

بِسْمِ اللّٰهِ الرَّحْمٰنِ الرَّحِيمِ

اللّٰهُمَّ صَلِّ عَلٰى مُحَمَّدٍ وَآلِ مُحَمَّدٍ وَعَجَلْ فَرَجُهُمْ



# نصب و راه اندازی مصنوعات مکاترونیکی

رشته مکاترونیک  
گروه مکانیک  
شاخه فنی و حرفه ای  
پایه دهم دوره دوم متوسطه



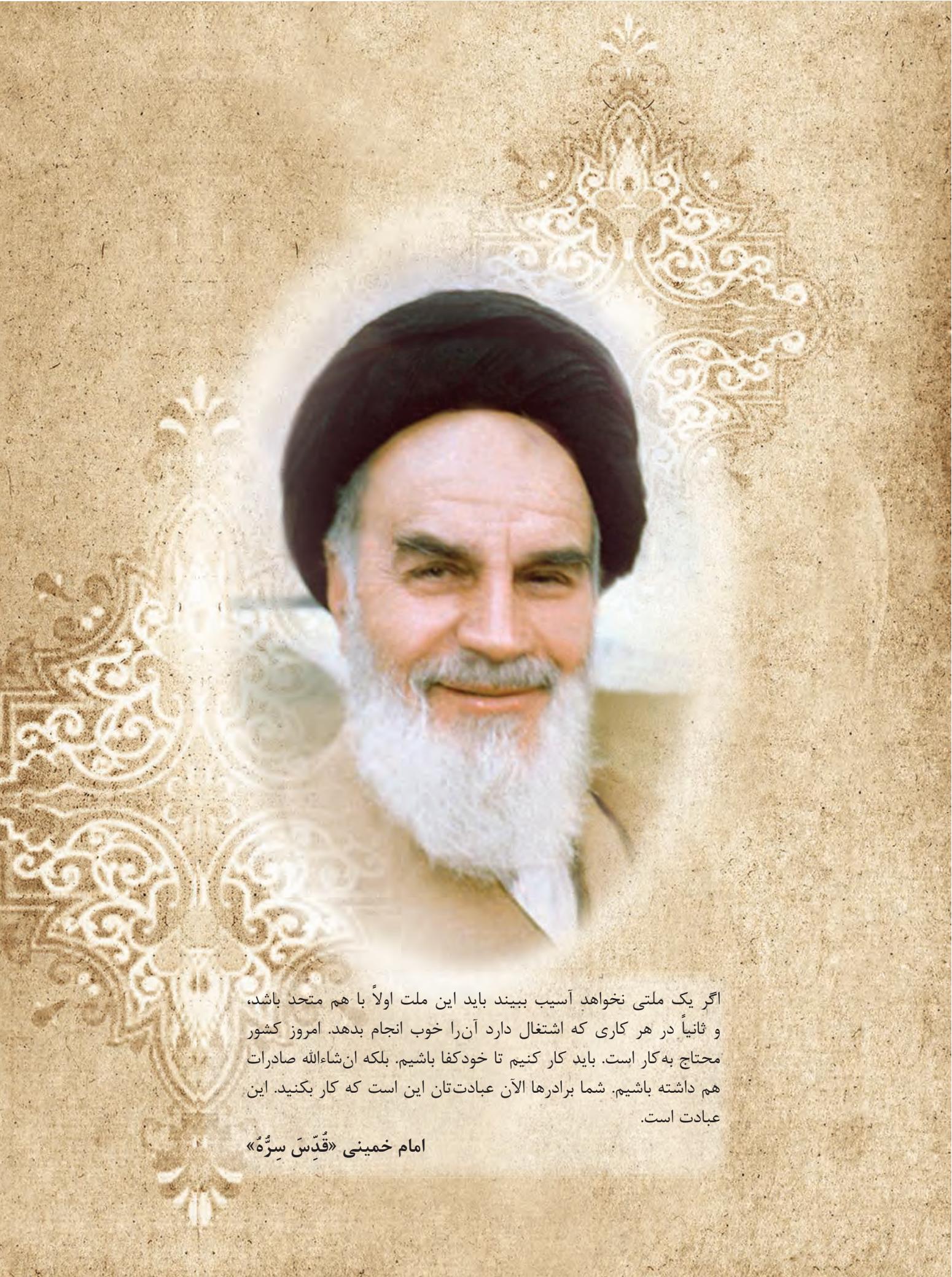


**وزارت آموزش و پرورش**  
**سازمان پژوهش و برنامه‌ریزی آموزشی**



نام کتاب:	نصب و راهاندازی مصنوعات مکاترونیکی - ۲۱۰۴۷۸
پدیدآورنده:	سازمان پژوهش و برنامه‌ریزی آموزشی
مدیریت برنامه‌ریزی درسی و تألیف:	دفتر تالیف کتاب‌های درسی فنی و حرفه‌ای و کارداش
شناسه افزوده برنامه‌ریزی و تألیف:	حمید یزدانی، مجید سلیمی، حمیدرضا رضازاده، سیدحسن سیدنتقی زاده، محسن بهرامی، سیدوحید هاشمی نجف‌آبادی، سید موسی آیتی، محمد آزاده و مجتبی روح‌الله (اعضای شورای برنامه‌ریزی)
مدیریت آماده‌سازی هنری:	مهدي فضلی نژاد، كريوان كريملو، زهرا لطفی، مهدی متقی پور، سعيد هادي، حميد یزدانی (اعضای گروه تألیف) - رامين رامتين (پروژه نيمه تجويزی) - محمد مهدی احمدی، مهدی على بابا (ويراستار علمي) - رحيمه قلی‌زاده (ويراستار ادبی)
شناسه افزوده آماده‌سازی:	ادارة کل نظارت بر نشر و توزيع مواد آموزشي
نشانی سازمان:	مجيد ذاکری یونسی (مدیر هنری) - سید على موسوی (طرح گرافيك و طراح جلد) - مژده صفائی قهفرخی (صفحة آراء) - سید مرتضی میرمجدید (رسام) - نسرین اصغری (عکاس) تهران: خیابان ایرانشهر شمالی - ساختمان شماره ۴ آموزش و پرورش (شهیدموسی) تلفن: ۰۹۱۶۱-۹۸۸۳۱۱۶۱، دورنگار: ۰۹۲۶۰-۸۸۳۰۹۲۶۰، کد پستی: ۱۵۸۴۷۴۷۳۵۹
ناشر:	وب سایت: <a href="http://www.irtextbook.ir">www.irtextbook.ir</a> و <a href="http://www.chap.sch.ir">www.chap.sch.ir</a>
چاپخانه:	شركت چاپ و نشر کتاب‌های درسی ايران: تهران-کیلومتر ۱۷ جاده مخصوص کرج-خیابان ۶۱ (دارو پخش) تلفن: ۰۵۱-۴۴۹۸۵۱۶۱، دورنگار: ۰۹۹۸۵۱۶۰
سال انتشار و نوبت چاپ:	صدوق پستی: ۱۳۹-۳۷۵۱۵ شركت چاپ و نشر کتاب‌های درسی اiran «سهامي خاص» چاپ پنجم: ۱۴۰

كليه حقوق مادي و معنوی اين کتاب متعلق به سازمان پژوهش و برنامه‌ریزی آموزشی وزارت آموزش و پرورش است و هرگونه استفاده از کتاب و اجزای آن به صورت چاپی و الکترونیکی و ارائه در پايگاه‌های مجازی، نمایش، اقتباس، تلخيص، تبدیل، ترجمه، عکس‌برداری، نقاشی، تهیه فيلم و تکثیر به هر شکل و نوع بدون کسب مجوز از اين سازمان ممنوع است و متخلفان تحت پيگرد قانونی قرار می‌گيرند.



اگر یک ملتی نخواهد آسیب ببیند باید این ملت اولاً با هم متحد باشد،  
و ثانیاً در هر کاری که اشتغال دارد آنرا خوب انجام بدهد. امروز کشور  
محاج به کار است. باید کار کنیم تا خودکفا باشیم. بلکه انشاء الله صادرات  
هم داشته باشیم. شما برادرها الان عبادت تان این است که کار بکنید. این  
عبادت است.

امام خمینی «قدس سرہ»

## فهرست

۵	سخنی با هنرجویان عزیز:
۷	پودمان اول: نصب و راه اندازی سیستم های مکاترونیکی برنامه پذیر :
۵۷	پودمان دوم: پرداخت کاری ساده :
۱۱۹	پودمان سوم: مونتاژ کاری :
۱۵۳	پودمان چهارم: جوش کاری با قوس الکتریکی و الکترود روپوش دار :
۱۸۵	پودمان پنجم: نصب و راه اندازی سازوکارهای حرکتی :

## سخنی با هنرجویان عزیز

وضعیت دنیای کار و تغییرات در فناوری، مشاغل و حرفه‌ها، ما را بر آن داشت تا محتوای کتاب‌های درسی را همانند پایه‌های قبلی براساس نیاز کشور خود و برنامه درسی ملی جمهوری اسلامی ایران در نظام جدید آموزشی تغییر دهیم. مهم‌ترین تغییر در کتاب‌ها، آموزش و ارزشیابی براساس شایستگی است. شایستگی، توانایی انجام کار واقعی به‌طور صحیح و درست تعریف شده است. توانایی شامل دانش، مهارت و نگرش می‌شود. در این برنامه برای شما، چهار دسته شایستگی درنظر گرفته شده است:

۱ شایستگی‌های فنی برای جذب در بازار کار

۲ شایستگی‌های غیرفنی برای پیشرفت و موفقیت در آینده

۳ شایستگی‌های فناوری اطلاعات و ارتباطات

۴ شایستگی‌های مربوط به یادگیری مدام‌العمر

بر این اساس دفتر تألیف کتاب‌های درسی فنی و حرفه‌ای و کاردانش مبتنی بر اسناد بالادستی و با مشارکت متخصصان برنامه‌ریزی درسی و خبرگان دنیای کار مجموعه استناد برنامه درسی رشته‌های فنی و حرفه‌ای را تدوین نموده‌اند که مرجع اصلی و راهنمای تألیف کتاب‌های درسی هر رشته است. برای تألیف هر کتاب درسی بایستی مراحل زیادی قبل از آن انجام پذیرد.

این کتاب نخستین کتاب کارگاهی است که خاص رشته مکاترونیک تألیف شده است و شما در طول سه سال تحصیلی پیش رو پنج کتاب مشابه دیگر ولی با شایستگی‌های متفاوت آموزش خواهید دید. کسب شایستگی‌های این کتاب برای موفقیت در شغل و حرفه برای آینده بسیار ضروری است و پایه‌ای برای دیگر دروس می‌باشد. هنرجویان عزیز سعی کنید تمام شایستگی‌های آموزش داده شده در کتاب را کسب نمایید و فرا گیرید.

کتاب درسی نصب و راهاندازی مصنوعات مکاترونیکی شامل ۵ پودمان است و هر پودمان دارای واحد یادگیری است و هر واحد یادگیری از چند مرحله کاری تشکیل شده است. شما هنرجویان عزیز پس از یادگیری هر پودمان می‌توانید شایستگی‌های مربوط به آن پودمان را کسب نمایید. علاوه بر این کتاب درسی شما می‌توانید از بسته آموزشی نیز استفاده نمایید.

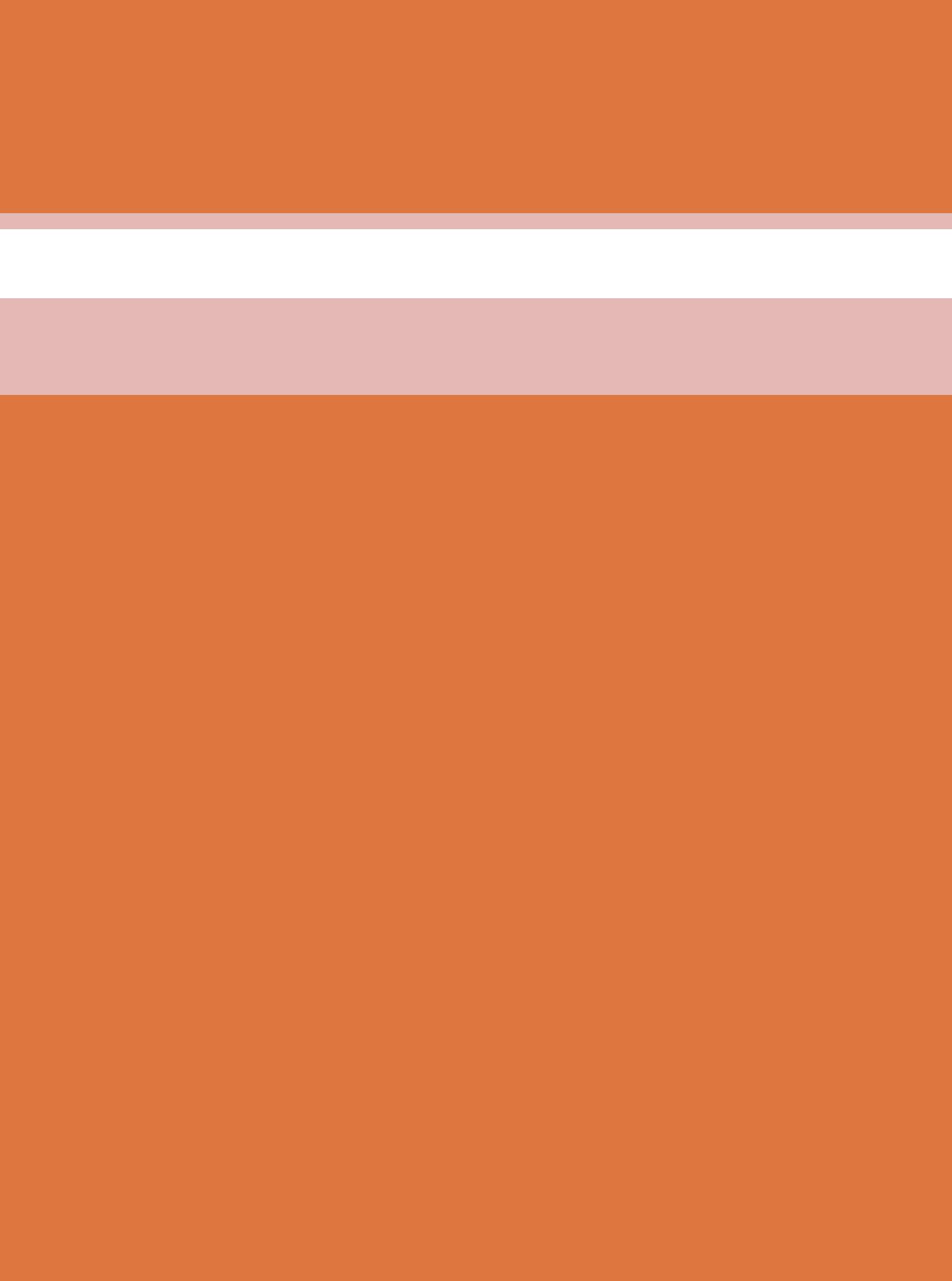
فعالیت‌های یادگیری در ارتباط با شایستگی‌های غیرفنی از جمله مدیریت منابع، اخلاق حرفه‌ای، حفاظت از محیط‌زیست و شایستگی‌های یادگیری مدام‌العمر و فناوری اطلاعات و ارتباطات همراه با شایستگی‌های فنی طراحی و در کتاب درسی و بسته آموزشی ارائه شده است. شما هنرجویان عزیز کوشش نمایید این شایستگی‌ها را در کنار شایستگی‌های فنی آموزش ببینید، تجربه کنید و آنها را در انجام فعالیت‌های یادگیری به کار گیرید.

رعایت نکات ایمنی، بهداشتی و حفاظتی از اصول انجام کار است لذا توصیه‌ها و تأکیدات هنرآموز محترم درس را در خصوص رعایت این نکات که در کتاب آمده است در انجام مراحل کاری جدی بگیرید.

برای انجام فعالیت‌های موجود در کتاب می‌توانید از کتاب همراه هنرجو استفاده نمایید. همچنین همراه با کتاب، اجزای بسته یادگیری دیگری برای شما درنظر گرفته شده است که با مراجعه به وب‌گاه رشته خود به نشانی [www.tvoccd.medu.ir](http://www.tvoccd.medu.ir) می‌توانید از عنوانین آن مطلع شوید.

امیدواریم با تلاش و کوشش شما هنرجویان عزیز و هدایت هنرآموزان گرامی تان، گام‌های مؤثری در جهت سربلندی و استقلال کشور و پیشرفت اجتماعی و اقتصادی و تربیت شایسته جوانان برومند می‌پن اسلامی برداشته شود.

دفتر تألیف کتاب‌های درسی فنی و حرفه‌ای و کاردانش





# پوڈمان ۱

## نصب و راه اندازی سیستم های مکاترونیکی برنامه پذیر



با توجه به پیشرفت های صورت گرفته در سال های اخیر در عرصه مکاترونیک و توسعه روز افزون این علم در ساخت لوازم و تجهیزات پزشکی، صنعتی و ساختمانی و لزوم به کارگیری در هوشمند سازی و اتوماسیون صنعتی این مبحث در مطلب درسی هنرجویان باعث تقویت و ایجاد انگیزه خواهد شد تا کلیه تجهیزات پیرامونی همانند تخت، کولر، لباسشویی، یخچال و.... را به صورت مکاترونیکی کنترل کرده و به سادگی و از راه دور در اختیار درآورند.

امروزه وجود سامانه های کنترلی کار کرد از دور در جراحی توسط ربات و اکتشاف در اعماق اقیانوس ها و حتی سفر به فضا روز به روز پررنگ تر شده و بنابراین آماده سازی و یادگیری هنرجویان در عرصه رباتیک و مکاترونیک به قوت و استحکام این دانش فنی کمک شایانی خواهد کرد.

## واحد یادگیری ۱

### شاپیوستگی نصب و راهاندازی سیستم‌های مکاترونیکی برنامه‌پذیر

#### مقدمه

امروزه علم الکترونیک بسیار گسترش یافته و کلیه صنایع سبک و سنگین از قبیل کارخانه‌های ذوب آهن، اتومبیل‌سازی، لوازم پزشکی، پوشاسک، لوازم خانگی، ساختمان سازی و... را تحت تأثیر خود قرار داده مدارهای الکترونیکی به صورت مدارهای مجتمع یا آی‌سی ساخته می‌شوند و همچنین حضور نرم افزارهای طراحی در مدارهای الکترونیکی امکان کنترل و هوشمند سازی مختلف را فراهم نموده است.

#### استاندارد عملکرد

پس از اتمام این واحد یادگیری هنرجویان قادر خواهند بود نصب و راهاندازی اجزای برق و الکترونیک برنامه‌پذیر را براساس نقشه انجام دهند.

## نصب اجزای برقی و الکترونیکی

### ۱- انواع المان های برقی و الکترونیکی



فیلم



کارگروهی

۱-۱ یادآوری: برای راه اندازی و کنترل هر مدار الکتریکی و فراهم نمودن مقدمات آن به تجهیزاتی نیاز داریم ، با توجه به آموخته های خود در کتاب کار و فناوری جدول زیر را کامل کنید.

تصویر	وظایف	نام وسیله	تصویر	وظایف	نام وسیله
	..... ..... .....	سیم رابط		..... ..... .....	منبع تغذیه
	..... ..... .....	مقاومت		..... ..... .....	مولتی متر آنالوگ
	..... ..... .....	صرف کننده		..... ..... .....	مولتی متر دیجیتال
	..... ..... .....	کلید		..... ..... .....	دیود نور دهنده
	..... ..... .....	فیوز		..... ..... .....	برد بورد

جدول ۱-۱

## ۲- نماهنگ آموزش مولتی متر.



فیلم

### اندازه‌گیری کمیت‌های الکتریکی:

برای اندازه‌گیری کمیت‌های الکتریکی ولتاژ، جریان آوومترها استفاده می‌شود. این دستگاه در دو نوع و مقاومت الکتریکی از وسیله‌ای به نام مولتی‌متر یا دیجیتالی و آنالوگ موجود است.

### ۱-۲ جدول زیر را کامل و در کلاس به بحث بگذارید.



یادداشت

نحوه قرارگیری در مدار	دستگاه اندازه گیری	علامت اختصاری	واحدهای دیگر	واحد الکتریکی	مشخصه الکتریکی	کمیت الکتریکی
.....	.....	.....	.....	.....	.....	جریان
.....	.....	.....	.....	.....	.....	ولتاژ
.....	.....	.....	.....	.....	.....	توان
.....	.....	.....	.....	.....	.....	مقاومت

جدول ۱-۲

۱-۳ ولتاژ‌های جدول زیر را روی منبع تغذیه تنظیم نموده و با مولتی‌متر دیجیتالی و آنالوگ ولتاژ‌ها را اندازه‌گیری نمایید و سپس آنها را مقایسه کنید.



کارگروهی

ولتاژ منبع تغذیه	ولتاژ اندازه گیری شده توسط مولتی‌متر آنالوگ	ولتاژ اندازه گیری شده توسط مولتی‌متر دیجیتال
.....	.....	۱۲
.....	.....	۲۵

جدول ۱-۳

بعضی از وسایل الکترونیکی مانند پیل‌ها و باتری‌های فرسوده و المان‌های الکترونیکی دارای مواد سمی مانند کادمیوم، سرب، نیکل و جیوه است. اگر این مواد بیش از اندازه به بدن ما برسند در بافت‌های بدن انباشته می‌گردد و ایجاد مسمومیت می‌کنند و سبب بروز بیماری‌های مختلف می‌شوند. برای مثال فلز سرب مشکل کم خونی به وجود می‌آورد. باتری‌ها در رده پس ماندهای خطرناک دسته‌بندی می‌شوند. به طور مثال یک عدد پیل برای سمی کردن حدود یک تن زباله کافی است. پس آنها را به صورت مجزا در کیسه‌هایی قرار داده و به واحد بازیافت تحويل دهیم.



نکات  
زیست محیطی

۱-۴ در مورد میکرو سوئیچ درب اتومبیل و چگونگی روشن و خاموش شدن لامپ سقف تحقیق نمایید.



تحقیق



تحقیق

### ۱-۵ انواع سوئیچ ها در جدول زیر آمده است ، با کمک هنرآموز کاربرد و علامت مشخصه آنها را تکمیل کنید.

تصویر	علامت	کاربرد	انواع سوئیچ
	.....	.....	کلید قطع و وصل
	.....	.....	کلید فشاری N.O
	.....	.....	کلید فشاری N.C
		.....	کلیدهای SPDT
	.....	.....	کلیدهای قطع و وصل دوبل
	.....	Double Pole, Double Throw = DPDT این کلید شامل دو کلید SDPT است که هر دو با هم تحریک می شوند. از این کلید می توان برای معکوس کردن دستی برای چرخش موتور DC استفاده کرد.	کلیدهای DPDT
	.....	.....	میکرو سوئیچ
	.....	.....	دیپ سوئیچ
		از این سلکتور برای سوئیچ کردن یک خط بین چند خط دیگر استفاده می شود، به عنوان مثال سلکتور یک ورودی را بین چهار خروجی سوئیچ می کند.	سلکتور

جدول ۱-۴

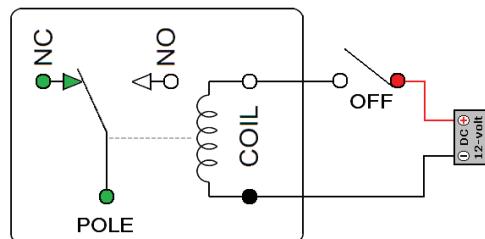
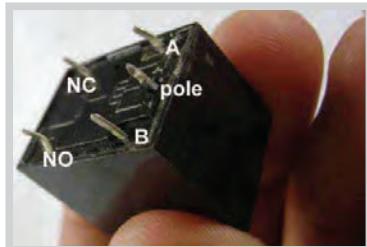


تحقیق

۶- با دستگاه مولتی متر پایه های میکروسوئیج را در حالت قطع و وصل چک نمایید و نتیجه را بنویسید.

### رله (Relay)

رله نوعی کلید الکتریکی است که به جای اینکه با دست، باز می شود. این کلید یک سیم پیچ دارد که اگر ولتاژ به آن برسد تبدیل به آهنربای موقت شده و کلید را وصل می کند.



شکل ۱-۱- رله

۳- با روش ترسیم نقشه های الکترونیکی در نرم افزار مولتی سیم آشنا می شوید.

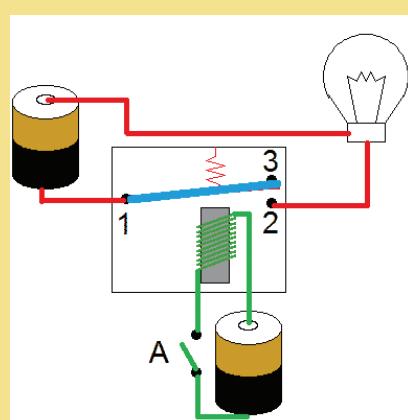


فیلم

۱-۷ با استفاده از نرم افزار مولتی سیم مدار مربوط به عملکرد رله را ببندید و آزمایش نمایید.



پروژه



شکل ۲-۱- عملکرد رله

با جلوگیری از اختلال در کارها، همچنین ایجاد نظم در کارگاه و برقراری آرامش، فضای آرامی به وجود می آید که می توان اجرای وظایف محوله را با دقت و کارآیی مطلوب امکان پذیر ساخت.



توجه کنید

#### ۴- نماهنگ آموزش موتور



موتور:

فیلم

ژنراتور انجام می شود. این دو وسیله به جز در عملکرد، مشابه یکدیگر هستند. اکثر موتورهای الکتریکی براساس الکترومغناطیس کار می کنند (شکل ۱-۳).

مотор الکتریکی جزء مصرف کننده ها می باشد و در اصل یک ماشین الکتریکی است که جریان الکتریکی را به حرکت مکانیکی تبدیل می کند. عمل عکس آن که تبدیل حرکت مکانیکی به الکتریکی است، توسط



شکل ۱-۳ موتور

- ۱-۸ چند نمونه موتور موجود در آزمایشگاه را بررسی کرده و مشخصات آنها را در جدول زیر یادداشت نمایید.
- الف) توسط منبع تغذیه یک موتور را توسط سیم یا ترمیمال بر روی برد بورد اتصال داده و راه اندازی نمایید.
- ب) جهت تغییر چرخش موتور را تغییر دهید.
- ج) در مورد روش های کنترل دور موتور تحقیق کرده و در کلاس ارائه نمایید.



کارگروهی

مشخصات فنی موتور	شرح مشخصات
.....	.....
.....	.....
.....	.....

جدول ۱-۵

سعی کنید خودتان یاد بگیرید

اگر همیشه منتظر باشید که دیگران به شما آموزش بدنهند، حرکت به سوی موفقیت به کندی صورت می گیرد، در صورتی که با تفکر و خلاقیت بیشتر سعی کنید خودتان بیاموزید و جهش به سوی موفقیت را سرعت بخشید.



توجه کنید

### معیارهای انتخاب موتور:

بر روی پلاک یک موتورالکتریکی معمولاً مشخصات زیر درج می‌گردد:

۱- MARK: در این بخش نام تولید کننده یا کارخانه سازنده موتور درج می‌گردد.

۲- Volt: ولتاژ کاری موتور را نشان می‌دهد. (نکته مهم: ولتاژ ورودی غیر عادی و نابجا باعث آسیب دیدن باتری و موتور می‌گردد).

۳- RPM: مخفف Rotate Per Minute می‌باشد و مقدار سرعت روتور در یک دقیقه را نشان می‌دهد.

۴- Hp: نمایانگر توان خروجی موتور بر حسب اسب بخار است. هر اسب بخار حدود ۷۳۶ وات می‌باشد.



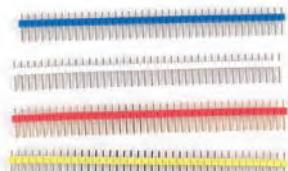
ایمنی

به خاطر داشته باشید که رعایت نکات ایمنی و حفاظتی در انجام دادن کارهای عملی الکتریکی و الکترونیکی بسیار مهم و از جایگاه ویژه‌ای برخوردار است.

به جهت جبران خسارت‌های فیزیکی، ناگهانی و غیرقابل پیش‌بینی واردہ به کلیه تجهیزات و دستگاه‌های الکترونیکی، بیمه حوادث تجهیزات الکترونیک، این تجهیزات را تحت پوشش قرار می‌دهد.

### سوکت (کانکتور، جامپر، پین هدر):

قطعات کوچک فلزی‌ای هستند که عموماً با حفاظی اتصال دو پین کوچک است که تغییر آنها می‌تواند عملکرد پلاستیکی محافظت می‌شوند، این قطعه کوچک مسئول دستگاه را تغییر دهد (شکل ۱-۴).



شکل ۱-۴ سوکت

### نماهنگ آموزشی مقاومت‌ها



فیلم

### مقاومت الکتریکی (Resistance):

قطعه‌ای است که سبب محدود شدن جریان تولید شده در مدارات الکتریکی می‌شود و به عبارت دیگر اهم است که آن را با علامت  $\Omega$  نشان می‌دهند.

دو روش برای اندازه گیری مقادیر مقاومت‌ها وجود دارد: ۱- استفاده از مولتی متر ۲- از طریق کدهای رنگی و کدهای چاپی موجود بر روی مقاومت‌ها (شکل ۱-۵)



شکل ۱-۵ مقاومت الکتریکی

۱-۹ رنگ چهار نمونه مقاومت را در جدول زیر وارد کرده و اندازه گیری کنید :



کارگروهی

میزان تلرانس	مقدار مقاومت اندازه گیری شده با مولتی متر	مقدار مقاومت محاسبه شده با کد های رنگی	نوارهای رنگی مقاومت
.....	.....	.....	.....
.....	.....	.....	.....
.....	.....	.....	.....
.....	.....	.....	.....

جدول ۶-۱

۱-۱۰ همان گونه که در جدول فوق مشاهده می کنید مقدار مقاومت بدست آمده از طریق کدهای رنگی با مقدار اندازه گیری شده توسط مولتی متر متفاوت می باشد. در مورد علت آن با دوستان و مربی خود بحث کنید و علت آن را بنویسید.



گفتگو کنید

۱-۱۱ ترجمه کنید



یادداشت

A **resistor** is a passive two-terminal electrical component that implements electrical resistance as a circuit element. Resistors act to reduce current flow, and, at the same time, act to lower voltage levels within circuits.

۱-۱۲ توسط اپلیکیشن مربوط به مقاومت ها که در سی دی همراه آمده است و بر روی تلفن همراه خود نصب می کنید چگونگی اندازه گیری مقاومت ها را بررسی نمایید.



پروژه



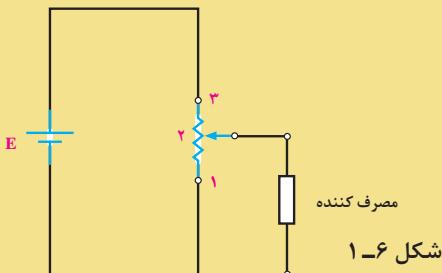
۱-۱۳ با توجه به تقسیم‌بندی کلی مقاومت‌ها که در زیر آمده است کاربرد و شماتیک هر کدام را تکمیل نمایید.

تصویر	شماتیک	کاربرد			
		.....	نوارهای رنگی	کربنی	ثابت
		.....		لایه ای	
		.....		سیمی	
		جهت کنترل ولتاژ در مدارات استفاده می‌شود.	پتانسیومتر	با تنظیم دستی	
		.....			
		.....	وابسته به ولتاژ (VDR)	متغیر	مقاومت
		.....			
		.....	PTC	وابسته به عوامل فیزیکی	
		.....			
		.....	وابسته به میدان (MDR)		

جدول ۱-۷

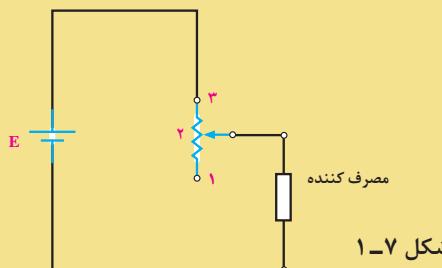


۱-۱۴ یک پتانسیومتر و یک مولتی متر دریافت کرده و مقدار مقاومت پایه ها را اندازه گیری کنید. همچنین با بستن مدار زیر و تغییر پیچ ولوم تغییرات بین پایه ها را اندازه گیری نموده و مشاهدات خود را ثبت نمایید. در این مدار چه کمیتی دچار تغییر می شود؟ هر دو مدار را توسط نرم افزار مولتی سیم در کامپیوتر ترسیم و تست نمایید. (شکل ۱-۶)



شکل ۱-۶

در مدار زیر چه کمیت الکتریکی از مصرف کننده توسط رئوستا کنترل می شود؟ (شکل ۱-۷)



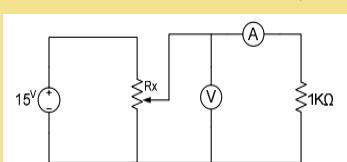
شکل ۱-۷

تفاوت رئوستا و پتانسیومتر را بنویسید.

۱-۱۵ مدار شکل زیر را بیندید و با تغییر پتانسیومتر در ۹ محل مقادیر جریان و ولتاژ را بخوانید و جدول زیر را کامل نمایید. (از پتانسیومتر  $1000 \Omega$  برای مقاومت متغیر استفاده کنید). بهتر است مدار در نرم افزار مولتی سیم نیز تست شود. (شکل ۱-۸)

$R_x (K\Omega)$	۱	۲	۳	۴	۵	۶	۷	۸	۹
$I (mA)$									
$V (V)$									

جدول ۱-۸



شکل ۱-۸



کار گروهی

۱-۱۶ پایه های یک NTC را به یک اهم متر وصل کنید و مقاومت آن را یادداشت کنید. سپس آن را به یک هویه روشن نزدیک کنید تا گرم شود در همین حالت مقاومت آن را دوباره اندازه بگیرید و با اندازه قبلی مقایسه کنید. همین آزمایش را با PTC نیز انجام دهید.



کار گروهی

۱-۱۷ از یک مقاومت متغیر تابع نور دریافت و پس از آن با یک مولتی متر تغییرات آن را در جدول زیر یادداشت نمایید و سپس مطابق جدول زیر شرایط را فراهم و توسط مولتی متر مقدار مقاومت را تست و در جدول زیر یادداشت کنید.

جدول ۱-۹

در نور زیاد	در تاریکی	در نور طبیعی اتاق	مقاومت
.....	.....	.....	.....
.....	.....	.....	.....



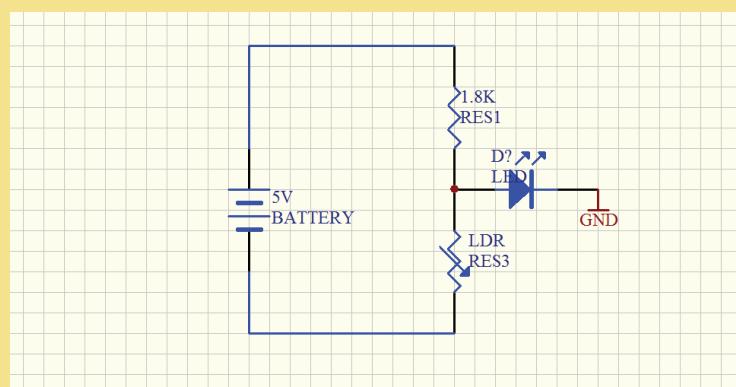
توجه کنید

ولت مترهای AC مقدار مؤثر ولتاژ متناوب را اندازه گیری می کنند و برای بدست آوردن  $V_m$  باید مقدار به دست آمده را تقسیم بر ۷۰٪ نمود. ولت متر DC مقدار متوسط ولتاژ متناوب را اندازه می گیرد که در مورد برق شهر مقدار آن صفر است.



کار گروهی

۱-۱۸ مدار زیر را بر روی برد بسته و تغییرات خروجی آن با تغییر شدت نور LDR یادداشت نمایید. توسط نرم افزار مولتی سیم نیز مدار را بسته و نتایج را با حالت تنوری مقایسه کنید. (شکل ۱-۹)



شکل ۱-۹



احتیاط کنید

حفظ از وسائل، مهارت ارزش گذاری بر ثروت عمومی، مسئولیت پذیری و توجه به هزینه هایی که برای تحصیل هر فرد صرف شده را بوجود می آورد.

## خازن (Capacitor)

اتصال داده شوند بار الکتریکی در صفحات خازن ذخیره می شود و این شرایط تا زمانی که خازن خالی نشود باقی می ماند. به عایق بین صفحات خازن دی الکتریک می گویند. زمان شارژ شدن و تخلیه (دشارژ) خازن به میزان ظرفیت خازن و جریان الکتریکی خازن بستگی دارد. از خازن برای فیلتر کردن و صاف کردن (حذف ولتاژ های ناخواسته و نویز) هم استفاده می شود.

۱-۱۹ جدول زیر را تکمیل نمایید.



تحقیق

تصویر	مشخصات و کاربرد			
	.....	سرامیکی		
	.....	پلاستیکی		
	.....	الکترولیتی	ثابت	
	.....	تانتالیوم		خازن
	.....	عدسی		
	علامت .....	واریابل		
	ظرفیت آنها با تغییر در یکی از عوامل سطح صفحات یا فاصله بین آنها تغییر می کند ظرفیت خازن تریمر با چرخاندن محور به وسیله پیچ گوشته تغییر می کند. از خازن های متغیر در گیرنده های رادیویی استفاده می شود.	تریمر	متغیر	

جدول ۱-۱۰

## ۶- نماهنگ آموزشی خازن‌ها



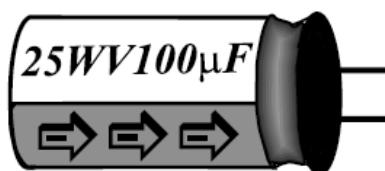
هنگام اتصال خازن الکتروولیتی به خروجی یکسوکنده‌ها، حتماً قطب مثبت خروجی به قطب مثبت منبع تغذیه و قطب منفی را به قطب منفی وصل کنید.  
در صورت اتصال خازن الکتروولیتی به صورت معکوس به منبع ولتاژ، خازن منفجر می‌شود.

۱-۲۰ جدول زیر را تکمیل کنید.

جدول ۱-۱۱

ولتاژ مجاز	ظرفیت خازن	خازن	ظرفیت خازن	خازن
.....	.....		.....	
.....	.....		.....	
۱۰۰ V	۰.۱ میکرو فاراد		.....	

ولتاژ مجاز خازن:



شكل ۱-۱۰

به حداقل ولتاژی که می‌توان به یک خازن اعمال کرد، به طوری که خازن بتواند آن ولتاژ را تحمل کند، ولتاژ مجاز خازن گفته می‌شود. (ولتاژ کار) به طور مثال، خازن الکتروولیتی ۱۰۰ میکرو فارادی زیر دارای ولتاژ مجاز ۲۵ ولت می‌باشد (شکل ۱-۱۰)

۱-۲۱ ترجمه کنید



A **capacitor** (originally known as a condenser) is a passive two-terminal electrical component used to store electrical energy temporarily in an electric field.

هم مثل خازن انرژی الکتریکی را ذخیره می کند که می توان از این انرژی استفاده کرد. از سلف برای فیلتر کردن و صاف کردن (حذف ولتاژ های ناخواسته و نویز) هم استفاده می شود (شکل ۱-۱۱).

#### سلف (سیم پیچ):

اگر مقداری سیم را به صورت حلقه دور هم بپیچیم یک سیم پیچ (سلف) ایجاد شده است، (دقیقاً مشابه آهنربای الکتریکی) برای بالا بردن اثر سلف می توان داخل آن یک هسته از جنس آهن قرار داد. سلف



شکل ۱-۱۱ سلف

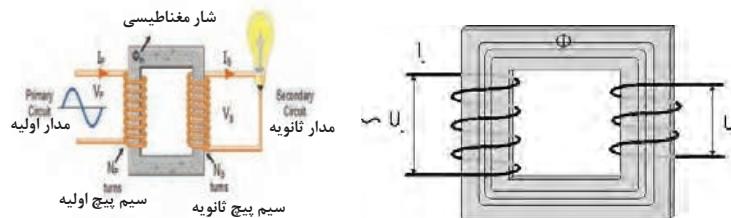
#### ۷- نماهنگ آموزشی سلف و ترانسفورماتور



فیلم

میدان مغناطیسی به نوبه خود موجب به وجود آمدن یک ولتاژ در مدار دوم می شود که با اضافه کردن یک بار به مدار دوم این ولتاژ می تواند به ایجاد یک جریان در ثانویه می انجامد. (شکل ۱-۱۲)

ترانسفورماتور وسیله‌ای است که انرژی الکتریکی را به وسیله دو سیم پیچ و از طریق القای مغناطیسی از یک مدار به مداری دیگر منتقل می کند به این صورت که جریان جاری در مدار اولیه موجب به وجود آمدن یک میدان مغناطیسی در اطراف سیم پیچ اول می شود. این



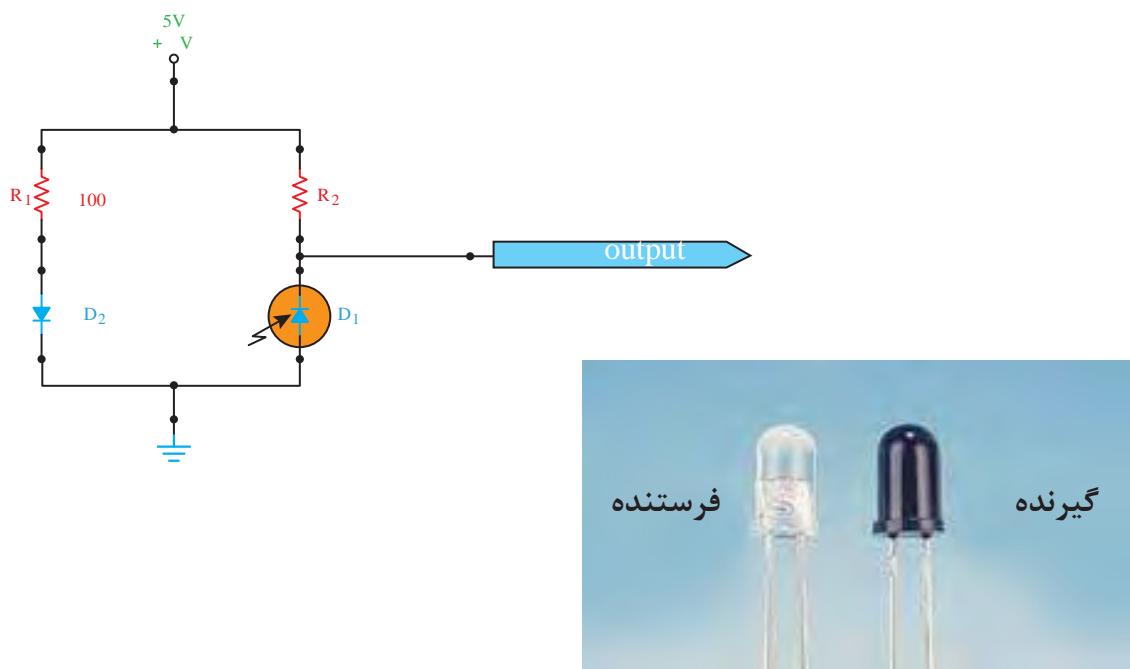
شکل ۱-۱۲- ترانسفورماتور

## حسگر مادون قرمز (IR):

که نوری به گیرنده نرسد ولتاژ نزدیک به پنج ولت می‌شود نحوه اتصال این حسگرها در مدار، مانند شکل زیر است در شکل زیر  $D_1$  گیرنده و  $D_2$  فرستنده است شکل ظاهری این حسگرها شبیه LED ها است.

(شکل ۱-۱۳)

اساس کار حسگرهای مادون قرمز بر فرستادن یک موج(نور نامرئی)مادون قرمز و دریافت کردن یا نکردن همان نور است. هر چه حسگر گیرنده مادون قرمز، نور بیشتری دریافت کند ولتاژ خروجی آن کمتر می‌شود. پس هنگامی که نور مادون قرمز از سمت فرستنده به گیرنده برسد ولتاژ نزدیک به صفر می‌شود و هنگامی



شکل ۱-۱۳

## ۸- نماهنگ آموزشی دیودها



فیلم

## دیود (Diode):

می‌شود که چیزی حدود ۰/۶ تا ۰/۷ ولت است. از طرف دیگر دیود قطعه الکترونیکی است که از به هم چسباندن دو نوع ماده n و p هر دو از جنس (سیلیسیم یا ژرمانیم) ساخته می‌شود. نیمه هادی نوع N دارای بار منفی و نیمه هادی نوع P دارای بار مثبت است.

دیودها جریان الکتریکی را در یک جهت از خود عبور می‌دهند و در جهت دیگر در مقابل عبور جریان از خود مقاومت بالایی نشان می‌دهند. برای عبور جریان باید قطب مثبت پیل به آند و قطب منفی به کاتد وصل باشد. مقدار ولتاژی که باعث می‌شود تا دیود شروع به هدایت جریان الکتریکی نماید ولتاژ آستانه نامیده



## ۱-۲۲ جدول زیر را تکمیل نمایید.

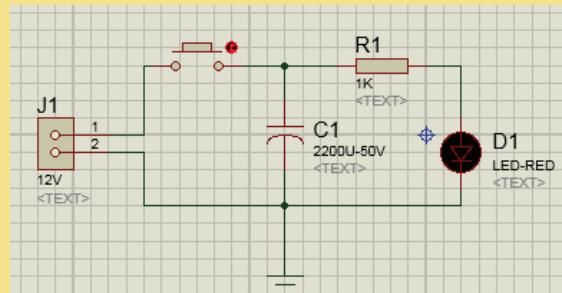
تصویر	علامت مشخصه	کاربرد	انواع دیود
		.....	دیود معمولی
		دیود زنر در بایاس موفق مانند یک دیود معمولی یکسوزننده عمل می کند، در بایاس مخالف، دیود زنر در ولتاژ معینی هادی می شود که آن را ولتاژ زنر می نامند.	دیود زنر
		.....	دیود نوری
		.....	دیود شاتکی
		.....	فتو دیود
		.....	دیود خازنی
		.....	دیود تونلی

جدول ۱-۱۲



کارگروهی

۱-۲۳ مدار زیر را بر روی برد بسته و نتیجه را یادداشت نمایید. درستی عملکرد مدار را توسط نرم افزار مولتی سیم نیز بررسی نمایید (شکل ۱-۱۴).

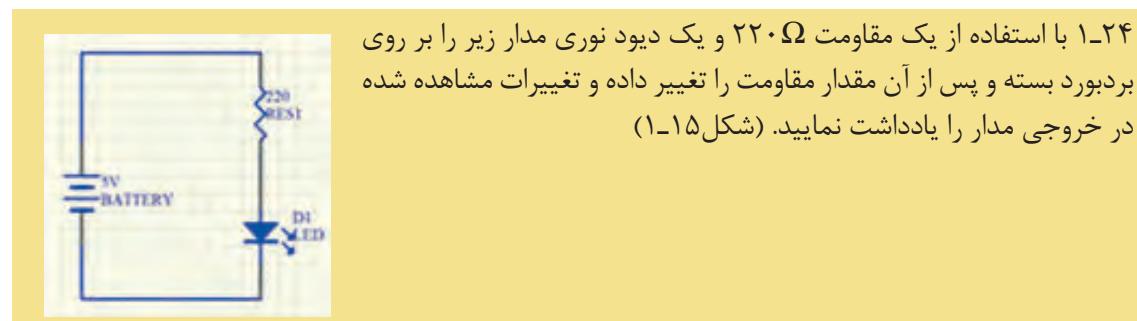


شکل ۱-۱۴

استفاده بهینه از وسایل و تجهیزات، مهارت الگوی صحیح مصرف را در فرد ایجاد نموده و طول عمر وسایل را افزایش می دهد.



توجه کنید



شکل ۱-۱۵

۱-۲۴ با استفاده از یک مقاومت  $220\Omega$  و یک دیود نوری مدار زیر را بر روی برد بسته و پس از آن مقدار مقاومت را تغییر داده و تغییرات مشاهده شده در خروجی مدار را یادداشت نمایید. (شکل ۱-۱۵)



کارگروهی

۱-۲۵ جدول زیر را تکمیل نمایید.



گفتگو کنید

مدار	خروجی	کاربرد	نیم موج
		.....	
		.....	تمام موج با ترانس سر وسط یکسوسازهای دیودی
		.....	تمام موج پل

جدول ۱-۱۳

۱-۲۶ ترجمه کنید.



یادداشت

In electronics, a **diode** is a two-terminal electronic component that conducts primarily in one direction (asymmetric conductance); it has low (ideally zero) resistance to the flow of current in one direction, and high (ideally infinite) resistance in the other. A semiconductor diode, the most common type today, is a crystalline piece of semiconductor material with a p-n junction connected to two electrical terminals.

### رگولاتور (Regulator):

ولتاژ خروجی رگولاتور را از پایه خروجی و منفی آن را از پایه مشترک می‌گیریم. محدوده ولتاژ ورودی آی سی های رگولاتور سری ۷۸XX بین ۲ تا ۱۰ ولت بیش از ولتاژ خروجی آن است. به دلیل تولید حرارت زیاد توسط رگولاتور در حین کار، باید از خنک کننده جهت جلوگیری از خراب شدن رگولاتور استفاده نمود.

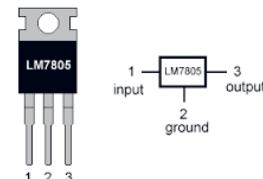
(شکل ۱-۱۶)

این قطعه ثابت کننده ولتاژ در یک مقدار خاص می‌باشد. از این قطعه می‌توان برای تثبیت ولتاژ دلخواه استفاده کرد. این قطعه دارای ۳ پایه (ورودی-مشترک-خروچی) می‌باشد و میزان ولتاژ خروجی آن دو رقم آخر شماره آن است. نحوه اتصال رگولاتور در مدار به این صورت است که سر مثبت ولتاژ داده شده به پایه ورودی، سر منفی ولتاژ داده شده به پایه مشترک و مثبت



شکل ۱-۱۶

LM7805 PINOUT DIAGRAM



۱-۲۷ جدول زیر را تکمیل نمایید.



گفتگو کنید

ولتاژ خروجی	مثال	روش نامگذاری	کاربرد	مثبت	ثابت	رگولاتور
18V	L7818		.....	.....	.....	.....
.....	.....	79XX	.....	منفی	.....	.....
.....	.....	.....	به وسیله این رگولاتورها می‌توان ولتاژ خروجی را کنترل کرد.	متغیر	.....	.....

جدول ۱-۱۴



پروژه

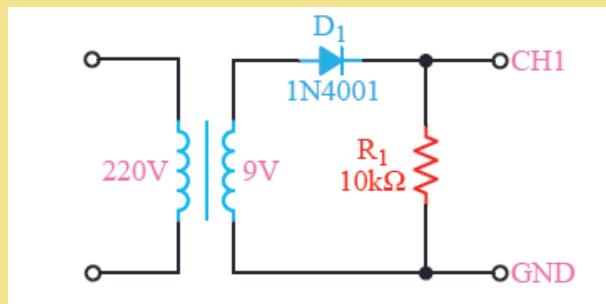
### ۱-۲۸ ساخت آداپتور

در این آزمایش با اتصال یک دیود به ثانویه ترانسفورماتور، جریان مستقیم دریافت می‌کنیم، وجود یک خازن ظرفیت بالا در خروجی می‌تواند کیفیت بهتری ایجاد نماید. به کمک مربی مدار زیر را بسته و توسط وسیله‌ای به نام اسیلوسکوپ ولتاژ خروجی را مشاهده و نتایج را بنویسید.

**قطعات مورد نیاز:** ترانسفورماتور کاهنده خازن یک میکرو فاراد مقاومت دوازده کیلو اهم چهار تا دیود ۱N4007 یا یکی از انواع آی‌سی‌های پل دیودی.

**راهنمایی:** در ابتدای کار ترانس برق متناوب ۲۲۰ ولت را به متناوب ۱۳/۷۵ ولت کاهش می‌دهد. در ادامه پل دیودی، ولتاژ متناوب AC را به ثابت DC تبدیل می‌کند و بعد از آن خازن صافی موازی شده با بار، برای رگوله کردن تقریبی مدار استفاده می‌شود و بعد از آن برای ثابت نگه داشتن ولتاژ از مقاومت بار استفاده می‌کنیم.

(شکل ۱-۱۷)



شکل ۱-۱۷ آداپتور



کارگروهی

۱-۲۹ یک رگولاتور ۷۸۰۵ بر روی برد قرار داده و پس از آن ورودی منبع تغذیه را به پایه‌های ورودی رگولاتور وصل کرده و سپس با یک مولتی متر مقدار خروجی ولتاژ آن را اندازه بگیرید. مقدار ورودی را افزایش داده و باز هم خروجی را اندازه گیری نمایید.



فیلم

### ۹- نماهنگ آموزشی ترانزیستورها.

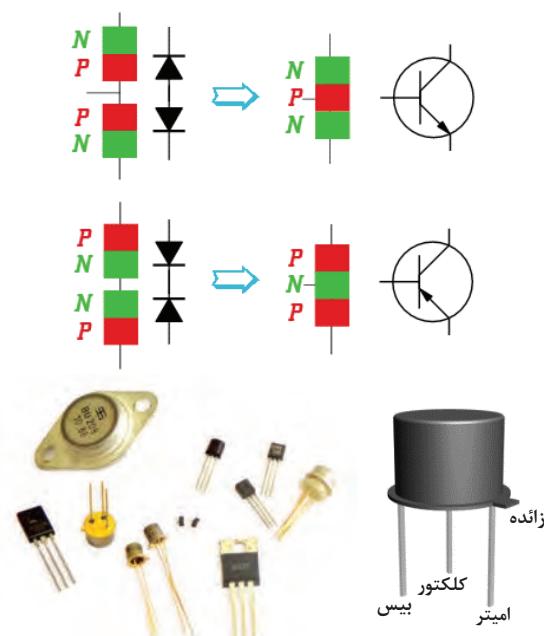
ترانزیستور:

ترانزیستور در انواع و اندازه‌های مختلفی برای کارهایی مثل سوئیچ (قطع و وصل کردن جریان مثل کلید) و تقویت کنندگی مورد استفاده قرار می‌گیرد. این قطعه الکترونیکی دارای سه پایه بیس (B)، کلکتور (C) و امیتر (E) می‌باشد. توسط جریان بیس می‌توان جریان کلکتور را کنترل کرد. به عنوان مثال اگر به بیس هیچ ولتاژی هم جاری می‌شود.

نوع P در وسط قرار می گیرند که در این حالت ترانزیستور را NPN می نامند.

ب) دو نیمه هادی نوع P در دو طرف و یک نیمه هادی نوع N در وسط قرار می گیرند که در این حالت ترانزیستور را PNP می نامند. (شکل ۱-۱۸)

ترانزیستور معمولی، یک المان سه قطبی معمولی است که از سه عدد نیمه هادی نوع N و P تشکیل شده است. این نیمه هادی ها به دو شکل می توانند در کنار هم قرار گیرند.  
الف) دو نیمه هادی نوع N در دو طرف و یک نیمه هادی

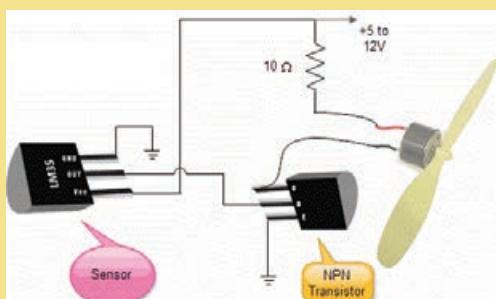


شکل ۱-۱۸ ترانزیستور

مدار زیر را بسته و آزمایش کنید. (وسایل مورد نیاز: آی سی LM35 ، ترانزیستور NPN ، مقاومت ۱۰ اهم و موتور ۵ ولت ) (شکل ۱-۱۹)



فعالیت کارگاهی



شکل ۱-۱۹

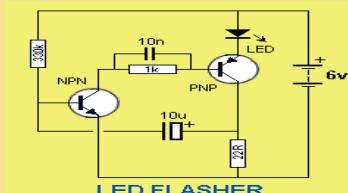
### Tip41 و Tip42 ترانزیستور

ترانزیستور Tip41 از نوع NPN و ترانزیستور Tip42 از نوع PNP بوده و حداکثر جریان ۶ آمپر و ولتاژ ۱۰۰ ولت را می تواند تحمل کند.



کارگروهی

۱-۳۱ با استفاده از دو ترانزیستور Tip41 و Tip42 مدار زیر که مدار چشمک زن است بر روی برد بورد بسته و نتیجه را یادداشت نمایید. (شکل ۱-۲۰)



شکل ۱-۲۰

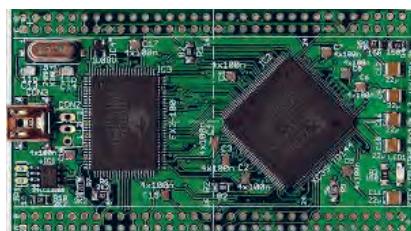


یادداشت

A **transistor** is a semiconductor device used to amplify or switch electronic signals and electrical power. It is composed of semiconductor material with at least three terminals for connection to an external circuit.

#### مدارهای مجتمع (آی‌سی):

مدارهایی شامل مجموعه‌ای از ترانزیستور، مقاومت و خازن است که مستقلأً برای کاری خاص در یک بسته‌بندی کوچک ساخته می‌شوند. آی‌سی‌ها



شکل ۱-۲۱ مدارهای مجتمع

**مفهوم بیت و بایت :** در سیگنال دیجیتال یا مقدار صفر داریم یا مقدار یک، به این مقادیر یک بیت اطلاعات می‌گویند. پس یک بیت برابر مقدار صفر یا یک می‌باشد. به هر هشت بیت یک بایت می‌گویند. مبنای ۲: تاکنون عددی که با آن کار می‌کردیم مبنای ۱۰ بود، به این صورت که ده رقم برای محاسبه داشتیم و بیش از آن را با اعدادی با توانهای ده بیان می‌کردیم (دسته یکی ده تایی صد تایی هزار تایی) اما به دلیل سهولت در پردازش اطلاعات دیجیتالی توسط کامپیوتر و سیستم‌های کنترلی از مبنای ۲ استفاده می‌شود. مبنای ۲ به این صورت است که فقط دو رقم صفر و یک برای محاسبات داریم.

**سیگنال آنالوگ و دیجیتال:** سیگنال به یک سری اطلاعات گفته می‌شود که قرار است انتقال داده شوند تا کاری انجام شود یا چیزی کنترل شود. حال این اطلاعات می‌تواند به صورت اطلاعات اصلی باشد مثل حرف زدن ما با هم و می‌تواند به صورت کدبندی باشد مثل فشردن یک کلید، که کلید از حالت خاموش(صفر) به حالت روشن (یک) می‌رود. به عنوان مثال برای باز کردن درب خانه می‌توان به صورت آنالوگ گفت برو در را باز کن و هم می‌توان به صورت دیجیتال کلید درب باز کن را فشرد، از مزایای سیگنال دیجیتال می‌توان به امنیت بالا و قابلیت پردازش آن اشاره کرد.

## ۱۰- نماهنگ آموزشی مبحث دیجیتال



فیلم

۱-۳۳ جدول زیر را تکمیل کنید.



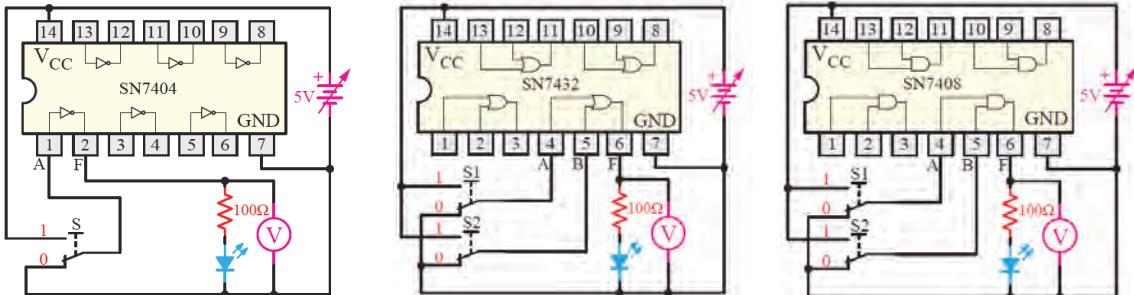
گفتگو کنید

شماره IC	مدار کلیدی	نمبل انگلیسی	نمبل استاندارد	جبر بول	جدول صحت	کاربرد																	
.....	.....		.....	.....	.....	.....	AND	گیت های منطقی															
.....		.....	.....	.....	.....	.....	OR																
SN7404	.....	.....	.....	.....	.....	.....	NOT																
.....	.....	.....	.....	.....	.....	.....	BUFFER																
.....	.....		.....	.....	.....	.....	NAND																
.....	.....	.....	.....	.....	.....	.....	NOR																
SN7486	.....	.....		$Y = A \oplus B = AB + A\bar{B}$	.....	.....	XOR																
.....	.....	.....	.....	.....	<table border="1"> <tr> <th>A</th> <th>B</th> <th>Y</th> </tr> <tr> <td>0</td> <td>0</td> <td>1</td> </tr> <tr> <td>0</td> <td>1</td> <td>0</td> </tr> <tr> <td>1</td> <td>0</td> <td>0</td> </tr> <tr> <td>1</td> <td>1</td> <td>1</td> </tr> </table>	A	B	Y	0	0	1	0	1	0	1	0	0	1	1	1	.....	XNOR	
A	B	Y																					
0	0	1																					
0	1	0																					
1	0	0																					
1	1	1																					

جدول ۱-۱۵



۱-۳۴ به ترتیب توسط آی‌سی‌های ۷۴۰۸ و ۷۴۳۲ و ۷۴۰۴ مدارهای زیر را بیندید و نتایج را با جداول بالا مقایسه کنید. (شکل ۱-۲۲)



شکل ۱-۲۲

### میکروکنترلر:

کنترل مدارهای الکترونیکی مورد استفاده در کارخانه‌ها به کار می‌رود. امکانات میکروکنترلرها یکسان نیست و هر کدام امکانات خاصی را دارا می‌باشند. میکروکنترلرها انواع مختلفی دارند که سه خانواده AVR - ۸۰۵۱ - Pic از مشهورترین خانواده میکروکنترلرهای باشند.

به آی‌سی‌هایی که قابل برنامه ریزی می‌باشد و عملکرد آنها از قبل تعیین شده، میکروکنترلر گویند. میکروکنترلرها دارای ورودی خروجی و قدرت پردازش می‌باشد. این آی‌سی‌ها حکم یک کامپیوتر در ابعاد کوچک و قدرت کمتر را دارند. بیشتر این آی‌سی‌ها برای کنترل و تصمیم‌گیری استفاده می‌شود چون طبق الگوریتم برنامه آن عمل می‌کند این آی‌سی‌ها برای

### پردازنده‌های AVR

میکروکنترلرها دارای ۳۲ رجیستر ۸ بیتی همه منظوره، که مستقیماً به واحد ALU اتصال دارند می‌باشند. (شکل ۱-۲۳)

این سری از میکروکنترلرها اولین بار در سال ۱۹۹۶ توسط شرکت Atmel به بازار ارائه شد. پردازنده مرکزی این میکروکنترلرها ۸ بیتی برپایه معماری RISC می‌باشد. این

PDIP

(XCK/T0)	PB0
(T1)	PB1
(INT2/AIN0)	PB2
(OC0/AIN1)	PB3
(SS)	PB4
(MOSI)	PB5
(MISO)	PB6
(SCK)	PB7
RESET	9
VCC	10
GND	11
XTAL2	12
XTAL1	13
(RXD)	PD0
(TXD)	PD1
(INT0)	PD2
(INT1)	PD3
(OC1B)	PD4
(OC1A)	PD5
(ICP1)	PD6
	20
40	PA0 (ADC0)
39	PA1 (ADC1)
38	PA2 (ADC2)
37	PA3 (ADC3)
36	PA4 (ADC4)
35	PA5 (ADC5)
34	PA6 (ADC6)
33	PA7 (ADC7)
32	AREF
31	GND
30	AVCC
29	PC7 (TOSC2)
28	PC6 (TOSC1)
27	PC5 (TDI)
26	PC4 (TDO)
25	PC3 (TMS)
24	PC2 (TCK)
23	PC1 (SDA)
22	PC0 (SCL)
21	PD7 (OC2)

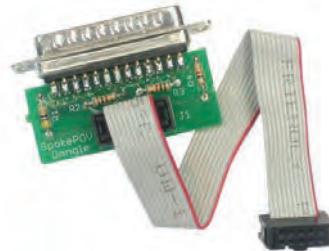
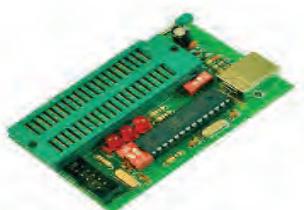


شکل ۱-۲۳

## نحوه پروگرام کردن میکروکنترلر ATmega16

به پایه RESET اعمال گردد. ارتباط بین پروگرامر و تراشه موردنظر نیز همان طور که از اسمش پیداست به کمک دستورات برنامه نویسی موازی برقرار می شود و به همین دلیل سرعت برنامه ریزی در این روش دو برابر سریعتر از حالت ISP است. برخلاف روش ISP که بعضی از انواع AVR از آن پشتیبانی نمی کنند، روش برنامه ریزی موازی می تواند برای انواع AVR به کار برد شود. بنابراین به طور کلی از این روش در مواردی که تولید انبوه موردنظر است استفاده می گردد. (شکل ۱-۲۴)

پروگرامرها دستگاه هایی هستند که می توانند برنامه زبان C نوشته شده در نرم افزار CodeVision را بر روی حافظه میکروکنترلرهای AVR منتقل نمایند. اطلاعات به وسیله یک کابل از طریق پورت Serial یا Parallel به بخش سخت افزار منتقل می شوند. دو روش مختلف جهت برنامه ریزی تراشه های AVR وجود دارد که برنامه ریزی موازی و سریال (حالت ISP) نامیده می شوند. در حالت موازی تراشه موردنظر در سوکت پروگرامر قرار داده می شود. در این روش لازم است تا ولتاژ ۱۲+ ولت



شکل ۱-۲۴

### ۱-۳۵ ترجمه کنید

A **microcontroller** is a small computer on a single integrated circuit containing a processor core, memory, and programmable input/output peripherals



یادداشت

تنظیم ارتفاع و شکن‌های تخت‌های بیمارستانی همیشه به عنوان یکی از مهم‌ترین چالش‌ها در بحث خدمات بیمارستانی مطرح بوده به طوری که انجام آن توسط پرستار یا همراهان بیمار همیشه با مشکلاتی همراه بوده و رسیدن به یک راه حل مناسب می‌تواند در ارایه خدمات بهتر موثر باشد. به نظر شما چگونه می‌توان مکانیزمی طراحی نمود تا این کار به راحتی انجام گیرد؟

با کمی تغییر در طراحی مکانیزم تخت‌های بیمارستانی می‌توان روش‌های جایگزین مناسبی را برای مدل‌های قبلی که همواره با مشکلات متعددی روبرو بوده پیشنهاد داد.

پس از ساخت مکانیزم تخت بیمارستانی با قابلیت تا شوندگی:

• مرحله اول: استفاده از کلید سه حالته دستی برای کنترل موتور در سیستم حرکتی است. (کنترل بالا و پایین رفتن تخت به کمک یک کلید سه حالته) و با استفاده از مدار کنترل توسط دو رله و دو ترانزیستور برای تغییر جهت حرکت موتور.

• مرحله دوم: کنترل خودکار سیستم بالا و پایین رونده تخت و فیدبک مکانی سیستم حرکتی به کمک حسگرهای میکروسویچ و کنترل آن با یک میکروکنترلر و درایور مناسب.

• مرحله سوم: کنترل به وسیله یک تلفن همراه هوشمند با ارتباط بلوتوث و یک نرمافزار کنترلی نصب شده روی گوشی تلفن همراه (البته سخت افزار مورد نیاز نیز طراحی و روی تخت نصب می‌گردد). (شکل ۱-۲۵)



شکل ۱-۲۵ کنترل تخت بیمارستانی

مرحله اول:

الف) روش کنترل ساده با استفاده از کلید و موتور الکتریکی:

یکی از روش های تنظیم شکن تخت استفاده از یک منبع جریان الکتریکی و چرخاندن میله با استفاده از موتور الکتریکی است. در این روش با استفاده از یک موتور الکتریکی و یک منبع ولتاژ مناسب و یک کلید سه حالتی می توان بالا و پایین رفتن شکن تخت را به آسانی و به کمک یک کلید انجام داد. البته لازم است تا یک مکانیزم مناسب با نصب یک موتور dc گیربکس دار با ولتاژ کار ۱۲ ولت، توانی در حدود ۱۰۰ وات و با سرعتی حدود ۱۰۰ دور در دقیقه(rpm) طراحی و ساخته شود. در شکل زیر موتور و کلید مناسب دیده می شوند. (شکل ۱-۲۶)

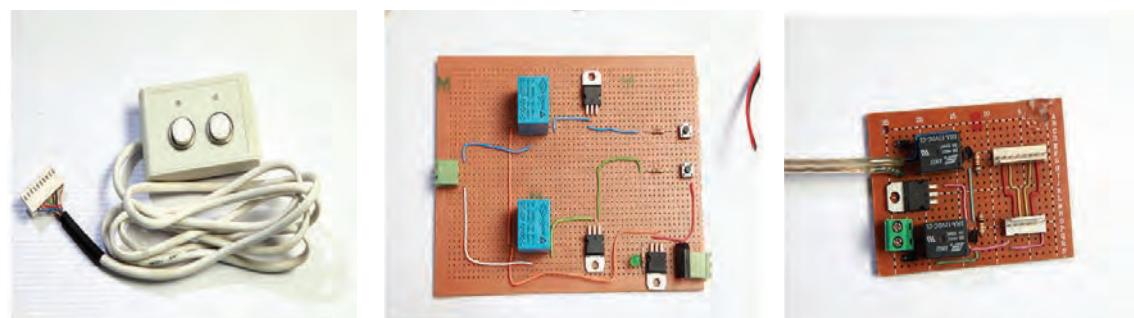


شکل ۱-۲۶

ب) کنترل حرکت موتور و تغییر جهت چرخش موتور با استفاده از دو ترانزیستور / دو رله:

یک موتور DC معمولی (با جریان مصرفی پایین) را می توان با یک ترانزیستور راه اندازی نمود ولی برای راه اندازی موتورهای DC با جریان بالا یا موتورهای AC (مثل موتور کولر آبی) باید با کمک رله راه اندازی شوند. البته باید توجه داشته باشید که راه اندازی رله، خود نیازمند راه اندازی توسط ترانزیستور است برای راه اندازی یک موتور در وضعیت چپ گرد و راست گرد به دو ترانزیستور و دو رله نیاز داریم. برای این کار ابتدا هر دو رله را توسط دو ترانزیستور سوئیچ می نماییم.

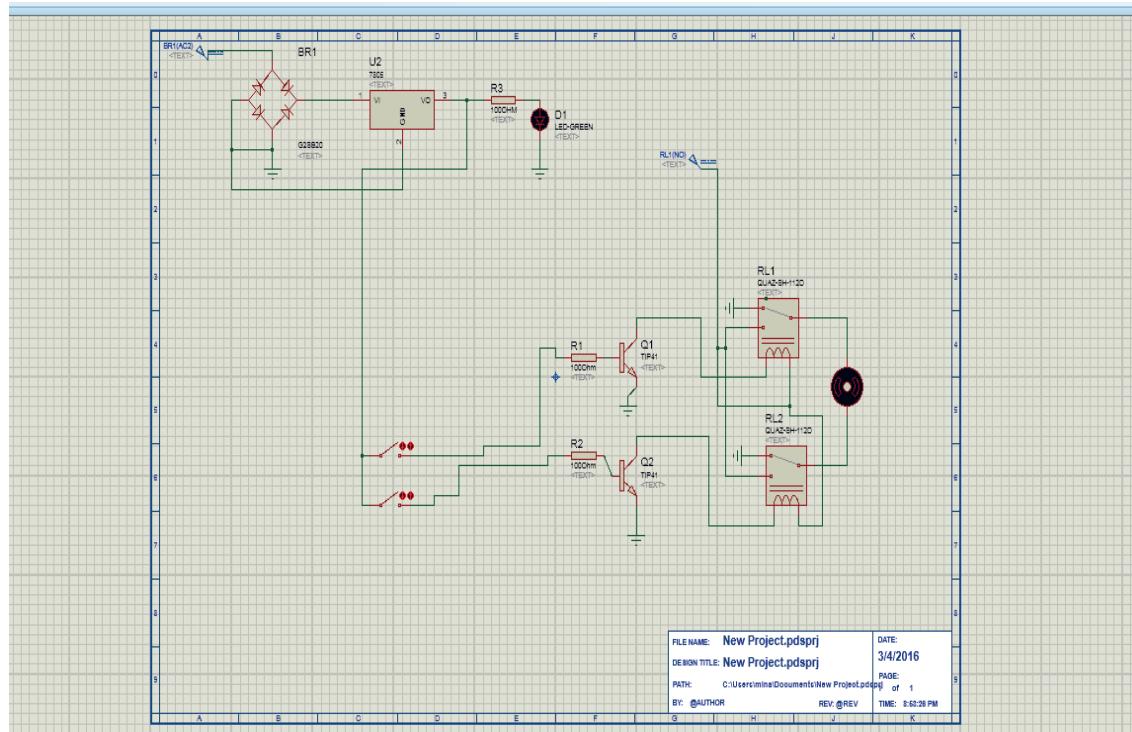
مoter به پایه های مشترک دو رله وصل شده و پایه های NO و NC به ترتیب به یک دیگر وصل می شوند و نهایتاً به مثبت و منفی باتری متصل می گرددند با کنترل ورودی های بیس ترانزیستور می توان موتور را در وضعیت خاموش / روشن / چپ گرد / راست گرد کنترل نمود. (شکل ۱-۲۷)



شکل ۱-۲۷

### نحوه راهاندازی مکانیزم حرکتی تخت توسط ریموت کنترل:

در این مبحث قصد داریم مدار کنترلی ساده‌ای را طراحی نماییم که با یک ریموت کنترل دو جهت چرخش بالا و پایین تخت را کنترل نماییم. برای این منظور شما با قطعات الکترونیکی آشنا شده‌اید در این مبحث با نحوه اتصالات و راهاندازی مدار هرقسمت به صورت گام به گام آشنا شده و پیش می‌رویم. (شکل ۱-۲۸)



شکل ۱-۲۸

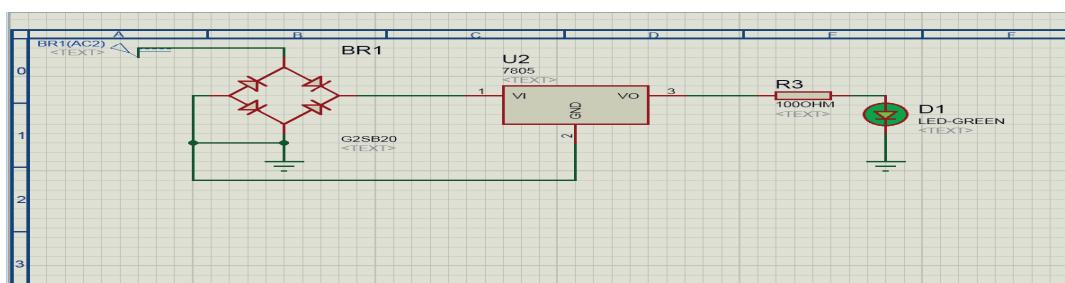
### ۱- راهاندازی مدار تغذیه

برای این منظور از دو قطعه پل دیود و رگولاتور برای راهاندازی مدار که دو عملکرد کنترل جهت ولتاژ و مقدار ولتاژ را بر عهده دارند استفاده شده است.



