

فصل سوم

توانایی کنترل ضبط صدا

هدف کلی

ایجاد توانایی لازم در فرآگیران برای کنترل فرآیند ضبط صدا

هدف‌های رفتاری: فرآگیر پس از پایان این فصل قادر خواهد بود:

- ۱- ابزارهای نشان‌دهنده نفوذ مغناطیسی را نام ببرد.
- ۲- ابزارهای نشان‌دهنده نفوذ مغناطیسی را شرح دهد.
- ۳- مدارهای کنترل دامنه و تن سیگنال صوتی را تشریح کند.
- ۴- مدارهای کنترل اتوماتیک و بالانس را تشریح کند.
- ۵- روش‌های نشان‌دهنده نفوذ مغناطیسی را تجزیه و تحلیل کند.

ساعت آموزش		
جمع	عملی	نظری
۶	۲	۴

پیشآزمون (۳)

۱- وظیفه VUM در دستگاه ضبط صوت چیست؟

- الف - تقویت سیگنال صوتی
ب - نشان دادن فرکانس سیگنال صوتی
ج - نشان دادن زمان پخش نوار

۲- شدت صوت یا دامنه خروجی در دستگاه ضبط صوت با کدام ولوم، کنترل می شود؟

- الف - ولوم بالانس
ب - ولوم تن
ج - ولوم دامنه

۳- صدای زیر و بم سیگنال صوتی نوار با کدام ولوم کنترل می شود؟

- الف - VUM ب - تن ج - دامنه

۴- صدای زیر به سیگنال های فرکانس گفته می شود.

- الف - متوسط ب - کم ج - زیاد

۵- دیود مادون قرمز در کدام مدار به کار می رود؟

- الف - تن کنترل
ب - کنترل دامنه خروجی دستی

- د - بالانس ج - کنترل دامنه خروجی اتوماتیک

۱-۳- ابزارهای نشان دهنده نفوذ مغناطیسی

در تمامی دستگاه‌های ضبط صوت حرفه‌ای و برخی از دستگاه‌های ضبط صوت خانگی از ابزارهای مخصوص برای سنجش سطوح سیگنال صدا استفاده می‌شود. یکی از رایج‌ترین ابزارهای سنجش واحد حجم صدا VUM^۱ است. VUM یک دستگاه اندازه‌گیری چشمی است. دلیل استفاده از VUM این است که گوش انسان نمی‌تواند مقدار صحیح دامنه صوت را اندازه‌گیری کند. این ابزار در هنگام ضبط و یا پخش صدا به کار می‌رود. این وسیله می‌تواند میزان صحیح بودن دامنه امواج الکترونیکی اصوات را از طریق کنترل چشمی مانند عقربه‌های اندازه‌گیری یا روشن و یا خاموش شدن یک سری دیودهای نورانی (LED) نشان دهد.

در شکل (۱-۳) یک LEVEL سنج یا VUM را که روی یک سیستم صوتی نصب شده است ملاحظه می‌کنید.



شکل ۱-۳- ابزار سنجش VUM در یک آمبیلی فایر

در دستگاه‌های جدید و پیشرفته دیجیتالی برای نمایشگرهای میزان صوت معمولاً از یک صفحه‌ی نمایش LCD^۲ استفاده می‌شود. این سیستم کاملاً دیجیتالی است و معمولاً علائم و ویژگی‌های پخش صوت، شامل اکولایزر گرافیکی متعادل-کننده‌های تصویری، تنظیم‌های رادیویی بر روی صفحه‌ی LCD

۱ - VUM=Volume Unit Meter = واحد اندازه‌گیر حجم صدا

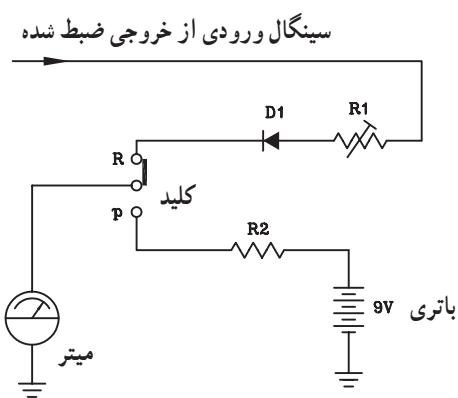
۲ - Liquid Crystal Diode

مشاهده و کنترل می‌شود. شکل (۳-۲) صفحه LCD یک دستگاه جدید صوتی را نشان می‌دهد.

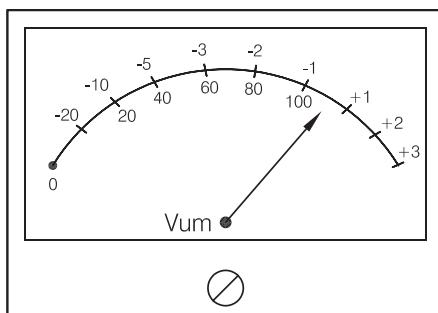
اطلاعات نمایش داده شده بر روی صفحه LCD



شکل ۳-۲- یک سیستم صوتی پیشرفته



شکل ۳-۳- مدار میتر اندازه‌گیری سطح دامنه سیگنال و ولتاژ باتری



شکل ۴-۳- میتر یک VUM عقیبه‌ای

۱-۳-۳- مدار نشان‌دهندهٔ نفوذ‌مغناطیسی با استفاده از meter: در شکل (۳-۳) مدار کنترل سطح سیگنال صوتی با استفاده از اندازه‌گیری عقیبه‌ای یا میتر^۱ نشان داده شده است.

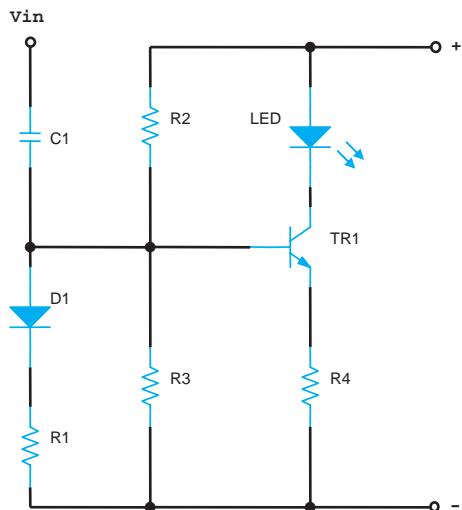
این مدار دارای دو حالت است.

الف - حالت اول هنگامی که دستگاه در حالت پخش صدا قرار دارد و از انرژی باتری استفاده می‌شود. عقربه اندازه‌گیری دستگاه میزان انرژی مصرفی باتری را نشان می‌دهد.

ب - حالت دوم در شرایطی که دستگاه در حال ضبط سیگنال صوتی باشد. نمونه‌ای از سیگنال صوتی از خروجی تقویت‌کنندهٔ اولیه به ورودی این مدار یعنی R_1 اعمال می‌شود.

این سیگنال توسط دیود D_1 یکسو می‌شود و به میتر می‌رسد.

در این حالت عقربه میتر تغییرات سطح ولتاژ سیگنال را مشخص می‌کند (شکل ۳-۴). معمولاً تقسیم‌بندی صفحهٔ میتر بر حسب دسی‌بل است و عقربهٔ حداکثر می‌تواند به اندازه ۳ دسی‌بل منحرف شود. محدودهٔ انتهای صفحهٔ مدرج قرمز رنگ است و تجاوز از آن محدوده مجاز نیست.

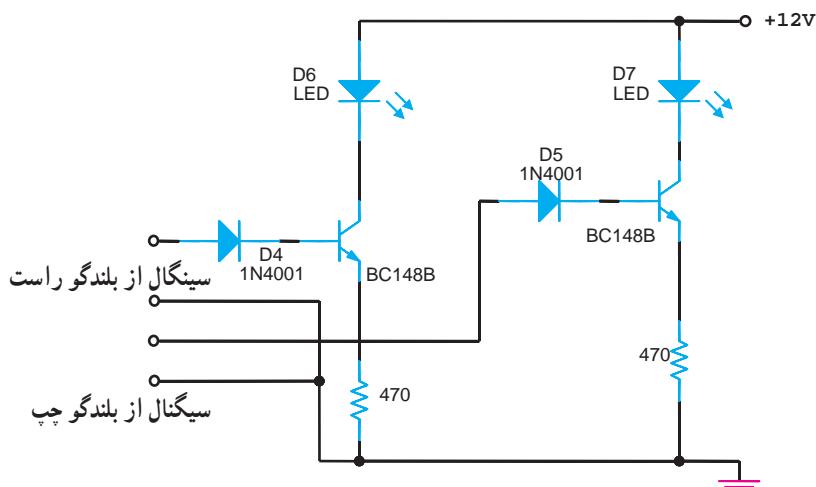


شکل ۳-۵- مدار یک VUM نوری سیستم مونو

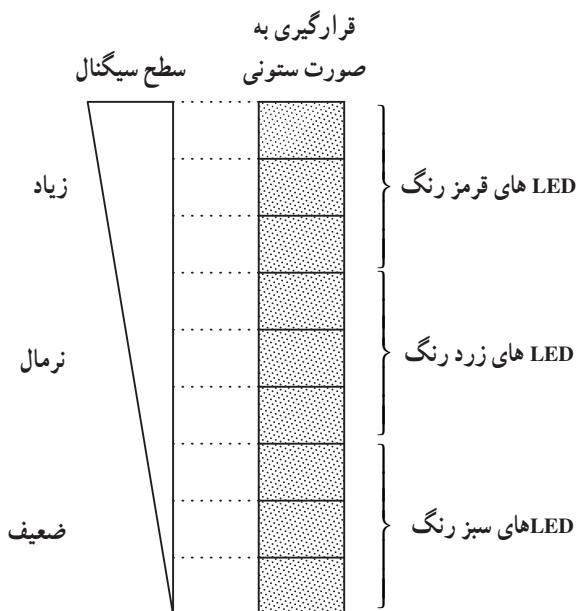
۳-۲- ابزار نشان دهندهٔ نفوذ مغناطیسی با استفاده از LED: شکل (۳-۵) مدار نشان دهندهٔ سطح سیگنال (VUM) را با استفاده از دیود نورانی نشان می‌دهد. در این روش با تغییر ولتاژ DC حاصل از سینگال ورودی، مقدار شدت نور منتشر شده از LED تغییر می‌کند و سطح ولتاژ سیگنال صوتی مشخص می‌شود.

