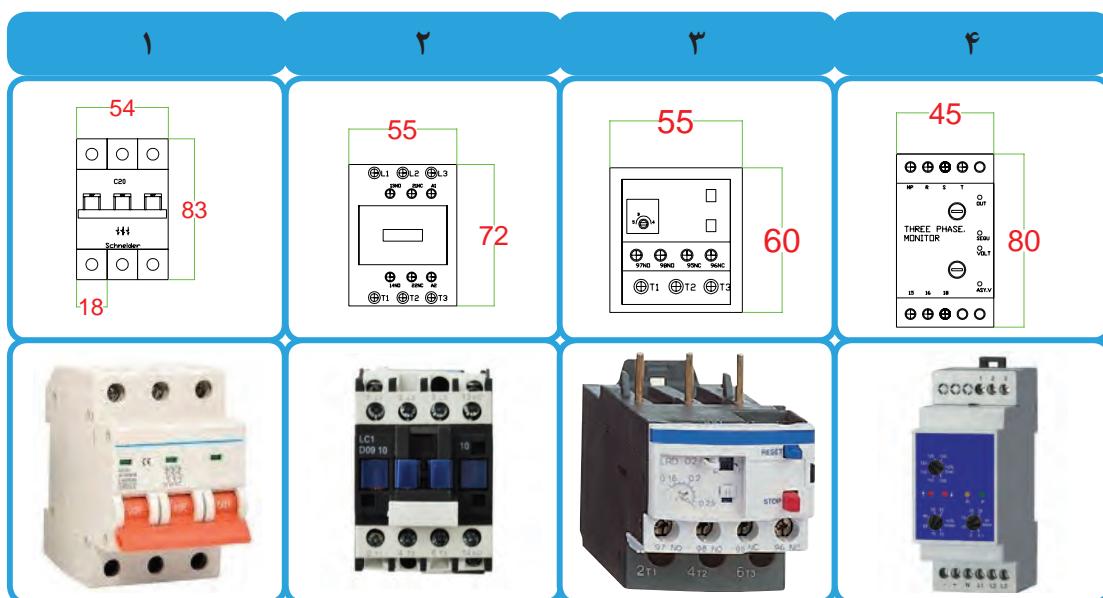
ردیف	تجهیزات مورد نیاز	جریان به آمپر	تعداد
۱	کلید مینیاتوری ۳P-MCB	۴۰A	۱
۲	کنتاکتور	۲۵A	۱
۳	بی متال	۲۰-۲۵A	۱
۴	کنترل فاز تیپ بزرگ	-	۱

- نقش و کارایی هر یک از قطعات:
- ۱- کلید مینیاتوری ۳ فاز (برای قطع و وصل مدار + حفاظت اتصال کوتاه)
 - ۲- کنتاکتور (برای کنترل و قطع و وصل موتور)
 - ۳- بی متال (برای حفاظت اضافه بار - حرارتی)
 - ۴- کنترل فاز (برای حفاظت ولتاژ و نیز جلوگیری از دوفاز شدن موتور)

مراحل انجام کار:

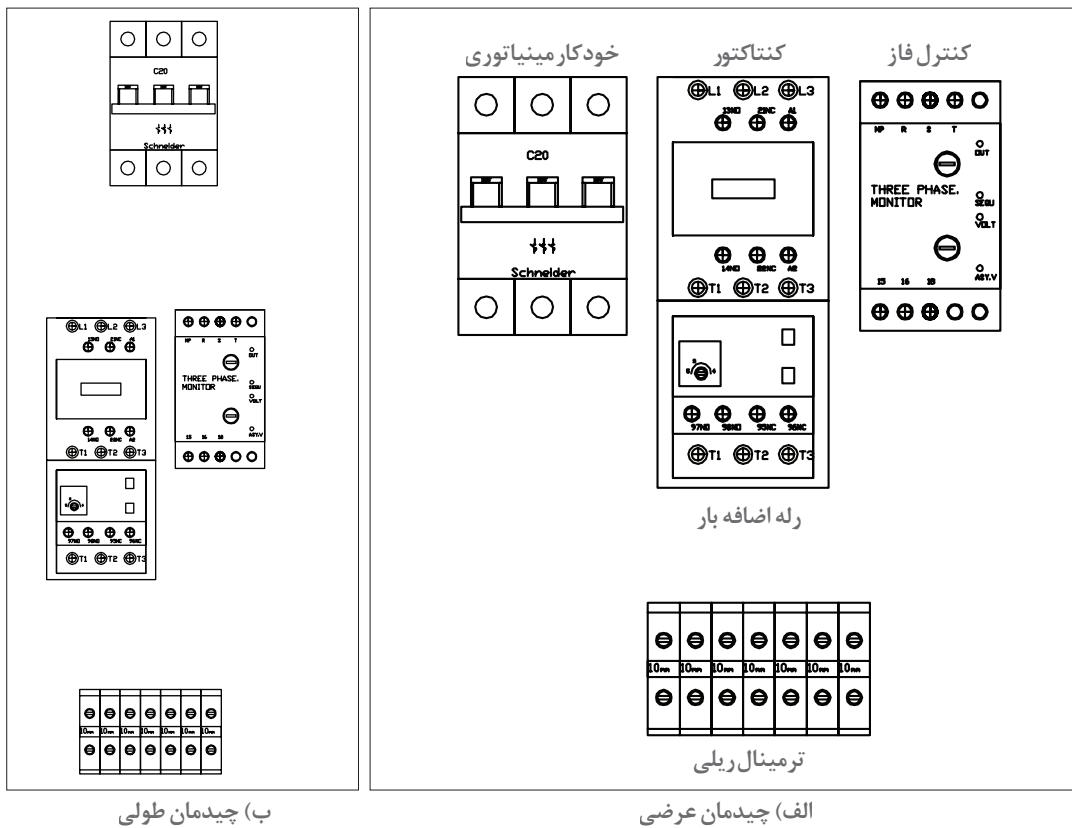
- برای طراحی و تعیین جانمایی، ابتدا یک مستطیل فرضی بکشید و لوازم را به صورت فرضی، داخل تابلو قرار دهید و سپس طبق توضیحات بعدی، چیدمان را مرحله به مرحله تکمیل کنید (جدول ۶).
- بعد و اندازه های قطعات را مطابق آنچه از انبار کارگاه هنرستان تحويل گرفته اید یادداشت کنید و شابلون اولیه را روی یک کاغذ یا مقوا در اندازه حدود صفحه نصب ترسیم و جانمایی اولیه نمایید.

جدول ۶- طراحی جانمایی فرضی



چیدمان عرضی و طولی تابلو برق

چیدمان قطعات این تابلو را می‌توان به دو صورت عرضی یا طولی انجام داد.



شکل ۱۸-۱ دو نوع چیدمان

الف) چیدمان عرضی: در چیدمان عرضی، قطعات در یک ردیف افقی از چپ به راست (عرض تابلو) و به ترتیب مدار قدرت کنار یکدیگر قرار می‌گیرند (شکل ۱۸-الف). این نوع چیدمان بیشتر در تابلوهایی کاربرد دارد که یک خط با تعداد کم موتور وجود دارد و دیگر در تابلوهایی که محدودیت ارتفاع دارند و در برخی تابلوها که باید شینه‌بندی انجام شود (در مباحثت دیگر اشاره خواهد شد). بنابراین می‌توان نتیجه گرفت که این نوع چیدمان بیشتر در تابلوهای دیواری مورد استفاده قرار می‌گیرد.

ب) چیدمان طولی: در چیدمان طولی، قطعات در یک ستون عمودی و از بالا به پایین (طول تابلو) قرار می‌گیرد. این چیدمان در تابلوهایی کاربرد دارد که مدار دارای خطهای تغذیه بیشتری باشد و استفاده از روش عرضی مناسب نباشد. زیرا قطعات مختلف با یکدیگر تداخل پیدا می‌کنند و این مسئله باعث سیم‌کشی نامناسب، تداخل بین قطعات و ناهماهنگی بین آنها می‌شود. در این حالت قطعات در چند ردیف مجزا و معمولاً طبق ترتیب مدار قدرت کنار هم قرار می‌گیرند.

به طور کلی هر ردیف دارای یک نوع قطعه و یا قطعات مرتبط می‌باشد (شکل ۱۸-ب). چیدمان از بالای تابلو شروع می‌شود و امکان دارد هر نوع قطعه چندین ردیف را به خود اختصاص دهد. به عنوان مثال ردیف اول را به کلیدهای تغذیه و ردیف بعد به کنتاکتور اختصاص داده می‌شود.

در این کار عملی روش چیدمان عرضی پیشنهاد می‌شود زیرا برای چیدمان یک خط موتوری معمولاً روش عرضی بهتر می‌باشد و در ضمن ابعاد تابلو اندازه‌های مناسب و زیباتری پیدا می‌کند.
- پس از انتخاب نوع چیدمان، ابعاد هر یک از قطعات را طبق جدول ۷ مشخص نمایید و در جدول وارد کنید.

فعالیت



اندازه‌گیری کمیت‌های الکتریکی ولتاژ و جریان و ضریب توان را با نصب یک مولتی متر دیجیتال تابلویی در تابلو راه انداز دائم کار موتور الکتریکی انجام دهید و در گزارش کار مربوط ثبت نمایید.

جدول ۷-مشخصات و اندازه قطعات

ابعاد قطعات موجود در کارگاه هنرستان		عرض (میلی متر)	طول (میلی متر)	جریان به آمپر	قطعات الکتریکی
عرض	طول				
		۵۴	۸۳	۴۰A	کلید مینیاتوری MCB-۳P
		۵۰	۷۵	۲۵A	کنتاکتور
		۵۵	۶۰	۲۰-۲۵A	بی مثال
		۴۵	۸۰	-	کنترل فاز تیپ بزرگ

اکنون طبق شکل ۱۹ ابعاد را داخل شابلون صفحه نصب تابلوی فرضی وارد کنید.

فضاسازی بهینه در تابلو: (این موارد می‌تواند در کلیه تابلوهای مشابه به کار گرفته شود)
فضاسازی استفاده بهینه از فضای داخل تابلو با چیدمان و سیم‌کشی مناسب است. برای مونتاژ و سیم‌کشی تابلو نیاز به فضاهایی است که باید آنها را در نظر گرفت. این فضاهایی به این شرح است:

- فضای خالی برای شینه و انشعاب
- فضای خالی برای ترمینال‌های ورودی و خروجی
- فضای خالی برای ورود و خروج کابل (ورودی و خروجی تابلو)
- فضای خالی برای نصب داکت شیاردار
- فضای خالی بین قطعات (اغلب قطعات می‌توانند از کنار به یکدیگر بجسبند، البته اگر آن قطعات از لحاظ عایقی محفوظ باشند. ولی بازهم به نسبت فضای موجود و بهدلیل تأثیر دما، تا حدی بین قطعات را می‌توانید فاصله بدهید)
- فضای خالی برای نصب شینه ارت و نول که معمولاً کنار ترمینال‌ها قرار می‌گیرند.

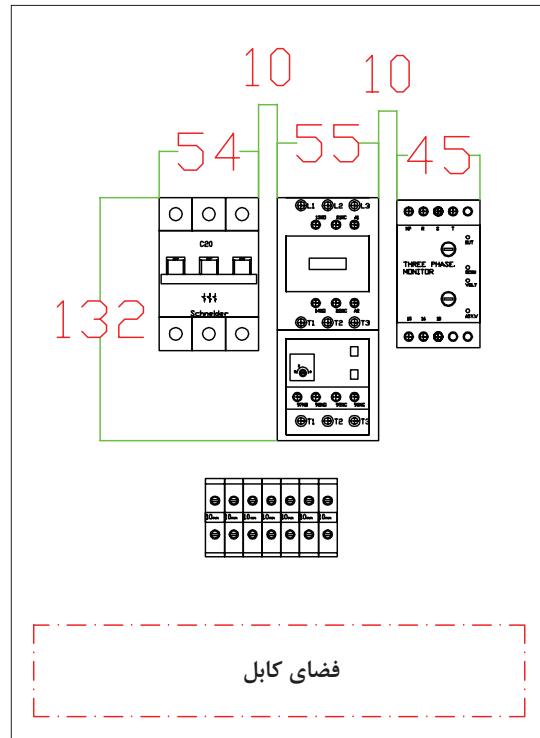
تذکر



چون این کار عملی راه اندازی بدون بار موتور الکتریکی است می‌توانید از موتور الکتریکی و قطعات الکتریکی (جدول ۷) در محدوده جریان کمتر استفاده کنید.



شکل ۲۰—مسیر ورود و خروج کابل‌ها در تابلو



شکل ۱۹—ابعاد قطعات

قبل از اینکه فضاهای را تعیین کنید ابتدا باید مسیر ورود و خروج کابل‌ها، از برق اصلی تا ورودی تابلو و از خروجی تابلو به موتوورها مشخص شود. به عنوان مثال اگر کابل‌ها از داخل سینی کابل که معمولاً دورتا دور دیوار یک کارخانه یا سوله کارگاهی نصب می‌شوند، عبور کند کابل‌ها از بالا به تابلو وارد می‌شوند (ورودی - خروجی تابلو از بالا (شکل ۲۰) ولی اگر کابل‌ها از داخل کانال زمینی در کارخانه یا کارگاه باید عبور کند، پس کابل‌ها از پایین به تابلو متصل می‌شود (ورودی - خروجی تابلو از پایین).

تذکر



تشخیص این موارد با بررسی محل نصب تابلو به راحتی انجام پذیر است. در ضمن این اطلاعات در مشخصه فنی تابلو در نقشه‌های تک خطی مانند شکل ۲۱ نیز قابل رویت می‌باشد.

پس از وارد کردن ابعاد واقعی کلیه قطعات در مستطیل فرضی، فضاهای خالی (فاصله داکت، فاصله هوایی و کناری قطعات تا بدنه و غیره) را با توجه به شکل ۲۰ به این شرح تکمیل کنید تا مستطیل فرضی تبدیل به ابعاد واقعی شود:

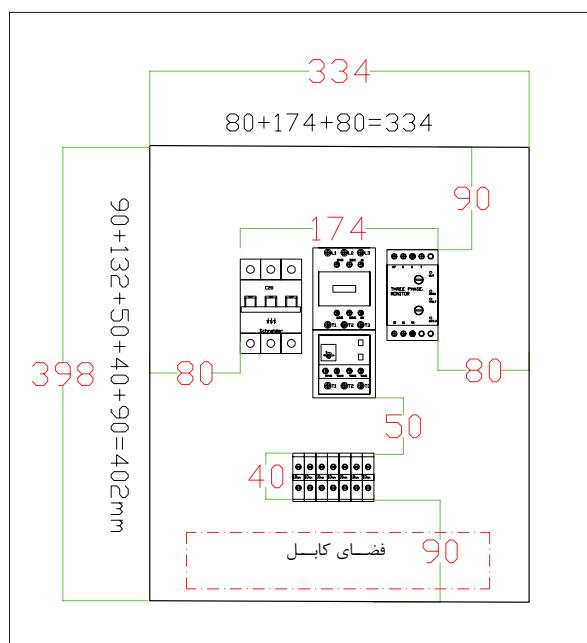
- فاصله کلید خودکار مینیاتوری از سمت چپ ۸۰ میلی‌متر

Panel Specification	
Type	free-standing
Front Door	+
Back Door	-
Inputs	Up
Outputs	Up
normal section	+
emergency section	-
UPS section	-

شکل ۲۱-مشخصات تابلو
(نقشه تک خطی)

- فاصله بین دو قطعه ۱۰ میلی‌متر (اگر تعداد قطعات زیاد باشد رعایت این فاصله ضروری نیست)
- فاصله سمت راست کنترل فاز تا بدنه ۸۰ میلی‌متر
- فاصله قطعات از بالای تابلو ۱۰۰ میلی‌متر، بین رله اضافه بار (بی‌متال) و ترمینال ریلی ۵۰ میلی‌متر (این فاصله بهتر است بیشتر باشد زیرا کلیه سیم‌ها از این قسمت عبور می‌کند)
- فضای خالی پایین ترمینال برای عبور کابل نیز ۱۰۰ میلی‌متر در نظر گرفته شود.
- در مرحله بعد مجموع فاصله کلیه قطعات را در عرض و طول تابلو به دست آورید (شکل ۲۲).

عدد کلیدی ۱۰۰ میلی‌متری: عدد کلیدی ۱۰۰ میلی‌متری، فاصله مفیدی است که می‌توان در تابلو این فاصله را در دو محل زیر در نظر گرفت:

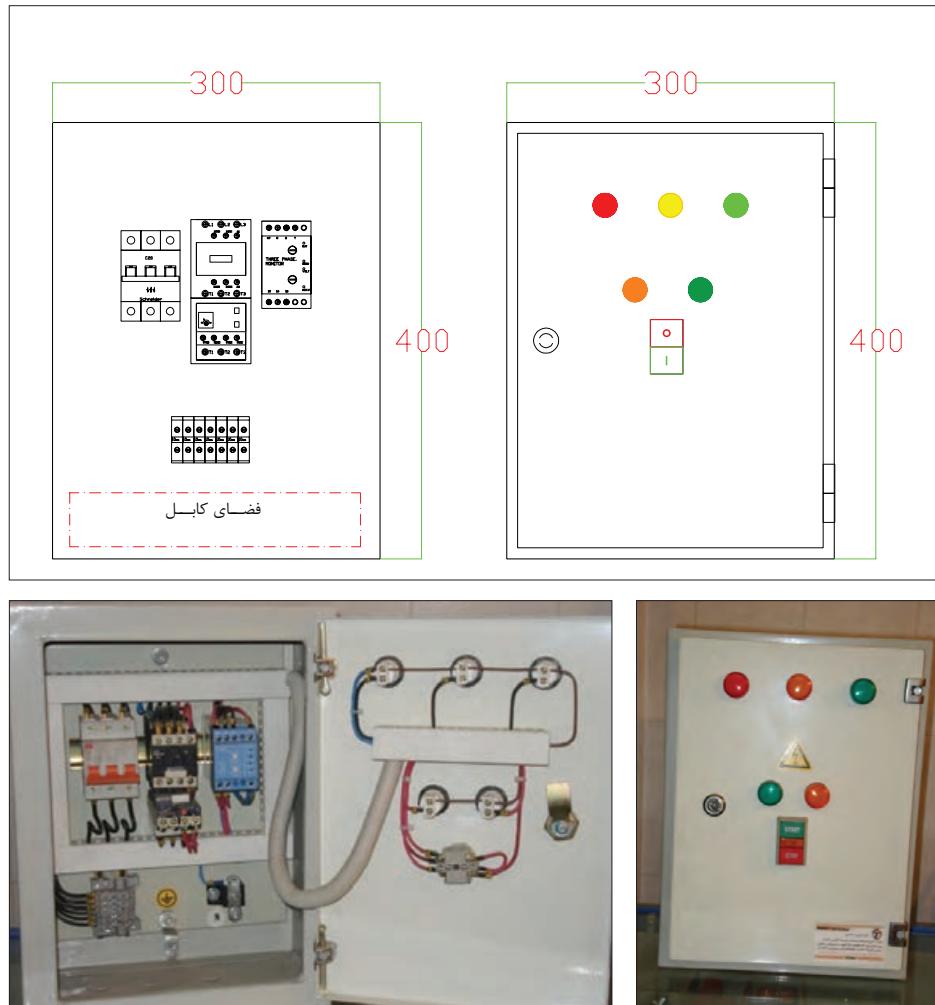


شکل ۲۲-جانمایی قطعات در تابلو



- ۱- فاصله هر ردیف عمودی تا بدنه تابلو
- ۲- فاصله ترمینال ریلی تا پایین تابلو

همان‌طور که در شکل ۲۲ مشاهده می‌شود عرض و طول تابلو 422×334 میلی‌متر به دست آمد. اکنون کافی است این ابعاد را با ابعاد استاندارد تابلوهای دیواری در کتاب همراه هنرجو مقایسه کرده و ابعاد تابلوی مورد نظر را تعیین نمایید. نزدیک ترین اندازه تابلو 400×300 میلی‌متر است (شکل ۲۳).



شکل ۲۳- جانمایی قطعات در تابلو

خلاصه نکات آموزشی:

- ۱- بیشتر تابلوهای دیواری، فاصله عمودی بین هر ردیف و همچنین فاصله قطعات به بدنه تابلو از طرفین، به اندازه ۱۰۰ میلی متر مناسب است.
- ۲- پس از چیدمان اولیه باید ابعاد محاسبه شده را با ابعاد استاندارد مقایسه کرد.
- ۳- بررسی چیدمان‌های مختلف برای نزدیک‌تر کردن ابعاد محاسباتی به ابعاد استاندارد بدنه تابلو دیواری ضروری است.