فعالیت کارگاهی

مدار زیر را بر روی فیبر سوراخ دار بسته و تغییرات خروجی آن را یادداشت نمایید.  
قطعات مورد نیاز: ۱- پل دیود ۲- رگولاتور ۳- سوکت مخابراتی ۲پین ۴- مقاومت ۱ کیلوواهم ۵- LED-Green (شکل ۱-۲۹)



شکل ۱-۲۹

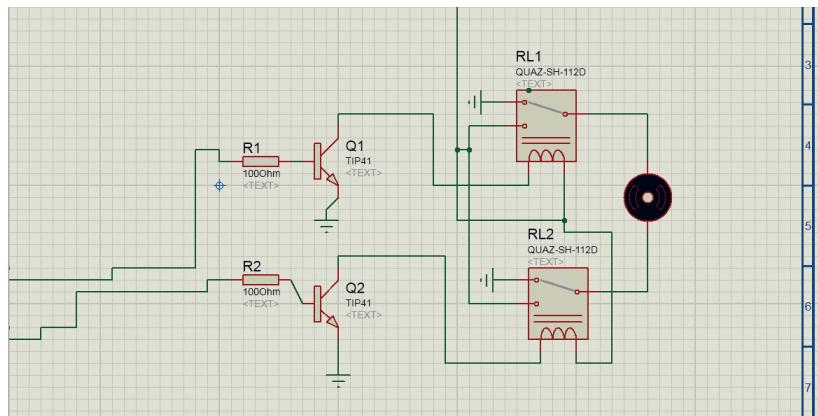


## ۲- راه اندازی مدار راه انداز موتور

برای راه اندازی موتور DC استفاده شده در این پروژه از دو قطعه ترانزیستور (جهت تقویت جریان) و رله (سوئیچینگ) استفاده می کنیم.

در این بخش شما باید قسمت کنترلی موتور خود را پیاده سازی کرده و ارتباط آن با ریموت کنترل را برقرار نمایید. قطعات مورد نیاز: ۱- رله ۵ ولت دو کنتاکت ۲- دو ترانزیستور Tip41 ۳- مقاومت ۱/۲ کیلو اهم ۴- سوکت مخابراتی ۲ پین

پایه های VCC, N.C, N.O, Pole, GND و N.C رله را در ابتدا تعیین نمایید (شکل ۱-۳۰).

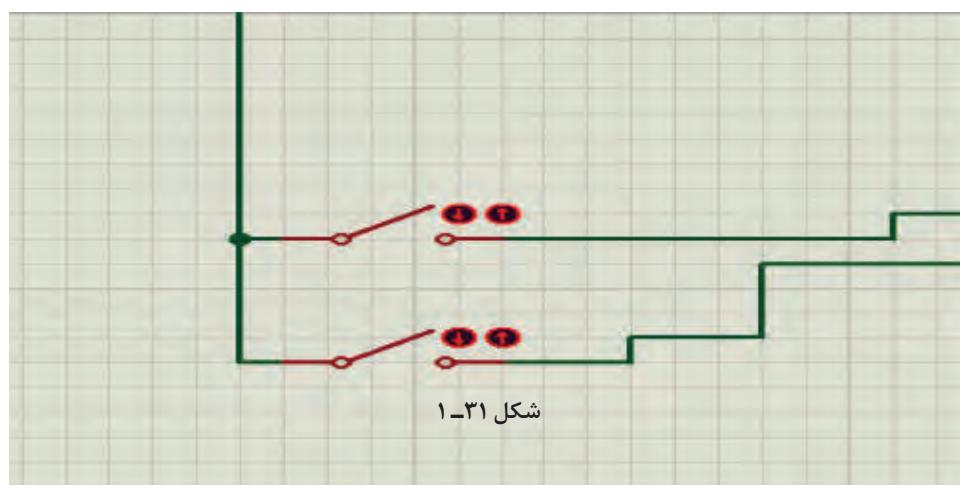


شکل ۱-۳۰

پس از برقراری ارتباط قطعات با یکدیگر، یکی از پایه های Base ترانزیستور را فعال کنید تا نحوه عملکرد موتور را مشاهده نمایید.

## ۳- راه اندازی ریموت کنترل و برقراری ارتباط بین ریموت با ترانزیستور:

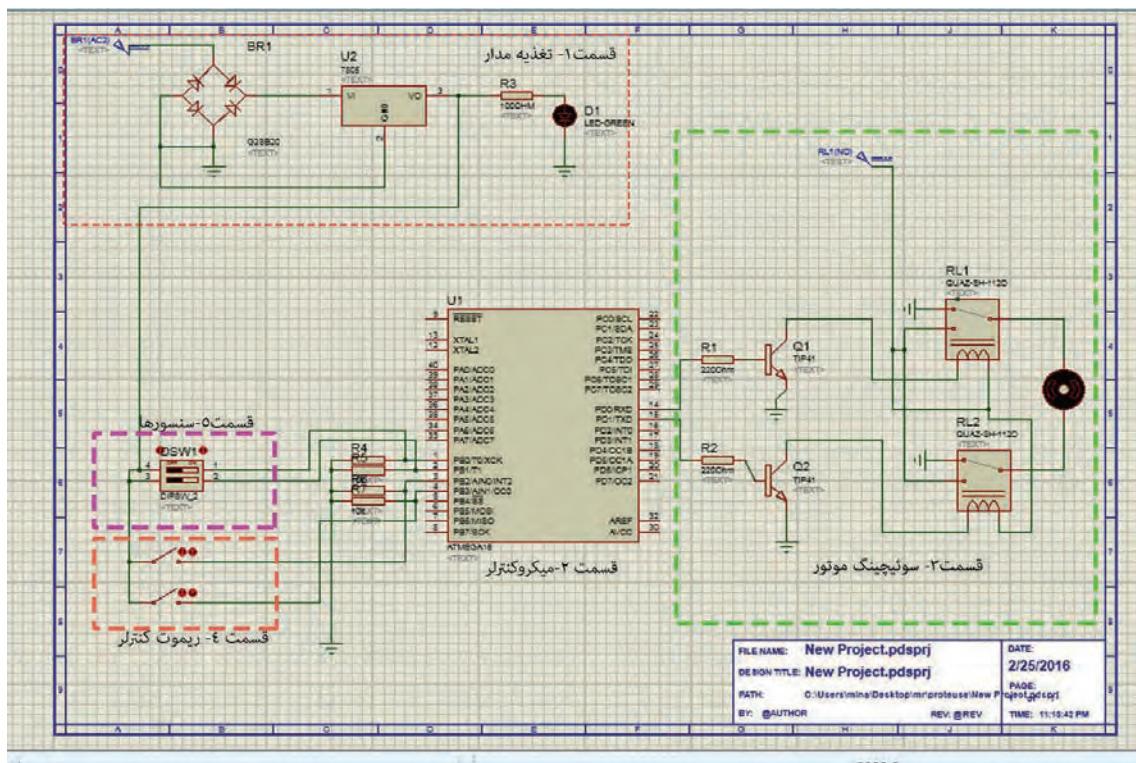
برای فعال سازی پایه های Base ترانزیستورها و کنترل جهت چرخش موتورها از دو کلید فشاری معمولی می توانیم استفاده نماییم. برای این منظور دو عدد کلید بر روی یک فیبر مسی لحیم کرده و به پایه ورودی آن مقدار ولتاژ ۵ ولت وصل می نماییم و پس از آن پایه خروجی کلید را به Base ترانزیستورها متصل می کنیم با هر بار فشار دادن کلیدها پایه Base ترانزیستور فعال شده و موتور شروع به چرخش می کند. (شکل ۱-۳۱)



شکل ۱-۳۱

## مرحله دوم:

نحوه راهاندازی مکانیزم حرکتی تخت بیمار با یک میکروکنترلر و درایور مناسب توسط ریموت کنترلر: برای راهاندازی یک سیستم حرکتی تخت در دو جهت پایین و بالا، همان گونه که در تصویر نیز مشاهده می‌کنید به یک مدار راهانداز موتور DC، میکروکنترلر جهت پردازش اطلاعات و کنترل خروجی‌های مدار، حسگرهای ورودی و مدار تغذیه مورد نیاز می‌باشد. هم‌اکنون باید مدار فوق را پیاده‌سازی و بعد از پروگرام نمودن آن نحوه عملکرد مدار را مشاهده نمایید. (شکل ۱-۳۲)



شکل ۱-۳۲

## قسمت اول، تغذیه مدار

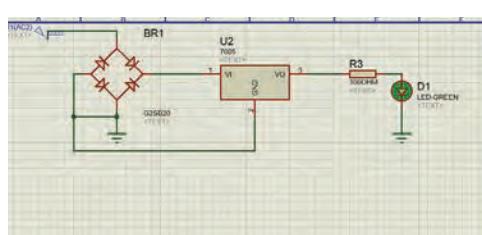
در این قسمت از مدار برای تثبیت میزان ولتاژ و جهت جریان از دو قطعه پل دیود و رگولاتور استفاده شده است.



فعالیت کارگاهی

مدار زیر را بر روی فیبر سوراخ دار بسته و تغییرات خروجی آن را یادداشت نمایید.

قطعات مورد نیاز: ۱- پل دیود ۲- رگولاتور ۳- سوکت مخابراتی ۴- پین ۵- مقاومت ۱ کیلوواهم (شکل ۱-۳۳)



شکل ۱-۳۳

## قسمت دوم ، میکرو کنترلر :

همان گونه که در مبحث میکرو کنترلر توضیح داده شد، میکرو کنترلر مهم ترین قسمت اصلی یک مدار می باشد که وظیفه دریافت اطلاعات ورودی مدار پردازش و اجرای دستورات کنترلی را بر عهده دارد. در این مرحله شما باید میکرو کنترلر خود را بر روی برد قرار بدهید.



فعالیت کارگاهی

در این بخش شما باید قسمت پایه آی سی میکرو را بر روی برد قرار داده و پس از آن پایه های ولتاژ آن را وصل کرده و پروگرام نمایید. قطعات مورد نیاز: ۱- پایه آی سی ۴۰ پین ۲- سوکت مخابراتی ۶پین ۳- میکرو کنترلر Atmega16

به فایل مشخصات فنی میکرو کنترلر مراجعه نموده و میزان ولتاژ مورد نیاز آن برای راه اندازی و همچنین پایه های پروگرام آن را مشخص کنید.



توجه کنید

قسمت سوم ، مدار راه انداز موتور :

همان گونه که در تصویر فوق مشاهده می کنید برای راه اندازی موتور DC در دو جهت به یک قطعه راه انداز احتیاج داریم. برای این منظور از دو رله DC دو کن tactه ۵ ولت استفاده شده است. همچنین برای تقویت جریان مورد نیاز موتور از دو ترانزیستور Tip41 استفاده شده است.



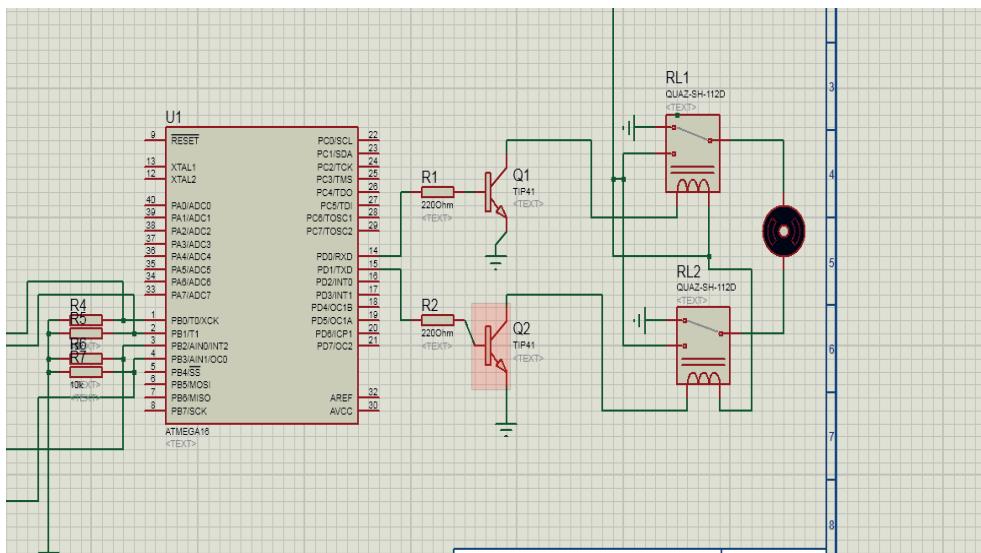
فعالیت کارگاهی

در این بخش شما باید قسمت کنترلی موتور خود را پیاده سازی کرده و ارتباط آن با میکرو کنترلر را برقرار نمایید. قطعات مورد نیاز: ۱- رله ۵ ولت دو کن tact ۲- دو ترانزیستور Tip41 ۳- مقاومت ۱/۲ کیلو اهم ۴- سوکت مخابراتی ۲ پین

پایه های Pole GND و VCC N.C N.O (شکل ۱-۳۴)

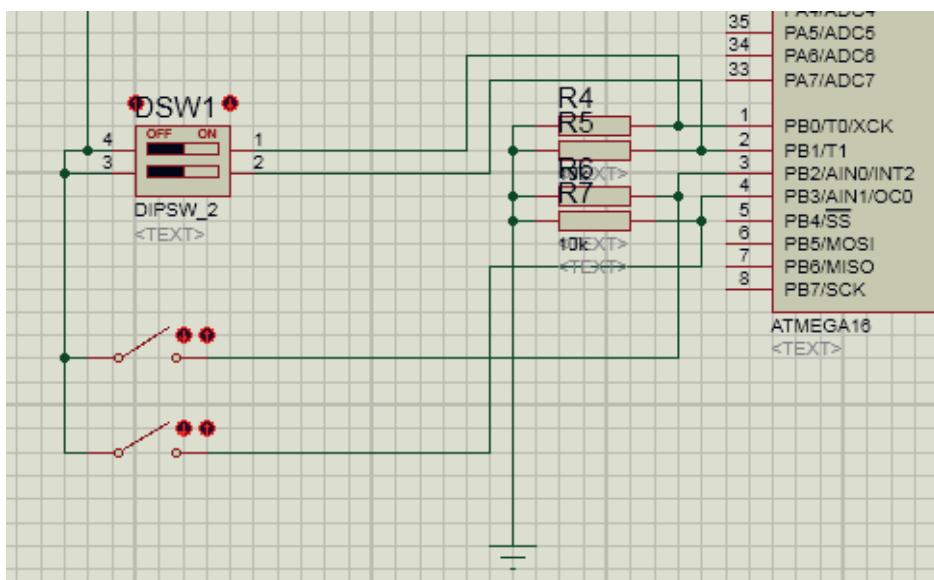


توجه کنید



#### قسمت چهارم، ریموت کنترل :

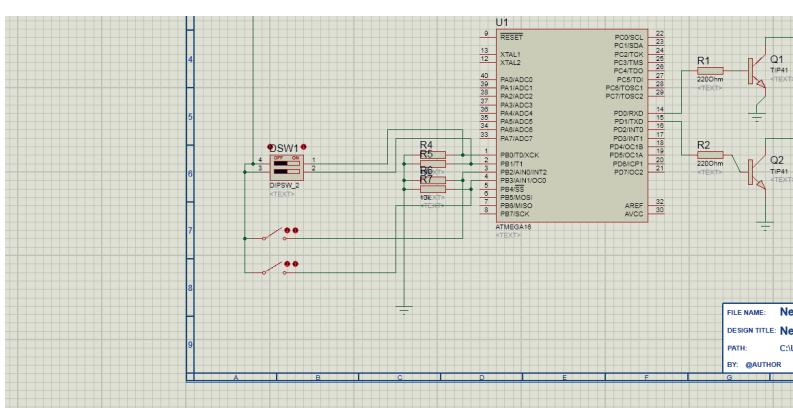
ریموت کنترل استفاده شده در این پروژه یک ریموت بسیار ساده می‌باشد که شما می‌توانید با دو کلید فشاری این ریموت را طراحی نمایید. برای این منظور دو عدد کلید فشاری را بر روی یک فیبر سوراخ دار لحیم کرده و یک پایه آن را به صورت pull-Down (یک سر مقاومت به GND) متصل نمایید. پس از این کار خروجی کلیدها را با دو سیم به پایه‌های PB3 و PB2 میکرو متصل نمایید و یا همچنین می‌توان برای راهاندازی این ریموت در ابتدا پایه‌های مورد استفاده شده میکروکنترلر که به عنوان ورودی ریموت است را با مقاومت به صورت وصل کرد.(شکل ۱-۳۵ Pull down)



شکل ۱-۳۵

#### قسمت پنجم ، سنسور :

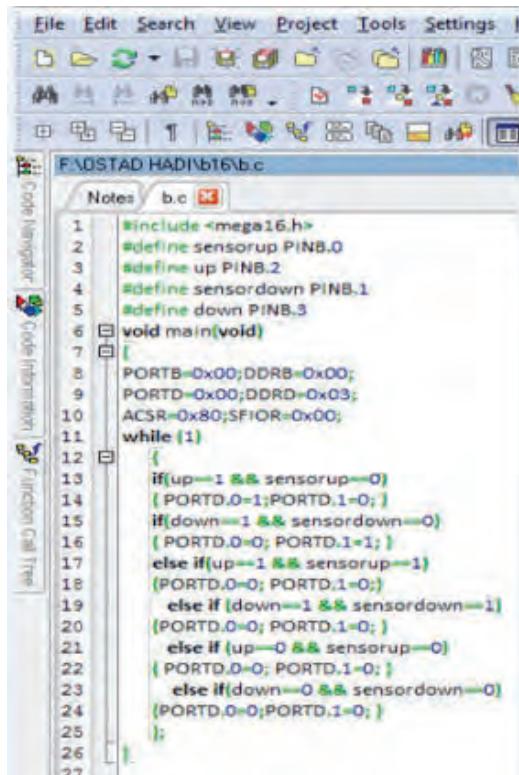
برای جلوگیری بیش از حد بالا و پایین آمدن تخت از دو سنسور DIP Switch بر روی تخت استفاده شده است. خروجی این سنسورها برای مثال به پایه‌های PB0 و PB1 میکرو متصل شده‌اند در صورت بیش از حد بالا آمدن تخت سنسور فعال شده و باعث تغییر وضعیت پایه میکرو می‌شود در این صورت حرکت متوقف خواهد شد. همانند همین الگوریتم برای آن یکی سنسور نیز باید در نظر گرفته شود. (شکل ۱-۳۶)



شکل ۱-۳۶

با نوشتن یک برنامه ساده برای یک میکروکنترلر AVR که می تواند اطلاعات تعداد زیادی سنسور را دریافت نماید و پس از بررسی و تحلیل، فرمان لازم جهت کنترل مکانیزم حرکتی یعنی موتور را صادر نماید. در اینجا دو عدد سنسور میکروسوئیچ در ابتدا و انتهای محدوده چرخش موتور وصل شده است و خروجی این دو سنسور نیز به یکی از پورت های میکروکنترلر مثل PB0 , PB1 متصل می گردد و دو عدد کلید فشاری ساده نیز به PB2 , PB3 و برای کنترل حرکت موتور که از دو عدد رله/ترانزیستور به عنوان درایور استفاده شده است از یکی دیگر از پورت های میکروکنترلر مثل PD0 , PD1 استفاده می کنیم. در شکل زیر نحوه اتصال مدار ترسیم شده است و در ادامه یک برنامه ساده برای راه اندازی موتور با کنترل جهت و محدوده چرخش آن ارائه می گردد که با باز کردن نرم افزار کد ویژن و نوشتن برنامه توسط هنرآموز و سپس پروگرام کردن برنامه بر روی میکروکنترلر آن را بر روی مدار قرار داده و تست می کنید.

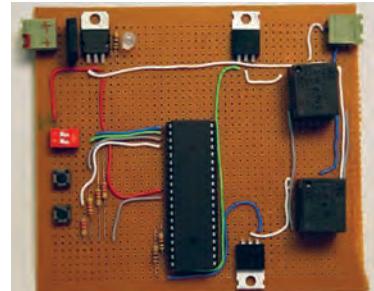
(شکل ۱-۳۷)



```

File Edit Search View Project Tools Settings
File Project View Tools Help
FAVOSTAD HAD1 b16b.c
Notes b.c
1 #include <mega16.h>
2 #define sensorup PINB.0
3 #define up PINB.2
4 #define sensordown PINB.1
5 #define down PINB.3
6 void main(void)
7 {
8     PORTB=0x00;DDRB=0x00;
9     PORTD=0x00;DDRD=0x03;
10    ACSR=0x80;SFIOR=0x00;
11    while (1)
12    {
13        if(up==1 && sensorup==0)
14        { PORTD.0=1;PORTD.1=0; }
15        if(down==1 && sensordown==0)
16        { PORTD.0=0;PORTD.1=1; }
17        else if(up==1 && sensorup==1)
18        { PORTD.0=0;PORTD.1=0; }
19        else if(down==1 && sensordown==1)
20        { PORTD.0=0;PORTD.1=0; }
21        else if(up==0 && sensorup==0)
22        { PORTD.0=0;PORTD.1=0; }
23        else if(down==0 && sensordown==0)
24        { PORTD.0=0;PORTD.1=0; }
25    };
26}
27

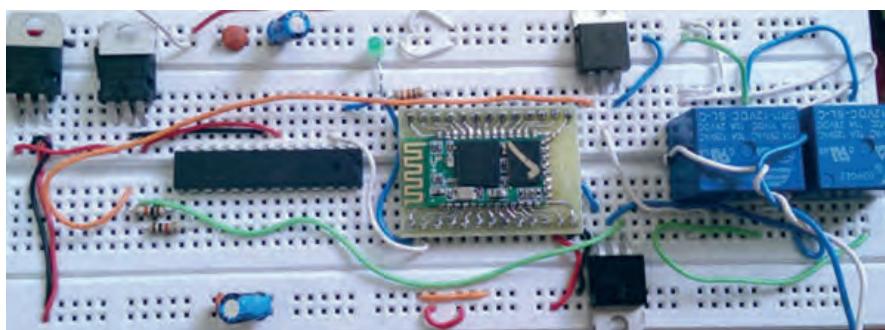
```



شکل ۱-۳۷

مرحله سوم:

کنترل به وسیله تلفن همراه توسط ماژول بلوتوث (شکل ۱-۳۸)



شکل ۱-۳۸

در این مرحله از کار توسط بلوتوث و ارتباط با موبایل می توان کنترل جهت چرخش موتور و در نتیجه حرکت شکن تخت به سمت بالا و پایین را در اختیار گرفت.

## BLUETOOTH

با پیشرفت تکنولوژی، ارتباطات بی‌سیم بالاخره جایگزین روش‌های ارتباطی سابق شد. بلوتوث هم یکی از همین روش‌های ارتباطی است که به طور خودکار عمل می‌کند و در چند سال اخیر استفاده از آن گسترش یافته است. بزرگ‌ترین نکته مثبت بلوتوث این است که می‌تواند ارتباطی بی‌سیم، ارزان و خودکار بین دستگاه‌های الکترونیکی برقرار کند. البته روش‌های دیگری هم برای برقراری ارتباط بدون سیم وجود دارند، مانند WiFi یا ارتباط INFRARED (IR) اشعة مادون قرمز.

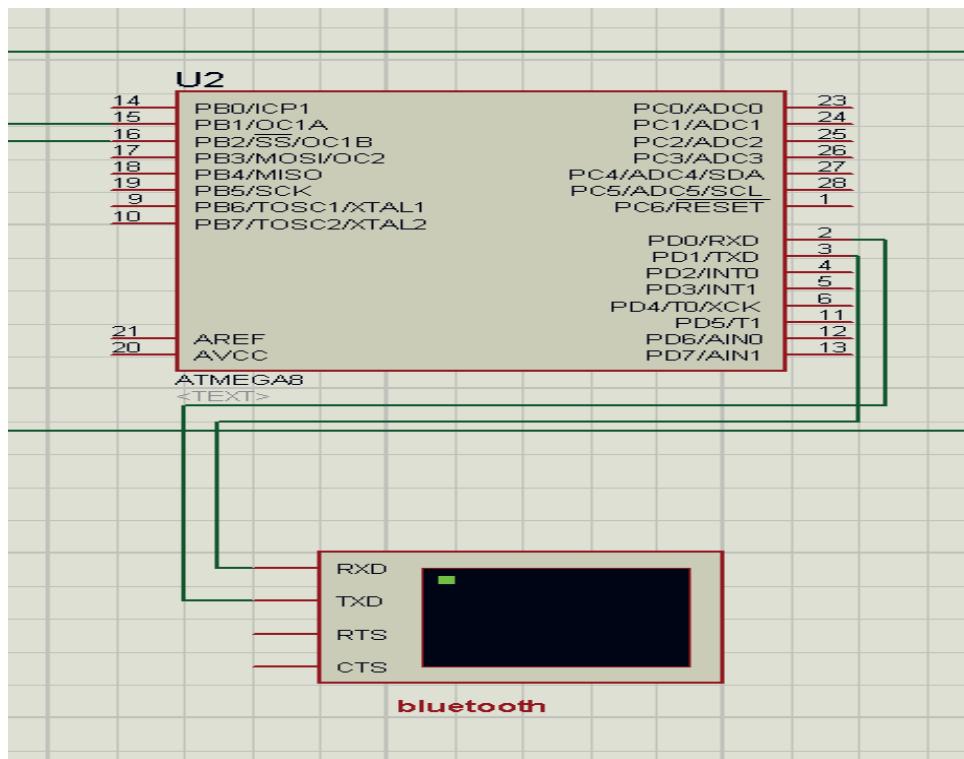
بلوتوث در حقیقت نام تجاری برای شبکه‌های بی‌سیم شخصی (PAN) است که با استاندارد IEEE ۸۰۲.۱۵.۱ هم شناخته می‌شود. بلوتوث با استفاده از یک فرکانس برد کوتاه رادیویی (بدون نیاز به مجوز) و این امکان ارتباط و تبادل اطلاعات بین دستگاه‌هایی چون کامپیوترهای جیبی، تلفن‌های همراه، کامپیوترهای شخصی و laptop، چاپگرهای، دوربین‌های دیجیتال و دستگاه‌های بازی کامپیوتری را فراهم می‌آورد.

بلوتوث یک استاندارد رادیویی و پروتکل ارتباطی مصارف با توان پایین و برد کوتاه (۱۰۰ متر) می‌باشد که با نصب یک میکرو چیپ ارزان قیمت در دستگاه‌ها فعال می‌شود. دستگاه‌هایی که در حدفاصل مجاز از یکدیگر قرار دارند می‌توانند با استفاده از بلوتوث با یکدیگر ارتباط برقرار کنند. از آنجایی که این دستگاه‌ها از یک سیستم ارتباطی رادیویی استفاده می‌کنند احتیاجی به خط دید مستقیم بین آنها وجود ندارد و حتی می‌توانند در اتاق‌های مجزا از هم باشند.

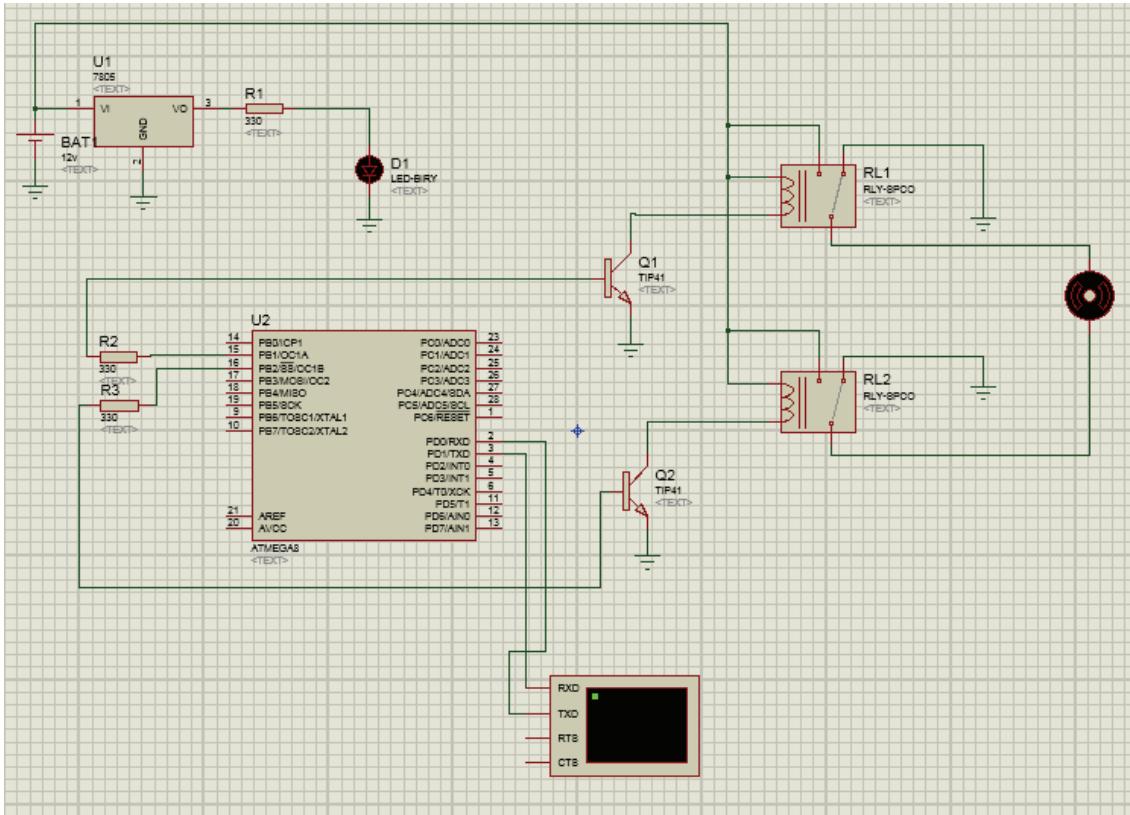
قسمت زیر به مدارات مرحله قبل اضافه می‌گردد. (شکل ۱-۳۹) و (شکل ۱-۴۰)



توجه کنید



شکل ۱-۳۹



شکل ۱-۴۰

در این قسمت پس از نوشتن برنامه توسط نرم افزار کد ویژن که فیلم آن در سی دی همراه آمده است و پروگرام



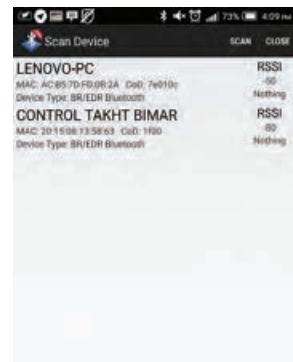
کردن آی سی میکروکنترلر مشابه حالت قبل، بایستی اپلیکیشن بلوتوث (Bluetooth SPP Pro) را که از سی دی همراه یا اینترنت تهیه کرده ایم بر روی تلفن همراه نصب کرده و پس از باز کردن اپلیکیشن به ترتیب مراحل زیر بر روی تلفن همراه انجام می دهیم: (شکل های ۱-۴۸ تا ۱-۴۸)



شکل ۱-۴۱



شکل ۱-۴۲



شکل ۱-۴۳



شکل ۱-۴۴

(در این قسمت پس از جستجوی دستگاه‌ها، مازل بلوتوث که ما به اسم کنترل تخت بیمار نامگذاری کرده‌ایم انتخاب می‌کنیم.)

مرحله ۲ :

مرحله ۳ :

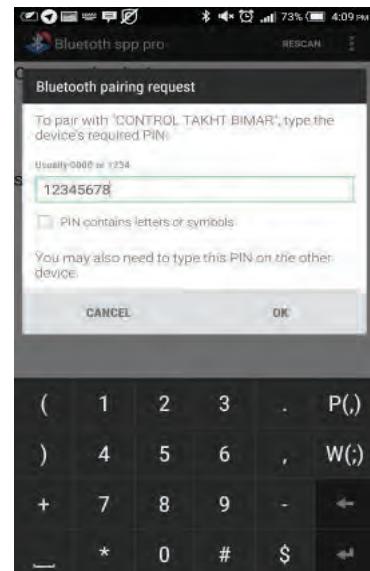
(کنترل تخت بیمار را انتخاب می‌کنیم)

مرحله ۴ :

(در این قسمت از ما کد می‌خواهد که قبلًاً تعریف شده و از اعداد ۱۲۳۴۵۶۷۸۹۰ وارد می‌کنیم).

**مرحله ۵:**

(استفاده از کد به این دلیل است که دسترسی به کنترل تخت در اختیار همه نباشد).



شکل ۱-۴۵

**مرحله ۶:**

(در این قسمت با کلیک بر روی connect به مازول وصل می شویم)



شکل ۱-۴۶

#### مرحله ۷:

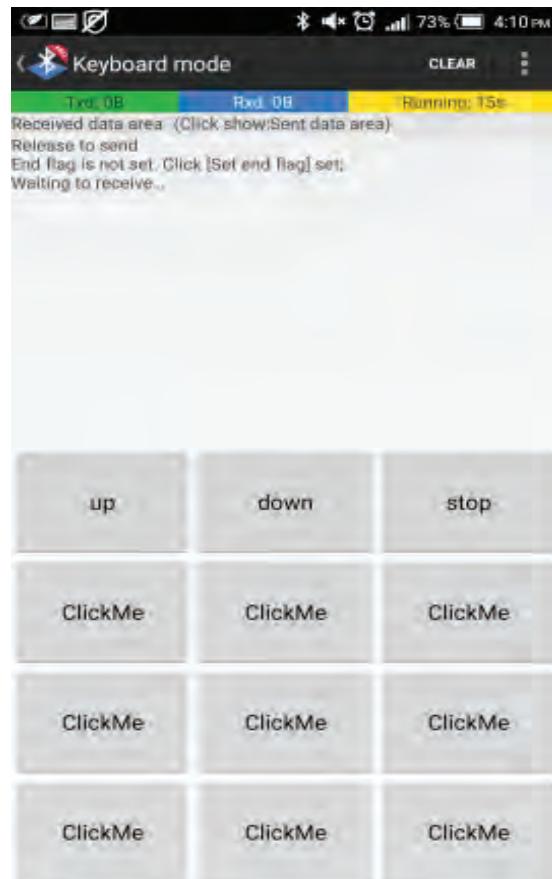
در این قسمت ما انتخاب می کنیم که با زدن کد، تخت را کنترل کنیم (cmd line mode) و یا اینکه بر روی کلید up و یا down کلیک کرده و آن را بالا و پایین ببریم .(keyboard mode)



شکل ۱-۴۷

#### مرحله ۸:

در این مرحله می توان بر روی up جهت حرکت به سمت بالا و یا Down جهت حرکت به سمت پایین و یا stop جهت متوقف کردن حرکت استفاده کرد.



شکل ۱-۴۸



## طریقه کدنویسی برای ماژول بلوتوث

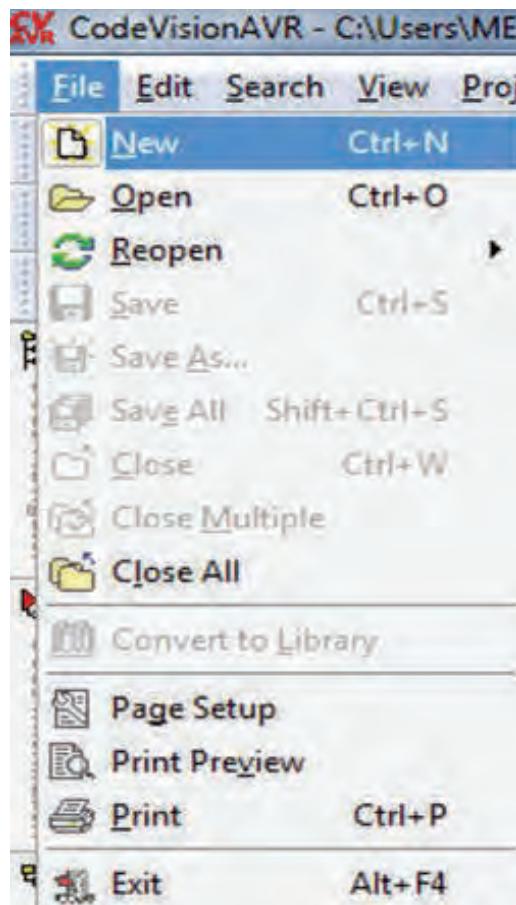
مرحله ۱ :

اجرا کردن برنامه کدویزن (کدویزن یک کامپایلر محسوب می شود که دستورات نوشته شده به زبان سی را به منطق میکرو تبدیل می کند)



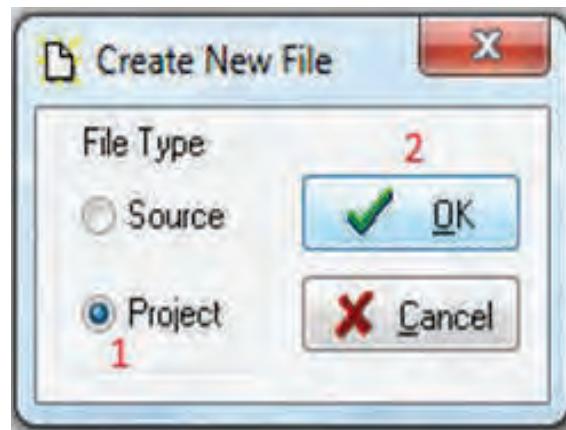
مرحله ۲ :

باز کردن یک پروژه جدید طبق مراحل مشخص شده در تصویر :



مرحله ۳ :

پس از انتخاب گزینه بالا یک پنجره باز می شود که باید به صورت زیر انتخاب انجام شود.



مرحله ۴ :

سپس در پنجره بعدی از ما پرسیده می شود که به دستیار کدنویسی نیاز داریم یا خیر؟ که ما از آن برای راحتی کار استفاده می کنیم:



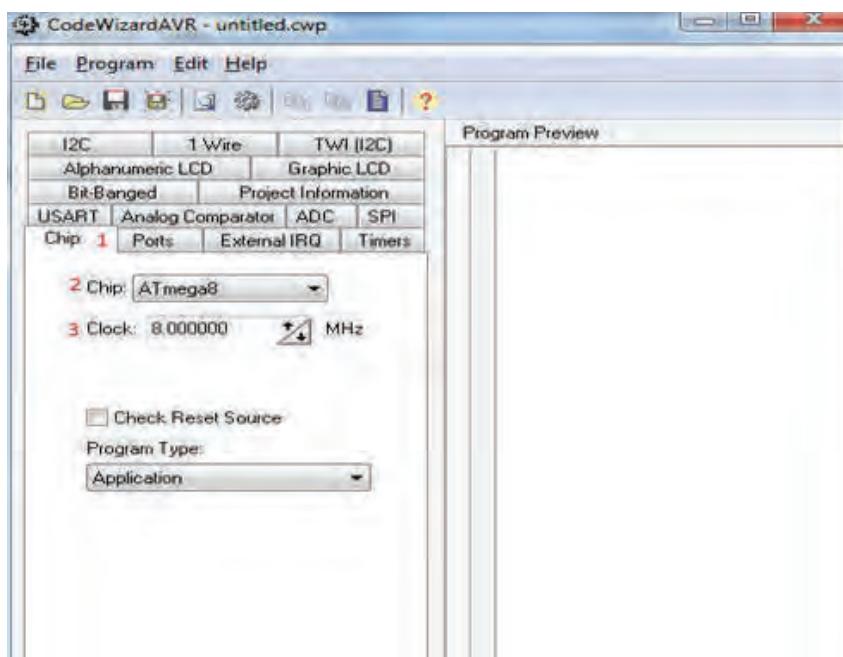
مرحله ۵ :

سپس چون می خواهیم برای یکی از میکروهای سری اتمگا برنامه نویسی کنیم در پنجره جدید باید گزینه بالا را مطابق شکل زیر انتخاب و تأیید کنیم.

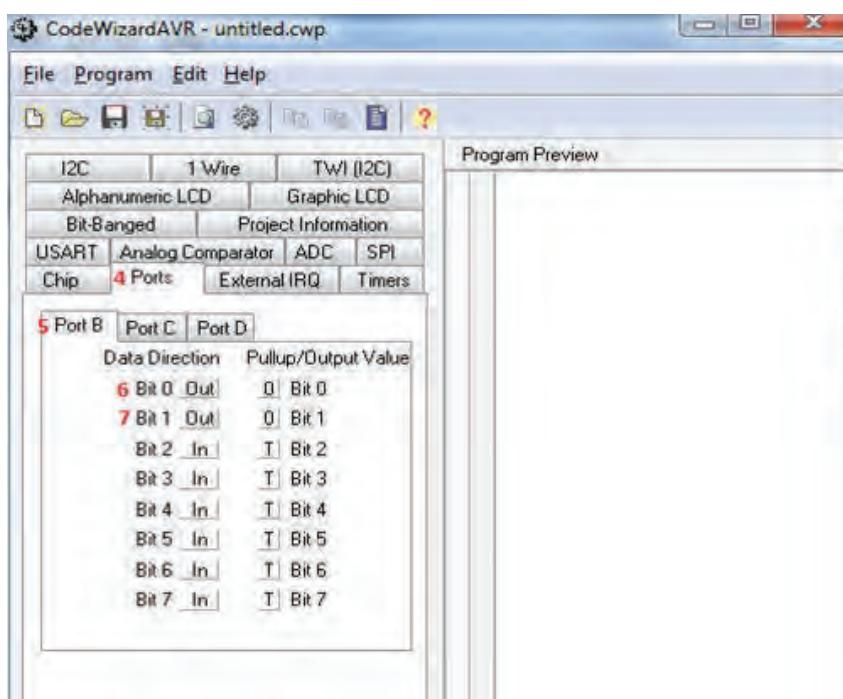


مرحله ۶:

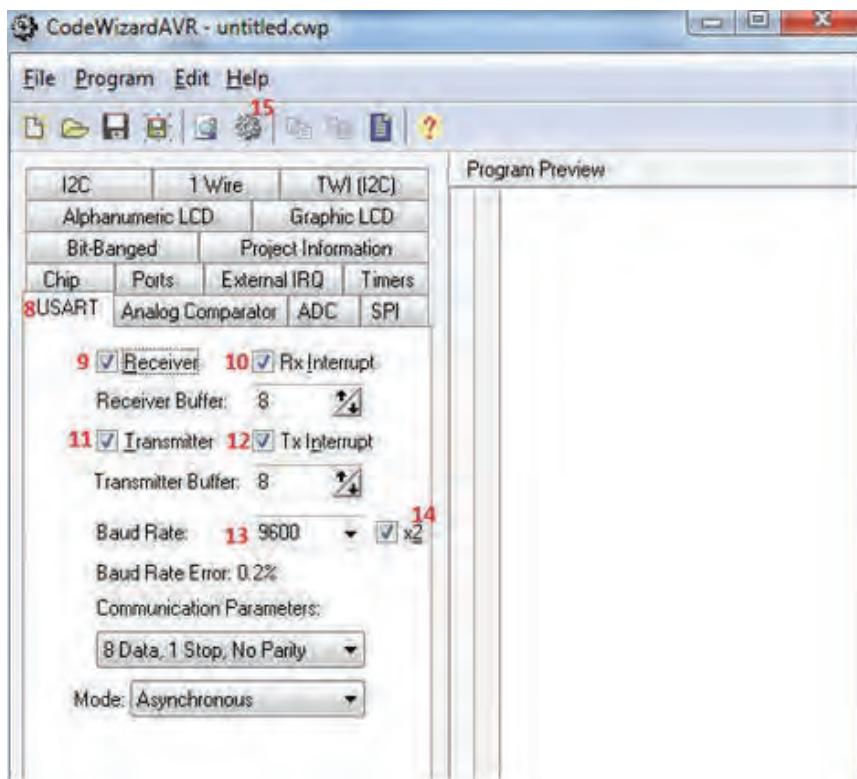
صفحه ای جدید باز می شود که همان دستیار برنامه نویسی است. با توجه به اعداد مشخص شده مقادیر مانند شکل تعیین می گردد.



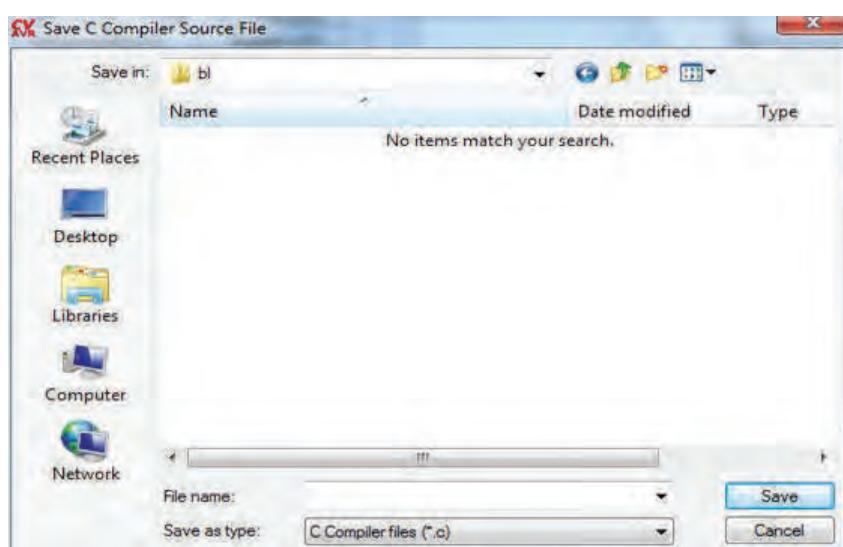
در این مرحله نوع میکرو و فرکانس کاری آن تعیین می گردد:



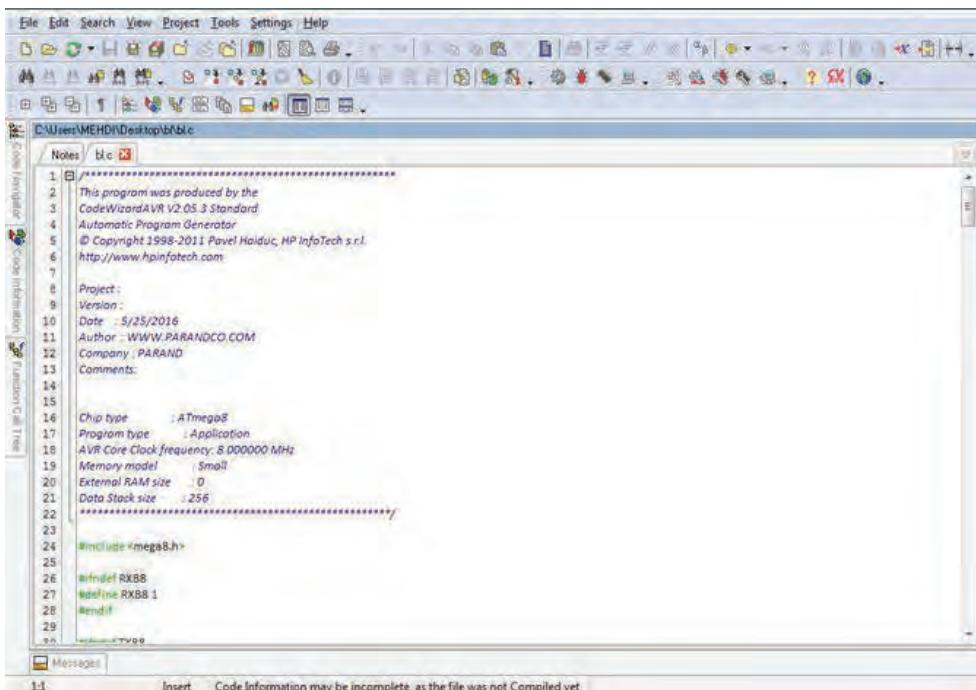
در این مرحله وضعیت پایه‌های میکرو را تعیین و برای اینکه بتوانیم از آنها به عنوان خروجی استفاده کنیم:



در این مرحله رابط سریال میکرو را برای متصل شدن به بلوتوث تنظیم می‌کنیم (به صورت فرستنده و گیرنده با بیت ریت ۹۶۰۰ (سرعت انتقال) دو باند). در ادامه شروع به ذخیره کردن و ساخت بیس اصلی برنامه می‌کند که پس از زدن این گزینه:



باید مکانی را مشخص کنیم و برنامه سه بار و سه فایل مختلف را ذخیره می کند که بهتر است هر سه دفعه یک نام مشخص را وارد کنید.



: ۷ مرحله

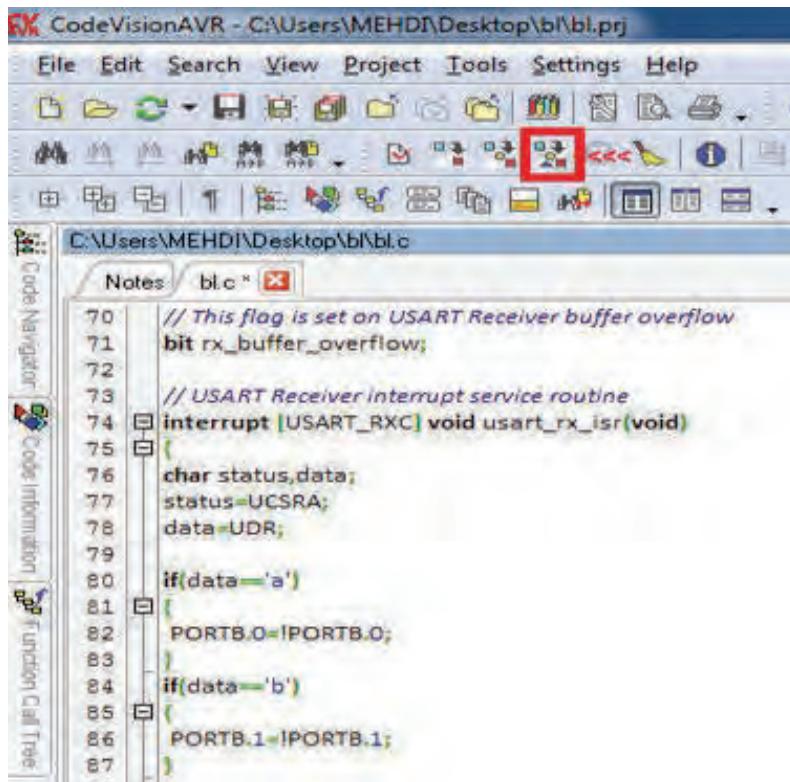
باید به خط ۷۸ برنامه رجوع کرده و طبق عکس کد مشخص شده را بنویسید (کد بین فلش های قرمز):

```

76 |     char status,data;
77 |     status=UCSRA;
78 |     data=UDR;
79 |     >>>>>>>>>>>>>
80 |     if(data=='a')
81 |     {
82 |         PORTB.0=!PORTB.0;
83 |     }
84 |     if(data=='b')
85 |     {
86 |         PORTB.1=!PORTB.1;
87 |     }
88 |     <<<<<<<<<<<<<<<<
89 |     if ((status & (FRAMING_ERROR | PARITY_ERROR | DATA_OVERRUN))!=0)
90 |     {
91 |         rx_buffer[rx_wr_index++]=data;
92 |         #if RX_BUFFER_SIZE == 256
93 |             // special case for receiver buffer size=256
94 |             if (++rx_counter == 0) rx_buffer_overflow=1;
95 |         #else
96 |             if (rx_wr_index == RX_BUFFER_SIZE) rx_wr_index=0;
97 |             if (++rx_counter == RX_BUFFER_SIZE)

```

و در ادامه روی گزینه مشخص شده در عکس زیر کلیک کرده تا برنامه ساخته شود :

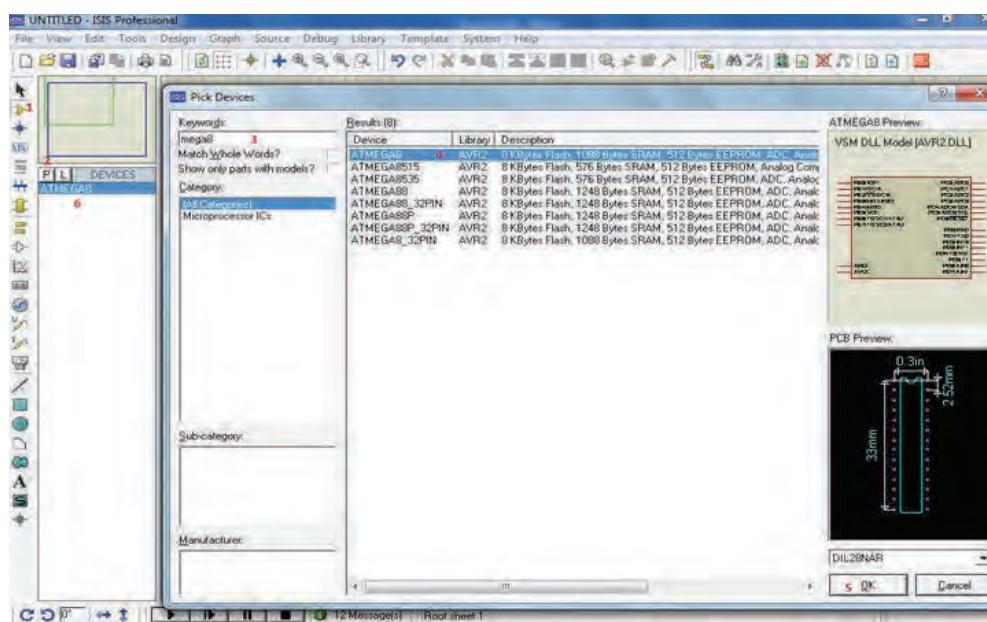


The screenshot shows the CodeVisionAVR IDE interface. The menu bar includes File, Edit, Search, View, Project, Tools, Settings, and Help. The toolbar has various icons for file operations. A red box highlights the 'Build' icon (a green triangle with a white circle) in the toolbar. The project navigation pane shows 'C:\Users\MEHDI\Desktop\bl\bl.c'. The code editor displays the following C code:

```
70 // This flag is set on USART Receiver buffer overflow
71 bit rx_buffer_overflow;
72
73 // USART Receiver interrupt service routine
74 interrupt USART_RXC void usart_rx_isr(void)
75 {
76     char status,data;
77     status=UCSRA;
78     data=UDR;
79
80     if(data=='a')
81     {
82         PORTB.0=PORTB.0;
83     }
84     if(data=='b')
85     {
86         PORTB.1=PORTB.1;
87     }
}
```

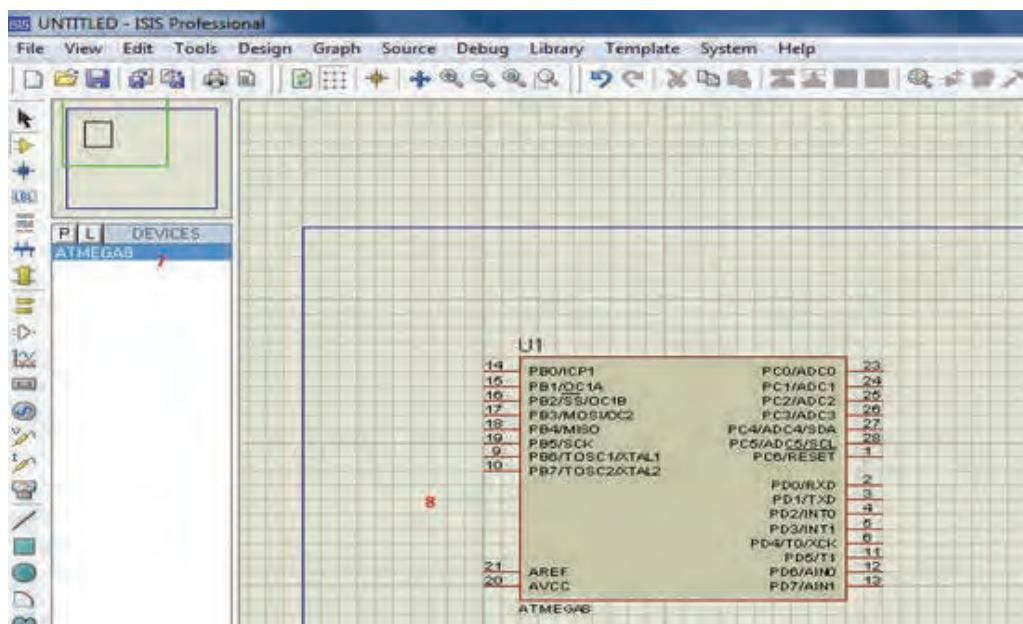
#### مرحله ۸ : تست برنامه

حالا برای تست این برنامه می توانیم از نرم افزار پروتئوس به صورت زیر استفاده کنیم : (میکروی مورد نظر را که مگا ۸ بود لود می کنیم)

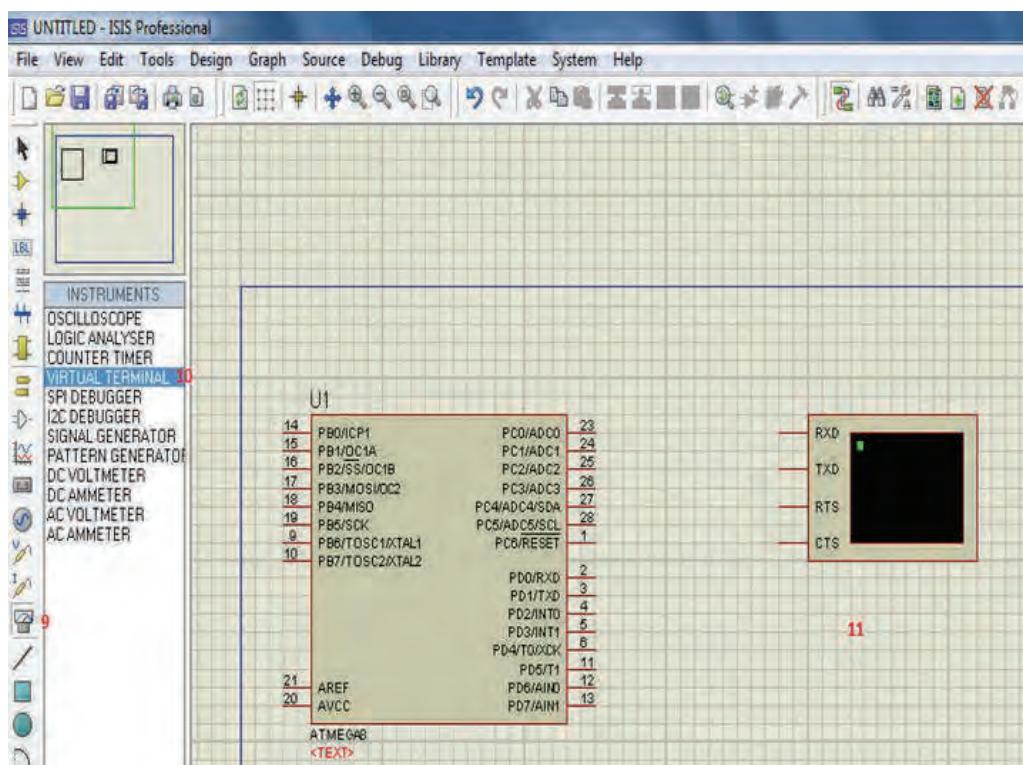


نصب و راه اندازی سیستم های مکاترونیکی برنامه پذیر

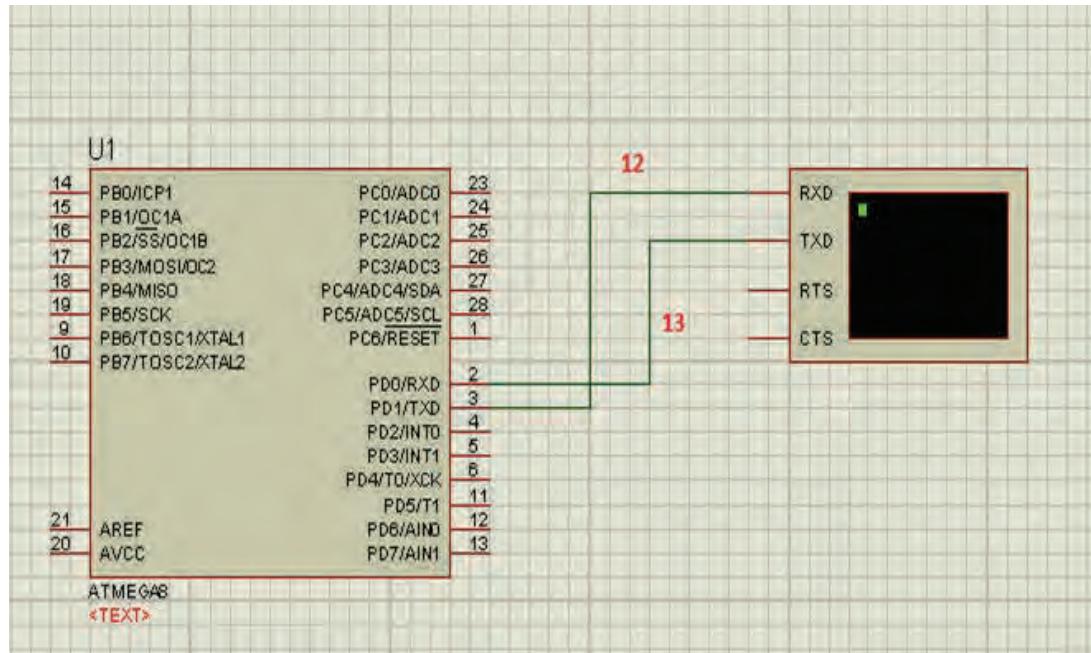
در ادامه میکرو را به روی صفحه قرار داده می شود :



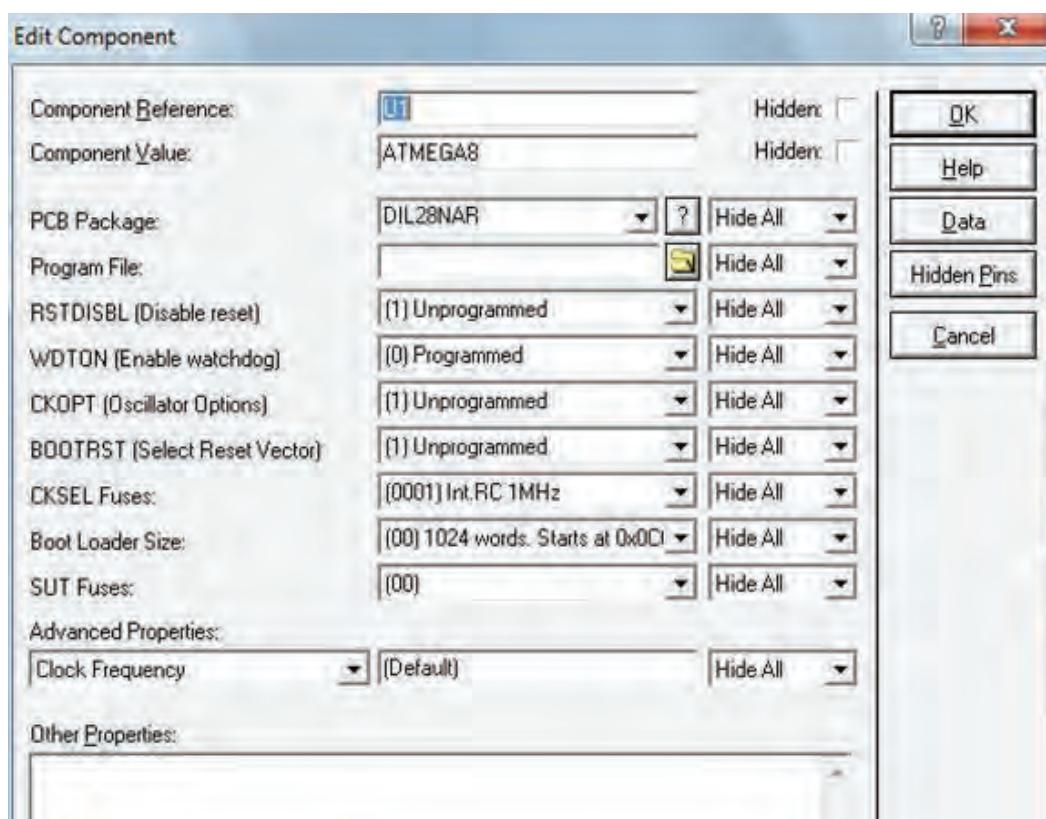
مرحله ۹: ترمینال مجازی را به جای مازول بلوتوث به کار می گیریم (بلوتوث در این برنامه موجود نیست) :



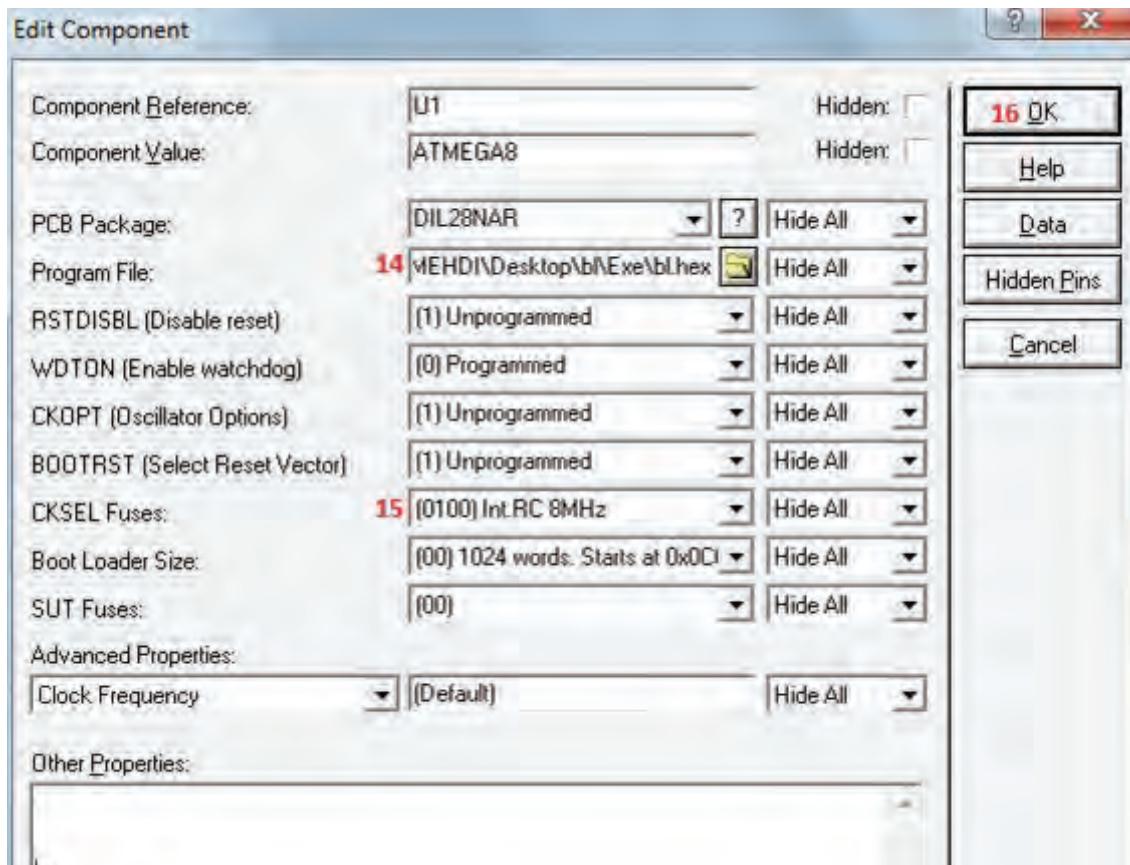
مرحله ۱۰: پایه ها متصل گردد:



مرحله ۱۱: روی میکرو دوبار کلیک می کنیم، تا پنجره زیر باز شود :



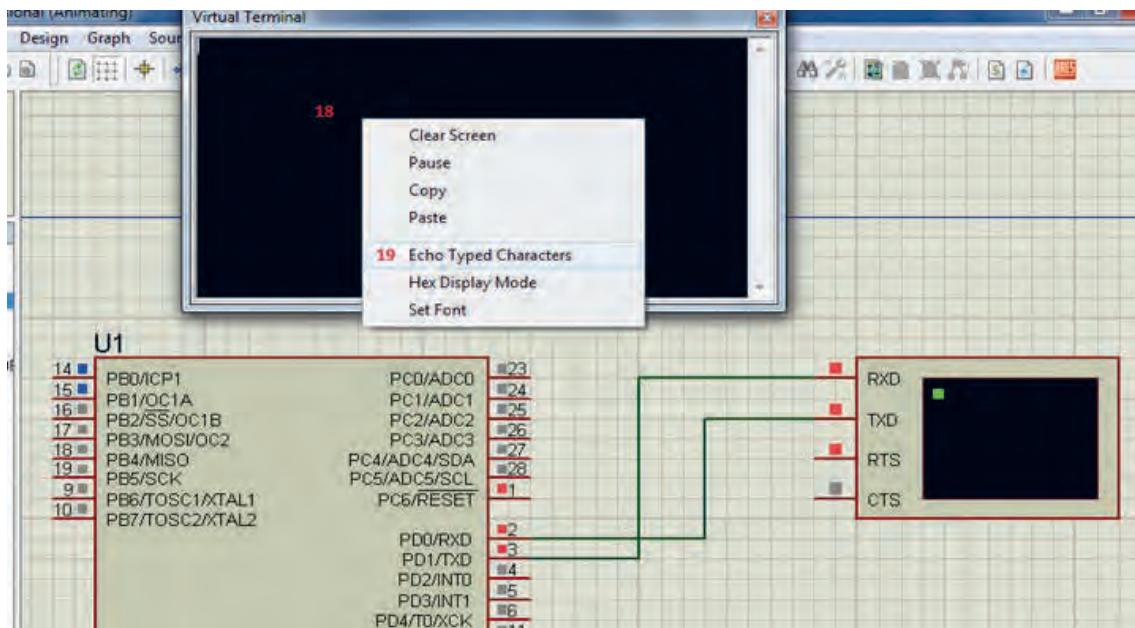
اول روی شکل پوشہ کلیک تا برنامه لود و به صورت زیر تنظیم گردد:



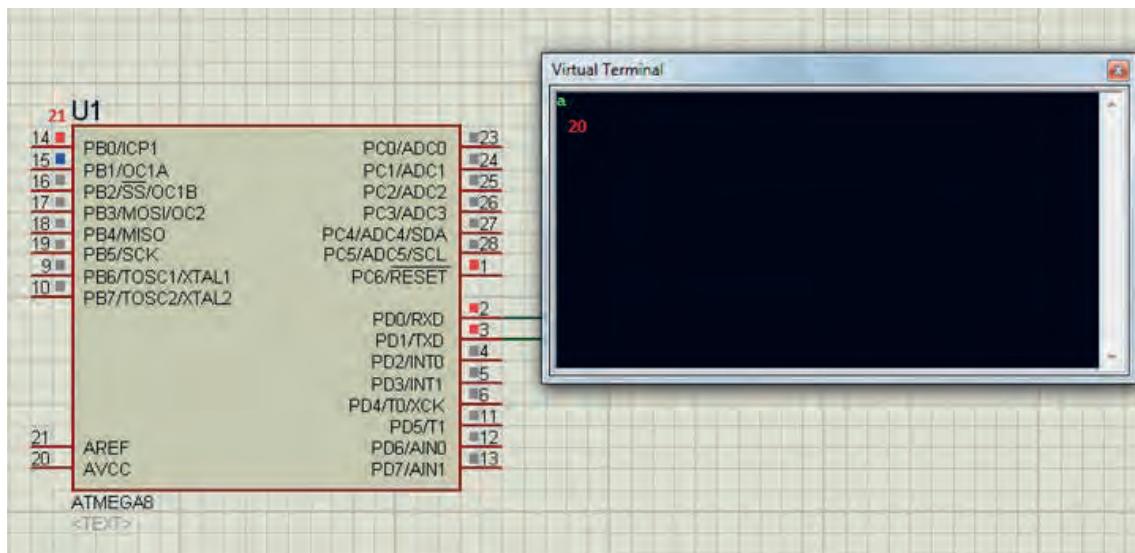
مرحله ۱۲: پروتئوس را برای شبیه سازی استارت می کنیم:



مرحله ۱۳: در پنجره‌ای که به صورت زیر باز می‌شود، روی گزینه Echo Type Character کلیک می‌کنیم:

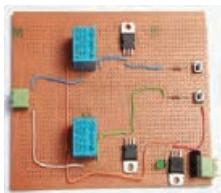
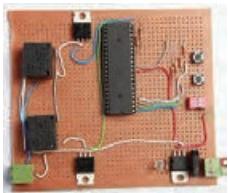


مرحله ۱۴: در پنجره‌ای به رنگ مشکی باز شده، به وسیله کیبورد حروف A و B و C را که در برنامه مشخص کردیم به ترتیب ارسال می‌کنیم:



می‌بینیم که PB0 (پی بی صفر) با ارسال کاراکتر مشخص شده روشن شده و نسبت به شکل قبل تغییر وضعیت داده است که این تغییر وضعیت با اتصال به یک رله می‌تواند تغییر وضعیت یک لامپ یا موتور را در دست بگیرد (خاموش و روشن).

## ارزشیابی شایستگی نصب و راه اندازی سیستم های مکاترونیکی برنامه پذیر



شرح کار:

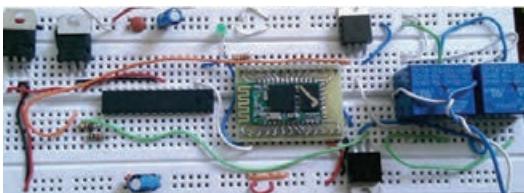
۱- نصب موتور

۲- ساخت مدار راه انداز دستی

۳- ساخت مدار راه انداز موتور با میکرو کنترلر AVR

۴- استفاده از گوشی هوشمند تلفن همراه و ماژول BLUETOOTH

جهت کنترل موتورها



استاندارد عملکرد:

نصب و راه اندازی سیستم های مکاترونیکی برنامه پذیر براساس دستورالعمل

شاخص ها:

۱- عملکرد صحیح موتور ۲- عملکرد صحیح مدار راه انداز دستی ۳- عملکرد صحیح مدار راه انداز موتور با میکرو کنترلر AVR

۴- راه اندازی صحیح کنترل موتور توسط گوشی هوشمند تلفن همراه

شرایط انجام کار و ابزار و تجهیزات:

شرایط: ۱- در محیط کارگاه ۲- نور یکنواخت باشدت ۴۰۰ لوکس ۳- تهویه استاندارد و دمای  $20^{\circ}\text{C} \pm 3^{\circ}$

۴- ابزار آلات و تجهیزات استاندارد و آماده به کار ۵- وسایل ایمنی استاندارد ۶- زمان ۶ ساعت

ابزار و تجهیزات: موتور- مدار راه انداز دستی- میکرو کنترلر AVR- گوشی هوشمند تلفن همراه

معیار شایستگی:

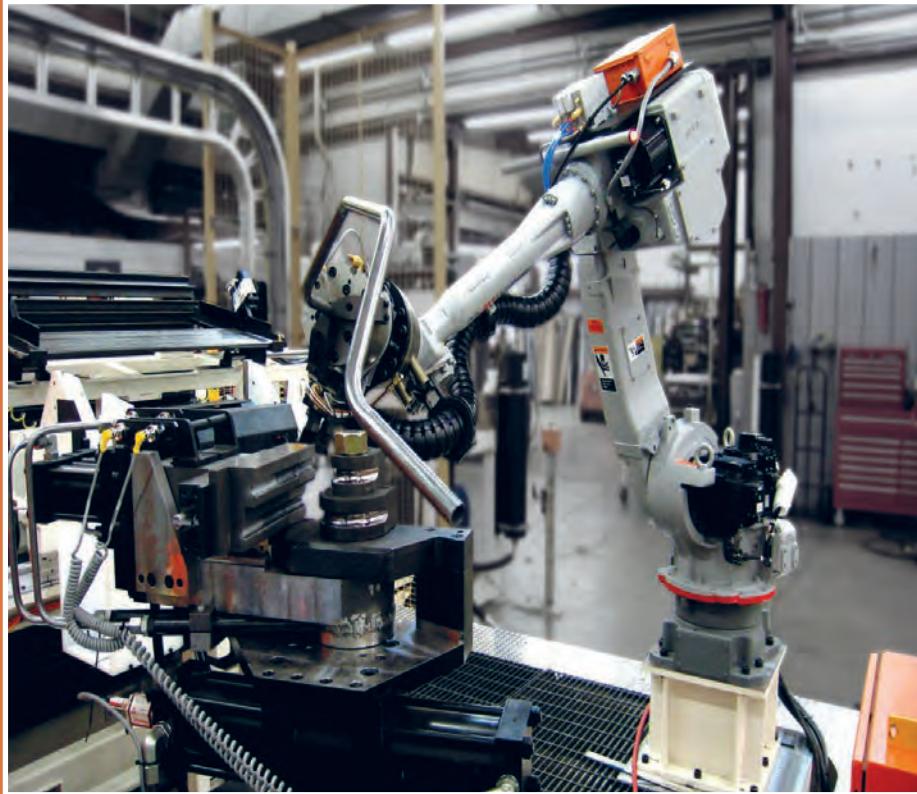
ردیف	مرحله کار	حداقل نمره قبولی از ۳	نمره هنرجو
۱	نصب موتور	۱	
۲	ساخت مدار راه انداز دستی	۱	
۳	ساخت مدار راه انداز موتور با میکرو کنترلر AVR	۱	
۴	کنترل موتور با گوشی هوشمند	۲	
	شایستگی های غیرفنی، ایمنی، بهداشت، توجهات زیست محیطی و نگرش: استفاده از ماسک، عینک، و لباس کار مناسب، ریختن براده ها در سطل زباله و نظافت کارگاه	۲	
میانگین نمرات			
* حداقل میانگین نمرات هنرجو برای قبولی و کسب شایستگی، ۲ می باشد.			