یادآوری: مقاومت‌های $R_۲$ و $R_۴$ مقاومت‌های بایاس بیس ترانزیستور و مقاومت $R_۶$ مقاومت امیتر ترانزیستور است. دیود $D_۱$ یکسوزار و مقاومت $R_۵$ به عنوان مقاومت بار برای دیود عمل می‌کند. خازن $C_۱$ خازن کوپلر است.

در شکل (۳-۶) مدار VUM نوری ضبط و پخش صوت استریو را ملاحظه می‌کنید. اساس کار این مدار مشابه شکل ۳-۵ است.



شکل ۳-۶- مدار یک VUM نوری سیستم استریو



شکل ۳-۷- نشان‌دهنده دامنه صوت با استفاده از LED



شکل ۳-۸- دستگاه تقویت‌کننده با نشان‌دهنده نوری

در دستگاه‌های ضبط صوت استریو جدید از آی‌سی راهانداز برای نمودار میله‌ای LED رنگی استفاده می‌شود.

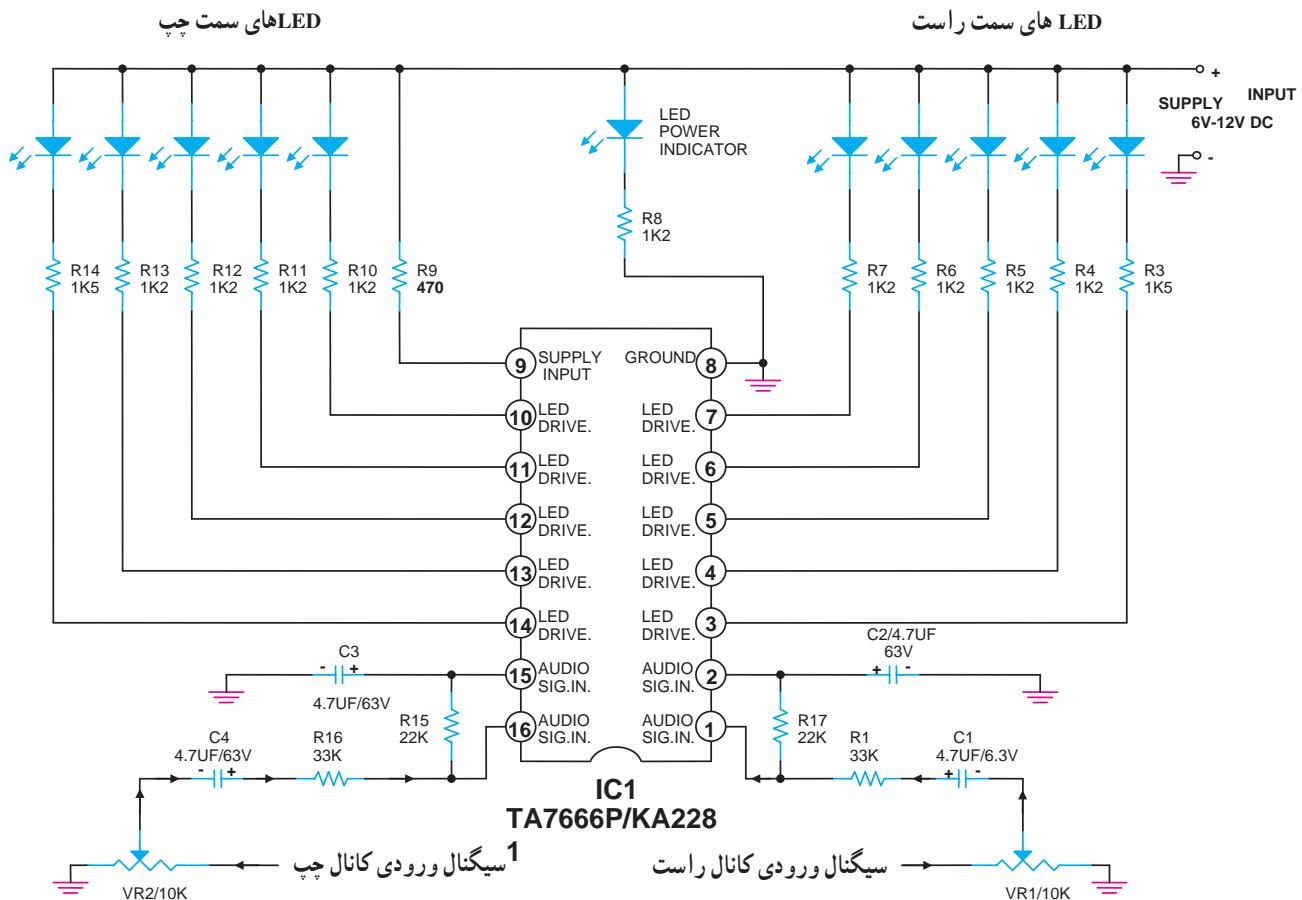
- ۳-۱-۳- مزایای LED نسبت به METER :**
- در روش نوری می‌توان تعداد زیادی LED را به صورت ردیفی یا ستونی به صورت سری به هم متصل کرد و سطح سیگنال را در حالت‌های ضعیف، نرمال و زیاد نشان داد.
 - LED‌های به صورت ستونی را نمودار میله‌ای^۱ می‌گویند.
 - استفاده از LED جای کمتری می‌گیرد و نسبت به دید ناظر دستگاه، نمایان‌تر است. شکل‌های (۳-۷ و ۳-۸) ترتیب قرارگرفتن LED‌ها را روی دستگاه صوتی نشان می‌دهد.

مزایای LED نسبت به METER :

- با سری کردن ستونی از LED‌ها می‌توان سطح سیگنال ضعیف را به راحتی نشان داد.
- استفاده از LED جای کمتری می‌گیرد.

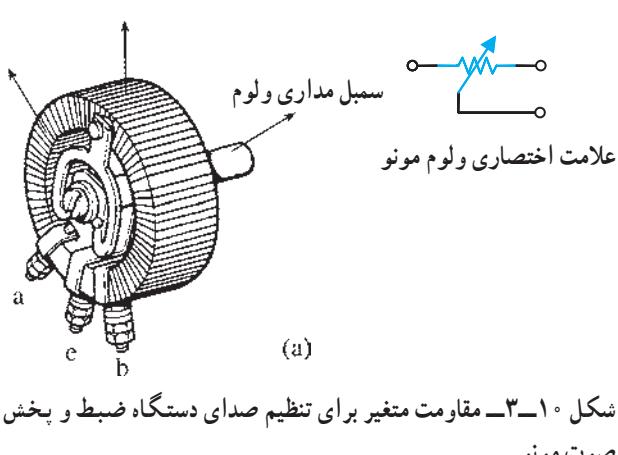
۳-۲- آی‌سی‌های راهانداز نمودار میله‌ای
در دستگاه‌های ضبط صوت استریو جدید از آی‌سی راهانداز برای نمودار میله‌ای LED رنگی استفاده می‌شود. یک نمونه آی‌سی VUM در شکل (۳-۹) نشان داده شده است. سیگنال صوتی کanal راست از طریق سروسط پتانسیومتر V_{R1} و R_2 و C_1 و R_1 به پایه ۱ آی‌سی وارد می‌شود. LED‌های مربوط به سمت راست از طریق مقاومت‌های R_3 تا R_7 و پایه‌های ۳ تا ۷ آی‌سی فعال می‌شوند. کanal سمت چپ، قرینه کanal سمت راست است.

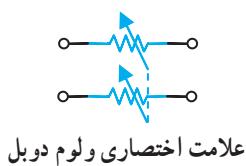
وقتی که شدت دامنه‌ی سیگنال صوتی زیاد می‌شود LED‌ها مانند یک نمودار میله‌ای افزایش می‌یابند. وظیفه ولوم‌های V_{R_1} و V_{R_2} کنترل شدت روشنایی دیودهای نورانی نسبت به سیگنال ورودی اعمال شده به آی‌سی VUM می‌باشد. پایه ۸ آی‌سی زمین است و پایه ۹ تغذیه یا V_{CC} است.



شکل ۹-۳-۲-کنترل دامنه خروجی

در دستگاه‌های ضبط صوت از کنترل کننده یا تنظیم کننده حجم صوت که آن را ولوم کنترل^۱ می‌نامند برای کاهش یا افزایش صدای خروجی استفاده می‌شود. معمولاً یک مقاومت متغیر که به صورت پتانسیومتر در مدار بسته می‌شود این عمل را انجام می‌دهد. این پتانسیومتر را نیز ولوم^۲ می‌نامند. در دستگاه ضبط صوت مونو از یک پتانسیومتر برای تنظیم شدت صوت استفاده می‌شود (شکل ۳-۱۰).