کار عملی



(نیمه تجویزی ۱)

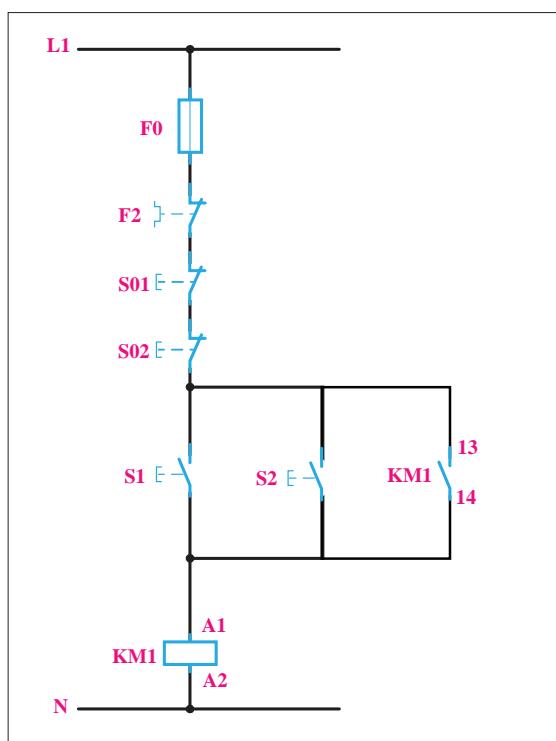
تابلویی طراحی کنید تا در اتاق سرپرستی یک کارگاه بتوان یک دستگاه ماشین ابزار را روشن و خاموش کرد. البته در کنار این دستگاه شستی وصل و قطع وجود دارد.

طراحی تابلو این کار عملی، کنترل راهاندازی از دو محل مدل نظر است.

۱- با فشردن شستی وصل S1 یا S2 کنکاتور KM1 دائم روشن شود. ۲- با فشردن یک شستی قطع S02 مدار خاموش شود به عبارت دیگر مدار کار عملی قبلی را به گونه ای تغییر دهید تا بتوان موتور سه فاز را از دو محل روشن و خاموش کرد.

(الف) مدار قدرت: کنکاتور KM1 موتور را به شبکه اتصال می دهد؛ به این ترتیب، مدار قدرت آن مانند کار عملی قبلی خواهد بود.

(ب) مدار فرمان: مدار فرمان، با توجه به شرایط تابلوی این مدار، تغییر خواهد کرد و از تکنیک دیگری برای این منظور استفاده کنید (شکل ۲۴).



شکل ۲۴- مدار فرمان کار نیمه تجویزی ۱

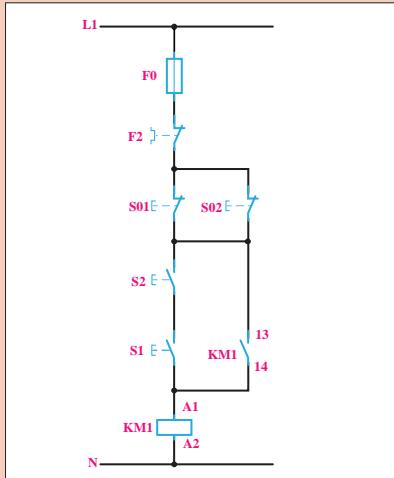
تکنیک ایجاد دو محل فرمان بدون شرط: با موازی کردن شستی های وصل می توان هر مدار راهاندازی را از دو محل فعال (روشن) کرد و با سری کردن شستی های قطع می توان هر مدار را از دو محل غیر فعال (خاموش یا قطع) نمود.

تکنیک ایجاد دو محل فرمان دارای شرط: با موازی کردن شستی های قطع می توان هر مدار راهاندازی را با شرط فشردن هم زمان هر دو شستی قطع نمود و با سری کردن شستی های وصل می توان هر مدار را با شرط فشردن همزمان هر دو شستی روشن نمود.



(نیمه تجویزی ۲)

برای حفاظت افرادی که با ماشین‌های برش و قیچی کار می‌کنند بهتر است که هنگام کار با این ماشین‌ها، هر دو دست روی شستی‌های فرمان باشد تا موقع پایین آمدن تیغه ماشین، دست در زیر آن قرار نگیرد و صدمه‌ای نبیند. مدار قدرت و مدار فرمان یک موتور الکتریکی ساده را، با تدبیر ذکر شده برای یک ماشین برش صحافی، ترسیم کنید و تعیین کنید فاصله شستی‌ها در روی ماشین در چه حدودی باید باشد. (شکل ۲۵).



شکل ۲۵—مدار فرمان کار نیمه تجویزی ۲



اگر کن tact بسته کن tactوری در مسیر تغذیه بوبین همان کن tactور قرار داده شود چه اتفاقی می‌افتد؟

- اصول کار هر یک از مدارهای فرمان را در شکل ۲۱ کاملاً بررسی کنید و پس از بستن مدار، اصول کار و مورد استفاده هر یک را در دفتر گزارش کار خود بنویسید.

نقشه‌های تابلو برق

نقشه مسیر جریان: از کنار هم قرار دادن نقشه مدار قدرت و نقشه مدار فرمان به همراه یک کلید جدا ساز «Switch Disconetors» و شماره‌گذاری‌های خاص این نقشه ایجاد می‌شود.

نقشه مونتاژ: برای چیدمان قطعات الکتریکی در تابلو برق و سیم‌کشی آنها از نقشه مونتاژ استفاده می‌شود. هرچند این نقشه شبیه نقشه جانمایی تابلو است اما در نقشه مونتاژ از شماره‌هایی برای مشخص کردن سیم‌ها، اتصالات مدار و ترمینال‌ها استفاده می‌شود.

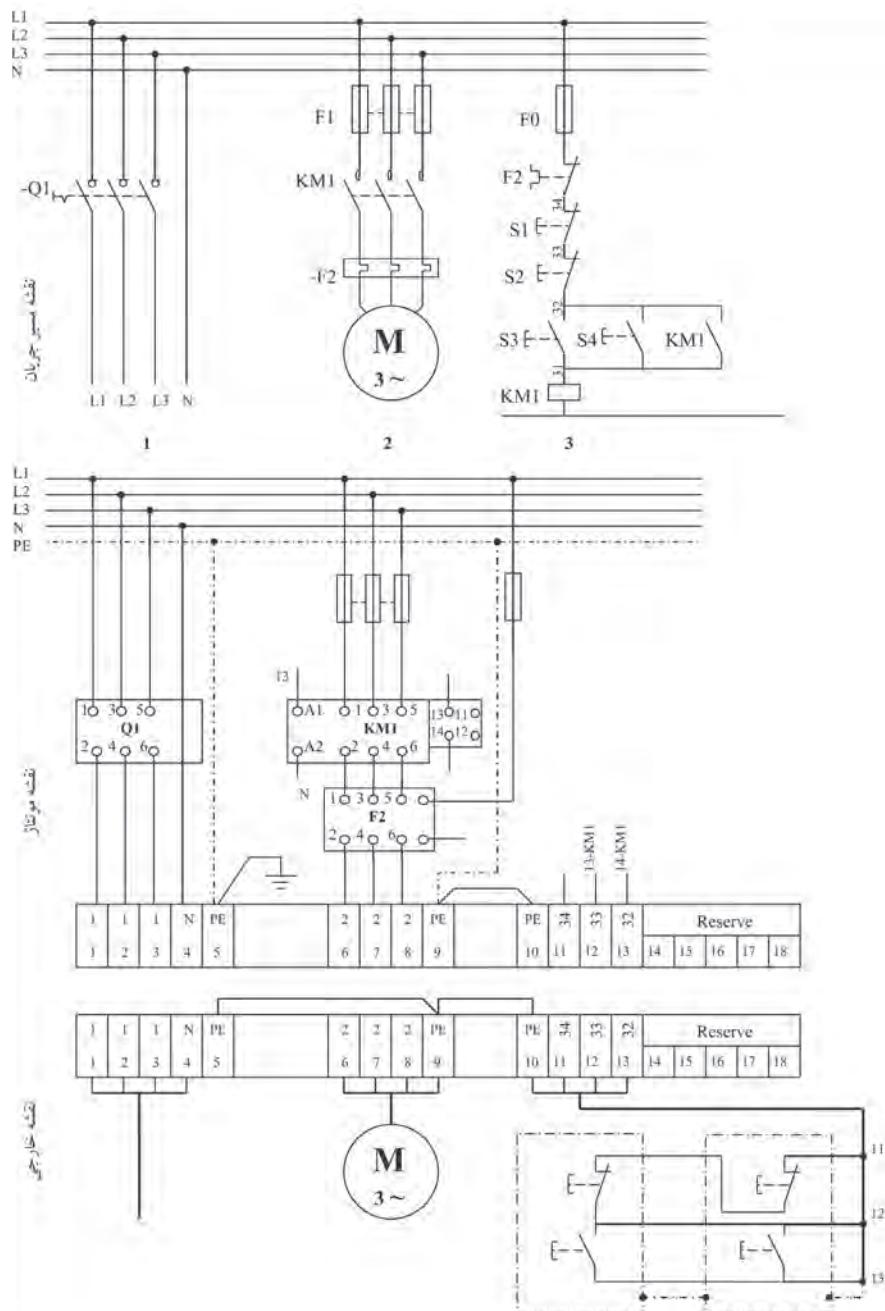
نقشه خارجی: نقشه‌ای که روی در تابلو نصب می‌شوند و یا خارج از تابلو قرار می‌گیرند و نحوه اتصال آنها به ترمینال‌های تابلو که جهت سربندی لازم است، در نقشه خارجی مشخص می‌شود. البته در اینجا به تمام اتصالات مربوط به قطعات خارجی مثل شستی‌ها، ترمینال تعلق نمی‌گیرد بلکه آنها ابتدا روی در تابلو یا جعبه مربوط، به هم سیم‌کشی شده و خروجی آنها به تابلو آمده و ترمینال به آنها تعلق می‌گیرد در این نقشه باید توجه داشت که ترمینال‌ها از چپ به راست شماره‌گذاری شده و در قسمت پایینی هر ترمینال نوشته می‌شود. در قسمت بالایی هر ترمینال نیز شماره سیم آن برای مدارهای قدرت همان شماره‌های تک رقمی مسیر جریان و برای سیم نول N و برای هادی حفاظتی (ارت) PE نوشته می‌شود و هیچ تفاوتی بین شماره‌ها و نوشته‌های روی ترمینال در نقشه‌های مونتاژ و خارجی وجود ندارد.



– راه اندازی موتور سه فاز از دو محل فرمان دائم کار

۱- قبل از بستن مدار نقشه مونتاژ را تکمیل کنید.

۲- طرز کار مدار را تشریح کنید و در گزارش کار بنویسید.

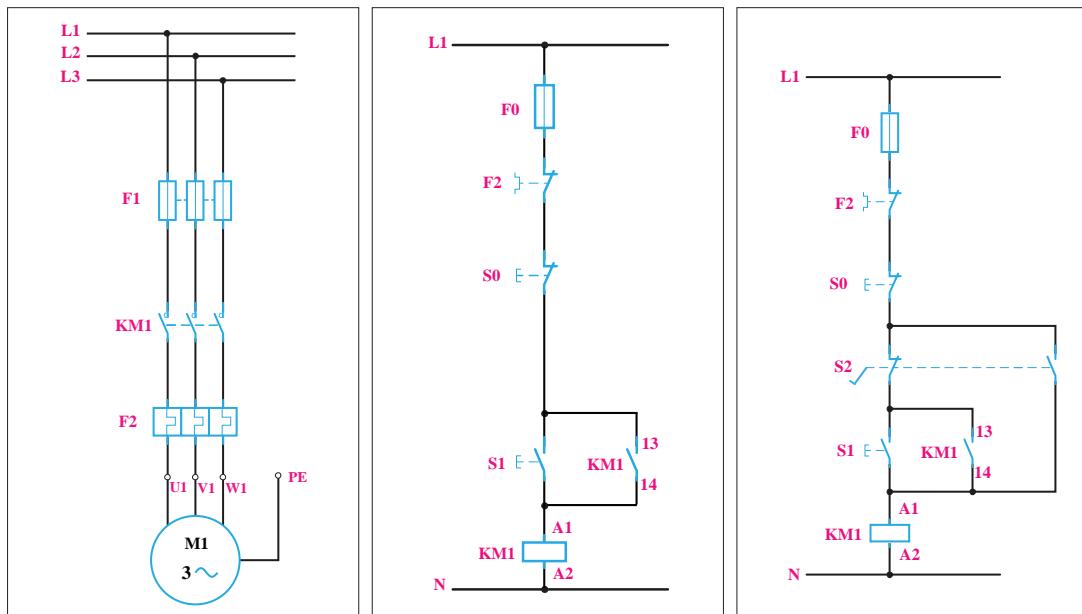


شکل ۲۶- نقشه مونتاژ و نقشه خارجی مدار راه انداز دائم



(نیمه تجویزی ۳)

در یک ماشین چوب بری، از موتور الکتریکی سه فاز آسنکرون روتور قفسی به قدرت $1/5\text{kw}$ استفاده شده است. برای اتصال دائمی این موتور به شبکه از یک شستی و برای قطع آن از شستی دیگری استفاده می‌شود. علاوه بر این توسط فشار پدال در لحظه اول ابتدا موتور را از حالت اتصال دائمی قطع و در صورت نگاه داشتن پدال تا زمانی که توسط پا بر روی آن فشار وارد می‌شود موتور بچرخد و زمانی که پا از روی پدال برداشته می‌شود مدار موتور نیز قطع شود.



شکل ۲۷-مدار فرمان و مدار قدرت

حل:

(الف) مدار قدرت: کنتاکتور M1 باید موتور را به شبکه اتصال دهد؛ به این ترتیب، مدار قدرت آن مانند کارهای عملی قبلی خواهد بود.

(ب) مدار فرمان: پدال را در این مدار می‌توان یک شستی دوبل در نظر گرفت که با حرکت پا، به جای دست کار می‌کند، عملکرد پدال و شستی کاملاً یکسان بوده و از دو تیغه تشکیل شده که در حالت عادی یکی بسته و دیگری باز است و با فشار دادن، این دو تیغه تغییر وضعیت می‌دهند اما نکته در اینجاست که تیغه بسته در لحظه اول با کمترین فشار دست عمل می‌کند ولی تیغه باز آن در انتهای فشردن عمل می‌کند بنابراین اگر برای این راه اندازی یک مدار فرمان مشابه کار عملی ۱ در نظر بگیرید می‌توانید تیغه بسته پدال را در مسیر اصلی مدار فرمان قرار دهید تا در لحظه اول فشردن عمل کرده و مطابق خواسته کار عملی موتور را از حالت دائمی کار قطع کند و برای آنکه در ادامه با نگاه داشتن کامل پدال تا زمانی که پا روی آن فشار آورد موتور روشن باشد باید تیغه باز پدال را در مسیر جدیدی از مدار فرمان قرار داد تا بوبین را برق دار نماید. به این ترتیب مدار تکمیل خواهد شد (شکل ۲۷).

راه اندازی چند موتور الکتریکی

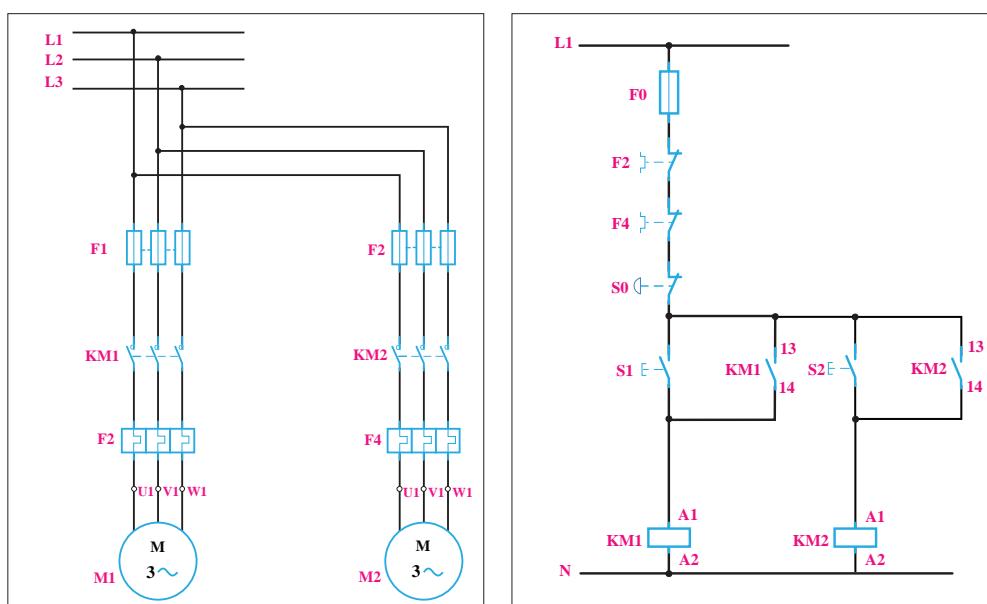
مоторهای الکتریکی می‌توانند به طور مستقل از هم راه اندازی شده و مورد استفاده قرار بگیرند. در بعضی از دستگاه‌ها ممکن است چندین موتور الکتریکی وجود داشته باشد که کار آنها به یکدیگر وابسته باشد. به طور مثال دستگاه کشش یا استرج، عمل کشش میله‌های آهنی را توسط یک موتور الکتریکی انجام می‌دهد که به گیربکس متصل است. نکته مهم در راه اندازی این موتور اینست که قبل از راه اندازی، باید موتور یا پمپ دیگری برای روغن کاری گیربکس روشن شود تا قبل از اینکه گیربکس تحت فشار قرار گیرد، برای چرخش روان و اصطکاک کمتر آماده شود.

تکنیک راه اندازی مستقل موتورهای الکتریکی

در یک کارگاه صنعتی دو ماشین تراش ساده با الکتروموتور سه فاز وجود دارد. مدار فرمان و قدرت را طوری طراحی کنید که:

- ۱- موتورهای الکتریکی به طور مستقل از هم راه اندازی شوند.
- ۲- برای قطع هم زمان موتورهای الکتریکی از یک شستی اضطراری (اصطلاحاً قارچی) استفاده شود.

(الف) مدار قدرت: برای راه اندازی هر یک از موتورهای الکتریکی سه فاز یک کنتاکتور مورد نیاز است. از کنتاکتور KM1 برای راه اندازی موتور الکتریکی M1 و از کنتاکتور KM2 نیز برای راه اندازی موتور M2 استفاده می‌شود (شکل ۲۸). برای حفاظت موتورهای الکتریکی در مقابل اتصال کوتاه از فیوز استفاده می‌شود. در نقشه شکل ۲۸-ب، F1 و F2 به عنوان فیوز به ترتیب برای محافظت موتورهای الکتریکی M2, M1 در نظر گرفته شده است. رله‌های بی‌متال نیز برای محافظت در مقابل اضافه بار موتورهای الکتریکی M2, M1 به کار برده شده است.

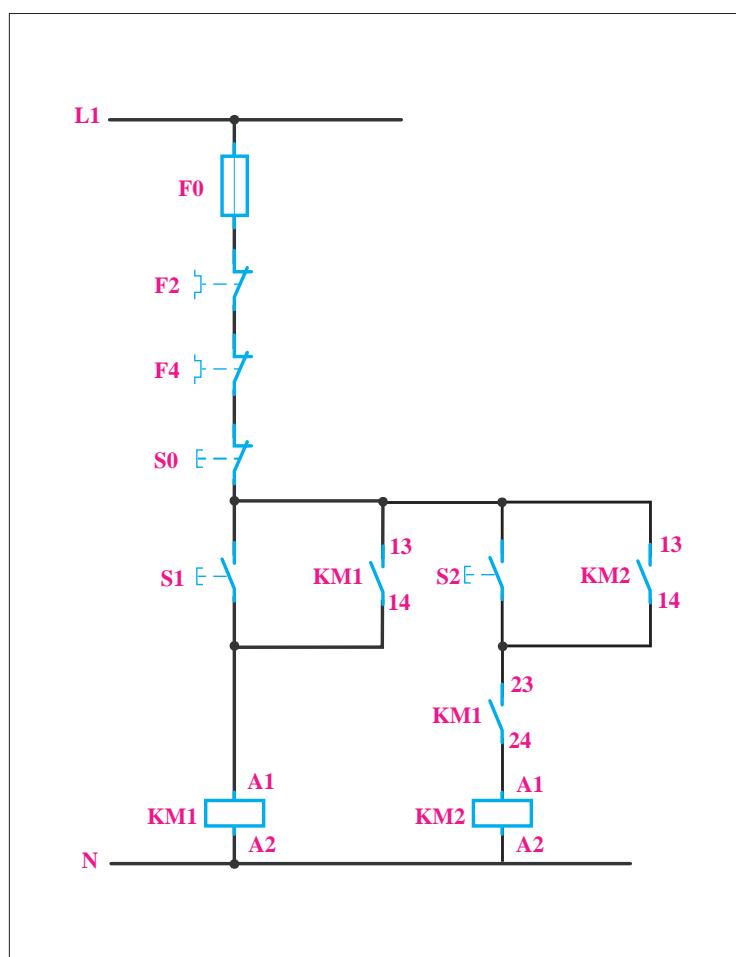


(ب) مدار قدرت

شکل ۲۸-الف) مدار فرمان

ب) مدار فرمان: برای راهاندازی هر موتور الکتریکی از یک شستی وصل استفاده می‌شود. از شستی وصل S1 برای راهاندازی موتور الکتریکی M1 از طریق کنتاکتور KM1 و از شستی وصل S2 برای راهاندازی موتور M2 از طریق کنتاکتور KM2 استفاده می‌شود. شستی قطع S0 برای خاموش کردن هر دو موتور به طور همزمان استفاده می‌شود (شکل ۲۸-الف).