## پودمان ۲

### پرداخت کاری ساده



دانش نوین بر این انگیزه است که تولید محصولات صنعتی با کیفیت بالا چیزی جز استفاده از روش‌های خلاقانه نیست که توسط مهندسین و صنعت‌گران محصولات صنعتی باید اجرا شود. بدون شک تحمیل هزینه‌ها و صرف نیروی انسانی در عدم استفاده از پیش طرح‌های منطقی امری اجتناب ناپذیر است که باعث صدمه به پیکره طرح‌ها و محصولات در صنعت می‌گردد. در اینجا با چگونگی پودمان پرداخت کاری که شامل (اره کاری، سوهان کاری و سوراخ کاری) است، آشنایی شوید انتظار می‌رود هنگام ایجاد بنای یک طرح تولیدی متخصصین به اهمیت دقیق، صحبت و پایایی طرح‌های ابتدایی و اولیه خود نیز توجه داشته باشند.

## واحد یادگیری ۲ اره کاری

### مقدمه

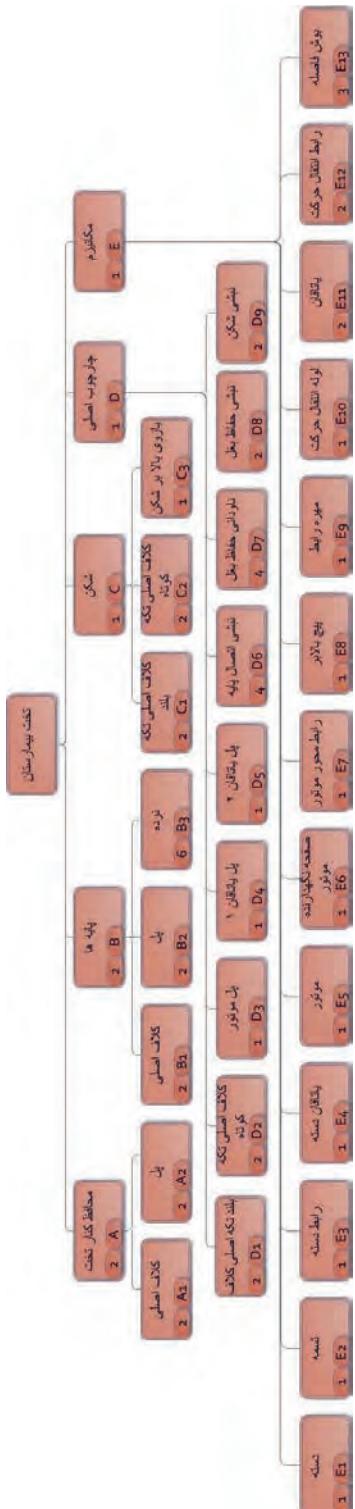
جداسازی قطعات از یکدیگر در حالت سرد که توسط ابزار برنده و سخت (تیغه اره) انجام می‌پذیرد را اره کاری می‌گویند. چرا که کاربرد استفاده از این ابزار بنایه درخواست طرح درنظر گرفته می‌شود. بنابر این طراح چگونگی استفاده از ابزارهای جdasاز را در درون طرح‌های خود جستجو می‌کند و منطبق بر آن فرایند جdasاز قطعات را اجرا و در نهایت وسیله مناسب را انتخاب می‌کند. آیا به این موضوع فکر کرده‌اید: قطعاتی که به صورت گرم برش داده می‌شوند کاربرد متفاوتی با قطعاتی دارند که در حالت سرد برش می‌شوند؟  
- در ادامه با انواع فرایندهای جdasاز قطعات فلزی با عنوان فعالیت‌های کارگاهی تجویزی و نیمه تجویزی در کتاب درسی ارائه شده است بیشتر آشنا می‌شوید.

### استاندارد عملکرد

پس از اتمام این واحد یادگیری هنرجویان قادر خواهند بود که قطعات را بر اساس نقشه اره کاری کنند.

### پیش نیاز و یادآوری

اندازه‌گذاری و اندازه‌گیری ابعاد قطعه، طبق نقشه، کار اجرای خط کشی روی قطعه کار به منظور برش و جdasازی مواد آن.



شکل ۱-۲ تخت بیمارستان

ساختاری که مشاهده می‌کنید، نمایشی از نحوه ارتباط بین قطعات پروژه تخت بیمارستانی است که در هنگام مونتاژ به شما کمک کند تا در ک بهتری نسبت به نحوه سوارکردن قطعات و زیرمجموعه‌ها و همچنین در ک بهتری از ارتباط الگوریتمی بین هر مجموعه با مجموعه بالادستی و پایین دستی داشته باشد. ضمن اینکه این ساختار درختی هدایت فرایند تولید قطعات را مبني بر تقدم و تأخیر محصول به عهده دارد به شما کمک می‌کند تا بتوانید در یک نگاه، نقشه‌ها را با کدهای مشخص شده رصد کنید و فرایند تولید هر قطعه از محصول را برنامه‌ریزی راهبردی کرده تا از پراکندگی در زمان تولید و صرف هزینه‌های تحمیل شده در چگونکی ساخت قطعات جلوگیری شود. مثال:



بهتر است درباره درخت محصولات با هنرآموز خود مشورت کنید.



توجه کنید

## اره کاری

۱۲- روش براده برداری و بدون براده برداری.



فیلم

برشکاری بدون براده برداری عمل بریدن قطعات با استفاده از ابزاری مثل قیچی های متداول دستی، اهرمی و ماشینی (گیوتین) و یا لوله برهاي دستی و ماشینی صورت می گيرد. در روش برشکاری با براده برداری عمل برش از طریق جداسازی مواد تشکیل دهنده قطعه توسط ابزارهای برنده از روی قطعه کار صورت می گیرد.

در صنعت، ساخت همه سازه های فلزی به صورت یک پارچه امکان پذیر نیست. بنابراین ضرورت دارد اجزای سازه فلزی مطابق نقشه های فنی برش کاری شوند. به طور معمول برای بریدن قطعات از روش های مکانیکی و حرارتی استفاده می شود.

برشکاری مکانیکی خود به دو دسته است (الف) برشکاری بدون براده برداری (ب) برشکاری با براده برداری در

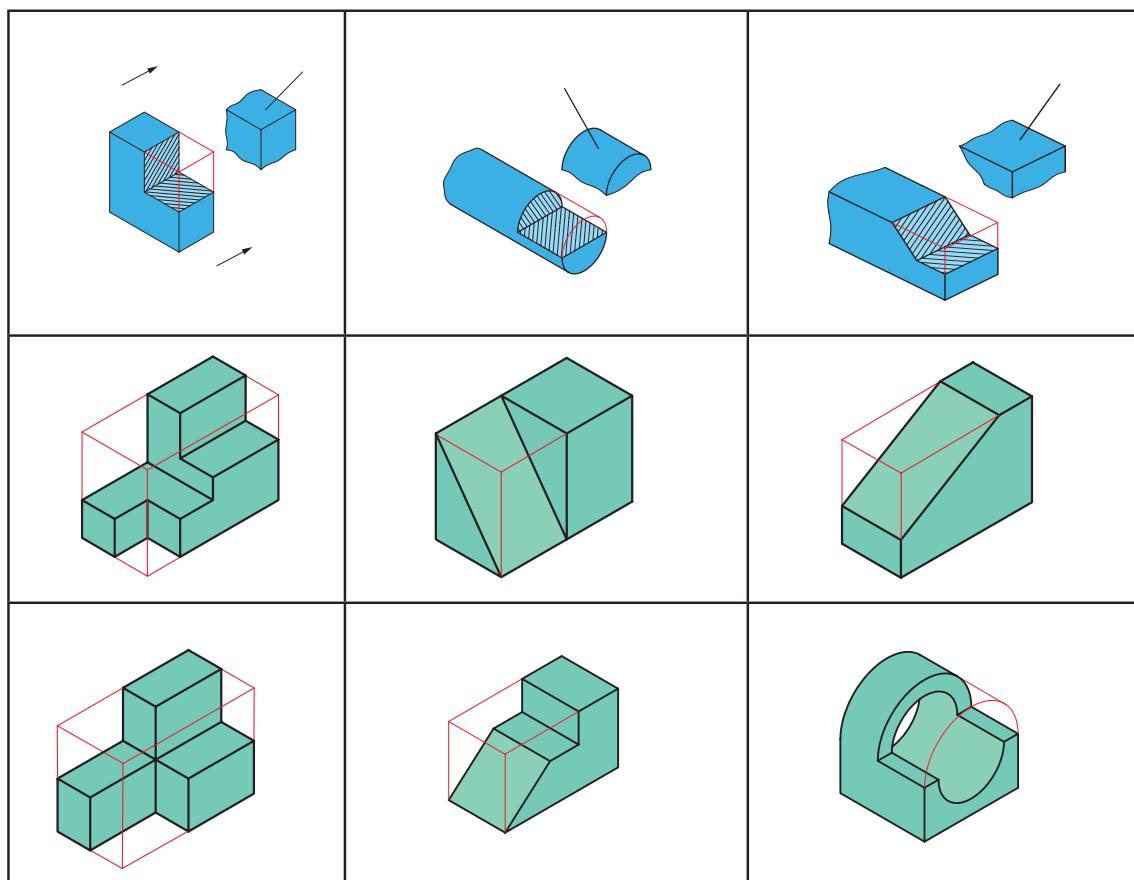
۲-۱

با فرض اینکه اجسام زیر از یک مکعب مستطیل یا استوانه درست شده باشد. مانند ردیف اول سطوح اره شده باقی اشکال راهشور بزنید (جدول ۲-۱).



فکر کنید

جدول ۲-۱ هاشورزنی سطوح اره شده



## ۲-۱-۲ ترجمه کنید.

A **saw** is a tool consisting of a tough blade, wire, or chain with a hard toothed edge, used to cut through different materials (most often wood). An abrasive saw has a powered circular blade designed to cut through metal



یادداشت

نقشه: ساختن قطعات به نقشه نیاز دارد و از طرفی نقشه ساخت از استاندارد ISO تبعیت می‌کند بنابراین تأکید بر اصول و قواعد از ابتدای کار الزامی است و رعایت استاندارد به نقشه‌ها اعتبار می‌دهد. به گفته‌ای سازنده را در مراحل کار راهنمایی کند.

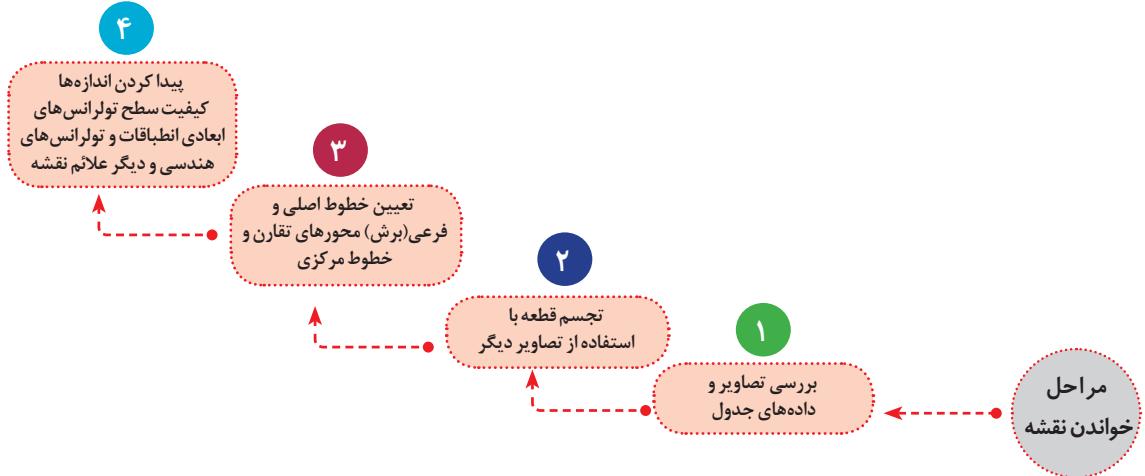
## ۲-۱-۳ همان‌طور که در کتاب کار و فناوری پایه هفتم فرا گرفته‌اید، جدول ۲ را مانند مثال A، B ترسیم کنید (رسم سه نما)



کارگروهی

جدول ۲-۲ رسم نمایهای لازم از تصویر مجسم

A 		B 	

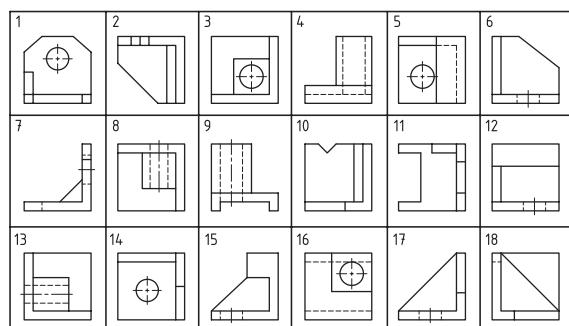
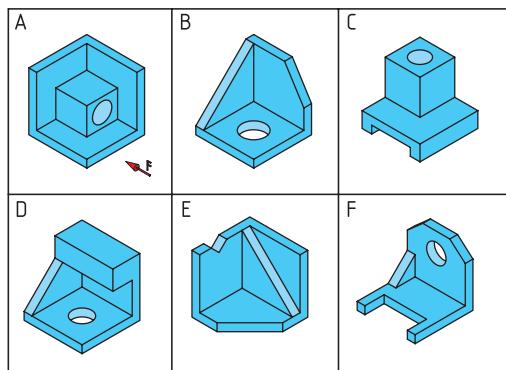


۲-۱-۴ جدول زیر را با توجه به شماره تصاویر کامل کنید.



تحقیق

جدول ۲-۳ انتخاب سه نمای



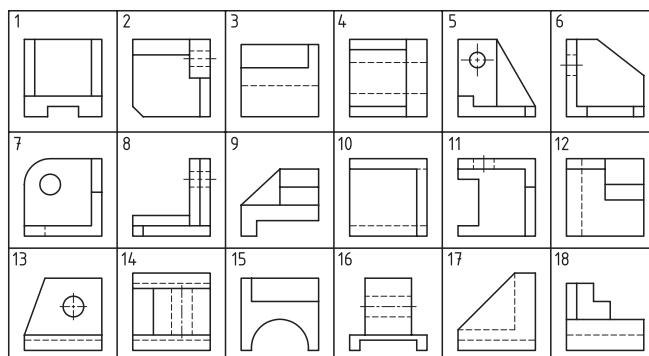
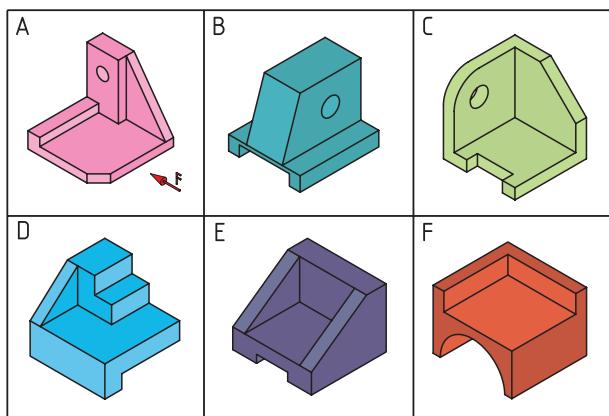
نمایها	A	B	C	D	E	F
نمای روبرو	۳					
نمای بالا		۸				
نمای جانبی			۱۳			

۲-۱-۵ جدول زیر را با توجه به شماره تصاویر کامل کنید. (به مثال توجه کنید)



تحقیق

جدول ۲-۴-انتخاب سه نما



شده نمای	A	B	C	D	E	F
نمای روی رو	8					
نمای بالا	2					
نمای جانبی	5					

برای محافظت از سر سوزن خط کش و همچنین جلوگیری از بروز سانحه، بهتر است نوک آن را در چوب پنبه قرار دهید. (شکل ۲-۲)



شکل ۲-۲ محافظ سوزن خط کش

### کار عملی

با توجه به کار انجام شده در کتاب کار و فناوری پایه هشتم پودمان فلزکاری، خط کشی قطعات را براساس نقشه‌های مندرج در صفحه ۷۰ تا ۷۵ انجام دهید.

۶-۱-۲- ترجمه کنید.

The activity of engineering drawing produces documents called engineering drawings. More than merely the drawing of pictures, it is also a graphical language that communicates ideas and information from one mind to another.



یادداشت

۷-۱-۲- جدول زیر را تکمیل کنید.



کارگروهی

ابزارهای مورد استفاده برای خط کشی:

جدول ۵-۲- ابزارهای مورد استفاده برای خط کشی

نام ابزار	کاربرد	تصویر
میز خط کشی	خط کشی قطعات	
صفحه صافی	.....	
.....	اندازه گیری طول های بلند	
.....	.....	
سوzen خط کش پایه دار کولیس پایه دار	خط کشی و اندازه گیری	

پرداخت کاری ساده

تصویر	کاربرد	نام ابزار
	.....	.....
	.....	.....
	اندازه گیری قطر داخلی، ضخامت جداره، عمق سوراخ	.....
	.....	.....
	.....	زاویه سنج ساده
	مشخص کردن محل سوراخ و مسیر برش	.....

## ۱۳- ماشین آلات و وسایل اره کاری



فیلم

برای برش فلزات کم حجم با مقاطع کوچک و تعداد محدود از کمان اره و برای برش فلزات پر حجم با مقاطع بزرگ از ماشین اره استفاده می شود.  
(شکل ۲-۳) و (شکل ۲-۴)



ب) شکل ۲-۴ ماشین اره لنگ

الف) شکل ۲-۴ ماشین اره دوار

شکل ۲-۳ کمان اره دستی

## ۲-۱-۸ ترجمه کنید.

A hacksaw is a fine-toothed saw, originally and principally for cutting metal. They can also cut other materials, such as plastic and wood.



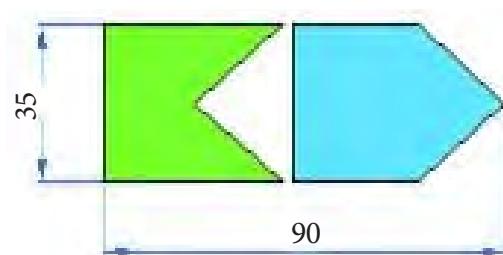
یادداشت

## ۲-۱-۹

برای ساخت قطعاتی مطابق شکل زیر به روش اره کاری به جهت داشتن کمترین دور ریز، جانمایی قطعات را بر روی تسمه داده شده مشخص و مسیر اره را نمایش دهید. (شکل ۲-۵)



گفتگو کنید



شکل ۲-۵ قطعات اره کاری

### فرایند اره کاری:



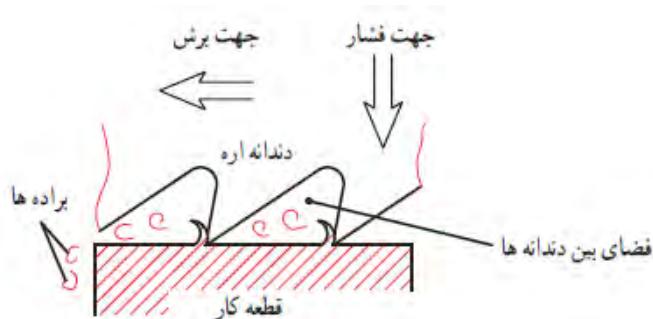
#### ۱۴- فرایند اره کاری

فیلم

مطلوب شکل زیر در اره کاری دو نیرو لازم است. (شکل ۲-۶)

۱- نیروی عمودی یا فشاری

۲- نیروی افقی یا برشی

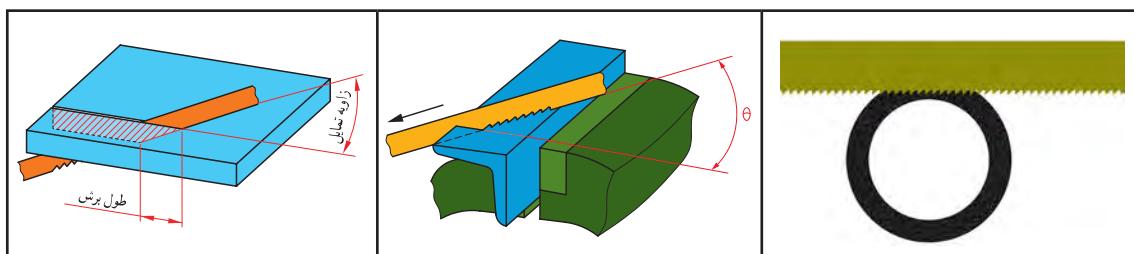
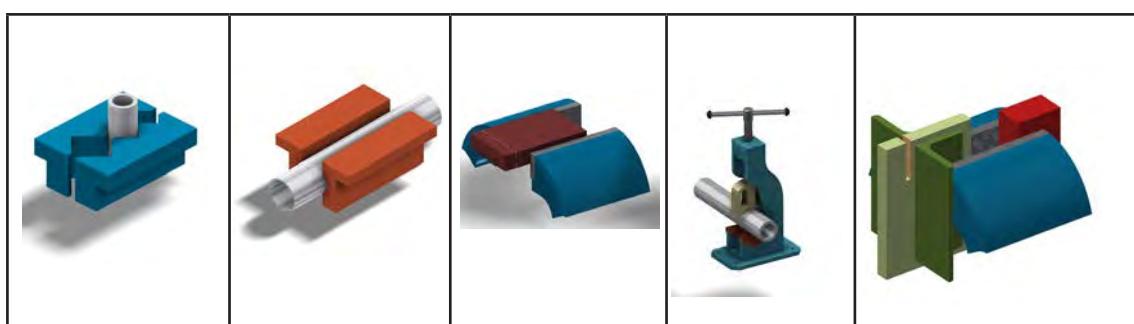


شکل ۶-۲ فرایند اره کاری

### ۲-۱۰ کار عملی

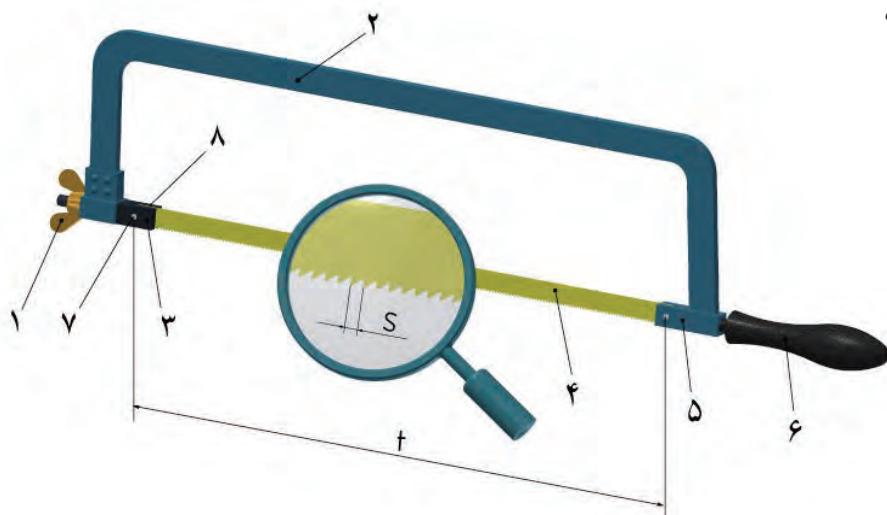
اره کاری قطعات پایه و نگهدارنده های بغل را براساس نقشه مندرج در صفحه ۷۰-۷۲ انجام دهید.

جدول ۶-۲ تصاویر متفاوتی از بستن قطعه کار توسط گیره



قسمت‌های مختلف کمان اره: (شکل ۲-۷)

- ۱- مهره خروسوک
- ۲- کمان
- ۳- فک متحرک
- ۴- تیغ اره
- ۵- فک ثابت
- ۶- دسته
- ۷- اشپیل
- ۸- شیارها



شکل ۲-۷ قسمت‌های مختلف کمان اره

۲-۱-۱۱

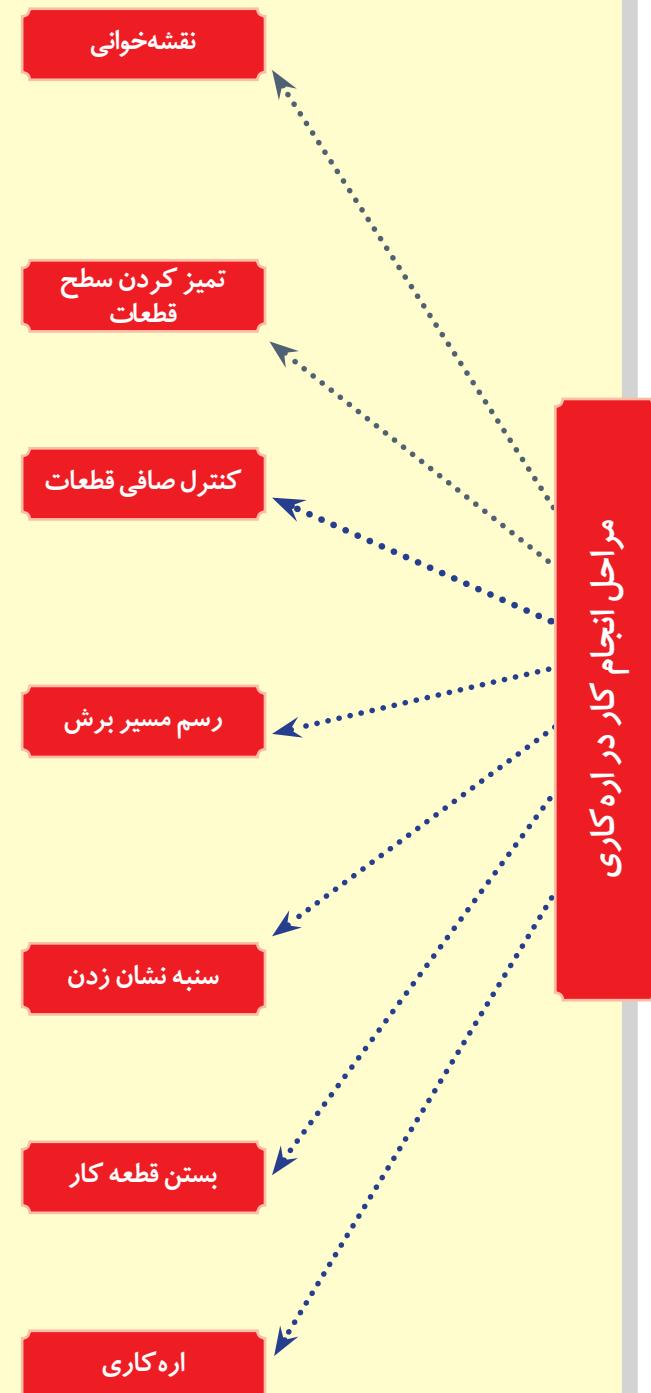
با توجه به شکل ۲-۷ جدول زیر را تکمیل نمایید (جدول ۲-۷)



فکر کنید

جدول ۲-۷ وظیفه قسمت‌های مختلف کمان اره

شماره	وظیفه هر قسمت
۱	.....
۲	نگهداری تیغه اره
۳	.....
۴	.....
۵	.....
۶	.....
۷	نگهداری سر تیغه اره
۸	.....



نمودار ۲-۱ مراحل انجام کار در ارده کاری

### ۱-۱-۲ فعالیت کارگاهی

پروژه در نظر گرفته شده برای فعالیت کارگاهی در پودمان فلزکاری و هتلینگ بیمارستان‌ها ساخت تخت بیمارستانی در مقیاس ۱/۲ می‌باشد.

شکل ارائه شده، زیر مجموعه‌های اصلی تخت را معرفی می‌کند. برای آشنایی بیشتر در شناخت اجزای تخت مشاهده فیلم مونتاژ اجرا که در منابع کمک آموزشی پیوست شده می‌تواند مؤثر باشد. (شکل ۲-۸)



شکل ۲-۸ تخت بیمارستانی

**A** - محافظه کنار تخت (دو عدد)

**B** - پایه (دو عدد)

**C** - شکن (قسمت قابل خم شدن تخت)

**D** - چارچوب اصلی

**E** - مکانیزم بالابر

لازم به یادآوری است که: هر نوع فعالیت کارگاهی نیازمند نظم و دقیق و رعایت اصول فنی و نکات ایمنی متناسب با فعالیت در حال اجرا می‌باشد و موارد یاد شده در قسمت نظری هر یک از کارها بیان شده است.

**تذکر۱:** انحراف مجاز اندازه‌ها در ارتفاع قطعات  $\pm 1\text{mm}$  در نظر گرفته شده است.

**تذکر۲:** پس از ارتفاع کاری هر قطعه شماره هنرجو و شماره یا کد قطعه روی آن درج گردیده و یا بر چسب زده شود.

**تذکر۳:** پس از ارتفاع کاری هر قطعه پلیسه‌های آن توسط سوهان بر طرف شود تا موجب آسیب نگردد.

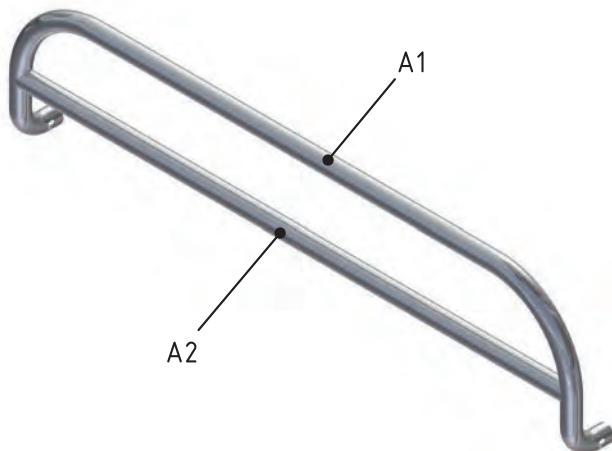
## ۱-۲-۱ فعالیت کارگاهی:

اره کاری لوله (محافظه کنار تخت)

قطعات A1، A2 را بر اساس ابعاد مندرج در جدول زیر خط کشی و پس از کنترل توسط هنرآموز ضمن رعایت نکات فنی و اصول ایمنی اره کاری کنید. (شکل ۲-۹)



فعالیت کارگاهی



شکل ۲-۹ محافظه کنار تخت

هدف: اره کاری قطعات A1، A2 از مجموعه مکانیزم تخت بیمارستانی  
مشخصات قطعه کار:

۱- لوله A1 - لوله A2 (جنس: st ۳۷)

ابعاد: طبق جدول

تعداد: ۱- A1 دو عدد و ۲- A2 دو عدد

تولرانس: ۱ ± میلی متر

## وسایل و ابزارهای مورد نیاز

- |                     |                    |
|---------------------|--------------------|
| ۱- کمان اره         | ۶- سوهان متوسط     |
| ۲- متر نواری فلزی   | ۷- لب گیره مناسب   |
| ۳- میز کار          | ۸- وسایل تمیز کردن |
| ۴- گیره موازی       | ۹- وسایل روغن کاری |
| ۵- کولیس ورنیه ۰/۰۵ |                    |



نکات

زیست محیطی

پس از پایان فعالیت کارگاهی در هر روز برآدها را از روی وسایل و دستگاه جمع آوری نموده و اطراف محیط کار را تمیز کنید.

تذکر: جدول زیر قطعات مورد نیاز برای هر یک از نگهدارنده‌های بغل را نشان می‌دهد.

تعداد	اسم قطعه	طول مورد نیاز	مواد اولیه	شماره قطعه
۱	کلاف اصلی	۱۰۲۶	Ø ۲۱×۲/۳ لوله	A1
۱	پل	۷۰۳	Ø ۲۱×۲/۳ لوله	A2



تیغه اره را از نظر نداشتن ترک بازدید کنید، زیرا ممکن است در هنگام کار شکسته و باعث آسیب شود. از درست بسته شدن تیغه اره در کمان مطمئن شوید و پین‌های اتصال تیغه به فک‌های نگهدارنده را بازدید کنید که سالم و به طرز مطمئن در محل خود قرار گرفته باشند. از محکم بودن تیغه اره مطمئن شوید و همچنین شل بودن تیغه اره علاوه بر انحراف از مسیر برش باعث شکستن آن و آسیب دیدن شخص خواهد شد. مطمئن شوید که دسته کمان اره سالم باشد و در جای خود به گونه‌ای محکم شده که در حین کار از جای خود خارج نشود. قطعه کار به طور صحیح و کوتاه و محکم در گیره بسته شده باشد. زیرا با چرخش قطعه کار در حین برش تیغه اره شکسته و موجب آسیب خواهد شد. در نزدیکی جدا شدن قطعه، نیروی دست را کمتر کنید تا از شکسته شدن ناگهانی و افتادن قطعه و همچنین برهم خوردن تعادل و احتمال برخورد دست به گیره و... جلوگیری شود. چون کار با ماشین‌های اره مستلزم آموزش ویژه است لذا از دست زدن به آن خودداری کنید.

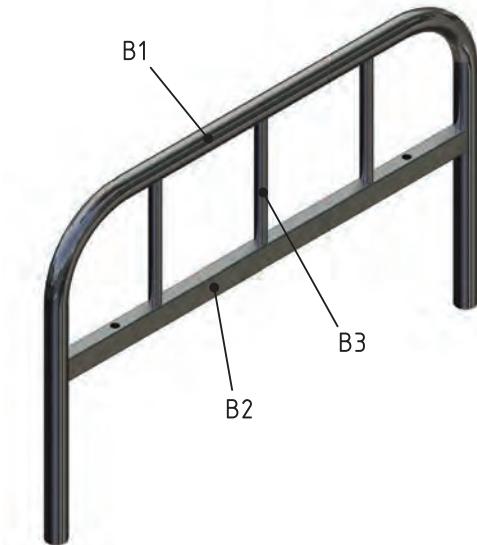
**۲-۱-۲ فعالیت کارگاهی ۲:**  
اره کاری لوله و قوطی (پروفیل)



قطعات B<sub>1</sub>, B<sub>2</sub> و B<sub>3</sub> را بر اساس ابعاد مندرج در جدول زیر خط کشی و پس از کنترل توسط هنرآموز ضمن رعایت نکات فنی و اصول ایمنی اره کاری کنید. (شکل ۲-۱۰)

هدف: اره کاری قطعات B<sub>1</sub>, B<sub>2</sub> و B<sub>3</sub> از مجموعه مکانیزم تخت بیمارستانی مشخصات قطعه کار:

۱- لوله B<sub>1</sub> یک عدد، ۲- قوطی B<sub>2</sub> تعداد: یک عدد، ۳- لوله B<sub>3</sub> تعداد: سه عدد ابعاد: طبق جدول تولرانس: ۱ ± میلی متر



وسایل و ابزارهای مورد نیاز:

- ۱- کمان اره
- ۲- متر نواری فلزی
- ۳- میز کار
- ۴- گیره موازی
- ۵- کولیس ورنیه ۰/۰۵
- ۶- سوهان متوسط
- ۷- لب گیره مناسب
- ۸- وسایل تمیز کردن
- ۹- وسایل روغن کاری

شکل ۲-۱۰ پایه تخت

تذکر: جدول زیر قطعات مورد نیاز برای هر یک از پایه‌ها را نشان می‌دهد.

تعداد	اسم قطعه	طول مورد نیاز	مواد اولیه	شماره قطعه
۱	کلاف اصلی	۱۳۵۷	لوله Ø ۲۷×۳/۲	B <sub>1</sub>
۱	پل	۶۰۵	آهن قوطی ۳۰×۲۰×۲/۶	B <sub>2</sub>
۳	نرد	۱۶۷	لوله Ø ۲۱×۲/۳	B <sub>3</sub>



فعالیت کارگاهی

### ۲-۱-۳ فعالیت کارگاهی ۳:

اره کاری تسمه و قوطی (پروفیل) - قطعات شکن

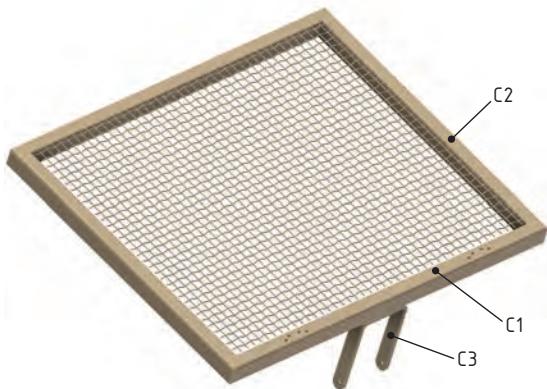
قطعات C<sub>3</sub>, C<sub>2</sub>, C<sub>1</sub> را براساس ابعاد مندرج در جدول زیر خط کشی و پس از کنترل توسط هنرآموز ضمن رعایت نکات فنی و اصول ایمنی اره کاری کنید. (شکل ۲-۱۱)

هدف: اره کاری قطعات C<sub>3</sub>, C<sub>2</sub>, C<sub>1</sub> از مجموعه  
مکانیزم تخت بیمارستانی  
مشخصات قطعه کار:

نام: ۱- قوطی C<sub>1</sub> تعداد: دو عدد ۲- قوطی C<sub>2</sub> دو عدد ۳- تسمه C<sub>3</sub> تعداد: یک عدد ابعاد: طبق جدول تولرانس:  $\pm 1$  میلی متر

وسایل و ابزارهای مورد نیاز:  
۱- کمان اره ۲- متر نواری فلزی ۳- میز کار  
۴- گیره موازی ۵- کولیس ورنیه ۶- سوهان  
متوجه

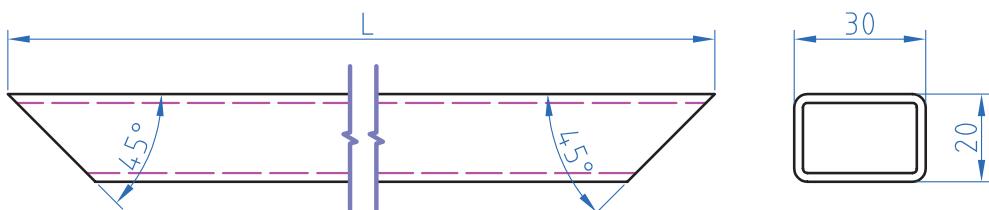
۷- لب گیره مناسب  
۸- وسایل تمیز کردن  
۹- وسایل روغن کاری



شکل ۲-۱۱ شکن

تعداد	اسم قطعه	طول مورد نیاز	مواد اولیه	شماره قطعه
۲	کلاف اصلی تکه بلند	۵۵۳	آهن قوطی ۶/۲۰×۳۰	C <sub>1</sub>
۲	کلاف اصلی تکه کوتاه	۴۵۳	آهن قوطی ۶/۲۰×۳۰	C <sub>2</sub>
۱	بازوی بالا بر شکن	۳۲۰	تسمه ۵×۲۰	C <sub>3</sub>

در اره کاری قطعات C<sub>1</sub> و C<sub>2</sub> انتهای آنها به صورت ۴۵° (فارسی بر) بریده شود. (شکل ۲-۱۲)



شکل ۲-۱۲



#### ۲-۱-۴ فعالیت کارگاهی:

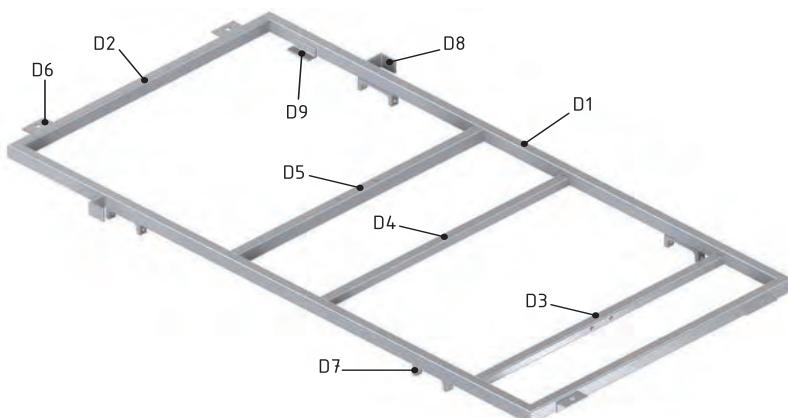
اره کاری قوطی (پروفیل) و نبشی و ناودانی - قطعات چارچوب اصلی  
 قطعات D<sub>1</sub>, D<sub>2</sub>, D<sub>3</sub>, D<sub>4</sub>, D<sub>5</sub>, D<sub>6</sub>, D<sub>7</sub>, D<sub>8</sub>, D<sub>9</sub> را بر اساس ابعاد مندرج در جدول زیر خط کشی و پس از  
 کنترل توسط هنرآموز ضمن رعایت نکات فنی و اصول ایمنی اره کاری کنید. (شکل ۲-۱۳)  
 هدف: اره کاری قطعات D<sub>1</sub>, D<sub>2</sub>, D<sub>3</sub>, D<sub>4</sub>, D<sub>5</sub>, D<sub>6</sub>, D<sub>7</sub>, D<sub>8</sub>, D<sub>9</sub> از مجموعه مکانیزم تخت بیمارستانی

مشخصات قطعه کار:

نام: ۱- قوطی D<sub>1</sub> ۲- قوطی D<sub>2</sub> ۳- قوطی D<sub>3</sub> ۴- قوطی D<sub>4</sub> ۵- قوطی D<sub>5</sub> ۶- نبشی D<sub>6</sub> ۷- ناودانی D<sub>7</sub>  
 ۸- نبشی D<sub>8</sub> ۹- نبشی D<sub>9</sub>  
 ابعاد: طبق جدول      تعداد: طبق جدول

جنس st ۳۷

تولرانس: ۱± میلی متر



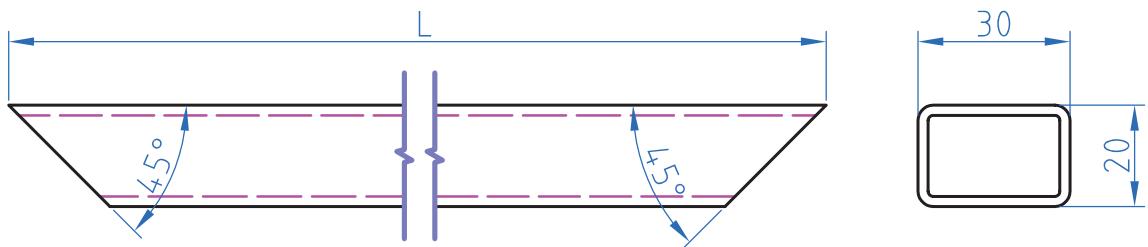
شکل ۲-۱۳ چارچوب اصلی

#### وسایل و ابزارهای مورد نیاز:

- ۱- کمان اره
- ۲- متر نواری فلزی
- ۳- میز کار
- ۴- گیره موازی
- ۵- کولیس ورنیه ۰/۰۵
- ۶- سوهان متوسط
- ۷- لب گیره مناسب
- ۸- وسایل تمیز کردن
- ۹- وسایل روغن کاری

شماره قطعه	مواد اولیه	طول مورد نیاز	اسم قطعه	تعداد
D1	آهن قوطی ۳۰×۲۰×۲/۶	۱۲۲۳	کلاف اصلی تکه بلند	۲
D2	آهن قوطی ۳۰×۲۰×۲/۶	۶۱۵	کلاف اصلی تکه کوتاه	۲
D3	آهن قوطی ۲۰×۲۰×۲	۵۷۵	پل موتور	۱
D4	آهن قوطی ۲۰×۲۰×۲	۵۷۵	پل یاتاقان ۱	۱
D5	آهن قوطی ۳۰×۲۰×۲/۶	۵۷۵	پل یاتاقان ۲ و محل نصب لولای شکن	۱
D6	نبشی ۲۵×۲۵×۴	۵۲	نبشی اتصال به پایه	۴
D7	ناودانی ۸۰×۸	۱۷	ناودانی نگهدارنده حفاظ بغل	۴
D8	نبشی ۳۵×۳۵×۵	۳۰	نبشی نگهدارنده حفاظ بغل	۲
D9	نبشی ۲۰×۲۰×۳	۵۲	نبشی تکیه گاه شکن	۲

در اره کاری قطعات D1 و D2 انتهای آنها به صورت  $45^\circ$  (فارسی بر) بریده شود (شکل ۲-۱۴)



شکل ۲-۱۴ فارسی بر

### ارزشیابی شایستگی اره کاری

شرح کار:  
اره کاری قطعات شکن:



تعداد	اسم قطعه	طول مورد نیاز	مواد اولیه	شماره قطعه
۲	کلاف اصلی تکه بلند	۵۵۳	آهن قوطی	C1
۲	کلاف اصلی تکه گوتاه	۴۵۳	آهن قوطی	C2
۱	بازوی بالا بر شکن	۳۲۰	تسسمه	C3

در اره کاری قطعات C1 و C2 انتهای آن ها به صورت  $45^\circ$  (فارسی بر) بربیده شود



استاندارد عملکرد:

اره کاری قطعه کار به وسیله کمان اره دستی مطابق نقشه با تولرانس عمومی ISO 2768 - c

شاخص ها:

۱- تولرانس راست بودن خطوط اره کاری ۱ mm  
۲- اندازه ها براساس استاندارد ISO 2768 - C

### شرایط انجام کار و ابزار و تجهیزات:

شرایط: ۱- در محیط کارگاه ۲- نور یکنواخت با شدت ۴۰۰ لوکس ۳- تهویه استاندارد و دمای  $20^\circ\text{C} \pm 3^\circ$  ۴- ابزار آلات و تجهیزات استاندارد و آماده به کار ۵- وسایل ایمنی استاندارد ۶- زمان ۹۰ دقیقه

ابزار و تجهیزات: قطعه کار- میز کار- گیره موازی- آچار تنظیم گیره- متر نواری فلزی- خط کش فلزی (۱-۳۰۰) میلی متر- کمان اره ثابت ۳۰°- تیغه اره آهن بر ۲۴ دندانه در اینچ- گونیای فارسی بر به طول ۱۵۰ میلی متر  $60^\circ$ - سوزن خط کش  $30^\circ$  و پایه دار- سوهان تخت ۲۵۰°- وسایل تنظیف

### معیار شایستگی:

ردیف	مرحله کار	بررسی قطعه کار اولیه	حداقل نمره قبولی از ۳	نمره هنرجو
۱	بررسی قطعه کار اولیه		۱	
۲	انتخاب و آماده سازی وسایل		۱	
۳	آماده سازی و بستن قطعه کار		۱	
۴	انجام عملیات اره کاری		۲	
	شایستگی های غرفنی، ایمنی، بهداشت، توجهات زیست محیطی و نگرش:		۲	
	۱- رعایت قواعد و اصول در مراحل کار			
	۲- استفاده از لباس کار و کفش ایمنی			
	۳- تمیز کردن گیره و محیط کار			
	۴- رعایت دقت و نظم			
میانگین نمرات				
* حداقل میانگین نمرات هنرجو برای قبولی و کسب شایستگی، ۲ می باشد.				

## واحد یادگیری ۳ شایستگی سوهان کاری

### مقدمه

سوهان یک وسیله نسبتا قدیمی و ابتدایی است که صنعت‌گران از دیر باز تاکنون در ساخت محصولات خود از آن بهره برده‌اند. سوهان‌ها کاربردهای گسترده‌ای در صنعت دارند که منجر به ساخت طیف وسیعی از انواع آن گردیده است. کاربرد انواع آن با شکل و فرم‌های مختلف در (تیزی‌گیری، مسطح کاری، فرم‌کاری و گونیایی قطعات کم حجم و ...) همچنین قطعاتی که در دسترس ماشین آلات نمی‌باشند را کارآمد نشان داده است. ایجاد نوعی تنوع در انواع آج و مقاطع سوهان که به مرور در تاریخ صنعتی با فراگرد و نیاز صنعت‌گران پدید آمده در اشکال و اندازه‌های متفاوت نیز ساخته و تولید شده‌اند. که درادامه با کاربرد و انواع آنها آشنا می‌شوید.

### پیش‌نیاز و یادآوری

استفاده از ابزارهای کنترلی و اندازه‌گیری

### استاندارد عملکرد

پس از اتمام این واحد یادگیری هنرجویان قادر خواهند بود که قطعات فلزی و غیرفلزی را براساس نقشه سوهان کاری نموده و آماده کنند.

## سوهانکاری

## ۱۵- ابزارآلات سوهانکاری



فیلم

سوهانکاری یکی از روش‌های براده برداری از سطوح مستوی، زاویه دار و منحنی می‌باشد. که می‌تواند به وسیله دست یا ماشین انجام گیرد. روش سوهانکاری در مواردی که تعداد قطعه کم و یا فرم پیچیده باشد بیشتر به کار می‌آید. (جدول ۲-۸)

جدول ۲-۸ انواع سوهان

شماره	نام	مقطع سوهان	تصویر سوهان
۱	تخت		
۲	چهار گوش		
۳	سه گوش		
۴	گرد		
۵	نیم گرد		
۶	چاقویی		

۲-۲-۱ ترجمه کنید.

A **file** is a metalworking, woodworking and plastic working tool used to cut fine amounts of material. Most files have a narrow, pointed tang at one end to which a handle can be fitted.



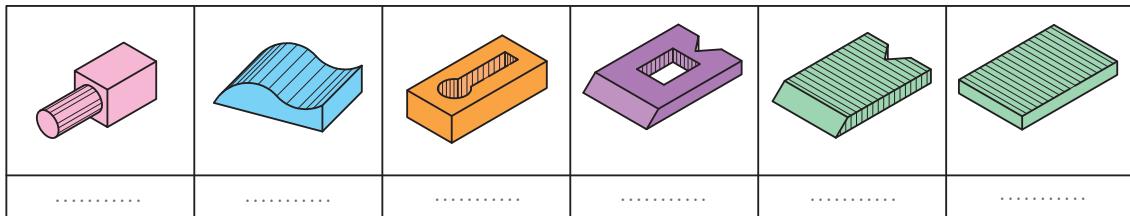
یادداشت



فکر کنید

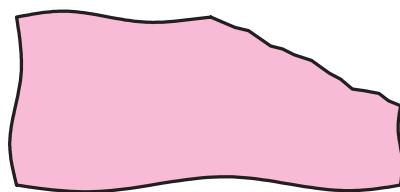
۲-۲-۲ نام سوهان مناسب برای هر قطعه را انتخاب کنید و در زیر اشکال معرفی شده بنویسید. (جدول ۲-۹)

جدول ۲-۹ انواع قطعات سوهان کاری شده

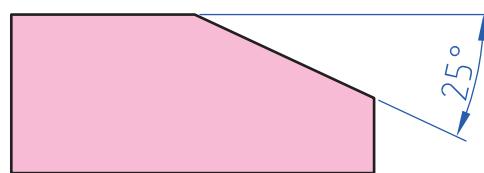


و غیرفلزی با حجمی محدود به منظور رفع مشکلات ناشی از عدم انطباق قطعات، مونتاژ و به منظور تسريع و سهولت در انجام فعالیت‌های کارگاهی انجام می‌گیرد. (شکل ۲-۱۵)

صنعتگران برای مسطح کردن سطوح ناهموار قطعات تولیدی خود از روش‌های مختلفی استفاده می‌کنند. سوهان کاری یکی از فعالیت‌های براده برداری است که به منظور تسطیح، گونیایی و پلیسه گیری قطعات فلزی



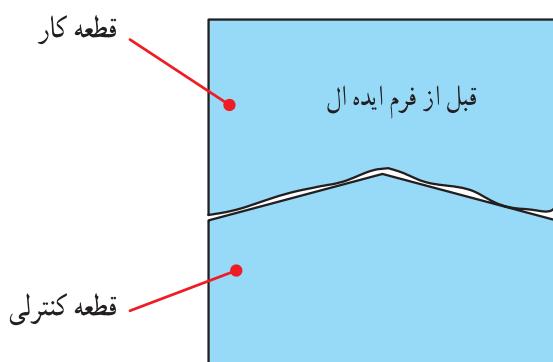
ب) شکل ۲-۱۵ قطعه خام تولید شده



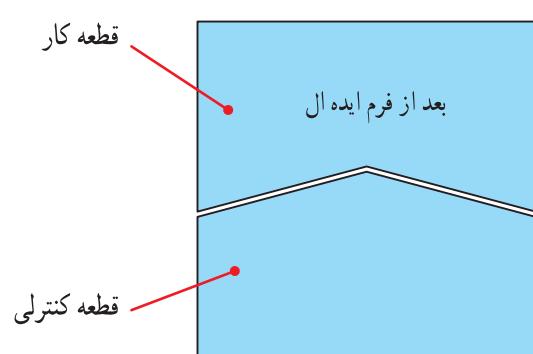
الف) شکل ۲-۱۵ قطعه سوهان کاری شده

سطوح قرارگیری در حالت سکون یا لغزش باید به گونه‌ای باشد که نقاط قرارگیری به صورت یکنواخت با هم تماس پیدا کنند. (شکل ۲-۱۶)

به هم خوراندن: تکمیل و بازرسی نهایی از فعالیت‌هایی که قبل از روی قطعات کار به منظور قرارگیری یکنواخت سطوح انجام می‌پذیرد را خوراندن می‌گویند. کنترل



ب) شکل ۲-۱۶ قطعه خام تولید شده



الف) شکل ۲-۱۶ قطعه سوهان کاری شده

## کار عملی

سوهان کاری قطعات A1، A2

براساس نقشه شماره ۱ مندرج در صفحه ۹۰ را انجام دهید.

تفسیر سناریوی ابعاد برداری از روی نقشه کار:

## ۱۶- نحوه اندازه برداری از روی نقشه و جانمایی آن روی قطعه کار



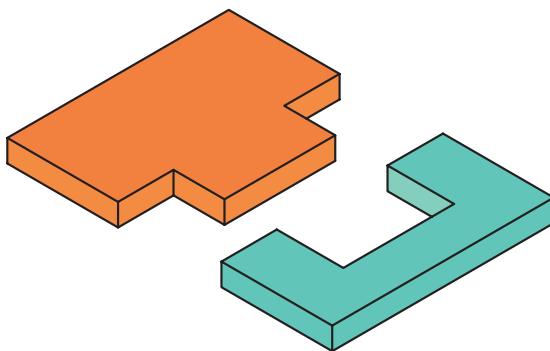
فیلم

جانمایی مناسب اندازه‌ها در جهات مختلف باید بررسی گردد تا ابزار براده برداری در مسیر از پیش تعیین شده وظیفه خودرا به درستی انجام دهد. برای ثبت اطلاعات اندازه، جدول ۲-۱۱ پیشنهاد می‌گردد که تصاویر درج شده در شکل ۲-۱۷ را مورد ارزیابی قرار می‌دهد.

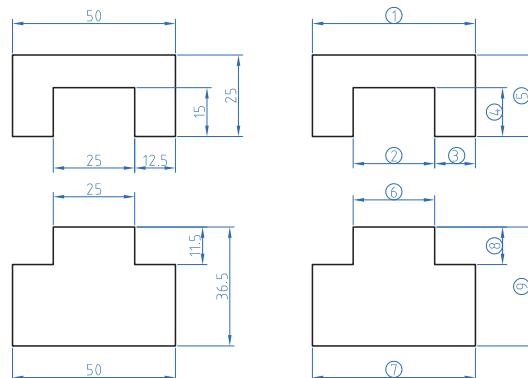
تفسیر اندازه‌های نقشه، به جهت بررسی موارد زیر انجام می‌گیرد:

- ۱- نظم دردیف مرتبه اندازه ۲- اولویت هرمرتبه و درجه اهمیت آن ۳- موقعیت اندازه‌ها نسبت به سطوح مبنای ۴- تهیه ابزار مناسب جهت انتقال اندازه‌ها، بنابراین برای

(الف) تفسیر اندازه‌های ابعادی

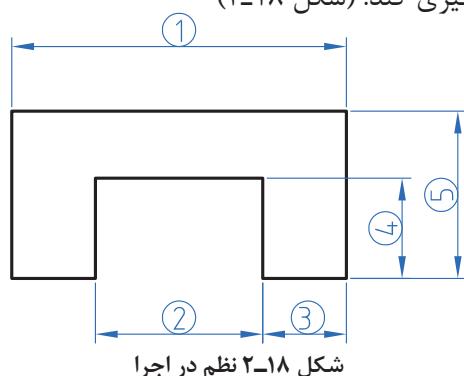


قطعات قبل از مونتاژ



شکل ۲-۱۷ نقشه دو قطعه شکاف وزبانه

که وجود شماره‌های سازمان‌یافته می‌تواند از تداخل مدارک تهیه شده و مخفی شدن از دید در ادامه کار جلوگیری کند. (شکل ۲-۱۸)



شکل ۲-۱۸ نظم در اجرا

**مرتبه اندازه**  
برای انتقال اندازه‌های عملکردی از روی نقشه کار به روی قطعه کار (جا نمای اندازه‌ها) نیاز به تشخیص و تعیین شاکله‌ها و جهت برداری آنها داریم. کُددادن به اندازه‌ها به منظور طبقه‌بندی درجه اهمیت و اولویت شاکله‌ها را مرتبه اندازه می‌نامیم.

## نظم دردیف مرتبه اندازه

در این فعالیت پس از تعیین اندازه‌های عملکردی، وجود نظم در کدها باعث رديابی بهتر اندازه‌ها صورت می‌گردد. برخی موقع اشتباه در روند کدگذاری و عدم نظم در مرتبه‌ها، مشکلاتی را به وجود می‌آورد



گفتگو کنید

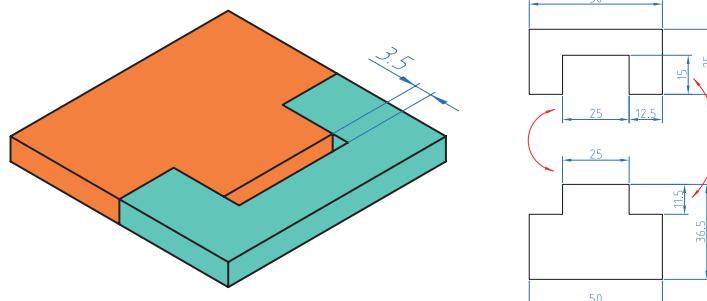
## ۲-۲-۳ اهمیت اندازه‌ها

- ۱- ابتدا یک کپی از نقشه تهیه کرده و با حذف عدد اندازه آن اقدام به جایگزینی کد مرتبه‌ها می‌نماییم.
- ۲- هر اندازه از نقطه شروع، خلاف حرکت عقربه ساعت کد می‌گیرد. کدها بناهه نیاز در تصاویر دیگر ادامه می‌یابند.

### درجه اهمیت اندازه‌ها به لحاظ کیفی

منظور از درجه اهمیت کیفی، میزان دقت یک اندازه نسبت به دیگر اندازه‌ها است. (بحranی CR<sup>۱</sup>، مهم IM<sup>۲</sup> و معمولی NO<sup>۳</sup>)

البته در این مبحث فعالیت اول یعنی خط‌کشی و



شکل ۲-۱۹ ارتباط اندازه دو قطعه جفت کاری شده

- ۳- با توجه به اهمیت اندازه دو قطعه در حالت مونتاژ شکل ۲-۱۹، ارتباط بین آنها را بررسی کرده و در جدول زیر درج کنید



تحقیق

جدول شماره ۱۰-۲ جدول مقایسه ای

توضیحات	قطعه ۲		قطعه ۱	
	اهمیت اندازه	مقدار اندازه	اهمیت اندازه	مقدار اندازه
اندازه سوراخ قطعه ۱ باید بزرگ تر از اندازه میله ۲ باشد	CR	۲۵	CR	۲۵
اختلاف فاصله ۳/۵ جهت مونتاژ	IM	۱۱/۵	IM	۱۵
تأثیری در مونتاژ ندارد	NO	۵۰	NO	۵۰
.....	.....	.....	.....	.....
.....	.....	.....	.....	.....
.....	.....	.....	.....	.....

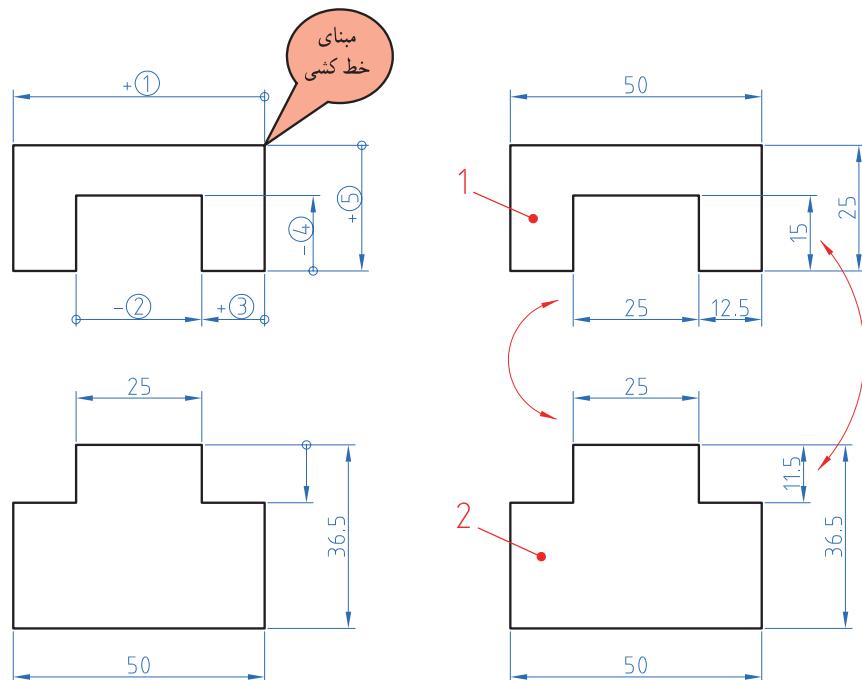
۱- Critical، و خیم

۲- Important، مهم

۳- Normal، معمولی

### مبانی عملکرد خط کشی روی قطعه کار

پروسه آماده سازی قطعه کار قبل از اجرای عملیات سوهان کاری مستلزم مراحلی است که دارای اهمیت زیادی می باشد. به افزایش و کاهش بردارها در (شکل ۲-۲۰) توجه کنید.



(ب) شکل ۲-۲۰ بردار اندازه ها

(الف) شکل ۲-۲۰ نمایش اندازه ها

۲-۲۵ با مشورت هنرآموز خود فرم گزارش تهیه کنید:

- ۱- چه مفهومی در کمیت های برداری تصویر (ب) وجود دارد.
- ۲- ارتباط اندازه ها را با تصویر مقابله مقایسه کنید.

جدول را با عبارات (NO, CR, IM) اندازه بحرانی، مهم و معمولی تکمیل کنید: (جدول ۲-۱۱)



پرسش

جدول ۲-۱۱ جدول ثبت اندازه های نقشه

توضیحات	اندازه روی نقشه	درجه اهمیت	کد اندازه
.....	۵۰	NO	۱
.....	۲۵	CR	۲
.....	.....	.....	۳
.....	۱۵	IM	۴
.....	.....	.....	۵
.....	.....	CR	۶
.....	.....	.....	۷
.....	.....	.....	۸
.....	.....	.....	۹

## مراحل انجام کار در سوهان کاری

نقشه‌خوانی

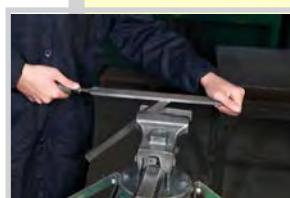
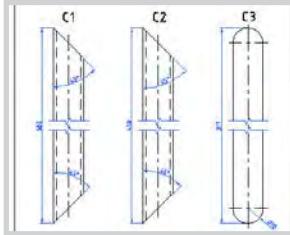
تمیز کردن سطح  
قطعات

کنترل صافی قطعات

خط کشی قطعه کار

بستن قطعه کار

سوهان کاری



نمودار ۲-۲ مراحل انجام کار در سوهان کاری

پرسش

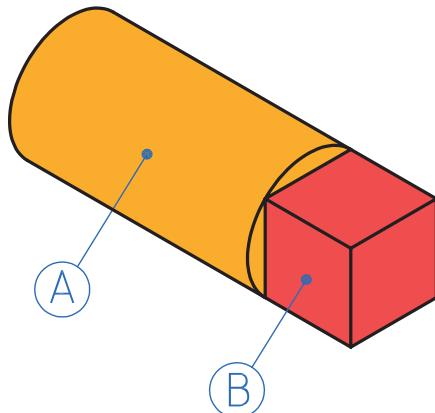
## آماده‌سازی قطعات قبل از عملیات سوها نکاری

به سؤالات زیر پاسخ دهید

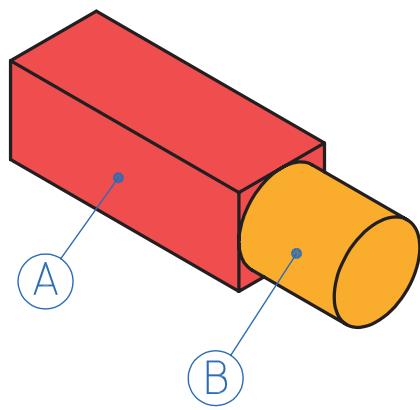
## به سؤالات زیر پاسخ دهید.

الف) استوانه فلزی مانند (شکل ۲-۲۱) را در اختیار داریم:

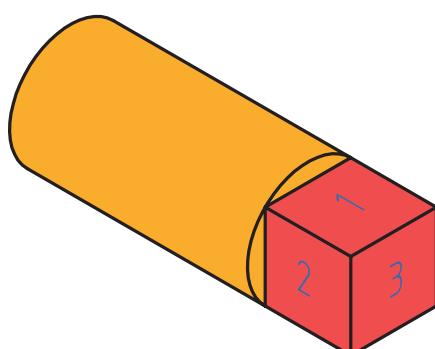
قسمت B چگونه ایجاد شده است.



شکل ۲-۲۱ استوانه فلزی چارپهلو شده



## شکل ۲-۲۲ چارپهلوی فلزی استوانه شده



شکل ۲-۲۳ مراحل ایجاد چاریهلو

ب) چارپهلوی فلزی مانند (شکل ۲-۲۲) را در اختیار داریم.

#### ۱- قسمت B چگونه ایجاد شده است.

..... — ۲

پ) شماره‌ها الیت سطوح سوهان‌کاری را نشان مدد. (شکا ۲۳-۲)

م احا، انعام سوهان کاری، را توضیح دهد.

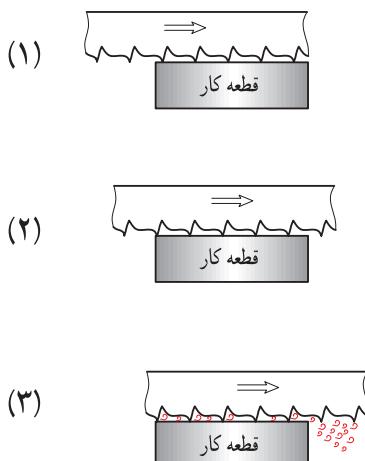
.....

۱۷- فرایند سوهان کاری



فیلم

سوهان، ابزاری برای انجام عمل براده برداری است. مسیری محدود و عبور از روی سطح قطعه کار براده را به بیرون از قطعه کار هدایت می‌کند که در یک عمل برگشت رو به عقب مجدداً آماده انجام این فعالیت جلو براده را از روی سطح قطعه کار جدا کرده و با در اختیار داشتن آن در لابه لای دندانه‌ها پس از طی براده برداری می‌شود. (شکل ۲-۲۴)



شکل ۲-۲۴ مکانیزم سوهان کاری

۲. دنباله سوهان: که برای جازدن دسته روی آن استفاده می‌شود. سخت کاری نمی‌شود.
  ۳. دسته سوهان: که روی دنباله مستقر می‌شود معمولاً چوبی یا پلاستیکی ساخته می‌شود تا به دست آسیب نرسانده و نرم باشد.
- (شکل ۲-۲۵)

سوهان از سه قسمت مختلف تشکیل می‌شود.  
۱. بدنه: که قسمت اصلی سوهان را تشکیل می‌دهد و از جنس فولاد ابزار آلیاژی کرمدار، فولاد ابزارسازی، فولاد پرکربن ساخته می‌شود. سطوح سوهان که از آن برای براده برداری استفاده می‌شود سخت کاری می‌شود. روی سطوح سوهان دندانه دندانه شده که از آن برای براده برداری استفاده می‌شود.



شکل ۲-۲۵ قسمت‌های مختلف سوهان

## اصول فنی در انجام سوهان‌کاری

## ۱۸- اصول فنی سوهان کاری



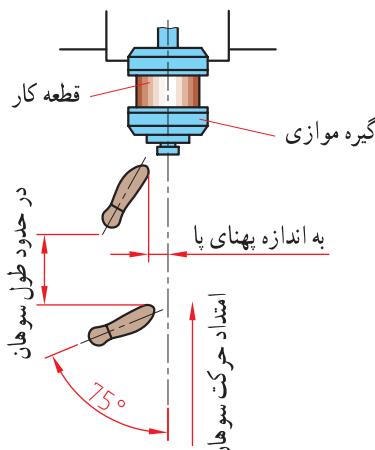
فیلم

کارایی بیشتر و خستگی فیزیکی کمتر می‌شود. بنابراین

برای نیل به این هدف لازم است:

(الف) پای چپ را به گونه‌ای روی زمین قرار دهید که زاویه‌ای در حدود  $30^{\circ}$  درجه نسبت به خط محور گیره داشته باشد.

(ب) پای راست را به اندازه تقریبی طول سوهان نسبت به پای چپ فاصله داده و به گونه‌ای روی زمین بگذارد که زاویه‌ای حدود  $75^{\circ}$  درجه نسبت به خط محور گیره داشته باشد (شکل ۲-۲۶).

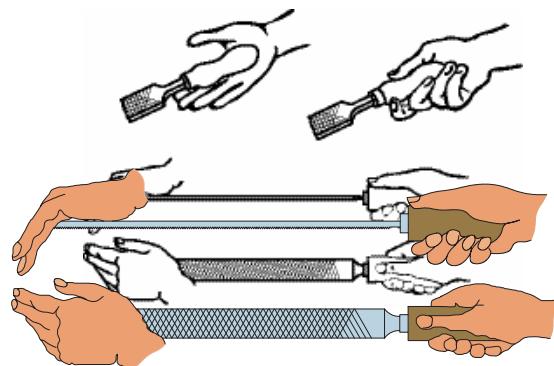


شکل ۲-۲۶ نحوه ایستادن

برای انجام سوهان کاری مطابق زیر عمل شود.

- ۱- انتخاب سوهان: با توجه به نقشه کار، سوهان مناسب از نظر اندازه، شماره آج، تعداد آج و فرم مقطع را انتخاب کنید.
- ۲- تنظیم ارتفاع گیره: با در نظر گرفتن طول قد، ارتفاع گیره را تنظیم کنید.

- توجه: مناسب ترین ارتفاع سطح گیره ارتفاعی است که ۵۰ تا ۸۰ میلیمتر پایین تر از آرنج قرار داشته باشد.
- ۳- بستن قطعه کار: قطعه کار را در داخل گیره و در وسط آن و به صورت کوتاه و کاملاً محکم ببندید.
  - ۴- نحوه ایستادن: ایستادن صحیح در پای گیره موجب



شکل ۲-۲۷ روش به دست گرفتن سوهان

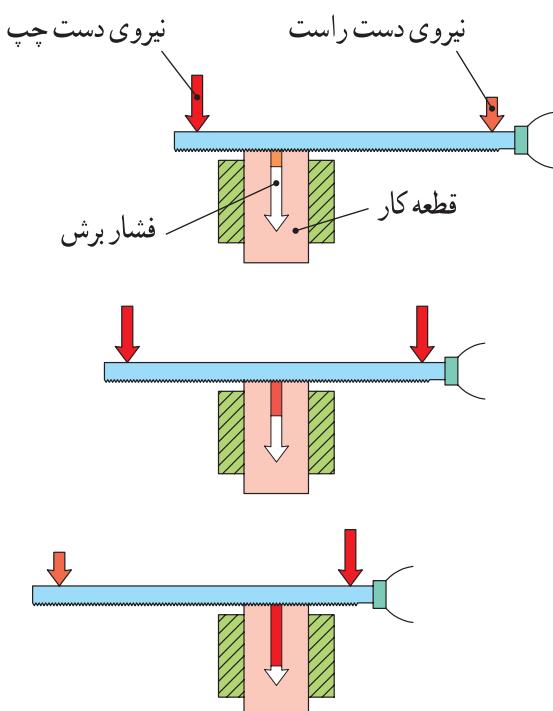
گرفته که اولاً دسته آن در گودی دست راست قرار گرفته و انگشت شست در بالای دسته باشد. (شکل ۲-۲۷)

توجه: این روش ایستادن برای افراد راست دست مناسب است.

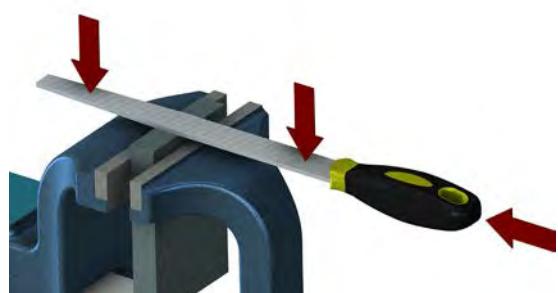
- ۵- گرفتن سوهان: سوهان را به گونه‌ای در دست راست

از آنجا که در حین سوهان کاری فاصله دو نیروی دست راست و چپ نسبت به وسط قطعه کار در حال تغییر است و از طرفی برای ایجاد تعادل لازم است گشتوار دو نیروی عمودی نسبت به وسط قطعه کار با هم مساوی باشند، لذا مقدار دو نیروی عمودی در مسیر سوهان کاری کم و زیاد می‌شوند تا سوهان از روی کار بلند نشود، همچنین باید دو نیروی مذکور در یک صفحه قرار داشته باشند (شکل ۲-۲۹).