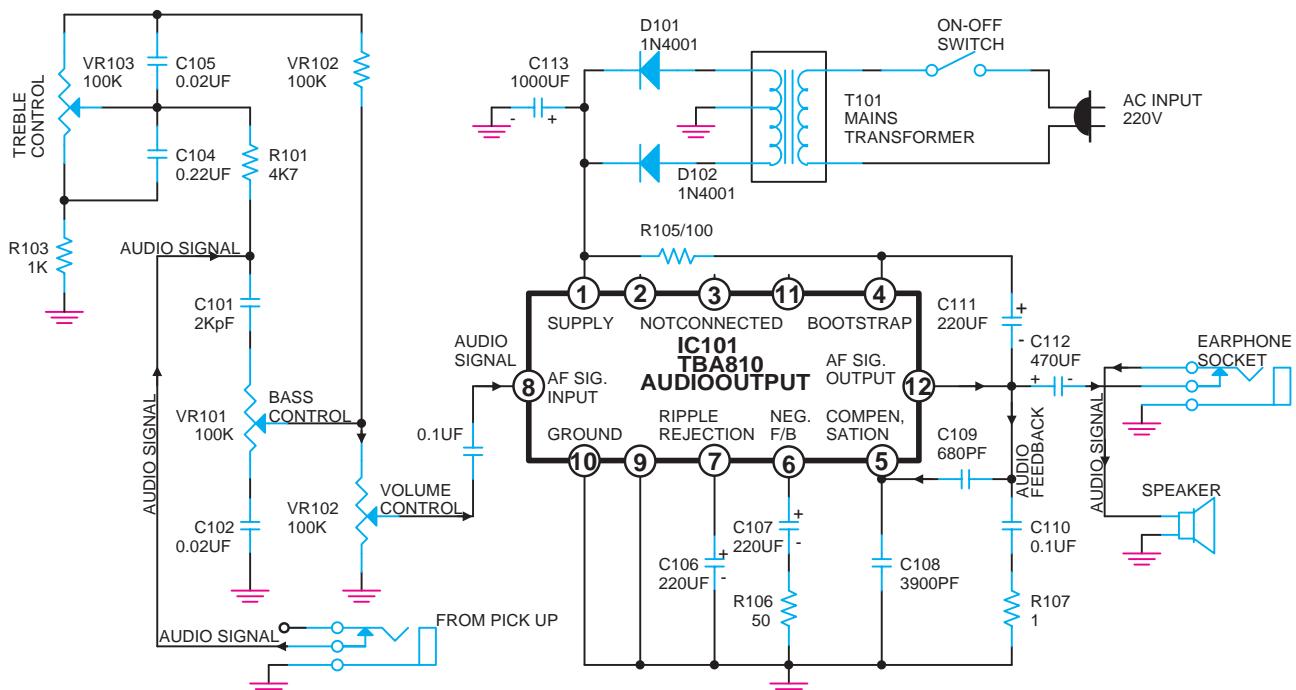




شکل ۱۱-۳-۱- انواع ولوم که در سیستم مونو و استریو به کار می‌رود.

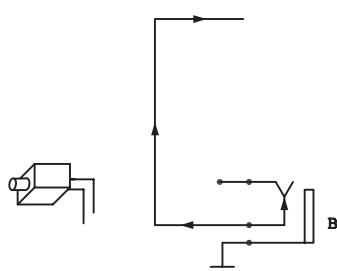
در دستگاه‌های استریو که برای هر باند نیاز به کنترل صدای جداگانه است از یک ولوم دوبل که اصطلاحاً ولوم استریو نامیده می‌شود، استفاده می‌کنند. این ولوم در واقع دو ولوم هم محور ولی مستقل از یکدیگر است که در داخل یک محفظه قرار گرفته‌اند، در شکل (۱۱-۳-۱) انواع ولوم را مشاهده می‌کنید.

۱-۳-۳- روش‌های کنترل دامنه خروجی دستی: در شکل (۱۲) مدار یک تقویت‌کننده صوتی با آی‌سی مشاهده می‌کنید در این مدار دامنه صدای خروجی تقویت‌کننده توسط یک پتانسیومتر ولومی V_{R102} کنترل می‌شود.



شکل ۱۲-۳- کنترل دامنه خروجی در دستگاه پخش صوت

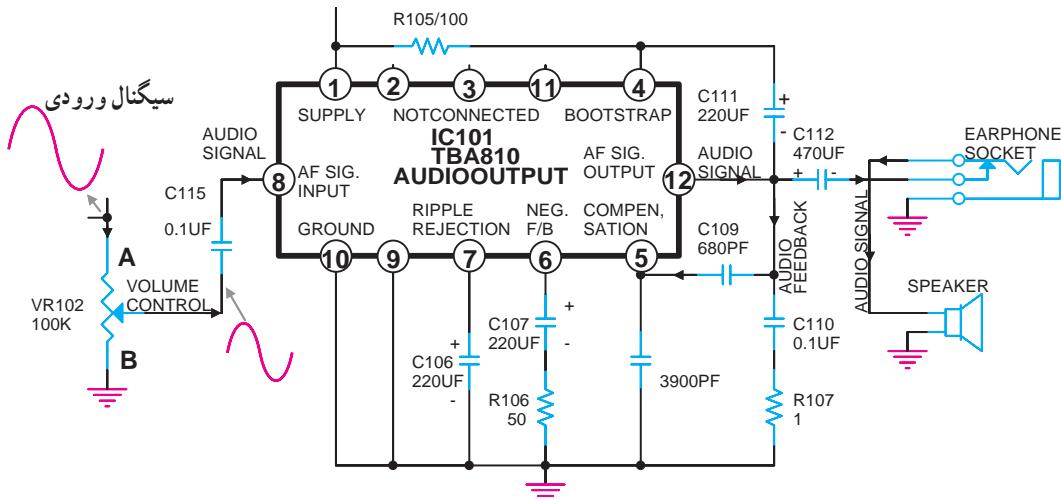
سیگنال صوتی از طریق جک مخصوصی به نام پیک‌آپ^۱ مطابق شکل (۱۳) به ورودی مدار اعمال می‌شود.



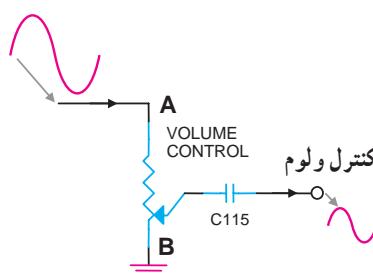
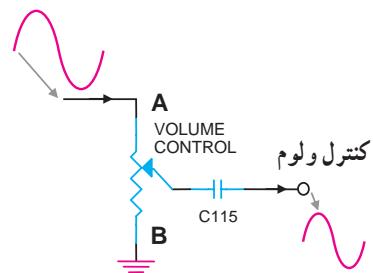
شکل ۱۳-۳- اعمال سیگنال صوتی از طریق جک پیک‌آپ

^۱ - Pick Up

مسیر سیگنال صوتی به ورودی آی‌سی تقویت‌کننده در شکل (۳-۱۴) نشان داده شده است.

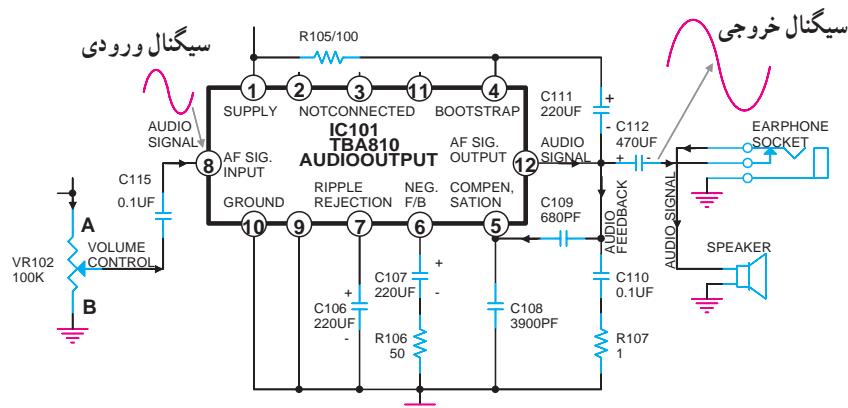


شکل ۳-۱۴- اعمال سیگنال صوتی به پایه آی‌سی

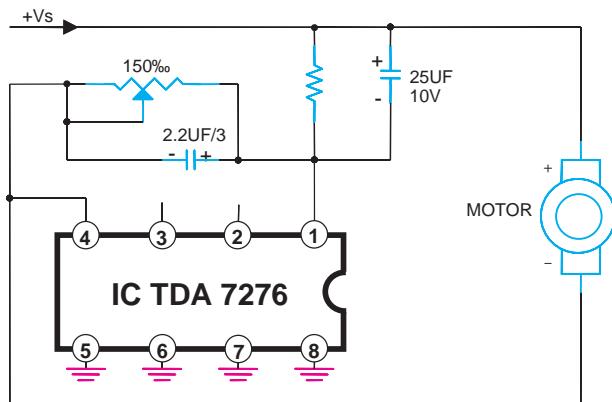
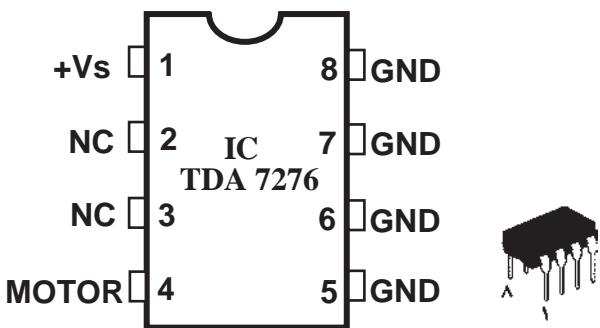


شکل ۳-۱۵- سیگنال صوتی در نقاط مختلف ولوم

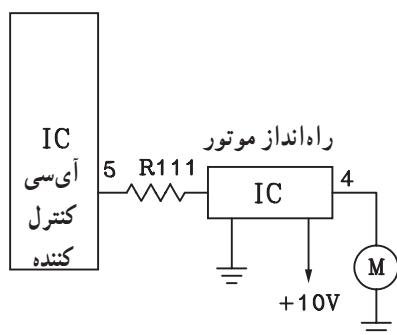
سیگنال صوتی از طریق سر وسط ولوم V_{R102} و خازن C_{115} کوپلاژ C_{115} به پایه ۸ آی‌سی وارد می‌شود. با توجه به شکل (۳-۱۵) در صورتی که سر وسط پتانسیومتر به نقطه A تزدیک شود دامنه سیگنال ورودی به پایه ۸ آی‌سی افزایش می‌یابد و اگر به نقطه B تزدیک شود دامنه سیگنال صوتی ورودی کم می‌شود. سیگنال صوتی پس از تقویت توسط آی‌سی از پایه ۱۲ خارج می‌شود و توسط خازن کوپلاژ C_{112} به بلندگو می‌رسد. در شکل (۳-۱۶) دامنه سیگنال را در بلندگو مشاهده می‌کنید.