تکنیک راهاندازی یکی پس از دیگری موتورهای الکتریکی: تکنیک یکی پس از دیگری به معنای وابستگی روشن شدن موتور الکتریکی دوم به موتور اول است. برای این منظور باید یک کنتاکت باز KM1 را به طور سری در مسیر روشن شدن کنتاکتور KM2 قرار دهید (شکل ۲۹). به این ترتیب ملاحظه می‌شود که اگر کنتاکتور KM1 وصل نباشد و شستی S2 فشار داده شود، به علت باز بودن مسیر بوبین، موتور M2 کار نخواهد کرد. برای قطع کل مدار نیز از شستی 0 به طور سری در مدار استفاده کنید. قطع کننده‌های حرارتی F3 و F4 نیز به طور سری با کل مدار قرار می‌گیرند تا در صورت اضافه بار برای هریک از موتورها، کل مدار قطع شود. فیوز F0 نیز برای حفاظت مدار فرمان استفاده می‌شود.



شکل ۲۹- مدار فرمان یکی پس از دیگری



مدار راهاندازی یکی پس از دیگری:

در یک ماشین صنعتی از دو موتور الکتریکی سه فاز M1, M2 استفاده شده است. موتور الکتریکی سه فاز M1 برای پمپ روغن به قدرت نامی ۵/۰ کیلووات و جریان نامی ۱/۵ آمپر و موتور الکتریکی سه فاز M2 به قدرت نامی ۵ کیلو وات و جریان نامی ۱۰ آمپر است. مدار فرمان و قدرت را طراحی کنید. موتور الکتریکی سه فاز M2 وقتی می‌تواند کار کند که قبل از آن موتور الکتریکی سه فاز M1 شروع به کار کرده باشد.

(الف) مدار قدرت: برای راهاندازی هر یک از موتورهای الکتریکی یک کنتاکتور مورد نیاز است. از کنتاکتور KM1 برای راهاندازی موتور الکتریکی M1 و از کنتاکتور KM2 نیز برای راهاندازی موتور M2 استفاده می‌شود. برای حفاظت موتورهای الکتریکی M2, M1 در مقابل خطاهای اتصال کوتاه و اضافه بار به ترتیب از فیوز ورله بی مثال استفاده می‌شود.

(ب) مدار فرمان: برای راهاندازی دو موتور الکتریکی M2, M1 و نیز قطع هر دو موتور سه شستی مورد نیاز است. شستی وصل S1 برای راهاندازی موتور الکتریکی M1 و شستی وصل S2 برای راهاندازی موتور M2 استفاده می‌شود. شستی قطع S0 برای قطع موتورهای الکتریکی M2, M1 استفاده می‌شود. برای اینکه موتور M2 بعد از موتور M1 راهاندازی شود لازم است تیغه باز کنتاکتور KM1 به طور سری با بوبین کنتاکتور KM2 بسته شود.

قرار دادن تیغه باز یک کنتاکتور به طور سری با بوبین کنتاکتور دیگر را «تکنیک یکی پس از دیگری» می‌گویند. در مدار فرمان شکل ۲۹ موتور M2 وقتی می‌تواند توسط S2 راهاندازی شود که کنتاکتور KM1 وصل شده باشد تا تیغه باز آن وصل شده و مسیر برای اتصال KM2 آماده شود. برای حفاظت موتور M1 در مقابل اضافه بار از قطع کننده حرارتی F3 و از قطع کننده حرارتی F4 نیز برای حفاظت موتور M2 در مقابل اضافه بار استفاده می‌شود. فیوز ۰ F نیز برای حفاظت مدار فرمان استفاده شده است.



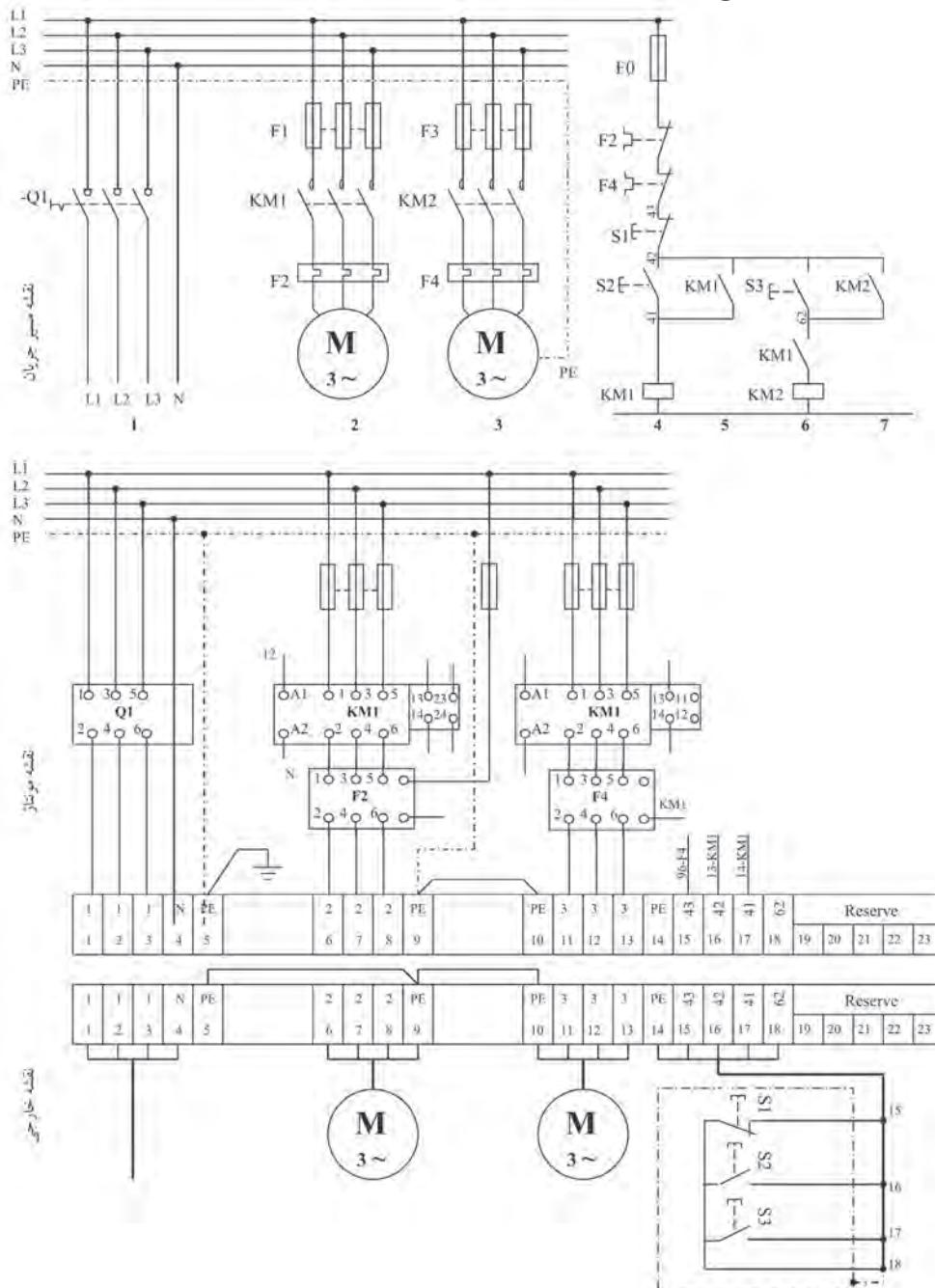
در مدار فرمان کار عملی به جای کنتاکت باز KM1 در مسیر بوبین کنتاکتور، KM2 کنتاکت بسته KM1 را قرار دهید و مدار جدید را بررسی کنید. مورد استفاده مدار جدید را شرح دهید.



- مدار یکی پس از دیگری

۱- قبل از بستن مدار نقشه مونتاژ را تکمیل کنید.

۲- طرز کار مدار را تشریح کرده و در گزارش کار بنویسید.



شکل ۳۰- نقشه مونتاژ و نقشه خارجی مداریکی پس از دیگری

تجهیزات و قطعات مورد نیاز: با توجه به نوع موتورها، انتخاب کنتاکتور و وسایل حفاظت‌کننده تجهیزات این کار عملی دارای مشخصات زیر است:

- ابتدا نوع قطعات، محدوده جریان الکتریکی و تعداد آنها را مشخص کنید (جدول ۹ و ۸).

جدول ۸- لوازم مورد نیاز در تابلو



جدول ۹- تجهیزات مورد نیاز در تابلو

ردیف	تجهیزات مورد نیاز	جریان به آمپر	تعداد
۱	کلید خودکار مینیاتوری MCB-۳P	۴۰A	۱
۲	کلید خودکار مینیاتوری MCB-۱P	۱۶A	۱
۳	کنتاکتور	۴۰A	۱
۴	کنتاکتور	۱۲A	۱
۵	رله اضافه بار	۲۰-۲۵A	۱
۶	رله اضافه بار	۴-۶A	۱
۷	کنترل فاز تیپ بزرگ	-	۱
۸	شستی استارت استپ	-	۲

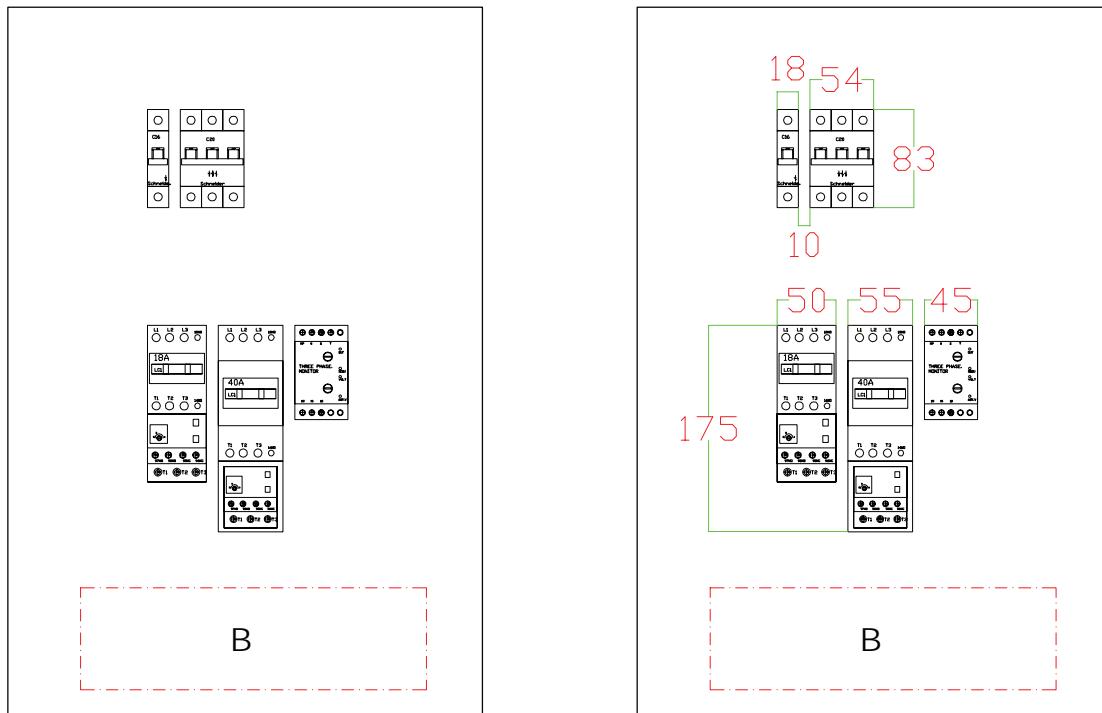
- سیپس ابعاد هریک از قطعات را با توجه به ابعاد آن و یا از روی کاتالوگ مشخصات قطعه تعیین کنید (جدول ۱۰).

جدول ۱۰- ابعاد قطعات مورد نیاز برای جانمایی

نام قطعه	جروان به آمپر	طول (میلی‌متر)	عرض (میلی‌متر)	طول (میلی‌متر)	عرض (میلی‌متر)	طول (میلی‌متر)	عرض (میلی‌متر)	عرض قطعات موجود در کارگاه (میلی‌متر)	طول قطعات موجود در کارگاه (میلی‌متر)	عرض قطعات موجود در کارگاه (میلی‌متر)
کلید خودکار مینیاتوری MCB-۳P	۴۰A	۸۳	۵۴							
کلید خودکار مینیاتوری MCB-۱P	۱۶A	۸۳	۱۸							
کنتاکتور	۴۰A	۱۱۵	۵۵							
کنتاکتور	۱۲A	۷۵	۵۰							
رله بی متال (اضافه‌بار)	۲۰-۲۵A	۶۰	۵۵							
رله بی متال (اضافه‌بار)	۴-۶A	۵۵	۵۰							
کنترل فاز تیپ بزرگ	-	۸۰	۴۵							



بعاد و اندازه قطعات کارخانه‌های سازنده تجهیزات برقی کمی با یکدیگر تفاوت دارند.
رله اضافه‌بار ۱۲ F3 ۱۲ آمپر انتخاب شده و روی ۱/۵ آمپر تنظیم شود.
رله اضافه‌بار ۱۲ F4 ۵ آمپر انتخاب شده و روی ۱۰ آمپر تنظیم شود.



شکل ۳۱- نصب قطعات به روش طولی

چیدمان قطعات:

چیدمان قطعات و نصب و جانمایی در تابلو روی صفحه نصب به دو روش طولی و عرضی انجام می‌شود. مناسب‌ترین گزینه را برای نصب قطعات بررسی و انتخاب نمایید.

(الف) تعیین محل و جانمایی قطعات به روش طولی: روش طولی، بدین صورت که قطعات هم نوع را در ردیف‌های جداگانه قرار داده و ابعاد آنها را در تابلوی فرضی وارد نمایید (شکل ۳۱).

کلیدها در ردیف اول - کنتاکتور در ردیف پایین کلید - بی متال زیر کنتاکتور نصب می‌شود. ورودی خروجی در پایین تابلو در نظر گرفته شده است بنابراین ترمینال‌ها نیز در قسمت پایین کنتاکتورها قرار می‌گیرند. و فضایی برای عبور کابل (B) در نظر بگیرید. سپس ابعاد دقیق لوازم را ببروی تابلو و فضاهای خالی را به صورت فرضی در نظر بگیرید (شکل ۳۱).

ب) فضا سازی داخلی تابلو:

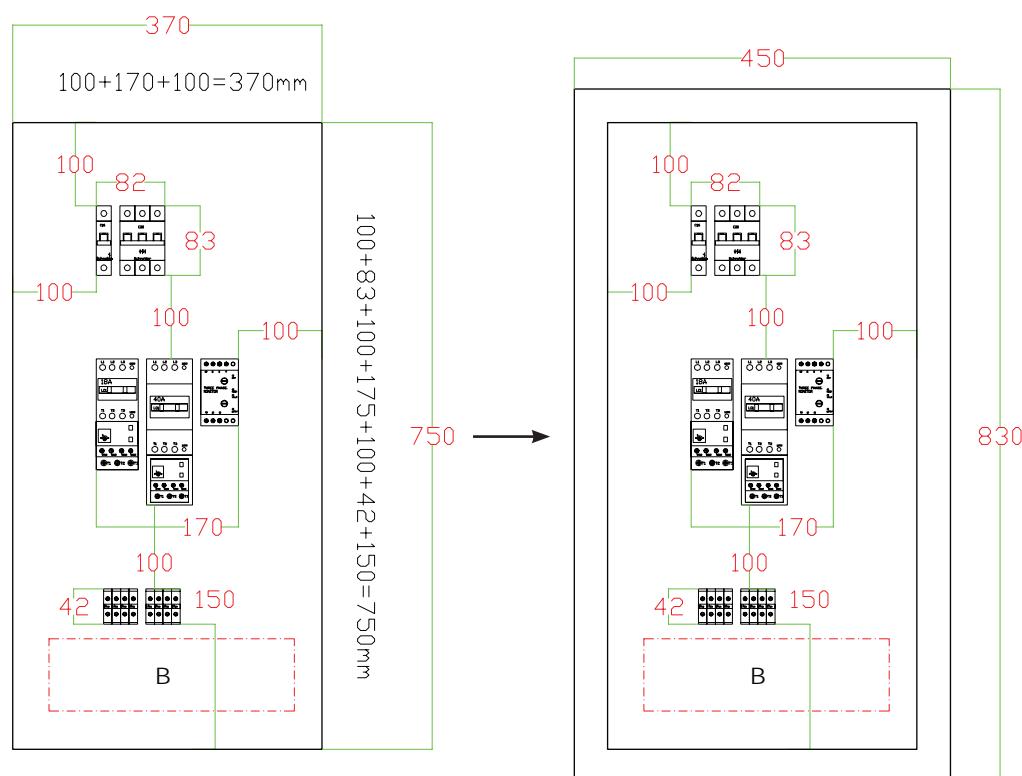
- فضای خالی برای ورود و خروج کابل (ترمینال‌های ورودی و خروجی تابلو) 150×150 میلی‌متر (B) در نظر بگیرید.

- فضای خالی برای نصب داکت شیاردار (داکت مورد نظر در تابلوهای دیواری با این تعداد لوازم، سایز 40×40 میلی‌متر مناسب است). اندازه 30 میلی‌متر در دو طرف داکت که با در نظر گرفتن عرض داکت مجموعاً 100 میلی‌متر می‌باشد (شکل ۳۲).

فضای خالی: مطابق با اندازه 100×100 میلی‌متری، بالای کلید خودکار مینیاتوری تا سقف - بین کلید و کنتاکتور - فاصله قطعات تا کنار تابلو 100 میلی‌متر کافی می‌باشد (شکل ۳۲ مرحله ۳).

پس از وارد کردن کلیه ابعاد، مجموع عرض و ارتفاع سینی مونتاژ را به دست آورید (شکل ۳۲ مرحله ۴). سپس 40 میلی‌متر به دو طرف سینی اضافه کنید تا ابعاد تابلو برق به دست آید: $750 + 40 + 40 = 830 \text{ mm}$ و $450 = 450 = 450 + 40 + 40 = 370 \text{ mm}$ بنابراین طبق محاسبات انجام شده، ابعاد تابلو 830×450 میلی‌متر خواهد بود (شکل ۲۸ مرحله ۴).

نزدیک‌ترین ابعاد استاندارد (طبق جدول ابعاد استاندارد تابلو دیواری آورده شده در کتاب همراه هنرجو) به ابعاد محاسبه شده 900×700 و یا 800×600 میلی‌متر می‌باشد که می‌توان در همین حد اکتفا کرد و ابعاد نهایی را انتخاب نمود ولی برای درک بیشتر، چیدمان عرضی را نیز بررسی نمایید. همان‌طور که در شکل می‌بینید، طول و عرض تابلو کمی ناهمانگ و نامناسب دیده می‌شود. یعنی طول آن متناسب با عرض نیست.



شکل ۳۲- به دست آوردن عرض و ارتفاع صفحه نصب با توجه به ابعاد قطعات



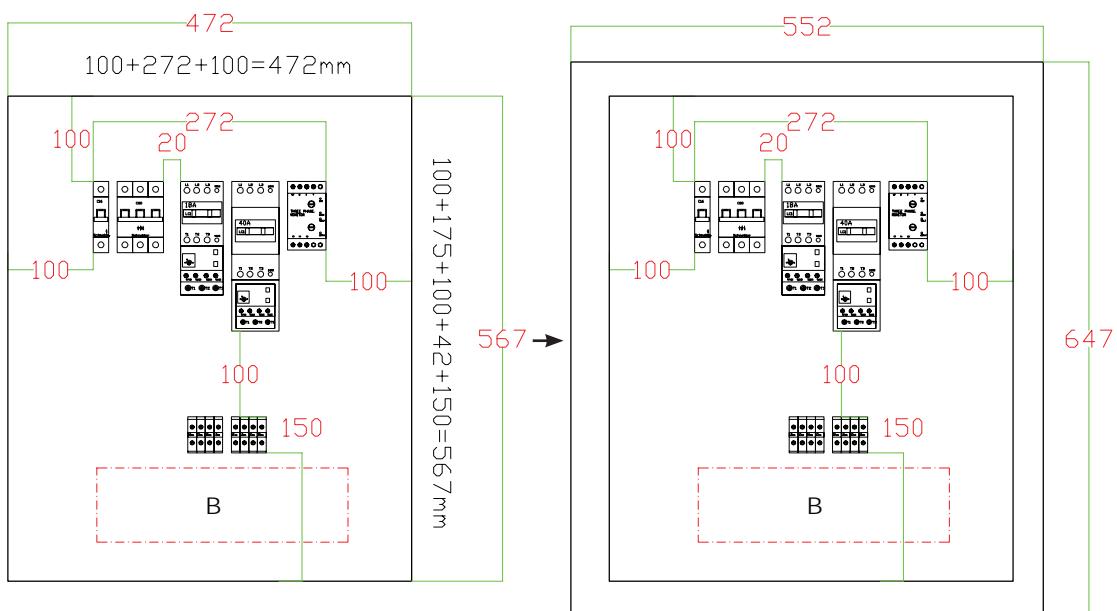
هر چه نسبت بین طول و عرض تابلو، به ضریب بین $1/3$ الی $1/5$ نزدیک‌تر باشد، شکل ظاهری تابلو زیباتر به نظر می‌رسد.
 $(830 \div 450 = 1.84) \text{ mm}$

بنابراین بهتر است این بار قطعات را به صورت عرضی چیدمان کرده و ابعاد نهایی تابلو و هماهنگی ابعاد بدنه را بررسی نمایید.

ج) تعیین محل و جانمایی قطعات به روشن عرضی

روش عرضی نیز کلیه قطعات را در یک ردیف ولی قطعات همنوع را کنار یکدیگر قرار دهید و اندازه‌ها را طبق موارد گفته شده مجدداً وارد نمایید و در آخر مجموع کلیه اندازه‌های عرض و طول سینی را محاسبه نمایید

(شکل ۳۳ مرحله ۵).