۶- وضعیت نیروها: مطابق شکل با دست چپ نیروی عمودی و به وسیله دست راست دو نیروی افقی و عمودی به سوهان وارد می‌شود. مجموع دو نیروی عمودی دست راست و دست چپ باعث فرو رفتن آج سوهان در قطعه کار می‌شود. ضخامت براده به مقدار این نیروها بستگی دارد، یعنی هر چه مقدار این نیروها بیشتر باشد ضخامت براده (عمق براده) نیز بیشتر خواهد شد (شکل ۲-۲۸).



شکل ۲-۲۸ تغییر نیروهای عمودی در سوهان



شکل ۲-۲۹ وضعیت نیروها در سوهان

۶-۲ ترجمه کنید.

Filing is a material removal process in manufacturing. Similar, depending on use, to both sawing and grinding in effect, it is functionally versatile, but used mostly for finishing operations.



۲-۲-۷ جدول زیر را تکمیل نمایید.(جدول ۱۲-۲)



تحقيق

جدول شماره ۱۲-۲ کاربرد انواع سوهان

شماره	نام سوهان	کاربرد	تصویر
۱	سوهان کیفی	براده برداری ظرفی	
۲	.....	.....	
۳	سوهان با مقطع لوزی	گوشه های تند	
۴	.....	.....	
۵	سوهان چاقویی	گوشه های تند	

۲-۲-۸ جدول زیر را تکمیل نمایید. (جدول ۲-۱۳)



تحقیق

جدول شماره ۲-۱۳ کاربرد انواع سوهان

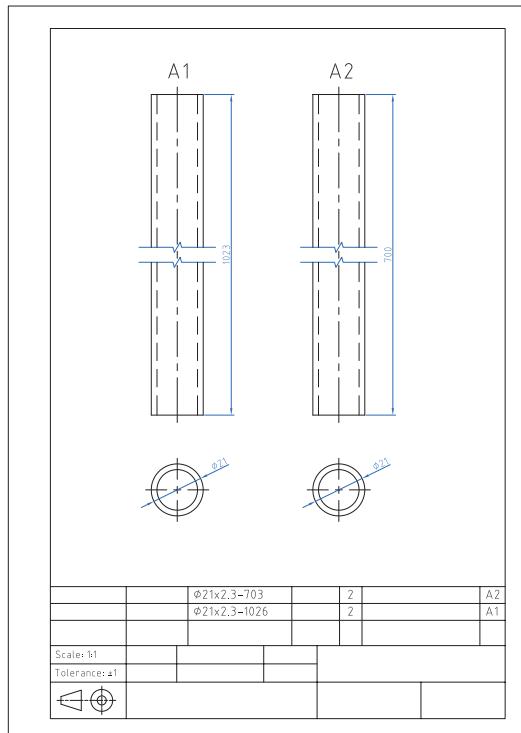
شکل	نام و کاربرد	شماره	شکل	نام و کاربرد	شماره
	..... .....	۵		..... .....	۱
	سوهان تخت برای سطوح مستوی	۶		..... .....	۲
	سوهان سه گوش برای سطوح زاویه‌ای	۷		..... .....	۳
	..... .....	۸		..... .....	۴

## ۲-۲-۱ فعالیت کارگاهی ۱: سوهان کاری لوله

هدف: سوهان کاری دو سر قطعات A1 و A2، گونیا کردن و اندازه نمودن طول آنها (شکل ۲-۳۰)



فعالیت کارگاهی



شکل ۲-۳۰ نقشه سوهان کاری قطعات محافظ کنار تخت

مشخصات قطعه کار:

نام: ۱- لوله اره کاری شده

۲- لوله اره کاری شده

جنس: فولاد st37

ابعاد: خروجی قسمت اره کاری

تعداد: از هر کدام دو عدد

تولرانس:  $\pm 1$  میلی متر

وسایل و ابزارهای مورد نیاز:

۱- متر نواری فلزی ۲- خط کش فلزی ۳- کولیس ورنیه

۰/۰۵

۴- سوزن خط کش پایه دار ۵- میز کار ۶- گیره موازی

۷- سوهان متوسط ۸- لب گیره مناسب ۹- وسایل تمیز

کردن

۱۰- وسایل روغن کاری

پس از پایان فعالیت کارگاهی در هر روز برآدها را از روی وسایل و دستگاه جمع آوری نموده و اطراف محیط کار را تمیز کنید.



نکات

زیست محیطی



ایمنی

اول ایمنی بعد کار

۱- قبل از شروع به کار از محکم بودن قطعه کار در داخل گیره اطمینان حاصل کنید.

۲- برای سوهان کاری از سوهان بدون دسته استفاده نکنید.

۳- از جاسازی صحیح دنباله سوهان در دسته مربوطه و همچنین محکم بودن آن مطمئن شوید.

۴- از به کار بردن سوهان هایی با دسته شکسته و ترک دار و یا سیم پیچی شده خودداری شود(شکل ۲-۳۱).



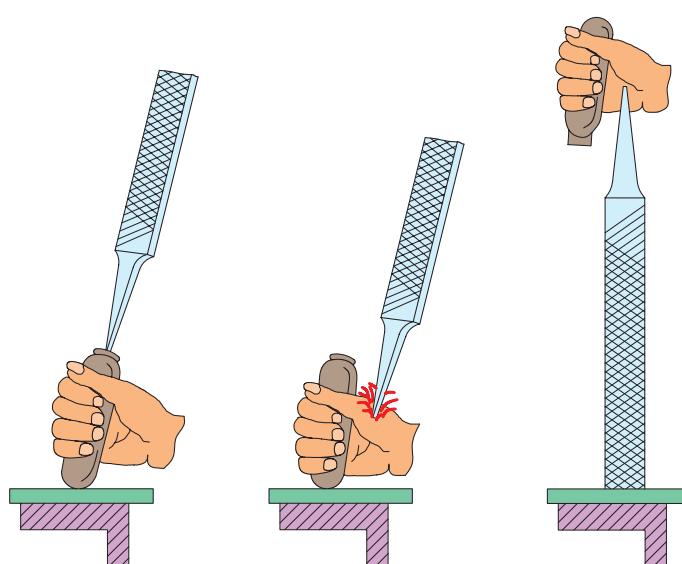
۳- کج بودن دسته

۲- مقدار درگیری کم

۱- ترک دار بودن دسته

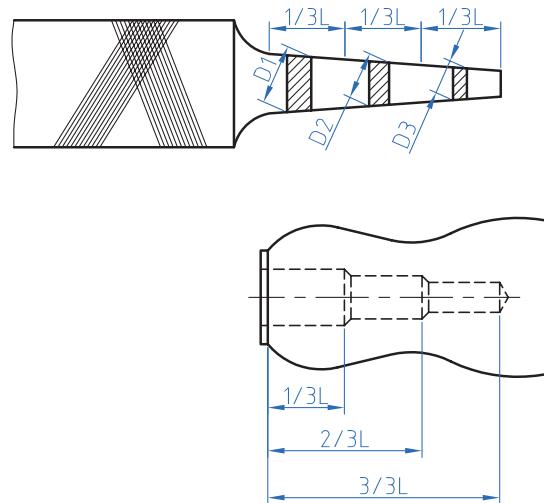
شکل ۲-۳۱ نامناسب بودن دسته سوهان

۶- انتخاب روش ناصحیح در جازدن دسته سوهان موجب آسیب رساندن به دست می شود (شکل ۲-۳۲).



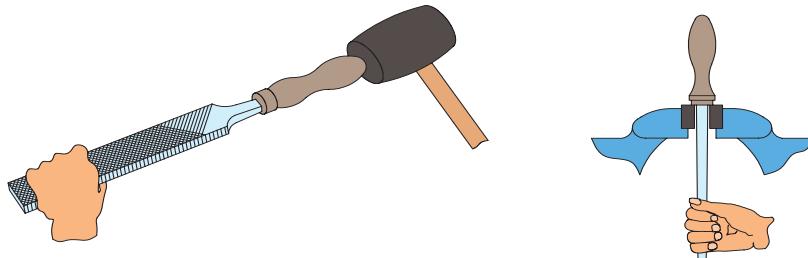
شکل ۲-۳۲ جازدن غیرصحیح دسته سوهان

۶- برای جازدن دسته سوهان ابتدا دسته را به صورت پله‌ای سوراخ کنید (شکل ۲-۳۳).



شکل ۲-۳۳ سوراخ‌کاری دسته سوهان

۷- برای محکم کردن دسته سوهان ابتدا انباله سوهان را در دسته قرار داده و سپس با وارد کردن ضربات به دسته سوهان به وسیله چکش پلاستیکی و یا استفاده از یک سطح صلب آن را محکم کنید (شکل ۲-۳۴).



شکل ۲-۳۴ محکم کردن و خارج کردن دسته سوهان

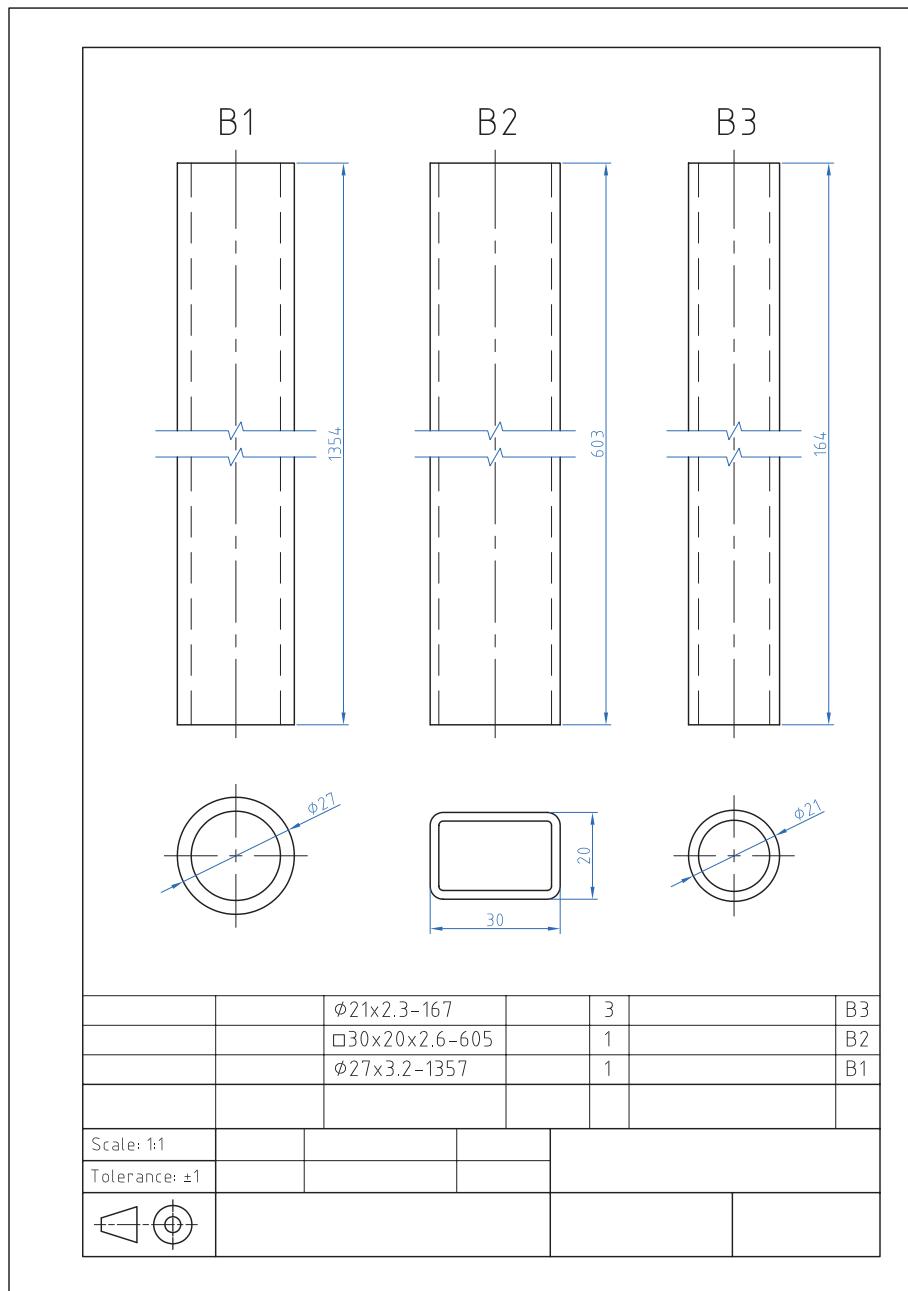
- ۸- برای جلو گیری از صدمه دیدن سطح کار بهتر است از لب گیره استفاده شود.
- ۹- از آنجا که سوهان آب داده شده است، لذا از وارد کردن هر نوع ضربه به آن خودداری شود، زیرا در اثر ضربه، آج آن شکسته خواهد شد
- ۱۰- از لمس کردن سطح سوهان کاری شده و آغشته کردن آن به روغن، گریس و... خودداری شود.
- ۱۱- قبل از شروع به انجام سوهان کاری قطعه را پلیسه گیری کنید.
- ۱۲- کلیه وسایل در محل مناسب و به طور منظم چیده و بایگانی شوند، به طوری که دسترسی به آنها آسان باشد. توجه: بایگانی کردن سوهان در انبار کارگاه نیز باید به گونه‌ای باشد که اولاً دسته‌بندی شده و ثانیاً دسترسی به آن سریع باشد و ثالثاً روی یکدیگر ساییده نشوند.

## ۲-۲-۲ فعالیت کارگاهی

با رعایت اصول فنی و نکات ایمنی قطعات را بر اساس نقشه شماره ۲ سوهان کاری کنید. (شکل ۲-۳۵)



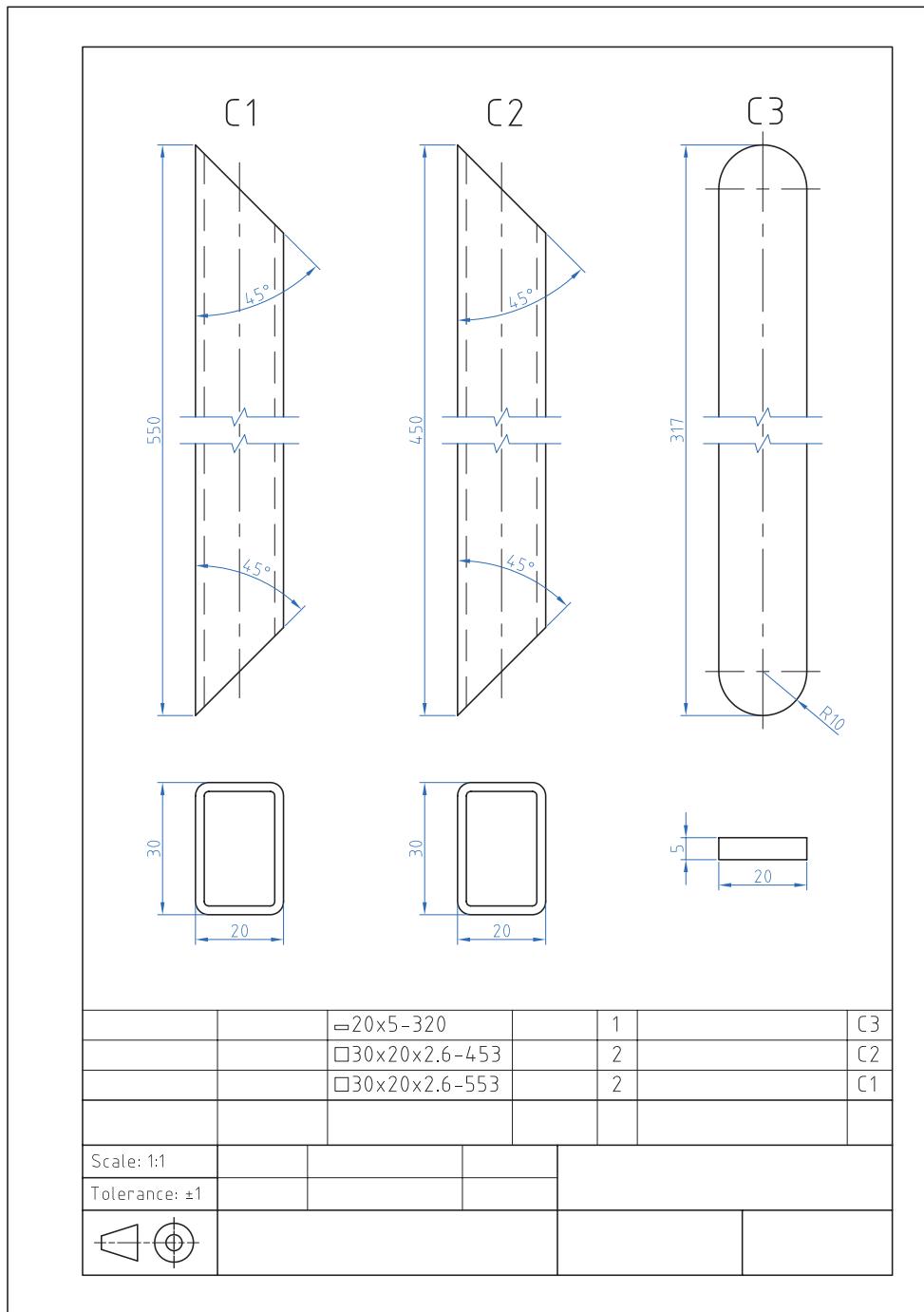
فعالیت کارگاهی



شکل ۲-۳۵ نقشه سوهان کاری قطعات پایه

### ۲-۲-۳ فعالیت کارگاهی ۳

با رعایت اصول فنی و نکات ایمنی قطعات را بر اساس نقشه شماره ۳ سوهان کاری کنید. (شکل ۲-۳۶)



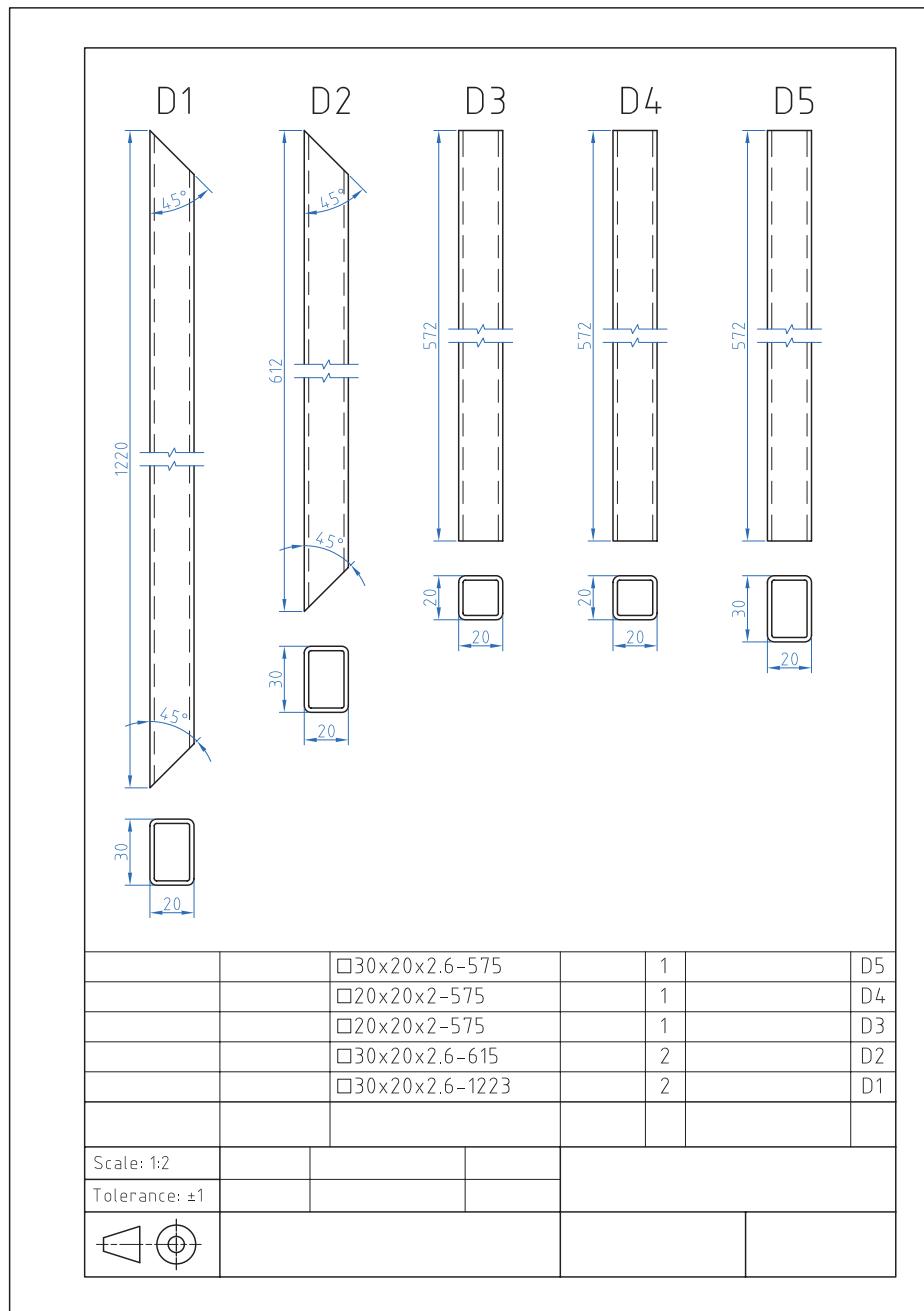
شکل ۲-۳۶ نقشه سوهان کاری قطعات شکن

## فعالیت کارگاهی ۴- قسمت اول

با رعایت اصول فنی و نکات ایمنی قطعات را بر اساس نقشه شماره ۴-۱ سوھان کاری کنید (شکل ۲-۳۷).



فعالیت کارگاهی



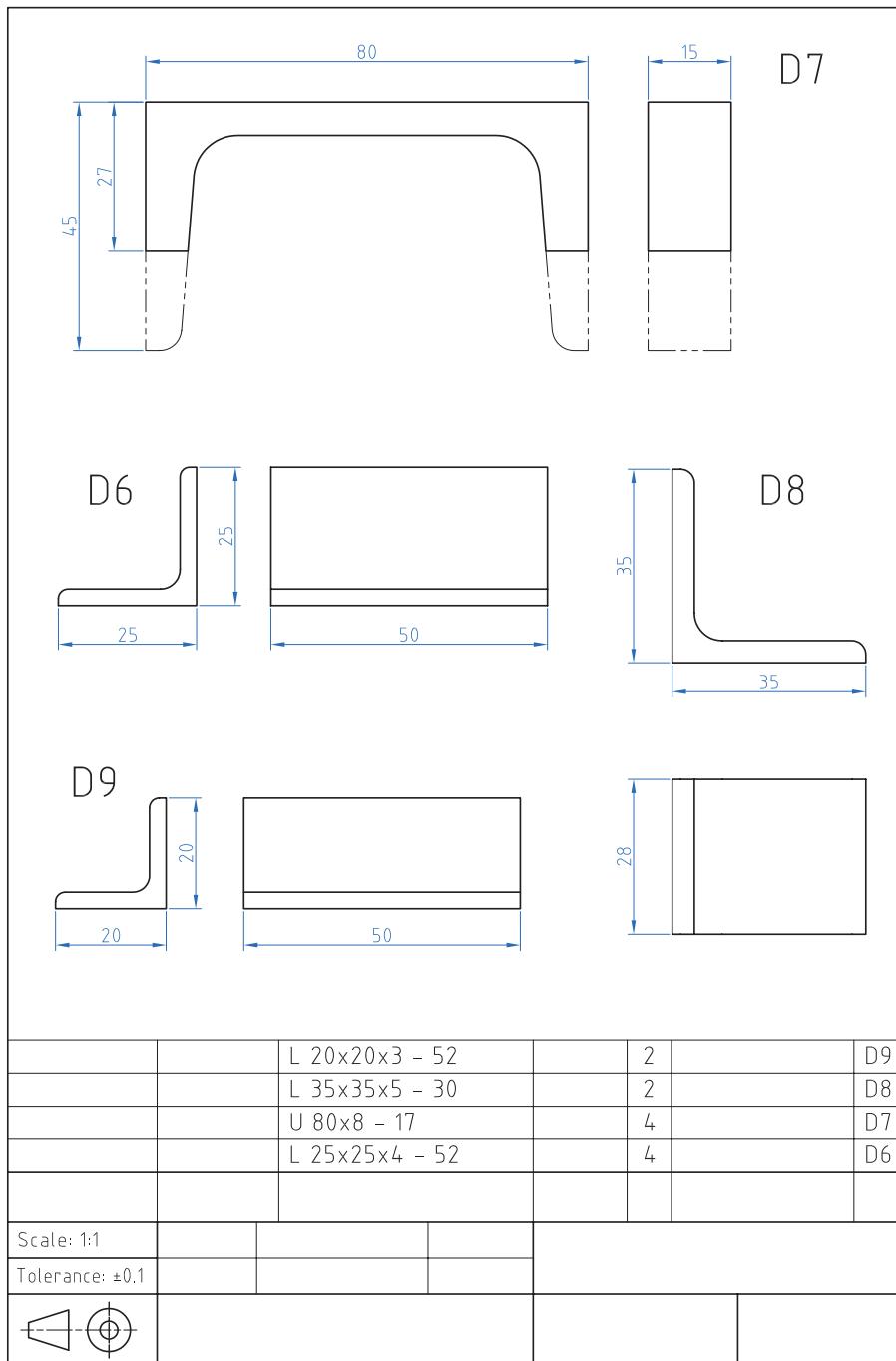
شکل ۲-۳۷ نقشه سوھان کاری اجزای چارچوب اصلی

#### فعالیت کارگاهی ۴- قسمت دوم

۴-۲-۲ با رعایت اصول فنی و نکات ایمنی قطعات را بر اساس نقشه شماره ۴-۲ سوهان کاری کنید (شکل ۴-۳۸).

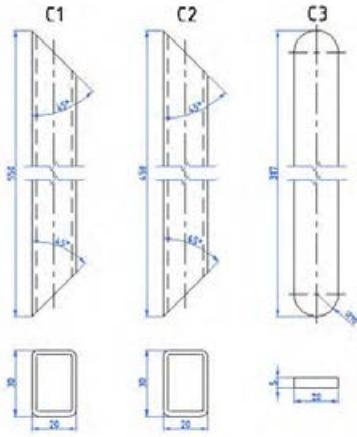


فعالیت کارگاهی



شکل ۴-۳۸ نقشه سوهان کاری اجزای چارچوب اصلی

## ارزشیابی شایستگی سوهان کاری

	<b>شرح کار:</b> <b>سوهان کاری قطعات شکن:</b> تعداد C1 دو عدد تعداد C2 دو عدد تعداد C3 یک عدد																									
<b>استاندارد عملکرد:</b>																										
<b>ساخت قطعات با عملیات سوهان کاری مطابق نقشه با تولرانس عمومی ISO 2768-m</b>																										
<b>شاخص‌ها:</b>																										
۱- اندازه‌ها بر اساس استاندارد m- ISO 2768	۲- انطباق فرم طرفین قطعه C3 با شابلن قوس مربوطه																									
<b>شرایط انجام کار و ابزار و تجهیزات:</b>																										
<b>شرایط:</b> ۱- در محیط کارگاه ۲- نور یکنواخت با شدت ۴۰۰ لوکس ۳- تهویه استاندارد و دمای $20^{\circ}\pm 3^{\circ}$ ۴- ابزارآلات و تجهیزات استاندارد و آماده به کار ۵- وسایل ایمنی استاندارد ۶- زمان ۸ ساعت																										
<b>ابزار و تجهیزات:</b> قطعه کار- میزکار - گیره موازی - آچار تنظیم گیره - خطکش فلزی ۳۰۰ میلی‌متر کولیس ورنیه با تفکیک پذیری $0/0.5$ - گونیای فلزکاری به طول ۱۵۰ میلی‌متر- صفحه صافی کارگاهی $400 \times 400$ . سنبه نشان $60^{\circ}$ - سوزن خطکش $30^{\circ}$ و پایه‌دار- سوهان تخت $250$ خشن و متوسط و نرم - کات کبود- وسایل تنظیف - چکش فولادی - شابلن قوس $(15/5-25)$																										
<b>معیار شایستگی:</b>																										
<table border="1" style="width: 100%; border-collapse: collapse;"> <thead> <tr> <th style="text-align: center;">ردیف</th> <th style="text-align: center;">مرحله کار</th> <th style="text-align: center;">حداقل نمره قبولی از ۳</th> <th style="text-align: center;">نمره هنرجو</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td style="text-align: center;">۱</td> <td style="text-align: center;">بررسی قطعه کار اولیه</td> <td style="text-align: center;">۱</td> <td></td> </tr> <tr> <td style="text-align: center;">۲</td> <td style="text-align: center;">آماده‌سازی قطعه کار</td> <td style="text-align: center;">۱</td> <td></td> </tr> <tr> <td style="text-align: center;">۳</td> <td style="text-align: center;">بستن قطعه کار</td> <td style="text-align: center;">۱</td> <td></td> </tr> <tr> <td style="text-align: center;">۴</td> <td style="text-align: center;">انجام عملیات سوهان کاری</td> <td style="text-align: center;">۲</td> <td></td> </tr> <tr> <td colspan="2" style="text-align: right; padding-right: 10px;">           شایستگی‌های غیرفنی، ایمنی، بهداشت، توجهات زیستمحیطی و نگرش:            ۱- استفاده از مواد و تجهیزات با روش‌های صحیح و ایمن            ۲- استفاده از لباس‌کار و کفش ایمنی            ۳- تمیزکردن گیره و محیط کار            ۴- پاییندی به الزامات نقشه‌های دقیق و سرعت عمل         </td></tr> <tr> <td colspan="2" style="text-align: right; padding-right: 10px;"> <b>میانگین نمرات</b> </td></tr> <tr> <td colspan="2" style="text-align: right; padding-right: 10px;">           * حداقل میانگین نمرات هنرجو برای قبولی و کسب شایستگی، ۲ می‌باشد.         </td></tr> </tbody> </table>	ردیف	مرحله کار	حداقل نمره قبولی از ۳	نمره هنرجو	۱	بررسی قطعه کار اولیه	۱		۲	آماده‌سازی قطعه کار	۱		۳	بستن قطعه کار	۱		۴	انجام عملیات سوهان کاری	۲		شایستگی‌های غیرفنی، ایمنی، بهداشت، توجهات زیستمحیطی و نگرش: ۱- استفاده از مواد و تجهیزات با روش‌های صحیح و ایمن ۲- استفاده از لباس‌کار و کفش ایمنی ۳- تمیزکردن گیره و محیط کار ۴- پاییندی به الزامات نقشه‌های دقیق و سرعت عمل		<b>میانگین نمرات</b>		* حداقل میانگین نمرات هنرجو برای قبولی و کسب شایستگی، ۲ می‌باشد.	
ردیف	مرحله کار	حداقل نمره قبولی از ۳	نمره هنرجو																							
۱	بررسی قطعه کار اولیه	۱																								
۲	آماده‌سازی قطعه کار	۱																								
۳	بستن قطعه کار	۱																								
۴	انجام عملیات سوهان کاری	۲																								
شایستگی‌های غیرفنی، ایمنی، بهداشت، توجهات زیستمحیطی و نگرش: ۱- استفاده از مواد و تجهیزات با روش‌های صحیح و ایمن ۲- استفاده از لباس‌کار و کفش ایمنی ۳- تمیزکردن گیره و محیط کار ۴- پاییندی به الزامات نقشه‌های دقیق و سرعت عمل																										
<b>میانگین نمرات</b>																										
* حداقل میانگین نمرات هنرجو برای قبولی و کسب شایستگی، ۲ می‌باشد.																										

## واحد یادگیری ۴ شایستگی سوراخ کاری

### مقدمه

سوراخ کاری شامل دو فرایند (براده برداری) و (بدون براده برداری) است. بهره‌گیری از انواع فرایندها در سوراخ کاری بستگی به کاربرد این دو فرایند دارد که در اینجا سوراخ کاری با ابزار (مته) مد نظر است در پیرامون سوراخ کاری با متنه به استفاده از انواع آن می‌پردازیم و نحوه به کارگیری آن را در ساخت و تولید مصنوعات فلزی در ادامه به توضیح بیشتر می‌پردازیم.

### استاندارde عملکرد

پس از اتمام این واحد یادگیری هنرجویان قادر خواهند بود قطعات فلزی و غیرفلزی را بر اساس نقشه سوراخ کاری کنند.

### پیش نیاز و یادآوری

#### نقشه خوانی

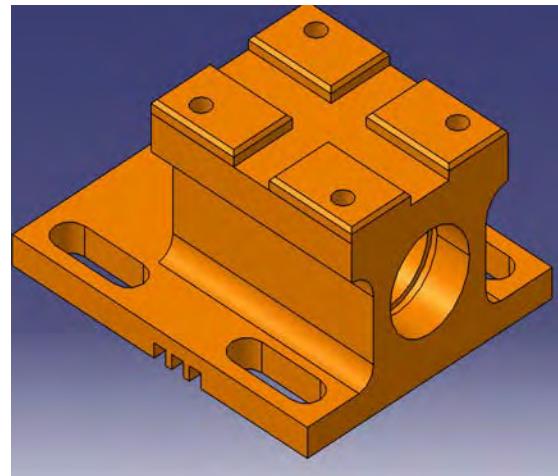
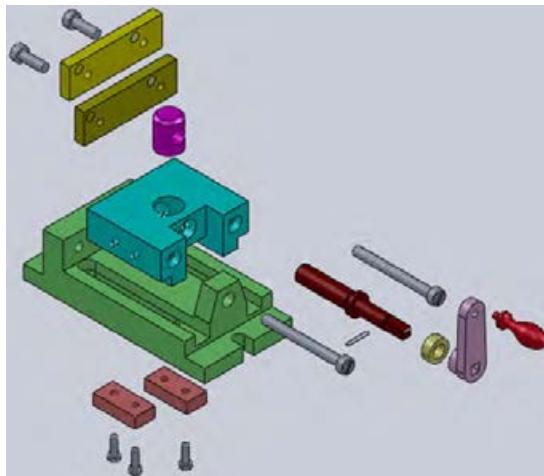
خط کشی با ابزارهای (سوزن خط کش، سنبه نشان)  
اندازه برداری از روی نقشه کار و انتقال روی قطعه کار

### ۱۹- انواع کارکرد سوراخ‌ها



فیلم

فضای مناسب برای استفاده از پیچ و مهره، میخ پرج، پین یا عبور مایعات و گازها و... روی قطعات انجام می‌شوند. (شکل ۲-۳۹)



شکل ۲-۳۹ قطعات صنعتی

برای ایجاد سوراخ روی قطعه کار روش‌های گوناگونی وجود دارد، اما اصلی‌ترین آنها روش براده‌برداری است. ابزارهایی که در این روش استفاده می‌شوند، ابزارهای خاصی هستند که مهم‌ترین آنها متنه نام دارد.

«عمل ایجاد سوراخ روی قطعه کار به روش براده‌برداری با استفاده از متنه، سوراخ‌کاری نامیده می‌شود.»



۲-۳-۱ ضمن تکمیل شکل درباره اهمیت انواع سوراخ در اشکال زیر با یکدیگر بحث کنید.

نقش سوراخ در قطعه	تصویر	نقش سوراخ در قطعه	تصویر
..... ..... .....		..... ..... .....	
..... ..... .....		محل عبور سیال	
..... ..... .....		..... ..... .....	
نگهداشت لوله آب روی دیوار		..... ..... .....	

شکل ۲-۴۰ کاربرد انواع سوراخ

اهمیت مونتاژ و دمونتاژ در ایجاد مجموعه ها

تعريف مونتاژ و دمونتاژ:

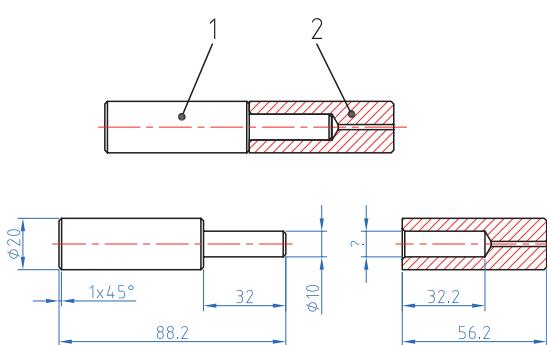


۲۰- با مونتاژ و دمونتاژ محصولات صنعتی آشنا می شوید.

مونتاژ کردن: به هم پیوستن اجزا و قطعات یک مجموعه به گونه ای که وظیفه خود را به خوبی انجام دهند.

دemonتاز کردن: جدا سازی اجزای یک مجموعه بدون آسیب دیدن قطعات به گونه ای که مسیر مونتاژ حفظ شود.

نقشه فنی مجموعه مونتاژ و دمونتاژ یک لولا را در (شکل ۲-۴۱) مشاهده می کنید. به نحوه مونتاژ دقت کنید، آیا اولویت برای ساخت هر قطعه وجود دارد؟ نظر خود را به هنرآموز محترم بیان کنید.



شکل ۲-۴۱ حالت مونتاژ و دمونتاژ یک جفت لولا



فکر کنید

۲-۳-۲

- ۱- سوراخ قطعه شماره ۲ (در شکل ۲-۴۱ و ۲-۴۲) چه اندازه‌ای باید داشته باشد تا مونتاژ به راحتی انجام گیرد؟
- ۲- با توجه به شکل ۲-۴۳ یک مجموعه مشابه را دمونتاژ و مجددًا مونتاژ نماید.



شکل ۲-۴۲ بزرگ نمایی محل اتصال

شکل ۲-۴۳ قطعات شیر آب و خودکار

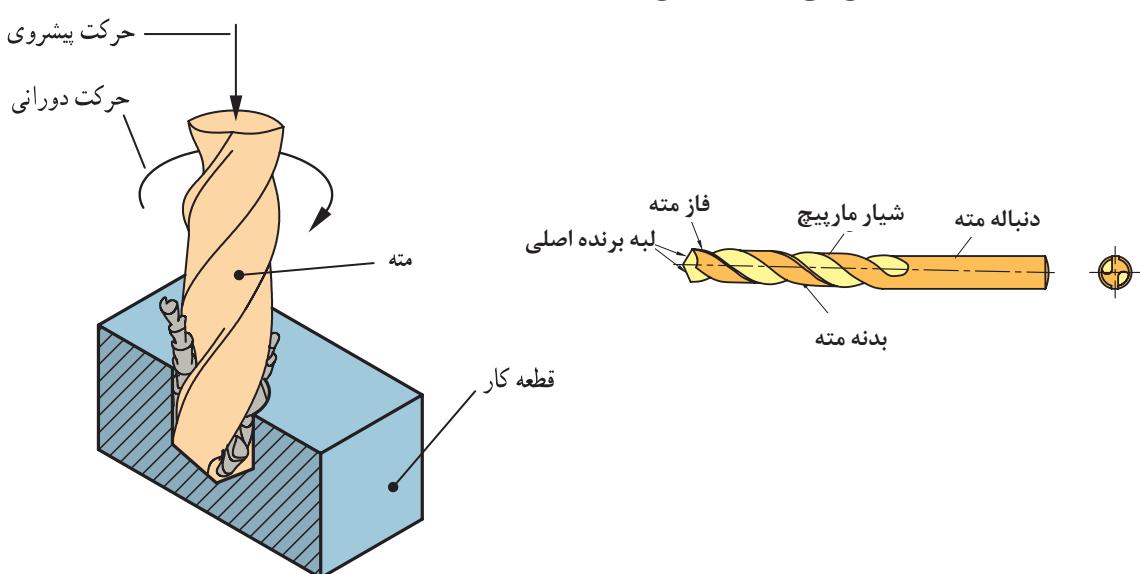
### فرایند سوراخ کاری

۲۱- فرایند سوراخ کاری



فیلم

حرکت دورانی را حرکت برش و حرکت خطی را حرکت پیشروی می‌نامند (شکل ۲-۴۴). قسمت‌های مختلف مته در شکل ۲-۴۵ نمایش داده شده است.



شکل ۲-۴۴ نمایش فرایند سوراخ کاری

شکل ۲-۴۵ قسمت‌های مختلف مته

۲-۳-۳ وظیفه قسمت‌های مختلف مته شکل ۲-۴۶ را در قسمت‌های مشخص شده بنویسید؟



تحقیق

جدول ۲-۱۵ وظیفه قسمت‌های مختلف مته

۵	۴	۳	۲	۱
.....	.....	.....	.....	.....
.....	.....	.....	.....	.....
.....	.....	.....	.....	.....

شکل ۲-۴۶  
قسمت‌های مختلف  
مته

۲-۳-۴ ترجمه کنید.

Drilling is a cutting process that uses a drill bit to cut a hole of circular cross-section in solid materials. The drill bit is a rotary cutting tool.



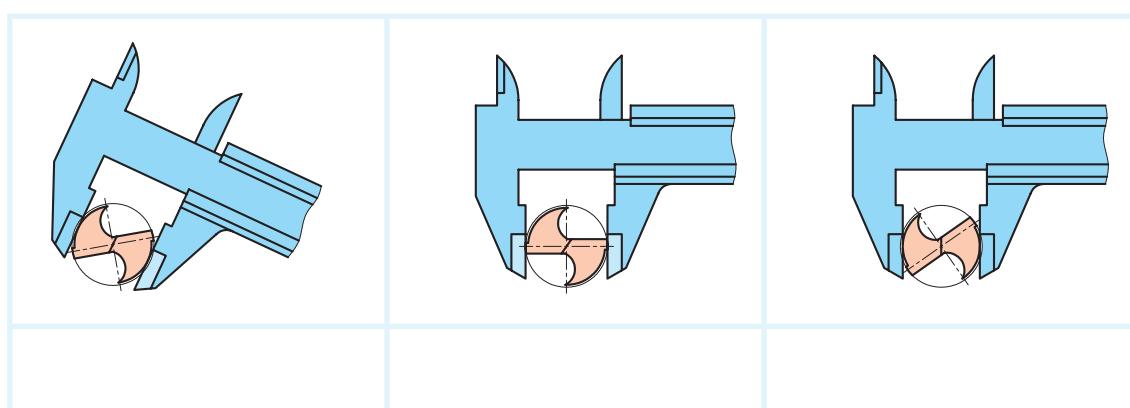
پادداشت

۲-۳-۵ کدام گزینه اندازه‌گیری صحیح قطر مته را نشان می‌دهد؟



برداشت

جدول ۲-۱۶ اندازه‌گیری صحیح قطر مته



کاری را انجام دهد. مثل مته الماسه مخصوص شیشه، فولاد، چوب و.....

پیش مته:

اگر اندازه قطر مته بزرگ باشد نمی‌توان سوراخ کاری را با یک مته و دریک مرحله انجام داد. بلکه باید به کمک مته‌های کوچک‌تر و به تدریج سوراخ را به اندازه نهایی رساند. علت این است که با مته‌هایی با قطر بزرگ طول لبه عرضی زیاد خواهد شد و چون این لبه زاویه مناسب برای برآورده برداری ندارد، احتمال انحراف و یا شکستن مته افزایش می‌یابد. به همین علت بهتر است در سوراخ کاری با مته‌های بزرگ ابتدا قطعه را با مته‌های کوچک‌تر سوراخ کرده و سپس از مته اصلی استفاده کنید.

عوامل مؤثر در انتخاب مته: برای مواد مختلف، ویژگی‌های ساختمانی و جنس مته‌ها متفاوت است.

برای فلزات تقسیم بندی‌های زیر وجود دارد:

(الف) تیپ H با زاویه راس  $80^{\circ}$  درجه و زاویه مارپیچ  $10-13^{\circ}$  درجه برای فلزات سخت و شکننده مثل فولاد سخت و برنز

(ب) تیپ N با زاویه رأس  $118^{\circ}$  درجه و زاویه مارپیچ  $16-30^{\circ}$  درجه برای فولاد و فولاد ریختگی

(ج) تیپ W با زاویه راس  $140^{\circ}$  درجه و زاویه مارپیچ  $35-40^{\circ}$  درجه برای فلزات نرم همچنین مته‌های الماسه برای مواد مختلف ساخته شده است که می‌تواند با سرعت‌های بالا عمل سوراخ

۶-۳ با توجه به جنس مواد مندرج در جدول، ویژگی‌های مته مناسب را در جدول بنویسید.



تحقيق

جدول ۲-۱۷ ویژگی‌های مته مناسب برای فلزات مختلف

زاویه مارپیچ	زاویه راس مته	تیپ	جنس
.....	.....	.....	آهن
.....	.....	.....	مس
.....	.....	.....	آلومینیوم
.....	.....	.....	برنج
.....	.....	.....	لاستیک
.....	.....	.....	کاشی
.....	.....	.....	سرامیک

۶-۳-۷ با گرفتن مته‌های مندرج در جدول زیر از انبار، قطر پیش مته‌ها را بنویسید.



تحقيق

جدول ۲-۱۸ تعیین قطر پیش مته

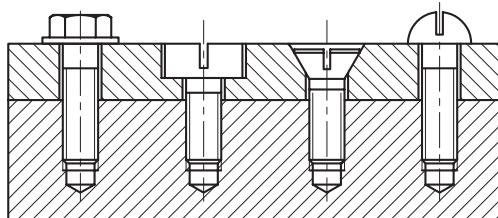
۲۰	۱۶	۱۲	قطر مته
.....	.....	.....	قطر پیش مته

## متنهای خزینه:

۲۲- با انواع متنه خزینه آشنا می شوید.



فیلم



شکل ۲-۴۷ خزینه سر پیچ

متنه خزینه برای پلیسه گیری لبه سوراخها، پخ زدن سر سوراخ مهره‌ها، خزینه کاری محل قرار گرفتن سر پیچ‌ها استفاده می‌شود. طول این متنهای نسبت به متنهای مارپیچ کوتاه‌تر است. تعداد لبه‌های بُرندۀ این متنهای بیشتر از دو لبه است و زاویه براده در آنها صفراست. (شکل ۲-۴۷)

فکر کنید کاربرد متنه خزینه‌های جدول زیر را بنویسید؟

جدول ۲-۱۹ کاربرد انواع متنه خزینه

تصویر	کاربرد
	مسطح کردن سطوح انکا

## انواع ماشین‌های متنه:

در زندگی روزمره بعضاً از دریل دستی برای سوراخ‌کاری دیوارها و قطعات نیاز پیدا کرده‌اید. این عمومی‌ترین ابزار فلزکاری است.

جدول ۲-۲۰ انواع ماشین‌های متنه (دریل)

نام	تصویر
دریل دستی مکانیکی	
دریل دستی شارژی	
دریل دستی برقی	
دریل رومیزی	

۲-۳-۸- ترجمه کنید.

A countersink (symbol:  $\vee$ ) is a conical hole cut into a manufactured object, or the cutter used to cut such a hole

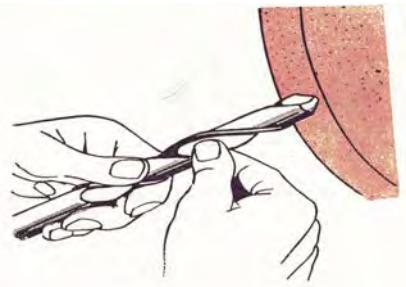


پادداشت



آیا می‌دانید که

تیز کردن مته‌ها به دوروش دستی و یا استفاده از قالب مخصوص امکان پذیر است. (شکل ۲-۴۸) از آنجا که کار با ماشین سنگ ابزار تیز کنی مستلزم رعایت نکات ایمنی خاصی می‌باشد. این کار حتماً تحت نظارت هنرآموز انجام گیرد.



شکل ۲-۴۸ تیز کردن مته

#### بستن قطعه کار:

قطعه کار بایستی به نحو مطمئن بسته شود به طوری مته، پرتاب قطعه کار، پرتاب گیره و ایجاد حادثه برای که در اثر فشار مته و نیروهای برشی قطعه از محل شخص خواهد شد. خود تکان نخورد حرکت قطعه کار موجب شکستن



گفتگو کنید

۲-۳-۹ نحوه بستن قطعه کار در هریک از اشکال زیر را توضیح داده و روش‌های نامطمئن را ذکر کنید.

جدول ۲-۲۱- انواع وسایل بستن قطعه کار در سوراخ کاری

	گیره رو میزی وسیله‌ای مطمئن برای بستن قطعات کوچک و متوسط		..... .....
	..... .....		نگهداری قطعات بلند (روش غیر ایمن)
	..... .....		..... .....

### کار عملی

خط کشی قطعات E۱۳ - E۱۰ - D۷ - D۶ براساس نقشه شماره ۸ مندرج در صفحه ۱۱۵ را انجام دهید.

### سرعت برش و تعداد دوران

با توجه به این تعریف برای محاسبه سرعت برش در متنه از رابطه زیر

$$V = \frac{d \times \pi \times n}{1000}$$

استفاده می‌شود. که:

$V$  سرعت برش برحسب  $m/min$

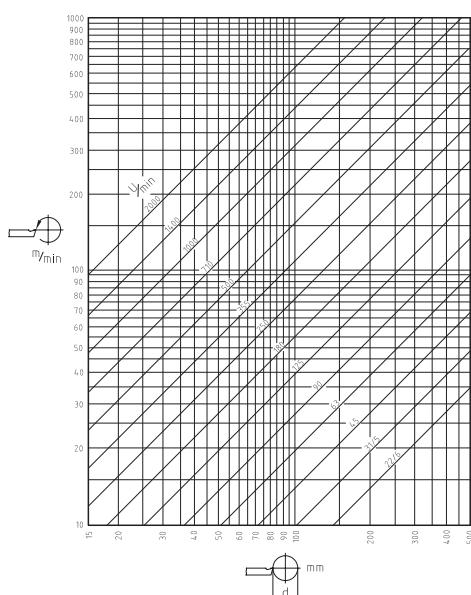
$d$  قطر متنه برحسب میلی‌متر

$n$  تعداد دوران متنه برحسب  $U/min$  است.

سرعت برش با توجه به عواملی مانند جنس ابزار و جنس قطعه‌کار و استفاده از مایع خنک‌کننده به دست می‌آید. این سرعت برای جنس‌های مختلف در جداول آمده است.

برای سهولت انجام کار می‌توان از نمودارهای زیر هم تعداد دور لازم را مشخص نمود. (شکل ۲-۵۰) و (شکل

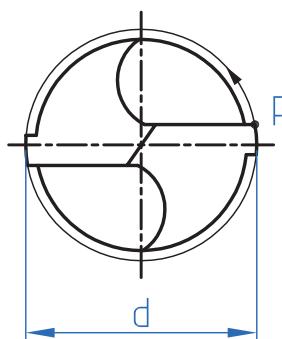
هنگام سوراخ‌کاری در اثر اصطکاک بین متنه و قطعه‌کار حرارت به وجود می‌آید. هرقدر حرکت دورانی متنه بیشتر باشد، مقدار حرارت ایجادشده نیز بیشتر می‌شود. حد مقاومت متنه در مقابل حرارت دمای مشخصی است. وقتی حرارت ایجادشده از آن حد بیشتر شود، متنه سختی خود را از دست می‌دهد و نمی‌تواند به شکل مناسب برآورده باشد. درنتیجه سطح داخلی سوراخ ناصاف و اندازه قطر سوراخ ایجادشده از اندازه مورد نظر کوچک‌تر خواهد شد. حال اگر سرعت دوران متنه کم باشد، حرارت ایجادشده نیز کم خواهد شد. اما زمان سوراخ‌کاری افزایش پیدا خواهد کرد که این امر برای تولید مقرنون به صرفه نیست. درنتیجه تعداد دوران باید طوری انتخاب شود که نه متنه آسیب ببیند و نه زمان تولید خیلی افزایش یابد. برای انتخاب تعداد دوران مناسب ابتدا باید با مفهوم سرعت برش آشنا شویم.



شکل ۲-۵۰ نمودار لگاریتمی تعیین تعداد دور

### سرعت برش

در ابزارهای دوار مانند متنهای سرعت برش همان سرعت محیطی است. مطابق شکل سرعت محیطی یعنی مسافتی که نقطه‌ای مانند  $P$  روی محیط متنه در مدت زمان یک دقیقه طی می‌کند (شکل ۲-۴۹).



شکل ۲-۴۹ سرعت برش

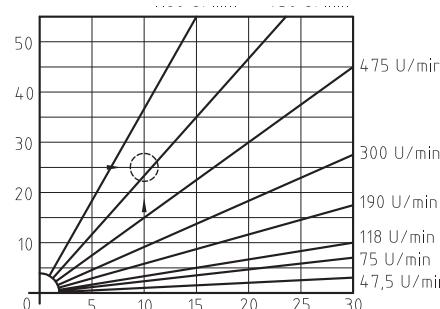
برش می‌توان این دو مقدار را در رابطه سرعت برش قرار داد و تعداد دوران را مشخص کرد.

مثال: اگر برای سوراخ کردن قطعه کاری از جنس چدن خاکستری، متنهای از جنس HSS و به قطر ۱۰mm انتخاب شود، تعداد دوران مناسب را محاسبه کنید.

$$V = \frac{d \times \pi \times n}{1000}$$

$$n = \frac{V \times 1000}{d \times \pi} = \frac{25 \times 1000}{10 \times 3.14} \approx 795.7 \text{ U/min}$$

با توجه به نمودار ۲-۵۱ سرعت برش ۲۵ m/min انتخاب می‌شود. حال با توجه به تعداد دوران قابل تنظیم ماشین مته نزدیکترین دور نسبت به عدد به دست آمده انتخاب می‌شود



شکل ۲-۵۱ نمودار اشعه ای تعیین تعداد دوران

#### تعیین تعداد دوران

حال با توجه به مفهوم سرعت برش می‌توان تعداد دوران مناسب را مشخص کرد. برای این کار باید ابتدا با توجه به جنس قطعه کار و ابزار مقدار سرعت برش مناسب را از جداول استاندارد معلوم کرد. سپس به دو روش می‌توان تعداد دوران مته را تعیین کرد.

#### روش محاسبه

در این حالت با مشخص بودن قطر مته و مقدار سرعت

۲-۳-۱۰ تعداد دور مناسب برای مته به قطر ۱۰ برای فلزات زیر را تعیین کرده و در جدول ثبت کنید.



جدول ۲-۲۲ محاسبه تعداد دور برای جنس‌های مختلف

تعداد دور قابل تنظیم	تعداد دور (n) محاسبه شده	جنس
.....	.....	آهن
.....	.....	مس
.....	.....	آلومینیوم
۷۵۰	۷۹۵/۷	چدن خاکستری

#### کار عملی

خط کشی قطعات E6 - E4 براساس نقشه شماره ۹ مندرج در صفحه ۱۱۶ را انجام دهید.

مراحل انجام کار در سوراخ کاری:



نمودار ۳-۲ مراحل انجام کار در سوراخ کاری

## نقشه‌خوانی

۲۳- با انواع آماده‌سازی قطعه همراه با نقشه کار آشنا می‌شوید.



فیلم

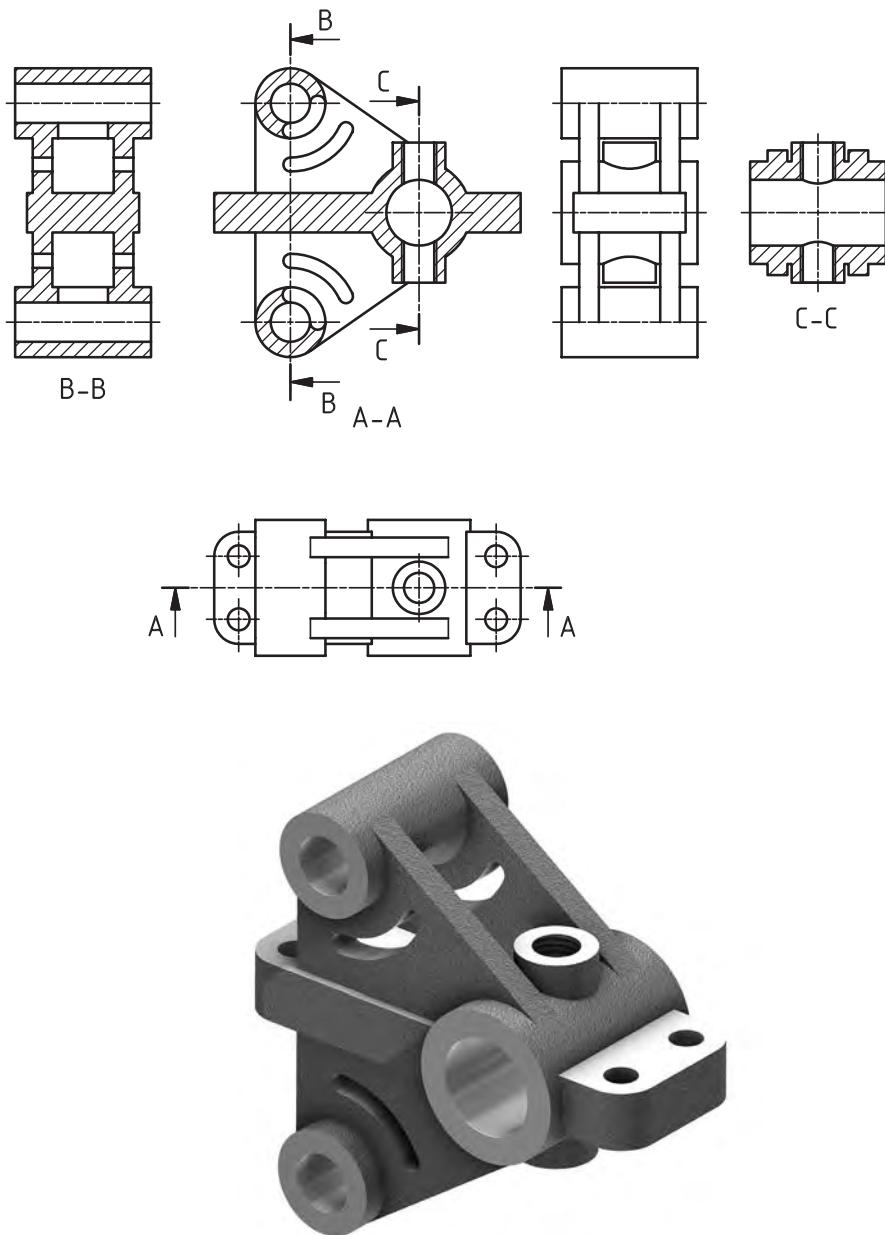
نقشه زیر را بررسی نموده و سپس گزینه صحیح در هر یک از مدل‌ها را انتخاب کنید.

جدول ۲-۲۳ انتخاب تصویر صحیح

تصویر مجسم	نمایش مسیر برش	a	b	c	d
1					
2					
3					
4					
5					
6					
7					

نقشه‌خوانی در واقع تکنیکی است که توسط آن بتواند محتوای طرح رادرک کند تا پس از تحلیل و تفسیر آن، وارد پروسه ساخت گردد.(شکل ۲-۵۲)

نقشه‌خوانی در واقع تکنیکی است که توسط آن سازنده با تشخیص مشخصات فیزیکی، هندسی و ابعادی قطعه و همچنین علائم استاندارد روی نقشه



شکل ۲-۵۲ نقشه‌خوانی قطعات سوراخ دار

### کار عملی

سنبله نشان زدن کلیه قطعات براساس نقشه ۵ تا ۹ مندرج در صفحات ۱۱۶ تا ۱۱۲



ایمنی

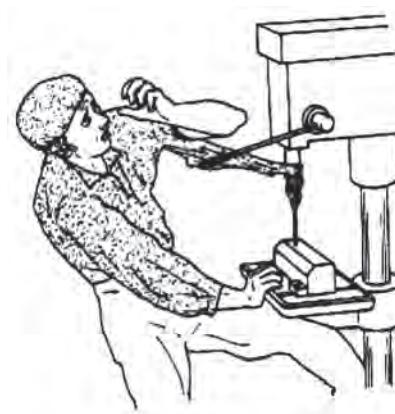
- ۱- قطعه کار را به طور مطمئن و مناسب بیندید تا از چرخش و پرتاب آن جلوگیری شود.
- ۲- در هنگام سوراخ کاری از عینک استفاده کنید.
- ۳- از دست زدن به براده ها و جدا کردن آنها توسط دست خود داری کنید.
- ۴- از فوت کردن براده ها خودداری و برای تمیز کردن آنها از قلم مو استفاده کنید.
- ۵- از آویزان بودن موهای بلند در هنگام سوراخ کاری خودداری و از کلاه استفاده کنید.
- ۶- در هنگام سوراخ کاری از دستکش استفاده نکنید و از به تن داشتن لباس کار با آستین گشاد خودداری کنید. (شکل ۲-۵۳)
- ۷- در حین سوراخ کاری از نزدیک نگاه کردن به قطعه کار پرهیز کنید در صورت نیاز دستگاه را خاموش کنید.



نکات

زیست محیطی

پس از پایان فعالیت کارگاهی در هر روز براده ها را از روی وسایل و دستگاه جمع آوری نموده و اطراف محیط کار را تمیز کنید.



شکل ۲-۵۳ بلند بودن آستین لباس کار

#### ارزشیابی تکوینی

پس از انجام فعالیت های کارگاهی به سوالات هنرآموز خود پاسخ دهید.

#### کار عملی

آماده سازی ابزارهای لازم جهت سوراخ کاری براساس نقشه و استقرار در جعبه ابزار مخصوص



## فعالیت کارگاهی کار عملی ۱: سوراخ کاری تسمه ولوله

فعالیت کنید:

- ۱- اگر تعداد دور محاسبه شده دو برابر شود چه پیامدهایی خواهد داشت؟
- ۲- اگر تعداد دور محاسبه شده نصف شود چه پیامدهایی خواهد داشت؟

قطعات A1 و C3 را براساس نقشه شماره ۵ خط کشی نموده و سننه نشان زده و پس از کنترل توسط هنرآموز محترم و زیر نظر ایشان ضمن رعایت نکات فنی و اصول ایمنی و توصیه های بیان شده سوراخ کاری کنید. (شکل ۲-۵۴)

هدف: سوراخ کاری قطعات A1، C3 از مجموعه مکانیزم تخت بیمارستانی

مشخصات قطعه کار:

- ۱- محافظت کنار تخت A1
- ۲- رابط قسمت شکن و مکانیزم بالابر C3

جنس: فولاد ۳۷

ابعاد: خروجی قسمت سوهان کاری

- ۱- محافظت کنار تخت A1 دو عدد
- ۲- رابط قسمت شکن و مکانیزم بالابر C3 یک عدد

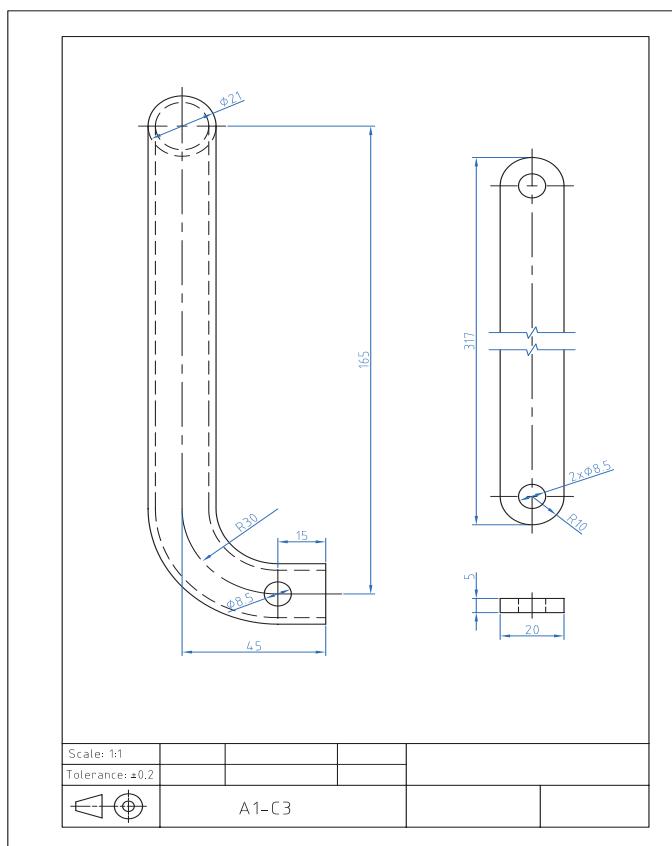
تلرانس:  $\pm 0.2$  میلی متر

وسایل و ابزارهای مورد نیاز:

- ۱- متنه  $\emptyset 8/5$  با جنس HSS
- ۲- سوزن خط کش پایه دار
- ۳- میز کار

۴- ماشین متنه رومیزی یا ستونی به همراه متعلقات

- ۵- گیره موازی
- ۶- زیر کاری مناسب
- ۷- کولیس ورنیه  $0/0.5$
- ۸- سوهان متوسط
- ۹- لب گیره مناسب
- ۱۰- وسایل تمیز کردن
- ۱۱- وسایل روغن کاری
- ۱۲- سننه نشان
- ۱۳- چکش فلزی



شکل ۲-۵۴ نقشه سوراخ کاری قطعات A1 و C3



فعالیت کارگاهی

## ۲-۳-۲ فعالیت کارگاهی کار عملی ۲: سوراخ کاری قوطی (پروفیل)

بررسی کنید:

در این فعالیت کارگاهی چگونه می‌توان زمان انجام کار را کاهش داد؟

قطعات B۲ پایه جلو و B۲ پایه عقب را بر اساس نقشه شماره ۶ خط کشی نموده و سنبه نشان زده و پس از کنترل توسط هنرآموز محترم و زیر نظر ایشان ضمن رعایت نکات فنی و اصول ایمنی و توصیه‌های بیان شده سوراخ کاری کنید. (شکل ۲-۵۵)

هدف: سوراخ کاری قطعات پایه (B۲ پایه جلو و B۲ پایه عقب) از مجموعه مکانیزم تخت بیمارستانی

مشخصات قطعه کار:

نام: ۱- پایه جلو B۲

۲- پایه عقب B۲

جنس: فولاد st ۳۷

ابعاد: خروجی قسمت سوهان کاری

تعداد: یک عدد از هر کدام

تولرانس:  $\pm 0.2$  میلی متر

وسایل و ابزارهای مورد نیاز:

۱- متنه  $\varnothing 8/5$  با جنس HSS

۲- سوزن خط کش پایه دار

۳- میز کار

۴- ماشین متنه رومیزی یا ستونی به همراه متعلقات

۵- گیره موازی

۶- زیر کاری مناسب

۷- کولیس ورنیه  $0/0.5$

۸- سوهان متوسط

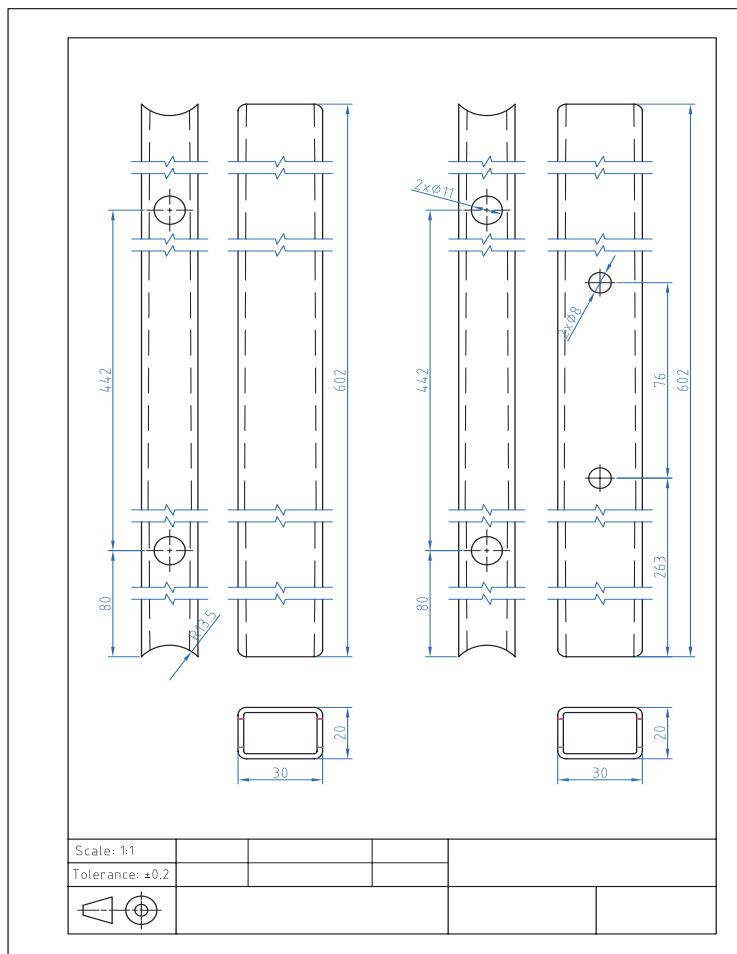
۹- لب گیره مناسب

۱۰- وسایل تمیز کردن

۱۱- وسایل روغن کاری

۱۲- سنبه نشان

۱۳- چکش فلزی



شکل ۲-۵۵ نقشه سوراخ کاری قطعات پایه

## ۲-۳-۳ فعالیت کارگاهی

## کار عملی ۳: سوراخ کاری قوطی (پروفیل)



فعالیت کارگاهی

قطعات D2 جلو و D3 و D4 و D5 را بر اساس نقشه شماره ۷ خط کشی نموده و سننه نشان زده و پس از کنترل توسط هنرآموز محترم و زیر نظر ایشان ضمن رعایت نکات فنی و اصول ایمنی و توصیه های بیان شده سوراخ کاری کنید. (شکل ۲-۵۶)

هدف: سوراخ کاری قطعات D2 جلو و D3 و D4 و D5 از مجموعه چارچوب اصلی تخت بیمارستانی

## مشخصات قطعه کار:

نام: ۱- قوطی ساخته شده در قسمت سوهان کاری

۲- قوطی ساخته شده در قسمت سوهان کاری

۳- قوطی ساخته شده در قسمت سوهان کاری

۴- قوطی ساخته شده در قسمت سوهان کاری

جنس: فولاد st ۳۷

ابعاد: خروجی قسمت سوهان کاری

تعداد: از هر کدام یک عدد

تولرانس:  $\pm 0.2$  میلی متر

## وسایل و ابزارهای مورد نیاز:

۱- مته Ø ۸/۵ HSS با جنس

۲- سوزن خط کش پایه دار

۳- میز کار

۴- ماشین مته رومیزی یا ستونی به همراه متعلقات

۵- گیره موازی

۶- زیر کاری مناسب

۷- کولیس ورنیه ۰/۰۵

۸- سوهان متوسط

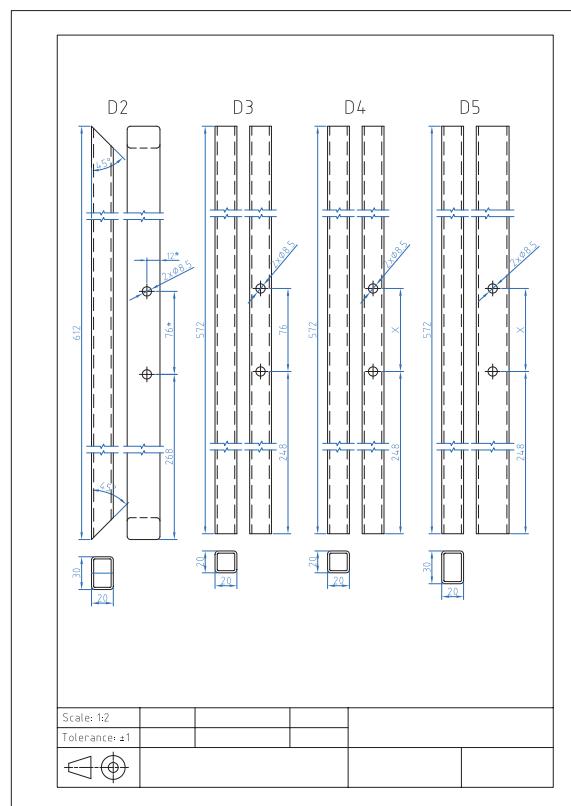
۹- لب گیره مناسب

۱۰- وسایل تمیز کردن

۱۱- وسایل روغن کاری

۱۲- سننه نشان

۱۳- چکش فلزی



شکل ۲-۵۶ نقشه سوراخ کاری قطعات چارچوب اصلی D5 تا D2



فعالیت کارگاهی

## ۲-۳-۴ فعالیت کارگاهی

### کارعملی ۴: سوراخ کاری تسمه و لوله و نبشی و ناودانی

قطعات D6 و E10 و D7 و E13 را بر اساس نقشه شماره ۸ خط کشی نموده و سبّه نشان زده و پس از کنترل توسط هنرآموز محترم و زیر نظر ایشان ضمن رعایت نکات فنی و اصول ایمنی و توصیه‌های بیان شده سوراخ کاری کنید. (شکل ۲-۵۷)

هدف: سوراخ کاری قطعات D6, D7, E10, E13 از مجموعه مکانیزم تخت بیمارستانی

جنس: فولاد St ۳۷

ابعاد: خروجی قسمت سوهان کاری

تعداد ۱ - D6 چهار عدد

تعداد ۲ - D7 دو عدد

تعداد ۳ - E10 یک عدد

تعداد ۴ - E13 چهار عدد

تولرانس:  $0/2 \pm 0.05$  میلی متر

مشخصات قطعه کار:

نام: ۱ - D6 نبشی ساخته شده در قسمت

سوهان کاری

نام: ۲ - D7 ناودانی ساخته شده در قسمت

سوهان کاری

نام: ۳ - E10 لوله ساخته شده در قسمت

سوهان کاری

نام: ۴ - E13 تسمه ساخته شده در قسمت سوهان کاری

وسایل و ابزارهای مورد نیاز:

۱ - مته Ø ۸/۵ با جنس HSS

۲ - سوزن خط کش پایه دار

۳ - میز کار

۴ - ماشین مته رومیزی یا ستونی به همراه

متعلقات

۵ - گیره موازی

۶ - زیرکاری مناسب

۷ - کولیس ورنیه ۰/۰۵

۸ - سوهان متوسط

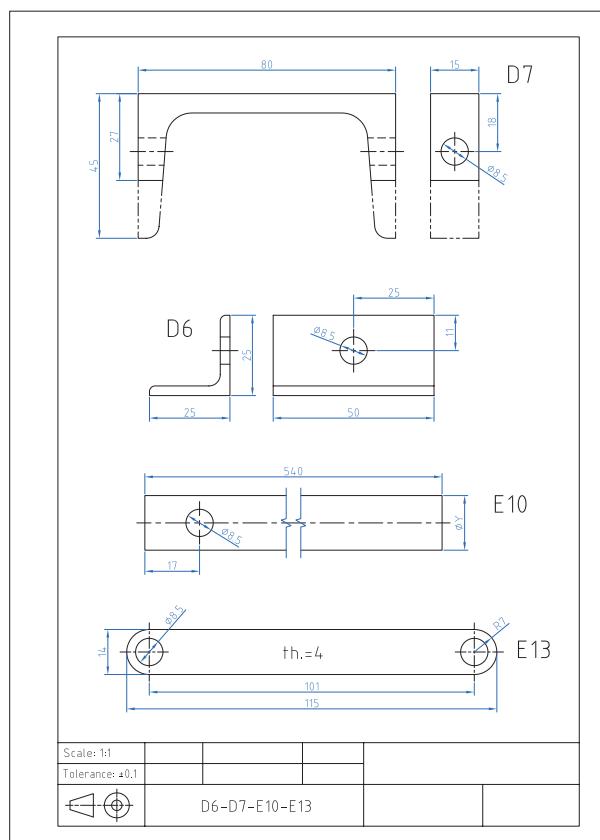
۹ - لب گیره مناسب

۱۰ - وسایل تمیز کردن

۱۱ - وسایل روغن کاری

۱۲ - سبّه نشان

۱۳ - چکش فلزی



شکل ۲-۵۷ نقشه سوراخ کاری قطعات D6 - D7 - E10 - E13

## ۲-۳-۵ فعالیت کارگاهی



فعالیت کارگاهی

### کار عملی ۵: سوراخ کاری ورق

قطعات E۶ و E۴ را بر اساس نقشه شماره ۹ خط کشی نموده و سننه نشان زده و پس از کنترل توسط هنرآموز محترم و زیر نظر ایشان ضمن رعایت نکات فنی و اصول ایمنی و توصیه های بیان شده سوراخ کاری کنید.  
(شکل ۲-۵۸)

سوراخ های به قطر ۴ و ۱۰ محل نصب الکتروموتور می باشد. لذا با توجه به الکتروموتور موجود ابعاد محل نصب صحیح و سپس اقدام به سوراخ کاری شود.