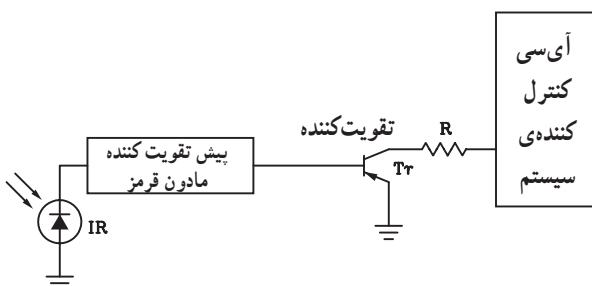
شکل ۳-۱۶- سیگنال صوتی در بلندگو



شکل ۳-۱۷—کنترل ولوم با استفاده از موتور DC



شکل ۳-۱۸—آی سی راه انداز موتور DC کنترل کننده ولوم



شکل ۳-۱۹—در اینجا سنسور مادون قرمز سیگنال دستگاه کنترل از راه دور را دریافت کرده و آن را به آی سی که تقویت کننده سیگنال مادون قرمز می‌باشد، اعمال می‌کند. به این ترتیب سیگنال مادون قرمز قبل از رسیدن به آی سی کنترل کننده سیستم تقویت می‌شود.

۳-۲—روش‌های کنترل دامنه خروجی به صورت خودکار^۱: در برخی از دستگاه‌های ضبط صوت پیشرفته و دیجیتالی که دارای دستگاه کنترل از راه دور^۲ هستند، ولوم کنترل صدا با استفاده از نوعی موتور DC به چرخش درمی‌آید. کنترل این موتور کوچک توسط آی سی است. در شکل ۳-۱۷) یک نمونه کنترل موتور DC توسط آی سی (TDA7276A) نشان داده شده است.

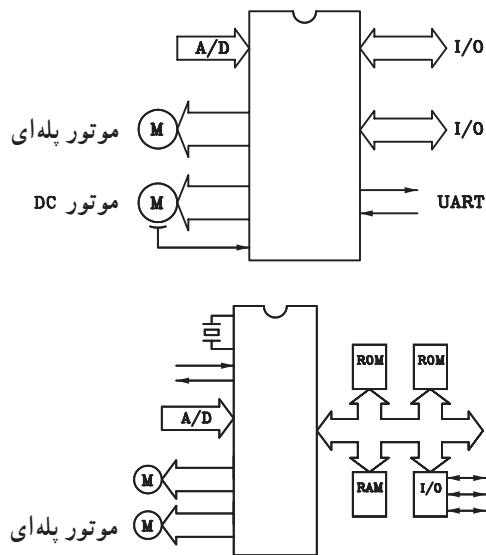
آی سی راه انداز موتور معمولاً تحت کنترل آی سی مرکزی کنترل کننده سیستم صوتی است (شکل ۳-۱۸).

آی سی کنترل کننده، خود تحت کنترل سیگنال مادون قرمز^۳ است که توسط دستگاه فرستنده کنترل از راه دور به سمت گیرنده ارسال می‌شود. در شکل (۳-۱۹) بلوک دیاگرام این مدار نشان داده شده است.

۱—Automatic Volume Control

۲—Remote Control

۳—Magenta Infra Red



شکل ۲۰-۲۰—کنترل موتور با استفاده از یک آی‌اسی

در اکثر سیستم‌های صوتی جدید به خصوص در دستگاه‌های CD و VCD، آی‌اسی کنترل کننده سیستم مستقیماً موتور DC را هم کنترل می‌کند. در این صورت دیگر نیاز به آی‌سی یا مدار راه انداز موتور نیست. در شکل (۳-۲۰) بلوک دیاگرام دو آی‌سی کنترل کننده سیستم را با حافظه‌های جانبی مشاهده می‌کنید. یادآور می‌شود که امروزه برای کنترل حجم صدا به جای موتور از مدار الکترونیکی استفاده می‌شود.

۴-۳—کنترل‌های اتوماتیک

در سیستم‌های صوتی جدید انواع کنترل‌ها به صورت دیجیتالی انجام می‌شود. در این سیستم می‌توان صدا را از روی پانل جلوی دستگاه یا از طریق دستگاه کنترل از راه دور بدون استفاده از وسایل مکانیکی تغییر داد. دستگاه کنترل از راه دور قابلیت کنترل عملیات زیر را دارد.

الف – کنترل صدای میکروفون

ب – تنظیم موج رادیو

ج – تنظیم تایمر

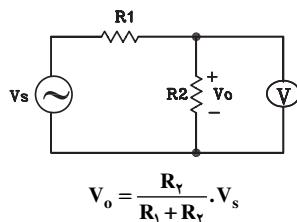
د – کنترل کننده میزان اکو^۱ صدای‌های پخش شده

ه – فعال کردن سیستم تصویری در این بخش به بررسی کلی مدار کنترل ولوم اتوماتیک و سایر مدارهای الکترونیکی می‌پردازیم.

در شکل (۳-۲۱) یک سیستم جدید صوتی به همراه دستگاه کنترل از راه دور نمایش داده شده است.

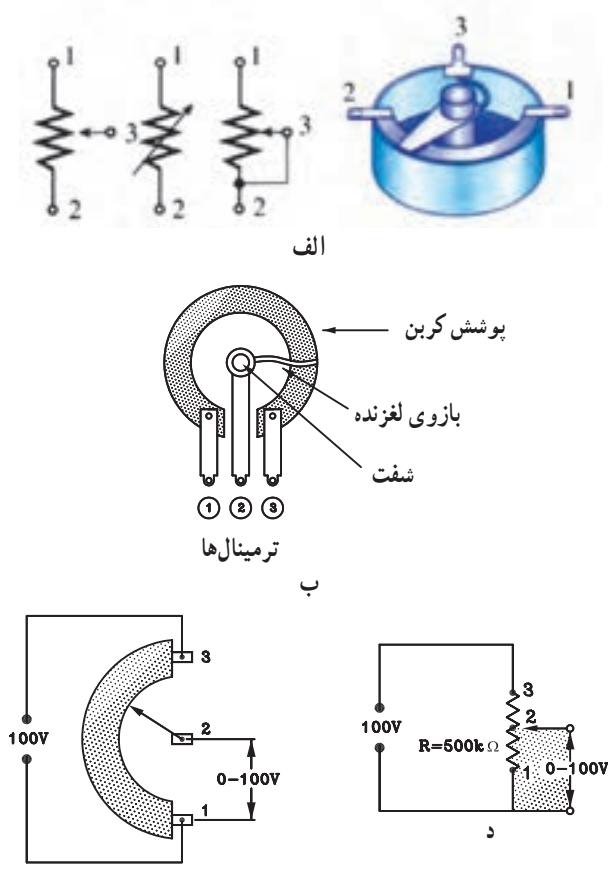


شکل ۳-۲۱—دستگاه صوتی جدید



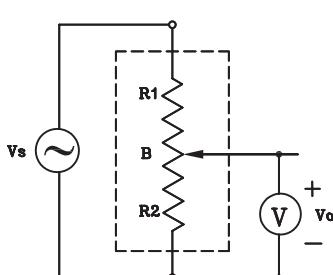
شکل ۳-۲۲ - تقسیم ولتاژ در مدار سری

۱-۴-۳- کنترل اتوماتیک ولوم دیجیتال: این مدار براساس قانون تقسیم ولتاژ در مدارهای سری کار می کند (شکل ۳-۲۲).



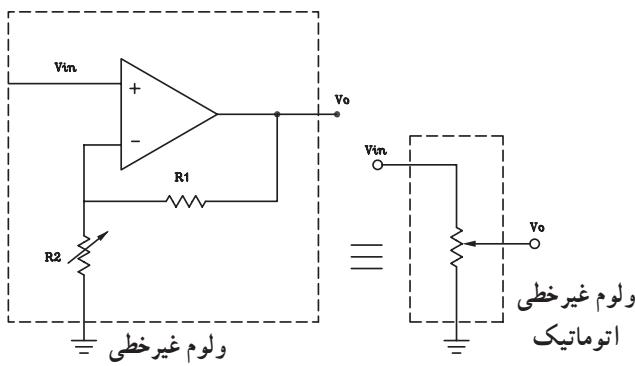
شکل ۳-۲۳

همانطور که ملاحظه می شود می توان با تغییر مقادیر R_1 یا R_2 مقادیر مختلفی را برای V_o بدست آورد. برای رسیدن به این منظور باید مقاومت های R_1 و R_2 را تعویض کنیم تا به میزان دلخواه مقدار V_o برسیم. در مدارهای الکترونیکی ساده از پتانسیومتر استفاده می شود (شکل ۳-۲۳). در حقیقت پتانسیومتر دو مقاومت به هم پیوسته است.



شکل ۳-۲۴ - نحوی کار ولوم

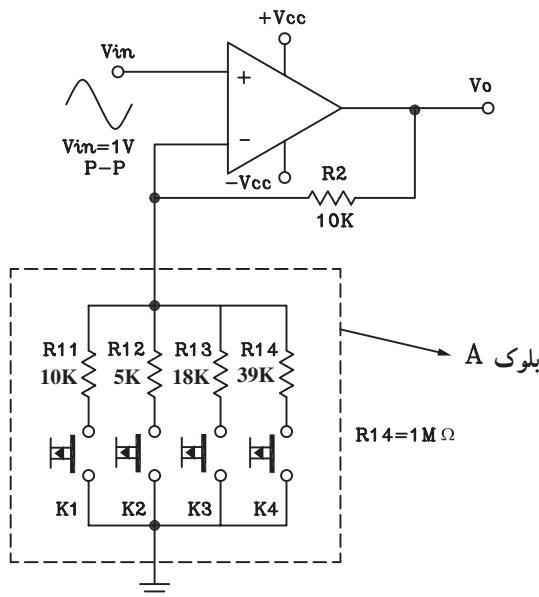
در مدار الکتریکی شکل ۳-۲۴ اگر سر وسط (لغزنه) پتانسیومتر به نقطه ۳ تزدیک شود دامنه سیگنال خروجی افزایش می یابد و اگر به نقطه ۱ تزدیک شود مقدار R_2 کاهش می یابد و دامنه سیگنال V_o را کم می کند. بخشی از مقاومت پتانسیومتر در فاصله ۲ و ۳ را به عنوان R_1 و بخش دیگر شامل فاصله ۱ و ۲ را با R_2 نشان داده ایم.