شکل ۳۳- چگونگی محاسبه ابعاد صفحه نصب به صورت عرضی

در این مرحله به ابعاد به دست آمده صفحه نصب 80 میلی‌متر اضافه کنید تا ابعاد بدنه محاسبه شود:
 $472 + 80 = 552 \text{ mm}$, $567 + 80 = 647 \text{ mm}$

پس از انجام چیدمان به صورت ردیفی و اعمال اندازه‌ها، ابعاد تابلو 647×552 میلی‌متر محاسبه شد. این ابعاد بسیار نزدیک به ابعاد استاندارد 700×500 میلی‌متر می‌باشد. درنتیجه ابعاد نهایی ما 700×500 میلی‌متر مناسب می‌باشد.

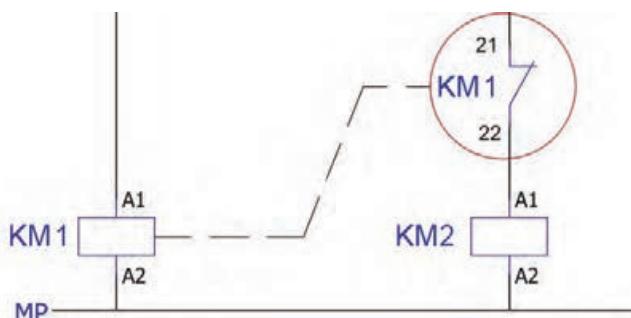
نکات آموزشی:

- ۱- در اغلب تابلوهای دیواری، فاصله عمودی بین هر ردیف و همچنین فاصله قطعات به بدنه تابلو از طرفین، به اندازه ۱۰۰ میلی متر مناسب می باشد.
- ۲- پس از چیدمان اولیه باید ابعاد محاسبه شده را با ابعاد استاندارد مقایسه نمایید.
- ۳- بهتر است چیدمان های مختلف را برای نزدیک تر کردن ابعاد محاسباتی به ابعاد استاندارد بدنه تابلو دیواری بررسی نمایید.
- ۴- اگر چه بهتر است ابعاد استاندارد انتخاب شود ولی نسبت به فضا، محدودیت محل نصب و یا به صلاح دید طراح، ابعاد تابلو می تواند خارج از ابعاد استاندارد تعیین شود.

مدار یکی به جای دیگری

این مدار در مواردی به کار برده می شود که اگر یکی از دو موتور روشن شود، موتور دیگر اجازه راه اندازی نداشته باشد، به عبارتی دو موتور نباید همزمان در حال کار باشند. مدار یکی به جای دیگری کاربرد بسیاری در صنعت دارد به عنوان مثال در مدار تابلوهای ورودی برق شهر و ژنراتور یا (Change over)، مدار چپ گرد راست گرد و مدار ستاره مثلث و غیره به کار می رود.

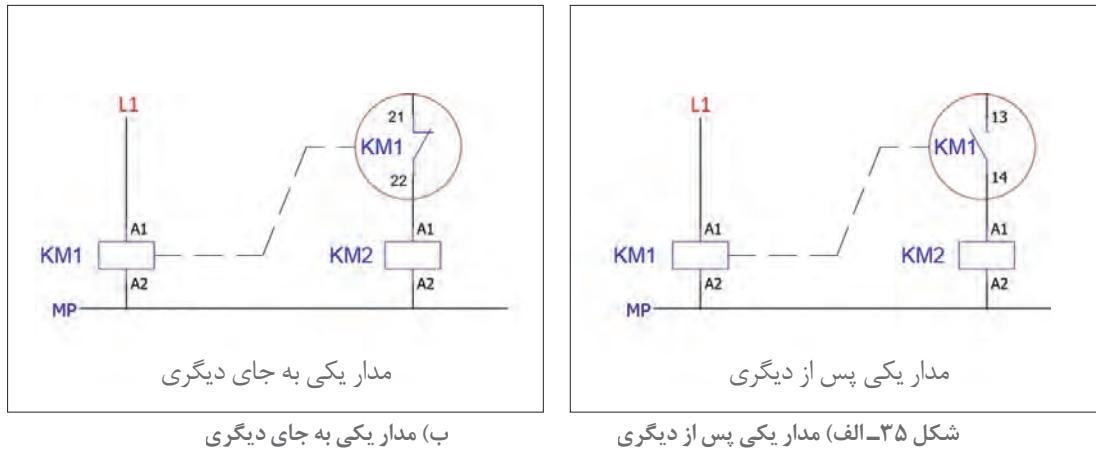
نکته اصلی در این روش این است که تیغه بسته یک کنتاکتور با بوبین کنتاکتور دیگر سری می شود (شکل ۳۴).



شکل ۳۴- مدار یکی به جای دیگری

بنابراین اگر به بوبین KM1 ولتاژ بدهیم، بوبین KM2 نمی تواند برقدار شود. در این مدار اولویت وصل با کنتاکتور KM1 است به این معنا که اگر از ابتدا به هر دو طرف مدار به صورت همزمان ولتاژ بدهیم، فقط کنتاکتور KM1 می تواند وصل باقی بماند و کنتاکتور KM2 بلا فاصله قطع خواهد شد. به عنوان مثال در مدار برق شهر- ژنراتور یا چنج اور، اولویت وصل با برق شهر می باشد یعنی اگر در هر صورت دو طرف برقدار شد، برق شهر باید وصل بماند.

در مدار یکی پس از دیگری و یکی به جای دیگری تفاوت تنها در یک کنتاکت باز NO یا بسته NC کنتاکتور می‌باشد. این دو مدار کاملاً برعکس یکدیگر کار می‌کنند در مدار اول، راهاندازی کنتاکتور KM2 به وصل بودن کنتاکتور KM1 بستگی دارد، در حالی که در مدار دوم، کارکرد کنتاکتور KM2 به قطع بودن کنتاکتور KM1 وابسته می‌باشد. در شکل ۳۵ می‌توانید این دو مدار را با یکدیگر مقایسه نمایید. این قسمت مدار را می‌توان به عنوان نکته کلیدی در این دو روش راهاندازی در نظر گرفت که به شکل‌های گوناگون در مدارهای مختلف ایفای نقش می‌کنند.



کار عملی



(نیمه تجویزی ۴)

در یک کارگاه ذوب فلزات دو عدد فن خروج هوا (Exhaust fan) تک فاز ۲۲۰ ولت قرار داده شده است. به دلیل اینکه خروج هوای آلوده این کارگاه اهمیت فراوانی دارد، دو دستگاه هوواکش (فن) تهیه شده تا اگر یکی از آنها به هر دلیل صدمه دید، هوواکش دیگر را بتوان به صورت دستی و با صلاح‌حدید اپراتور، وارد مدار کرد. نکته مهم در راهاندازی دو موتور عدم هم‌زمانی این دو هوواکش است که نباید با هم کارکند زیرا جریان مجموع آنها بیشتر از جریان مجاز کارگاه خواهد شد و جدای از این یک هوواکش نیز برای رزرو تعییه شده که در موارد ضروری روشن می‌شود.

جدول ۱۱-لوازم مورد نیاز در تابلو

۱	۲	۳	۴

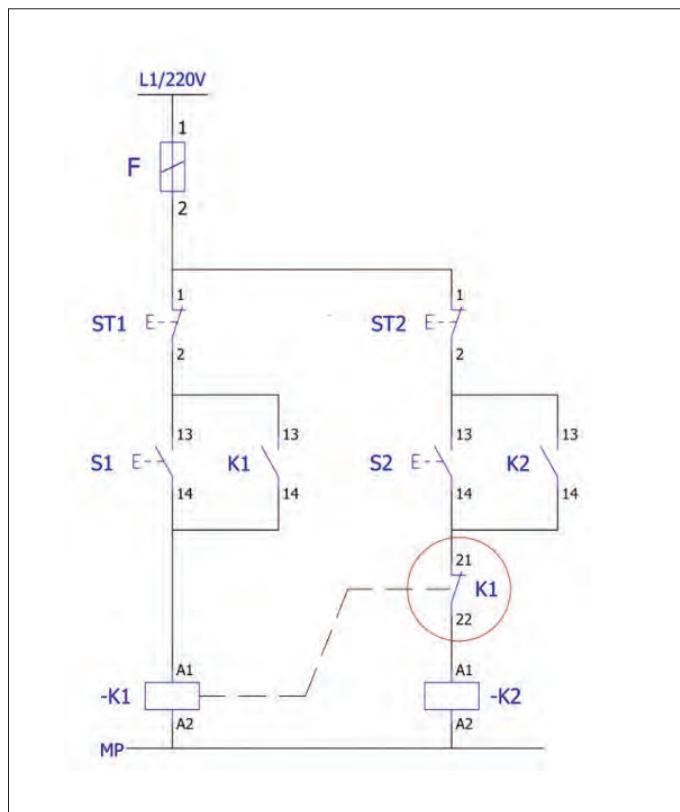
جانمایی قطعات و برآورد ابعاد تابلو

برای هر فن یک عدد کلید حرارتی (MPCB) برای حفاظت و یک عدد کنتاکتور برای راه اندازی هر کدام از موتورها و یک عدد کلید کمپکت ۵۰ آمپر به عنوان کلید اصلی تابلو و محافظ جریان کل کارگاه در نظر گرفته شده که در یک تابلو باید قرار بگیرند (جدول ۱۱ و ۱۲- شکل ۳۷).

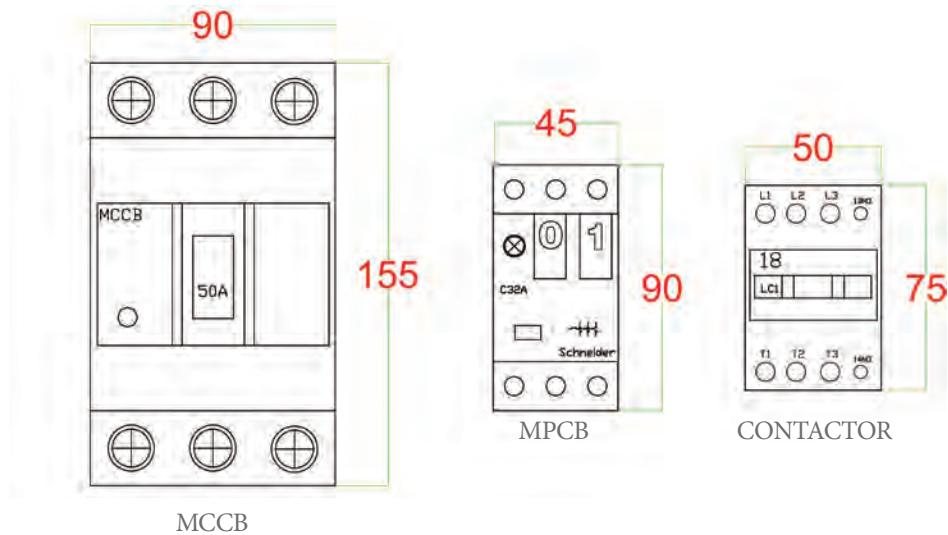
همان طور که در مدار فرمان مشاهده می کنید، کنتاکت بسته K1 با بوبین کنتاکتور K2 سری شده است بنابراین هیچ گاه همزمان نمی توانند روشن بمانند (شکل ۳۶). چون موتورها تک فاز هستند در این مثال از کنترل فاز استفاده نشده است.

جدول ۱۲- لیست تجهیزات مورد نیاز

ردیف	تجهیزات مورد نیاز	جریان به آمپر	تعداد
۱	کلید کمپکت	۵۰A	۱
۲	کلید حرارتی	۹-۱۳A	۱
۳	کنتاکتور	۱۶A	۱
۴	شستی استارت استوپ	-	۲



شکل ۳۶- مدار فرمان



شکل ۳۷—ابعاد قطعات مورد نیاز

کلید محافظ موتور MPCB مستقیماً مدار قدرت را قطع می‌کند. البته برای اطمینان هر چه بیشتر می‌توان از کن tact های کمکی کلید حرارتی، در مدار فرمان نیز بهره برد (شکل ۳۸).

تذکر



شکل ۳۸—نصب کن tact کمکی

شرح کار عملی:

ابتدا با توجه به توان موتور جریان و ابعاد قطعات را مشخص نمایید و طبق پیش فرض (جانمایی عمومی تابلوهای دیواری) قطعات را در مستطیلی فرضی رسم کنید (جدول ۱۳). اگر قطعات موجود در مقادیر کمتری در کارگاه موجود بود با همان قطعات جانمایی را انجام دهید.

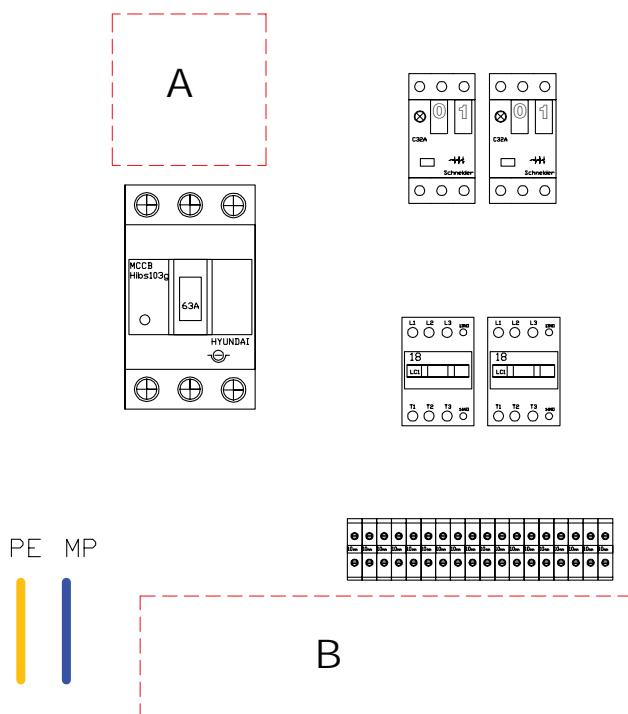
جدول ۱۳—ابعاد قطعات تابلو

قطعه	عرض (میلی متر)	طول (میلی متر)	عرض قطعات موجود در کارگاه هنرستان	طول قطعات موجود در کارگاه هنرستان
کلید کمپکت ۵۰A	۹۰	۱۵۵		
کلید حرارتی ۹-۱۳A	۴۵	۹۰		
کن tactور ۱۶A	۵۰	۷۵		
کن tactر فاز تیپ بزرگ	۴۵	۸۰		

تعیین محل قرارگیری قطعات: ترتیب نصب قطعات به این صورت پیشنهاد شده و درنظر گرفته شده است:

- کلید اصلی سمت چپ تابلو
- کلید حرارتی سمت راست و بالای تابلو
- کنکاکتور در ردیف پایین کلید حرارتی
- ورودی - خروجی، پایین تابلو

بنابراین با این فرض ترمینال‌ها نیز در قسمت پایین کنکاکتورها قرار می‌گیرند.



شکل ۳۹- مدار یکی به جای دیگری

فضا سازی: منظور از فضاسازی توزیع مناسب فضای تابلو به قطعات، داکتها و اتصالات است. برای فضاسازی مطابق شکل ۳۹ به این شرح عمل نمایید:

۱- فضای A یک فضای خالی برای بار کلید اصلی

۲- فضای B یک فضای خالی برای ورود و خروج کابل (ترمینال‌های ورودی و خروجی تابلو)

۳- فضای خالی برای نصب داکت شیاردار (داکت مورد نظر در تابلوهای دیواری با این تعداد قطعات، معمولاً سایز 40×40 میلی‌متر مناسب است). اگر تعداد قطعات بیشتر از این مقدار باشد، می‌توانید از داکت عرض 40 میلی‌متر با ارتفاع 60 میلی‌متر استفاده کنید (تذکر: ارتفاع داکت را بیشتر بگیرید تا عرض تابلو تغییر نکند).

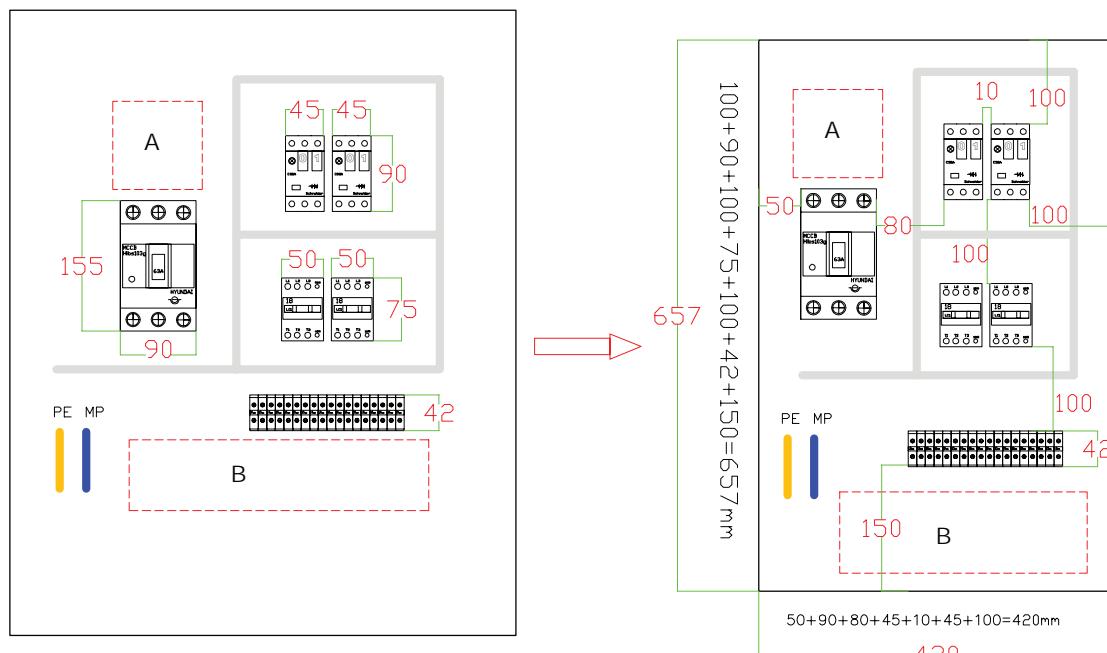
بنابراین ترمینال‌ها نیز در قسمت پایین کنکاکتورها قرار می‌گیرند.

پس از وارد کردن ابعاد واقعی کلیه قطعات، در مستطیل فرضی، ابعاد فضاهای خالی (فضای داکت، فاصله هواخی و کناری قطعات) را با توجه به شکل ۳۹ تکمیل کنید تا مستطیل فرضی تبدیل به ابعاد واقعی سینی مونتاژ شود.

الف) چیدمان طولی: کلید اصلی از سمت چپ ۵۰ میلیمتر، بین کلید اصلی تا کلید حرارتی، یک داکت ۴۰ میلیمتر به اضافه ۲۰ میلیمتر فاصله در دو طرف داکت در نظر بگیرید. مجموعه این فاصله ۸۰ میلیمتر خواهد شد.

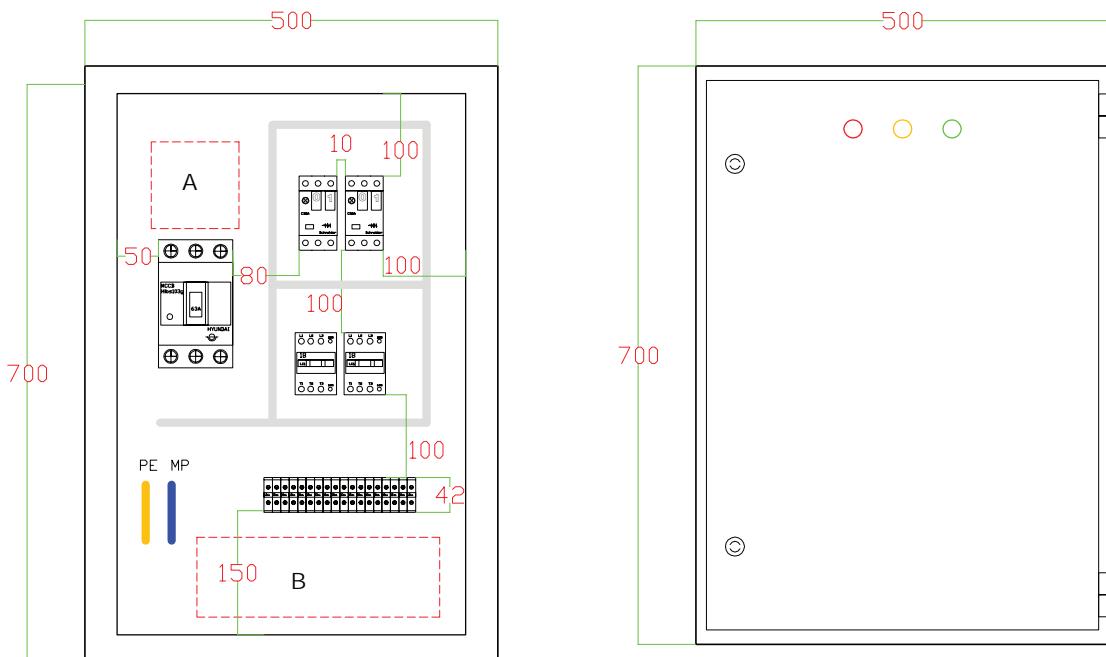
فاصله بین دو کلید حرارتی را ۱۰ میلیمتر درنظر بگیرید (یادآوری: لزومی ندارد که حتماً بین کلیدها فاصله ۱۰ میلیمتری باشد مخصوصاً اگر تعداد کلیدها زیاد باشد). در این مرحله عرض کل را با استفاده از بلندترین ردیف قطعات محاسبه کنید تا عرض سینی به دست آید. حالا مجدداً طول سینی را با استفاده از بلندترین ستون قطعات محاسبه نمایید تا طول سینی به دست آید (شکل ۴۰).