هدف: سوراخ کاری قطعات مکانیزم بالا بر E۶ و E۴ از مجموعه مکانیزم تخت بیمارستانی

#### مشخصات قطعه کار:

نام: ۱- نگهدارنده الکتروموتور E۶

۲- یاتاقان اهرم دستی E۴

جنس: فولاد st ۳۷

ابعاد: خروجی قسمت سوهان کاری

تعداد: یک عدد از هر کدام

تولرانس:  $\pm 0.2$  میلی متر

#### وسایل و ابزارهای مورد نیاز:

۱- متنه ۳/۵ و  $\emptyset 8/5$  با جنس HSS

۲- سوزن خط کش پایه دار

۳- میز کار

۴- ماشین متنه رومیزی یا ستونی به همراه متعلقات

۵- گیره موازی

۶- زیرکاری مناسب

۷- کولیس ورنیه ۰/۰۵

۸- سوهان متوسط

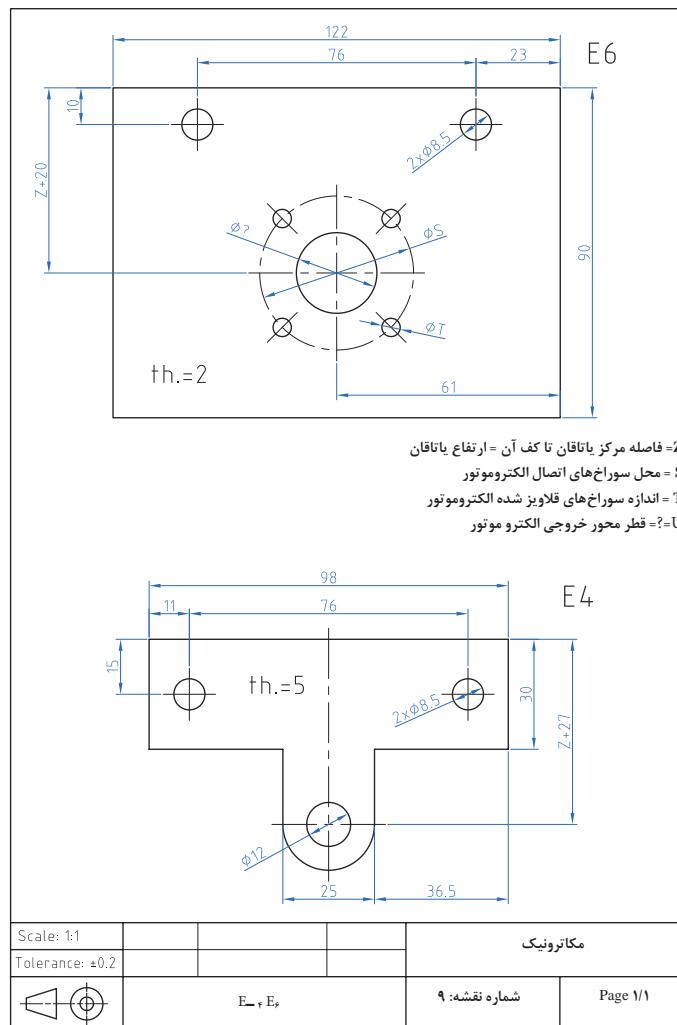
۹- لب گیره مناسب

۱۰- وسایل تمیز کردن

۱۱- وسایل روغن کاری

۱۲- سننه نشان

۱۳- چکش فلزی



شکل ۲-۵۸ نقشه سوراخ کاری قطعات E۶ و E۴

## ارزشیابی شایستگی سوراخ کاری

	<b>شرح کار:</b> ساخت قطعه مطابق نقشه مقابله:
<b>استاندارد عملکرد:</b> ساخت قطعه مطابق نقشه	
<b>شاخص ها:</b> ۱- اندازه ها طبق نقشه با تولرنس ISO 2768-m ۲- گونیابی بودن قطعه ۳- انطباق فرم نیم گرد با شابلن قوس مربوطه	

شرایط انجام کار و ابزار و تجهیزات:	
شرطیت:	۱- در محیط کارگاه ۲- نور یکنواخت با شدت ۴۰۰ لوکس ۳- تهویه استاندارد و دمای $20^{\circ}\text{C} \pm 3^{\circ}$ ۴- ابزار آلات و تجهیزات استاندارد و آماده به کار ۵- وسایل ایمنی استاندارد ۶- زمان ۱۸۰ دقیقه
ابزار و تجهیزات:	قطعه کار- میز کار آچار تنظیم گیره - خط کش فلزی ۳۰۰ میلی متر- کولیس (۰/۰۵-۱۵۰) میلی متر- گونیابی فلزکاری به طول ۱۵۰ میلی متر- صفحه صافی کارگاهی $400 \times 400$ . سنبه نشان $60^{\circ}$ . سوزن خط کش پایه دار- لب گیره - وسایل تنظیف - کات کبود- دستگاه دریل رومیزی با متعلقات - انواع متنه N

ردیف	مرحله کار	حداقل نمره قبولی از ۳	نمره هنرجو
۱	بررسی قطعه کار اولیه	۱	
۲	آماده سازی قطعه کار	۱	
۳	آماده سازی ابزار و وسایل	۱	
۴	بستن قطعه کار	۱	
۵	سوراخ کاری قطعه کار	۲	
شایستگی های غیرفنی، ایمنی، بهداشت، توجهات زیست محیطی و نگرش:			
۱- داشتن درک درست از فرایند کار و به کار گیری روش صحیح انجام آن			
۲- استفاده از لباس کار و کفشهای ایمنی			
۳- تمیز کردن گیره و محیط کار			
۴- پایین بندی به الزامات نقشه دقت . ظرف انت			
میانگین نمرات			
* حداقل میانگین نمرات هنرجو برای قبولی و کسب شایستگی، ۲ می باشد.			



## پودمان ۳

### مونتاژ کاری



#### محتوا برای ایجاد انگیزه

خط مونتاژ فرایندی است که کارخانجات صنعتی جهت تولید محصولات خود از آن بهره می‌گیرند. از ابتدای ورود قطعات مجزا به خط مونتاژ، به مرور با افزودن قطعات مکمل در طی فرایند مونتاژ، محصول پایانی از آن خارج می‌شود. امروزه خطوط مونتاژ توسط نیروی انسانی و یا ربات به تولید می‌پردازند. در پایان نیز در خلال مرحله کنترل کیفیت، محصول مونتاژ شده ارزیابی کیفی می‌شود. یک خط مونتاژ از فرایندهای متنوعی تشکیل شده که با توجه به انواع آن مشخص می‌شود. در اینجا محصول تولید شده کتاب درسی، مونتاژ ساده تخت بیمارستانی در دو فرایند خم کاری و پرج کاری می‌باشد.

## واحد یادگیری ۵

### شایستگی خم کاری ورق و لوله

#### مقدمه

- دو عامل بسیار مهم و تأثیرگذار در فرایند خم کاری خصوصاً لوله، تغییرات نسبی است که در سطح مقطع و شعاع خم ایجاد می‌شود که باید تحت کنترل اپراتور قرار گیرد. روش‌های معمول خم کاری در تولید مصنوعات فلزی مانند مبلمان، تخت بیمارستانی و مصنوعات اداری استفاده بیشتری دارد ولی روش‌های دقیق‌تری وجود دارد که در صنایع برودتی، حرارتی و مجاری عبور مایعات و گازها استفاده می‌شود.
- در این روش لوله بر روی دو غلتک که در واقع دو تکیه‌گاه هستند قرار می‌گیرد و قالب در وسط این دو غلتک قرار می‌گیرد. اعمال نیرو به وسیله یک جک هیدروليکی، نیروی لازم را جهت تغییر فرم را تأمین می‌کند. دستگاه‌های خم کاری پرسی بعضاً به شکلی طراحی، ساخته و مورد استفاده قرار می‌گیرند، که قادر هستند خم کاری لوله را به صورت گروهی انجام دهند.

#### استاندارد عملکرد

پس از اتمام این واحد یادگیری هنرجویان قادر خواهند بود که خم کاری لوله‌ها و ورق‌های فلزی را براساس نقشه انجام دهند.

#### پیش‌نیاز و یادآوری

##### نقشه‌خوانی

خط کشی با ابزارهای (سوزن خط کش، سنبه نشان)  
اندازه برداری از روی نقشه کار و انتقال روی قطعه کار

## خمکاری

۲۴- فرایند خمکاری



فیلم



تحقیق

۳-۱-۱ تصویر زیر چه فرایندی را نشان می‌دهد. (شکل ۳-۱)



شکل ۳-۱ فعالیت کارگاهی

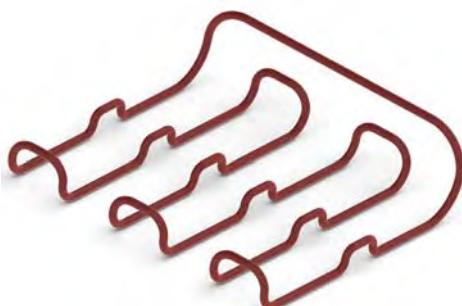
تئوری خم، مهم‌ترین اصل خمکاری:

الخمکاری کمترین خلل در عملکرد محصول ایجاد کند.  
 طراحان و متخصصان در پی ایجاد خم به روی تولیدات خود مراقبت از این اصول را مذکور دارند. ۱- تغییرات فیزیکی حاصل از عمل خم که باعث جدایش ذرات تشکیل دهنده می‌شود. ۲- چین خوردگی حاصل از فشردگی مواد. ۳- دفرمگی در مقطع. ۴- و پیش‌بینی عبور سهل و آسان عناصر و یا سیال در مسیر تعیین شده. (شکل ۳-۲)

تئوری خم در صنعت خمکاری یک اصل اجتناب ناپذیر است. طراحان و متخصصان این صنعت اساس اهمیت این اصل را جلوگیری از آسیب دیدن مکانیزم و عملکرد تولیدات خود می‌دانند. تا آنجایی که در حین اجرای عملیات خم، ذرات تشکیل دهنده محصول آسیبی نبینند و در عین حال محصول بتواند عملکرد خود را با توجه به وظیفه محوله به راحتی انجام دهد. بنابراین نتیجه می‌گیریم محصولات صنعتی به گونه‌ای باید خمکاری شوند تا حداکثر تغییرات حاصل از عملیات



شکل ۳-۲ متغیرهای خمکاری



شکل ۳-۳ لوله‌های کندانسور

توجه به این که کدام یک از متغیرها (شعاع، زاویه و طول کمان) را برای محاسبه خم در اختیار داشته باشیم. از نکات بسیار کلیدی است که در فرایند خم کاری باید در نظر گرفته شود. (شکل ۳-۳)

۳-۲ ترجمه کنید



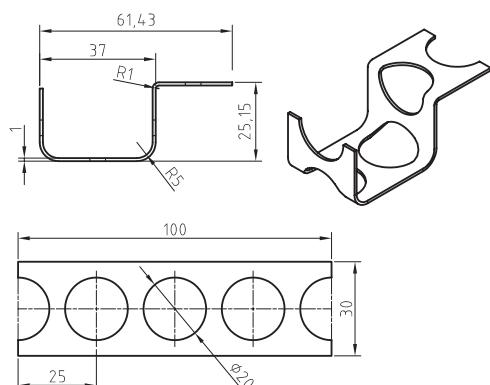
بادداشت

Tube bending is the umbrella term for metal forming processes used to permanently form pipes or tubing.

۳-۳ به نظر شما اول سوراخ کاری انجام شده یا خم کاری؟ نظر خود را بیان کنید (شکل ۳-۴)



فکر کنید



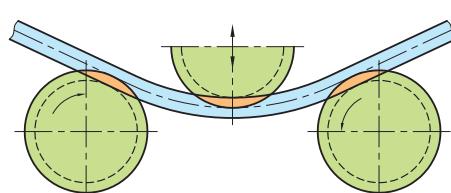
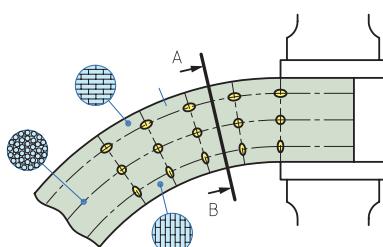
شکل ۳-۴ نقشه کارگاهی خم کاری



و قشر داخلی آن فشرده می‌گردد. نیروی وارد تنها در لایه میانی فلز تأثیر ندارد و هیچ گونه تغییری در ذرات درونی به وجود نمی‌آورد؛ به همین دلیل، این لایه از فلز را «فاز خنثی» می‌نامند. (شکل ۳-۵)

### اصول خم کاری

در خم کاری به علت نیروی وارد بر سطوح لایه‌های خارجی و داخلی جسم مورد خم کاری تغییر شکل می‌یابند و ذرات درونی آنها دستخوش دگرگونی‌هایی می‌شوند. در نتیجه، هنگام خم کاری قشر خارجی فلز کشیده می‌شود



شکل ۳-۵ اصول خم کاری

فاز خنثی: خط میانی منطبق بر سطحی که فاصله اش از دو سطح داخلی و بیرونی قطعه یکسان و برابر باشد. فاز خنثی تأثیرپذیری حاصل از عمل خم کاری را نمی‌پذیرد در خم کاری سطح بیرونی قطعه تحت تأثیر کشش و سطح داخلی تحت تأثیر فشار می‌باشد (شکل ۳-۶).

با توجه به مطالب گفته شده، لازم است با در نظر داشتن فرم، سطح مقطع قطعه کار، در محاسبات خم کاری مواد اولیه ابتدا فاز خنثی را تشخیص داد و سپس طول آن را محاسبه کرد. مقدار تغییر فرم مقطع در محل خم کاری به جنس قطعه کار، شعاع و زاویه خمش و فاصله لایه‌های خارجی تا فاز خنثی بستگی دارد.

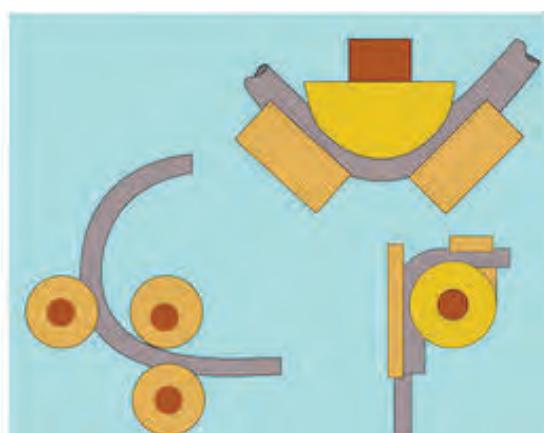


شکل ۳-۶ نمونه قطعات خم کاری

### برگشت زاویه در خم کاری

در خم کاری قطعات باید توجه داشت که قطعه کار به دلیل داشتن خاصیت ارتفاعی، پس از خم کاری کم برگشت می‌کند. مقدار برگشت در خم کاری به عواملی از قبیل ضخامت قطعه کار، زاویه خمش و جنس قطعه کار بستگی دارد، بنابراین بایستی در خم کاری برگشت زاویه مورد توجه قرار گیرد (شکل ۳-۷).

تغییر فرم زیاد ممکن است در قطعاتی که قابلیت خم کاری آنها کم است، ترک‌هایی را ایجاد کند. برای جلوگیری از ترک برداشتن یا شکسته شدن قطعه کار، در محل خم کاری بایستی شعاع خمش را متناسب با جنس و نوع قطعه کار در نظر گرفت. انتخاب شعاع خمش به عواملی مانند: قابلیت انعطاف، زاویه خمش، ضخامت و فرم سطح مقطع کار و جهت الیاف آن بستگی دارد.



شکل ۳-۷ برگشت‌پذیری در خم کاری



### کار عملی

#### خط کشی قطعات A1، B1، C3

براساس نقشه شماره ۱۱۰ و ۱۲۰ مندرج در صفحه ۱۲۸ تا ۱۳۰ را انجام دهید.



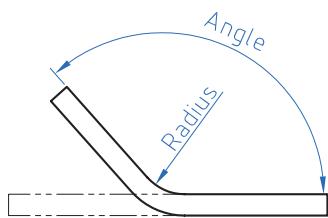
فیلم

## تعیین متغیرهای طراحی

به لحاظ نظری قطعه حول استوانه‌ای مماس با پروفیل روی صفحه طراحی می‌چرخد تا زاویه مورد نظر تأمین گردد. (شکل ۳-۸)



شکل ۳-۸ جهت‌های مخالف خم کاری

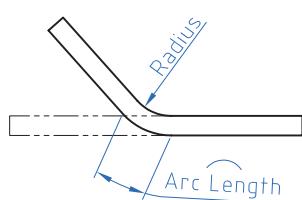


شکل ۳-۹ زاویه و شعاع در خم کاری

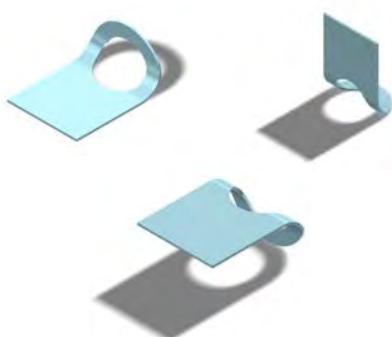
## زاویه و شعاع

زاویه خم، زاویه دو سمت قطعه بعد از خم کاری است. این زاویه را باید روی دستگاه خم تنظیم کرد و سپس اجرا کنیم. شعاع خم نیز اندازه قوس بین دو سمت قطعه را بعد از خم کاری تأمین می‌کند.

(شکل ۳-۹)



شکل ۳-۱۰ شعاع و طول کمان در خم کاری



شکل ۳-۱۱ زاویه و طول کمان در خم کاری

## شعاع و طول کمان خم

طول کمان خم زمانی اهمیت پیدا می‌کند که طول قطعه قبل و بعد از خم کاری معلوم باشد. ابتدا این یک متغیر اجرایی نیست صرفاً متغیر کنترل می‌باشد.

(شکل ۳-۱۰)

## زاویه و طول کمان خم

طول کمان خم زمانی اهمیت پیدا می‌کند که زاویه بخش خم شده و جهت آن از قبل معلوم باشد. با کنترل طول پروفیلی که به عنوان تار خنثی استفاده می‌شود. می‌توانیم تعیین کنیم که کدام بخش قطعه خم می‌شود. (شکل ۳-۱۱)

۳-۱-۴ با توجه به تصاویر مجسم که با حروف لاتین مشخص شده‌اند، تصاویر با شماره‌های مربوط را انتخاب نموده و در جدول سمت راست درج نمایید.

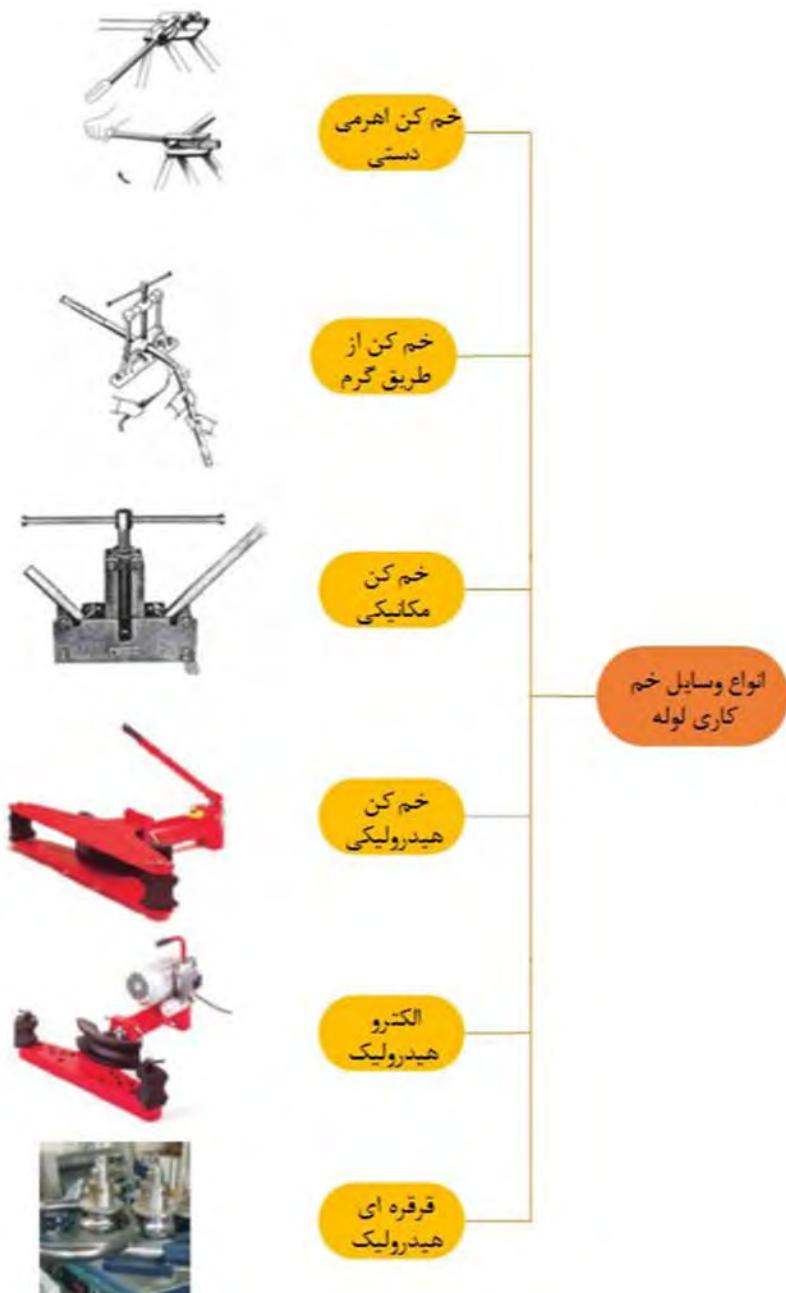


تحقیق

جدول ۳-۱ انتخاب سه نما

A	B	C	D	A	10
				B	
E	F	G	H	C	
				D	
I	J	K	L	E	
				F	
1	2	3	4	G	
				H	
5	6	7	8	I	
				J	
9	10	11	12	K	
				L	

### نمودار ۳-۱ انواع وسایل در خم کاری



کار عملی خم کاری قطعه A1

براساس نقشه شماره ۱۰ مندرج در صفحه ۱۲۸ را انجام دهید.

## ۳-۱-۵ جدول را تکمیل کنید (جدول ۳-۲)



گفتگو کنید

جدول ۳-۲-۳- نمونه‌ای از کاربرد خم کاری لوله در محیط کار و زندگی

تصویر	نام وسیله	تصویر	نام وسیله
	.....		.....
	کویل حرارتی کف اتاق		.....
	.....		لوله گاز

## کار عملی

خم کاری قطعه B1: براساس نقشه شماره ۱۱ مندرج در صفحه ۱۲۹ را انجام دهید.

## مراحل انجام کاری

نقشه‌خوانی

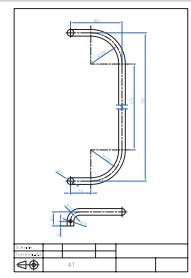
تمیز کردن سطح

کنترل صافی قطعات

خط کشی قطعه

بستن قطعه کار

خم کاری لوله



Sheet metal is metal formed by an industrial process into thin, flat pieces. It is one of the fundamental forms used in metalworking and it can be cut and bent into a variety of shapes

۳-۱۶ ترجمه کنید



یادداشت



## ۱-۳-۳ فعالیت کارگاهی:

با رعایت اصول فنی و نکات ایمنی زیر نظر هنرآموز محترم قطعه A1 را خطکشی و خم کاری کنید. (شکل ۳-۱۲) با توجه به اینکه خم کاری اشتباه قطعه کار موجب هدر رفتن مواد اولیه و کار انجام شده می‌گردد، لذا دقت کافی در کلیه مراحل انجام کار و نظارت مستمر هنرآموزان محترم ضروری است.

هدف: خم کاری قطعه A1 از مجموعه مکانیزم تخت بیمارستانی.

مشخصات قطعه کار:

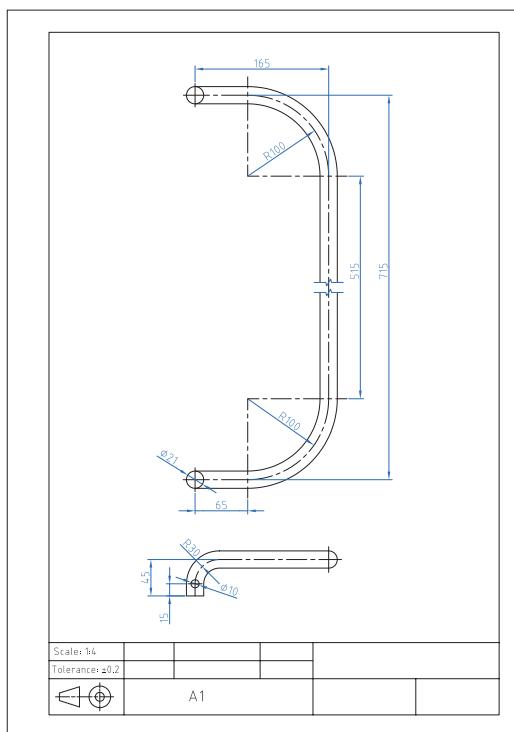
نام: محافظ کنار تخت

جنس: فولاد St ۳۷

ابعاد: خروجی قسمت سوهان کاری

تعداد: دو عدد

تولرانس:  $2 \pm 0.05$  میلی متر



## وسایل و ابزارهای مورد نیاز:

- ۱- لوله خم کن و متعلقات ۲- متر نواری فلزی ۳-
- خطکش فلزی ۴- سوزن خطکش پایه دار ۵- میزکار
- ۶- گیره موازی
- ۷- کولیس ورنیه ۸- سوهان متوسط ۹- لب
- گیره مناسب ۱۰- وسایل تمیزکردن ۱۱- وسایل روغن کاری

شکل ۳-۱۲ نقشه خم کاری محافظ کنار تخت

## نکات ایمنی و حفاظتی در خم کاری:

۱- چون در هنگام خم کاری معمولاً نیروی زیادی به کار می‌رود، لذا بایستی قطعه کار و یا دستگاه خم کاری را در محل مناسبی قرار داده و آنها را محکم بست تا از افتادن آن و ایجاد سانحه جلوگیری گردد.

۲- در هنگام کار با ماشین‌های خم کن از نزدیک کردن دست به محل خم کاری خودداری نمایید.





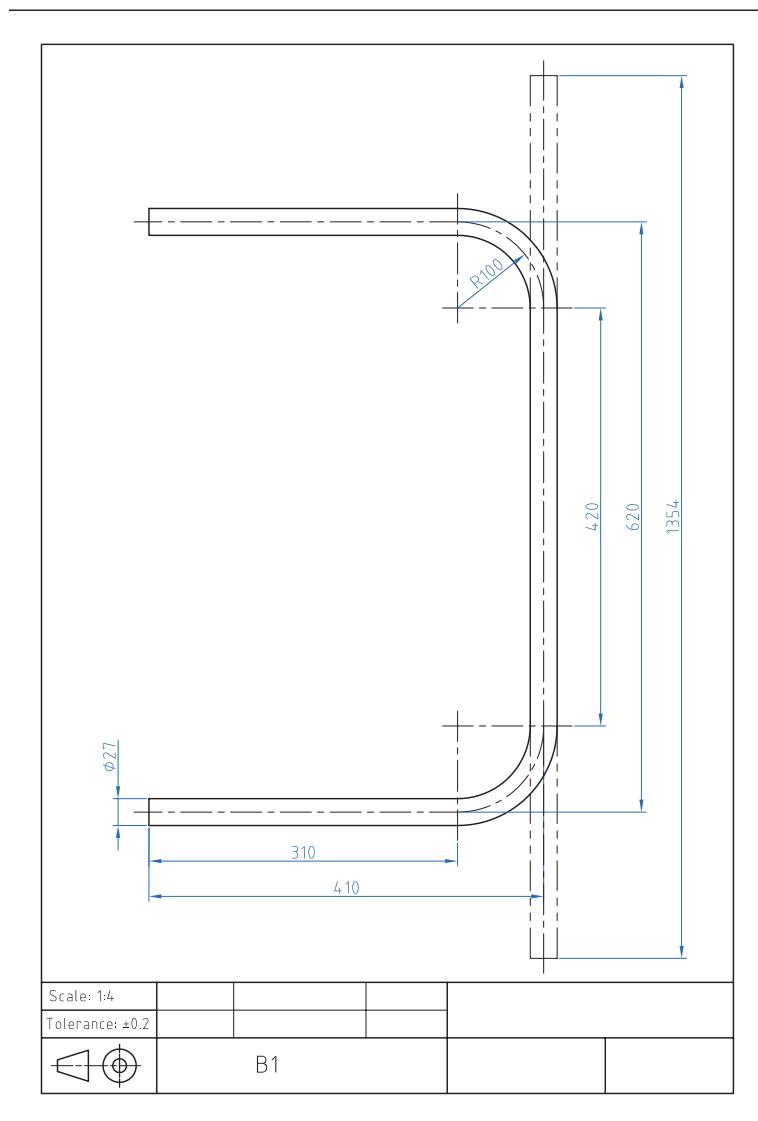
فعالیت کارگاهی

### ۳-۱-۲ فعالیت کارگاهی ۲:

با رعایت اصول فنی و نکات ایمنی زیر نظر هنرآموز محترم قطعه B1 را خط کشی و خم کاری کنید.

(شکل ۳-۱۳)

هدف: خم کاری قطعه B1 از مجموعه مکانیزم تخت بیمارستانی.



شکل ۳-۱۳ نقشه خم کاری قطعه B1 پایه

مشخصات قطعه کار:

نام: قطعه B1 کلاف اصلی از پایه

تحت

جنس: فولاد st ۳۷

ابعاد: خروجی قسمت سوهان کاری

تعداد: دو عدد

تولرانس:  $\pm 0.2$  میلی متر

وسایل و ابزارهای مورد نیاز:

۱- لوله خم کن و متعلقات ۲- متر

نواری فلزی ۳- خط کش فلزی ۴-

سوزن خط کش

۵- سوزن خط کش پایه دار ۶- میز

کار ۷- گیره موازی ۸- کولیس ورنیه

۹- ۰/۰۵

۱۰- سوهان متوسط ۱۱- لب گیره

مناسب ۱۲- وسایل تمیز کردن -

وسایل روغن کاری

پس از پایان فعالیت کارگاهی در هر روز برآددها را از روی وسایل و دستگاه جمع آوری نموده و اطراف محیط کار را تمیز کنید.



نکات

زیست محیطی

## ۳-۱-۳ فعالیت کارگاهی ۳:

با رعایت اصول فنی و نکات ایمنی زیر نظر هنرآموز محترم قطعه C۳ را خط کشی و خم کاری کنید (شکل ۳-۱۴).

هدف: خم کاری قطعه C۳ از مجموعه مکانیزم تخت بیمارستانی.

مشخصات قطعه کار:

نام: قطعه C۳ رابط شکن و مکانیزم بالابر

جنس: فولاد ۳۷

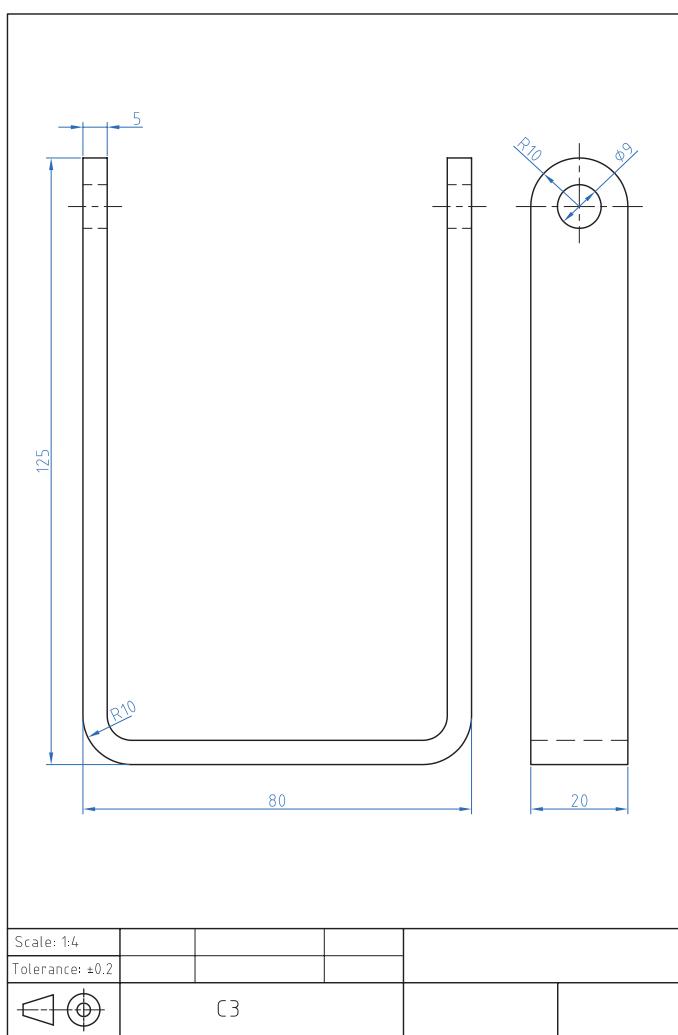
بعاد: خروجی قسمت سوهان کاری

تعداد: یک عدد

تلرائنس:  $+0.2 \pm 0$  میلی متر

## وسایل و ابزارهای مورد نیاز:

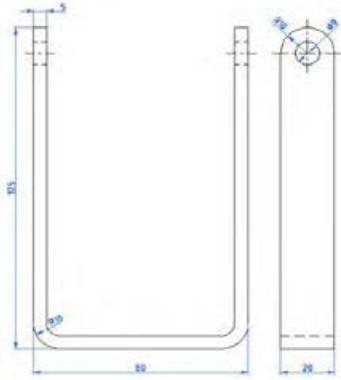
- ۱- خط کش فلزی
- ۲- سوزن خط کش
- ۳- پایدار
- ۴- میز کار
- ۵- گیره موازی
- ۶- لب گیره مناسب
- ۷- قطعات مورد نیاز جهت خم کاری
- ۸- کولیس ورنیه
- ۹- سوهان متوسط
- ۱۰- وسایل روغن کاری
- ۱۱- تمیز کردن



شکل ۳-۱۴ نقشه خم کاری قطعه C۳

## ارزشیابی شایستگی خم کاری ورق و لوله

شرح کار:  
خم کاری قطعه C3



استاندارد عملکرد:

ساخت قطعه با عملیات خم کاری مطابق نقشه با تولرانس عمومی m - ISO 2768

شاخص ها:

۱- اندازه ها براساس استاندارد m - ISO 2768      ۲- فرم خم ها براساس نقشه

### شرایط انجام کار و ابزار و تجهیزات:

شرایط: ۱- در محیط کارگاه ۲- نور یکنواخت با شدت ۴۰۰ لوکس ۳- تهویه استاندارد و دمای ۲۰°C ۴- ابزار آلات و تجهیزات استاندارد و آماده به کار ۵- وسایل ایمنی استاندارد ۶- زمان ۱۸۰ دقیقه

ابزار و تجهیزات: قطعه کار - میز کار - خط کش فلزی ۳۰۰ میلی متری - چکش فولادی - گیره موازی - گونیای فلز کاری به طول ۱۵۰ میلی متر. سوزن خط کش ۳۰. سوزن خط کش پایه دار. قطعات کمکی مطابق مشخصات خم. زاویه سنج ساده

### معیار شایستگی:

ردیف	مرحله کار	نقشه خوانی	خط کشی	آماده سازی ابزار و وسایل	بستن قطعه کار	حداقل نمره قبولی از ۳	نمره هنرجو
۱						۱	
۲						۱	
۳				آماده سازی ابزار و وسایل		۱	
۴					بستن قطعه کار	۱	
۵						۲	
شایستگی های غیرفنی، ایمنی، بهداشت، توجهات زیست محیطی و نگرش:							
۱- استفاده از فناوری موجود در زمینه مربوطه رعایت نیازمندی های لازم کاری							
۲- استفاده از لباس کار و کفش ایمنی							
۳- تمیز کردن گیره و محیط کار							
۴- (یاپیندی) به الزامات نقشه -							

میانگین نمرات

\* حداقل میانگین نمرات هنرجو برای قبولی و کسب شایستگی، ۲ می باشد.

## واحد یادگیری ۶

### شاپیستگی پرچکاری

#### مقدمه

پرچیدن یا پرچ کردن در لغت به معنای پهن کردن سر میخ کوبیده شده است، به طوری که نتوان آن را از جایش بیرون کشید. میخ پرچ وسیله‌ای است که برای اتصال دو یا چند قطعه به یکدیگر استفاده می‌شود. دستگاه پرچ کن به وسیله میخ پرچ عمل پرچ کاری را انجام می‌دهد. پرچ‌ها در اتصالات دائمی که نیازی به باز و بسته شدن نداشته باشند استفاده می‌شوند برخی از انواع میخ پرچ‌ها را می‌توان در جاهایی که تنها به یک طرف کار دسترسی داریم استفاده کرد. از میخ پرچ می‌توان جهت اتصال دو یا چند قطعه به یکدیگر استفاده نمود. به این منظور باید در محل اتصال ابتدا سوراخی یکنواخت و دقیق در قطعات ایجاد کرد و پس از آن با استفاده از دستگاه پرچ کن عملیات پرچ کاری انجام گیرد. در انتخاب میخ پرچ مناسب باید دقت کافی صورت گیرد تا از بروز اشکالات در کار و اتلاف وقت و هزینه بی مورد جلوگیری شود.

#### استاندارد عملکرد

پس از اتمام این واحد یادگیری هنر جویان قادر خواهد بود اتصال قطعات توسط پرچ را بر اساس نقشه انجام دهند.

#### پیش نیاز و یادآوری

##### نقشه خوانی

خط کشی با ابزا رهای (سوزن خط کش، سنبه نشان)  
اندازه برداری از روی نقشه کار و انتقال روی قطعه کار  
سوراخ کاری

۲۶- فرایند کارگاهی



فیلم

به تصویر نگاه کنید. به نظر شما متخصصان مشغول انجام چه نوع فعالیتی هستند؟ (شکل ۳-۱۵)



شکل ۳-۱۵ کارگران مشغول مونتاژ کاری هستند

می‌شوند. ۱- سفارش و نیاز جامعه. ۲- انتظارات پیش‌بینی شده در طرح که توسط طراحان و متخصصان در نظر گرفته شده است. (شکل ۳-۱۶)

شرکت‌های تولید کننده محصولات صنعتی همیشه در پی بهبود در روند فعالیت‌های صنعتی خود هستند. چنانچه این اهداف مبتنی بر بالا بردن سطح کیفی محصول باشد لاجرم با دو اصل در زمان تولید مواجه



شکل ۳-۱۶ سازه پروژه کاری شده



شکل ۳-۱۷ بازدید سازه پرج کاری شده

انتخاب روش مناسب اتصال بین قطعات، زیر مجموعه‌ها و مجموعه‌های یک محصول صنعتی همیشه دغدغه صاحبان صنایع را دربی داشته است خصوصاً جایی که صحبت از ارتقا و کیفیت محصولات باشد. متخصصان صاحبان صنایع می‌دانند که فراهم آوردن بسترهای مناسب در بالا بردن سطح کیفیت محصول خود مستلزم آگاهی کامل از دانش انجام این فعالیت است. بنابر این همیشه در پی جواب این سؤال هستند که روش مناسب پیوند بین قطعات در محصولات چیست؟ تا با عرضه محصول به بازار با موجی از تقاضا برای فرواردهای تولیدی خود رو به رو شوند. (شکل ۳-۱۷)

در تصاویر زیر دو نمونه از اتصالات سازه‌ای را مشاهده می‌کنید. (شکل ۳-۱۸)



ب) شکل ۳-۱۸ سازه فلزی اتصال پیچ و مهره



الف) شکل ۳-۱۸ سازه فلزی اتصال پرچی

باشند که در دراز مدت بر کل سازه وارد می‌شود. بنابر این متخصصان و صاحبان این حرفه با در نظر گرفتن شرایط حاکم بر اقلیم و جغرافیای محل در پی ایجاد بسترهای مناسب جهت جایگزینی روش‌های جدید با روش‌های قدیمی‌تر می‌باشند.

سازه فلزی اتصال پیچ و مهره جهت استحکام دربرابر زلزله و قابلیت سازه فلزی اتصال پرچی به منظور انعطاف‌پذیری بالا در برابر تنש‌های کششی، فشاری و برشی می‌باشد. همچنین این گونه سازه‌ها می‌توانند متحمل بارهای گسترده محوری و شعاعی بالایی

۳-۲-۱ ترجمه کنید.

A rivet is a permanent mechanical fastener. A rivet originally consists of a smooth cylindrical shaft, which is then installed in a punched or drilled hole and one side is deformed to hinder movement.



یادداشت

۳-۲-۲ با مشورت هنرآموز محترم جدول زیر را کامل کنید.

آیا روش دیگری از اتصالات می‌شناسید؟ (شکل ۳-۱۹)



گفتگو کنید

جدول ۳-۳ مقایسه روش‌های اتصال سازه

نتیجه	شباهت‌ها	تفاوت‌ها	روش اتصال سازه	ردیف
			پیچ و مهره‌ای	۱
			پرج کاری	۲



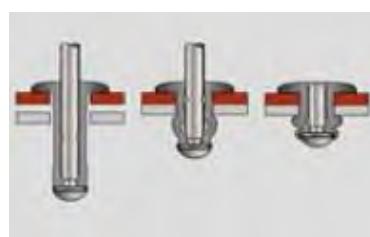
ب) شکل ۳-۱۹ اتصال سازه فلزی جوش‌کاری



الف) شکل ۳-۱۹ پرج سوراخ کمربند

مشکل با استفاده از میخ پرج دیگری می‌توان اشکال را برطرف کرد. چون هزینه پرج کاری در تیراز زیاد قابل توجه است، بنابراین برای جلوگیری از اشکالات و کاهش هزینه‌ها باید در انتخاب میخ پرج دقت شود. (شکل ۳-۲۰)

**فرایند پرج کاری:** برای اتصال دو یا چند قطعه به یکدیگر می‌توان از میخ پرج استفاده کرد. برای این کار ابتدا سوراخی در قطعات ایجاد کرده میخ پرج را در آن قرار داده و سپس با استفاده از پرج کن عمل پرج کاری انجام می‌شود. این کار اغلب بدون اشکال صورت می‌گیرد. در صورت بروز



شکل ۳-۲۰ فرایند پرج کاری

### فاصله دو میخ پرج

پس از مشخص شدن قطر و جنس میخ پرج، مقاومت کششی و برشی آن مشخص می‌شود. سپس با تغیین مقاومت لازم، تعداد میخ پرج‌ها و فاصله آنها از یکدیگر معلوم می‌شود.

### تعیین طول پرج

$$L = D + S$$

ضخامت کار + قطر پرج = طول پرج

طول پرج باید در حدود قطر پرج به اضافه ضخامت کار باشد. مثلاً میخ پرج  $4 \times 10$  میلی‌متر می‌تواند در قطعه کاری با ضخامت حدود ۶ میلی‌متر به کار گرفته شود.

### انتخاب میخ پرج

برای پرج کاری صحیح و با استحکام کافی است، میخ پرج مناسبی را انتخاب کرد. برای انتخاب درست میخ پرج باید عوامل زیر را مورد توجه قرار داد. (شکل ۳-۲۱)

### ۲- انتخاب جنس و قطر میخ پرج

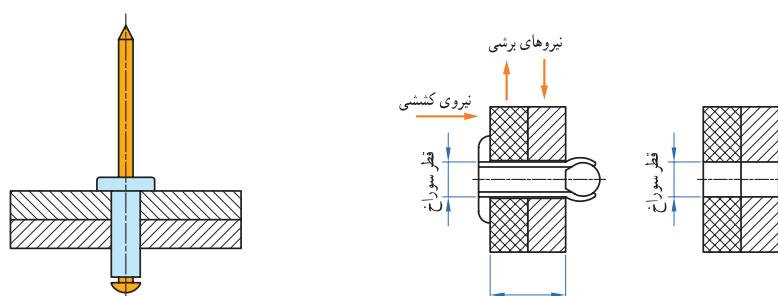
جنس و قطر میخ پرج از عوامل مؤثر در اتصال محکم دو قطعه می‌باشد. با مراجعه به جدول مشخصات میخ پرج و در نظر گرفتن مقاومت کششی و برشی شما می‌توانید جنس و قطر میخ پرج را مناسب کارتان انتخاب کنید.

### یادآوری

انتخاب میخ پرج با طول بلند مفید نیست.

#### شکل ۳-۲۱) معايب و محسن

- ۱- کوتاه بودن طول پرج هم باعث می‌شود که اتصال استحکام کافی نداشته باشد.
- ۲- بلند بودن بیش از حد طول پرج نیز اشکالات زیر را پیش می‌آورد.
- ۳- قیمت پرج افزایش می‌یابد.
- ۴- کار به خوبی جفت و جور نمی‌شود.
- ۵- تعداد مراحل پرج کاری زیاد می‌شود.



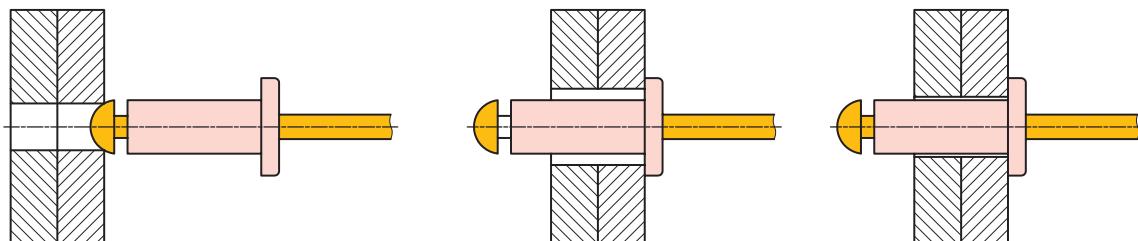
شکل ۳-۲۱) انتخاب میخ پرج

**کار عملی:** خط کشی محل نصب لولا وزدن سنبه نشان می‌دهد.  
براساس نقشه شماره ۱۳ مندرج در صفحه ۱۴۹ را انجام دهید

### ۳- تعیین قطر سوراخ

مورد نظر برای پرج کاری باید کمی بیشتر از قطر میخ پرج باشد (حدود ۰/۱ میلی‌متر) تا میخ پرج به راحتی در آن قرار گیرد و با افزایش محدود قطر سوراخ نیز موقع پرج کاری بدنه پرج نیز به قطعه تماس حاصل کرده و باعث استحکام اتصال شود (شکل ۳-۲۲).

اندازه قطر سوراخ از دیگر عوامل مؤثر در پرج کاری است. کوچک بودن قطر سوراخ باعث عدم ورود میخ پرج به داخل قطعه کار می‌شود و بزرگ بودن قطر سوراخ نیز باعث کاهش استحکام اتصال می‌شود و حتی ممکن است باعث عدم اتصال قطعات شود.



شکل ۳-۲۲ نحوه انتخاب قطر میخ پرج

### یادآوری

چون قطر میخ پرج‌های در حدود ۰/۱ تا ۰/۲ میلی‌متر از قطر اسمی میخ پرج‌ها کمتر است که این لقی مناسبی برای پرج کاری می‌باشد.

توصیه برای سوراخ کاری این است که از متنهای رند ۶-۵-۴-۳ برای میخ پرج‌های ۴-۵-۶-۷ و از متنهای ۳/۶، ۲/۵، ۳/۵ برای میخ پرج‌های ۳/۵-۲/۵ استفاده کنید.

### قطعه کار

جنس پرج و جنس قطعاتی که به یکدیگر متصل هم وصل کنید که استحکام کافی داشته باشد حداقل دو عدد میخ پرج استفاده کنید. زیرا اتصال با یک میخ پرج جلو چرخش قطعات را نمی‌گیرد. (شکل ۳-۲۳)

جنس پرج و جنس قطعاتی که به یکدیگر متصل می‌شوند. در مقاومت نهایی کار مؤثر می‌باشد. در حالت کلی بهتر است جنس قطعات و جنس میخ پرج با هم مشابه باشند.



شکل ۳-۲۳ نحوه انتخاب صحیح اتصال میخ پرج

نامطلوب می‌کند. این زنگ زدگی در بعضی مواقع بسیار رشت است مخصوصاً در یخچال‌ها که از نظر بهداشتی شرایط نامطلوبی را ایجاد می‌کند. توصیه ما در این موقع استفاده از میخ پرج‌های آلومینیوم - آلومینیوم است که جنس پرج و میخ آن نیز آلومینیومی می‌باشد.

#### اتصال قطعات پلاستیکی

اغلب قطعات پلاستیکی در حین پرج کاری شکسته می‌شود. زیرا مقاومت میخ‌های میخ پرج، بیشتر از مقاومت قطعات پلاستیکی است در این صورت اگر نمی‌توانید میخ پرج با میخ کم مقاومت تهیه کنید توصیه می‌شود از میخ پرج آلومینیومی با میخ آلومینیم استفاده کنید.

#### ورق مس و میخ پرج مسی

در اتصال ورق‌های مسی که به عنوان قطعات دکوراتیو استفاده می‌شود بهتر است از میخ پرج مسی استفاده کرد. به کارگیری میخ پرج آلومینیومی رنگ شده صحیح نمی‌باشد.

استفاده از میخ پرج‌های افشاں برای فوم وغیره جهت اتصال قطعاتی که جنس قطعه پشتی آن از فوم یا جنس نرم باشد و نیاز به اتصال خیلی محکم نباشد از میخ پرج افشاں استفاده می‌شود. با استفاده از این میخ پرج فشار پرج بر روی قطعه کار در سطح وسیع تری پخش می‌شود. بدین ترتیب از خراب شدن قطعات و آسیب پذیری آن جلوگیری می‌کند (شکل ۳-۲۵).

#### اتصال قطعات غیر فلزی

میخ پرج آلومینیومی برای اتصال دو قطعه فلزی به طور معمول بسیار مناسب است ولی برای اتصال یک قطعه فلزی به یک قطعه نرم یا شکننده باید ملاحظات چندی را در نظر گرفت. (۳-۲۴)

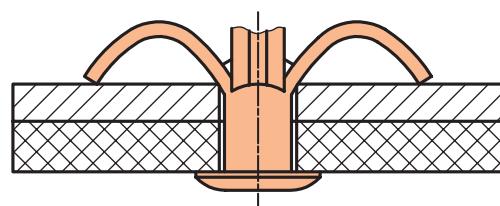


شکل ۳-۲۴ اتصال قطعات غیر فلزی

قطعه نرم باید روی کار قرار گیرد و اگر میخ پرج در قطعه فرو می‌رود باید از میخ پرج‌های سر پهن استفاده کرد. در صندلی مدارس که چوب و پروفیل وصل می‌شود، استفاده از میخ پرج‌های سر پهن بهتر است. اگر قطعه پشتی نرم است با گذاشتن واشر در پشت کار جلوی فرو رفتن پرج را در قطعه کار گرفت. ورق‌های نازک فلزی نیز اگر در پشت کار قرار گیرند گاهی قادر نیستند جلوی عبور میخ را بگیرند و در نتیجه عمل پرج کاری مناسب نخواهد شد. پس توصیه می‌شود اگر از ورق‌های فلزی به ضخامت کمتر از یک میلی‌متر استفاده می‌کنید. در صورت عدم پرج کاری صحیح از واشر استفاده شود.

#### میخ پرج زنگ نزن (میخ پرج آلومینیومی)

در محیط مرطوب پرج آلومینیوم زنگ نمی‌زند ولی میخ فولادی آنکه در داخل پرج باقی می‌ماند پس از مدتی زنگ می‌زند و زنگ آن زیر میخ پرج را رنگی و



شکل ۳-۲۵ اتصال قطعات غیر فلزی با میخ پرج افشاں

## مشکلات

پرج پاره شده باشد و یا قبل از اتصال کامل، میخ آن بریده شده باشد که در این صورت باید از میخ پرج دیگری استفاده کرد.

ممکن است در حین سوراخ کاری پلیسه‌ای ایجاد شده باشد که مانع از عمل پرج کاری شود. در این صورت قطعه را باید پلیسه زدایی کرد و یا مته را تعویض نمود تا سوراخ کاری بدون پلیسه باشد.

### بریده شدن سر پرج

بریده شدن سر پرج اتصال را ناممکن می‌سازد و یکی از دلایل آن ممکن است انتخاب نامناسب پرج باشد. که تحمل نیروی لازم جهت اتصال را نداشته باشد و با ضخامت کله پرج در محل بریدن پرج ناکافی باشد. به هر حال ضرورت دارد که در انتخاب پرج تجدید نظر شود. (شکل ۳-۲۷)

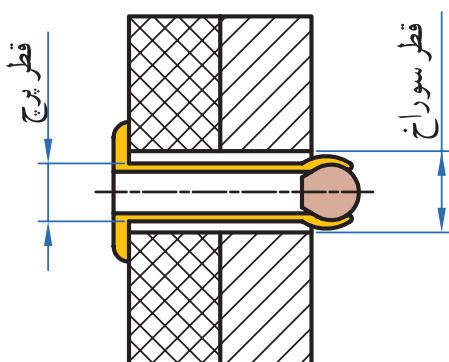
علاوه بر عوامل ذکر شده ممکن است موارد دیگری برای پرج کاری ناصحیح وجود داشته باشد از جمله:

### بیرون زدن میخ

گشاد بودن سوراخ یا نازک و ضعیف بودن قطعه آخری و همچنین گشاد بودن پستانک پرج کن نسبت به میخ نیز یکی از دلایل پرج کاری ناموفق است که میخ از آن بیرون می‌زند. (شکل ۳-۲۶)

### عدم گیرایی کار یا اتصال بدون استحکام

استفاده از میخ پرج نامناسب باعث عدم گیرایی و اتصال بدون استحکام می‌شود. این امر ممکن است به دلایل زیر به وجود آید که باید برطرف شود. بلند بودن میخ پرج نسبت به ضخامت قطعه کار باعث می‌شود که قبل از عمل جمع شدن پرج، میخ قطع شده و اتصال، استحکام لازم را نداشته باشد.



شکل ۳-۲۷ علت کنده شدن سر میخ



شکل ۳-۲۶ بیرون زدن میخ پرج

۳-۲۳ ترجمه کنید.

There are a number of types of rivets, designed to meet different cost, accessibility, and strength requirements. Solid rivets are one of the oldest and most reliable types of fasteners.

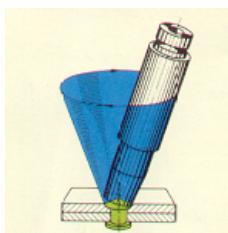


## روش پرج کاری

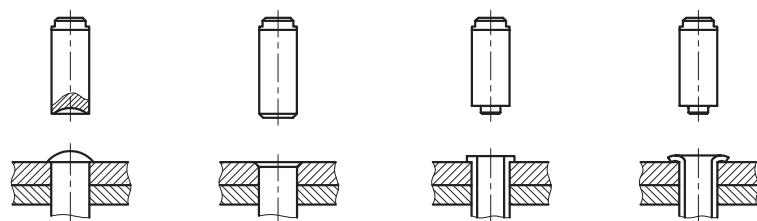
پرج کاری به سه روش انجام می‌شود:

۱- پرسکاری: در این روش شکل مورد نظر انتهای پرج را روی سنبه ای تعییه می‌کنند و در حالیکه سرپرج را در ماتریسی معادل شکل آن قرار داده اند سنبه را با پرس روی قطعه می‌کوبند.

۲- دورانی: در این روش که بیشتر در مورد پرج‌های توخالی یا نیمه پر قابل اجراست سنبه با شکل مورد نظر را در حال دوران و با فشار روی انتهای پرج قرار می‌دهند



ب) شکل ۳-۲۸ روش مالشی



الف) شکل ۳-۲۸ کوبیدن سر پرج

یادآوری: فرم سنبه بالنهای پرج بسیار مهم است و عدم توجه به آن، کار را نامتناسب و نامطلوب خواهد کرد.

## روش پرج کاری پرج‌های خاص

علاوه بر مطالبی که در مورد پرج کاری عنوان شد باید ویژگی‌های پرج خاص مورد توجه قرار بگیرد تا ضمن پرج کاری آن ویژگی‌ها از بین نرود. مثلاً هرگاه پرج به صورت محور مورد استفاده قرار گیرد قطر سوراخ قطعه کار باید بیش از استانداردهای بیان شده باشد تاحدی که افزایش قطر پرج پس از پرج کاری سبب تماس ساقه پرج با قطعه کار نشود. از طرفی چنانچه ضحامت کارو قطر سوراخ قطعه کار نیز زیاد باشد ممکن است ضمن پرج کاری ساقه پرج کمانش کند و اتصال ناقص و ساقه پرج به عنوان محور قابل استفاده نباشد. در این گونه موارد استفاده از پرج‌های توخالی یا نیمه پر که قطر بیشتری دارند و پرج کاری آنها به نیروی کمتری نیاز دارد ممکن است مناسب‌تر باشد. در بعضی

موقع که قصد داریم قطعه‌ها حول محور پرج بچرخند گذاشتند و شر با سوراخ درشت بین قطعات احتمالاً کار را آسان‌تر خواهد کرد. در موقعی که پرج یک اتصال الکتریکی برقرار می‌کند و ممکن است قطعه از جنس باکالیت باشد چنانچه در حین پرج کاری فشار زیادی به قطعه کار وارد شود باکالیت خواهد شکست و کار معیوب خواهد شد. در این حالت استفاده از پرج‌های نیمه پر و پرج کاری به روش مالشی یا چرخشی ضروری است. در مورد بکارگیری پرج به عنوان یک قطعه ترئینی حفظ شکل پرج و صافی سرپرج سبب می‌شود که ما توجه بیشتری به محل استقرار سرپرج در موقع پرج کاری داشته باشیم و آن را کاملاً صاف و پاکیزه حفظ کنیم.

دستگاه پرج کن و روش استفاده از آن را مشاهده می کنید (شکل ۳-۲۹)



شکل ۳-۲۹ مراحل نصب میخ پرج و انجام پرج کاری

پرج های خاص احتیاج به طراحی صحیح دارند و انتخاب درست وسیله، دقیق در پرج کاری را تضمین می کند.  
(شکل ۳-۳۰)



شکل ۳-۳۰ انتخاب درست میخ پرج در دستگاه پرج

کار عملی: سوراخ کاری محل اتصال لولا براساس نقشه شماره ۱۳ مندرج در صفحه ۱۴۹ را انجام دهید

۴-۳-۲-۴ جدول زیر را با مشورت هنرآموز خود تکمیل کنید.



فکر کنید

جدول ۴-۳ نمونه کارهای پرج کاری

تصویر	نام وسیله	تصویر	نام وسیله
	پرج چکشی		.....
	.....		.....
	پرج میخی		.....
	.....		.....



گفتگو کنید

۳-۲۵ جدول زیر را با مشورت هنرآموز خود تکمیل کنید.

جدول ۳-۵ نمونه ای از انواع میخ برج ها

تصویر	نام وسیله	تصویر	نام وسیله
	برج پیچ و مهره ای		.....
	.....		.....
	برج دکمه ای		.....
	.....		.....

۳-۲-۶ جدول زیر را با راهنمایی هنرآموز خود کامل کنید.

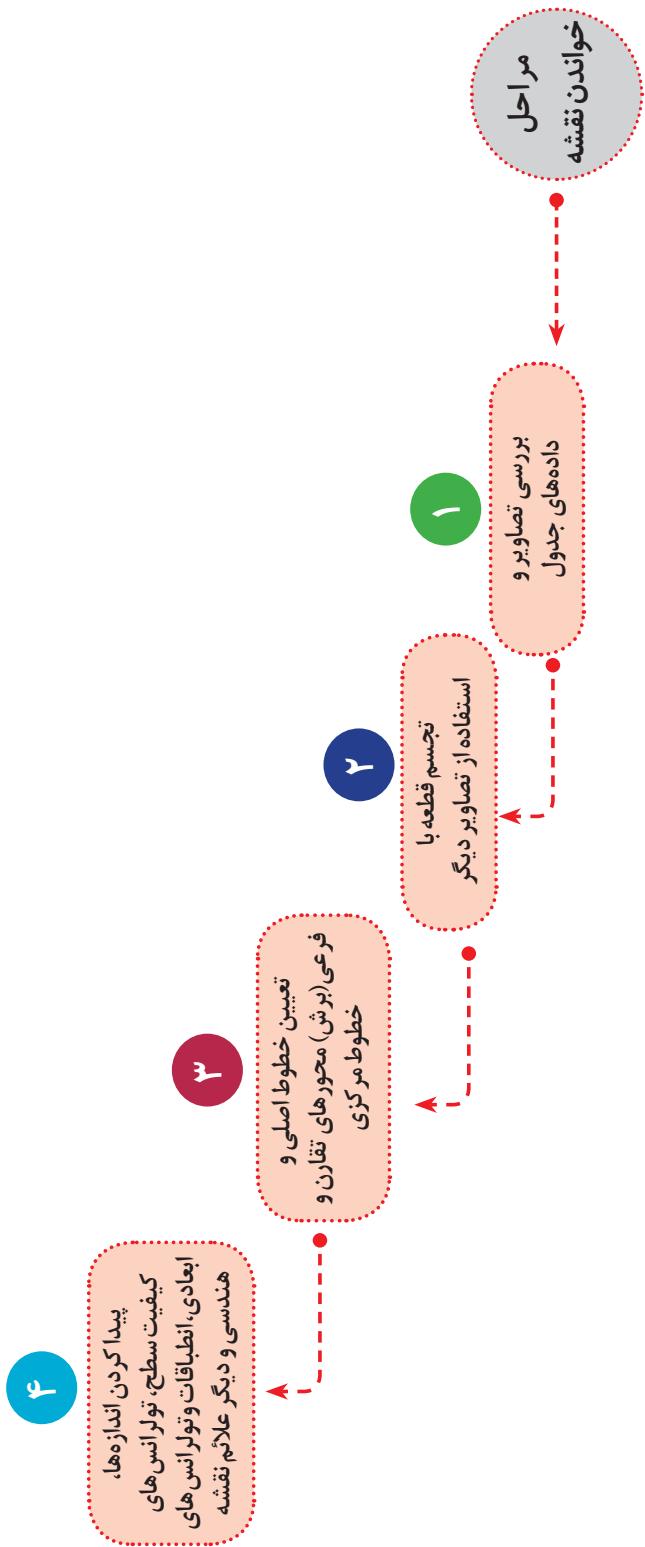


گفتگو کنید

جدول ۳-۶ نمونه ای از تجهیزات و وسایل پرج کاری

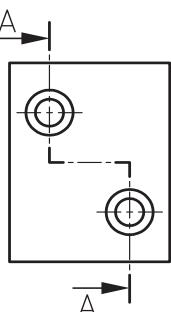
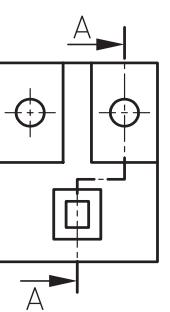
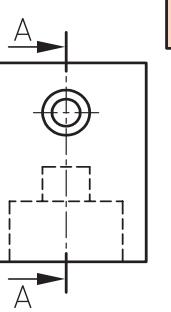
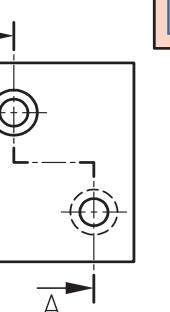
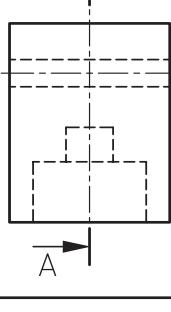
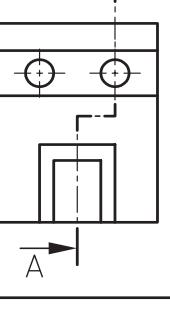
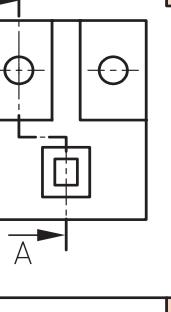
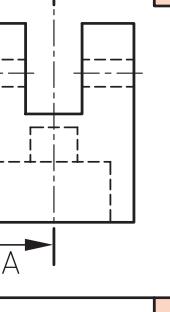
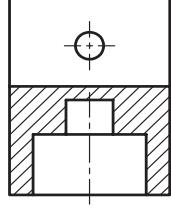
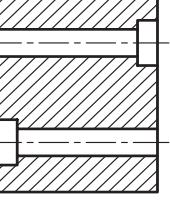
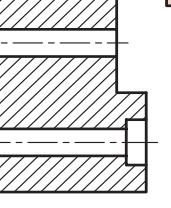
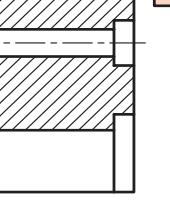
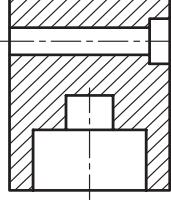
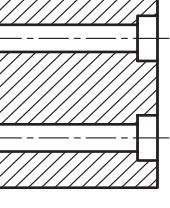
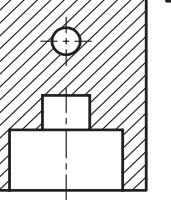
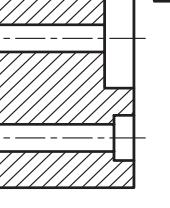
تصویر	نام وسیله	تصویر	نام وسیله
	لوله پرج کن		..... .....
	قالب پرج		..... .....
	..... .....		..... .....

## نمودار ۱ مراحل خواندن نقشه



 مونتاژ کاری

شماره مربوط به تصویر برش خورده را در جدول زیر درج نمایید.

			
			
			
			
A	B	C	D
6			
E	F	G	H

(جدول ۷-۳) معايip احتمالي در پرج كاري را نشان مي دهد.

جدول ۷-۳ نمونه اي از معايip پرج كاري

خطا	شكل	علت
بدنه ميخ پرج كج شده است و سوراخ را پر نمی کند.		سوراخ بزرگ تر از اندازه مجاز است.
بدنه و سر قفل كننده ميخ پرج منحرف شده و استحکام محل اتصال کم است.		سوراخها در يك امتداد نيستند.
سر قفل كننده ميخ پرج داراي انحراف است.		امتداد سوراخها نسبت به سطح كار مایل هستند.
بدنه ميخ پرج بين دو قطعه اتصال جا خورده و مانع از آب بندی است.		قطعات اتصال از هردو طرف خزینه شده اند.
قطعات اتصال نسبت به هم فاصله دارند و مانع از آب بندی مي شوند.		پليسه و براده بين قطعات اتصال برطرف نشده است.
بدنه ميخ پرج بين دو قطعه اتصال جا خورده و مانع از آب بندی مي شود.		از پرج كشها استفاده نشده است.
لبه قطعات اتصال برجسته و ناهموار است.		ميخ پرج بيش از حد مجاز كوبیده شده است.
سر قفل كننده بزرگ بوده و داراي پليسه است.		طول ميخ پرج بزرگ تر از اندازه مجاز است.
سر قفل كننده کوچک بوده و استحکام محل اتصال کم است.		طول ميخ پرج کوچک تراز اندازه مجاز است.



## مراحل انجام پرچ کاری

نقشه‌خوانی

تمیز کردن سطح

کنترل صافی قطعات

خط کشی قطعه

بستن قطعه کار

پرج کاری لولا

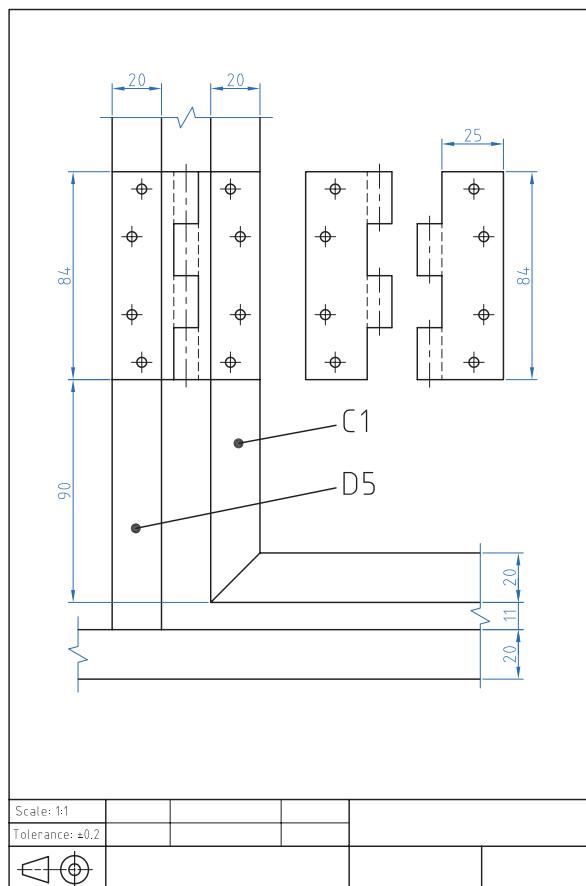


فعالیت کارگاهی

### ۱-۲-۳ فعالیت کارگاهی ۱

اتصال قسمت شکن تخت به چار چوب اصلی توسط لولا و عمل پرج کاری پیش بینی شده است. چون تکه های لولا در قسمت به عرض ۲۰ mm قطعات D5 و C1 نصب می شود محل سوراخ های لولا قابل انتقال روی قطعات مذکور باشد. (شکل ۳-۳۱) محل نصب لولا به فاصله ۹۰ mm از طرفین قطعه C1 مطابق شکل می باشد. و لقی طرفین قطعه C1 قرینه باشد که تناسب شکل حفظ شود. با رعایت اصول فنی و نکات ایمنی قطعات را بر اساس نقشه شماره ۱۳ زیر نظره نرا آموز محترم پرج کاری کنید.

هدف: پرج کاری مجموعه شکن به چار چوب اصلی



شکل ۳-۳۱ نقشه پرج کاری لولا

مشخصات قطعه کار:

نام قطعه: لولا  
جنس: فولاد st ۳۷  
ابعاد: نیم ساخته  
تعداد: دو جفت  
تولرانس: ۰/۲ میلی متر

وسایل و ابزارهای مورد نیاز:

- ۱- خط کش فلزی
- ۲- سوزن خط کش
- ۳- کولیس ورنیک ۰/۰۵
- ۴- سوهان متوسط
- ۵- وسایل تمیز کردن
- ۶- وسایل روغن کاری
- ۷- سننه نشان
- ۸- چکش فلزی
- ۹- مته به قطر ۳ میلی متر
- ۱۰- دریل دستی
- ۱۱- گونیا
- ۱۲- انبر پرج



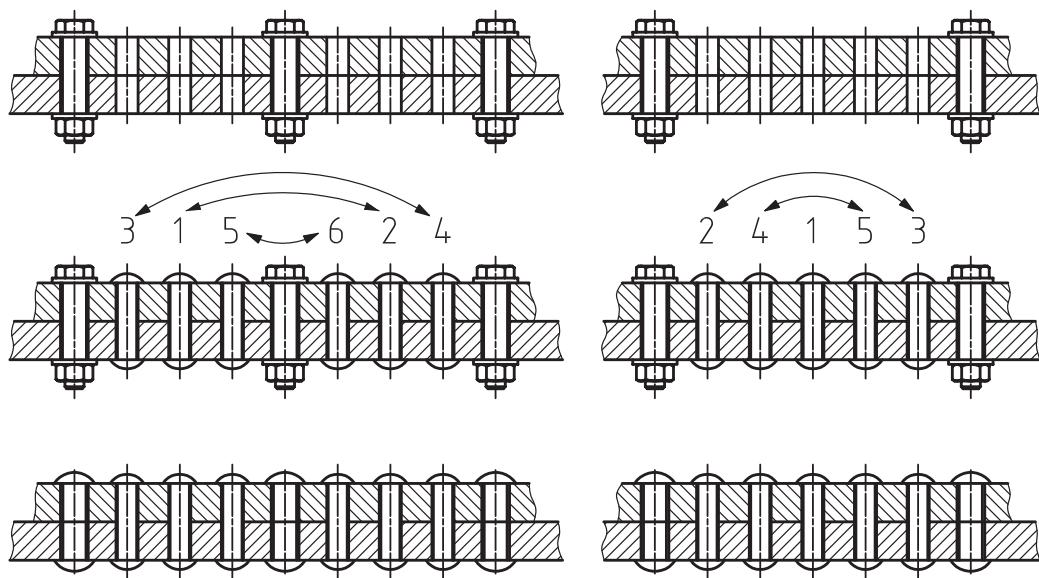
نکات

زیست محیطی

پس از پایان فعالیت کارگاهی در هر روز براهدها را از روی وسایل و دستگاه جمع آوری نموده و اطراف محیط کار را تمیز کنید.



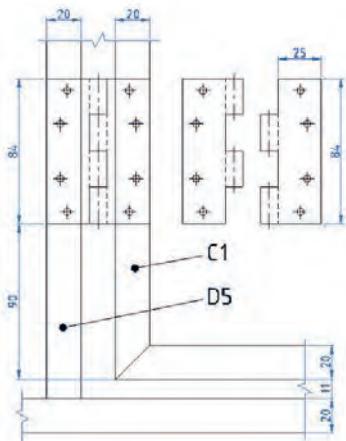
- ۱- بعد از سوراخ کاری قطعات را پلیسه گیری کنید تا اولاً به دست آسیب نرساند. ثانیاً قطعات به صورت مناسب به هم بچسبند.
- ۲- در هنگام سوراخ کاری رعایت تمام نکات ایمنی و حفاظتی مربوطه الزامی است.
- ۳- برای سوراخ کاری قطعات تا جایی که امکان دارد هر دو قطعه را همزمان سوراخ کاری کنید.
- ۴- در پرج کاری ورق های بزرگ برای پیش گیری از موج برداشتن، بایستی آنها را با پیچ و مهره به یکدیگر ثابت نمایید و سپس از پرج کاری براساس شماره های پیشنهادی پیچ و مهره را باز کرده و محل آنها را نیز پرج کاری کنید (شکل ۳-۳۲).
- ۵- وزن چکش دستی را بایستی متناسب با قطر اسمی میخ پرج انتخاب کرد. برای این منظور می توان وزن چکش را به ازای هر یک میلی متر از قطر میخ پرج، ۸۰ گرم در نظر گرفت.
- ۶- در هنگام کار با چکش مراقب باشید به دستان صدمه نزنید.
- ۷- قبل از استفاده از چکش از محکم بودن سر چکش در دسته آن مطمئن شوید.
- ۸- قبل از شروع به پرج کاری از محکم بودن قالب زیر پرج در گیره مطمئن شوید.
- ۹- در هنگام فشردن دسته های انبر پرج، مراقب انگشتان خود باشید.
- ۱۰- در پرج کاری به روش سرد هنگام زدن ضربه با چکش مراقب دست خود باشید.
- ۱۱- در اجرای پرج کاری مراقب باشید تا پرج کاملاً نسبت به قطعه کار عمود باشد.
- ۱۲- در اجرای پرج های سر عدسی از قالب مخصوص پرج استفاده نمایید.