شکل ۳-۲۵- تقویت کننده با ضریب بهره متغیر به عنوان یک ولوم غیرخطی

روش دیگر تغییر دامنه سیگنال استفاده از یک تقویت کننده با ضریب بهره‌ی متغیر است. این تقویت کننده مانند یک ولوم اتوماتیک عمل می‌کند.

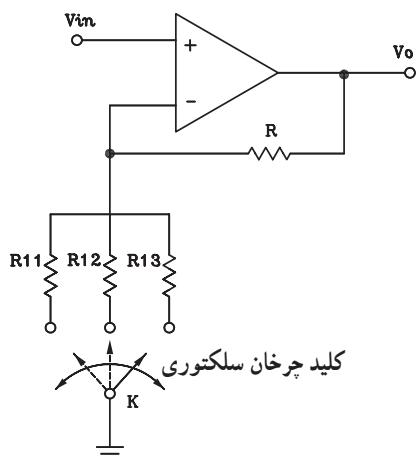
در شکل (۳-۲۵) با تغییر مقاومت R_2 ، تقویت کننده به صورت یک مقاومت متغیر با تغییرات غیرخطی یا لگاریتمی عمل می‌کند.



شکل ۳-۲۶- مدار ولوم با تقویت کننده Op-amp. تغییر ضریب بهره با کلید فشاری

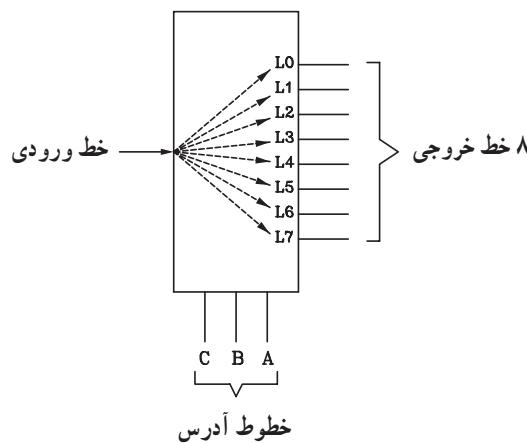
مدار شکل (۳-۲۶) را در نظر بگیرید.

بلوک A به جای مقاومت R_1 قرار گرفته است. اگر کلید K_1 فشرده شود، مقدار ضریب بهره متناسب با مقاومت‌های R_1 و R_2 تغییر می‌کند و برابر با ۲ می‌شود و مقدار دامنه سیگنال خروجی را به ۲ ولت می‌رساند. در صورتی که کلیدهای K_2 و K_3 به ترتیب فشرده شوند مقدار دامنه خروجی ۳ یا ۵ برابر می‌شود. ولی اگر کلید K_4 فشرده شود مقدار دامنه سیگنال خروجی تغییر نمی‌کند و دامنه‌ی آن تقریباً با دامنه سیگنال ورودی برابر می‌شود. اسکال این مدار داشتن چند کلید فشاری است که می‌توان از شکل (۳-۲۷) استفاده کرد ولی در این مدار نیز کلید K به صورت دستی تغییر می‌کند و منظور ما را برآورده نمی‌سازد. لذا باید به جای کلید K از یک کلید اتوماتیک استفاده کنیم.



شکل ۳-۲۷- با تغییر کلید سلکتوری ضریب بهره تقویت کننده تغییر می‌کند.

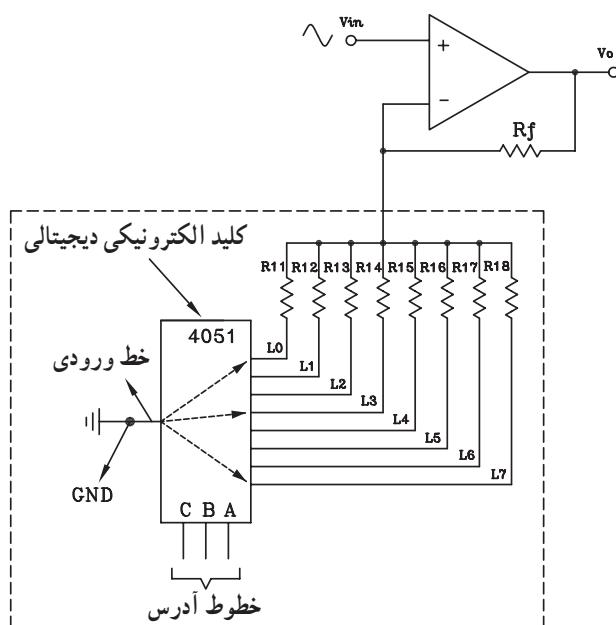
مقدار ضریب بهره‌ی متناسب با مقاومت‌های R_{11} و R_{12} و R_{13} تغییر می‌کند.



شکل ۳-۲۸ - بلوک دیاگرام دمالتی پلکس

ممولاً در مدارهای الکترونیکی و دیجیتالی از کلید الکترونیکی به نام توزیع کننده استفاده می‌شود. بلوک دیاگرام دمالتی پلکس^۱ یا کلید توزیع کننده در شکل ۳-۲۸) نمایش داده شده است.

دمالتی پلکس دارای یک خط ورودی و هشت خط خروجی است که به وسیله ۳ خط آدرس به صورت کدهای ۳ بیتی باینری (۰ و ۱) آدرس دهی می‌شود و خطوط خروجی مورد نظر را با کدهای آدرس به ورودی وصل می‌کند.

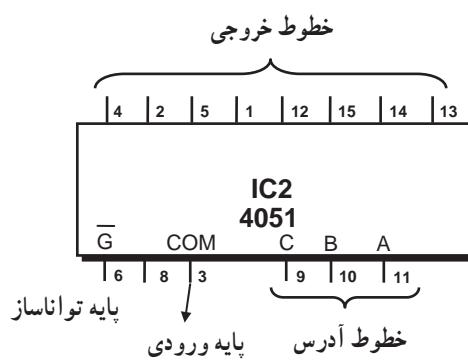


شکل ۳-۲۹ - مدار کنترل ولوم نیمه اتوماتیک

شکل (۳-۲۹) مدار ولوم دیجیتالی را نشان می‌دهد که به صورت نیمه اتوماتیک و با تغییر مقاومت R_{11} تا R_{18} دامنه سیگнал خروجی را تغییر می‌دهد.

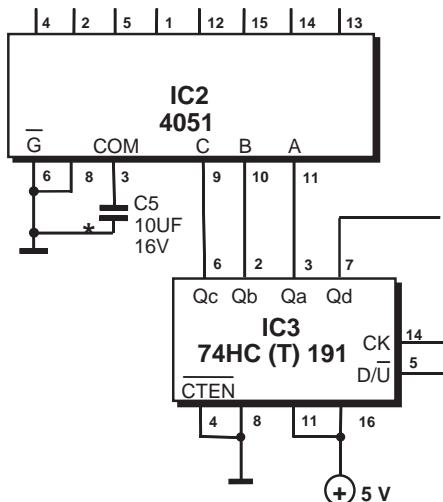
در صورتی که بتوان خطوط آدرس را به صورت اتوماتیک کنترل کرد مدار کنترل ولوم به مدار تمام اتوماتیک تبدیل می‌شود.

با آدرس دهی رو خط آدرس می‌توان ضریب بهره تقویت کننده را به صورت اتوماتیک کنترل کرد.



شکل ۳-۳

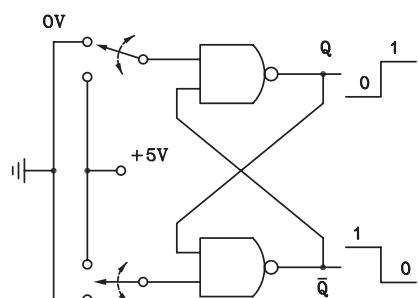
آی‌سی‌سی ماوس (CMOS) با شماره ۴۰۵۱ یک دمالتی پلکس ۱ به ۸ (1:8) است که دارای ۳ خط آدرس (CBA) و ۸ خط خروجی است. در شکل (۳-۳۰) پایه‌های آی‌سی مشخص شده است.



شکل ۳-۳۱— ارتباط پایه‌های آی‌سی دمالتی پلکسر با آی‌سی شمارنده صعودی و نزولی

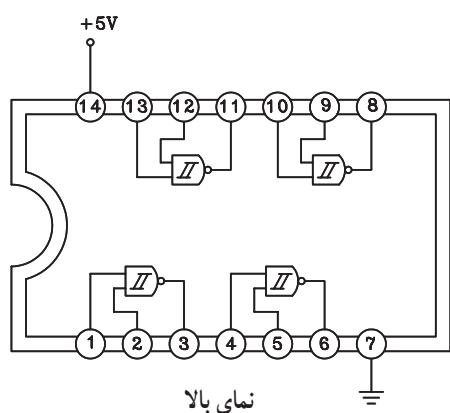
برای آدرس‌دهی، از یک آی‌سی شمارنده مانند آی‌سی ۷۴۱۹۱ استفاده می‌شود.
در شکل (۳-۳۱) نحوه ارتباط IC ها را باهم مشاهده می‌کنید.

آی‌سی CMOS با شماره ۴۰۵۱ یک دمالتی پلکسر ۸ به ۸ است که دارای ۳ خط آدرس و ۹ خط خروجی است.