در نهایت از هر طرف سینی مونتاژ ۸۰ میلیمتر اضافه کنید تا ابعاد کلی تابلو برق محاسبه گردد و نزدیک‌ترین ابعاد به ابعاد استاندارد دیواری را بررسی و انتخاب نمایید.



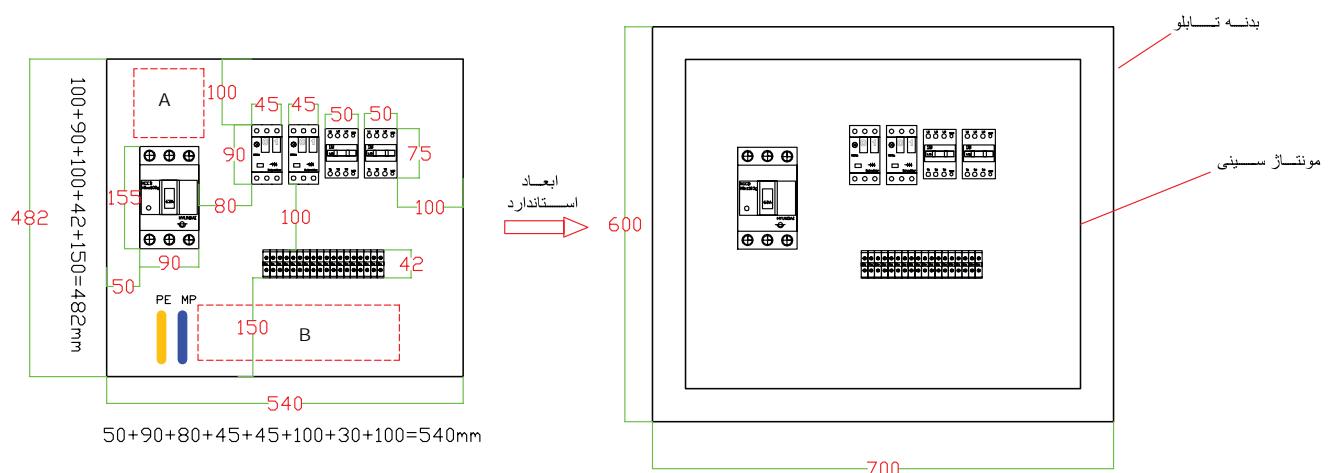
شکل ۴۰-محاسبه ابعاد

ابعاد محاسباتی: $737 + 80 + 80 + 420 + 80 = 500 \times 700$ میلیمتر. ابعاد استاندارد: 500×700 میلیمتر (شکل ۴۱).
ب) چیدمان عرضی: روش کلی انجام کار همانند روش طولی است. ولی در این روش کلیدها و کنکاتورها همگی در یک ردیف قرار می‌گیرند. سپس مانند شکل اندازه ۳۷ ابعاد را با هم جمع‌zده و در انتهای مقدار ۸۰ میلیمتر را اضافه کنید.



شکل ۴۱-ابعاد تابلو با توجه به قطعات

بنابراین مقادیر ارتفاع تابلو: $482+80=562\text{mm}$ و عرض تابلو: $482+80=540\text{mm}$ به دست می‌آید.
اما ابعاد نزدیک به ابعاد استاندارد 600×800 میلی‌متر مناسب است ولی از آنجا که عرض آن کمی بیشتر از حد نیاز است می‌توان عرض تابلو را 700 میلی‌متر درنظر گرفت. به هر حال باید ایجاد فضای بیش از حد و غیرضروری دوری کرد. بنابراین ابعاد تابلو 600×700 میلی‌متر مناسب خواهد بود(شکل ۴۲).



شکل ۴۲-چیدمان عرضی

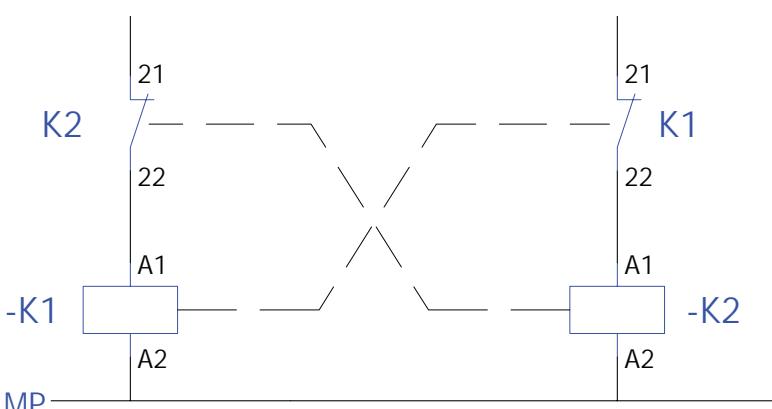
نکات آموزشی:

- ۱- ابتدا چیدمان طولی را بررسی کنید. کلیه قطعات را طبق جانمایی عمومی تابلوهای دیواری، چیدمان کرده و سپس ابعاد هر قطعه را مشخص کنید. قطعات به صورت جداگانه در هر دیف فرار می‌گیرند.
- ۲- ابعاد قطعات را اضافه کنید و فضاهای خالی برای باسیار و فضای خالی ترمینال نیز در نظر بگیرید. و در نهایت کلیه فاصله‌ها را باهم جمع کنید تا ابعاد تابلو محاسبه و استاندارد شود.
- ۳- نسبت به محل نصب، می‌توانید تابلو را به صورت عرضی تغییر دهید.

مدار یکی به جای دیگری:

اولویت وصل در این مدار با K1 است. این مدار در جای خود می‌تواند مؤثر باشد و عمل کند. فرض کنید دو کنتاکتور موجود است که هر کدام باید بتوانند به صورت مجزا عمل کنند و در صورت کارکرد هر یک از کنتاکتورها، دیگری اجازه راه اندازی نداشته باشد. در اینجا کنتاکت بسته NC هر کنتاکتور با بوبین کنتاکتور دیگری سری شده است. با این کار به هیچ وجه دو کنتاکتور با هم وصل نمی‌شوند و برای وصل دوم باید کنتاکتور اول قطع شود. در ضمن در این شکل، اولویت وجود ندارد یعنی هر کدام که زودتر بر قدار شود، روش باقی می‌ماند و حتماً باید قطع شود تا کنتاکتور دیگر را بتوان استارت کرد (شکل ۴۳).

از این مدار در موارد بسیاری بخصوص در مدار چپ گرد راست گرد و ستاره مثلث مورد استفاده قرار می‌گیرد که در قسمت‌های بعدی به آن اشاره خواهد شد.

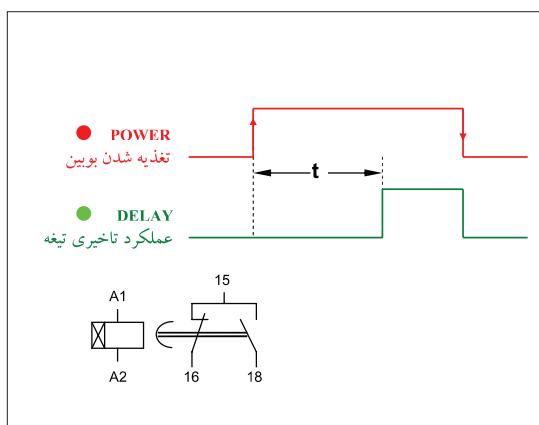


شکل ۴۳- مدار یکی به جای دیگری نوع دیگر

رله‌های زمانی (تایمر) الکترونیکی:

رله‌های زمانی (تایمرها) وظیفه نگهداشتن زمان در مدارهای صنعتی را به عهده دارند. تایمرها زمان سنجی را به صورت تأخیر در وصل و تأخیر در قطع در مدارهای فرمان را انجام می‌دهند. در شکل دو نوع متداول تایمر موجود آورده شده است. تایمرهای متداول در برق صنعتی تایمر تأخیر در وصل است و تایمر راه پله از نوع تأخیر در قطع است.

در اینجا عملکرد دو رله باهم مقایسه می‌شود (شکل ۴۴).



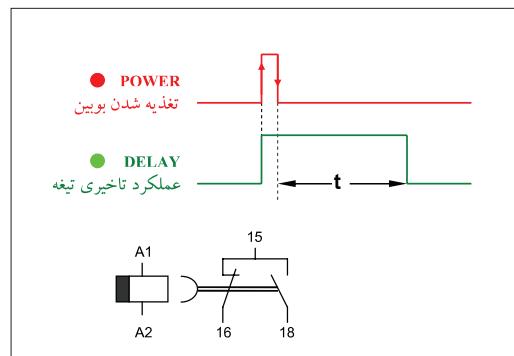
شکل -۴۵-شمای حقیقی رله تأخیر در وصل



شکل -۴۶-رله زمانی

● **تایمر تأخیر در وصل:** تایمر تأخیر در وصل^۱ با لبه بالا رونده، برق تغذیه بوبین، زمان سنجی t را آغاز می‌کند (مشخصه زمانی^۲) و پس از اتمام زمان تیغه آن عمل می‌کند همچنین تیغه عمل کرده با لبه پایین رونده (قطع برق) همزمان به حالت اولیه بر می‌گردد (شکل ۴۵).

● **تایمر تأخیر در قطع:** تایمر تأخیر در قطع^۳ با لبه بالا رونده برق تغذیه بوبین تیغه آن عمل می‌کند و با لبه پایین رونده (قطع برق) زمان سنجی t را آغاز می‌کند و با اتمام زمان تیغه به حالت اولیه بر می‌گردد (شکل ۴۶).



شکل -۴۶-شمای حقیقی رله تأخیر در قطع

تقریباً تمامی رله‌ها از جمله رله زمانی دارای کنتاکت تبديلی^۴ (یک پل، دوراهه) می‌باشند که این مسئله را باید در طراحی مدارات فرمان در نظر گرفت. همه تایمرها از دو چراغ قرمز و سبز برای کار استفاده نمی‌کنند بلکه در بعضی از آنها یک چراغ قرمز به کار رفته است که در زمان سنجی چشمک می‌زند و در حالت عملکرد تیغه دائم روشن است.

۱ - On Delay

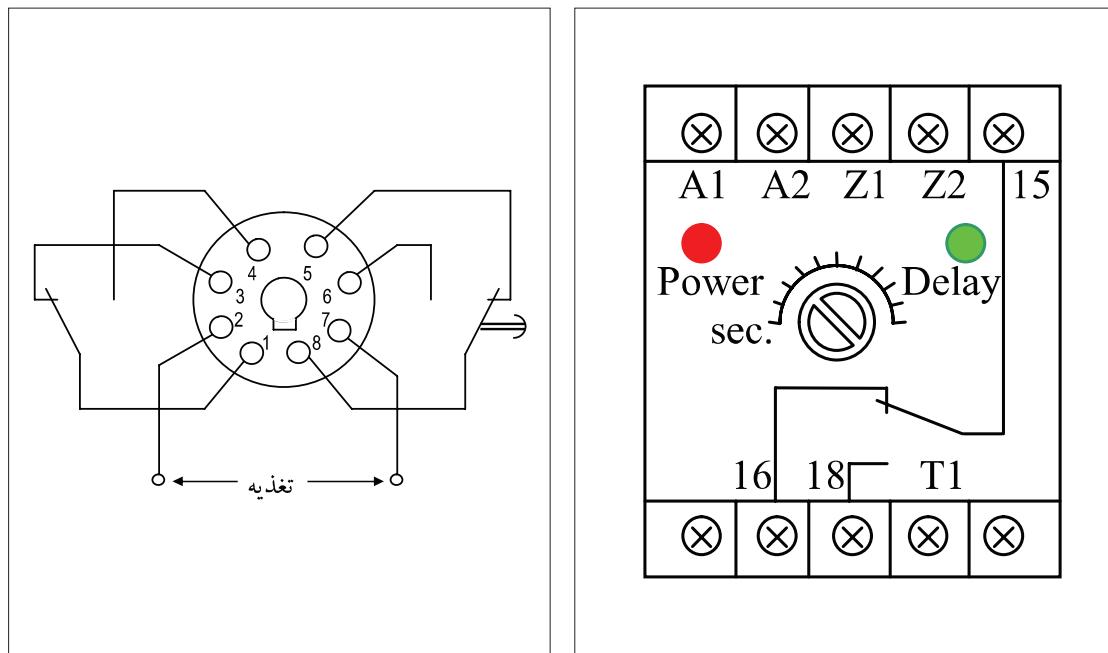
۲ - Time Characteristic

۳ - Off Delay

۴ - Single Pole Double Throw

در شکل ۴۷ تیغه تبدیلی نشان داده است Z1,Z2 برای ولتاژ تغذیه ۲۴ ولت است و A1,A2 برای ولتاژ تغذیه ۲۳۰ ولت است اگر پایه T1 به A1 وصل شود و بعد تغذیه صورت گیرد تایمر حالت تأخیر قطعی پیدا می‌کند و از آن می‌توان در روشنایی راه پله استفاده کرد. در شکل ۴۸ نوع دیگری از تیغه تبدیلی نشان داده شده که دارای دو تیغه متفاوت است.

تیغه تبدیلی سمت چپ ممکن است مانند تیغه تبدیلی سمت راست باشد یا اصلاً غیرزمانی باشد یعنی با برق دار شدن بوبین تیغه عمل کرده با قطع برق آن تیغه به حالت اول برگردد (شکل ۴۸).



شکل ۴۸—شناسایی پایه‌های تایمر معمولی

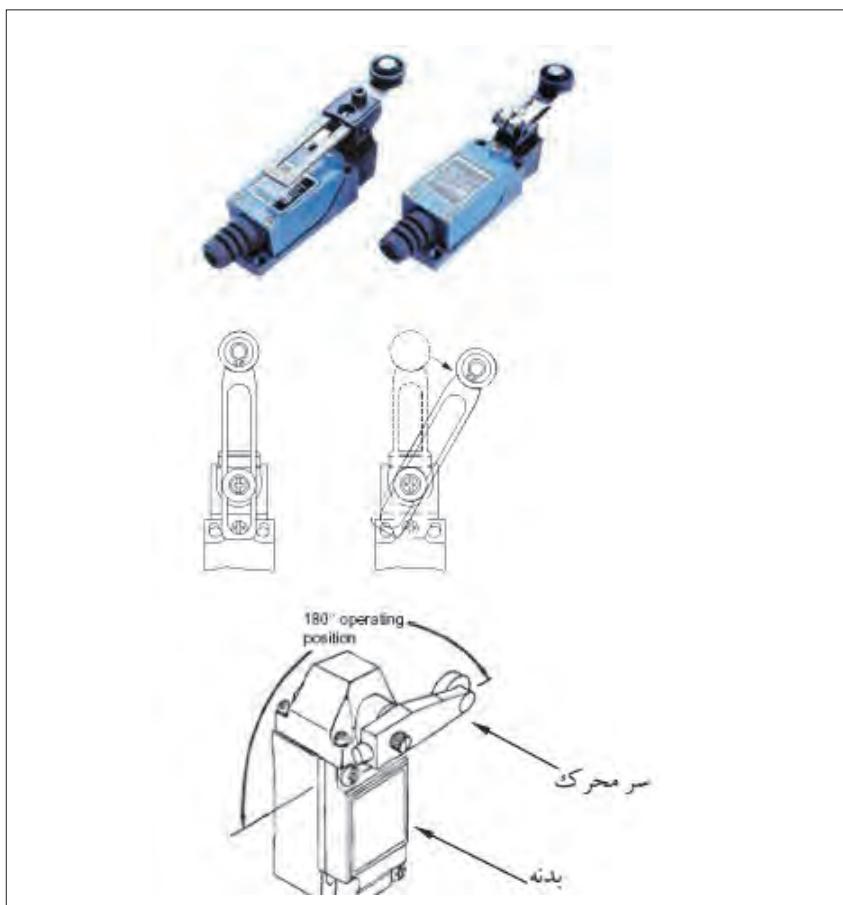
شکل ۴۷—شناسایی پایه‌های تایمر معمولی

لیمیت سوئیچ (میکروسوئیچ)

لیمیت سوئیچ یا میکروسوئیچ برای محدود کردن حرکت دستگاه‌های متحرک در مسیرهای خطی یا دورانی استفاده می‌شود. لیمیت سوئیچ با تماس فیزیکی اجسام حضور آنها را آشکار می‌کند و از دو قسمت سر محرک و بدنه تشکیل شده است. معمولاً در بدنه کن tact هایی بسته و با وجود دارد با برخورد سر محرک با برخورد به اجسام باعث تغییر حالت کن tact ها می‌شود (شکل ۴۹).

أنواع سر محرک: سر محرک در لیمیت سوئیچ با توجه به محل کاربرد آن دارای شکل‌های مختلفی است. ساده‌ترین نوع سر محرک نوع چرخشی (غلتکی) است اما انواع پیستونی - میله‌ای - انشعابی(چنگالی) - حلقه‌ای نیز وجود دارد.

سر محرک در اکثر میکروسوئیچ‌ها بعد از برخورد به حالت اولیه برمی‌گردد (مانند شستی‌ها) اما در نوع چنگالی پس از برخورد به حالت اول بر نمی‌گردد (مانند کلیدها) و باید مجدد نیرویی در جهت خلاف آن را به حالت اول بر گرداند.



شکل ۴۹- لیمیت سوییچ

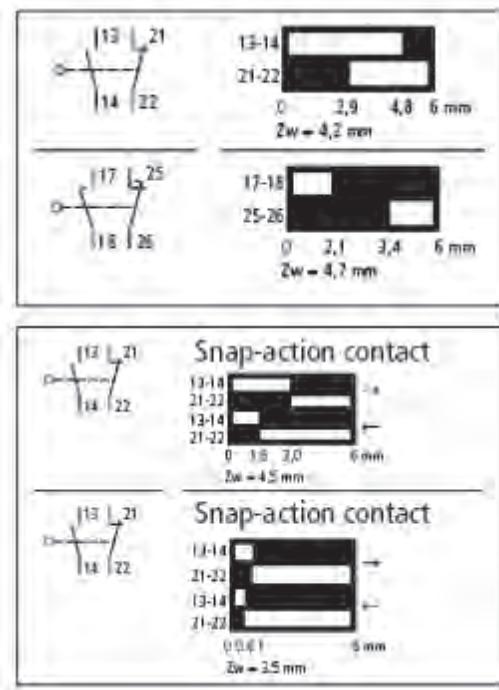
انواع بدنه : بدنه میکروسوئیچ‌ها را می‌توان با توجه به نوع کن tact آنها تقسیم‌بندی کرد و مطابق شکل ۵۰ نشان داد.

۱- نوع عادی : با فشرده شدن میکروسوئیچ ابتدا تیغه قطع آن عمل می‌کند و باز می‌شود و مسیری باید طی شود تا تیغه وصل عمل کند در فاصله‌ای از مسیر میانی عملکرد تیغه هیچ کدام از تیغه‌های وصل نیست.

۲- نوع تاخیری : با فشرده شدن تیغه ها مطابق شکل ۵۰ ابتدا تیغه وصل عمل می‌کند و مسیری باید طی شود تا تیغه قطع عمل نماید در فاصله‌ای از مسیر میانی عملکرد هر دو تیغه وصل است.

۳- نوع پرشی غیر متقارن: تقریباً به‌طور همزمان هر دو تیغه قطع و وصل در میکروسوئیچ عمل می‌کند. این اتفاق در رفت و برگشت در محل‌های متفاوتی اتفاق می‌افتد.

۴- نوع پرشی متقارن: تقریباً به‌طور همزمان دو تیغه قطع و وصل در میکروسوئیچ عمل می‌کند. این اتفاق در رفت و برگشت در محل‌های تقریباً یکسانی اتفاق می‌افتد و عملکرد تیغه‌ها تقریباً در ابتدای مسیر فشرده شدن میکروسوئیچ رخ می‌دهد.



شکل ۵- انواع لیمیت سوئیچ

تغییر جهت گردش موتور الکتریکی

گاهی لازم است تا جهت چرخش محور موتور الکتریکی عوض شود. برای تغییر جهت گردش الکترو موتور لازم است که جای دو فاز از سه فاز ورودی آن با هم عوض شوند. تسممهای نقاله یکی از نمونههای کاربرد تغییر جهت چرخش در موتور الکتریکی است.