شکل ۳-۳۲- ترتیب پرج کاری قطعات بلند

## ارزشیابی شایستگی پروژکاری

شرح کار:  
پروژکاری لولا



استاندارد عملکرد:  
اتصال مجموعه شکن به چارچوب اصلی توسط لوایه روش پروژکاری مطابق نقشه

شاخص‌ها:

- ۱- انطباق محل نصب لولا براساس نقشه
- ۲- لقی یکسان شکن از طرفین
- ۳- حرکت لولایی صحیح
- ۴- کیفیت پروژکاری

شرایط انجام کار و ابزار و تجهیزات:

شرایط: ۱- در محیط کارگاه ۲- نور یکنواخت با شدت  $400\text{ lux}$  ۳- تهییه استاندارد و دمای  $3^\circ \pm 20^\circ\text{C}$  ۴- ابزار آلات و تجهیزات استاندارد و آماده به کار ۵- وسایل ایمنی استاندارد ۶- زمان  $120$  دقیقه

ابزار و تجهیزات: قطعه کار - میز کار - سوهان  $250$  متوسط - انواع مته از نظر قطر بر حسب نیاز نقشه - سنبه نشان  $60$  - چکش  $500$  گرمی - دستگاه دریل رومیزی با متعلقات - دستگاه دریل دستی - صفحه صافی  $400\text{ mm}$   $400\text{ mm}$  - وسایل تنظیف - خط کش فلزی  $300$  - کولیس  $50/50$  - گونیای فلزکاری - دستگاه پروژکاری (انبر پروژ) - میخ پروژ بر اساس نقشه

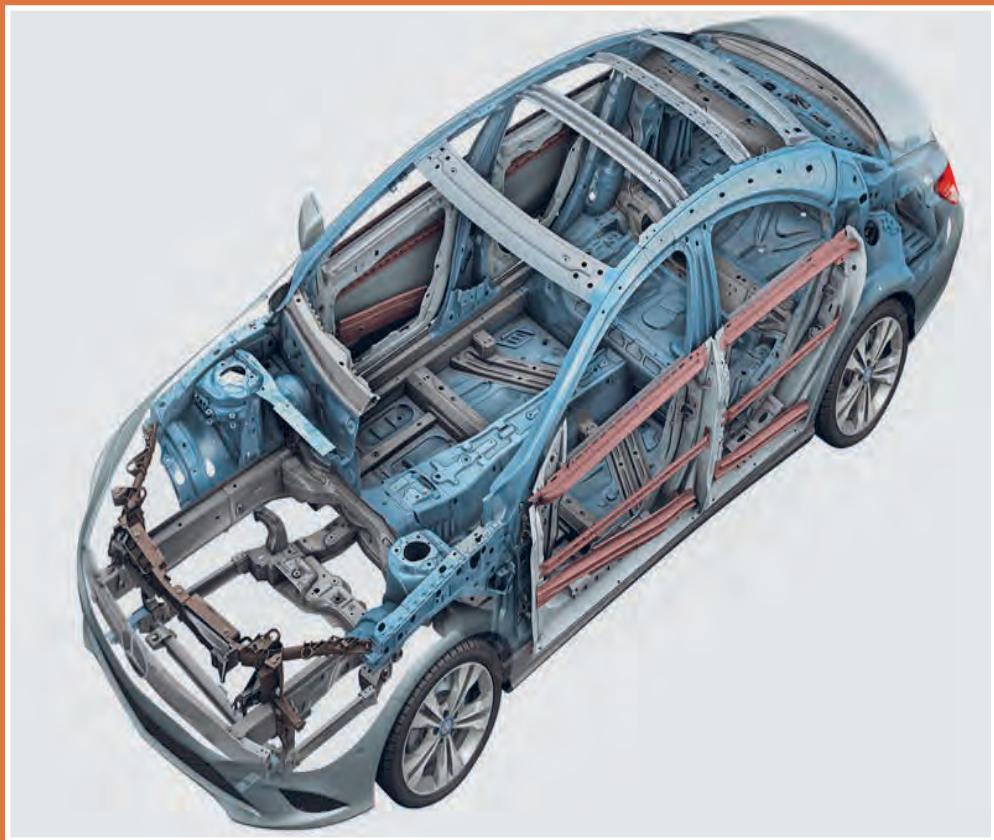
معیار شایستگی:

ردیف	مرحله کار	حداقل نمره قبولی از ۳	نمره هنرجو
۱	بررسی قطعات کار اولیه	۱	
۲	آماده سازی قطعه کار	۱	
۳	سوراخ کاری قطعه کار	۲	
۴	بسنن قطعه کار	۱	
۵	انجام عملیات پروژکاری	۲	
شایستگی‌های غیرفنی، ایمنی، بهداشت، توجهات زیست محیطی و نگرش:			
۱- داشتن درک درست از فرایند کار و بکارگیری روش صحیح انجام آن			
۲- استفاده از لباس کار و کفش ایمنی			
۳- تمیز کردن گیره و محیط کار			
۴- پایین ندی به الزامات نقشه - دقت. ظرافت			
میانگین نمرات			
* حداقل میانگین نمرات هنرجو برای قبولی و کسب شایستگی، $2$ می باشد.			



## پودمان ۴

### جوش کاری با قوس الکتریکی و الکترود روپوش دار



#### محتوها برای ایجاد انگیزه

جوش کاری یکی از فرایندهای اتصال دائمی قطعات (فلزی یا غیرفلزی) است. که به روش ذوبی یا غیر ذوبی با به کارگیری یا عدم به کارگیری فشار با استفاده از ماده پرکننده یا بدون ماده پرکننده انجام می‌پذیرد. فرایندهای جوش کاری به دو دسته اصلی تقسیم می‌شوند. فرایندهای جوش کاری ذوبی و فرایندهای جوش کاری غیر ذوبی

## واحد یادگیری ۷ شایستگی جوش کاری با قوس الکتریکی و الکترود روپوش دار

### مقدمه

برای لوله کشی گاز، ساختن اسکلت فلزی و.... از جوش کاری قوس الکتریکی با الکترود روپوش دار استفاده می شود. که به دو طریق انجام می شود.

#### جوش کاری با برق متناوب:

در این نوع جوش کاری از دستگاهی که در اصطلاح جوش کاران به ترانس مشهور است، استفاده می شود. ترانس را مستقیماً به برق شهر، که برق آن متناوب است، وصل می نمایند. این دستگاه که عبارت است از یک مبدل الکتریکی (ترانسفورماتور) ولتاژ برق را پایین آورده و شدت جریان آن را زیاد می کند. یکی از کابل ها به قطعه کار وصل شده و کابل دیگر به انبر جوش کاری متصل می شود. با نزدیک کردن الکترود به قطعه ای که باید جوش کاری شود و تنظیم فاصله آن یک قوس الکتریکی بین الکترود و قطعه به وجود می آید که دارای حرارت بالایی می باشد این حرارت موجب ذوب شدن قطعات فلزی در مجاورت قوس الکتریکی می گردد.

#### جوش کاری با برق مستقیم:

در این نوع جوش کاری جوش با کیفیت بیشتری انجام می شود.

### استاندارد عملکرد

پس از اتمام این واحد یادگیری هنرجویان قادر خواهند بود اتصال قطعات فلزی توسط جوش قوس الکتریکی با الکترود روپوش دار را بر اساس نقشه انجام دهنند.

### پیش نیاز و یادآوری

#### نقشه خوانی

خط کشی با ابزارهای (سوزن خط کش، سنبه نشان)  
اندازه برداری از روی نقشه کار و انتقال روی قطعه کار  
سوهان کاری  
بستن قطعات توسط گیره های دستی

## جوش کاری

۲۷- نحوه جوش کاری



فیلم

امکان جدا سازی قطعات بدون آسیب دیدن به آن وجود دارد، ولی در اتصالات دائم در صورت جدا سازی، به قطعه اصلی آسیب وارد می شود (شکل ۴-۱).



شکل ۴-۱ تجهیزات صنایع سنگین

برداختن به نوع اتصال بستگی به نیاز جدا نمودن قطعات، استحکام و پایداری، آب بندی بودن محل اتصال وغیره دارد به طور کلی با در نظر گرفتن موارد ذکر شده

طراحی نوع اتصال انجام می شود بنابراین باید قبل از اقدام به یک اتصال پیش بینی های لازم و هدف از اتصال را در نظر گرفت.

۴-۱ ترجمه کنید.

Welding is a fabrication or sculptural process that joins materials, usually metals or thermoplastics, by causing fusion (melting) of the base metals.



پادداشت



فکر کنید

#### ۴-۲ جدول را تکمیل کنید. (جدول ۱-۴)

با توجه به عکس، آیا می‌دانید مجموعه صفحه قبل حامل چه نوع مواد پرکننده‌ای است؟

با توجه به محصولات مشابه (شکل ۱-۴) جدول زیر را کامل کنید.

جدول ۱-۴- نمونه‌هایی از کاربرد جوش کاری

تصویر	کاربرد	نام	شماره
	.....	کانتینر	۱
	حمل و نقل	بدنه اتومبیل	۲
	.....	.....	۳

#### اطلاعات اولیه جوش کاری

#### ۲۸- انواع طرح اتصال و لبه سازی قبل از انجام فعالیت جوش کاری



فیلم

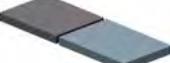
قبل از شروع جوش کاری نیاز به دانستن اطلاعات اولیه در مورد (طرح اتصال، نوع جوش، انواع لبه‌سازی و علائم جوش) است.

## جوش کاری با قوس الکتریکی و الکترود روپوش دار

### انواع طرح اتصال

تنوع قرارگیری قطعات نسبت به هم و شرایط کاری، در جدول زیر با آنها آشنا می‌شود (جدول ۴-۲). مختلف طرح‌های اتصال متفاوتی را الزام می‌دارد که

جدول ۴-۲ انواع طرح اتصال

شکل	نام اتصال	شکل	نام اتصال
	اتصال لبه روی هم		اتصال T شکل سپری
	اتصال زاویه خارجی گوشه		اتصال سر به سر

### انواع جوش

در جدول زیر با انواع جوش آشنا شوید (جدول ۴-۳).

جدول ۴-۳ انواع جوش

شکل	انواع جوش
	جوش ماهیچه‌ای
	جوش شیاری

### انواع لبه سازی

انتخاب اتصال و روش انجام آن در جوش کاری از می‌شود. بنابراین برای یک اتصال مناسب، قطعات باید به صورت درست پخته سازی شود (جدول ۴-۴). اهمیت زیادی برخوردار است. به کارگیری یک اتصال نامناسب موجب اتفاف (زمان، انرژی و مواد اولیه و...)

جدول ۴-۴ انواع لبه سازی

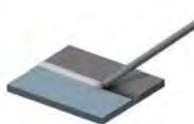
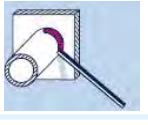
شکل آماده سازی	اختصاری	نوع پخ
	V	دو طرفه
	U	لاله ای یک طرفه
	X	دوبل دو طرفه

## انواع وضعیت‌های جوش‌کاری

در وضعیت تخت است که آن را با نماد (PA) نمایش می‌دهند؛ اگر امکان جابه‌جایی قطعه وجود داشته باشد، شرایط را برای این وضعیت مهیا می‌کنند (جدول ۴-۵).

جوش‌کاری در وضعیت‌های تخت بانماد (PA)، افقی بانماد (PC)، قائم با نماد (PF، PG) و بالاسر با نماد (PE) انجام می‌شود. ساده‌ترین حالت جوش‌کاری، جوش‌کاری

جدول ۴-۵ انواع وضعیت‌های جوش‌کاری

اتصالات ورق به ورق			اتصالات ورق به لوله و لوله به لوله		
اتصال لب به لب	اتصال سپری	نماد	اتصال سر به سر	اتصال سپری	نماد
		PA		-	PA
-		PB	-		PB
	-	PC		-	PC
-		PD	-	-	PD
		PE	-	-	PE
		PF		-	PF
		PG	-		PG
				-	H-L • 45

جوش کاری با قوس الکتریکی و الکترود روپوش دار

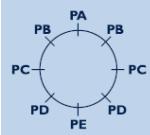
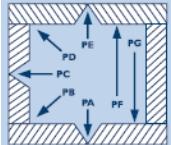
## ۲۹- انواع اتصالات



فیلم

۳- ۴ وضعیت هر نماد را در (جدول ۶-۴) درج کنید.

جدول ۶-۴ وضعیت های جوش

	وضعیت PE	وضعیت PA	وضعیت PC
.....	.....	.....	.....
	وضعیت PB	وضعیت PG	وضعیت PF
.....	.....	.....	.....

چرا جوش کاری در وضعیت تخت آسان تر است؟

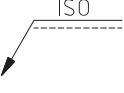


پرسشن

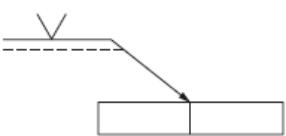
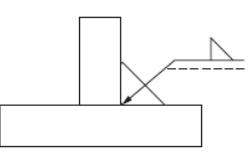
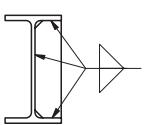
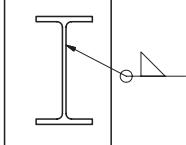
### علامه جوش

برخی از اطلاعات جوش با علامت های استاندارد قراردادی در جدول زیر با برخی از این علامت آشنا می شوید. به همراه علامت مبنابروی نقشه ها قرارداده شده است.

جدول ۷-۴ انواع نماد جوش کاری

نماد جوش با پخ X	نماد جوش با پخ U	نماد جوش با پخ V	نماد جوش گوشه	جوش دور تا دور	اطلاعات بر روی فلاش قرار می گیرد
					

#### جدول ۴-۸ محل جوش کاری

شکل	نمایش روی نقشه	توضیح
		فلش = نماد اصلی که در نقشه نشان دهنده محل جوش است.
		علامت مثلث = نشان دهنده جوش ماهیچه‌ای است.
		در محل‌هایی که پیکان به آن اشاره می‌کند، باید جوش کاری انجام شود. به دلیل وجود علامت مثلث در هر دو سمت پیکان دو طرف آن قطعه، باید جوش کاری شود.
		علامت دایره در قسمت شکسته فلش یعنی دورتاور قطعه جوش شود و علامت مثلث مربوط به جوش ماهیچه‌ای است.

#### آشنایی با جوش کاری و فرایندهای آن تعريف جوش کاری

ماهه پرکننده انجام می‌شود. هدف آن اتصال دائمی مواد، جوش کاری، یکی از مهم‌ترین روش‌های اتصال، در صنعت است، که در آن اتصال قطعات (فلزی یا غیرفلزی)، به روش ذوبی یا غیر ذوبی، با بکارگیری یا بدون به کارگیری فشار، با استفاده یا بدون استفاده از خواص ماده پایه باشد. جوش ایده‌آل، جوشی است، که نتوان آن را از قسمت‌های دیگر، تشخیص داد.

#### ۳۰- انواع فرایندهای جوش کاری



## جوش کاری با قوس الکتریکی و الکترود روپوش دار

### فعالیت کارگاهی

کار کارگاهی ۱ مندرج در صفحه ۱۶۹ را انجام دهید.

### فرایندهای جوش کاری

فرایندهای جوش کاری، براساس نوع انرژی به کار رفته، جدول زیر این تقسیم‌بندی را نشان می‌دهد (جدول ۴-۸) برای اتصال فلزات، به دسته‌های مختلفی تقسیم می‌شوند. (جدول ۴-۹).

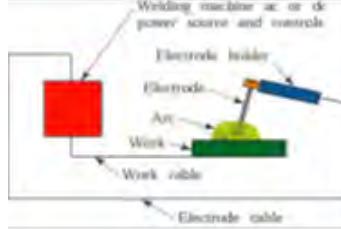
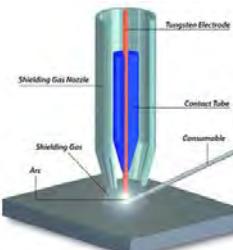
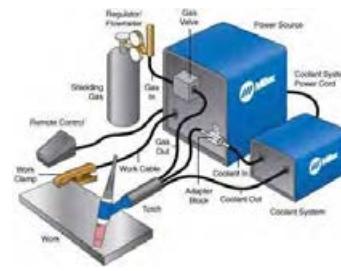
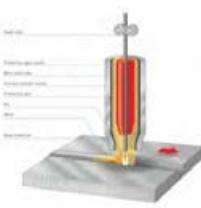
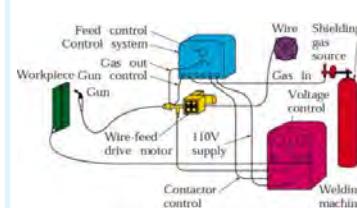
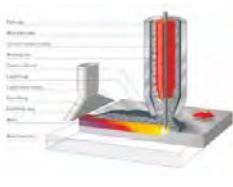
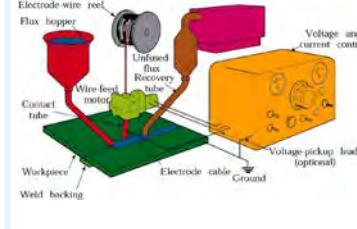
جدول ۴-۸ انواع جوش کاری براساس نوع انرژی مصرفی

نام	شکل	توضیح
انرژی الکتریکی		جریان الکتریکی را می‌توان توسط ایجاد مقاومت الکتریکی به حرارت تبدیل کرد و توسط حرارت به وجود آمده قطعات را ذوب کرده و عمل جوش کاری را انجام داد.
انرژی شیمیایی دسته‌بندی ا نوع جوش کاری براساس نوع انرژی		با توجه به اینکه برخی از مواد شیمیایی قابلیت اشتعال دارند، چنانکه این مواد با اکسیژن مخلوط شوند، دمای بالاتری را به وجود می‌آورند. که این دما برای ذوب قطعات فلزی مناسب بوده و می‌توان عمل اتصال را با این حرارت انجام داد.
انرژی مکانیکی		یکی از روش‌های جوش کاری مکانیکی ایجاد فشار و اصطکاک بین قطعات می‌باشد. که منجر به تولید حرارت شده و در نهایت سطح اتصال به حالت خمیری در آمده و قطعات به هم جوش می‌خورند.
انرژی تشعشعی		یکی از جوش کاری‌های تشعشعی جوش لیزر می‌باشد. لیزر نور متتمرکز می‌باشد و در اثر برخورد آن با اجسام حرارت تولید شده و به این صورت می‌توان قطعات را به هم جوش داد.

## فعالیت کارگاهی:

کارکارگاهی ۲ مندرج در صفحه ۱۷۱ را انجام دهید.

جدول ۴-۴ انواع فرایندهای قوس الکتریکی

نام	جوش کاری فوپی با الکترود (پوشش دار)	جوش کاری قوس تگستنی با کاز (نیک)	جوش کاری قوس فلزی با گاز (میگ میگ)	فرایندهای قوس الکتریکی
توضیح	کاربرد	شکل		
در این فرایند منبع حرارت، تغذیه کننده حوضچه جوش باهم هستند. کیفیت جوش متوسط می‌باشد، و دستگاه جوش ارزان‌تر است.				
در این فرایند منبع حرارت و تغذیه کننده حوضچه جوش، جدا می‌باشد. به همین دلیل، کیفیت جوش بالاست الکترود از جنس تنگستن ذوب‌نشدنی است.				
در این فرایند منبع حرارت با تغذیه کننده حوضچه جوش با هم است. کیفیت و سرعت جوش از الکترود دستی بالاتر است.				
در این روش قوس الکتریکی در زیر پودر انجام می‌شود، سرعت جوش بالا و کیفیت جوش نیز بالاتر از روش الکترود دستی است.				

## جوش کاری با قوس الکتریکی و الکتروود روپوش دار



۴-۴ چرا جوش کاری در وضعیت تخت آسان‌تر است؟  
در اینترنت جستجو کنید و فرایند جوش استفاده شده در (شکل ۴-۲) را تشخیص دهید.



تحقیق

شکل ۴-۲ قطعات جوش کاری شده

فعالیت کارگاهی: کار کارگاهی ۳ مندرج در صفحه ۱۷۲ را انجام دهید.

۴-۵ با توجه به تصاویر زیر و تعریف جوش کاری (جدول ۴-۱۰) را تکمیل نمایید.



گفتگو کنید

جدول ۴-۱۰ مقایسه فرایندهای جوش کاری با قوس الکتریکی

توضیحات	هزینه تجهیزات	کیفیت جوش کاری	سرعت جوش کاری	تصویر
هزینه تجهیزات این فرایند نسبت به روش‌های دیگر قوس الکتریکی کمتر است. سرعت جوش کاری بیشتر از فرایند تیگ و از فرایندهای میگ و زیر پودری کمتر است؛ کیفیت جوش از فرایندهای قوسی دیگر کمتر است.	کم	.....	آهسته	
کیفیت جوش تیگ به دلیل جدا بودن منبع حرارت از تغذیه کننده حوضچه جوش، از کلیه فرایندهای این گروه بیشتر است. هزینه خرید دستگاه بالا بوده و دارای سرعت آهسته ای می‌باشد.	.....	.....	.....	
جوش کاری میگ و مگ دارای سرعت بالایی می‌باشد. ولی سرعت آن با توجه به حجم جوش ایجاد شده از روش زیر پودری کمتر است. هزینه ابتدایی این روش، از روش قوس الکتروود دستی بیشتر است. ولی از روش زیر پودری، کمتر می‌باشد. کیفیت جوش در این روش از الکتروود دستی بیشتر است.	.....	.....	.....	
فرایند جوش کاری زیر پودری.....	.....	.....	.....	

۶-۴ برای جوش کاری محدود در فضای باز و با کمترین هزینه از چه فرایندهای استفاده می‌کنید؟



تحقیق

## ۳۱- فرایند قوس الکتریکی با الکترود روپوش دار

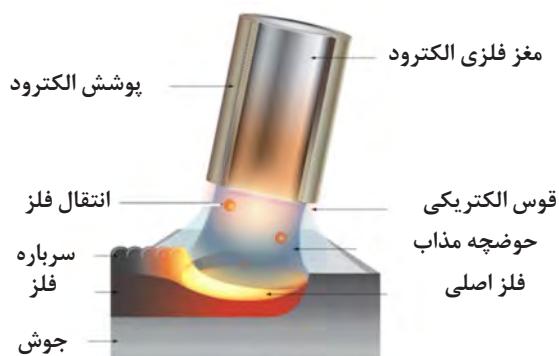
۳۱- با فرایند قوس الکتریکی در جوش کاری آشنا می شوید.



### قوس الکتریکی

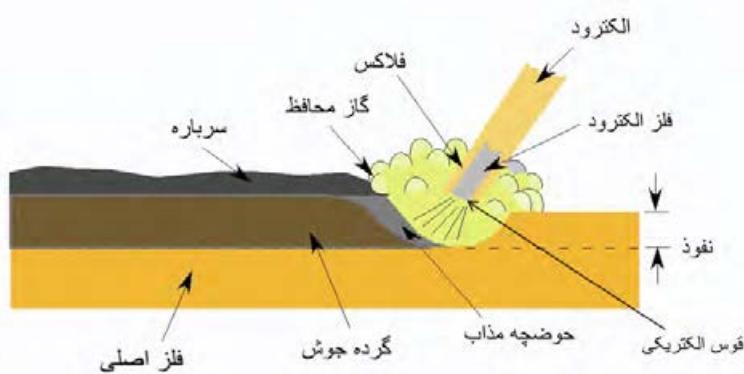
فیلم

این روش، یک فرایند ذوبی است، که گرمای لازم برای اتصال قطعات به یکدیگر از طریق قوس الکتریکی، تأمین می شود، در واقع عمل جوش کاری بر اثر قوس الکتریکی می شود (شکل ۴-۳).



الف) شکل ۴-۳ فرایند قوس الکتریکی

الکترود	Electrode
فلز الکترود	Electrode metal
نفوذ	Infiltration
قوس الکتریکی	Arc
حوضچه مذاب	Molten pool
گردنه جوش	Weld bead
فلز اصلی	Base metal
سرباره	Shielding gas
غاز محافظ	Protective gas
فلaks	Flux



ب) شکل ۴-۳ فرایند قوس الکتریکی را نشان می دهد.

۴-۷ ترجمه کنید.

Arc welding is a type of welding that uses a welding power supply to create an electric arc between an electrode and the base material to melt the metals at the welding point.



یادداشت

۴-۸ پس از مشاهده فیلم در مورد فرایند قوس الکتریکی با الکترود روپوش دار سؤالاتی را طراحی و از هنرآموز خود بپرسید.



پرسش

## جوش کاری با قوس الکتریکی و الکترود روپوش دار



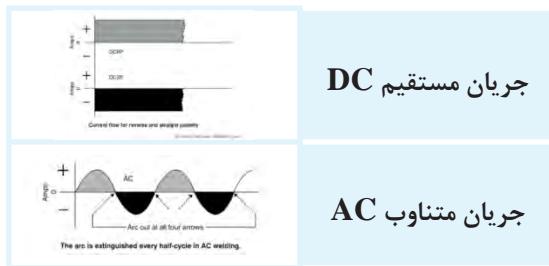
شکل ۴-۴ تجهیزات و دستگاه جوش کاری

**آشنایی با تجهیزات و دستگاه جوش کاری**  
امکانات ابتدایی برای ایجاد قوس الکتریکی، شامل دستگاه جوش، کابل جوش، انبر اتصال و انبر جوش کاری می‌باشد (شکل ۴-۴).

تجهیزات جوش کاری و کاربرد آن را، در جدول مطالعه نمایید (جدول ۱۱-۴).

جدول ۱۱-۴ تجهیزات جوش کاری و کاربرد آنها

نام	شکل	کاربرد
انبر جوش کاری		برای نگه داشتن الکترود، در زوایای مختلف و انتقال جریان به الکترود از انبر جوش کاری استفاده می‌شود.
رابط کابل و اتصال		مورد استفاده آن زمانی است، که نیاز به افزایش طول کابل داریم، کاربرد دیگر آن نیز برای اتصال کابل به دستگاه است.
چکش شلاکه زن		جهت شکستن گل جوش از روی گرده جوش از چکش شلاکه زن استفاده می‌شود.
برس سیمی		جهت تمیز کاری از برس سیمی استفاده می‌شود.
انبر		جهت گرفتن قطعات داغ جوش کاری شده، و یا ثابت نگه داشتن قطعات، از انبر استفاده می‌شود.
انبر اتصال		جهت انتقال جریان از دستگاه به قطعه کاراز این انبر استفاده می‌شود.
کابل		سطح مقطع کابل باید در حدی باشد، تا بتواند به راحتی شدت جریان های جوش کاری را از خود عبور دهد. انتخاب سطح مقطع کابل بستگی به میزان شدت جریان و طول کابل دارد. کابل ها باید انعطاف لازم را داشته، تا مانع حرکت های انبر جوش کاری نشوند، به همین منظور کابل ها از سیم های رشته ای افشار تهییه می‌کنند.



شکل ۴-۵ انواع جریان برق

قطبیت منفی: در صورتی که الکترود، به قطب منفی و قطعه کار، به قطب مثبت دستگاه جوش کاری متصل شود، آن را جوش کاری با قطب منفی یا قطب مستقیم می‌گویند و با DCSP یا DCEN نشان می‌دهند.  
جریان متناوب (AC) حد فاصل دوگونه قبلی است، بدین معنی که ۵۰٪ زمان، الکترود قطب منفی و ۵۰٪ مثبت است.  
برای شناخت بهتر جدول زیر را مشاهده نمایید (جدول ۴-۱۲).

**دستگاه جوش کاری**  
کار دستگاه‌های جوش کاری، تأمین برق مناسب، برای جوش کاری است. (شکل ۴-۵)  
جریان مناسب جوش کاری از هر دو جریان AC و DC برای جوش دادن قطعات می‌توان استفاده کرد.

جریان DC جریانی است، که در آن قطب‌های مثبت و منفی تغییر نمی‌کند، که به آن جریان مستقیم می‌گویند، مانند برق باتری و اگر قطب‌های مثبت و منفی به صورت متناوب تغییر یابند، به آن جریان متناوب AC می‌گویند، مانند برق شهر، قطبیت مثبت: در صورتی که الکترود به قطب مثبت و قطعه کار به قطب منفی متصل شود، آن را قطب مثبت، یا قطب معکوس می‌گویند.  
و به صورت DCRP یا DCEP نشان می‌دهند.

جدول ۴-۱۲ تأثیر قطبیت بر میزان نفوذ

توضیحات	تأثیر قطبیت بر میزان نفوذ	شماتیک	علامت	علامت	قطب بندی
نفوذ بیشتر			DCRP	DCEP	قطب مثبت یا قطب معکوس
نفوذ کمتر			DCSP	DCEN	قطب منفی یا قطب مستقیم
نفوذ متوسط			AC	AC	متناوب

## جوش کاری با قوس الکتریکی و الکترود روپوش دار

### انواع دستگاه جوش کاری

انواع دستگاه جوش کاری شامل (ترانسفورماتور، موتور ژنراتور و رکتی فایر) جوش کاری می‌باشد (جدول ۴-۱۳).

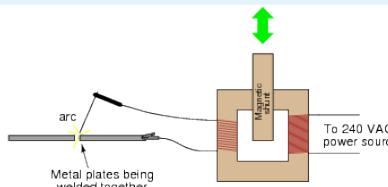
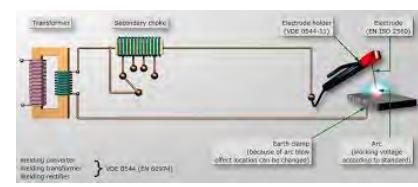
جدول ۴-۱۳ مزیت و معایب دستگاه جوش

معایب	مزیت	قطبيت	نام	شكل انواع دستگاه جوش
هزینه تعمیرات بالا	جریان یکنواخت	دارد	مотор ژنراتور	
فقط جریان AC برای جوش کاری ایجاد می‌کند.	هزینه اولیه کم	ندارد	ترانسفورماتور	
از ترانسفورماتور گران‌تر است.	کیفیت بالای جوش	دارد	رکتی فایر	

### شدت جریان

تنظیم شدت جریان در ترانسفورماتورهای جوش کاری به دو صورت پیوسته و پله‌ای امکان پذیر است. (جدول ۴-۱۴)

جدول ۴-۱۴ تنظیم شدت جریان در ترانسفورماتور

توضیح	سیستم تنظیم آمپر	مدار شماتیک	تصویر دستگاه
امکان تنظیم در هر رنجی وجود دارد.	تنظیم پیوسته		
فقط رنج خاصی قابل تنظیم است.	تنظیم پله‌ای		



فکر کنید

۴-۹ تأثیر آمپراژ و ولتاژ را در (جدول ۴-۱۵) زیر را بررسی کنید.

جدول ۴-۱۵ میزان ولتاژ و میزان آمپراژ

میزان آمپراژ	میزان ولتاژ		
صفر	بیشترین میزان	دستگاه روشن، مدار قطع می‌باشد.	
متناسب با تنظیمات آمپر	ولتاژ جوش کاری	جوش کاری در حال انجام شدن است.	
بیشترین اندازه	حداقل	اتصال کوتاه (چسبیدن الکترود به قطعه کار)	

۴-۱۰ اجزای تجهیزات جوش کاری را مطابق شکل ۴-۶ در جدول وارد نمایید.



گفتگو کنید

موارد ذکر شده در شکل را به ترتیب مراحل شروع کار در جدول بنویسید.

جدول ۴-۱۶ تجهیزات جوش کاری

	.....۵	.....۱
	.....۶	.....۲
	.....۷	.....۳
	.....۸	.....۴

شکل ۴-۶ تجهیزات جوش کاری

## جوش کاری با قوس الکتریکی و الکترود روپوش دار

فعالیت کارگاهی ۴ مندرج در صفحه ۱۷۵ را انجام دهید.



فعالیت کارگاهی

یکی از مسائل مهم، که همه دست اندر کاران شاخه صنعت (اعم از طراحان، کارشناسان، مدیران اجرایی و...) باید به آن توجه کنند، نکات ایمنی است، که از نظر معنوی و مادی حائز اهمیت است. استانداردها و دستورالعمل‌های ایمنی در دوسته تدوین و ابلاغ می‌شوند.



شکل ۴-۷ ایمنی گروهی

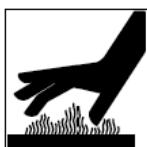
### ۱- ایمنی فردی ۲- ایمنی گروهی (شکل ۴-۷)

به طور کلی حوادث و وقایع ناگوار در صنعت، دو دلیل عمدۀ دارد:

- ۱- نبود آگاهی، آشنایی و دانش شخصی نسبت به نکات ایمنی
- ۲- سهل انگاری و بی توجهی به رعایت نکات ایمنی

مهم‌ترین توصیه در تمام موارد این است، که با خطرات موجود، در کارگاه‌های جوش کاری آشنا شوید (جدول ۴-۱۷).

**نکته با ابزاری که روش کار آن را نمی‌دانید و آموزش نگرفته اید کار نکنید.**



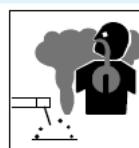
قطعات جوش کاری شده موجب سوختن اندام می‌شود.



شوک الکتریکی می‌تواند کشنده باشد.



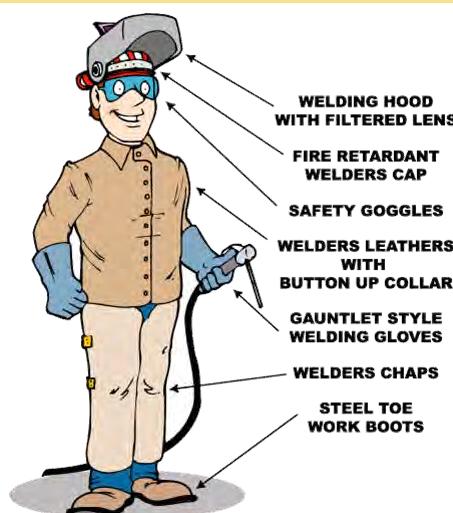
اشعه‌های قوس الکتریکی به چشم‌ها و پوست بدن آسیب می‌رسانند.



مراقب دودهای موجود در کارگاه‌های جوش کاری باشید.

جدول ۴-۱۷ خطرات در کارگاه جوش کاری

۴-۱۱ تجهیزات ایمنی به کار رفته در (شکل ۴-۸) را در جدول درج کنید.



شکل ۴-۸ تجهیزات ایمنی

جدول ۴-۱۸ تجهیزات ایمنی

.....	۲	.....	۱
.....	۴	.....	۳
.....	۶	.....	۵
.....	۸	.....	۷



تحقيق



فعالیت کارگاهی

**کار کارگاهی ۱ شناسایی تجهیزات ایمنی در کارگاه جوش کاری**  
 وارد کارگاه جوش کاری شوید، و موارد موجود را در جدول زیر ثبت نمایید.  
 دقت کنید که آیا کارگاه مجهز به کپسول اطفای حریق است. (شکل ۴-۹)  
 دقت کنید که آیا تهويه مناسب در کارگاه تعییه شده است.  
 همان گونه که می‌دانیم حادثه خبر نمی‌کند، لذا دقت کنید که اگر حادثه‌ای در کارگاه اتفاق بیفتد، مسیری جهت خروج اضطراری، تعییه شده است. در طول مدت حضور در کارگاه این مسیر را همواره بررسی نمایید، که مانعی در آن ایجاد نشود.



شکل ۴-۹ کپسول اطفای حریق

معمولًاً هر کارگاه دارای انبار، جهت نگه داری لوازم ایمنی فردی، تجهیزات جوش کاری، مواد مصرفی و غیره می‌باشد.

به انبار کارگاه بروید. برای انجام جوش کاری، لوازم ایمنی، باید در انبار کارگاه موجود باشد. در صورت استفاده صحیح از آنها سلامت شما تضمین می‌گردد.

#### ۴-۱۲ لوازم موجود ایمنی فردی در انبار را بررسی نموده و جدول را تکمیل کنید.



تحقیق

جدول ۴-۱۹ چک لیست تجهیزات

.....	تهویه هوا	.....	پیش‌بند چرمی
.....	مسیر عبور اضطراری	.....	دستکش چرمی
.....	نور مناسب	.....	کلاه ایمنی
.....	.....	.....	عینک محافظ
.....	.....	.....	کفش ایمنی
.....	.....	.....	ماسک جوش کاری
.....	.....	.....	کپسول اطفای حریق

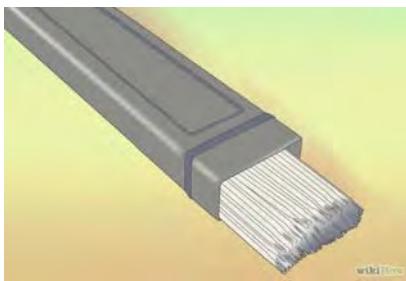
#### ۴-۱۳ دستکش و پیش‌بند برای جوش کاری از چه جنسی است؟ علت آن را بررسی کنید.



تحقیق

## جوش کاری با قوس الکتریکی و الکترود روپوش دار

است، و براساس استاندارد EN ۴۹۹ به چهارگروه زیر تقسیم می شوند (جدول ۴-۲۰).



شکل ۴-۱۰ الکترود پوشش دار

**الکترود**  
الکترودهای پوشش دار، از دو قسمت معزی فلزی و روپوش الکترود تشکیل شده است. الکترودها را با توجه به ضخامت و شرایط قطعه کار، در قطرهای مختلفی می سازند. قطر معزی الکترود با اندازه های ۲، ۲/۵، ۳/۲۵، ۴، ۵/۵، ۵، ۶/۲۵ میلی متر با طول های ۲۵، ۳۵ و ۴۵ سانتی متر به صورت استاندارد تولید و عرضه می گردند (شکل ۴-۱۰).

### جنس الکترود

جنس فلز الکترود را می توان، مطابق با جنس قطعه کار، انتخاب کرد. اما میزان خلوص الکترود باید بالاتر از قطعه کار باشد. روکش روی الکترود معمولاً متفاوت

جدول ۴-۲۰ انواع الکترود پوشش دار

C: الکترودهای با پوشش سلولزی	A: الکترودهای با پوشش اسیدی
B: الکترودهای با پوشش بازی یا قلیایی	R: الکترودهای با پوشش رتیلی

موقعیت جوش کاری را مشخص می کند. و رقم آخر که ممکن است، یکی از عددهای ۸ و ۷ و ۶ و ۵ و ۴ و ۳ و ۲ و ۱ و ۰ باشد. نوع روپوش و نوع جریان و قطب قابل استفاده و درصد پودر فلزی داخل روپوش را تعیین می کند.

در مورد حالت یا موقعیت اگر عدد ۱ باشد، یعنی تمام حالات به جز سرازیر و اگر ۲ باشد تخت، سپری و افقی و اگر ۴ باشد، تمام حالات با سرازیر را شامل می شود. (شکل ۴-۱۱)



شکل ۴-۱۱ شناسایی الکترود

**شناسایی الکترود**  
روش معمول شناسایی الکترود، به وسیله حروف و شماره هایی است، که روی هر الکترود حک شده است. معمولاً هر کارخانه سازنده الکترود، از کدهای خود استفاده می کند، ولی یکی از پر کاربرد ترین استاندارد AWS می باشد، که اکثر تولید کنندگان در جهان از این استاندارد نیز استفاده می کنند. طبق این استاندارد هر الکترود روپوش دار با یک حرف E و چهار یا پنج رقم در سمت راست آن معرفی می شود. به عنوان مثال الکترود E ۶۰۱۳ یا E ۱۱۰۱۸ که حرف E مشخصه الکترود روپوش دار، دو یا سه عدد بعدی ۶۰ یا ۱۱۰ در ۱۰۰۰ ضرب شده و استحکام کششی فلز جوش را بر حسب PSI (پوند بر اینچ مربع) مشخص می کند و رقم بعدی که یکی از عدد های ۴ و ۲ و ۱ می باشد، وضعیت (Position) یا

۴-۱۴ ترجمه کنید.

An electrode is an electrical conductor used to make contact with a nonmetallic part of a circuit (e.g. a semiconductor, an electrolyte, a vacuum or air)



یادداشت



فعالیت کارگاهی



شکل ۴-۱۲ اتصال کابل

#### ۴-۲ کارگاهی جوش کاری

شناسایی ابزار جوش کاری

وارد کارگاه جوش کاری شوید و موارد اشاره شده و تجهیزات موجود را با جدول ۴-۱۱ مندرج در صفحه ۱۶۴ مقایسه کنید.  
شناسایی دستگاه جوش

به دستگاه‌های جوش با دقق نگاه کنید.(شکل ۴-۱۲)

آیا در قسمت اتصال کابل به دستگاه، فیش‌های مختلف وجود دارد؟ تنظیم آمپر در این دستگاه‌ها به صورت پله‌ای است. مقدار بیشترین آمپر رادر جدول بنویسید.  
در حالت تنظیم آمپر به صورت پیوسته، معمولاً لومی وجود دارد، که مقدار آمپر از حداقل، تا حد اکثر، کنار آن نوشته شده است به اتصال کابل انبر جوش به دستگاه دقق کنید. آیا در محل اتصال، علامت مثبت یا منفی وجود دارد؟

#### کابل جوش کاری

جوش کاری نباید زدگی و پارگی داشته باشد.

**ولوم‌های تنظیم پارامترهای جوش کاری**  
برای ایجاد یک جوش مناسب علاوه بر مهارت تکنیکی جوش کار، نیاز به تنظیم دقیق پارامترهای جوش کاری، مانند مقدار آمپراژ و غیره می‌باشد.

باتوجه به دستگاه جوش مورد استفاده در کارگاه جدول زیر را تکمیل نمایید. مقدار بیشترین آمپر را در جدول ۴-۲۱ بنویسید.

کابل‌های جوش کاری باید جریان الکتریکی را از دستگاه به قطعه کار و انبر جوش کاری انتقال دهد. سطح مقطع کابل، باید در حدی باشد، تا بتواند به راحتی شدت جریان‌های جوش کاری را از خود عبور دهد. انتخاب سطح مقطع کابل بستگی به میزان شدت جریان و طول کابل دارد. کابل‌ها باید انعطاف لازم را داشته تا مانع حرکت انبر جوش کاری نشود، به همین منظور کابل‌ها را از سیم‌های رشته‌ای افشار تهیه می‌کنند. کابل‌های

جدول ۴-۲۱ ولوم تنظیم

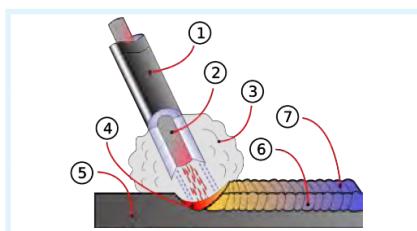
وجود علامت مثبت و منفی روی دستگاه	تنظیم پیوسته	تنظیم پله‌ای	ماکزیمم آمپر دستگاه
.....	.....	.....	.....

۴-۱۵ باتوجه به شماره‌های تصویر جدول ۴-۲۲ را کامل کنید.



تحقیق

جدول ۴-۲۲ اجزای ناحیه جوش کاری



.....	7	.....	4	.....	1
.....	8	.....	5	.....	2
.....	9	.....	6	.....	3

جوش کاری با قوس الکتریکی و الکترود روپوش دار

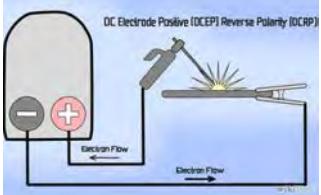


کار کارگاهی ۳  
ایجاد قوس الکتریکی و خال جوش  
مراحل زیر را به ترتیب اجرا نمایید.



جدول ۴-۲۳ مراحل خال جوش زدن

	در ابتدا تجهیزات مناسب ایمنی را مهیا نمایید.	نکات ایمنی
	سطح قطعه کار باید عاری از زنگ زدگی، چربی و رطوبت باشد. با فرچه سیمی و با ابزار مناسب سطح کار را تمیز نمایید.	تمیز کاری محل جوش کاری
	متناسب با ضخامت، جنس ..... قطعه، نوع و قطر الکترود را انتخاب کنید.	انتخاب الکترود
	کنترل نمایید که تمام تجهیزات مناسب فراهم شده باشد.	بررسی تجهیزات

	<p>فیش کابل را باتوجه به قطبیت مناسب به دستگاه متصل نمایید.</p>	<p>متصل نمودن فیش کابل‌ها به دستگاه</p>
	<p>انبر اتصال را به قطعه ویا میز فلزی متصل کنید.</p>	<p>اتصال انبر اتصال</p>
	<p>یک کلید جهت روشن و خاموش کردن، روی دستگاه تعییه شده است. دستگاه را روشن کنید.</p>	<p>روشن کردن دستگاه</p>
	<p>آمپر دستگاه را باتوجه به قطر الکترود انتخابی از جدول روی جعبه الکترود تنظیم نمایید.</p>	<p>تنظیم آمپر</p>
	<p>قسمت بدون پوشش سر الکترود را در انبر جوش کاری قرار دهید. الکترود را بسته به شرایط کار می‌توانید با زوایای مختلفی در انبر قرار دهید.</p>	<p>قراردادن الکترود در انبر جوش کاری</p>
	<p>باتوجه به استفاده کردن از وسایل ایمنی، نوک الکترود رادر فاصله دو سانتیمتری محل شروع جوش کاری قرارداده و ماسک را مقابل صورت قرار دهید.</p>	<p>شروع جوش کاری</p>

## جوش کاری با قوس الکتریکی و الکترود روپوش دار

<p>با توجه به استفاده کردن از وسایل اینمنی، نوک الکترود رادر فاصله دو سانتیمتری محل شروع جوش کاری قرار داده و ماسک را مقابل صورت قرار دهید.</p>	<p><b>شروع جوش کاری</b></p>
	<p>نوک الکترود را مطابق شکل رو برو به قطعه کار بکشید. و سپس در حدود سه میلی‌متری سطح کار قرار دهید، به این صورت قوس الکتریکی ایجاد می‌شود. اگر قوس الکتریکی ایجاد نشد، مراحل کار را تکرار نمایید و یا از مربی خود کمک بگیرید. در صورت چسبیدن سر الکترود به قطعه به دلیل آسیب نرسیدن به دستگاه سریع، انبر را از الکترود جدا کنید.</p> <p><b>ایجاد قوس الکتریکی</b></p>
	<p>با بالا رفتن مهارت، می‌توانید به جای کشیدن الکترود به سطح قطعه کار با یک ضربه قوس الکتریکی ایجاد نمایید.</p> <p><b>ایجاد قوس الکتریکی با مهارت بالاتر</b></p>
	<p>پس از تشکیل قوس الکتریکی، الکترود را به صورت مدور در یک شعاع کم، حرکت داده و قوس الکتریکی را قطع نمایید.</p> <p><b>ایجاد خال جوش</b></p>
	<p>پس از سرد شدن قطعه، عینک و یا نقاب سفید را روی صورت خود قرار داده و با استفاده از چکش شلاکه زن، سرباره جوش را بشکنید.</p> <p><b>شکستن سرباره ایجاد شده بر روی جوش</b></p>
	<p>با برس سیمی سرباره‌های شکسته شده را از محل جوش پاک کنید.</p> <p><b>تمیز کاری</b></p>
	<p>به کمک مربی خود جوش ایجاد شده را مورد بررسی قرار دهید.</p> <p><b>بررسی خال جوش</b></p>



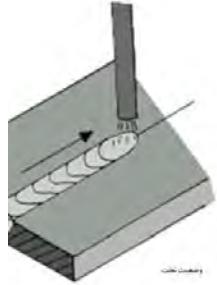
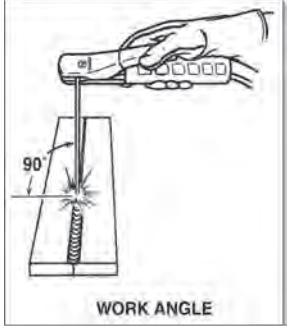
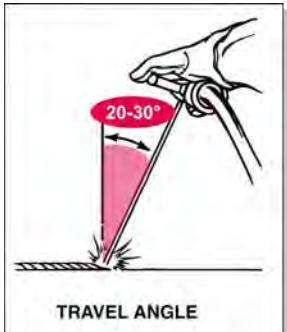
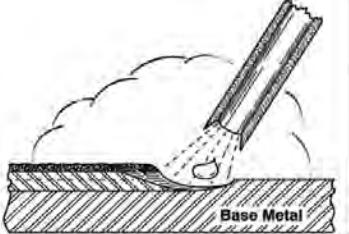
فعالیت کارگاهی

#### ۴-۴ فعالیت کارگاهی ۴

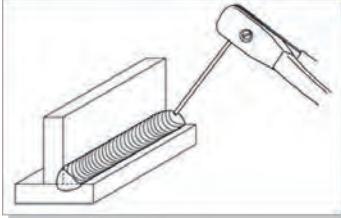
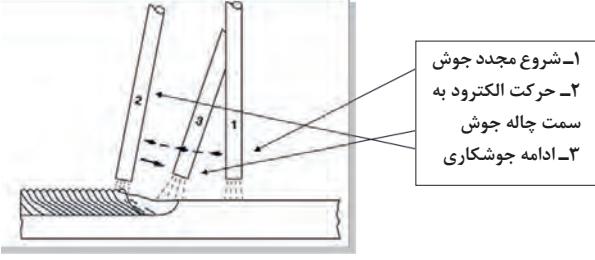
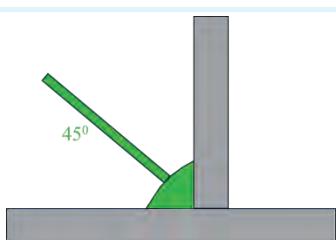
##### گرده سازی و ایجاد خط جوش

برای ایجاد خط جوش، مراحل تمرین قبل را تا ایجاد خال جوش انجام دهید.

جدول ۴-۲۴ مراحل گرده سازی و ایجاد خط جوش

	<p>پس از ایجاد قوس الکتریکی، الکترود خود را در مسیر جوش کاری حرکت دهید. به دلیل کم شدن طول الکترود در اثر ذوب آن، فاصله انبر تا قطعه کار به طور پیوسته کم می شود.</p>	<p>ایجاد خط جوش</p>
	<p>مطابق شکل زاویه الکترود را کنترل نمایید.</p>	<p>زاویه الکترود</p>
	<p>مطابق شکل زاویه الکترود را کنترل نمایید.</p>	<p>زاویه الکترود در مسیر جوش کاری</p>
	<p>طول قوس ۳ میلیمتر را در کل مسیر کنترل نمایید. به دلیل عدم کنترل تمامی پارامترها در افراد مبتدی، در ابتدا تمکز خود را بیشتر در کنترل طول قوس قرار دهید.</p>	<p>طول قوس</p>

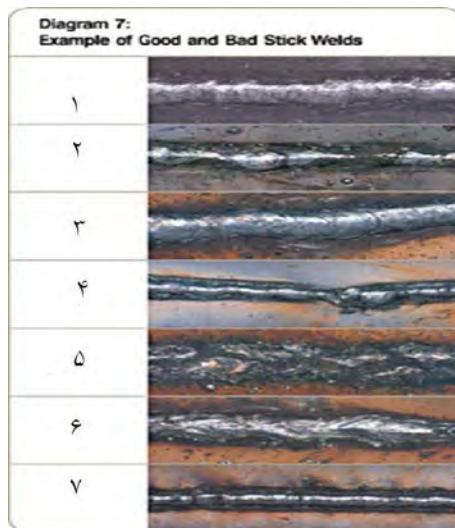
## جوش کاری با قوس الکتریکی و الکترود روپوش دار

	<p>یکی از مشکلات جوش کاری چاله انتهایی جوش است. جهت جلوگیری از ایجاد چاله جوش، در انتهای خط جوش طول قوس را کم کرده و با برگشت به عقب قوس الکتریکی را قطع نمایید.</p>	<b>انتهای خط جوش</b>
	<p>پس از تمیز نمودن سرباره و کمی جلوتر از چاله انتهایی، جوش قوس الکتریکی را ایجاد نموده و مطابق شکل عمل نمایید.</p>	<b>شروع مجدد خط جوش</b>
	<p>پس از سرد شدن قطعه، عینک و یا نقاب سفید را روی صورت خود قرار داده و با استفاده از چکش شلاکه زن سرباره جوش را بشکنید.</p>	<b>شکستن سرباره ایجاد شده ببروی جوش</b>
	<p>با برس سیمی سرباره های شکسته شده را از محل جوش پاک کنید.</p>	<b>تمیز کاری</b>
	<p>به کمک مربی خود، جوش ایجاد شده را بازرسی موردبارسی قرار دهید.</p>	<b>بازرسی جوش</b>
	<p>باتوجه به آموزش های داده شده و زاویه مناسب الکترود مشخص شده در شکل رو برو، جوش کاری را در وضعیت های PA و PB انجام دهید.</p>	<b>جوش کاری در وضعیت PA و PB</b>

۴-۱۶ خط جوش خود را با جوش‌های شکل (۴-۱۳) مقایسه کنید و شماره خط جوشی که به جوش شما نزدیک است را یادداشت نمایید.



یادداشت



شکل ۴-۱۳ کیفیت خط جوش

۴-۱۷ با کمک مربی جدول (۴-۲۵) را تکمیل کنید.



برداشت

جدول ۴-۲۵ متغیرها

خطوط گرده جوش با فاصله	خطوط روی گرده جوش	از قاعع گرده جوش زیاد	از قاعع گرده جوش کم	نمای جوش پهن	نمای جوش باریک	و
						طول قوس کم
						طول قوس زیاد
						سرعت کم
						سرعت زیاد
						آمپر کم
						آمپر زیاد

توسعه پایدار: به معنای طراحی سیکل تولید و مصرف به‌ نحوی که دورریزها و ضایعات بازیافت و تبدیل به مواد اولیه و برگشت آن به مسیر تولید می‌باشد.



نکات

زیست محیطی

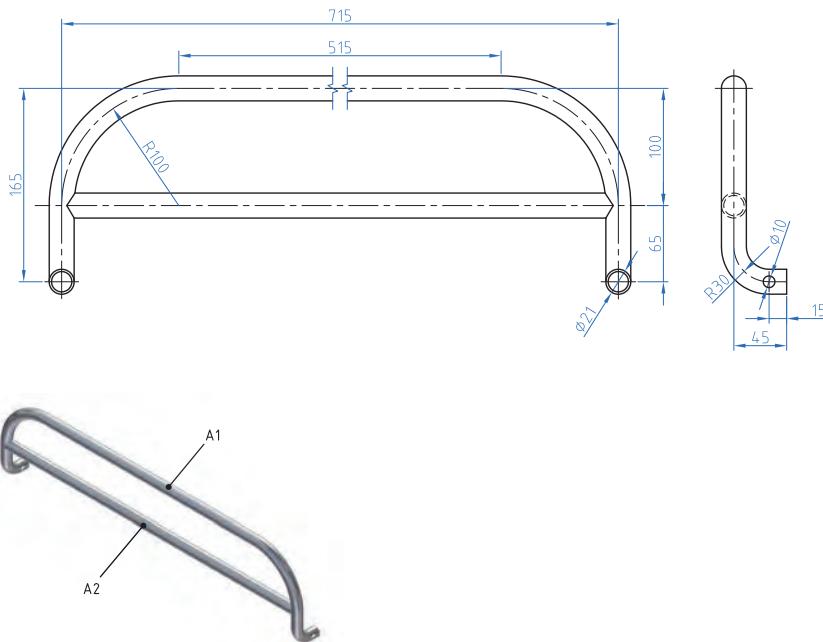
در برش قطعات در اره کاری، بخشی از دورریزها و ضایعات به وجود آمده جهت تمرین‌های مقدماتی جوش کاری قابل استفاده است و پس از آموزش لازم، قطعات جمع‌آوری و جهت بازیافت و ذوب مجدداً در صنایع مورد استفاده قرار می‌گیرد.

## جوش کاری با قوس الکتریکی و الکترود روپوش دار

### ۴-۵ فعالیت کارگاهی ۵ (شکل ۴-۱۴)



فعالیت کارگاهی



شکل ۴-۱۴ نقشه جوش کاری محافظ کنار تخت

هدف: جوش کاری قطعات محافظ کنار تخت

مشخصات قطعه کار:

نام قطعه: قطعات محافظ کنار تخت A1، A2

تعداد: ۲ سری

جنس: فولاد St ۳۷

قطعات نیم ساخته

وسایل و ابزارهای مورد نیاز:

- ۱- دستگاه جوش و متعلقات آن
  - ۲- تجهیزات ایمنی
  - ۳- قالب مونتاژ کاری
- نخست قطعات را در قالب هایی که قبلًا ساخته شده است قرار می دهیم. جوش کاری را انجام دهید. سعی کنید گرده جوش ایجاد شده باریک باشد.



نکات

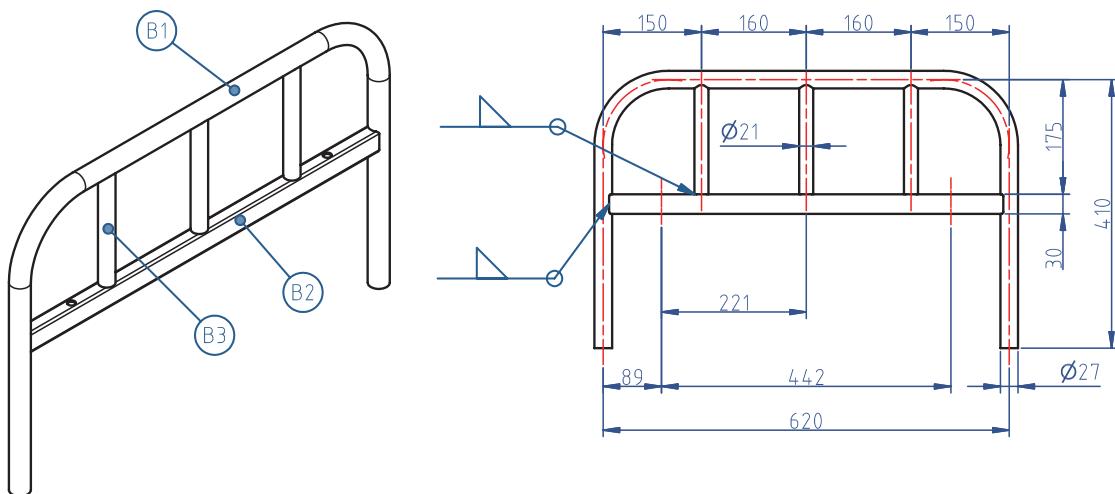
زیست محیطی

پس از پایان فعالیت کارگاهی در هر روز محیط کار را تمیز کنید.

## ۶-۴ فعالیت کارگاهی ۶ (شکل ۴-۱۵)



فعالیت کارگاهی



شکل ۴-۱۵ نقشه جوش کاری پایه تخت

### هدف: جوش کاری قطعات پایه

مشخصات قطعه کار:

نام قطعه: قطعات پایه B1, B2, B3

تعداد: ۲ سری

جنس: فولاد st ۳۷

قطعات نیم ساخته

وسایل و ابزارهای مورد نیاز:

- ۱- دستگاه جوش و متعلقات آن
  - ۲- تجهیزات ایمنی
  - ۳- قالب مونتاژ کاری
- نخست قطعات را در قالب‌هایی که قبلًا ساخته شده است قرار می‌دهیم. جوش کاری را انجام دهید. سعی کنید گرده جوش ایجاد شده باریک باشد.

نکات ایمنی را براساس توضیحات متن درس رعایت کنید.



ایمنی

پس از پایان فعالیت کارگاهی در هر روز محیط کار را تمیز کنید.



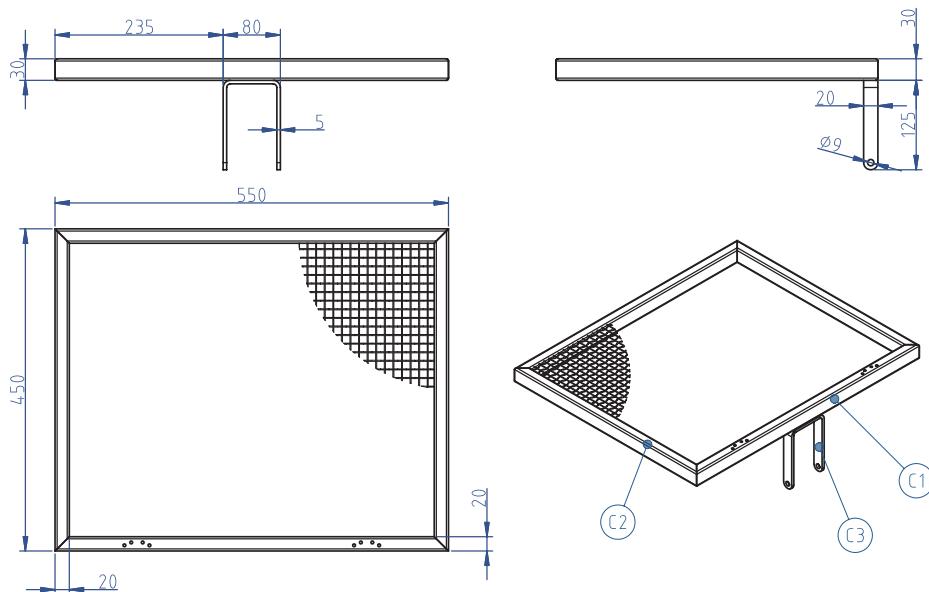
نکات  
زیست محیطی

## جوش کاری با قوس الکتریکی و الکترود روپوش دار

### ۴-۷ فعالیت کارگاهی ۷ (شکل ۴-۱۶)



فعالیت کارگاهی



شکل ۴-۱۶ نقشه جوش کاری شکن

**هدف:** جوش کاری قطعات مجموعه شکن

**مشخصات قطعه کار:**

**نام قطعه:** C1,C2,C3 قطعات شکن

**جنس:** فولاد st ۳۷

**قطعات نیم ساخته**

**وسایل و ابزارهای مورد نیاز:**

۱- دستگاه جوش و متعلقات آن ۲- تجهیزات ایمنی

۳- قالب مونتاژ کاری

نخست قطعات را در قالب هایی که قبلاً ساخته شده است قرار می دهیم.

با رعایت نکات ایمنی و فنی خال جوش های مناسب را ایجاد می کنیم.

جوش کاری را انجام دهید. سعی کنید، گرده جوش ایجاد شده باریک باشد.

نکات ایمنی را براساس توضیحات متن درس رعایت کنید.



ایمنی



نکات

پس از پایان فعالیت کارگاهی در هر روز محیط کار را تمیز کنید.

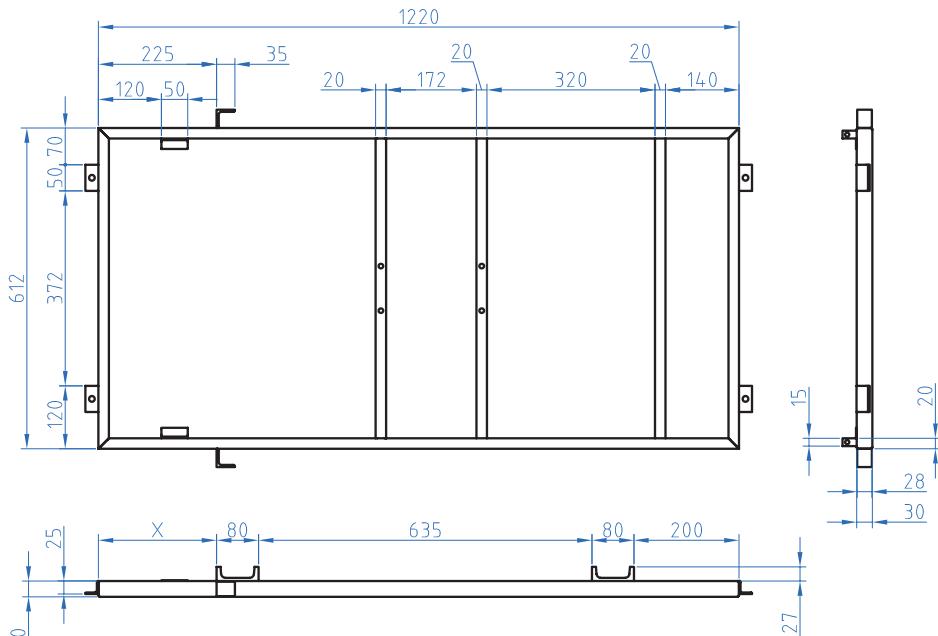


زیست محیطی

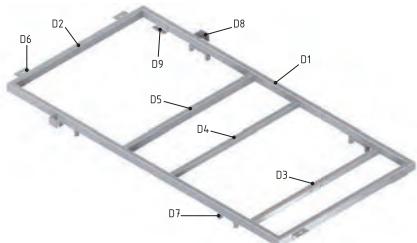
#### ۴-۸ فعالیت کارگاهی ۸ (شکل ۴-۱۷)



فعالیت کارگاهی



شکل ۴-۱۷ نقشه جوش کاری چارچوب اصلی



هدف: جوش کاری قطعات چهارچوب اصلی

مشخصات قطعه کار:

نام قطعه: قطعات چهارچوب D1,D2,D3,D4,D5,D6,D7,D8,D9

جنس: فولاد ۳۷

قطعات نیم ساخته

وسایل و ابزارهای مورد نیاز:

۱- دستگاه جوش و متعلقات آن ۲- تجهیزات ایمنی ۳- قالب مونتاژ کاری

نخست قطعات را در قالب‌هایی که قبلاً ساخته شده است قرار می‌دهیم

با رعایت نکات ایمنی و فنی خال جوش‌های مناسب را ایجاد می‌کنیم.

جوش کاری را انجام دهید. سعی کنید، گردد جوش ایجاد شده باریک باشد.

نکات ایمنی را براساس توضیحات متن درس رعایت کنید.



ایمنی



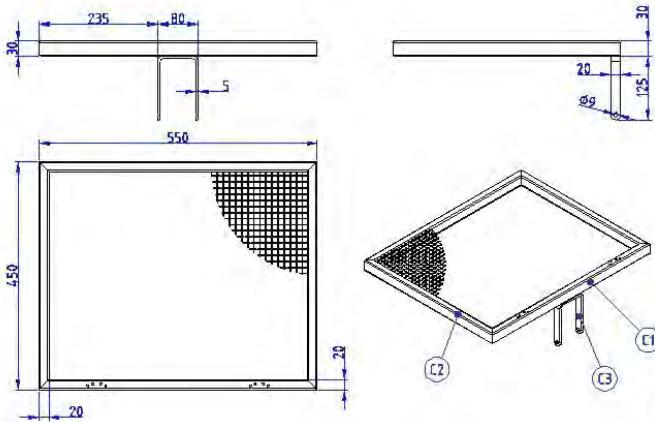
نکات  
زیست محیطی

پس از پایان فعالیت کارگاهی در هر روز محیط کار را تمیز کنید.

## جوش کاری با قوس الکتریکی و الکترود روپوش دار

### ارزشیابی شایستگی جوش کاری با قوس الکتریکی و الکترود روپوش دار

شرح کار:  
جوش کاری قطعات شکن:



#### استاندارد عملکرد:

اتصال قطعات به روش جوش کاری با قوس الکتریکی و الکترود روپوش دار مطابق نقشه

#### شاخص‌ها:

- 1- یکنواختی گرده جوش - نداشتن حفره - نفوذ جوش
- 2- نداشتن درز نور در کنترل به وسیله شابلن جوش (گیج کمبریج)

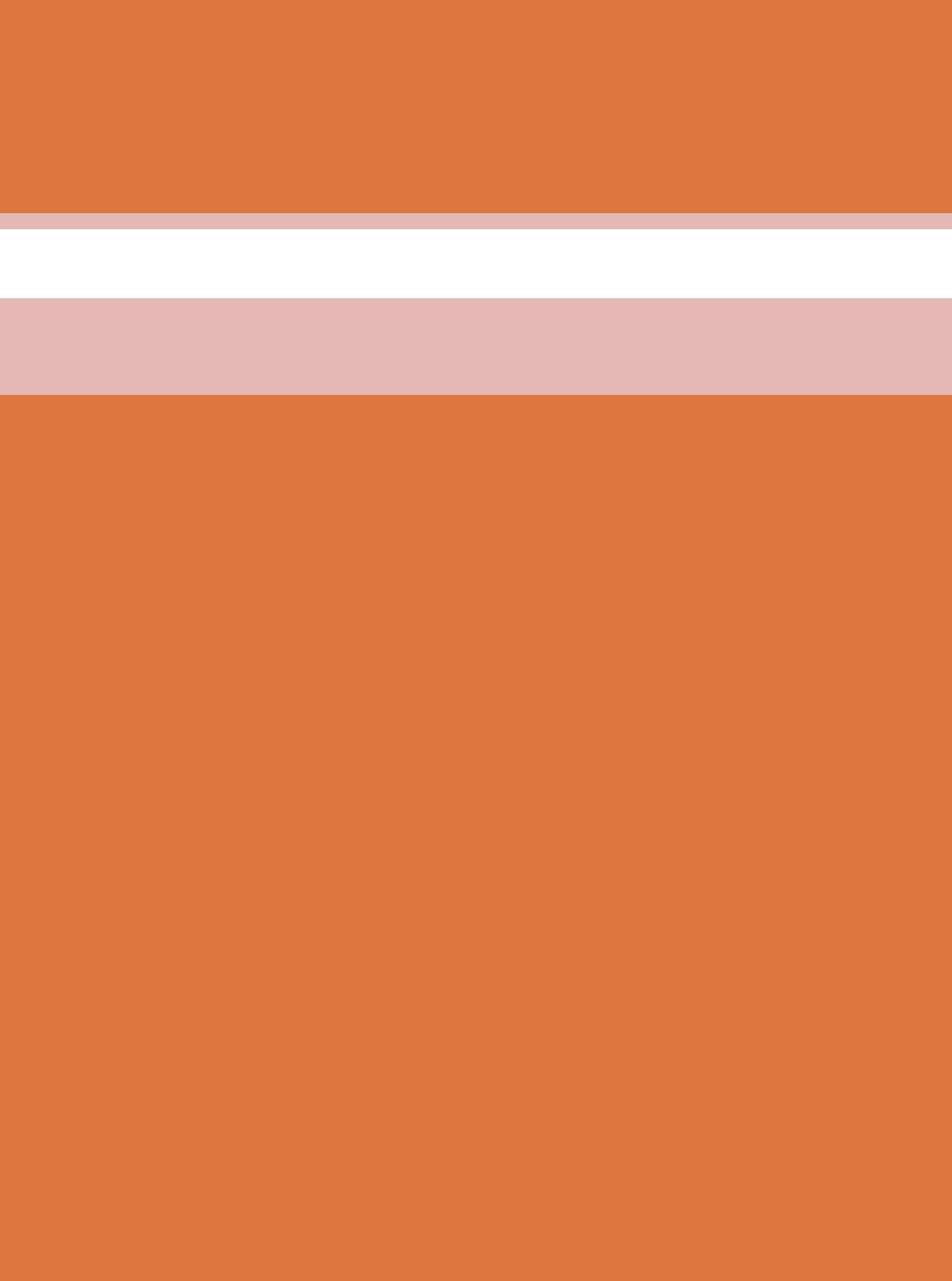
#### شرایط انجام کار و ابزار و تجهیزات:

شرایط: ۱- در محیط کارگاه ۲- نور یکنواخت به شدت ۴۰۰ لوکس ۳- تهویه استاندارد و دمای  $3^{\circ} \pm 20^{\circ}\text{C}$  ۴- ابزار آلات و تجهیزات استاندارد و آماده به کار ۵- وسایل ایمنی استاندارد ۶- زمان ۱۲۰ دقیقه

ابزار و تجهیزات: قطعه کار- میز کار- گیره کارگاهی - آچار تنظیم گیره - خط کش فلزی (۱-۳۰۰) میلی‌متر - دستگاه جوش برق ۳۰۰ آمپر و متعلقات آن - ماسک - الکترود- دستکش - قطعه کار آزمایشی در صورت نیاز پیش بند چرمی شابلن کنترل جوش (گیج کمبریج) - گونیای فلزی به طول ۱۵۰ سانتی متر - صفحه صافی کارگاهی  $400 \times 400$  - سنبه نشان - سوزن خط کش پایه دار - چکش ۲۰۰ گرمی

#### معیار شایستگی:

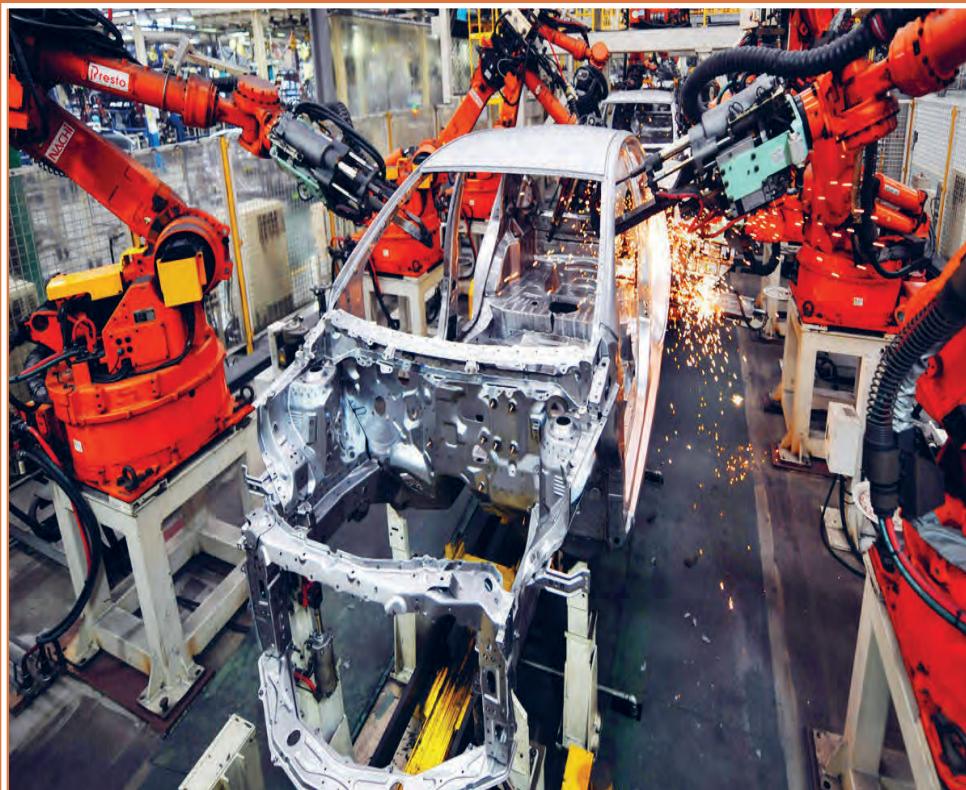
ردیف	مرحله کار	حداقل نمره قبولی از ۳	نمره هنر جو
۱	بررسی قطعه کار اولیه	۱	
۲	آماده‌سازی قطعات کار	۱	
۳	آماده‌سازی وسایل	۱	
۴	انجام عملیات جوش کاری با قوس الکتریکی و الکترود روپوش دار	۲	
شایستگی‌های غیرفنی، ایمنی، بهداشت، توجهات زیستمحیطی و نگرش:			
۱- شناسایی داده‌های مورد نیاز برای کار و پیش‌بینی نتایج و پیامدهای آن N31L1			
۲- استفاده از لباس کار و کفش ایمنی و عینک محافظ			
۳- تمیزکردن وسایل و محیط کار			
۴- پایین‌نیزی به الزامات نقشه - دقت و نظم			
میانگین نمرات			
* حداقل میانگین نمرات هنر جو برای قبولی و کسب شایستگی، ۲ می‌باشد.			