شکل ۳-۳۲— مدار فلپ فلپ با گیت NAND

اطلاعات ° و ۱ مورد نیاز برای پایه D/\bar{U} آی‌سی شمارنده ۷۴۱۹۱ را می‌توان با استفاده از یک مدار فلپ فلپ ° ساده با گیت NAND مطابق شکل (۲-۳۲) تأمین کرد.



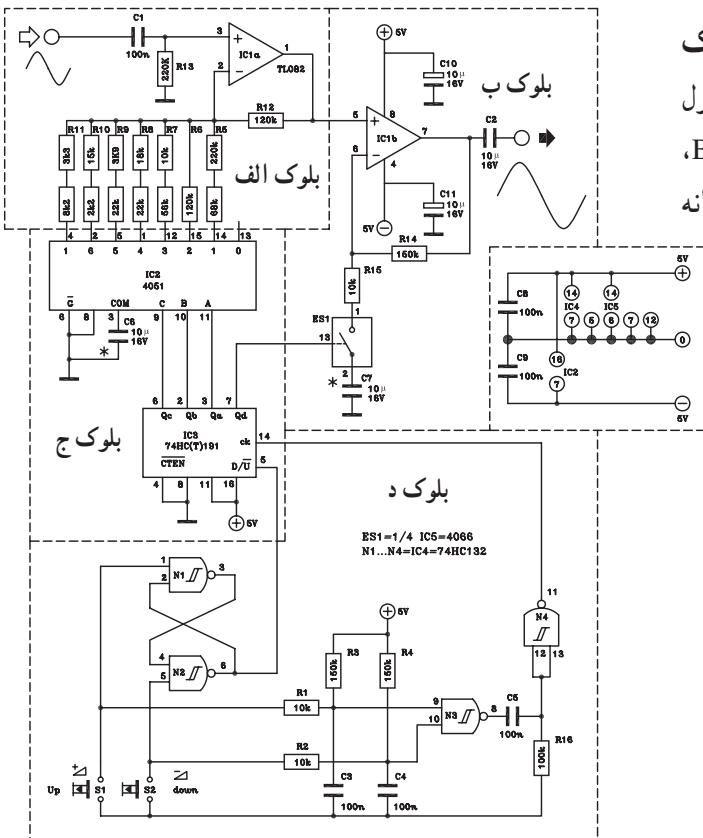
شکل ۳-۳۳— مدار داخلی IC ۴۷۱۳۲

در شکل (۳-۳۳) گیت‌های NAND با دو ورودی در آی‌سی ۷۴۱۳۲ دیده می‌شود.

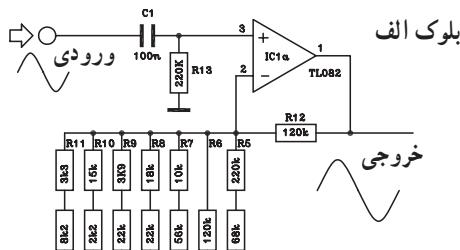
۱— D/\bar{U} = down And up counter (پائین) و صعودی (بالا)

۲— Flip_Flop

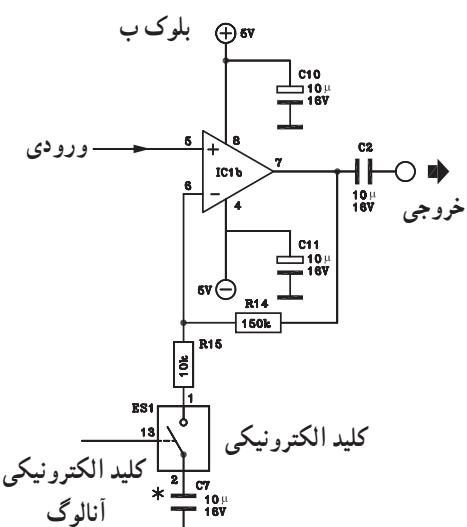
۳— Gate



شکل ۳-۳۴- یک نمونه مدار کامل کنترل و لوم دیجیتال



شکل ۳-۳۵- بلوک الف تقویت‌کننده اول

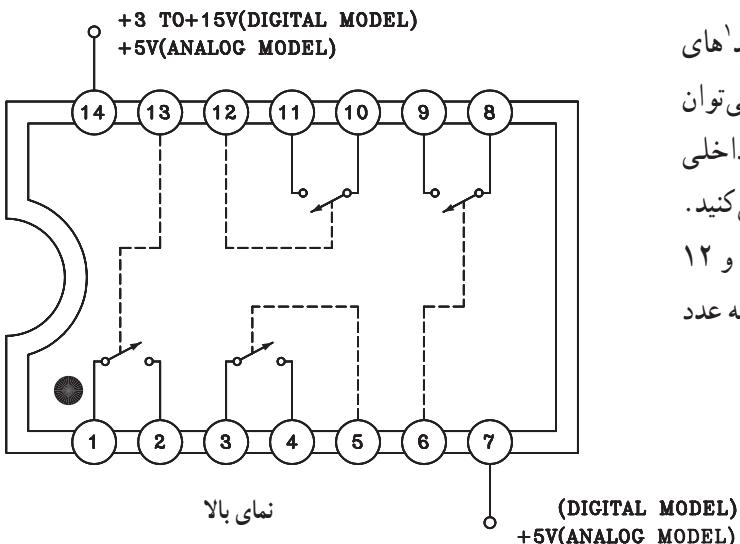


شکل ۳-۳۶- بلوک ب تقویت‌کننده دوم

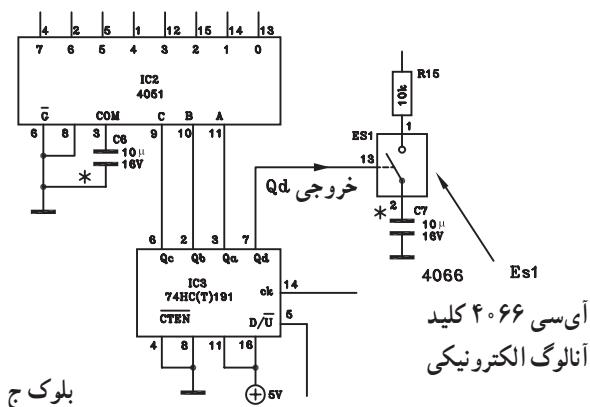
۳-۴-۲- بررسی یک مدار کامل کنترل اتوماتیک ولوم دیجیتال: در شکل (۳-۳۴) یک نمونه مدار کامل کنترل ولوم دیجیتال را مشاهده می‌کنید. در این مدار بلوک‌های A، B، C و E وجود دارد، که به بررسی هریک به‌طور جداگانه می‌پردازیم.

بلوک الف - تقویت‌کننده اول: مدار تقویت‌کننده بلوک الف از آی‌سی ۱a و تعدادی مقاومت و خازن طبق شکل (۳-۳۵) تشکیل می‌شود. ضریب تقویت IC1a تقریباً بین ۱ تا ۱۲ است. مقدار این ضریب با تغییر مقاومت‌های R۱۱ تا R۵ قابل کنترل است.

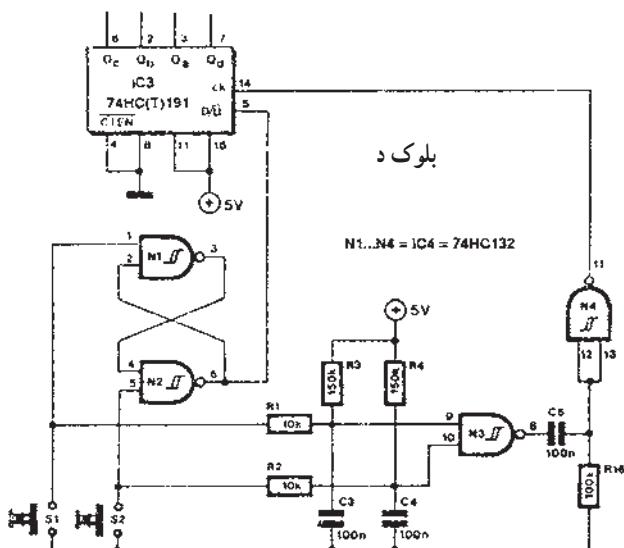
بلوک ب - تقویت‌کننده دوم: این بلوک از آی‌سی ۱b و تعدادی مقاومت تشکیل شده است و ضریب بهره آن تقریباً بین ۱ تا ۱۶ است و توسط کلید الکترونیکی آنالوگ ES1 کنترل می‌شود. در شکل (۳-۳۶) مدار تقویت‌کننده IC1b نشان داده شده است.



شکل ۳-۳۷ - کلید الکترونیکی آنالوگ



شکل ۳-۳۸ - آی سی دی مالتی پلکسر و شمارنده



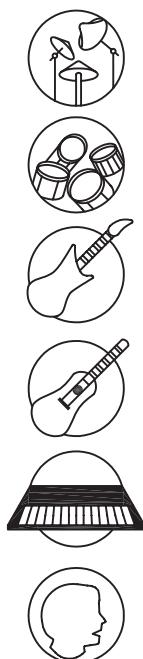
شکل ۳-۳۹ - مدار ایجاد پالس ساعت یا Clock

در مدارهای دیجیتالی به طور گسترده‌ای از کلیدهای آنالوگ می‌توان آنالوگ استفاده می‌شود. از معروف‌ترین کلیدهای آنالوگ می‌توان آی سی‌های آی سی ۴۰۶۶ و آی سی ۴۰۱۶ را نام برد. مدار داخلی یک نمونه از این آی سی‌ها را در شکل (۳-۳۷) مشاهده می‌کنید. در صورتی که روی پایه کنترل کننده کلید (مثلاً پایه ۱۳ و ۱۲ و ...) عدد ۱ منطقی یا high قرار گیرد کلید بسته و چنانچه عدد صفر منطقی قرار گیرد کلید باز می‌شود.