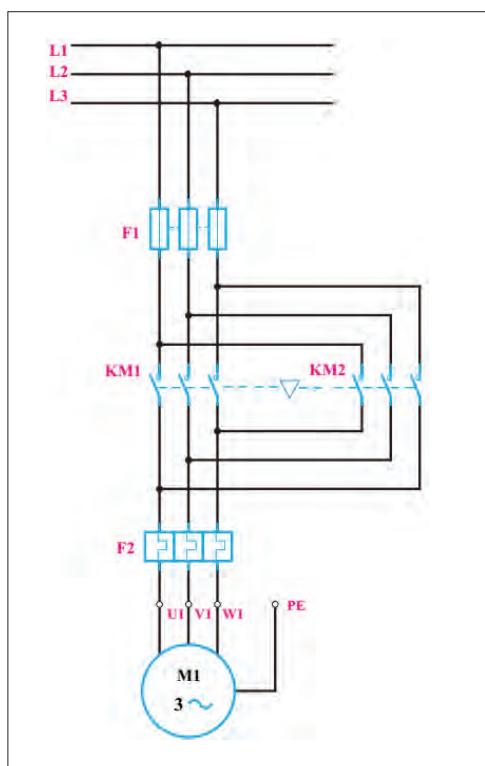
$$\begin{array}{l} \text{حالت راست گرد موتور} \\ \left\{ \begin{array}{l} L1 \rightarrow U1 \\ L2 \rightarrow V1 \\ L3 \rightarrow W1 \end{array} \right. \end{array}$$

$$\begin{array}{l} \text{حالت چپ گرد موتور} \\ \left\{ \begin{array}{l} L1 \rightarrow W1 \\ L2 \rightarrow V1 \\ L3 \rightarrow U1 \end{array} \right. \end{array}$$

راهاندازی موتور الکتریکی چپ گرد راست گرد با حفاظت کامل

کار عملی





شکل ۵۱—مدار قدرت چپ‌گرد—راست‌گرد

الف) مدار قدرت: برای اجرای مدار قدرت چپ‌گرد و راست‌گرد به دو کنتاکتور نیاز است. برای حالت راست‌گرد کنتاکتور KM1 و برای حالت چپ‌گرد کنتاکتور KM2 استفاده می‌شود.

کنتاکتورهای KM1 و KM2 نباید حتی باری یک لحظه کوتاه نیز با هم متصل شوند. زیرا بین دو فاز L1 و L3 توسط کنتاکتورها اتصال کوتاه‌ایجاد می‌شود و فیوزها عمل می‌کنند.

ایمنی
 اتصال کوتاه دو فاز می‌تواند خطرات دیگری به همراه داشته باشد.

!

ب) مدار فرمان: کنتاکتورهای KM1 و KM2 شکل ۵۱ حتی برای یک لحظه کوتاه نیز نباید با هم متصل باشند، بنابراین مدار فرمان باید طوری طراحی شود که برای وصل یکی از کنتاکتورها از قطع بودن کنتاکتور دیگر اطمینان داشت. برای جلوگیری از وصل هم زمان کنتاکتورهای KM1 و KM2 بین آنها حالت غیر همزمانی ایجاد

می‌شود. ایجاد حالت غیرهم زمانی برای دو کنتاکتور را اینترلاک گویند. اینترلاک به دو صورت الکتریکی و مکانیکی قابل اجرا می‌باشد. در اینترلاک الکتریکی کنتاکت بسته (NC) کنتاکتور KM1 به طور سری با بوبین کنتاکتور KM2 و همچنین کنتاکت بسته (NC) کنتاکتور KM2 به طور سری با بوبین کنتاکتور KM1 قرار می‌گیرد. با در نظر گرفتن حالت اینترلاک الکتریکی در مدار فرمان امکان کار کردن هریک از کنتاکتورها در صورت قطع بودن کنتاکتور دیگر امکان پذیر است. برای ایجاد اینترلاک مکانیکی از قطعه‌ای شبیه قطعه آورده شده در شکل ۵۲ استفاده می‌شود. این قطعه بین کنتاکتور KM1 و KM2 طوری قرار می‌گیرد که امکان وصل فقط یکی از کنتاکتورها وجود دارد.

قفل مکانیکی (اینترلاک):

در یک مدار کنتاکتوری برقدار و دارای خود نگهدار، فشردن حامل کنتاکت‌های متحرک در قسمت بالایی بدنه کنتاکتور، باعث فشردن فر کنتاکتور فشرده شده و به عبارتی جذب کنتاکتور رخ می‌دهد. این کار مکانیکی که مانند فشردن شستی‌ها است. در مداری مانند چپ‌گرد راست‌گرد با وجود تمام جنبه‌های حفاظت الکتریکی، اگر کسی همزمان حامل کنتاکت‌های متحرک دو کنتاکتور را با هم فشار دهد باز باعث اتصال کوتاه دو فاز خواهد شد برای جلوگیری از چنین اتفاقاتی، توصیه می‌شود حتماً از اینترلاک مکانیکی نیز روی بدنه دو کنتاکتور استفاده شود که باعث ایجاد یک حالت آلاکنگی بین حرکت حامل کنتاکت‌های دو کنتاکتور می‌شود. ضمناً مانند اینترلاک الکتریکی اگر یکی از کنتاکتورها کار می‌کند به صورت مکانیکی نتوان کنتاکتور دیگر را نیز فعال نمود شکل‌های صفحه بعد نوعی اینترلاک مکانیکی را نشان می‌دهند (شکل ۵۲).



شکل ۵۲-اینترلاک مکانیکی

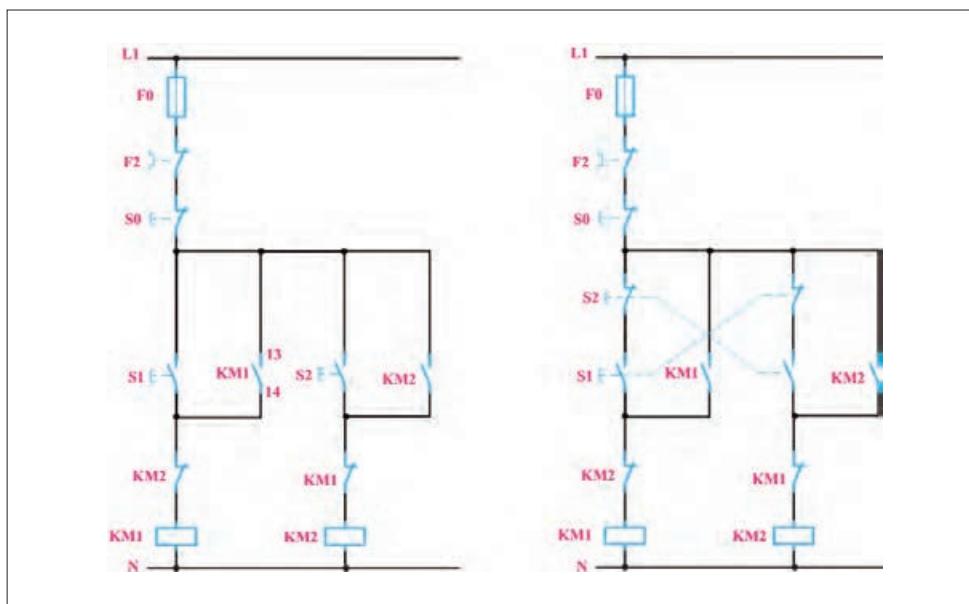
طراحی مدار فرمان: مدار فرمان چپ گرد راست گرد در دو حالت زیر انجام می‌شود:

الف) مدار چپ گرد - راست گرد با توقف حفاظت کامل

ب) مدار چپ گرد - راست گرد سریع

الف) مدار چپ گرد راست گرد با حفاظت کامل: در مدار چپ گرد - راست گرد با حفاظت کامل، تغییر جهت گردش موتور فقط پس از فشردن شستی قطع انجام می‌شود.

در شکل (۵۳) شستی S1 برای وصل کنتاکتور KM1 و شستی S2 برای وصل کنتاکتور KM2 استفاده می‌شود. شستی S0 نیز برای قطع مدار می‌باشد.



شکل ۵۳-اتصال شستی معمولی و دوبل

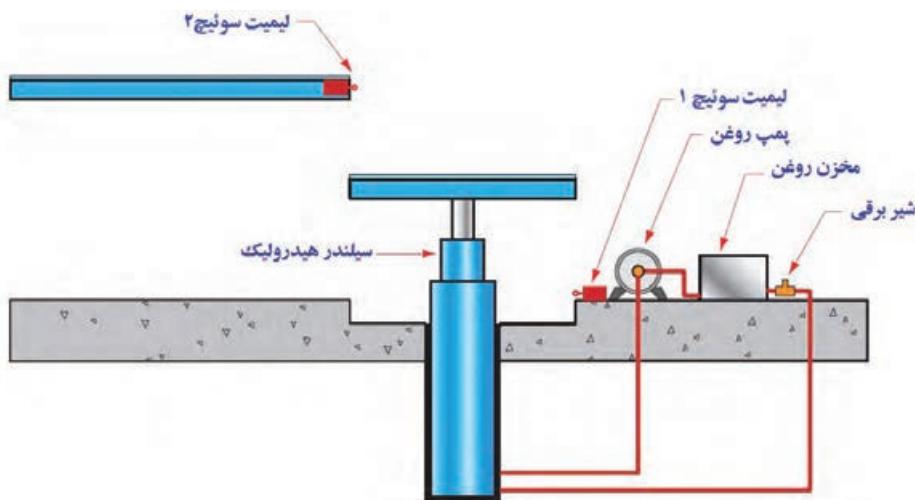
برای تغییر جهت گردش موتور در مدار شکل (۵۲) لازم است ابتدا شستی‌های وصل S1 و S2 هم زمان فشار داده شوند. دو کنتاکتور KM1 و KM2 برای یک لحظه با هم وارد مدار می‌شوند و حالت اتصال کوتاه بین دو فاز L1 و L2 ایجاد می‌شود و وسایل حفاظتی نیز عمل می‌کنند.

برای جلوگیری از اتصال کوتاه شدن در اثر فشار هم زمان شستی‌های وصل، لازم است از شستی قطع و وصل دوبل استفاده شود. تیغه بسته شستی وصل S1 را به طور سری با شستی وصل S2 و تیغه بسته شستی وصل S2 را به طور سری با شستی وصل S1 قرار می‌دهیم (شکل ۵۳). در این حالت با فشار هم زمان دو شستی استارت هیچ یک از کنتاکتورهای KM1 و KM2 جذب نمی‌شوند. در همه مدارهای چپ‌گرد - راست‌گرد لازم است که اینترلاک الکتریکی و شستی دوبل استفاده شود. در مدار چپ‌گرد - راست‌گرد با حفاظت کامل امکان تغییر جهت گردش موتور با خاموش کردن آن صورت می‌گیرد. لذا تیغه خودنگهدار KM1 به طور موازی به اتصال سری شستی وصل S1 و تیغه بسته S2 متصل می‌شود و تیغه خودنگهدار KM2 به طور موازی به اتصال سری شستی وصل S2 و تیغه بسته S1 متصل می‌شود.

فعالیت



عملکرد لیمیت سوئیچ‌ها در جک هیدرولیکی شکل ۵۴ را تفسیر کنید.



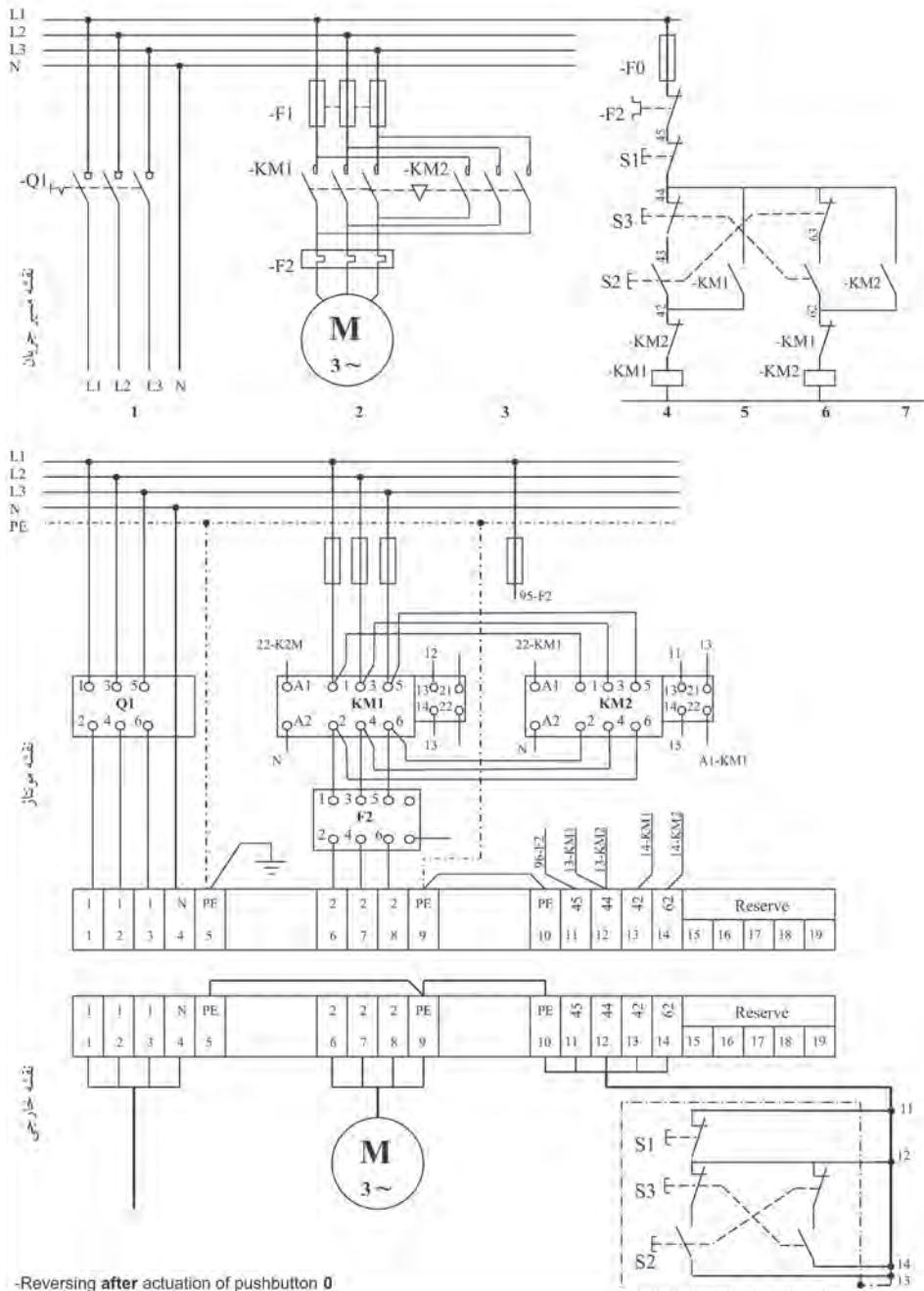
شکل ۵۴



- مدار چپ‌گرد - راست‌گرد با حفاظت کامل

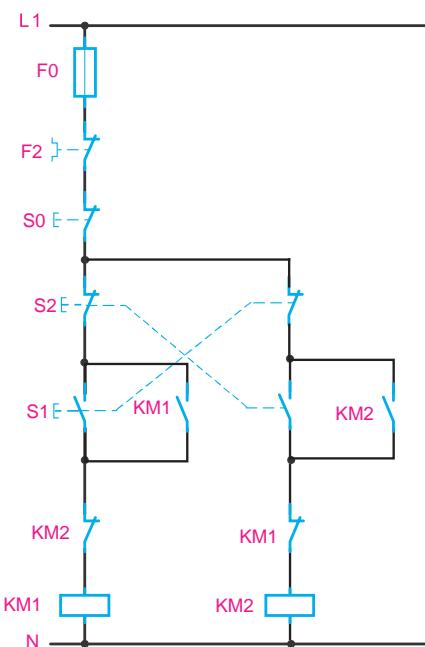
۱- قبل از بستن مدار نقشه مونتاژ را تکمیل کنید.

۲- طرز کار مدار را تشریح کنید و در گزارش کار بنویسید.



شکل ۵۵- نقشه مونتاژ و نقشه خارجی مدار چپ‌گرد - راست‌گرد با حفاظت کامل

ب) مدار چپ گرد - راست گرد سریع: در مدار چپ گرد - راست گرد سریع برای تغییر جهت گردش موتور نیاز به فشردن شستی قطع نمی‌باشد و در حالت راست گرد یا چپ گرد موتور می‌توان بدون خاموش کردن موتور تغییر جهت گردش را ایجاد کرد. مدار چپ گرد - راست گرد سریع در شکل ۵۶ نشان داده شده است. در مدار چپ گرد - راست گرد سریع تیغه خودنگه‌دار کنتاکتورهای KM1 و KM2 فقط با شستی استارت مربوطه موازی می‌شوند و تیغه بسته شستی‌های دوبل با مجموع آنها سری می‌شود. هنگام قطع و وصل کنتاکتورها بین کنتاکت‌های آن جرقه ایجاد می‌شود و از بین رفتن آن مدتی طول می‌کشد. زمان از بین رفتن جرقه کنتاکت‌ها در حدود چند میلی ثانیه است. اگر یکی از کنتاکتورهای KM1 یا KM2 قطع شوند و زمان از بین رفتن جرقه سپری نشده باشد با وصل کنتاکتور دیگر حالت اتصال کوتاه بین L1 و L2 ایجاد می‌شود.



شکل ۵۶-مدار فرمان چپ گرد-راست گرد سریع

- ۱- در راهاندازی یک موتور الکتریکی لازم است که با فشار به شستی S1 موتور راست گرد، و بدون خاموش کردن مدار، با فشار به شستی S2 موتور چپ گرد شود. چنانچه مجدداً شستی S1 فشار داده شود و موتور به وضعیت راست گرد باز نگردد، مدار فرمان چپ گرد - راست گرد شکل ۵۵ چه تغییری می‌کند؟

فعالیت

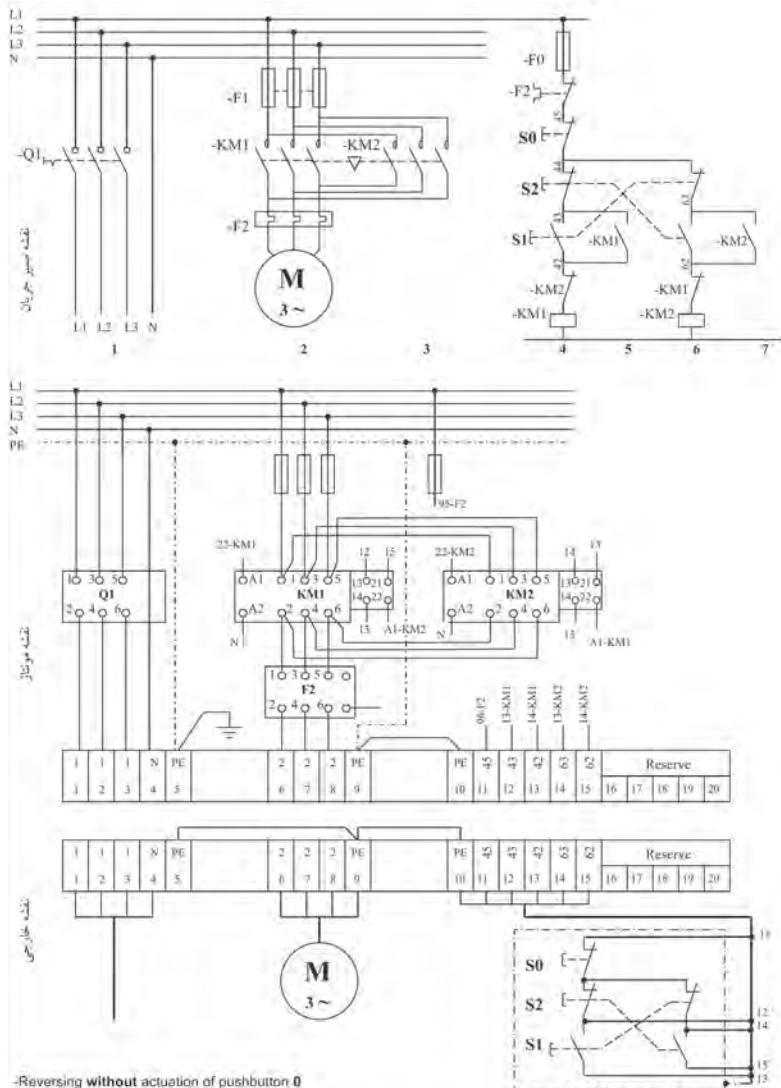




- مدار چپ‌گرد - راست‌گرد سریع

۱- قبل از بستن مدار نقشه مومنتاژ را تکمیل کنید.

۲- طرز کار مدار را تشریح کنید و در گزارش کار بنویسید.



شکل ۵۷ - نقشه مومنتاژ و نقشه خارجی مدار چپ‌گرد - راست‌گرد سریع

* مفهوم $1NO-1NC$ ، به این معناست که شستی استارت دارای یک عدد کنتاکت کمکی باز NO و یک عدد کنتاکت کمکی بسته NC می‌باشد. این نوع لوازم جانبی باید از مدار فرمان استخراج گردد.

مشخصات تجهیزات: مشخصات فنی و الکتریکی تجهیزات مورد نیاز در جدول ۱۴ آورده شده است، ابعاد و اندازه‌های قطعات نیز در جدول ۱۵ آورده شده است.