## پودهمان ۵

### نصب و راه اندازی ساز و کارهای حرکتی



نصب و راه اندازی ماشین آلات حرکت مشخصه اصلی (مکانیزم) را مشخص می کند. در طراحی و تحلیل اجزای ماشینی کمیت های سینماتیکی مثل سرعت و شتاب از نظر مهندسی بسیار اهمیت دارند. برای تعمیر و نگهداری مکانیزم ابتدا به بررسی انواع نقشه های اجرایی طرح پرداخته می شود.

- ۱- بررسی نقشه های مرکب محصول (ترکیبی دو بعدی)
- ۲- بررسی نقشه های انفجاری (تفکیکی سه بعدی)
- ۳- بررسی نقشه های اجرائی گسترش های قطعاتی که از ورق ساخته می شوند.

## واحد یادگیری ۸

### نصب و راه اندازی ساز و کارهای حرکتی

#### مقدمه

به چهار حرکت توجه کنید.

حرکت صفحه‌ای: مکانیزمی که کلیه ذرات آن روی یک صفحه موازی حرکت کند.

حرکت منحنی الخط: ذره‌ای که روی یک مسیر منحنی الخط حرکت کند.

حرکت دایرہ‌ای: ذره‌ای که روی یک مسیر دایرہ‌ای حرکت می‌کند.

حرکت زاویه‌ای: مکانیزم نسبت به مسیر حرکت دارای یک زاویه معین است مثل حرکت اتومبیل در پیچ جاده‌ها.

ضمن باید توجه داشت که حرکت زاویه‌ای حرکت یک خط است و ذره چون یک نقطه است حرکت زاویه‌ای ندارد.

#### استاندارد عملکرد

پس از اتمام این واحد یادگیری هنرجویان قادر خواهند بود نصب و راه اندازی ساز و کارهای حرکتی را بر اساس نقشه انجام دهند.

#### پیش نیاز و یادآوری

نقشه خوانی

وسایل مونتاژ (انواع آچار)

## مکانیزم‌ها

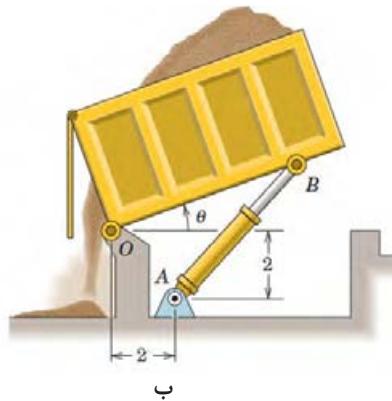
### ۳۲- انواع مکانیزم



فیلم

از آنها استفاده می‌کنیم از مکانیزم‌های ساده تشکیل شده‌اند تا بتوانیم به کمک آنها نیازهای روزمره زندگی و صنعتی خود را برآورده سازیم. در شکل ۵-۱ می‌توان دو نمونه از مکانیزم‌های مختلف را مشاهده کرد.

تعریف: به مجموعه‌ای از اجزاء مختلف که به یکدیگر متصل و یا در تماس با هم می‌باشند که بتوانند حرکت یا نیرو را از یک یا چند عضو به یک یا چند عضو دیگر انتقال دهند مکانیزم گفته می‌شود.  
دقت کنید بسیاری از وسائلی که در زندگی روزمره

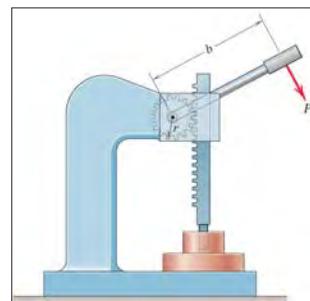
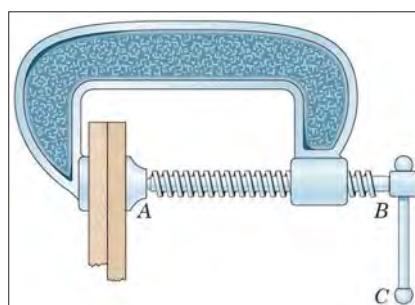


الف

شکل ۱-۵ دو نمونه از مکانیزم‌های مورد استفاده

در شکل الف یک ابزار قفلی را مشاهده می‌کنید که از طریق اجزاء مختلف می‌تواند اجسام را به یکدیگر محکم نگه دارد. از طرفی از طریق پیچ انتهایی نیز می‌توان مقدار فاصله فک‌ها از یکدیگر را تنظیم کرد. در شکل ب قسمت بار یک ماشین کمپرسی را نشان می‌دهد که از طریق جک هیدرولیکی می‌تواند بار را تخلیه نماید.

در شکل ۲-۵ نیز دو نمونه دیگر از مکانیزم‌ها را می‌توان مشاهده کرد که همواره در کارگاه‌ها از آنها استفاده می‌شود. در شکل ۲-۵ الف یک پرس دستی است که نیرو از طریق چرخ دنده انتقال می‌باید و در شکل ۲-۵ ب یک گیره دستی که نیرو از طریق پیچ انتقال می‌باید.



الف

شکل ۲-۵ دو نمونه از مکانیزم‌های کارگاهی



گفتگو کنید

جدول ۱-۵ را کامل کنید و درباره اهمیت انواع مکانیزم و نحوه کار کرد آن با یکدیگر بحث کنید.

جدول ۱-۵ اهمیت انواع مکانیزم و نحوه کار کرد آن

کار کرد مکانیزم	تصویر
.....	
قابلیت جابه جایی چرخ در راستای عمود	
.....	
.....	
.....	
.....	

## انواع مکانیزم‌ها

مکانیزم‌ها انواع بسیار مختلفی دارند که در ذیل به مهم‌ترین آنها می‌پردازیم.

### ۱- مکانیزم پیچ و مهره‌ای

می‌شود. ولی پیچ و مهره کاربردهای دیگری نیز دارد. در فیلم زیر با کاربردهای دیگری از آن آشنا می‌شویم.

همه ما در زندگی روزمره با پیچ‌ها سر و کار زیادی داشتیم. مثل نصب تابلو، پرده، میز و غیره که در واقع از پیچ و مهره به عنوان نگهدارنده یا اتصال دهنده استفاده

۳۳- کاربرد مکانیزم‌های پیچ و مهره‌ای



فیلم

پیچ اجزاء چرخش داده نمی‌شود. لذا با چرخش مهره، پیچ به ناچار به صورت مستقیم الخط حرکت خواهد کرد. مکانیزم پیچ و مهره‌ای کاربردهای فراوانی دارد که در شکل می‌توان چهار نمونه از آن را مشاهده کرد. در شکل الف/ج/د مهره اجزاء چرخش ندارد و در شکل ب پیچ اجزاء چرخش ندارد. (شکل ۵-۳)

از این مکانیزم برای تبدیل حرکت چرخشی به حرکت رفت و برگشتی استفاده می‌شود. این مکانیزم از دو عضو اصلی پیچ و مهره تشکیل شده است و به دو صورت می‌توان استفاده کرد. حالت اول به مهره اجزاء چرخش داده نمی‌شود. لذا هنگامی که پیچ می‌چرخد به دنبال آن مهره در راستای محور پیچ حرکت خواهد کرد و با تغییر جهت چرخش پیچ، جهت حرکت مستقیم الخط مهره نیز بر عکس می‌شود. حالت دوم این است که به



(د) دستگاه بالابر

(ج) دستگاه آبمیوه گیر

(ب) میکرومتر با مهره چرخان

(الف) جک با پیچ چرخان

شکل ۵-۳- مکانیزم پیچ و مهره‌ای

۲- ۵ ترجمه کنید.



یادداشت

A **nut** is a type of fastener with a threaded hole. Nuts are almost always used opposite a mating bolt to fasten a stack of parts together.

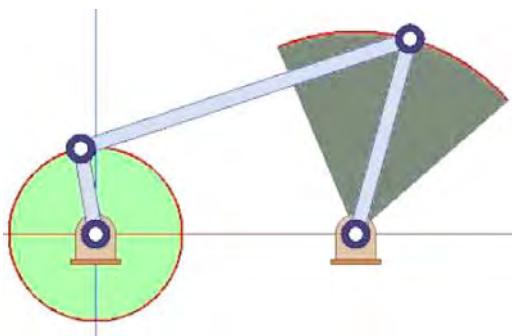
## ۲- مکانیزم چهارمیله‌ای

یکی از حرکت‌های هندسی که می‌توان با مکانیزم چهارمیله‌ای ایجاد کرد حرکت نوسانی است (شکل ۵). در این شکل سر لنگ سمت چپ به کمک یک موتور الکتریکی در یک مسیر دایره‌ای حرکت می‌کند که به دلیل اختلاف طول بین لنگ‌ها، لنگ سمت راست تحت یک زاویه مشخص که قابل اندازه‌گیری و کنترل است نوسان می‌نماید. از کاربردهای این حرکت نوسانی می‌توان به برف پاک کن خودرو اشاره کرد.

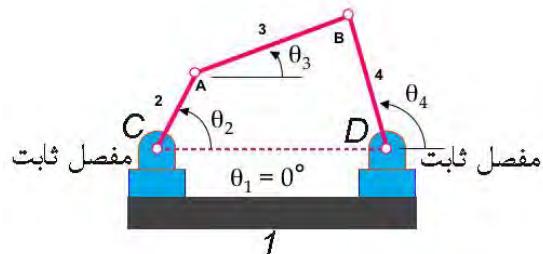
۳۴- کاربردهای مکانیزم‌هایی که در آن از میله و مفصل استفاده شده است.



فیلم



شکل ۵-۵ بازوی متحرک



شکل ۴-۵ مفصل ثابت

۳-۵ (الف) در شکل ۴-۵ بر روی قابلیت حرکت پذیری مفاصل A تا D با یکدیگر بحث کنید.

ب) در شکل ۵-۵ قابلیت حرکت پذیری مفاصل را مشخص کنید.



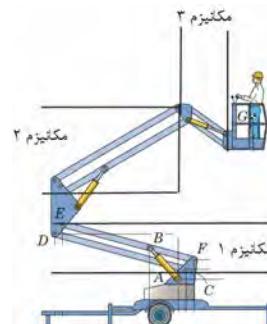
فکر کنید

چهارمیله‌ای به همراه یک فنر استفاده شده است و این اجازه را به چرخ عقب می‌دهد که نسبت به قاب اصلی دوچرخه جابجا گردد. در شکل ۶-۵ ج یک بیل مکانیکی را ملاحظه می‌کنید. در محدوده دایره‌ای شکل یک مکانیزم ۴میله‌ای قرار دارد که برای کنترل حرکت بیل به کار رفته است. در شکل ۶-۵ در یک جرثقیل را مشاهده می‌کنید که از طریق مکانیزم چهارمیله‌ای می‌تواند بارها را جابه‌جا کند.

مکانیزم چهارمیله‌ای یکی از پرکاربردترین مکانیزم‌ها در صنعت و وسایل مورد استفاده در زندگی روزمره محسوب می‌شود. در شکل ۶-۵ چهار نمونه دیگر از آن را می‌توان مشاهده کرد. در شکل ۶-۵ الف تصویر یک بالابر را مشاهده می‌کنید که در آن از سه مکانیزم چهارمیله‌ای استفاده شده است. همچنین در شکل ۶-۵ ب تصویر یک دوچرخه را مشاهده می‌کنید که برای ایجاد خاصیت ارتتجاعی و فنری از یک مکانیزم



ب



الف



د



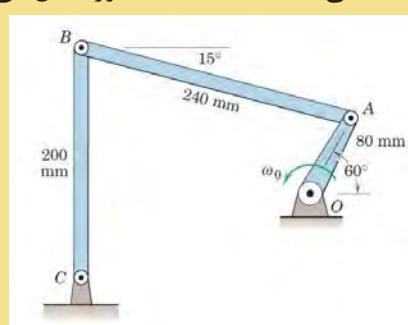
ج

شکل ۵-۵- مکانیزم چهار میله‌ای

۴- در شکل ۵- ب تعداد مکانیزم‌ها و محدوده آنها را با ترسیم خط مشخص کنید.



۵- به کمک نرم افزار Working Model مکانیزم شکل ۵- ۷ را ترسیم کنید و نحوه کارکرد آن را گزارش دهید و مکان هندسی مفصل B را هنگامی که لنگ OA یک دور کامل می‌زند را رسم نمایید.



۵-۷

5-6 ترجمه کنید.  
The simplest movable closed chain linkages are four-bar linkages. These linkages actually have only three moving links but they have one fixed link and four pin joints or pivots.

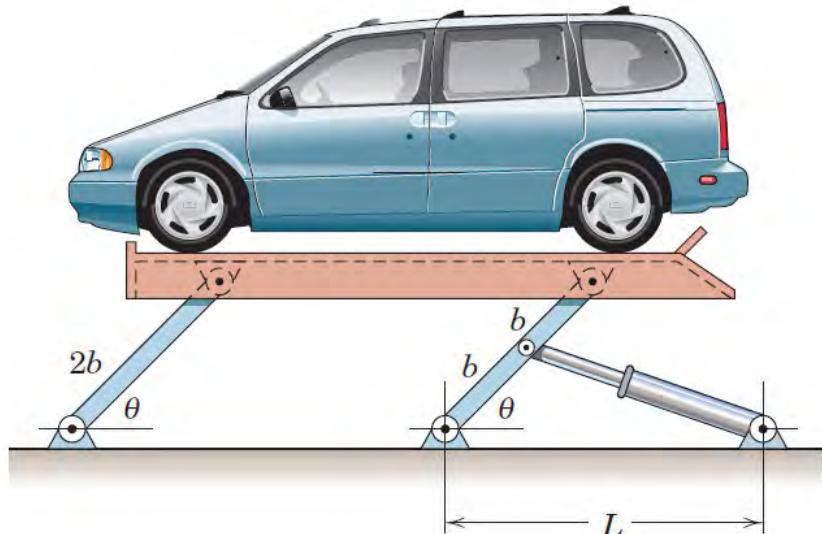




توجه کنید

در مکانیزم شکل ۵-۶-الف از جک هیدرولیکی (سیلندر و پیستون هیدرولیکی) برای به حرکت و اداشتن مکانیزم استفاده شده است که با رنگ زرد رنگ نشان داده شده است.

در صورتی که طول لنگ‌ها در مکانیزم چهار میله‌ای برابر باشند به آن مکانیزم موازی می‌گویند. از مکانیزم موازی زمانی استفاده می‌شود که بخواهیم زاویه میله رابط تغییر نکند که در شکل‌های ۵-۶-الف و ۵-۸ می‌توان دو نمونه از این نوع مکانیزم را مشاهده کرد.



شکل - ۵-۸



۵-۷ جدول ۲-۵ دستگاه‌های مختلفی را نشان می‌دهد که در آنها از مکانیزم چهار میله‌ای استفاده شده است.  
مکانیزم را شناسایی کنید و اجزای آن را شماره گذاری کنید و نحوه کارکرد آن را بنویسید.

جدول ۲-۵ انواع مکانیزم‌های چهار میله‌ای

ردیف	شکل دستگاه	نام دستگاه	شناسایی مفصل‌های ثابت و متحرک و بیان کارکرد حرکت مکانیزم را بنویسید
۱		دستگاه سنج خرد کن	نقاط O، A و F به عنوان مفصل‌های ثابت و نقاط D، B و E به عنوان مفصل‌های متحرک این مکانیزم می‌باشند. با حرکت دیسک در واقع لنگ OB در حال دوران قرار می‌گیرد و باعث جابه‌جایی میله رابط BD شده و به دنبال آن مفصل DE سنبه حرکت کرده و سنج‌ها خرد می‌شوند.
۲		دستگاه پرس سینه	.....
۳		گیره نگهدارنده (فیکسچر)	.....
۴		ارابه فرود هواپیما	در این مکانیزم نقاط A و B به عنوان مفصل‌های ثابت و نقاط D، C و O به عنوان مفصل‌های متحرک می‌باشند. با چرخش لنگ BC توسط یک موتور الکتریکی، چرخ هواپیما به سمت بالا جمع می‌شود.

### ۳- مکانیزم لنگ و لغزنده (لغزنده لنگی)

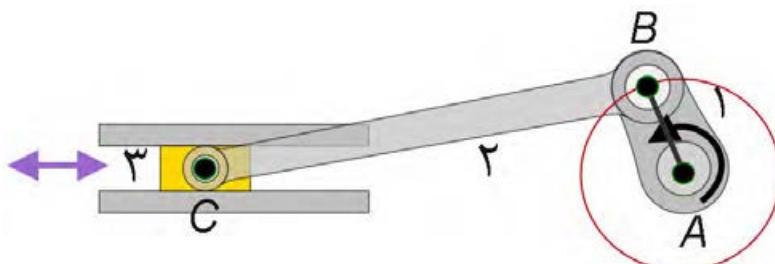
۳۵- کاربرد مکانیزم‌هایی که از لنگ و لغزنده استفاده شده است.



فیلم

لغزنده (به ترتیب قسمت‌های ۱ الی ۳) هستند. بر خلاف مکانیزم پیچ و مهره، در این مکانیزم، سرعت خطی لغزنده و سرعت زاویه‌ای لنگ با یکدیگر رابطه خطی ندارند.

این مکانیزم نیز برای تبدیل حرکت چرخشی به حرکت رفت و برگشتی و یا بالعکس مورد استفاده قرار می‌گیرد. همان طور که در شکل ۵-۹ هم مشاهده می‌کنید اجزای مهم این مکانیزم، لنگ، میله رابط و



شکل ۵-۹

یکی از رایج‌ترین کاربرد مکانیزم لنگ و لغزنده، تبدیل در موتور خودرو به حرکت دورانی میل لنگ (حرکت شماره ۲) و برگشتی پیستون (حرکت شماره ۱) شماره ۲) می‌باشد (شکل ۵-۱۰).



شکل ۵-۱۰

۳۶- نحوه حرکت پیستون و میل لنگ در موتور خودرو



فیلم



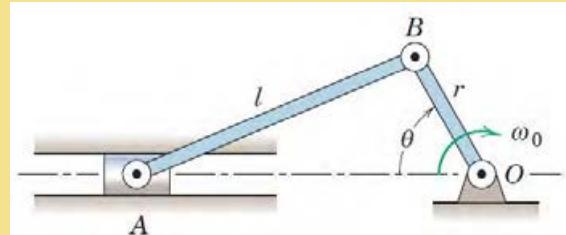
تحقیق

۵-۸ مثال‌های دیگری بیایید که در آنها از مکانیزم لنگ و لغزنده استفاده شده است.

۵-۹ به کمک نرم افزار Working Model مکانیزم شکل ۵-۱۱ را ترسیم کنید و نحوه کار کرد آن را گزارش دهید. ( $r=15\text{mm}$ ,  $l=35\text{mm}$ )



پروژه



شکل ۵-۱۱

#### ۵-۱۰ ترجمه کنید

The **Slider-crank** mechanism (or a simple crank), shown in Fig. 5-12 , converts rotary to linear motion and vice versa, depending on its application. Link AB is free to rotate  $360^\circ$  around the hinge while link BC oscillates back and forth because point C is hinged to a roller which restricts it to linear motion. Either the slider or the rotating link AB can be the driver.



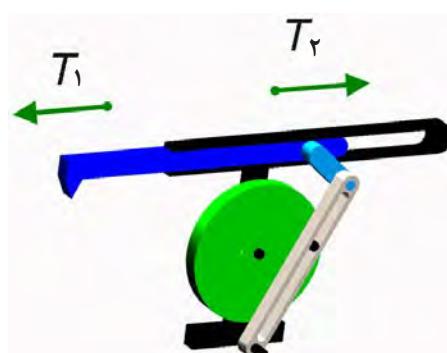
یادداشت

#### نکته: مکانیزم بازگشت سریع

این مکانیزم شبیه مکانیزم لنگ و لغزنده است با این تفاوت که زمان رفت از زمان بازگشت بیشتر است و حرکت بازگشتی به سرعت صورت می‌گیرد. از این مکانیزم در صنعت برای ساخت ماشین‌های صفحه تراش استفاده شده است که در آنها لازم است سرعت حرکت تیغه در حالت بدون بار بیش از سرعت آن در حال باربرداری باشد. در شکل ۵-۱۲ می‌توان نمونه‌ای از این مکانیزم را مشاهده کرد.



توجه کنید



شکل ۵-۱۲

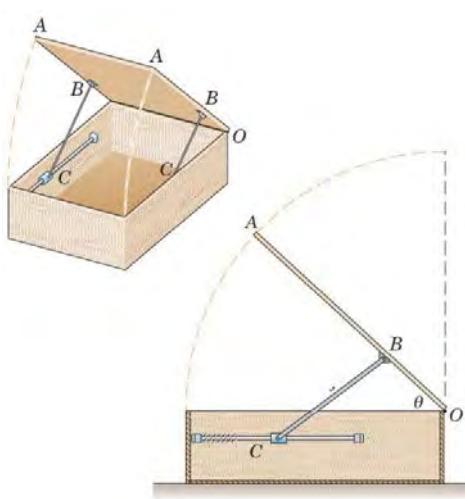
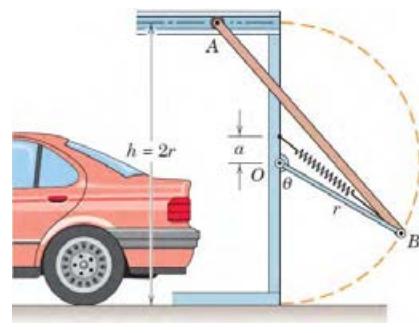
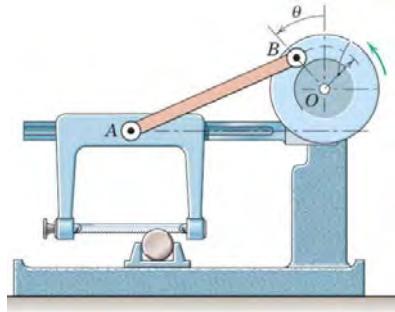
۵-۱۱ در مورد علت اختلاف زمان رفت و برگشت در مکانیزم فوق با یکدیگر بحث کنید و نتیجه را با معلم خود در میان بگذارید.



گفتگو کنید

۵-۳ در جدول ۵-۳ دستگاه‌های مختلفی را نشان می‌دهد که در آنها از مکانیزم لنج و لغزنده استفاده شده است. مکانیزم را شناسایی کنید و نحوه کارکرد آن را بنویسید.

جدول ۵-۳ انواع مکانیزم‌های لنج و لغزنده

ردیف	شکل دستگاه	نام دستگاه	شناسایی اجزاء لنج و لغزنده و نحوه کارکرد مکانیزم
۱		ضریبه گیر درب	
۲		درب گاراژ	
۳		اره لنج	در این مکانیزم دیسک، نقش لنج را بازی می‌کند (خط OB) که با دوران آن موجب حرکت رفت و برگشتی در اره می‌شود. در واقع اره نقش لغزنده را بازی می‌کند. به این ترتیب در اثر حرکت رفت و برگشتی اره لنج، میلگرد بریده می‌شود.

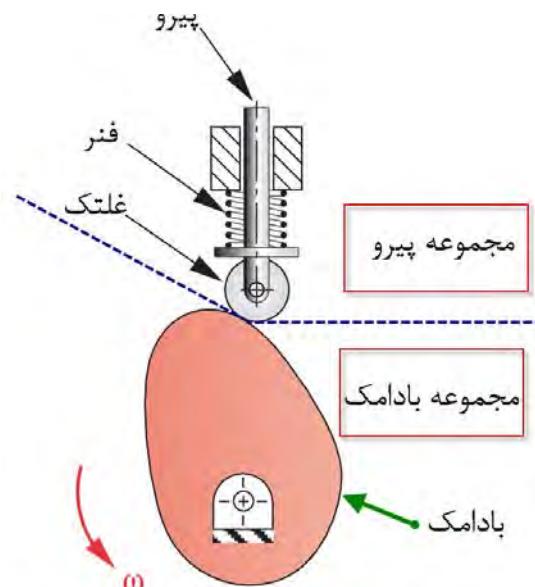
## ۴- مکانیزم بادامک و پیرو

## ۳۷- کاربردهای مکانیزم‌های بادامک و پیرو



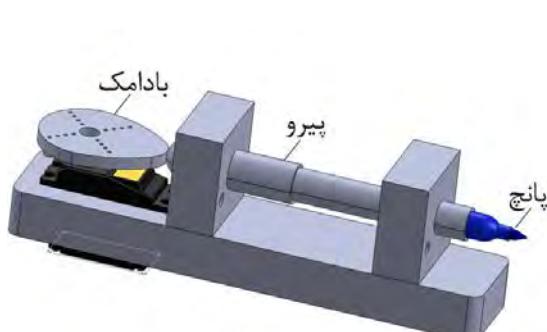
فیلم

این مکانیزم از دو قسمت مجموعه بادامک و مجموعه پیرو تشکیل شده است و حرکت دورانی بادامک به حرکت رفت و برگشتی پیرو تبدیل می‌شود. در شکل متنوعی را می‌توان در پیرو ایجاد کرد.



شکل ۵-۱۳ اجزای یک مکانیزم بادامکی

این مکانیزم کاربردهای فراوانی دارد. به عنوان مثال نساجی، دستگاه‌های چاپ و ماشین‌های صنایع غذایی می‌توان به استفاده از آن در موتورهای خودرو و اشاره کرد. در شکل‌های ۵-۱۴ و ۵-۱۵ دو نمونه از بسیاری از ماشین آلات صنعتی از قبیل ماشین‌های این مکانیزم آورده شده است.



شکل ۵-۱۵ دستگاه پانچ مکانیکی



شکل ۵-۱۶ میل بادامک در موتور خودرو

### ۳۸- میل بادامک و نحوه حرکت آن در موتور خودرو



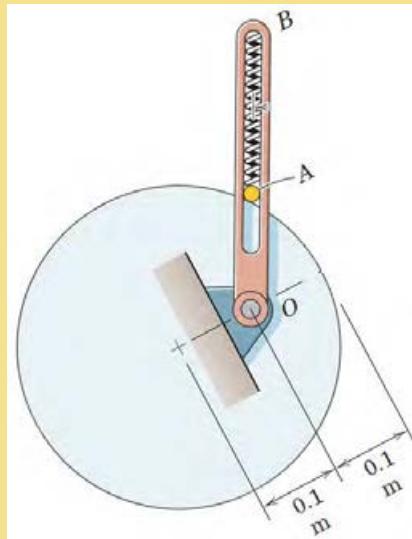
فیلم



تحقیق

۱۳- ۵ مکانیزم‌های بادامک و پیرو شکل‌ها و انواع مختلفی دارند. ۳ مورد مختلف از این نوع مکانیزم‌ها و کاربرد آنها را بیابید.

۱۴- ۵ به کمک نرم افزار Working Model مکانیزم شکل ۵-۱۶ را ترسیم کنید و نحوه کارکرد آن را گزارش دهید.



شکل ۵-۱۶

### ۱۵- ترجمه کنید.

A **cam** is a mechanical component capable of transmitting motion to a follower by direct contact. In a cam mechanism, the cam is the driver and the driven member is called the follower, which can remain stationary, translate, oscillate, or rotate.



یادداشت

## ۵- مکانیزم‌های چرخ دنده‌ای

۳۹- کاربرد مکانیزم‌های چرخ دنده‌ای



فیلم

می‌شوند و حرکت چرخشی یک محور را به محور دیگر از طریق اتصال دنده‌ها منتقل می‌کنند. برای شناسایی بهتر مکانیزم چرخ دنده‌ای و آشنایی با انواع آن می‌توان چرخ دنده‌ها را براساس نحوه قرار - گیری شفتی که بر روی آن سوار می‌شوند به سه دسته زیر تقسیم بندی کرد.

الف) شفت‌های دو چرخ دنده با هم موازی باشند.

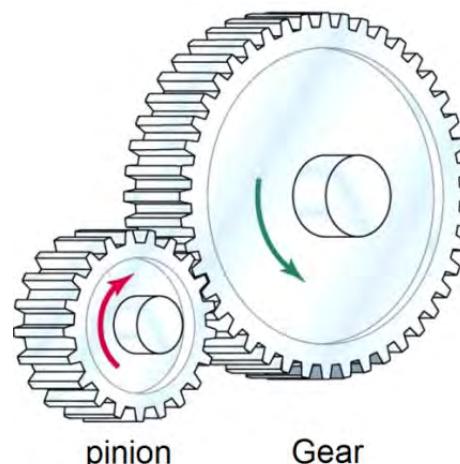
ب) شفت‌های دو چرخ دنده با هم متقاطع باشند.

ج) شفت‌های دو چرخ دنده با هم متنافر باشند.  
در شکل‌های ۵-۱۷، ۵-۱۸، ۵-۱۹ و ۵-۲۰ برای هر گروه زوج چرخ دنده، یک نمونه آورده شده است.

چرخ دنده‌ها یکی از پرمصرف ترین وسایل انتقال قدرت و حرکت هستند. مکانیزم چرخ دنده‌ای مجموعه‌ای است که حداقل از دو چرخ دنده تشکیل شده است که به صورت جفت کار می‌کنند. از نظر انتقال قدرت، مکانیزم چرخ دنده شامل یک چرخ دنده محرک و یک یا چند چرخ دنده متحرک می‌باشد. عموماً به کوچک‌ترین چرخ دنده مکانیزم، پینیون و چرخ دنده دیگر را چرخ متحرک می‌گویند. امروزه بیشتر دستگاه‌های موجود در صنعت دارای چرخ دنده هستند و با پیشرفت روز افزون صنعت، چرخ دنده‌ها نقش انکارناپذیری دارند. چرخ دنده‌ها بر حسب موقعیت مکانی محورها نسبت به یکدیگر در شکل‌های گوناگونی طراحی و ساخته



چرخ دنده مارپیچی



چرخ دنده ساده

شکل ۵-۱۷ مکانیزم چرخ دنده‌ای که در آن محور چرخ دنده‌ها با هم موازی است.

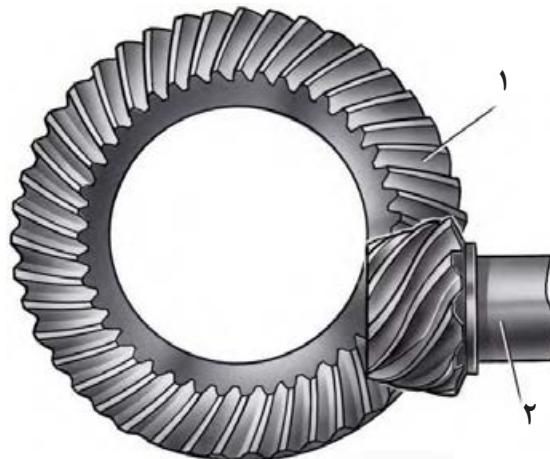


چرخ دندۀ مخروطی مارپیچی



چرخ دندۀ مخروطی ساده

شکل ۵-۱۸ مکانیزم چرخ دندۀ‌ای که در آن محور چرخ دندۀ‌ها با هم متقاطع است.



چرخ دندۀ هیپوئید



پیج حلزون و چرخ حلزون

شکل ۵-۱۹ مکانیزم چرخ دندۀ‌ای که در آن محور چرخ دندۀ‌ها با هم متنافر است.

۵-۱۶ انواع مکانیزم‌های چرخ دندۀ‌ای را با هم مقایسه کنید و مزايا و معایب هر یک از آنها را نام ببرید.



۱۷-۵ جدول ۴-۵ دستگاه‌های مختلفی را نشان می‌دهد که در آنها از مکانیزم چرخ دندانی استفاده شده است.

نوع چرخ دندان را شناسایی کنید و نحوه عملکرد مکانیزم را بنویسید.



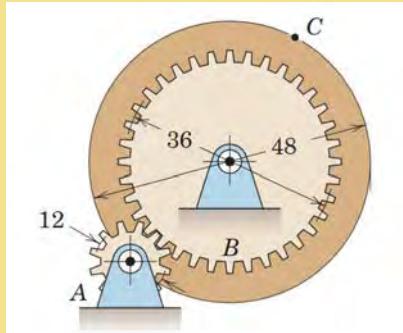
جدول ۴-۵ مکانیزم‌های دندانی

ردیف	شکل دستگاه	نام دستگاه	نوع چرخ دندان	نحوه عملکرد و چگونگی حرکت مکانیزم را بنویسید
۱		دریل دستی	.....	.....
۲		دیفرانسیل خودرو	.....	.....
۳		جک	.....	.....
۴		جعبه دندان	.....	.....
۵		آچار فرانسه	.....	.....



پروژه

۵-۱۸ به کمک نرم افزار Working Model مکانیزم شکل ۵-۲۰ و ۵-۲۱ را ترسیم کنید و نحوه کارکرد آن را گزارش دهید.



شکل ۵-۲۱



شکل ۵-۲۰

۵-۱۹ ترجمه کنید.

A **gear** is a wheel with evenly sized and spaced teeth machined or formed around its perimeter. Gears are used in rotating machinery not only to transmit motion from one point to another but also for the mechanical advantage they offer.



یادداشت

## ۶- مکانیزم چرخ و شانه

فیلم ۴۰- کاربرد مکانیزم‌های چرخ و شانه



فیلم



شکل ۵-۲۲

حرکت خواهد کرد که نتیجه آن تغییر زاویه چرخ‌های خودور است. در میزهای کشویی چرخ دندن شانه‌ای ثابت است و ساپورت حامل چرخ دندن ساده می‌باشد و با دوران آن از طریق یک الکتروموتور می‌تواند در طول چرخ دندن شانه‌ای حرکت نماید. در دستگاه‌های CNC (ماشین‌های کنترل عددی) از این مکانیزم به کرات استفاده می‌شود.

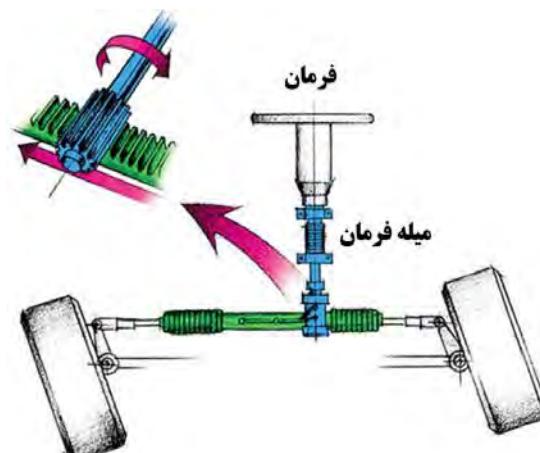
این مکانیزم از دو عضو چرخ دندن ساده و چرخ دندن شانه‌ای مطابق شکل ۵-۲۲ تشکیل شده است و از آن برای تبدیل حرکت دورانی چرخ دندن به حرکت رفت و برگشتی شانه و برعکس استفاده می‌شود.

این مکانیزم کاربردهای فراوانی دارد که به عنوان نمونه می‌توان به استفاده از این مکانیزم در مجموعه فرمان خودرو (شکل ۵-۲۳-الف) و همچنین میزهای متحرک یا ساپورت (شکل ۵-۲۳-ب) اشاره کرد. هنگامی که راننده فرمان را می‌چرخاند، چرخ دندن ساده متصل به فرمان بوده و به دنبال آن سر جای خود می‌چرخد. به این ترتیب چرخ دندن شانه‌ای به سمت چپ و یا راست



ب

شکل ۵-۲۳



الف

۵-۲۰ ترجمه کنید.

A **rack** and **pinion** is a type of linear actuator that comprises a pair of gears which convert rotational motion into linear motion. A circular gear called “the pinion” engages teeth on a linear “gear” bar called “the rack”.



یادداشت

## ۷- مکانیزم تسمه و قرقره

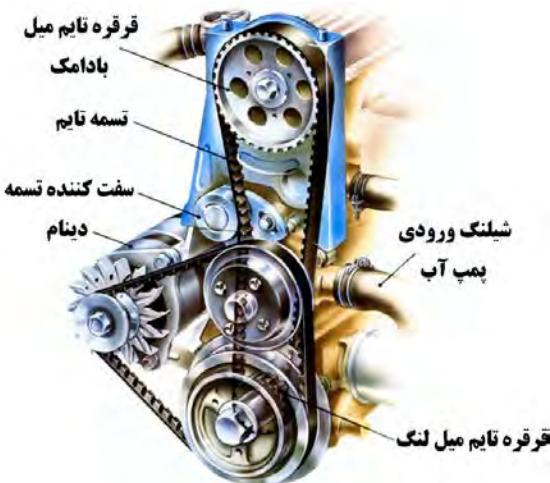


۴۱- کاربرد مکانیزم‌های تسمه و قرقره



شکل ۵-۲۴

از مکانیزم تسمه و قرقره در جایی استفاده می‌شود که فاصله بین دو شفت محرک و متحرک زیاد باشد. در صورتی که از مکانیزم چرخ دندن در جایی استفاده می‌شود که فاصله بین شفت‌ها کم است. می‌دانیم در حرکت بین دو چرخ دندن لغزش وجود ندارد لذا اصطلاحاً به آن حرکت مثبت می‌گویند. در حالی که در سیستم تسمه و قرقره حرکت از طریق اصطکاک انتقال می‌یابد که می‌تواند در انواعی از آن مقداری لغزش رخ بددهد که درنتیجه از حرکت مثبت برخوردار نخواهد بود. به همین خاطر در دستگاه‌هایی که همزمانی بین محورها لازم است باید از تسمه‌های دندانه دار یا تسمه تایم مطابق شکل ۵-۲۵ استفاده کرد. یکی از کاربردهای رایج تسمه تایم همزمانی بین میل لنگ و میل بادامک در موتور خودرو است. (شکل ۵-۲۶)

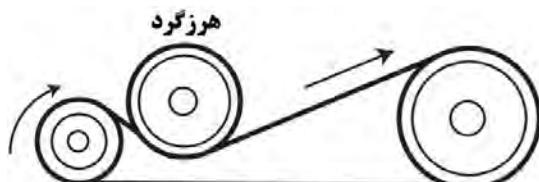


شکل ۵-۲۶ تسمه تایم در خودرو



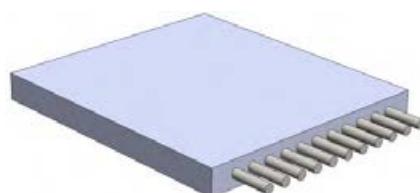
شکل ۵-۲۵ تسمه تایم

قرقره‌ها نیاز به اصطکاک است. لذا کشش موجود در تسمه از یک حدی نباید کمتر باشد به همین خاطر برای تنظیم کشش تسمه، مطابق شکل ۵-۲۸ از قرقره هرزگرد استفاده می‌کنند. از این نوع تسمه هم برای انتقال قدرت‌های بالا و هم برای انتقال مواد در کانوایرها<sup>۱</sup> استفاده می‌گردد و برای فاصله بین دو قرقره هیچ محدودیتی وجود ندارد.



شکل ۵-۲۸

در صنعت بسته، به کاربرد از تسمه‌های مختلفی استفاده می‌شود که انواع آن عبارت‌اند از ۱- تسمه تخت ۲- تسمه V شکل ۳- تسمه گرد ۴- تسمه تایم. سطح مقطع تسمه تخت مطابق شکل ۵-۲۷ به صورت مستطیل است و از جنس چرم، لاستیک به همراه پوشش‌های برزنی در سطح خارجی تسمه و نخ‌های نایلونی یا سیم‌های فلزی در داخل تسمه (برای تحمل کشش) ساخته می‌شوند. با توجه به اینکه برای حرکت



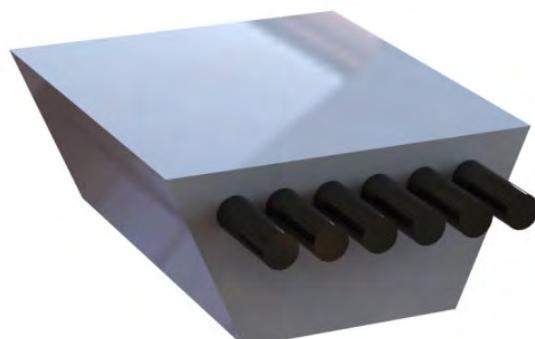
شکل ۵-۲۷

قابلیت تحمل بار بیشتری را دارد و برای فاصله‌های کمتر مورد استفاده قرار می‌گیرد. قرقره ۷ شکل ۷ باشد مناسب با تسمه آن ساخته شود که نمونه‌ای از آن را می‌توان در شکل ۵-۳۰ ملاحظه کرد.



شکل ۵-۳۰

سطح مقطع تسمه V شکل مطابق شکل ۵-۲۹ به صورت ذوزنقه است و معمولاً برای انتقال قدرت استفاده می‌شود. این تسمه در بین سایر تسمه‌ها بیشترین کاربرد را دارد و نسبت به تسمه تخت با همان اندازه



شکل ۵-۲۹

کاربرد این تسمه، می‌توان به استفاده از آن در چرخ خیاطی، ماشین تراش سنگ‌های زینتی و غیره اشاره کرد.

سطح مقطع تسمه گرد به صورت دایره است و معمولاً برای انتقال قدرت‌های کم استفاده می‌شود. از موارد

### ۵-۲۱ ترجمه کنید

A **belt** is a loop of flexible material used to link two or more rotating shafts mechanically, most often parallel. Belts may be used as a source of motion, to transmit power efficiently, or to track relative movement.

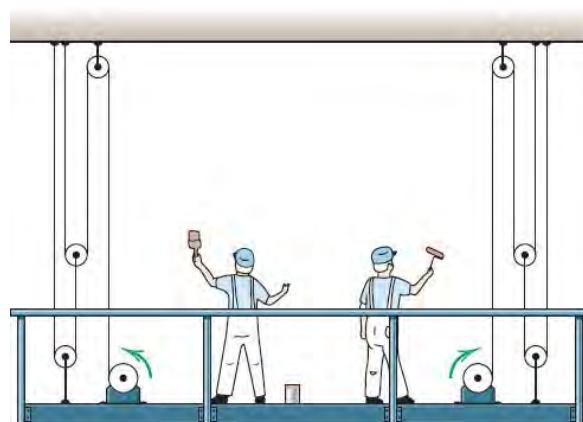


یادداشت

در مواردی که به نیروی کشش زیاد نیاز باشد از مکانیزم کابل فلزی و قرقره استفاده می‌شود که یک نمونه از کاربرد آن استفاده در بالابرها و آسانسورها می‌باشد (شکل ۵-۳۱).



توجه کنید

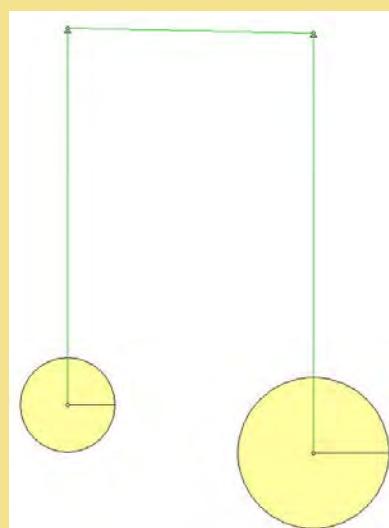


شکل ۵-۳۱

۵-۲۲ به کمک نرم افزار Working Model مکانیزم شکل زیر را ترسیم کنید و نحوه کارکرد آن را گزارش دهید.



پروژه

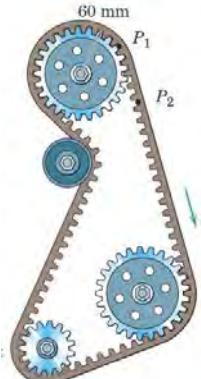
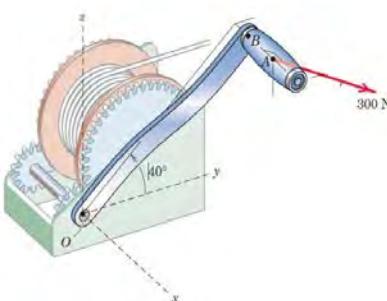


شکل ۵-۳۲

۵-۲۳ در جدول ۵-۴ دستگاههای مختلفی را نشان می‌دهد که در آنها از مکانیزم تسمه و قرقره و یا کابل و قرقره استفاده شده است. مکانیزم را شناسایی کنید و نحوه کارکرد آن را بنویسید.



جدول ۵-۴ انواع مکانیزم‌های تسمه (یا کابل) و قرقره

ردیف	شکل دستگاه	نام دستگاه	شناسایی اجزاء تسمه (یا کابل) و قرقره و نحوه کارکرد مکانیزم
۱		تسمه تایم خودرو	.....
۲		بالابر تک نفره	.....
۳		کابل جمع کن	.....

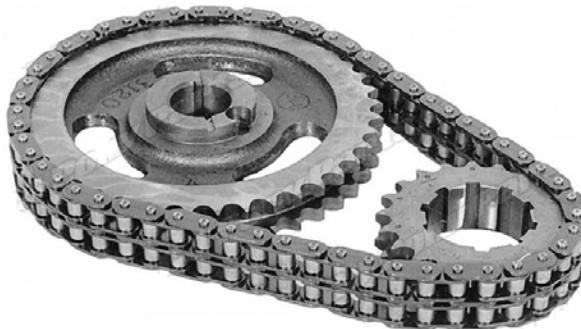
## ۸- مکانیزم زنجیر و چرخ زنجیر

۴۲- کاربرد مکانیزم‌های زنجیر و چرخ زنجیر



فیلم

زنجیر و چرخ زنجیر جزو مکانیزم‌های انعطاف پذیر بین دو شفت مورد استفاده قرار می‌گیرند. در شکل ۵-۳۳ نمونه‌ای از زنجیر و چرخ زنجیر را نشان می‌دهد.



شکل ۵-۳۳



توجه کنید

می‌دانیم چرخ دنده، تسمه و قرقره و زنجیر و چرخ زنجیر هر یک برای انتقال قدرت بین دو شفت به کار می‌روند ولی از نظر کارکرد با هم متفاوت هستند و نسبت به هم دارای یک سری مزایا و معایب می‌باشند که می‌توان در این زمینه به ده مورد زیر اشاره کرد.

- ۱- هنگامی فاصله بین شفت‌ها زیاد باشد به جای چرخ دنده از تسمه و زنجیر استفاده می‌شود.
- ۲- سرعت کاری زنجیر ( $m/s$ ) کمتر از تسمه و هر دوی آنها کمتر از چرخ دنده است. در سرعت‌های بالا نیروهای اینرسی در زنجیر زیاد شده و موجب ارتعاش دستگاه و سر و صدای شدید می‌شود.
- ۳- نصب و تثبیت موقعیت شفت‌ها در تسمه و زنجیر خیلی راحت تر از چرخ دنده است. در صورت عدم نصب صحیح، عمر چرخ دنده به سرعت کاهش می‌یابد.
- ۴- با توجه به اینکه تسمه‌ها از جنس‌های لاستیکی ساخته می‌شوند لذا در دماهای کاری بالا مناسب نیستند و بجای آن باید از زنجیر و یا چرخ دنده استفاده کرد.
- ۵- هنگامی که نیاز به یک نسبت تبدیل سرعت خاصی مورد نظر باشد به نحوی که شعاع انحنای یکی از شفت‌ها (قرقره یا چرخ زنجیر) کم باشد نمی‌توان از تسمه استفاده کرد. تسمه‌ها در شعاع‌های کم تحت کشش زیاد قرار می‌گیرند و این امر پارگی تسمه را تشدید می‌کند. در حالی که این محدودیت برای زنجیر و چرخ دنده وجود ندارد.
- ۶- تسمه‌ها به روغن کاری احتیاج ندارند ولی زنجیرها و چرخ دنده‌ها باید مرتب روغن کاری شوند.
- ۷- مکانیزم زنجیر و چرخ دنده نسبت به مکانیزم تسمه فضای کمتری را اشغال می‌کند.
- ۸- هزینه خرید و تعمیرات مکانیزم زنجیر و چرخ دنده از مکانیزم تسمه بیشتر است.

۵-۲۴ ترجمه کنید.

**Chain** drive is a way of transmitting mechanical power from one place to another. It is often used to convey power to the wheels of a vehicle, particularly bicycles and motorcycles.



یادداشت

در صنعت از زنجیرهای مختلفی قدرت انتقال جهت استفاده می‌شود که به شرح زیر می‌باشند.

#### الف-زنجیر غلتکی

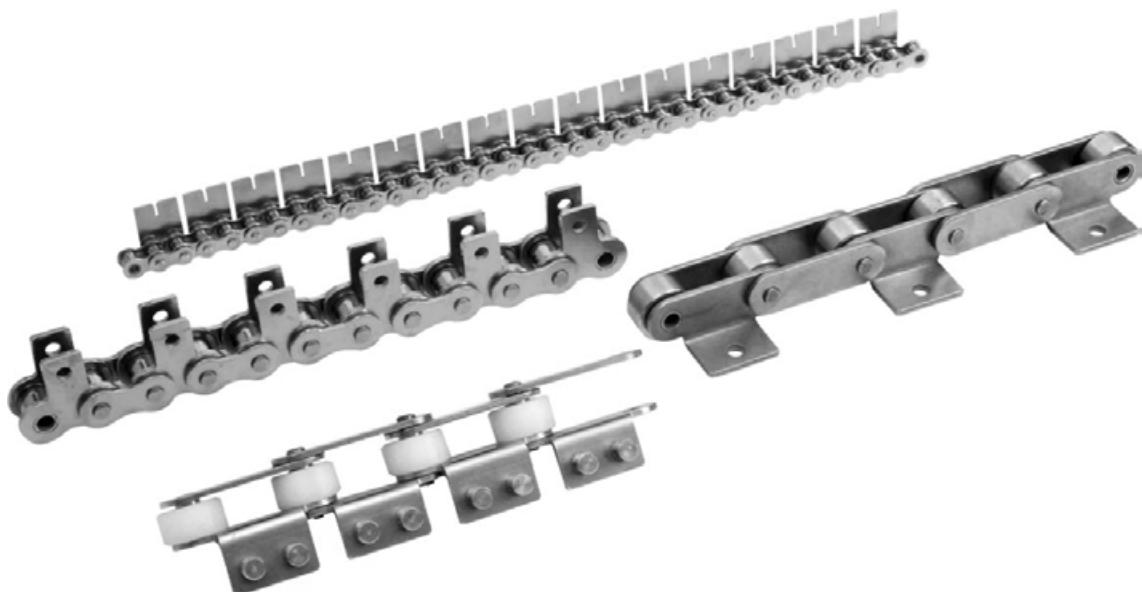
زنجیرهایی که در صنعت برای انتقال قدرت استفاده می‌شوند از به هم پیوستن چند واحد زنجیر درست شده است را ملاحظه کرد. از به هم شوند از به هم وصل کردن واحد زنجیر ساخته می‌شوند. در شکل ۵-۳۴ می‌توان این نوع زنجیر را که



شکل ۵-۳۴

#### ب-زنجیر کانوایر

از این زنجیر در خطوط کانوایر و برای انتقال مواد، می‌توان در شکل ۵-۳۵ مشاهده کرد. قطعات وغیره استفاده می‌شود که چند نمونه از آن را



شکل ۵-۳۵



تحقیق

۵-۲۵ در جدول ۵-۵ دستگاه‌های مختلفی را نشان می‌دهد که در آنها از مکانیزم‌های مختلفی استفاده شده است. نوع مکانیزم را شناسایی کنید و سپس نحوه عملکرد هر مکانیزم را بنویسید.

جدول ۵-۵ شناسایی انواع مکانیزم در دستگاه‌های مختلف

ردیف	شکل دستگاه	نام دستگاه	نوع مکانیزم	نحوه عملکرد و چگونگی حرکت مکانیزم را بنویسید
۱		سنگ دستی	.....	.....
۲		آچار لوله‌غیر	.....	.....
۳		جک ماشین	.....	.....
۴		بولی کش	.....	.....
۵		لوله خم کن	.....	.....

## ۹- درجات آزادی مکانیزم‌ها:

۴۳- درجه آزادی



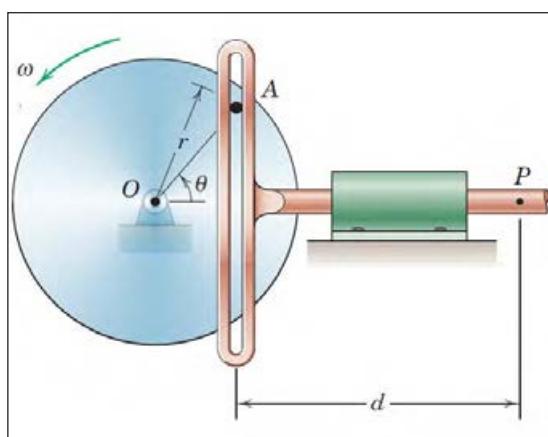
فیلم

جسم آن می‌باشد و سه پارامتر دیگر مختصات زاویه‌ای میله نسبت به سه محور  $X$ ,  $Y$  و  $Z$  را مشخص می‌کند. لذا میله در فضای دارای ۶ درجه آزادی است. اگر این میله در صفحه باشد برای مشخص کردن موقعیت دقیق آن به سه پارامتر نیاز است. یعنی مختصات  $X$  و  $Y$  مرکز جرم آن و موقعیت زاویه‌ای آن نسبت به محور  $X$  لذا دارای سه درجه آزادی است.

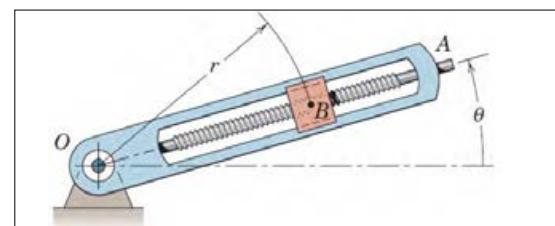
برای آشنایی بیشتر با نحوه تعیین درجات آزادی مکانیزم ۵-۳۶ را در نظر بگیرید. در شکل ۵-۳۶ الف برای مشخص کردن موقعیت جسم  $B$  به دو پارامتر نیاز داریم که عبارتند از  $R$  و  $O$  لذا این مکانیزم یک درجه آزادی است چرا که با مشخص کردن اندازه زاویه  $O$  باقی می‌توان موقعیت جسم  $B$  را معلوم کرد. همچنین مکانیزم موجود در شکل ۵-۳۶ ب یک مکانیزم یک درجه آزادی است. چرا که با مشخص کردن اندازه زاویه  $\theta$  به راحتی می‌توان موقعیت نقطه  $P$  را مشخص کرد.

تعریف: تعداد پارامترهای غیروابسته که برای مشخص کردن موقعیت یک مجموعه فیزیکی مورد استفاده قرار می‌گیرد را درجه آزادی آن مجموعه می‌نامند.

به عنوان مثال یک ذره نقطه‌ای که در فضای آزادانه حرکت می‌کند دارای سه درجه آزادی می‌باشد. یعنی برای مشخص کردن موقعیت آن به سه مختصات  $X$ ,  $Y$  و  $Z$  نیاز است. لذا می‌توان گفت که ذره در فضای دارای سه درجه آزادی است. اگر همان ذره در یک صفحه به صورت آزادانه حرکت کند دارای دو درجه آزادی خواهد بود (مختصات  $X$  و  $Y$ ). حال اگر مجموعه فیزیکی از نوع ذره‌ای نباشد (دارای ابعاد و اندازه باشد) مشخص کردن موقعیت تنها یک نقطه از آن جسم، برای مشخص کردن موقعیت مجموعه کافی نخواهد بود. بلکه موقعیت زاویه‌ای آن نیز مهم است. به عنوان مثال برای مشخص کردن موقعیت یک میله در فضای به ۶ پارامتر نیاز است. سه پارامتر مربوط به موقعیت مکانی میله است که شامل مختصات  $X$ ,  $Y$  و  $Z$  مرکز



ب



الف

شکل ۵-۳۶



گفتگو کنید

۵-۲۶ در جدول ۵-۶ دستگاه‌های مختلفی را نشان می‌دهد که در آنها از مکانیزم‌های مختلفی استفاده شده است. درجات آزادی هر مکانیزم را مشخص کنید.

جدول ۵-۶ شناسایی تعداد درجات آزادی انواع مکانیزم

ردیف	شکل دستگاه	تعداد درجات آزادی
۱		.....
۲		یک
۳		.....

۵-۲۷ ترجمه کنید

The **degree of freedom** (DOF) of a mechanical system is the number of independent parameters that determine the state of a physical system. DOF is important to the analysis of systems of bodies in mechanical engineering, aeronautical engineering, robotics, and structural engineering motorcycles.



پادداشت

فعالیت کارگاهی ۱

مونتاژ قسمت‌های مختلف تخت توسط پیج و مهره (شکل ۵-۳۷)



فعالیت کارگاهی

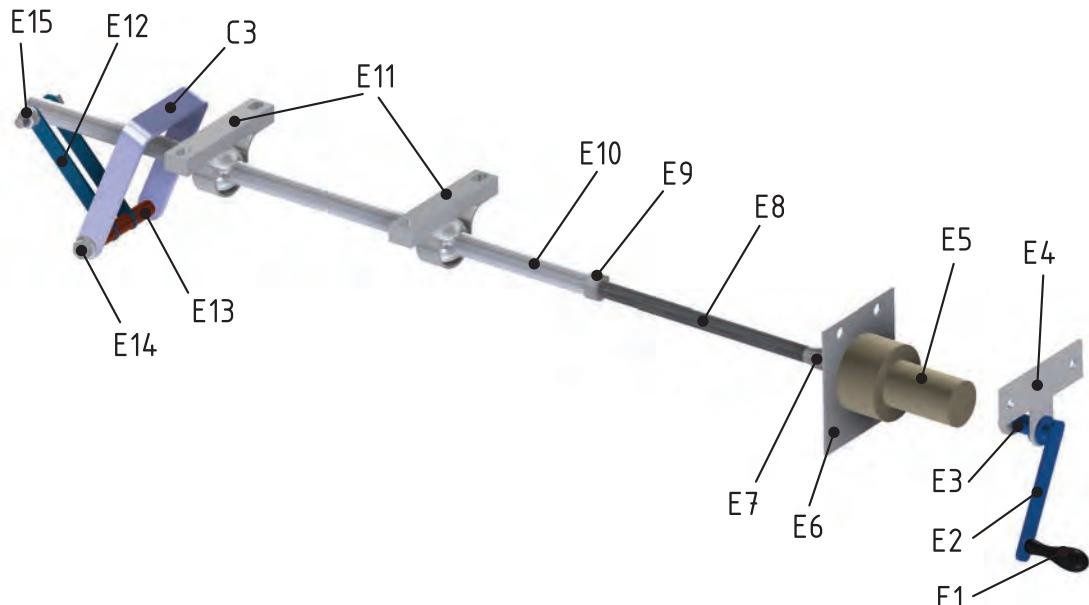


شکل ۵-۳۷ مونتاژ قسمت‌های مختلف تخت

فعالیت کارگاهی ۲- مونتاژ مکانیزم بالابر مربوط به تخت های بیمارستانی، مطابق شکل زیر (شکل ۵-۳۸).



فعالیت کارگاهی



شکل ۵-۳۸ مکانیزم بالا بر تخت

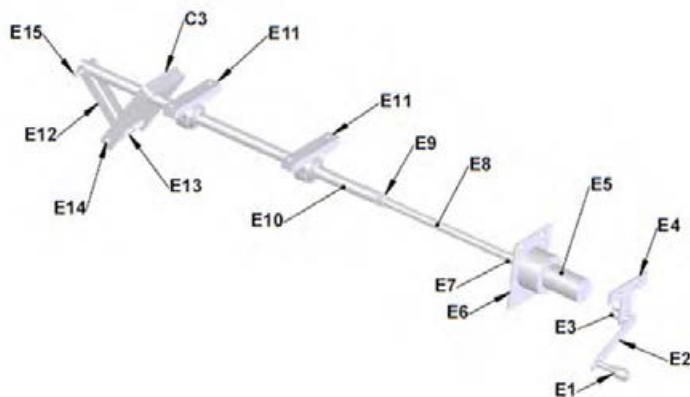
پاتاقان	E11	پاتاقان الکتروموتور	E6	دسته	E1
تسمه رابط	E12	رابط	E7	تسمه	E2
بوش فاصله	E13	پیچ	E8	رابط	E3
پیچ و مهره اتصال	E14	مهره	E9	پاتاقان اهرم دستی	E4
پیچ و مهره اتصال	E15	لوله	E10	الکتروموتور	E5

توجه: قطعه C3 رابط مجموعه شکن و مکانیزم بالابر می باشد

## ارزشیابی شایستگی نصب و راه اندازی سازوکارهای حرکتی

شرح کار:

مونتاژ قطعات مکانیزم بالابر



استاندارد عملکرد:  
مونتاژ قطعات مکانیزم بالابر بر اساس نقشه

شخص‌ها:

انطباق مونتاژ قطعات بر اساس نقشه ۲ - عملکرد صحیح مکانیزم بالابر

شرایط انجام کار و ابزار و تجهیزات:

شرایط: ۱- در محیط کارگاه ۲- نور یکنواخت با شدت ۴۰۰ لوکس ۳- تهویه استاندارد و دمای  $20^{\circ} \pm 3^{\circ}$  ۴- ابزار آلات و تجهیزات استاندارد و آماده به کار ۵- وسایل ایمنی استاندارد ۶- زمان ۱۲۰ دقیقه

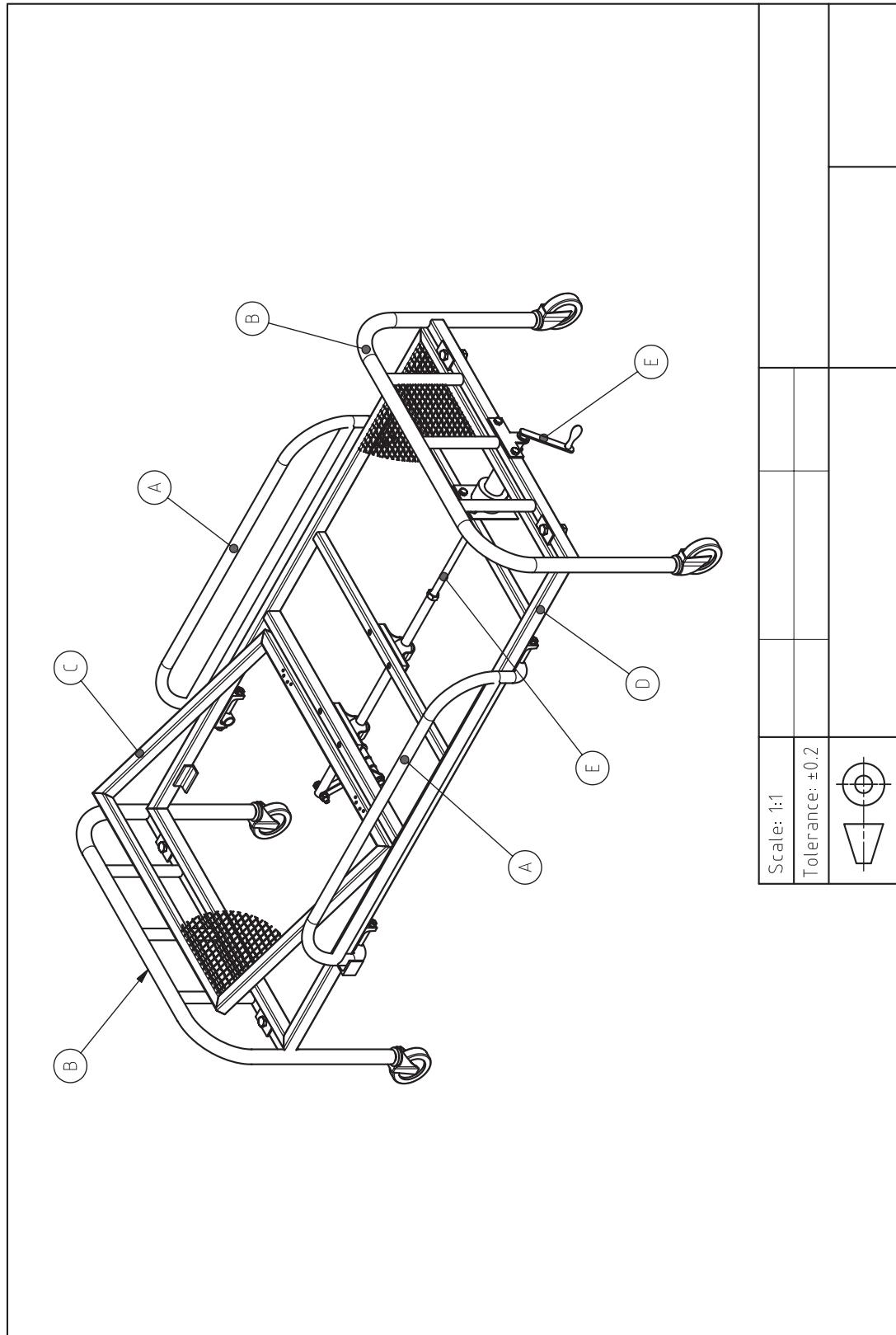
ابزار و تجهیزات: میز کار - قطعات کار - انواع آچار تخت - چکش فولادی - چکش لاستیکی - خط کش فلزی ۳۰ سانتی - آچار پیچ گوشتی دو سو و چهار سو - انبر قفلی - تنگ دستی

معیار شایستگی:

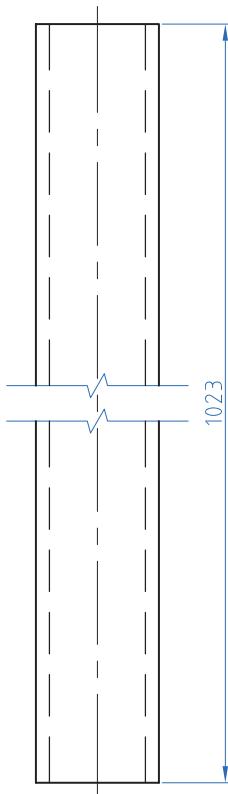
ردیف	مرحله کار	حداقل نمره قبولی از ۳	نمره هنرجو
۱	نقشه‌خوانی	۱	
۲	خط کشی	۱	
۳	آماده‌سازی ابزار و وسایل	۱	
۴	بستن قطعه کار	۱	
۵	انجام عملیات مونتاژ کاری	۲	
شایستگی‌های غیرفنی، ایمنی، بهداشت، توجهات زیست محیطی و نگرش: استفاده از ماسک، عینک، و لباس کار مناسب ریختن برآددها در سطل زباله و نظافت کارگاه		۲	
میانگین نمرات			*

\* حداقل میانگین نمرات هنرجو برای قبولی و کسب شایستگی، ۲ می‌باشد.