بلوک ج - دی مالتی پلکسر و شمارنده:
آی سی‌های دمالتی پلکسر و شمارنده صعودی و نزولی تشکیل شده است. در شکل (۳-۳۸) اتصال پایه‌های این آی سی‌ها را ملاحظه می‌کنید.

خروجی Qd جهت کنترل ضربی بهره تقویت کننده IC1b به پایه کنترل کننده کلید آنالوگ آی سی ۴۰۶۶ وصل شده است.

بلوک د - مدار ایجاد پالس ساعت (آی سی clock): این مدار یک شمارنده است که پالس‌های مورد نیاز برای پایه D/ \bar{U} را تهیه می‌کند. در شکل (۳-۳۹) نحوه اتصال پایه‌های CK و D/ \bar{U} به مدار نشان داده شده است. برای ایجاد پالس ساعت لازم است یکی از کلیدهای S_۱ یا S_۲ فشرده شود. کلید S_۱ شمارش صعودی و کلید S_۲ شمارش نزولی را به عنده دارد.

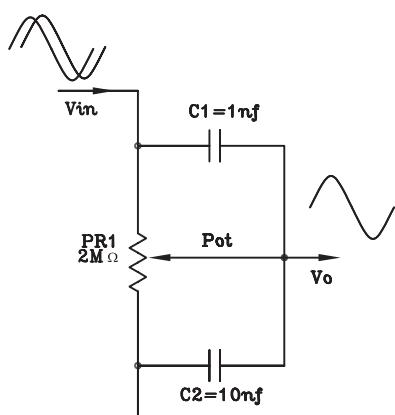


سنج صدای زیر دارد.

طلب صدای بم دارد.

۳-۵-کنترل تُن یا زیر و بم صدا (Tone Control) گوش انسان می‌تواند فرکانس بین ۲۰ Hz تا ۲۰ kHz را دریافت کند. مفهوم زیر و بم صدا به فرکانس صدا مربوط است. هر قدر فرکانس صدا کمتر باشد صدا بمتر است. مانند صدای طبل و هر قدر فرکانس صدا بیشتر باشد صدا زیرتر است. به عنوان مثال سنج و سنتور که فرکانس تولیدی آنها از ۱۰ کیلوهرتز بیشتر است دارای صدای زیر هستند. شکل (۳-۴۰) تعدادی ابزار موسیقی را نشان می‌دهد. در رادیو، ضبط صوت یا آمپلی فایرهای صوتی به منظور تطابق صدا و گوش گاهی ضرورت دارد که صدای زیر یا صدای بم را کم یا زیاد کنند، بدون این که بقیه صدای تغییر کند، این عمل را تن کنترل گویند.

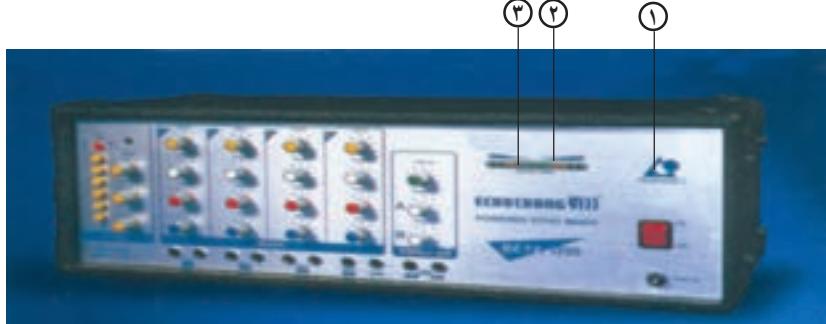
شکل ۳-۴۰- تعدادی از ابزار موسیقی



شکل ۳-۴۱- یک نمونه مدار کنترل تن صدا

عمل تن کنترل به وسیله مدارهای RC انجام می‌شود. در شکل (۳-۴۱) یک شبکه RC متصل از مقاومت PR₁ و خازن‌های C₁ و C₂ را مشاهده می‌کنید. این مدار می‌تواند متناسب با ظرفیت خازن‌های C₁ و C₂ دامنه فرکانس‌های بم یا زیر را تغییر دهد.

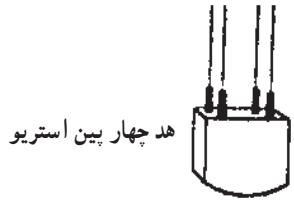
در آمپلی فایرها صوتی حرفه‌ای معمولاً عمل کنترل تن به وسیله دو ولوم انجام می‌شود. برای تنظیم صدای زیر از ولوم TREBLE و برای تنظیم صدای بم از ولوم BASS استفاده می‌کنند. در شکل (۳-۴۲) یک آمپلی فایر صوتی را مشاهده می‌کنید که تنظیم صدا در آن با دو ولوم TREBLE و BASS انجام می‌شود.



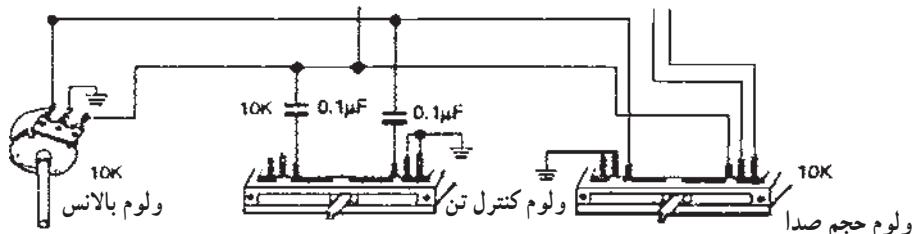
نشان‌دهنده سطح ولتاژ خروجی. ولتاژ خروجی را نشان می‌دهد. در صورتی که دامنه از صفر بیشتر شود در موج خروجی اعوجاج بوجود می‌آید. ①

- ② کنترل صدای بم
- ③ کنترل صدای زیر

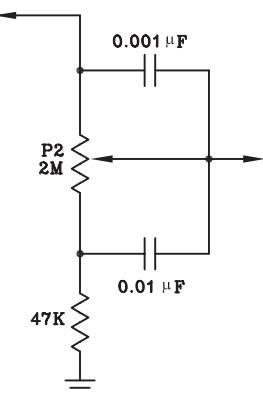
شکل ۳-۴۲- آمپلی فایر صوتی



در برخی از دستگاه‌های ضبط صوت ساده خانگی عمل کنترل تن با یک پتانسیومتر انجام می‌شود (شکل ۳-۴۳). در شکل فقط ولوم‌های کنترل دستگاه نشان داده شده است.



شکل ۳-۴۳- انواع ولوم کنترل در یک دستگاه ضبط صوت



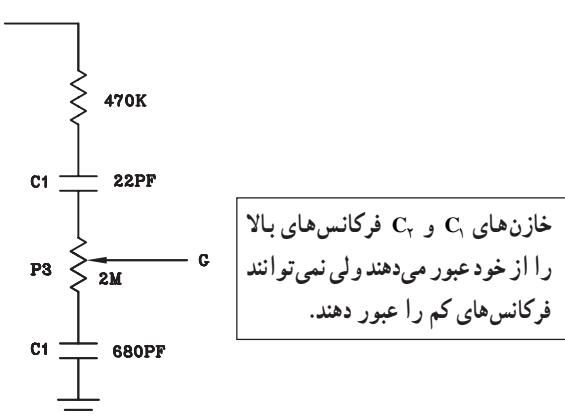
شکل ۳-۴۴- کنترل صدای بم

۱-۵-۳- مدار کنترل صدای بم (Bass) : سیگنال صوتی آشکار شده توسط هد ضبط پخش به مدار پیش تقویت کننده می‌رسد و پس از تقویت به منظور کنترل صدای زیر و بم به مدار کنترل تن وارد می‌شود. مداری را که در شکل (۳-۴۴) مشاهده می‌کنید برای کنترل صدای بم است.

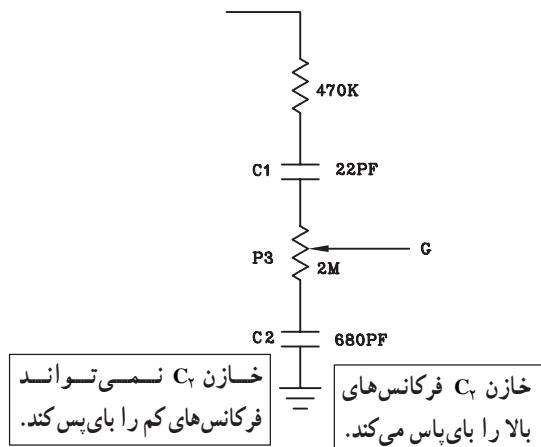
دامنه‌ی سیگنال‌های فرکانس بالا در دوسر ولوم P_2 ثابت است، بنابراین سیگنال‌ها توسط خازن‌های $0.001\mu F$ و $0.01\mu F$ میکروفارادی اتصال کوتاه می‌شوند و به خروجی می‌رسند. بنابراین جایه‌جا کردن سر وسط ولوم روی مقدار فرکانس‌های بالا اثر ندارد. در فرکانس‌های کم، مقدار X_C خازن‌ها زیاد است. بنابراین سیگنال‌های فرکانس پایین نمی‌توانند از خازن‌ها عبور کنند. حال اگر سر وسط ولوم به سمت بالا نزدیک شود صدای بم زیادتر و اگر به سمت پایین نزدیک شود صدای بم کمتر می‌شود. در صورتی که مقاومت $47k$ در مدار نباشد تمام فرکانس‌های زیاد به زمین اتصال کوتاه می‌شوند و در مرحله‌ی کنترل، صدای زیر دیگر قابل کنترل نخواهد بود.

این ولوم را ولوم کنترل صدای بم یا BASS گویند.

۱-۵-۴- کنترل صدای زیر (Treble) : در مدار شکل (۳-۴۵) ولوم P_3 نقش کنترل فرکانس‌های بالا (صدای زیر) را به عهده دارد. به این ولوم فقط بخشی از سیگنال صوتی که دارای فرکانس زیاد است می‌رسد. زیرا خازن C_1 به دلیل داشتن ظرفیت کم از عبور سیگنال‌های فرکانس کم جلوگیری می‌کند.