جدول ۱۴-تجهیزات مورد نیاز

ردیف	تجهیزات	جریان به آمپر	شکل قطعه	تعداد
۱	کلید محافظ موتور	۱۷-۲۵A		۱
۲	کنتاکتور	۱۸A		۱
۳	کنترل فاز تیپ بزرگ	-		۱
۴	شستی استارت	(NO) *(NC)		۲
۵	شستی استپ	(NC)		۱

جدول ۱۵-ابعاد قطعات مورد نیاز

نام قطعه	طول (میلی متر)	عرض (میلی متر)	عرض (میلی متر)	ابعاد قطعات موجود در انبار کارگاه هنرستان
نام قطعه	طول (میلی متر)	عرض (میلی متر)	عرض (میلی متر)	ابعاد قطعات موجود در انبار کارگاه هنرستان
کلید محافظ موتور ۱۷-۲۵A	۹۰	۴۵		
کنتاکتور ۹A	۷۵	۵۰		
کنترل فاز تیپ بزرگ	۸۰	۴۵		

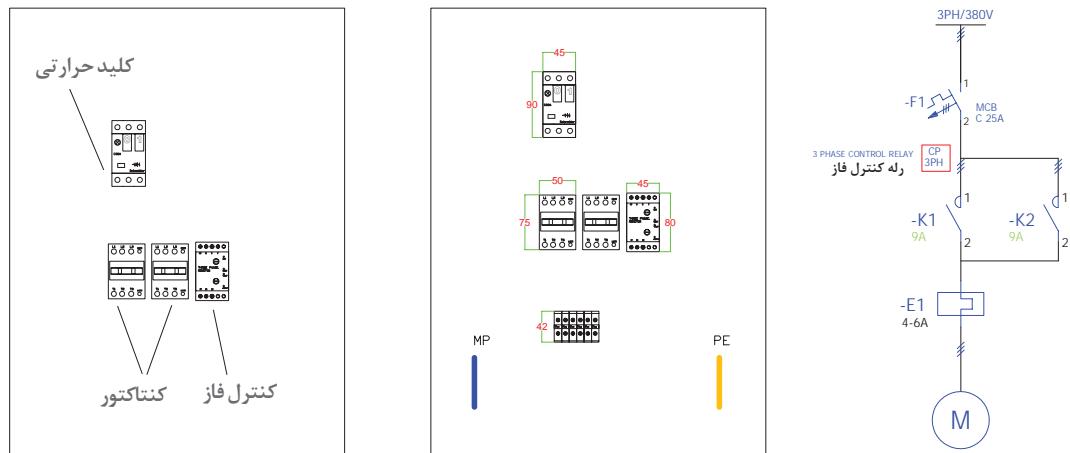
شرح کار عملی:

- ابتدا با توجه به جانمایی پیشفرض (جانمایی عمومی تابلوهای دیواری) قطعات را در مستطیلی فرضی جایگذاری کنید.

(مدار قدرت می‌تواند برای چیدمان قطعات به عنوان راهنمای عمل نماید) به این معنا که برای راحتی کار در قدم اول قطعات اصلی را به ترتیب مدار قدرت چیدمان کنید.

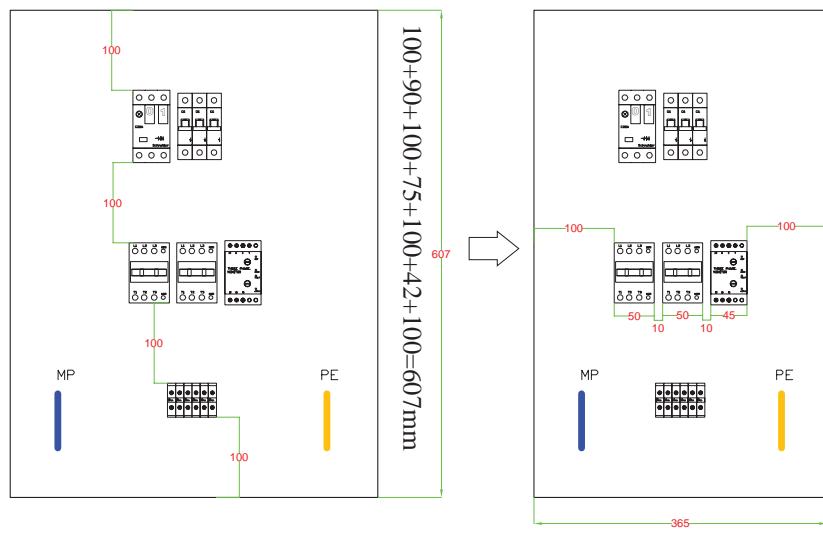
- در مرحله بعد با توجه به مشخصات، ابعاد هر یک از لوازم را پیاده کنید و محل نصب ترمینال‌ها و شینه ارت و نول نیز مشخص نمایید (شکل ۵۸).

فضا سازی: همانند مثال‌های قبل فضاهای مورد نیاز برای اندازه صفحه نصب و تابلو، سیم‌کشی، داکت کشی، فاصله کنار تابلو، فاصله بین هر ردیف، شینه ارت و نول و فضای خالی زیر ترمینال را طبق شکل در نظر بگیرید.



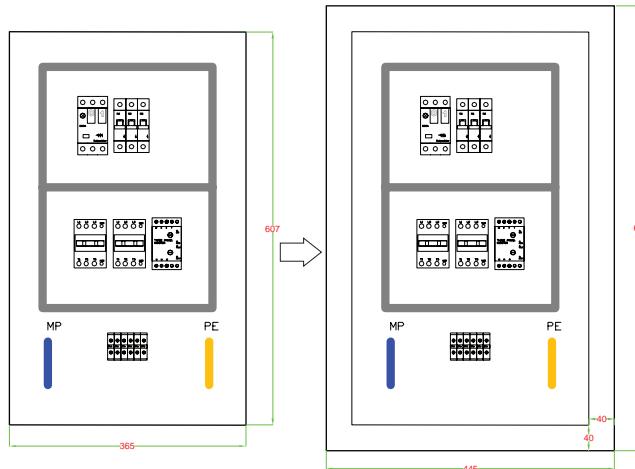
شکل ۵۸—جانمایی و فضاسازی

- برای اندازه‌گیری قبل از جانمایی ابتدا فاصله‌ها را از بالا به پایین تابلو روی صفحه نصب یا مقوا اعمال کنید.
طبق شکل طول سینی مونتاژ 760 میلی‌متر خواهد بود (شکل ۵۹).



شکل ۵۹—تعیین محل نصب قطعات در تابلو

- سپس عرض بلندترین ردیف را محاسبه نمایید که در اینجا 365 میلی‌متر به دست می‌آید. یعنی ابعاد سینی مونتاژ 760×365 میلی‌متر تعیین می‌شود. پس از تعیین محل دقیق نصب قطعات، دورتا دور لوازم داکت مناسب برای سیم‌کشی نصب می‌شود (شکل ۶۰).



شکل ۶۰-داکت کشی در تابلو

تذکر



دقت کنید ردیف کلید محافظ موتور نسبت به ردیف کنتاکتورها، فضای بیشتری نیاز دارد، در اینگونه موارد می‌توان محل یک قطعه مجرأ مانند کنترل فاز را در قسمت خالی قرار داد.

مزایا: ۱- ردیف‌ها از نظر عرضی تقریباً نزدیک به هم می‌شوند. ۲- عرض تابلو کاهش پیدا خواهد کرد، استفاده از این کار می‌تواند در مواردی که محدودیت عرض وجود دارد، مفید واقع شود و در مواردی که باعث بهتر شدن چیدمان شود. البته در ادامه، این مورد لحاظ نشده و کار را به روش معمول انجام خواهد گرفت و بیشتر برای آموزش بیان شده تا تأثیر حذف یا اضافه کردن یک قطعه را در ردیف‌های دیگر بررسی نمایید.

در مرحله بعد برای محاسبه ابعاد بدنه تابلو مقدار ۸۰ میلی‌متر را به طول و عرض اضافه نموده و ابعاد نهایی را به دست آورید. حال کافی است ابعاد محاسبه شده را با نزدیکترین استاندارد مطابقت دهید. به عبارتی ابعاد محاسبه شده عبارت است از: $365 + 80 = 445 \text{ mm}$: عرض و $60 + 80 = 687 \text{ mm}$: طول بنابراین نزدیک‌ترین ابعاد استاندارد تابلو برابر با $50 \times 50 \times 80$ میلی‌متر خواهد بود.

نکات آموزشی

- در اغلب تابلوهای دیواری، فاصله عمودی بین هر ردیف و همچنین فاصله قطعات به بدنه تابلو از طرفین، به اندازه ۱۰۰ میلی‌متر مناسب می‌باشد.
- پس از چیدمان اولیه باید ابعاد محاسبه شده را با ابعاد استاندارد مقایسه نماییم.
- در مواردی با جایه‌جایی یک یا چند قطعه، می‌توان شکل بهتری به تابلو داد، البته در صورتی که باعث تداخل قطعات غیر همنوع و ناهمانگی غیرمعقول آنها نشود و در کل باعث بهتر شدن نمای تابلو از هر لحظه گردد، این کار بسیار مفید واقع می‌شود.

کار عملی



(نیمه تجویزی ۵)

در یک کارخانه از یک آژیر در راهاندازی موتوری سه فاز برای شروع به کار استفاده می‌شود که با فشار دادن به یک شستی، زنگ به مدت ۱۰ ثانیه به آژیر به صدا درآید و پس از آن قطع می‌شود.



نحوه عملکرد این مدار به چه صورت خواهد بود؟



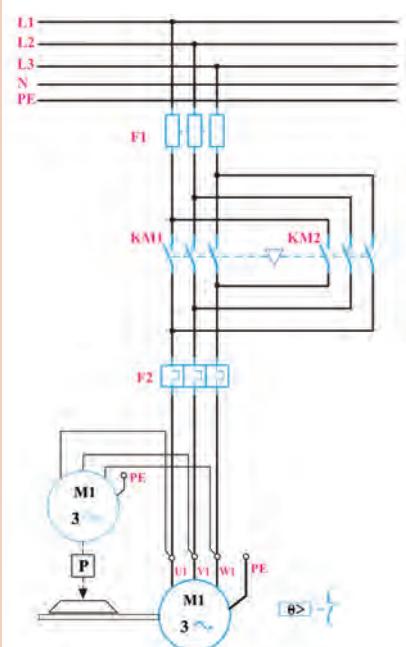
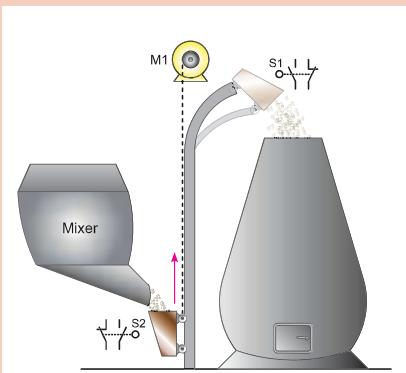
راه اندازی چپ‌گرد راست‌گرد با توقف زمانی

الف) مدار یک طرفه:

قسمت I) برای ریختن مواد به داخل یک کوره، مانند شکل ۶۱ از مخزن بالابری که به وسیله موتور سه فاز، M1 با قدرت ۱۵KW و جریان ۳۰A و مجهز به ترمز هیدرولیکی و کلید حفاظت داخلی، که بر روی یک ریل به سمت بالا و پایین حرکت می‌کند، استفاده می‌شود. برای قطع ترمز در هنگام حرکت، از یک موتور سه فاز ۰/۵KW و ۱/۵ آمپر استفاده شده است.

پرشدن مخزن در پایین کوره به صورت مکانیکی صورت می‌گیرد و در بالای مسیر نیز با کج شدن مخزن، مواد آن به داخل کوره ریخته می‌شود. برای خالی شدن کامل مخزن، احتیاج به ۳۰ ثانیه زمان است (شکل ۶۱).

برای این موتور مداری باید طراحی کرد که پس از پرشدن مخزن، با فشار دادن به یک شستی، مخزن به سمت بالا حرکت کرده و در انتهای مسیر مواد در داخل کوره خالی شود و دوباره مخزن به پایین کوره برگردد و در آنجا توقف نماید.

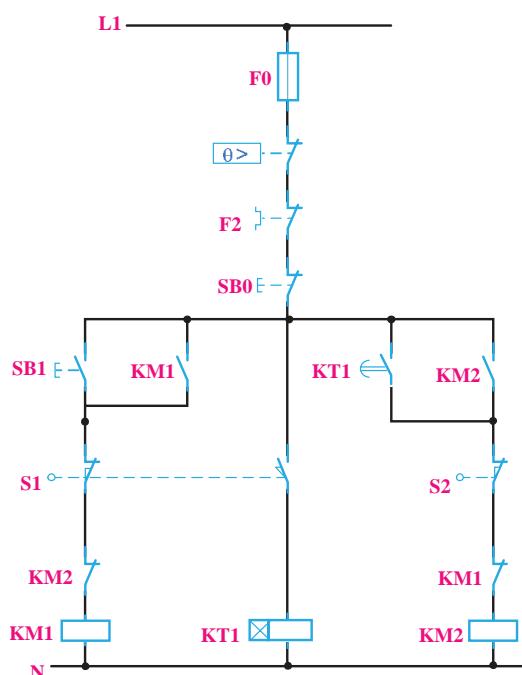


شکل ۶۱- مدار کوره و مدار قدرت آن

الف) مدار قدرت: چون در این کار عملی، از یک موتور سه فاز چپ گرد - راست گرد برای حرکت مخزن و از یک موتور سه فاز برای ترمز هیدرولیکی استفاده شده است، می‌توان مدار قدرت آن را مانند شکل ۶۰ که هر دو موتور هم زمان اتصال می‌یابند، ترسیم کرد. شمای فنی این مثال نیز در شکل ۶۱ نشان داده شده است.

ب) مدار فرمان: برای دادن فرمان و شروع حرکت، از شستی SB1 و برای محدود کردن حرکت مخزن در انتهای مسیر، مانند شکل ۶۲ از میکروسوئیج S1 و در ابتدای مسیر از لیمیت سوئیچ S2 استفاده می‌شود. همچنین برای قطع اضطراری، از شستی SB0 و برای تنظیم زمان تخلیه مواد در داخل کوره، از تایمر KT1 استفاده خواهد شد.

برای طراحی مدار فرمان نیز مرحله به مرحله پیش رفته و مدار کامل به دست می‌آید.



شکل ۶۲ - مدار فرمان کوره

فرض کنید که مخزن در پایین کوره قرار گرفته است و با فشار بر شستی SB1 باید به سمت بالا حرکت کند و در انتهای مسیر نیز به وسیله لیمیت سوئیچ S1 متوقف گردد. با توجه به این مطالب می‌توانیم مدار فرمان را تا این مرحله مانند شکل ۶۱ ترسیم کنیم.

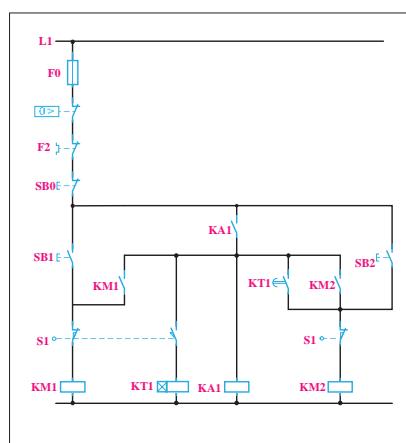
پس از قطع کنタکتور KM1 و توقف مخزن، باید تایمر KT1 به کار بیفتند و پس از ۳۰ ثانیه، کنタکتور KM2 را وصل کند. در این مرحله ساده‌ترین راه این است که لیمیت سوئیچ S1 علاوه بر قطع کنタکتور KM1، تایمر KT1 را نیز به کار اندازد. به این منظور از یک لیمیت سوئیچ دوبل، استفاده کنید تا هم زمان با قطع کنタکتور KM1 مدار تایمر را وصل کند تا هنگامی که مخزن در بالای کوره ساکن است، مدار تایمر KT1 نیز وصل خواهد بود و زمانی که به سمت پایین حرکت نماید، مدار تایمر نیز قطع می‌شود. پس از اتصال کنタکتور KM2 توسط تایمر، مخزن به سمت پایین حرکت می‌کند و در پایین کوره به وسیله

لیمیت سوئیچ S2 مدار قطع می شود. مانند مثال های قبلی، در این مدار نیز از کنتاکت های بسته KM1 و KM2 برای جلوگیری از اتصال کوتاه شدن بین دو فاز و ایجاد اینترلاک استفاده می شود. مداری که، به روش گفته شده در شکل ۶۲ به دست آمد. خواسته های ذکر شده در کار عملی را پاسخ خواهد داد، اما لازم است پس از طراحی هر مدار، حالت های مختلفی را، که احتمال پیش آمدن آنها برای سیستم زیاد است، مانند قطع ناگهانی ولتاژ منبع تعذیه یا لزوم قطع مدار در یک موقعیت مشخص را بررسی کرد و اشکالات مربوط به آنها برطرف شود.

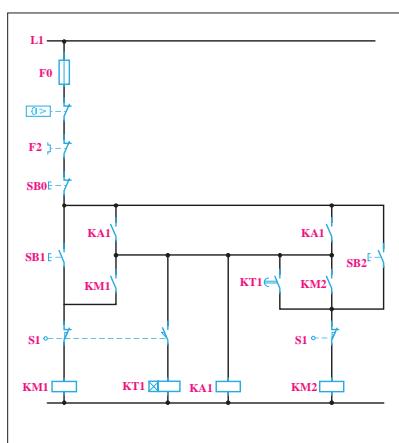
برای نمونه، در کار عملی ذکر شده اگر لازم باشد مخزن در بالای کوره و در محل تخلیه برای مدت طولانی نگاه داشته شود، امکان نخواهد داشت، زیرا با فشار دادن به شستی قطع، مدار قطع خواهد شد. اما پس از اینکه فشار وارد بر این شستی برداشته شود، چون لیمیت سوئیچ S1 مدار تایمر KT1 را بسته است، دوباره تایmer KT1 و پس از آن کنتاکتور KM2 به کار خواهد افتاد.

برای رفع این اشکال، تکنیکی معرفی می شود که با فشار دادن به شستی SB0 مدار فرمان به طور کامل قطع شود.

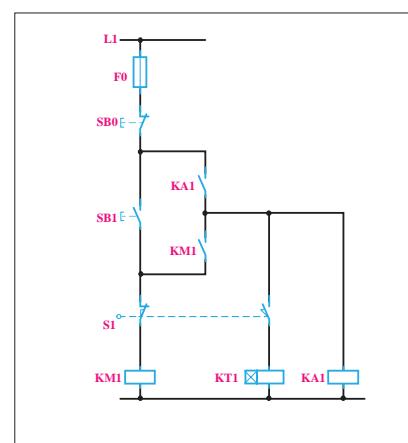
پس برای این منظور از کنتاکتور کمکی KA1 استفاده می کنیم در این تکنیک کنتاکتور KM1 ابتدا کنتاکتور KA1 را روشن می کند اما با فشار دادن لیمیت سوئیچ S1 کنتاکتور KM1 و تایمر KT1 با هم قطع و مسیر تعذیه آنها باز می گردد. در حالی که KA1 روشن مانده و برای ادامه فرایند مدار فرمان لازم خواهد بود و برای پایین آوردن مخزن نیز شستی SB2 برای کنتاکتور KM2 نیز، به همین ترتیب و با توجه به توضیحات داده شده، مدار طراحی می شود، به طوری که با تایمر KT1 و یا شستی SB2 وصل و با شستی SB0 قطع شود. این مدار در شکل ۶۴ - الف نشان داده شده است. در این مدار، چون دو کنتاکت باز KA1 با یکدیگر موازی شده اند، پس می توان یکی از آن دورا حذف کرد. برای حفاظت در برابر اتصال کوتاه شدن دو فاز نیز از کنتاکت های بسته KM2 و KM1 در مدار بوبین ها استفاده می شود. مدار فرمان نتیجه شده به صورت شکل ۶۴ - ب می باشد و حفاظت های لازم نیز در آن نشان داده شده است.