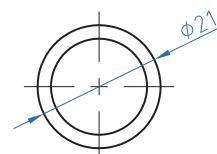
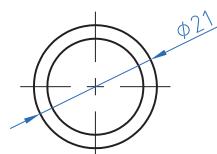
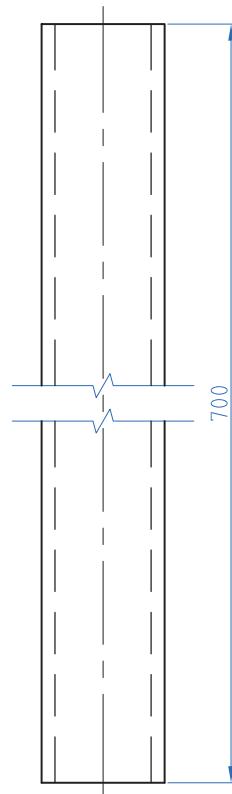




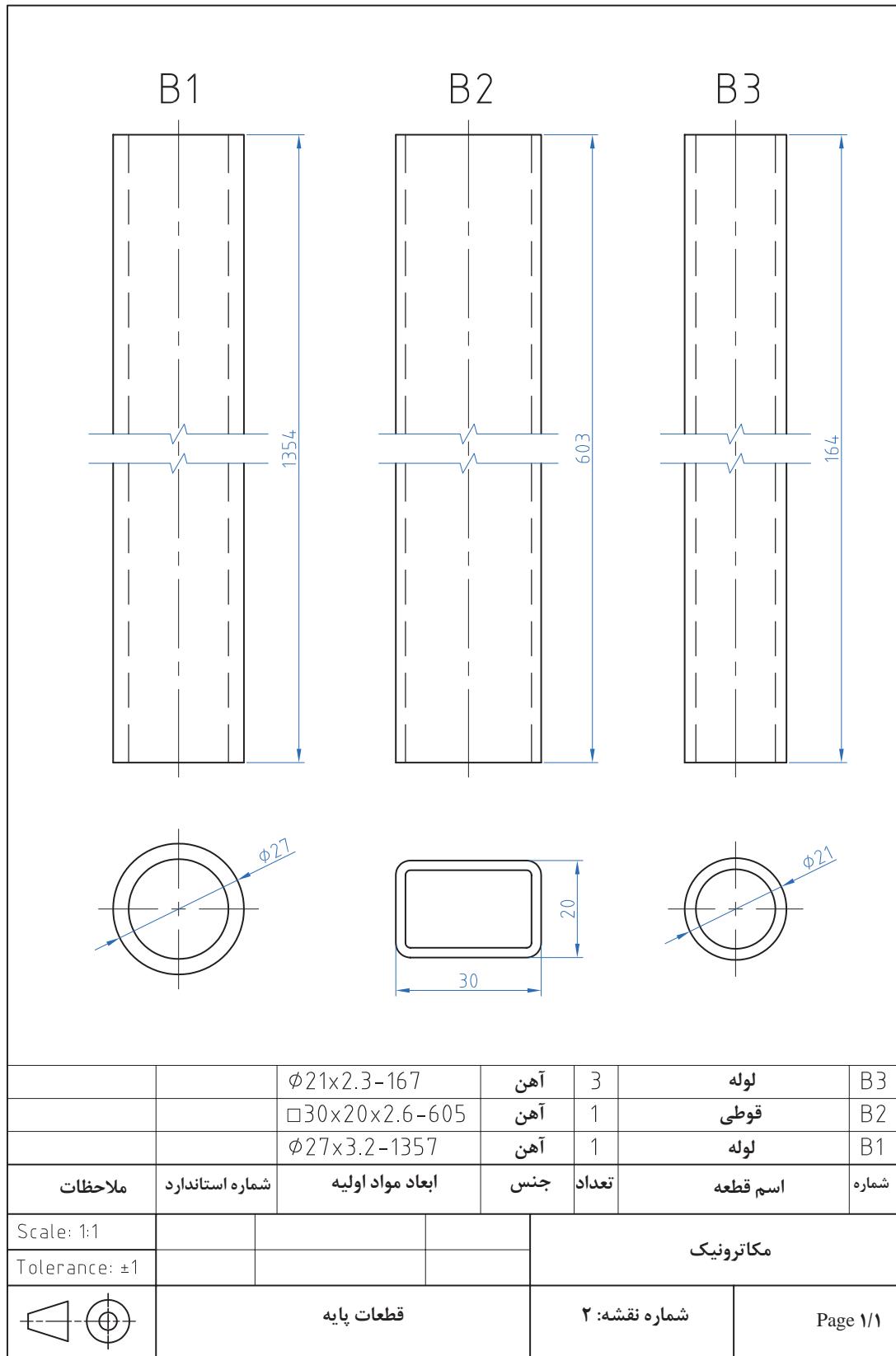
A1

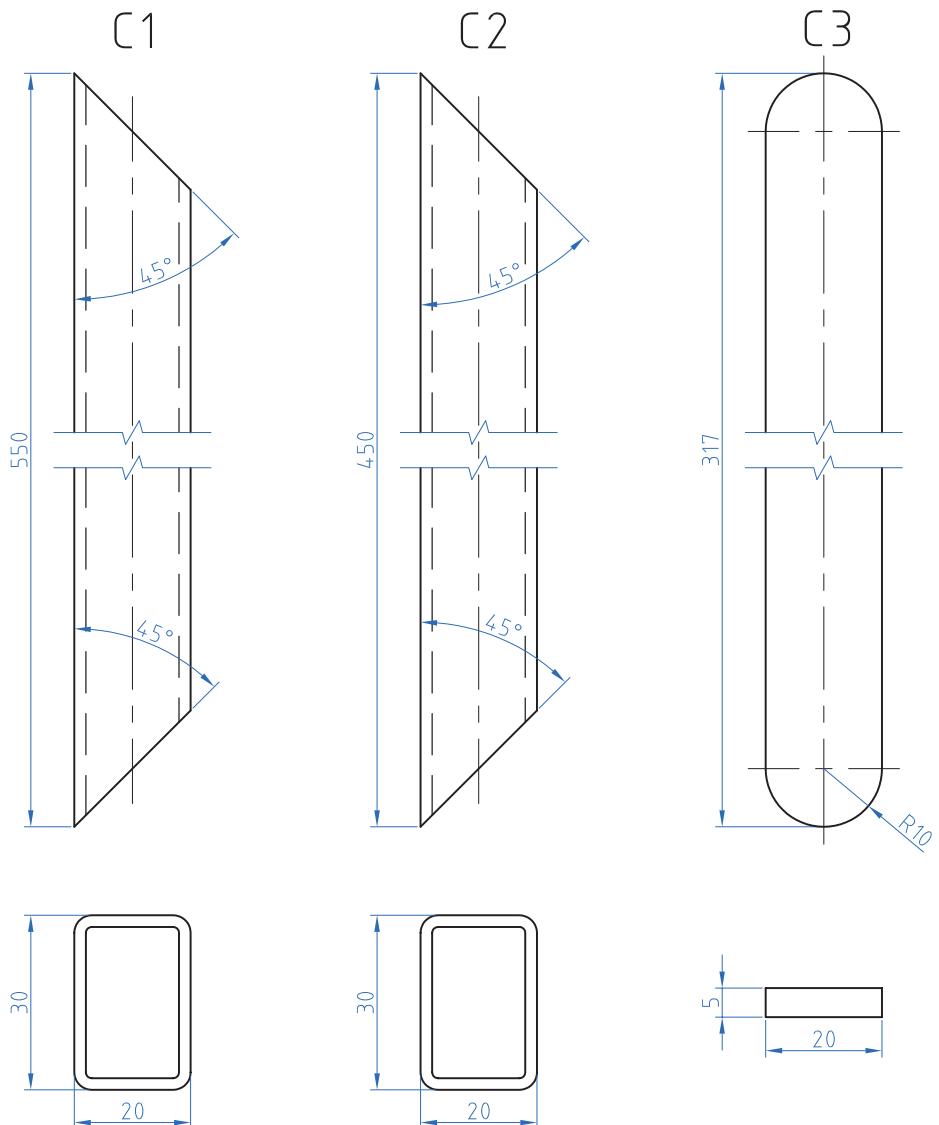


A2

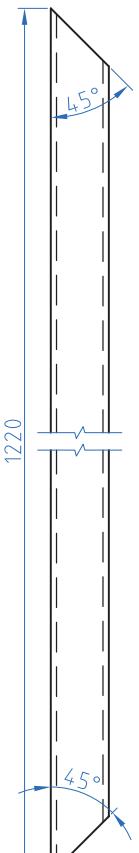
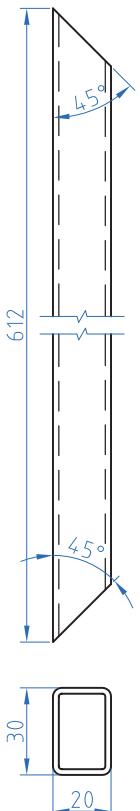
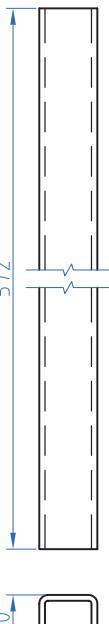
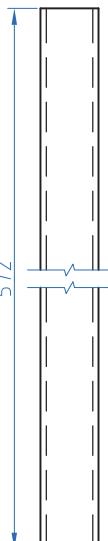
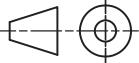


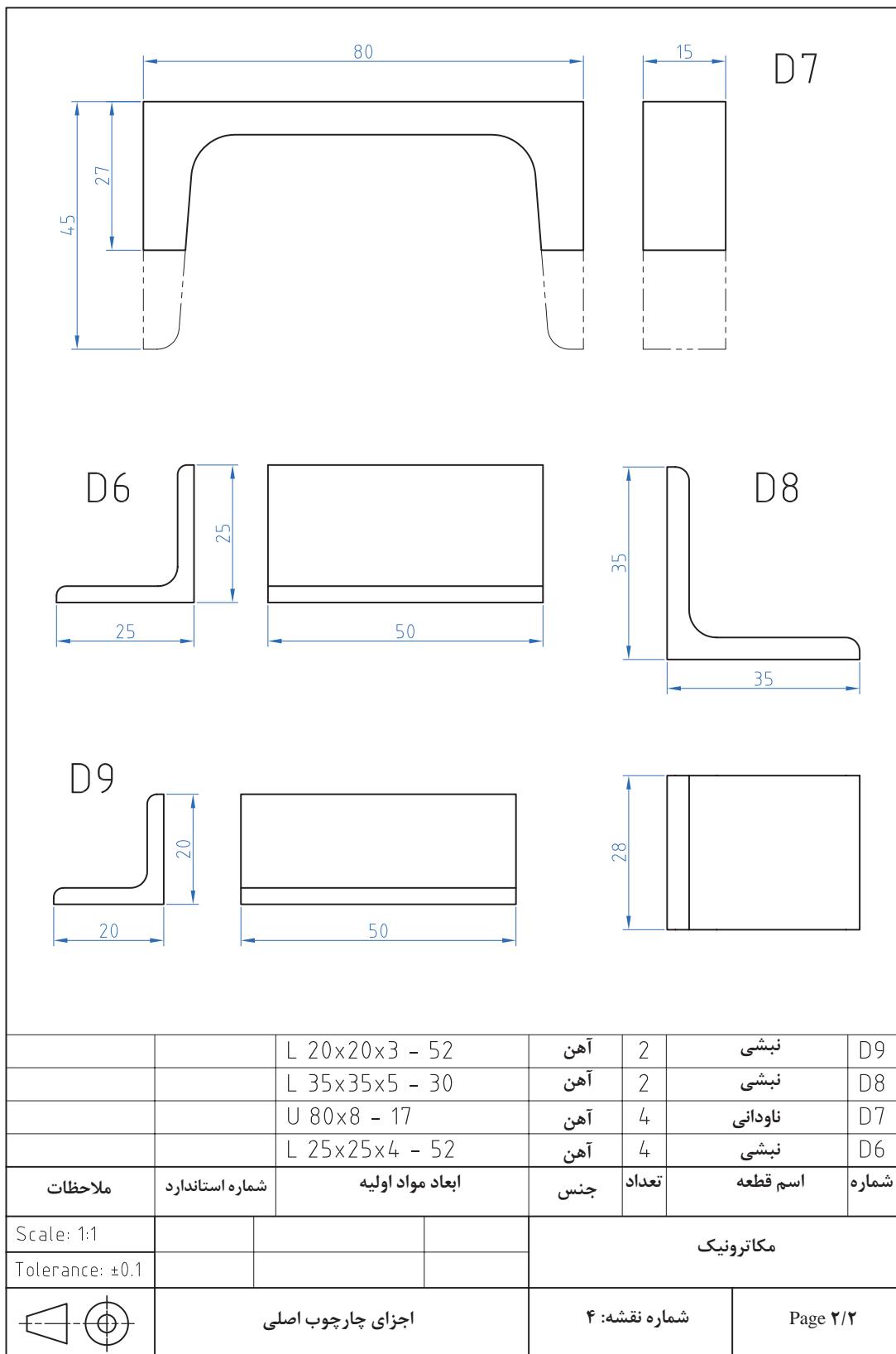
		$\phi 21 \times 2.3 - 703$	آهن	2	لوله	A2
		$\phi 21 \times 2.3 - 1026$	آهن	2	لوله	A1
ملاحظات	شماره استاندارد	ابعاد مواد اولیه	جنس	تعداد	اسم قطعه	شماره
Scale: 1:1	مکاترونیک					
Tolerance: ±1						
	قطعات محافظ کنار تخت			شماره نقشه: ۱	Page 1/1	

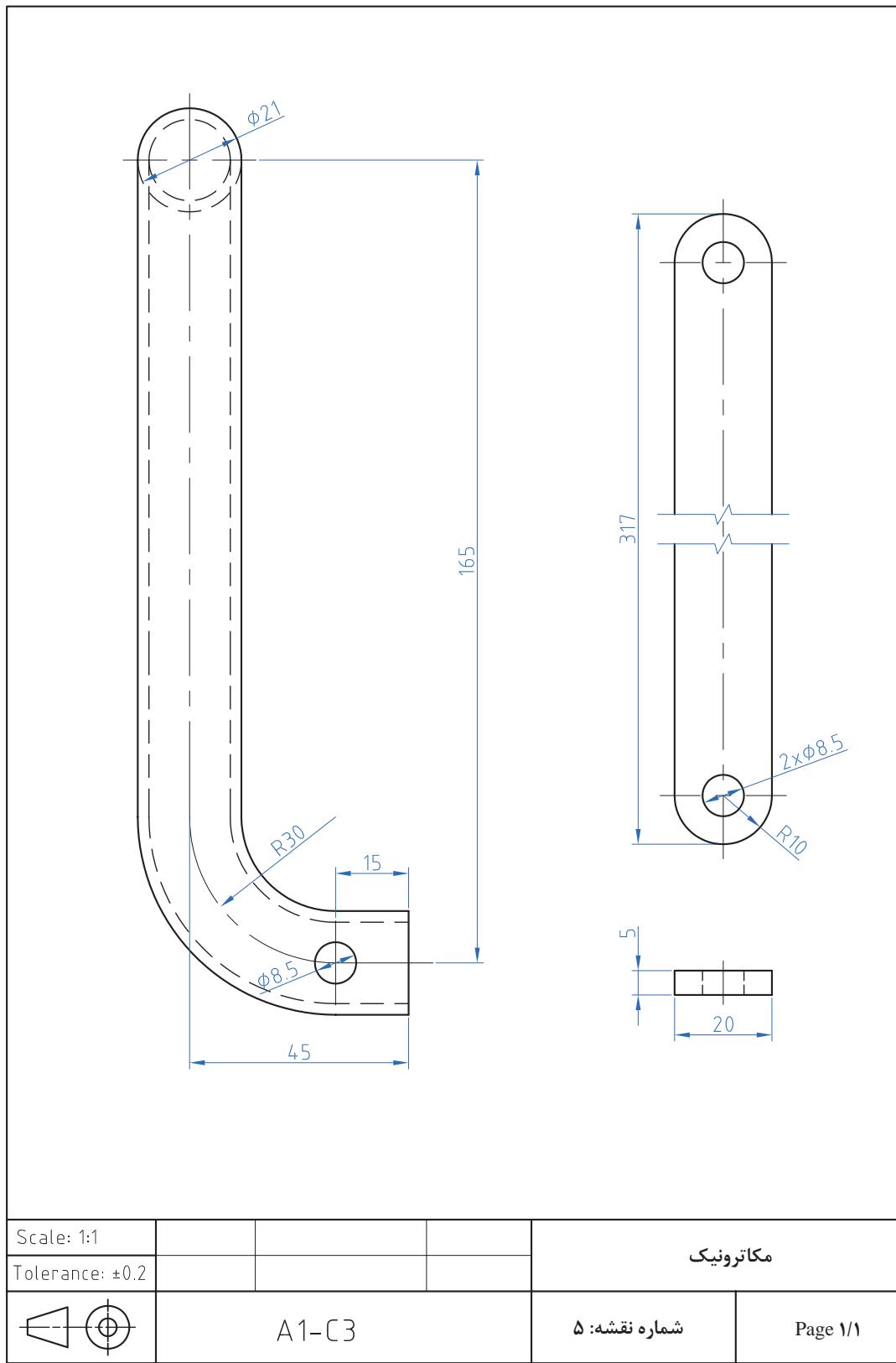


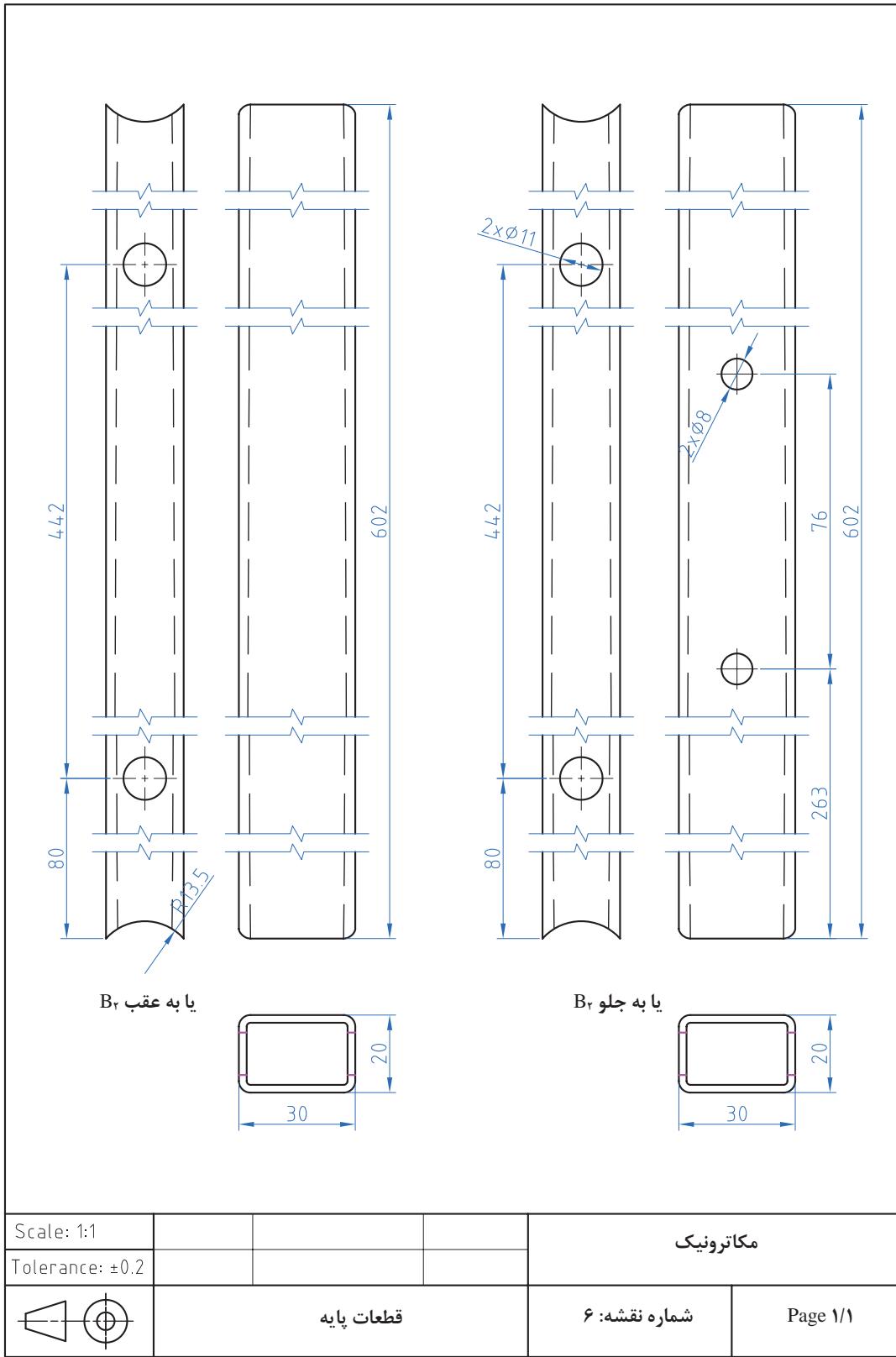


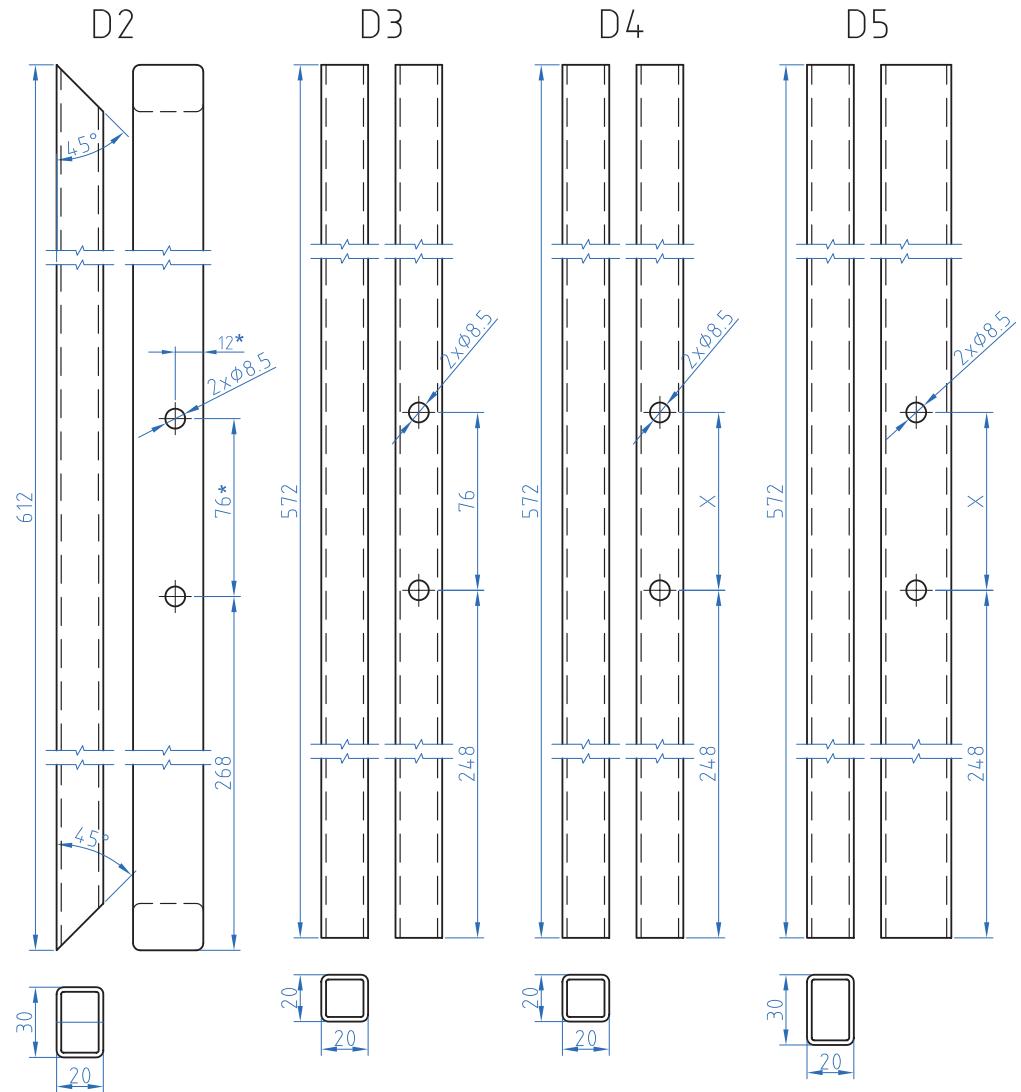
شماره	اسم قطعه	تعداد	جنس	ابعاد مواد اولیه	شماره استاندارد	ملاحظات
C3	تسمه	1	آهن	$\square 20 \times 5 - 320$		
C2	قطی	2	آهن	$\square 30 \times 20 \times 2.6 - 453$		
C1	قطی	2	آهن	$\square 30 \times 20 \times 2.6 - 553$		
مکاترونیک						
Scale: 1:1						
Tolerance: $\pm 1$						
	قطعات شکن				شماره نقشه: ۳	Page ۱/۱

D1	D2	D3	D4	D5		
						
ملاحظات	شماره استاندارد	ابعاد مواد اولیه	جنس	تعداد	اسم قطعه	شماره
Scale: 1:2		$\square 30 \times 20 \times 2.6 - 575$	آهن	1	قطیعی	D5
Tolerance: $\pm 1$		$\square 20 \times 20 \times 2 - 575$	آهن	1	قطیعی	D4
		$\square 20 \times 20 \times 2 - 575$	آهن	1	قطیعی	D3
		$\square 30 \times 20 \times 2.6 - 615$	آهن	2	قطیعی	D2
		$\square 30 \times 20 \times 2.6 - 1223$	آهن	2	قطیعی	D1
مکاترونیک						
	اجزای چارچوب اصلی			شماره نقشه: ۴	Page ۱/۲	





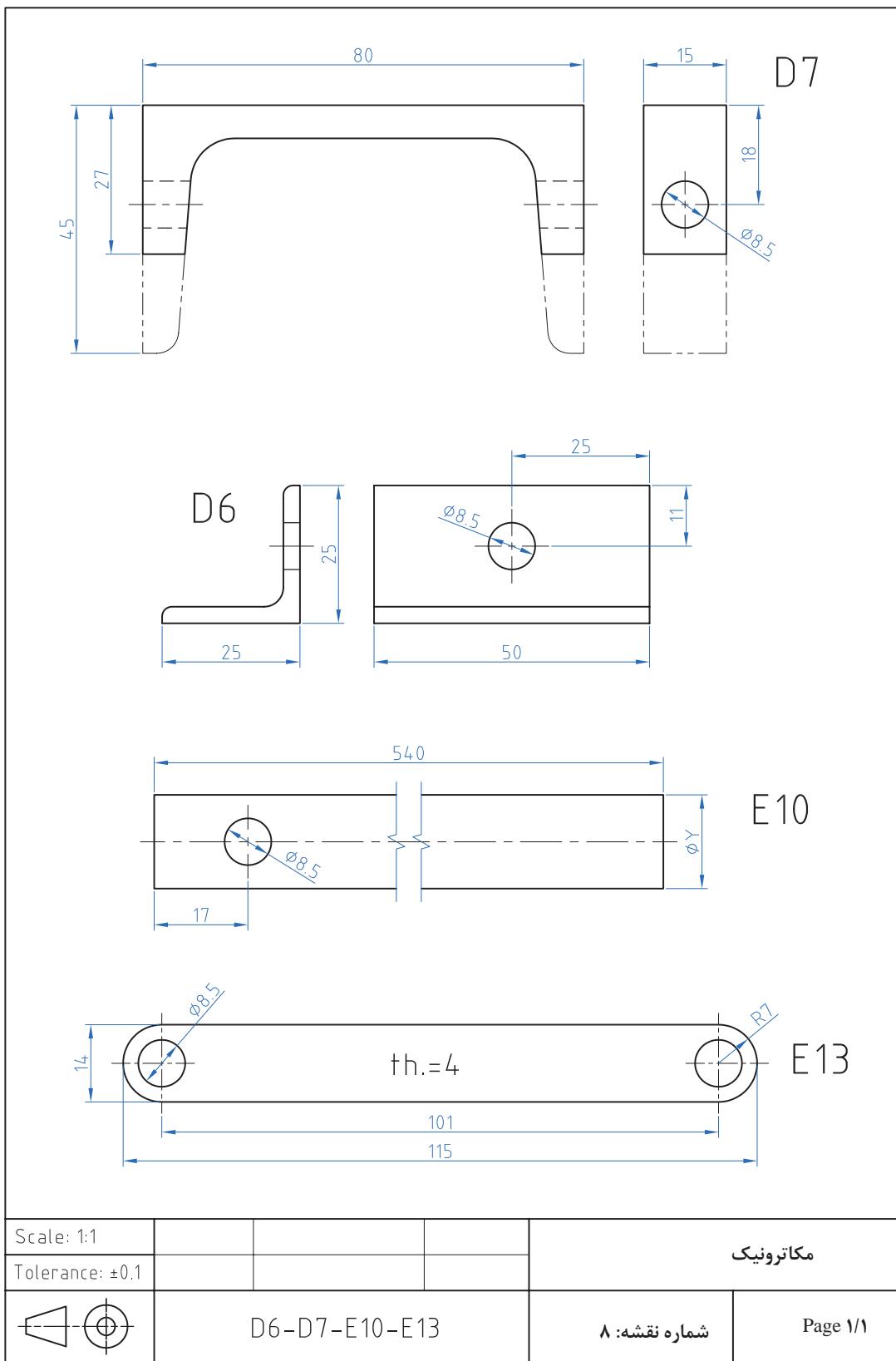


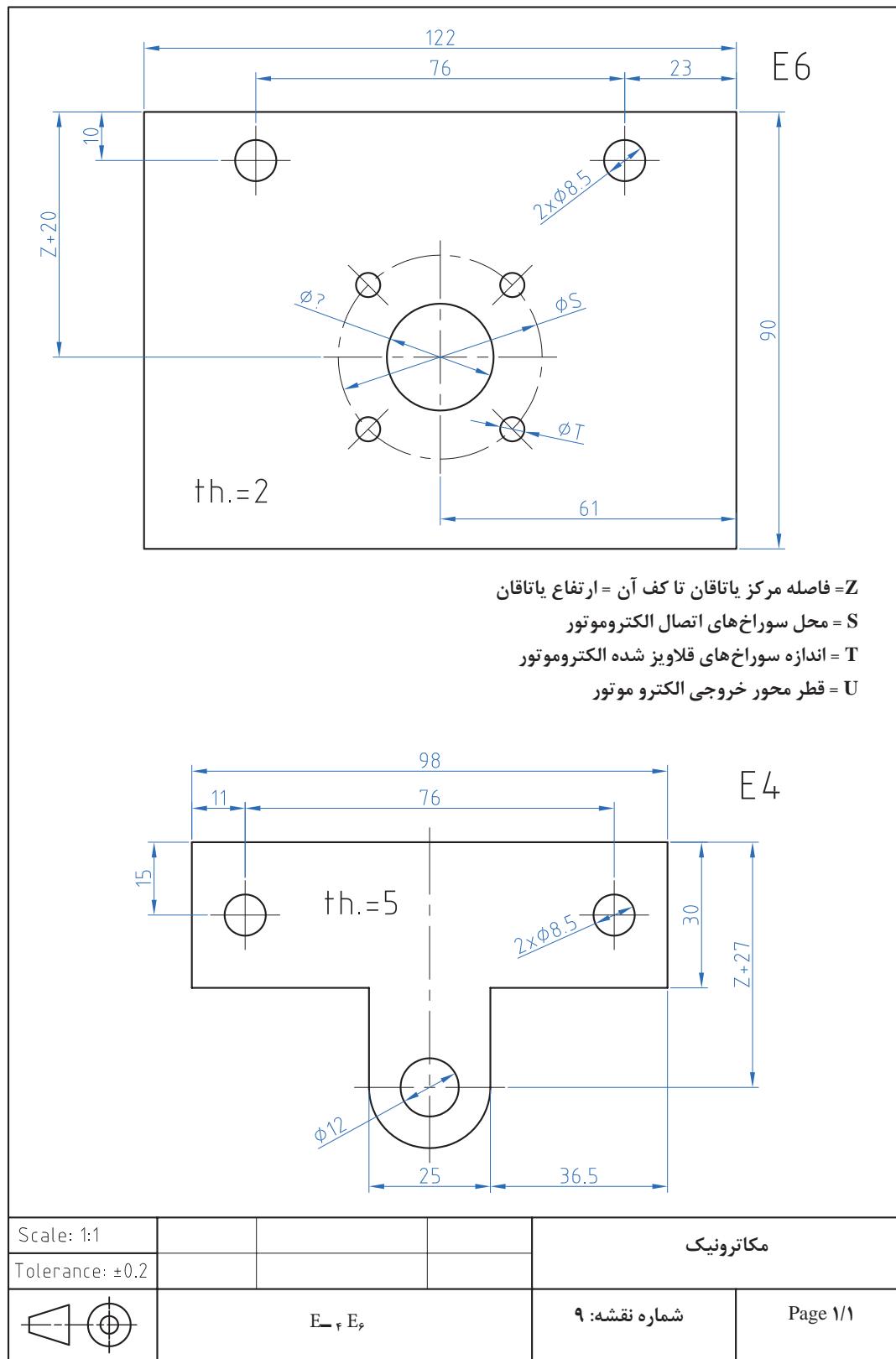


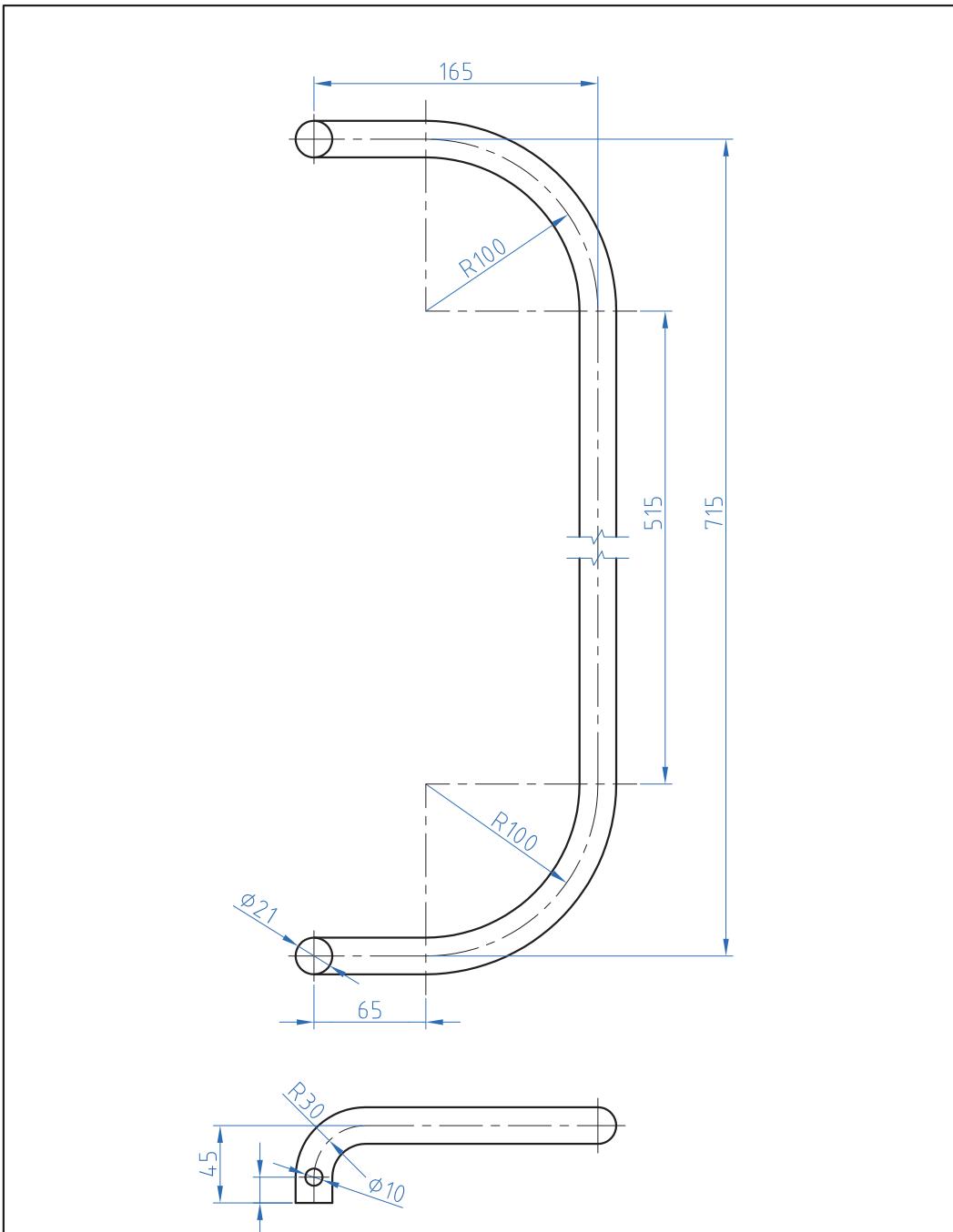
$x$  = فاصله سوراخ‌های پایه یاتاقان

\* = سوراخ‌های D جلو بیس، از جوشکاری پایه جلو به این قطعه انتقال پاید

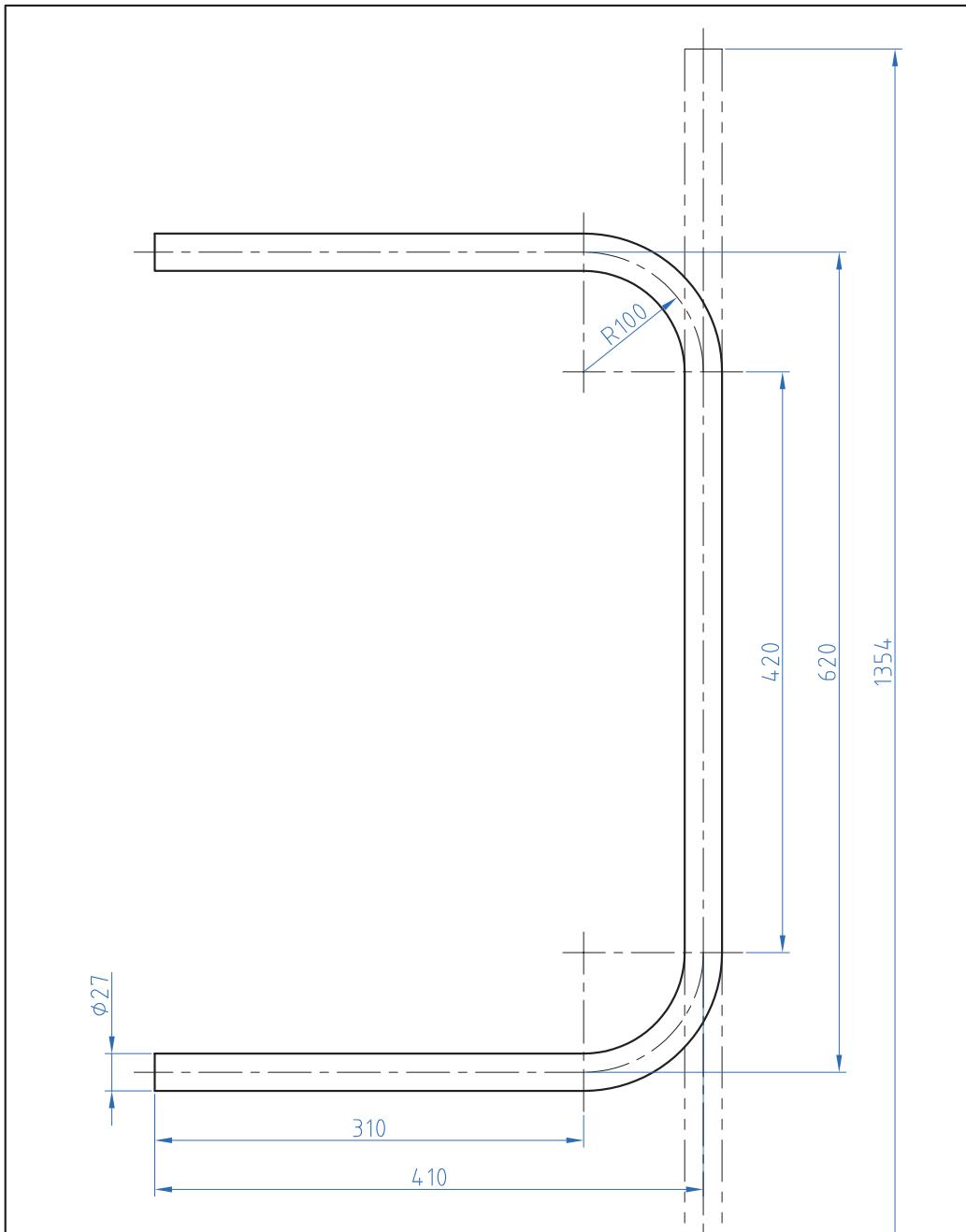
Scale: 1:2				مکاترونیک
Tolerance: $\pm 1$				
	اجزای چارچوب اصلی D <sub>1</sub> , D <sub>2</sub> , D <sub>3</sub> , D <sub>4</sub>		شماره نقشه: ۷	Page 1/1



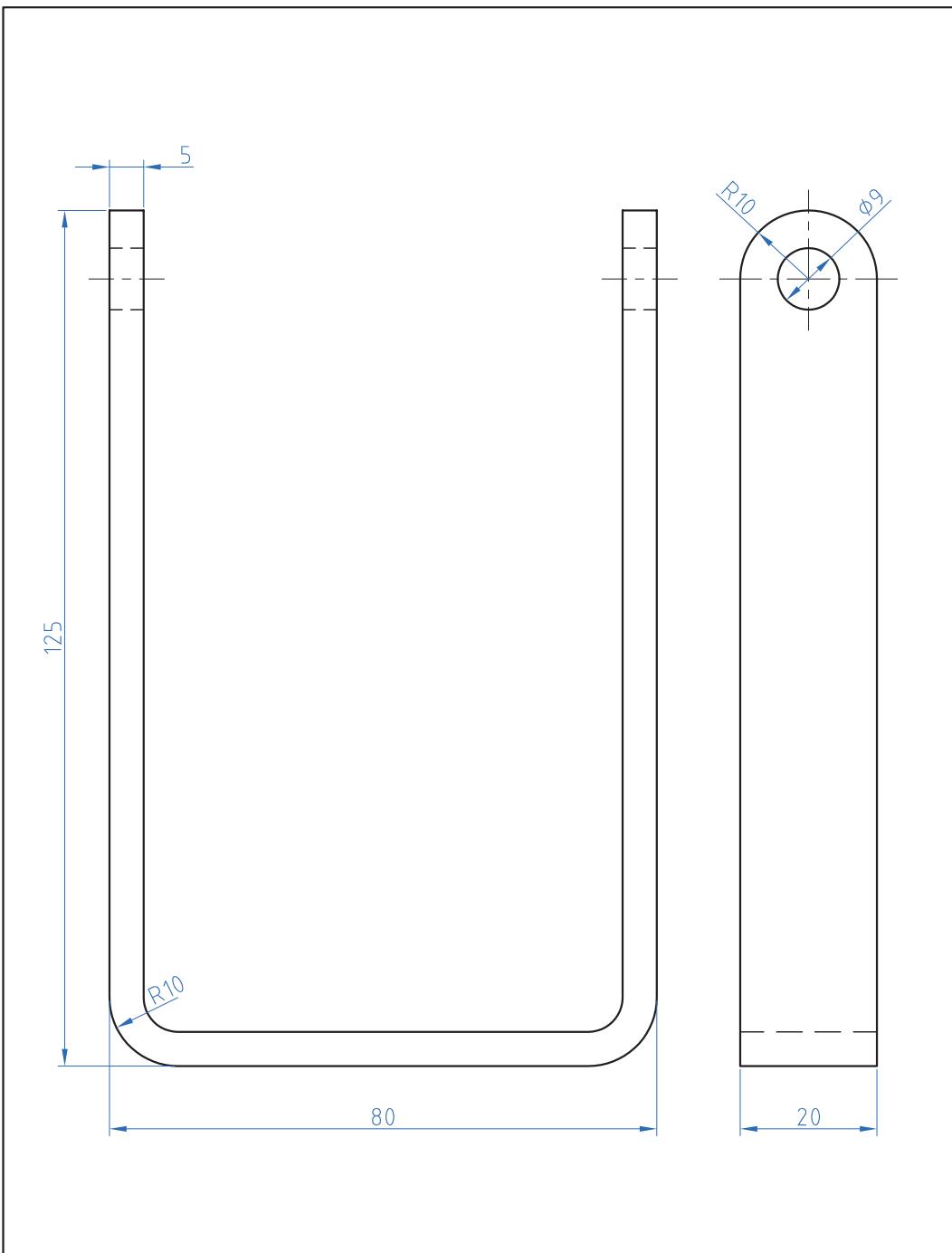




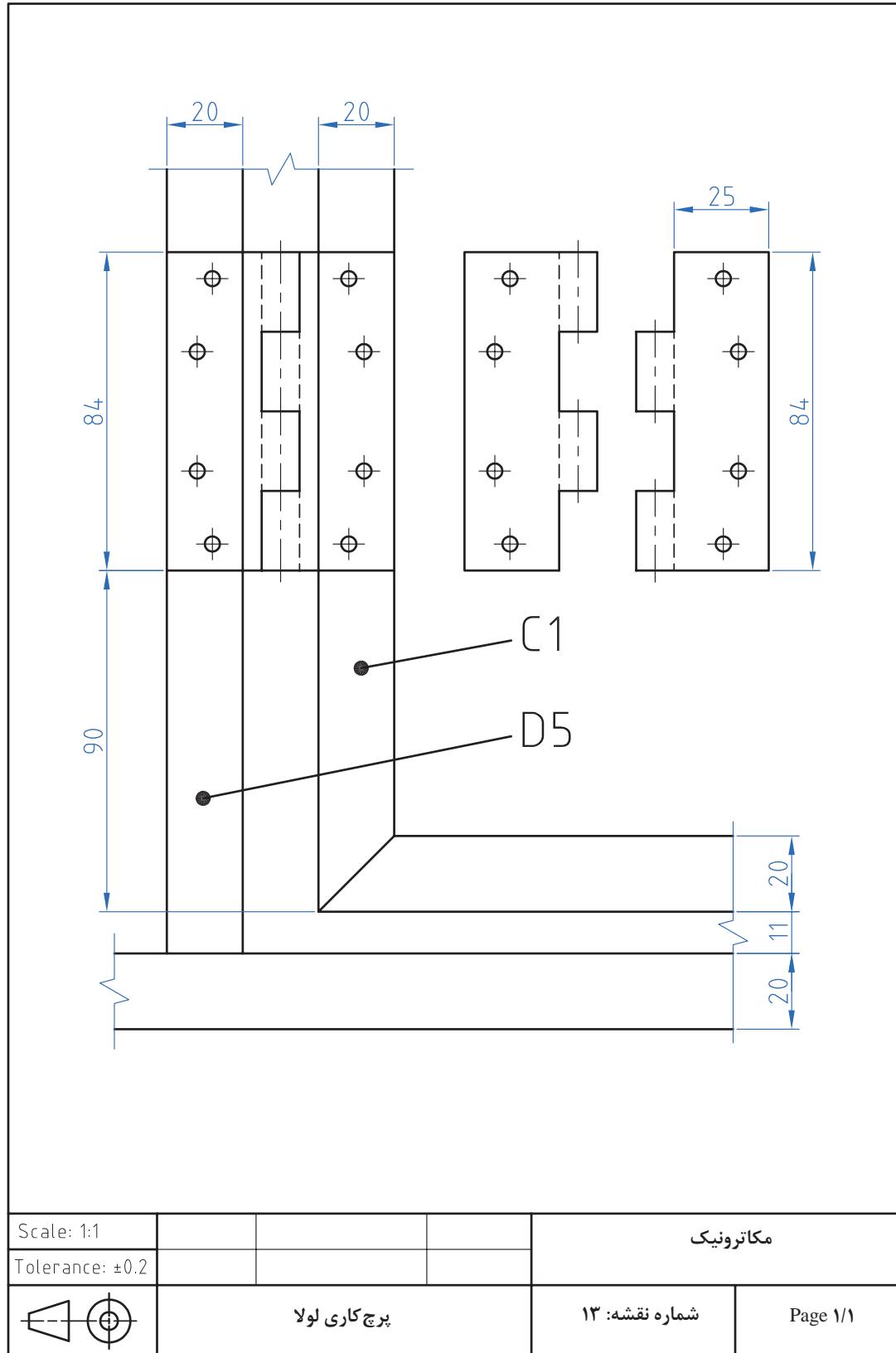
Scale: 1:4				مکاترونیک
Tolerance: ±0.2				
	A1		شماره نقشه: ۱۰	Page ۱/۱

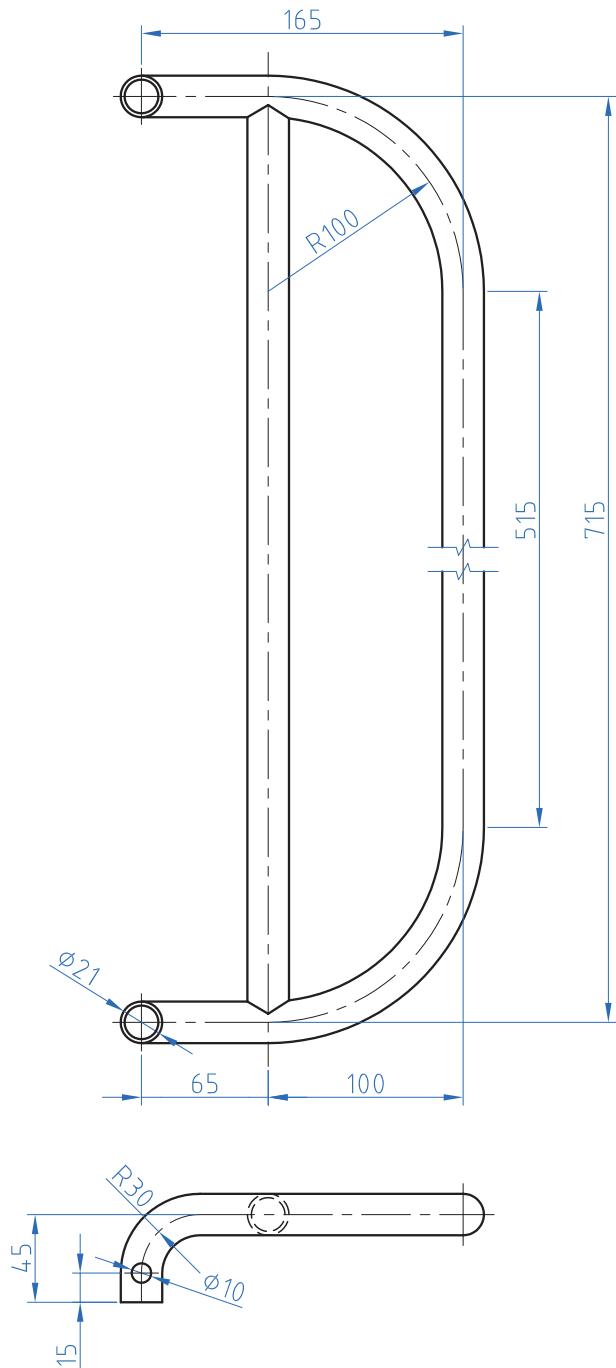


Scale: 1:4				مکاترونیک
Tolerance: $\pm 0.2$				
	B1		شماره نقشه: ۱۱	Page ۱/۱

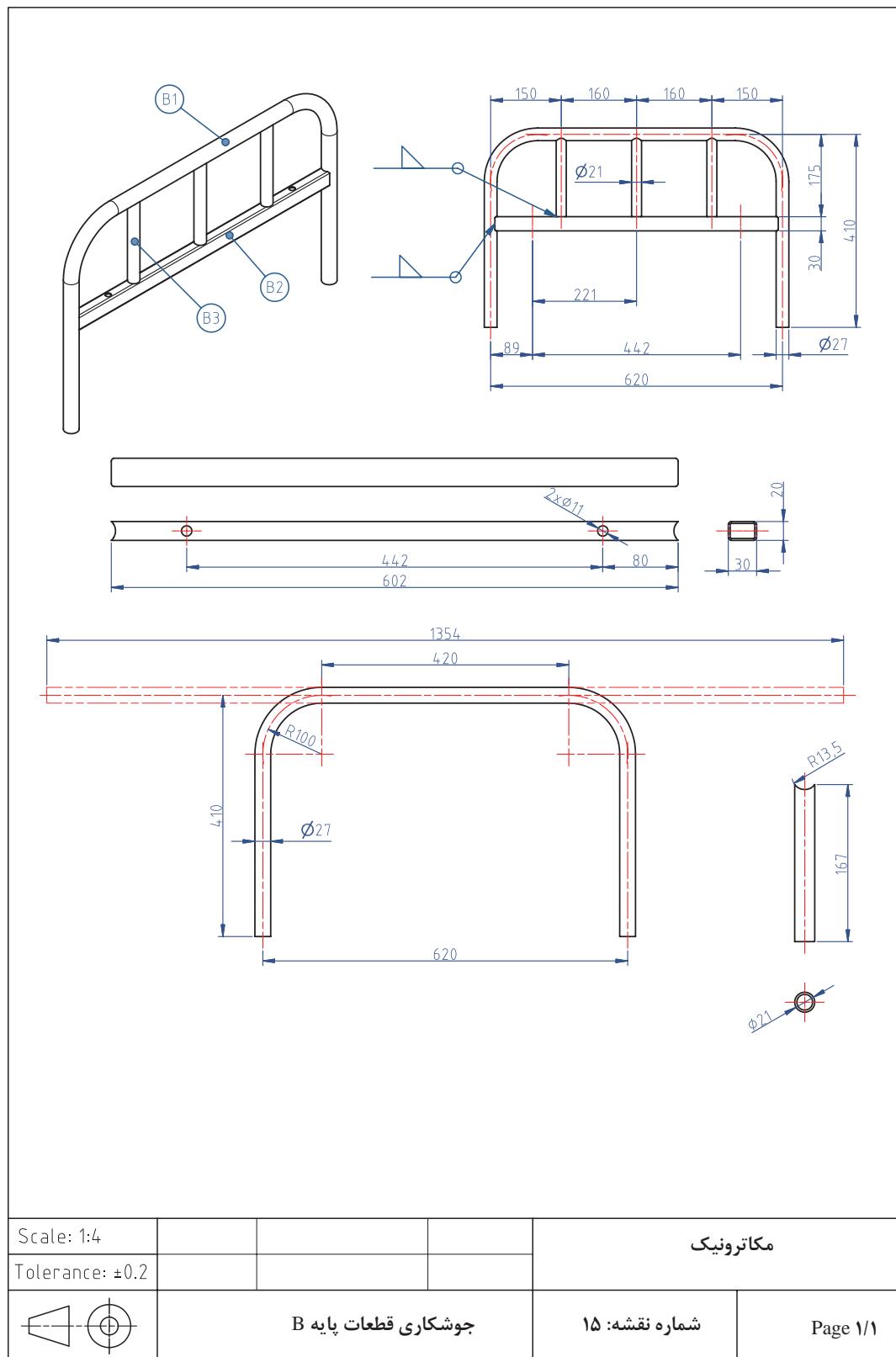


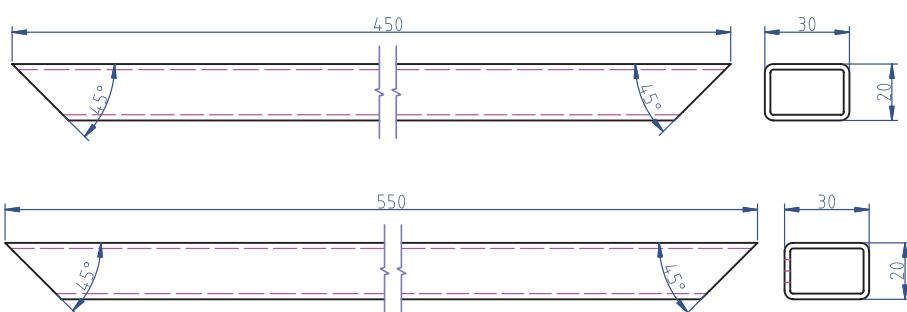
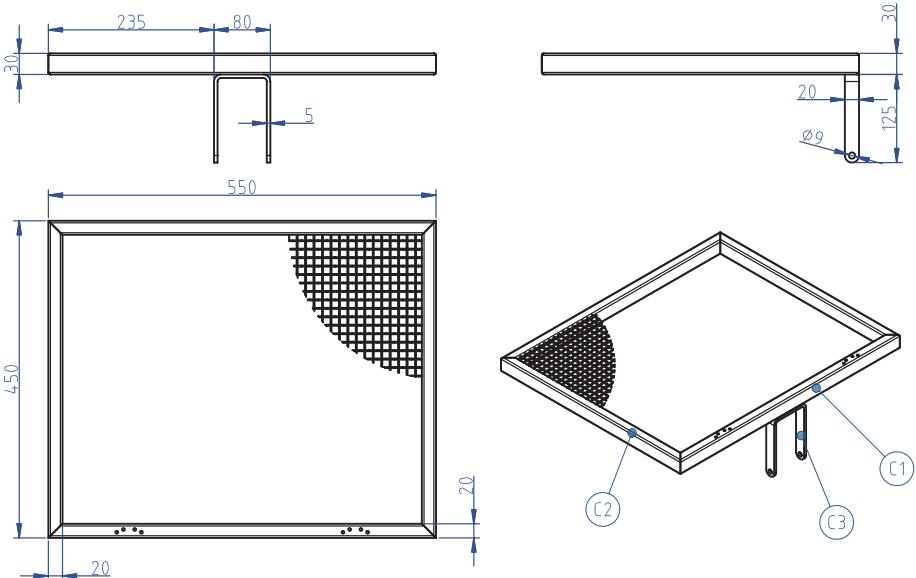
Scale: 1:4				مکاترونیک
Tolerance: ±0.2				
	C3		شماره نقشه: ۱۲	Page ۱/۱





Scale: 1:4				مکاترونیک
Tolerance: ±0.2				
	جوشکاری محافظ کنار تخت A	شماره نقشه: ۱۴	Page 1/1	





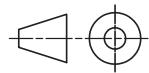
شماره نقشه: ۱۳

Page 1/1

مکاترونیک

Scale: 1:4

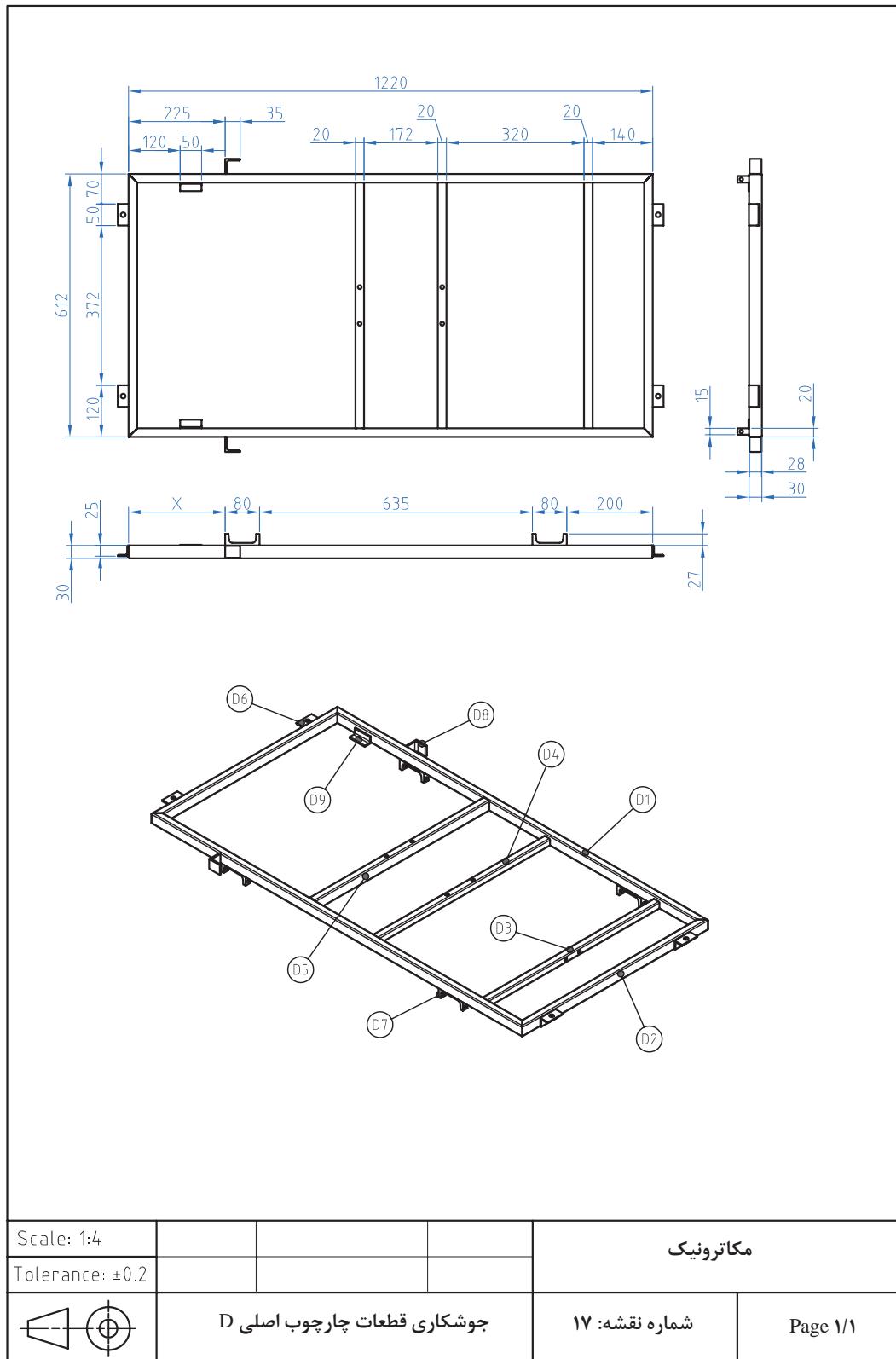
Tolerance:  $\pm 0.2$

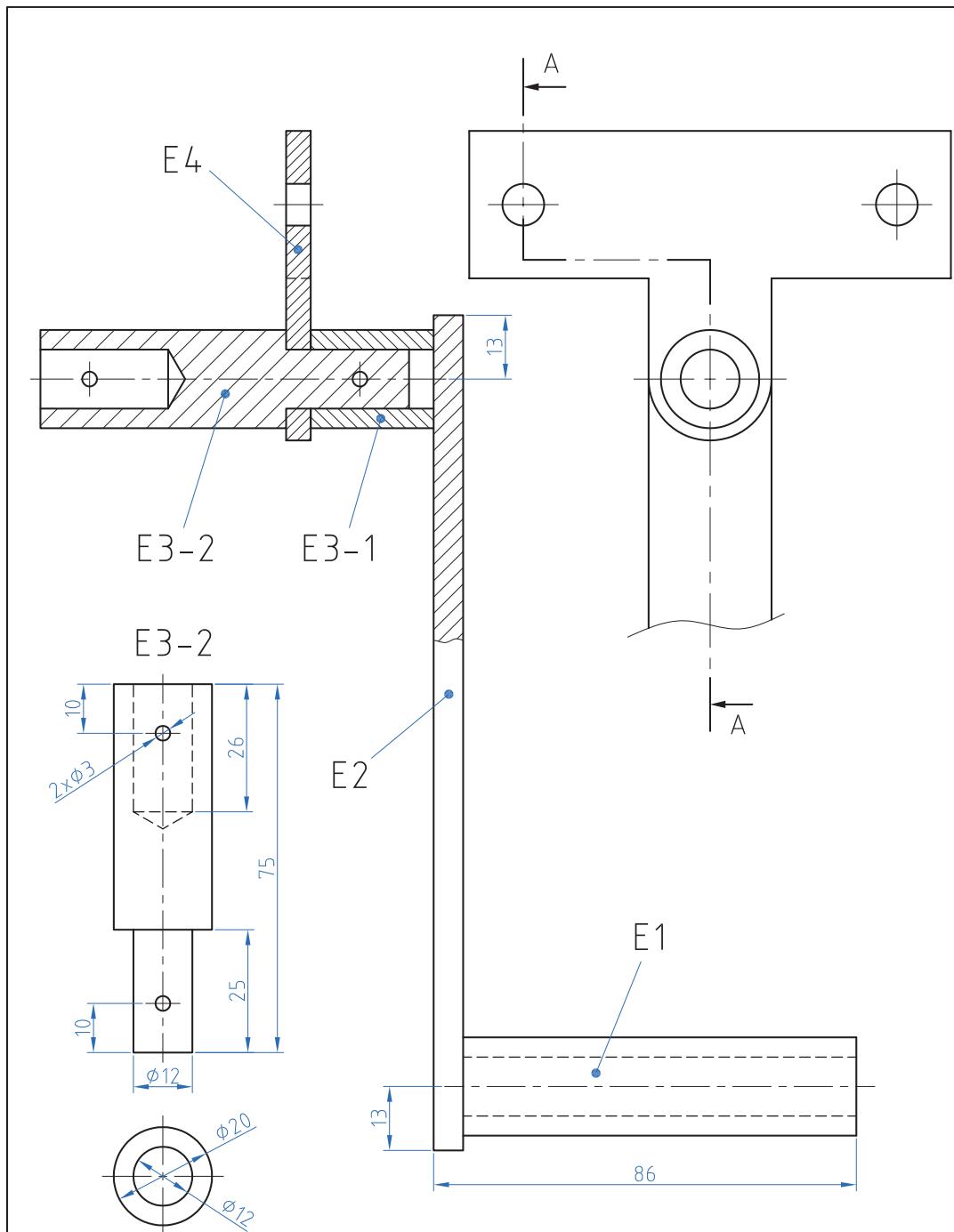


جوشکاری قطعات شکن C

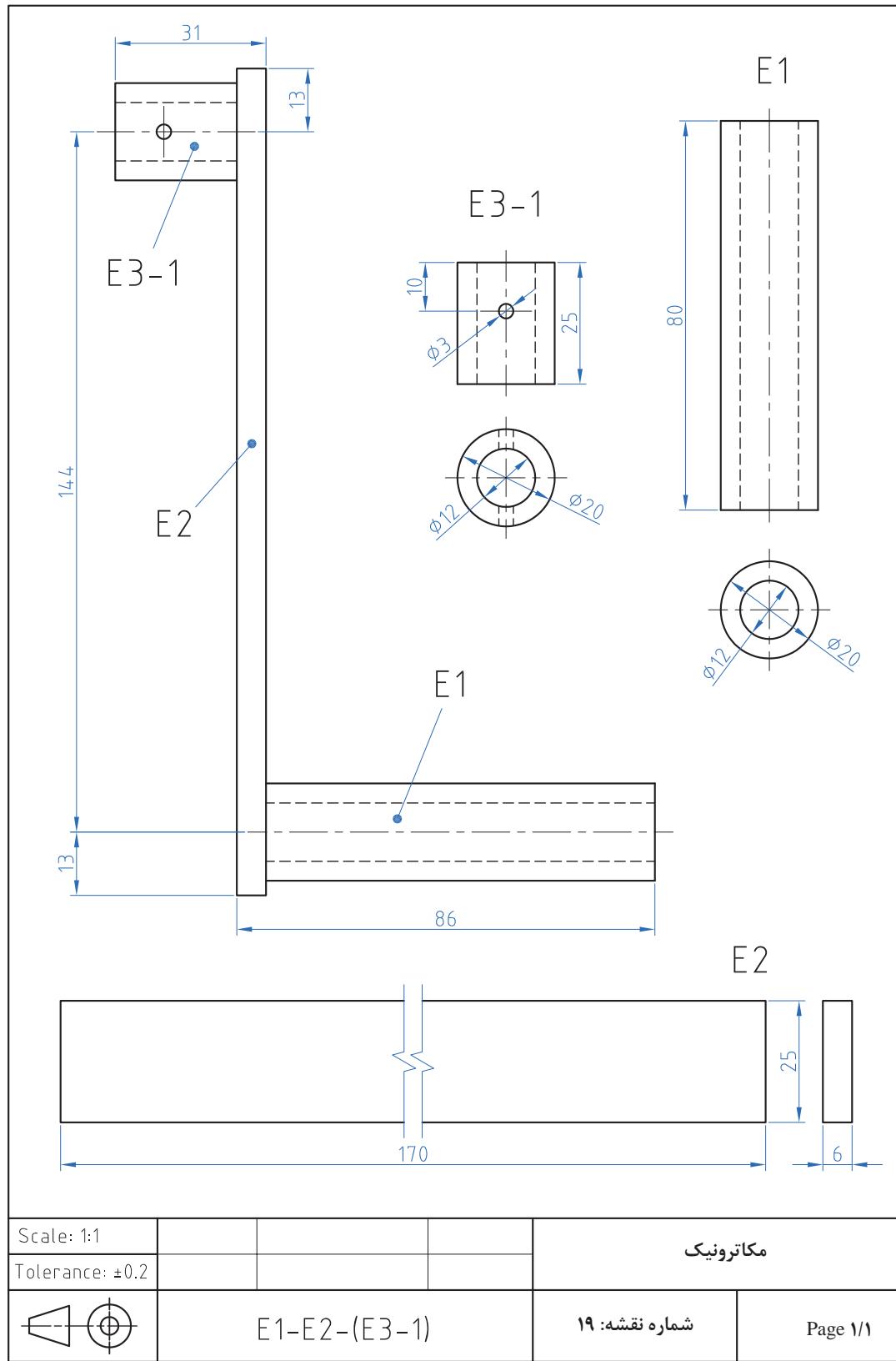
شماره نقشه: ۱۶

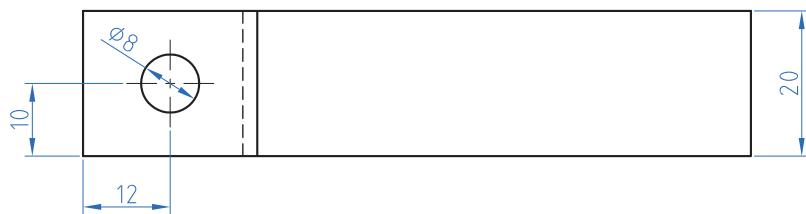
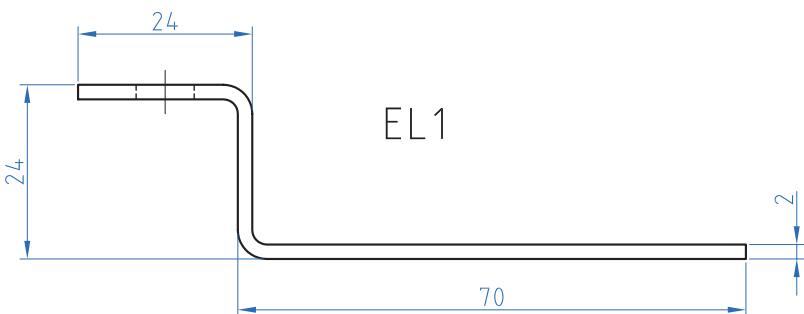
Page 1/1



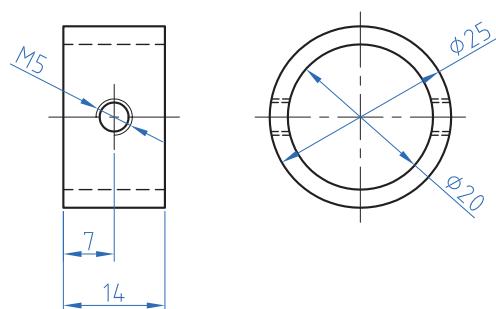


Scale: 1:1				مکاترونیک
Tolerance: $\pm 0.2$				
	E1-E2-(E3-1)-(E3-2)-E4	شماره نقشه: ۱۸	Page 1/1	

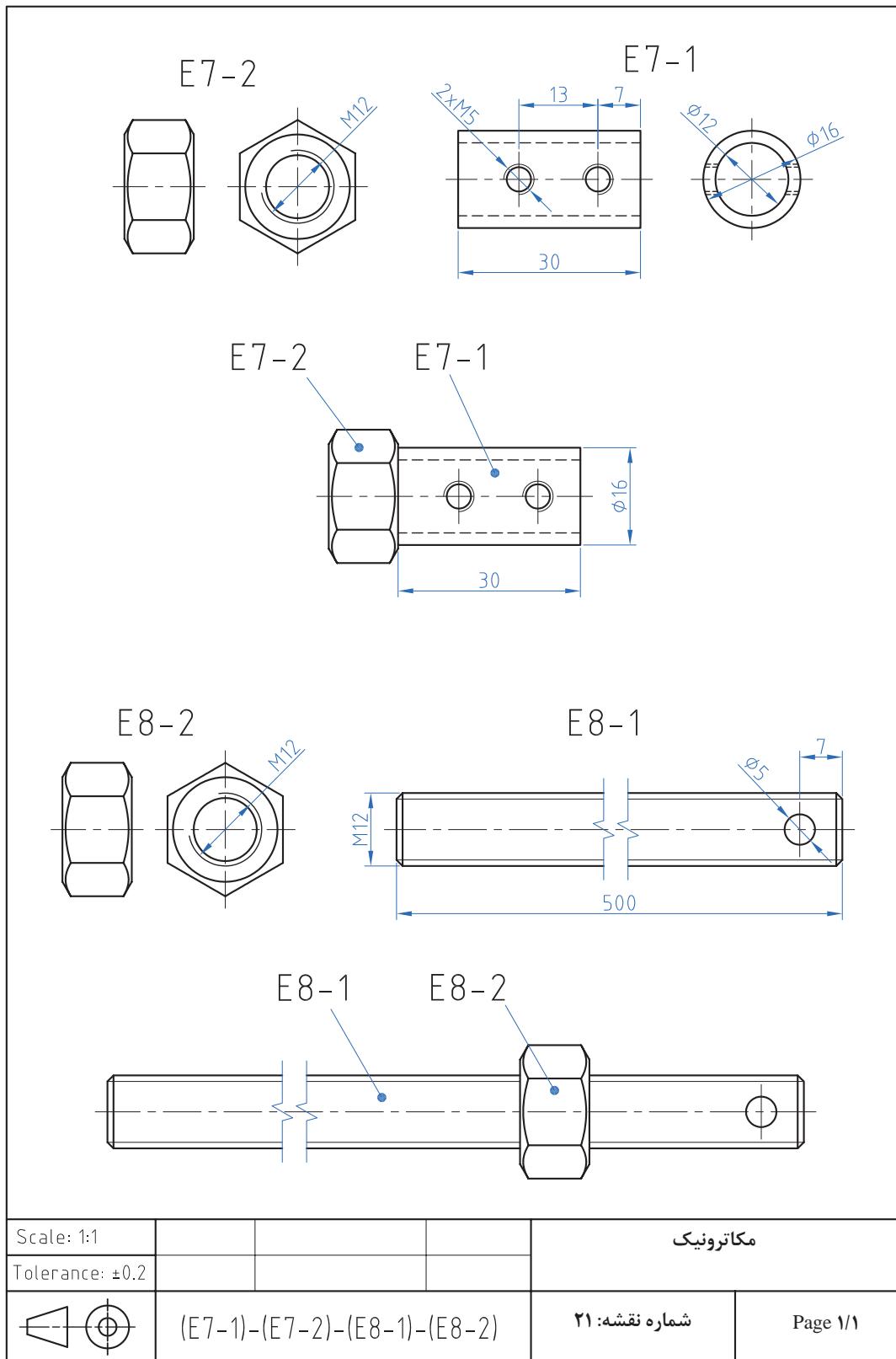




EL2



		$\phi 25 \times \phi 20 \times 16$		2		EL2
		$\square 20 \times 2 - 120$		2		EL1
Scale: 1:1						مکاترونیک
Tolerance: $\pm 0.2$						
	EL1-EL2		شماره نقشه: ۲۰		Page ۱/۱	



## پروژه نیمه تجویزی

### روتاטור(ROTATOR)

روتاטור چیست؟

دستگاهی که با چرخش مداوم خود منجر به مخلوط شدن موادی که بر روی آن قرارداده شد است می‌شود به همین دلیل به آن میکسرا (Mixer) یا مخلوط کننده نیز می‌گویند کاربردهای روتاتور در صنعت، علوم آزمایشگاهی:

در بسیاری از موارد لازم است برای بهتر مخلوط نمودن دویاچند ماده ، ظرف مخلوط را به چرخش درآورد. به این منظور براساس جنس و حجم ماده طرح‌های متنوعی به نظر می‌رسد به نحوی که در صنعت این دستگاه‌ها بسیار بزرگ و دارای استقامت بیشتری بوده و در صنایع دستگاه‌های آزمایشگاهی دارای ظرفت بیشتری می‌باشد. روتاتورهای مورد استفاده در آزمایشگاه‌های پزشکی با توجه به شرایط مواد(غلظت، حجم، زمان و درصد مخلوط شدن) دارای مکانیسم‌های متفاوتی می‌باشند، به نحوی که گاهی به طور یکنواخت زیورو رومی شوند و گاهی درجهت‌های افقی و یا غلتشی به چرخش واداشته می‌شوند.



### حرکت غلتشی

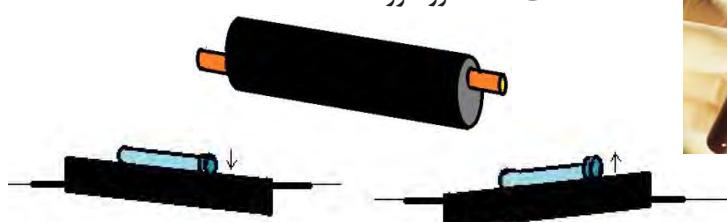
### چرخش افقی

### زیورو و کردن

مواردی که در علوم آزمایشگاه جهت مخلوط کردن نیازمند غلتش مداوم می‌باشد، مایعاتی است که در لوله‌های آزمایش قرار گرفته و با این عمل شرایط رشد باکتری یا حل کردن محلول‌های شیمیایی یا رشد قارچ و یا عصاره گیری از گیاهان صورت می‌پذیرد. ولی یکی از بیشترین مورد استفاده دستگاه روتاتور جهت جلوگیری از انعقاد خون می‌باشد، چراکه خون نمونه برداری شده از بدن منعقد شده و جهت آزمایش‌های لازم بایستی بامدادهای به نام سیترات سدیم کامل‌مخلوط گردد. تایم ماده با حذف زنجیره انعقاد فاکتورهای خونی از انعقاد خون جلوگیری نماید، لذا این عمل با ریختن سیترات سدیم و خون در لوله آزمایش ته گرد و قرار گیری بر روی دستگاه روتاتور که تایم آن برای زمانی مشخص تنظیم شده، با سرعت ۳۰ دور در دقیقه شروع به غلتش می‌نماید و از انعقاد خون تا زمان آزمایش جلوگیری می‌شود.

دستگاه‌های روتاتور غلتشی ضمن دوران ایجاد شده بر روی لوله‌های آزمایش براساس محورهای ایجاد شده در دوسر غلطک آن مرتب سر لوله را پائین و بالا می‌کند.

غلطک دستگاه روتاتور



### فعالیت‌های کارگاهی:

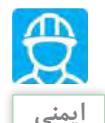
فرامن نمودن قسمت‌های مختلف دستگاه و مونتاژ قطعات به نحوی که بتوانیم با اتصال دستگاه به برق شهر حرکت دورانی غلطک‌های آن را مشاهده نماییم. لازم به ذکر است بسیاری از قطعات این دستگاه را می‌توان در صورت امکان در کارگاه‌های فلز و ساخت و تولید ایجاد نمود.



فعالیت کارگاهی

### نکات ایمنی:

نباید پایه فلزی کلید و یا ولوم به بدنه فلزی دستگاه اتصال نماید و برای بازیابی بستن هر پیچ از ابزار مناسب استفاده نمایید. لازم است در کلیه مراحل کار وضعیت قرارگیری بدنه نسبت به میز کار بینحوی باشد که ضمن تسلط به کارآسیبی به ستون مهره‌ها و کتف واردنگ دیده و بالبازار در اثر فشار نامناسب از دست رها نگردد.



ایمنی

### نکات محیط‌زیستی:

از مؤلفه‌های توسعه پایدار، بازیافت است. برهمین اساس روکش‌های اضافی، حاصل از روکش برداری سیم‌های برق و براده‌ای حاصل از سوراخ کاری، می‌باشد در ظرف‌های جداگانه ریخته شود.



نکات  
زیست محیطی

### ابزارهای مورد نیاز:

پیچ گوشته دوسو و چهارسو - کمان اره واره آهن بر - انبردست - هویه و سیم لحیم - دریل و جعبه متنه - چکش - سمیه نشان

### مراحل کار:

دستگاه روتاتور از قسمت‌های بدنه (شاسی، پیشانی گیربکس، پیشانی ابتدایی و انتهایی، درب U شکل)، چرخ دندنه‌ها، غلطک‌ها، موتور جوجه گردان  $30^{\circ}$  دور در دقیقه، سیم برق  $0.7 \text{ mm}^2$ ، کلید کلنگی، کلید استارت الکترونیکی و تایمر راه پله تشکیل شده است.

چرخ دندنه‌هارا با استفاده از پیچهای ۵ بروی پیشانی گیربکس نصب نموده و از روانی آنها مطمئن شوید.

پیشانی‌های گیربکس و انتهایی را به فاصله طول غلطک (۱۳۱ سانتی متر) بروی شاسی پیچ کنید.

غلطک‌ها را بروی دوپیشانی سوار نموده و چرخ دندنه‌های سرطرف پیشانی گیربکس را نصب نمایید و با ارتباط چرخ دندنه‌های میانی و چرخ دندنه‌های سرغلطکها روانی حرکت را کاملاً مشاهده نمایید به نحوی که چرخش یکی باعث چرخش کلیه چرخ دندنه‌ها گردد.

موتور را با استفاده از دوپایه فلزی ابتکاری در ارتباط با چرخ دندنه‌های گیربکس قرار دهید تاموتور منجربه چرخش چرخ دندنه‌ها گردد.

ولوم تایمر را با استفاده از دو سیم به خارج از تایمر انتقال دهید و پس از سوراخ کردن درب U شکل ولوم را بر روی آن ببندید.

تایمر را در فضای کنار موتور بروی شاسی پیچ نمایید و کلید استارت و کلید کلنگی دو وضعیتی را بروی درب U شکل دستگاه نصب نمایید



سیم برق اصلی دستگاه را پس از اتصال به دوشاخه به دستگاه متصل نموده و نهایتاً درب U شکل را بروی شاسی پیچ کنید.

**همکاران هنرآموز که در فرایند اعتبارسنجی این کتاب مشارکت داشته‌اند.**

**استان: فارس**

خانم‌ها: مریم موسوی

آقایان: سیدمحمد‌کاظم نجفی، محمدعلی آزادی، رضا سهرابی، فرهاد کرمان ساروی، کامران قربانی، امین مرادی

**استان: تهران (شهرستان‌ها)**

آقایان: خلیلی، دارابی، رضاخواه، محسن لونی، مبینی

**استان: آذربایجان شرقی**

خانم‌ها: شهرلا عباسی، وجیهه عابد، رقیه نوبری اسکنданی

آقایان: سعید حاجی، محمد شعوری

**استان: خراسان رضوی**

آقایان: محمد افتخاری‌مقدم، غلامحسین ابراهیم‌زاده، ابراهیم امیری جاغرق، محمد مروی، رضا عرفانی، عبدالرضا

گنجه، محمدرضا راستیان

**استان: اصفهان**

آقایان: سیدرحیم زرافشانی، حمیدرضا خردمند، علی فرشیان



هئرآموزان محترم، هئرچویان عزیز و اولیای آنان می توانند نظرهای اصلاحی خود را درباره مطالب این کتاب از طریق نامه  
بـشـانـی تـهـرانـ - صـنـدـوقـ پـتـیـ ۴۸۷۴ / ۱۵۸۷۵ - کـرـوهـ درـسـیـ مـرـبـوـطـ وـیـاـپـایـامـخـارـ [tvoccd@roshd.ir](mailto:tvoccd@roshd.ir) ارسال نمایند.

وبـکـاهـ: [www.tvoccd.medu.ir](http://www.tvoccd.medu.ir)

دفترـثـانـیـ کـتابـهـایـ دـرـسـیـ فـنـیـ وـحـرـفـهـایـ وـکـارـدـاشـتـ