شکل ۶۴ - ب - مدار چپ گرد - راست گرد
توقف زمانی



شکل ۶۴ - الف



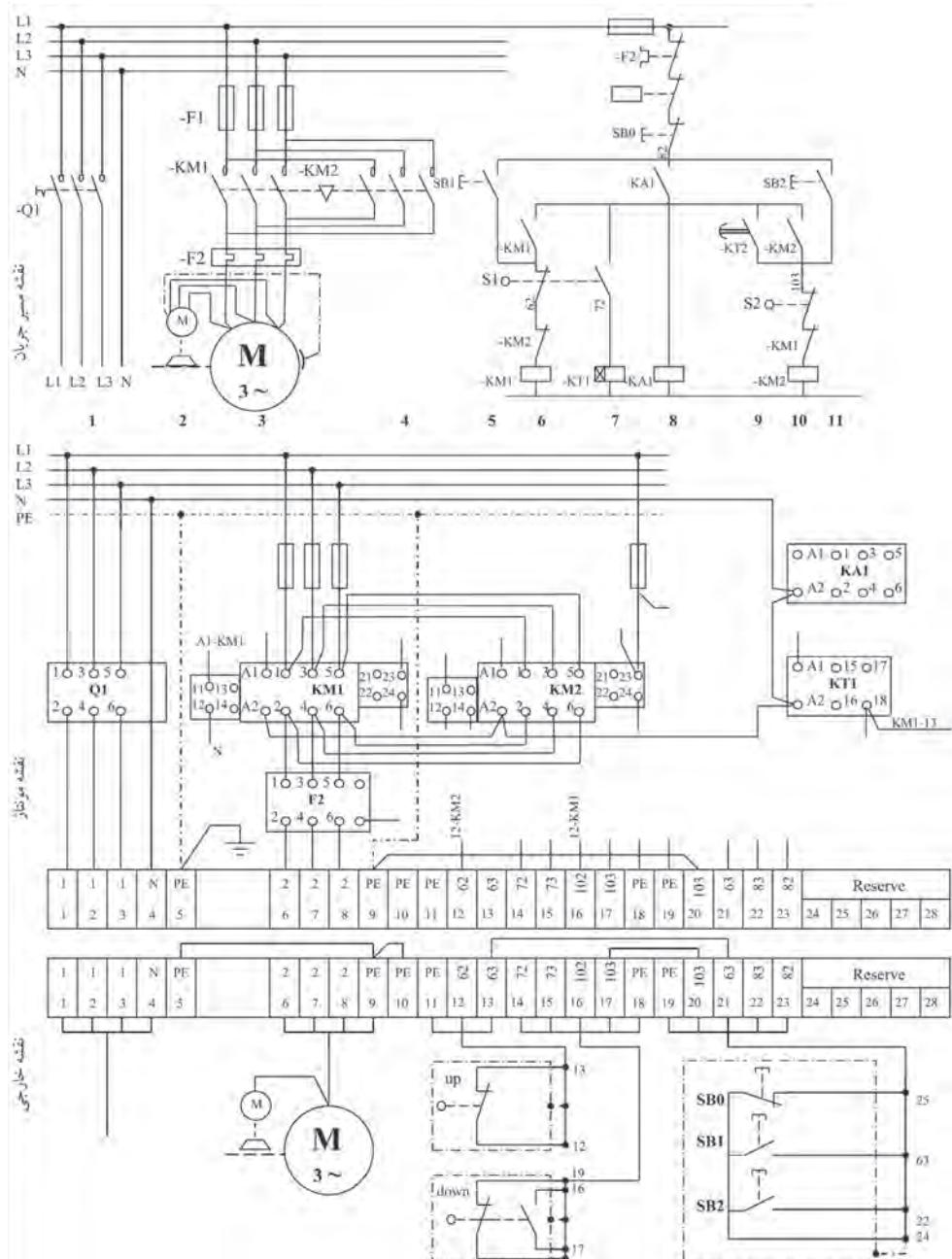
شکل ۶۳ - تکنیک مدار چپ گرد - راست گرد
توقف زمانی



- مدار چپ‌گرد - راست‌گرد (نوع دیگر)

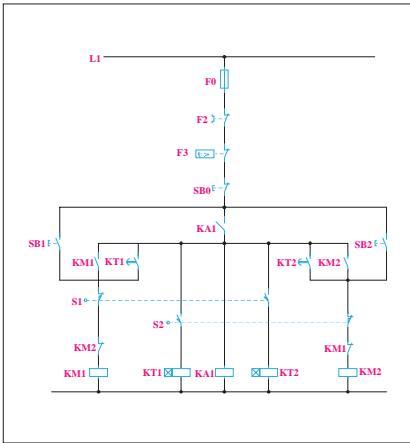
۱- قبل از بستن مدار نقشه مونتاژ را تکمیل کنید.

۲- طرز کار مدار را تشریح کنید و در گزارش کار بنویسید.



شکل ۶۵- نقشه مونتاژ و نقشه خارجی مدار چپ‌گرد - راست‌گرد

ب) دو طرفه:



شکل ۶۶-مدار فرمان

مدار راهاندازی چپ‌گرد راست‌گرد را به نحوی طراحی کنید که با فشار دادن به شستی SB2 یا SB1 مخزن به سمت بالا یا پایین حرکت کند. در ایستگاه بالا به مدت ۳۰ ثانیه برای تخلیه و در ایستگاه پایین به مدت ۲ دقیقه برای پر شدن مواد توقف نماید و این سیکل، تا هنگامی که به شستی قطع فشار داده نشود، ادامه داشته باشد. با دقت در این شکل، ملاحظه می‌شود که برای اجرای مراحل فوق، باید به مدار کار عملی قبل، یک تایمر KT1 را با زمان ۲ دقیقه اضافه کرد تا در پایین کوره، پس از پر شدن مخزن، بواند کنترکتور KM1 را وصل کند و مخزن به سمت بالا حرکت نماید. به این منظور با توجه به شکل ۵۹ لیمیت سوئیچ S2 را نیز مانند S1 دوبل انتخاب نماید تا همزمان با قطع کردن کنترکتور KM2 تایمر KT1 را نیز وصل کند. تایمر KT1 نیز پس از دو دقیقه، مدار کنترکتور KM1 را وصل خواهد کرد. مدار نتیجه شده نهایی، مانند شکل ۶۶ خواهد شد.

الف) مدار قدرت: مدار قدرت برای این کار عملی، مانند شکل ۶۱ است.

ب) مدار فرمان: مدار فرمان این کار مطابق شکل ۶۶ است.

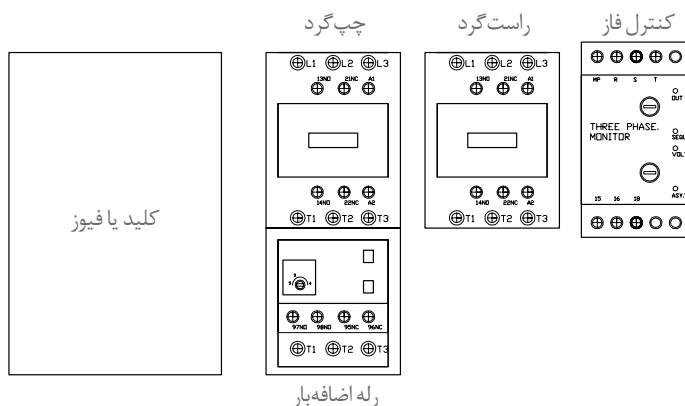
فعالیت



بلوک دیاگرام عملکرد دستگاه را ترسیم و از روی آن مدار را طراحی کنید.

چیدمان عمومی:

- قبل از هر اقدامی در مدارهای چپ‌گرد - راست‌گرد ابتدا از جانمایی پیش فرض آن استفاده کنید و در صورت نیاز آن را تغییر دهید. چیدمان پیشنهادی برای این کار عملی مطابق شکل ۶۷ است. البته به نوع قطعات ذکر شده در درخواست باید توجه شود که در اینجا ورودی هر خط از کلید گردان قابل قطع + فیوز تیغه‌ای استفاده شده است.



شکل ۶۷-چیدمان عمومی قطعات

جدول ۱۶- قطعات مورد نیاز

ردیف	تجهیزات	جریان به آمپر	شکل قطعه	تعداد
۱	کلید گردان قابل قطع سه پل یک طرفه	۶۳A		۱
۲	پایه و فیوز کاری سه پل	۱۶۰A		۱
۳	فیوز تیغه‌ای	۵۰A		۳
۴	کنتاکتور	۳۲A		۲
۵	بی متال	۲۸-۴۰A		۱
۶	کنترل فاز تیپ بزرگ	-		۱
۷	تایмер	ON DELAY		۱

تجهیزات و مشخصات قطعات مورد نیاز

قطعات مورد نیاز مطابق جدول ۱۶ مورد نیاز است.

بعد این قطعات مطابق جدول ۱۷ قابل دسترسی است.

- سپس ابعاد هر یک از قطعات را مشخص نمایید و داخل تابلو قرار دهید (جدول ۱۷).

۲		(NO)	شستی استارت	۸
۱		(NC)	شستی استوپ	۹

جدول ۱۷-ابعاد قطعات مورد نیاز

ابعاد قطعات موجود در کارگاه هنرستان		عرض (میلی متر)	طول (میلی متر)	نام قطعه
عرض	طول			
		۱۰۵	۱۰۵	کلید گردان ۶۳A
		۹۳	۱۱۳	پایه فیوز کاردی
		۵۵	۷۲	کنتاکتور ۳۲A
		۵۵	۶۰	بی متال ۳۰-۴۰A
		۴۵	۸۰	کنترل فاز تیپ بزرگ
		۲۲	۱۰۰	تایмер

پس از برآورد فضا و چیدمان عمومی قطعات، مستطیل فرضی ترسیم کنید و قطعات را کنار یکدیگر قرار می‌دهید و شکل چیدمان عمومی تابلوهای دیواری را پیاده‌سازی می‌نمایید. (به این ترتیب: کلید اصلی سمت چپ - کنتاکتور چپ گرد در قسمت بعد و کنتاکتور راست گرد و کنترل فاز و تایmer در انتهای و شیشه ارت و نول را در قسمت مناسب و کنار ترمیتال‌ها قرار می‌گیرند). البته در تابلوهایی که تعداد خطوط محدودی دارند مانند یک یا دو خط، نیازی به باس بار و فضای آن ندارید (شکل ۶۸).

پس از محاسبه عرض قطعات متوجه می‌شوید که طبق درخواست، عرض تابلو باید از 400 میلی‌متر تجاوز کند. در اینجا مجموع عرض لوازم برابراست با: $645mm = 100 + 445 + 100$.

این عدد از عرض مورد نیاز طبق شکل ۶۷ بیشتر شده است پس می‌توانید درابتدا عرض تابلو ($400mm$) را ترسیم کنید و قطعات را مجدداً به صورت طولی در تابلو قرار دهید. چیدمان را کمی تغییر دهید. یعنی

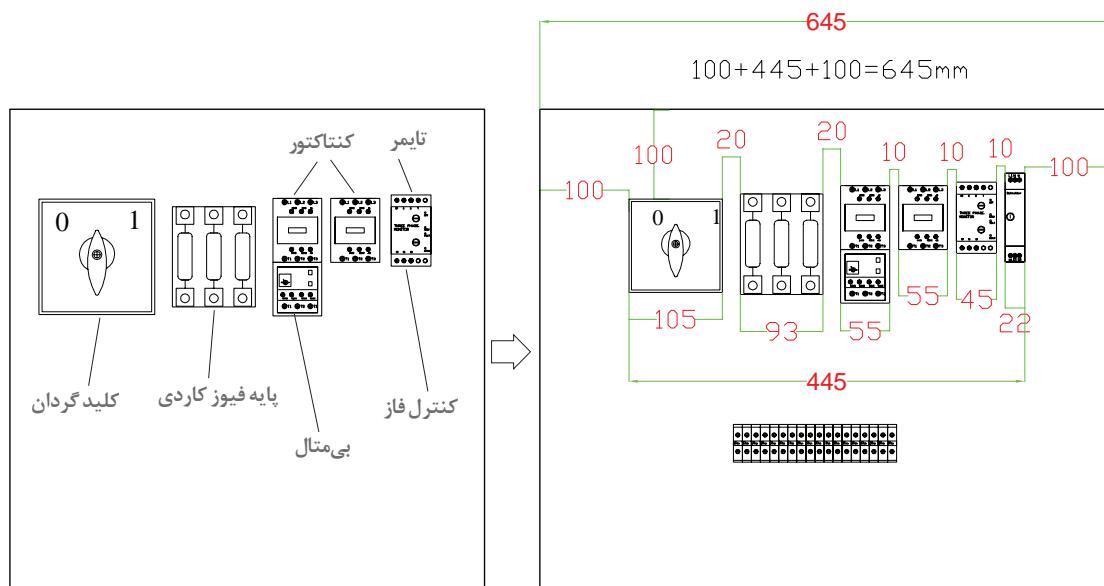
مجموعه کلید و فیوز را در یک ردیف و کنترل فاز و کنترلورها و کنترلورها و کنترل فاز و تایمر را در ردیف پایین قرار دهید. به این صورت هر ردیف از یکدیگر تفکیک می‌شود و قطعات نیز با هم هماهنگی خواهند داشت (شکل ۶۹).

فاصله قطعات از بالا تا سقف تابلو 100 mm میلی‌متر، از کنار قطعات تا بدنه تابلو با توجه به محدودیت عرض حدود 91 mm میلی‌متر، فاصله عمودی بین قطعات 100 mm میلی‌متر و در نهایت 150 mm میلی‌متر برای فضای زیر ترمینال در نظر گرفته می‌شود. سپس ارتفاع تابلو را با استفاده از طول قطعات محاسبه نمایید و فضای مناسب برای نصب داکت سیم کشی را تعیین کنید.

طول تابلو با توجه به محاسبه، 729 mm میلی‌متر می‌باشد. اکنون کافی است با اندازه استاندارد تابلو مطابقت داده شود تا مقدار 700 mm میلی‌متر نتیجه شود.

بنابراین ابعاد بدنه تابلو $700 \times 400 \times 70\text{ mm}$ میلی‌متر خواهد شد (شکل ۷۰).

توجه داشته باشید که هر قطعه‌ای که به عنوان «کلید فیوز» در بازار عرضه می‌شود، الزاماً قابل قطع زیر بار نمی‌باشد بلکه اصطلاحاً «جاداکننده» هستند. یعنی فقط در هنگامی که موتور زیر بار نباشد، قابل باز و بسته شدن می‌باشد و برای تعویض فیوزها در نظر گرفته شده است و به هیچ عنوان این نوع کلیدها نباید به عنوان قطع یا وصل‌کننده مدار استفاده شود (شکل ۷۱).

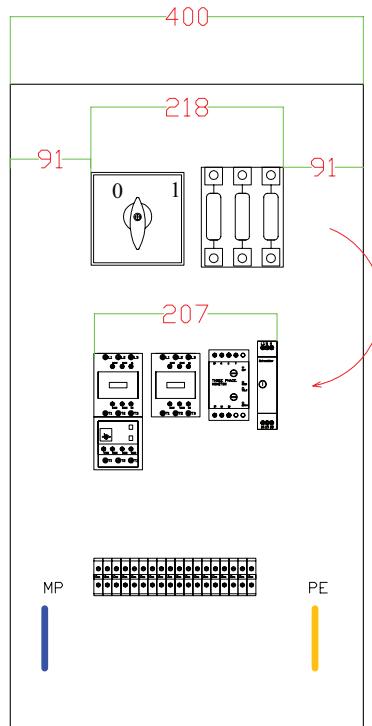


شکل ۶۸-محاسبه ابعاد قطعات

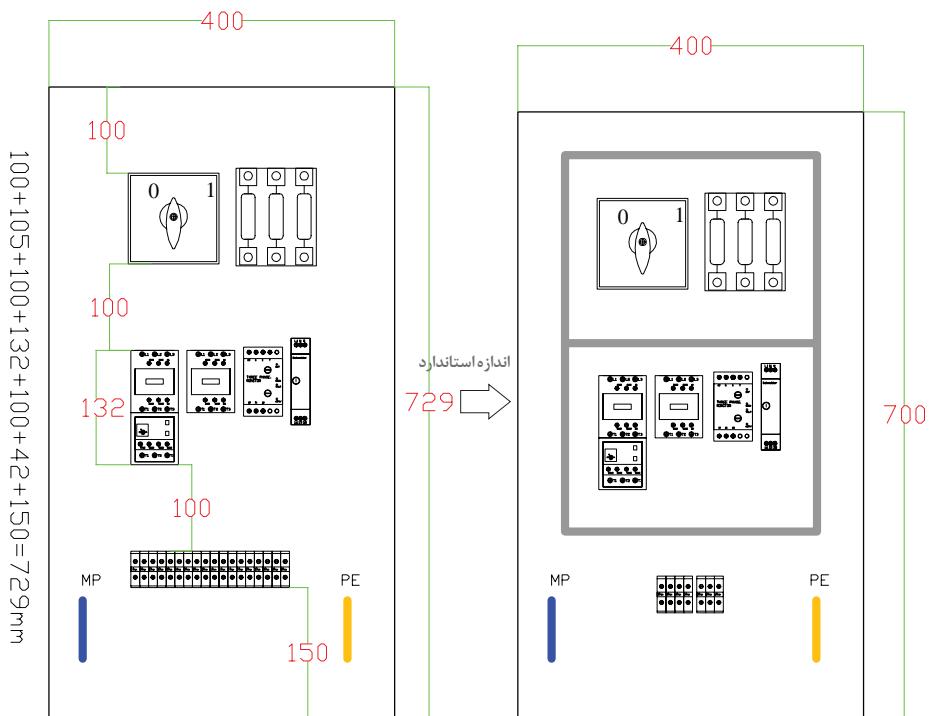
در راه اندازی موتورهای الکتریکی، فیوزهای ذوب شونده همیشه باید با یک کلید قابل قطع زیر بار همراه باشند. به این معنا که ابتدا کلیدگردان، برای قطع و وصل مدار و فیوز تینهای برای حفاظت جریان مغناطیسی در مدار تعییه می‌شود.

تذکر





شکل ۶۹- چیدمان جدید



شکل ۷۰- محاسبه ابعاد استاندارد تابلو

کلید فیوز جدا ساز



کلید فیوز
قابل قطع زیر بار



کلید گردان
قابل قطع زیر بار



شکل ۷۱- کلید فیوز و گردان

نکات آموزشی

- ۱- همیشه به توضیحات و یا محدودیتهایی که در صورت درخواست کار با عنوان «مشخصات ساخت» ارائه می شود توجه شود زیرا می تواند ابعاد و اندازه های تابلو و چیدمان را به کلی تحت تأثیر قرار دهد. (محدودیت عرض ۴۰۰ میلی متر)
- ۲- فیوز های قابل باز و بسته شدن، نباید به عنوان کلید یا CB مورد استفاده قرار گیرد. بلکه باید از کلید فیوز های قابل قطع زیر بار استفاده نمود و یا قبل از کلید فیوز های معمولی، حتماً یک کلید گردان قابل قطع قرار داده شود.
- ۳- ابعاد تابلو در این مثال 400×500 میلی متر محاسبه گردید. در صورتی که ابعاد استاندارد 500×700 میلی متر است. ولی در صورتی که محدودیت فضای وجود داشته باشد، الزامی ندارد که از ابعاد استاندارد استفاده کرد. بنابراین نسبت به شرایط مختلف تابلو را تقریباً می توان با ابعاد متفاوت طراحی کرد.

ارزشیابی شایستگی تابلو تأسیسات کارگاهی

<p>شرح کار: نقشه‌خوانی و راهاندازی تابلو موتورهای الکتریکی دائم یکی پس از دیگری نقشه‌خوانی و راهاندازی تابلو موتورهای الکتریکی چپ‌گرد - راست‌گرد حفاظت سریع نقشه‌خوانی و راهاندازی تابلو موتورهای الکتریکی چپ‌گرد - راست‌گرد با توقف زمانی</p> <p>استاندارد عملکرد: نصب و جانمایی قطعات در تابلوی کارگاهی آماده و فلزی در ابعاد 600×400 میلی‌متر مربع</p>																															
<p>شاخص‌ها: تسلط بر انتخاب صحیح قطعات و استفاده صحیح از ابزارها فضاسازی صحیح صفحه نصب تابلو و توجه به زیباسازی سیم‌کشی صحیح و مطابق با استاندارد عملکرد بین قطعات</p>																															
<p>شرایط انجام کار و ابزار و تجهیزات: شرایط: فضای مناسب - ابزار مناسب - مدت زمان مناسب با حجم کار ابزار و تجهیزات: ابزار عمومی سیم‌کشی برق - تابلو موقت کارگاهی آماده - تابلوی فلزی با ابعاد 600×400 میلی‌متر مربع - سرسیم و شماره سیم - قطعات الکتریکی مورد نظر هر تابلو - داکت پلاستیکی - لوله انعطاف‌پذیر - لباس کار - موتور الکتریکی سه‌فاز</p>																															
<p>معیار شایستگی:</p>																															
<table border="1"> <thead> <tr> <th>ردیف</th> <th>مرحله کار</th> <th>حداقل نمره قبولی از ۳</th> <th>نمره هنرجو</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>۱</td> <td>نقشه‌خوانی و نقشه‌کشی (مدار فرمان و قدرت)</td> <td>۲</td> <td></td> </tr> <tr> <td>۲</td> <td>انتخاب قطعات الکتریکی</td> <td>۲</td> <td></td> </tr> <tr> <td>۳</td> <td>نصب و جانمایی قطعات الکتریکی</td> <td>۲</td> <td></td> </tr> <tr> <td>۴</td> <td>سیم‌کشی قطعات الکتریکی</td> <td>۲</td> <td></td> </tr> <tr> <td colspan="2">شایستگی‌های غیرفنی، ایمنی، بهداشت، توجهات زیستمحیطی و نگرش:</td><td colspan="2">کسب اطلاعات کار تیمی مستند سازی ویژگی شخصیتی</td></tr> <tr> <td colspan="2">میانگین نمرات</td><td colspan="2">۲</td></tr> </tbody> </table> <p>* حداقل میانگین نمرات هنرجو برای قبولی و کسب شایستگی، ۲ می‌باشد.</p>				ردیف	مرحله کار	حداقل نمره قبولی از ۳	نمره هنرجو	۱	نقشه‌خوانی و نقشه‌کشی (مدار فرمان و قدرت)	۲		۲	انتخاب قطعات الکتریکی	۲		۳	نصب و جانمایی قطعات الکتریکی	۲		۴	سیم‌کشی قطعات الکتریکی	۲		شایستگی‌های غیرفنی، ایمنی، بهداشت، توجهات زیستمحیطی و نگرش:		کسب اطلاعات کار تیمی مستند سازی ویژگی شخصیتی		میانگین نمرات		۲	
ردیف	مرحله کار	حداقل نمره قبولی از ۳	نمره هنرجو																												
۱	نقشه‌خوانی و نقشه‌کشی (مدار فرمان و قدرت)	۲																													
۲	انتخاب قطعات الکتریکی	۲																													
۳	نصب و جانمایی قطعات الکتریکی	۲																													
۴	سیم‌کشی قطعات الکتریکی	۲																													
شایستگی‌های غیرفنی، ایمنی، بهداشت، توجهات زیستمحیطی و نگرش:		کسب اطلاعات کار تیمی مستند سازی ویژگی شخصیتی																													
میانگین نمرات		۲																													