شکل ۳-۴۵- کنترل صدای زیر



شکل ۳-۴۶—کنترل فرکانس زیر

اگر مطابق شکل (۳-۴۶) سر وسط ولوم به خازن C_1 تزدیکتر شود، دامنه سیگنال‌های فرکانس‌های زیاد بیشتر می‌شود و در این حالت اصطلاحاً می‌گویند صدا زیرتر یا Terble می‌شود. خازن C_2 سرپایین ولوم P_3 را از نظر فرکانس‌های بالا به زمین بازپس می‌کند ولی فرکانس‌های کم را اتصال کوتاه نمی‌کند.

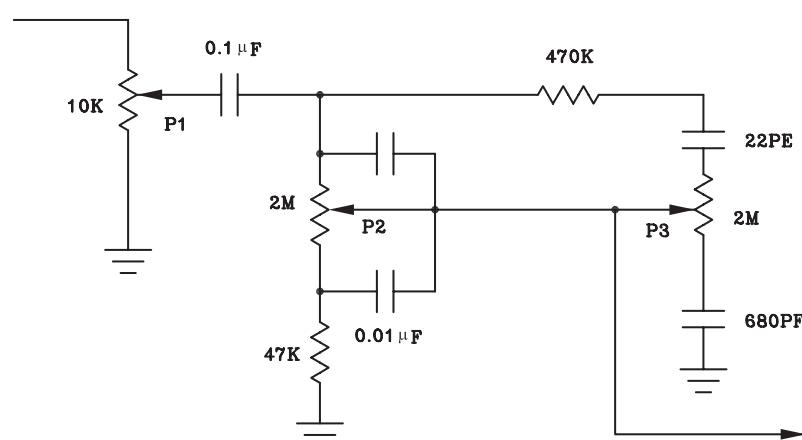
۳-۵-۳—مدار کنترل تن مونو و استریو: در شکل

(۳-۴۷) مدار کامل کنترل تن صوتی نشان داده شده است. ورودی این مدار سیگنال صوتی تقویت شده است که از طبقه پری‌آمپلی‌فایر به این مدار می‌رسد. ولوم P_1 وظیفه کنترل دامنه صدا را به عهده دارد و خازن $1/0^\circ$ میکروفارادی خازن کوپلاژ است.

ولوم P_2 فرکانس پایین یا بم (BASS) را کنترل می‌کند.

سیگنال‌های فرکانس بالا یا صدای زیر (Treble) توسط

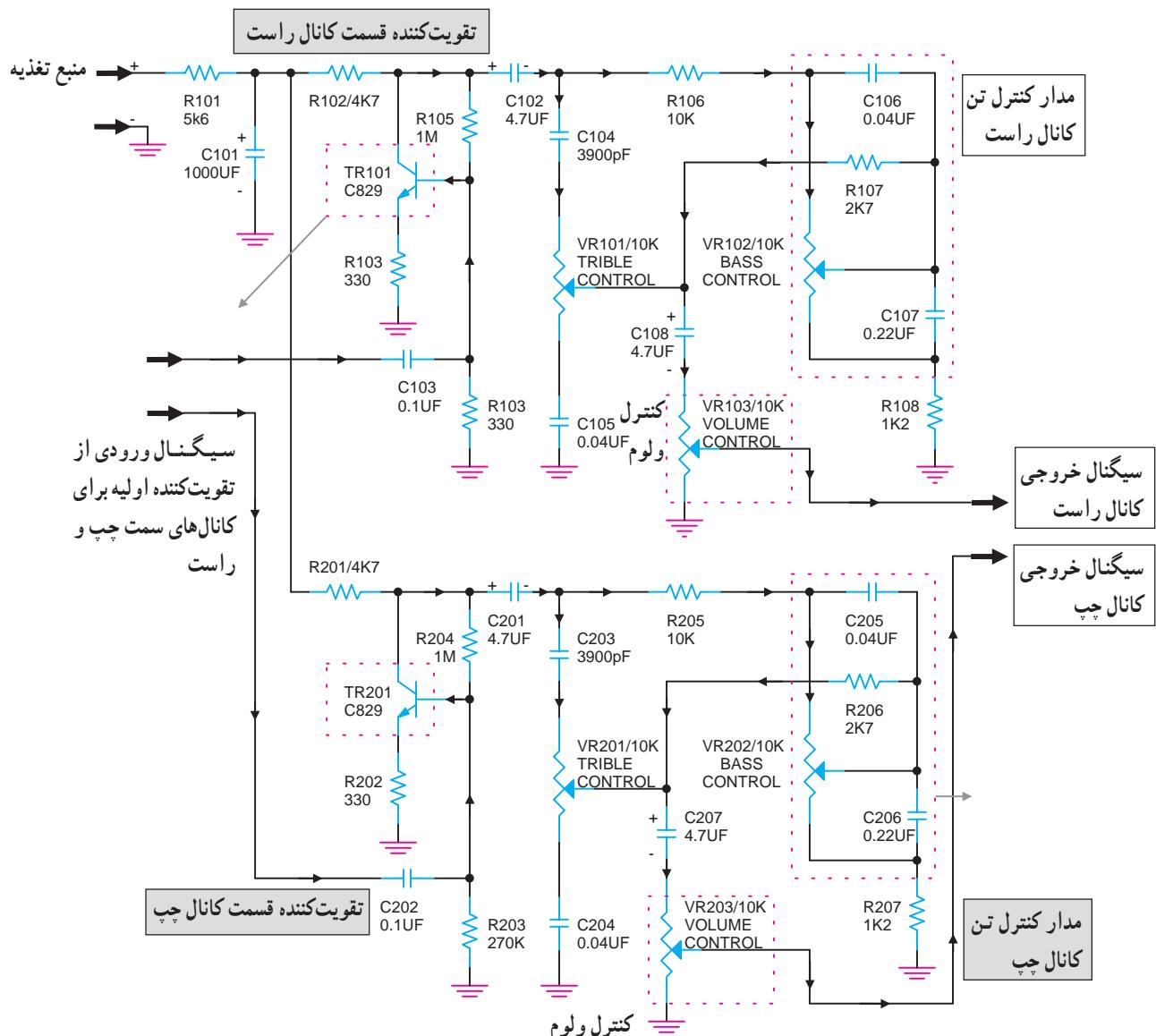
ولوم P_3 کنترل می‌شود.



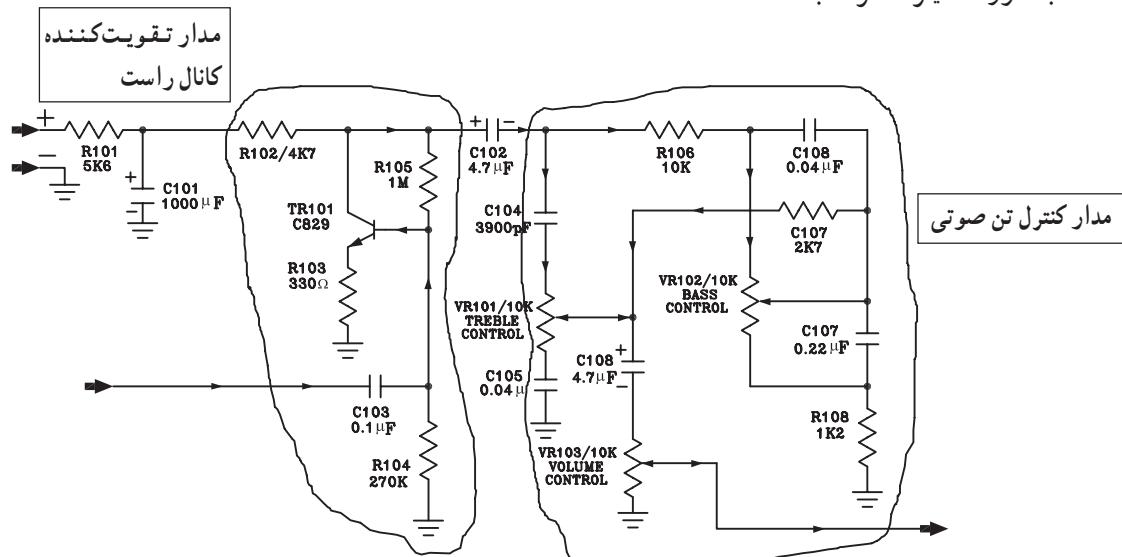
شکل ۳-۴۷—مدار کامل کنترل تن صوتی صدای زیر و بم

همانطور که قبلاً گفته شده در هر سیستم استریو برای هر باند یک طبقه مدار تقویت کننده پری‌امپلی فایر و مدار کنترل تن صوتی، طبقه قدرت در نظر می‌گیرند. یادآوری می‌شود تمام مدارها برای هر دو باند کاملاً مشابه و یکسان هستند.

در شکل (۳-۴۸) یک مدار کنترل تن صوتی استریو را مشاهده می‌کنید.

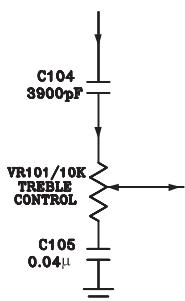


در شکل (۳-۴۹) مدار تن کنترل کanal راست نشان داده شده است. وظیفه ترانزیستور $TR1^{\circ}$ تقویت سیگنال صوت است که به صورت امپیر مشترک بسته شده است.



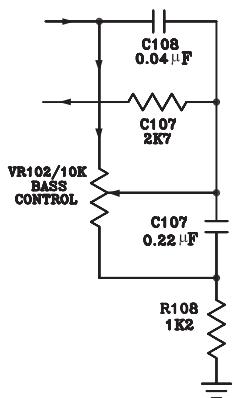
شکل ۳-۴۹- مدار تقویت کننده و کنترل صوتی کanal راست

کنترل صدای زیر (Treble) توسط خازن های $C_{1.4}$ و $C_{1.5}$ و لوم $VR_{1.1}$ انجام می شود (شکل ۳-۵۰).

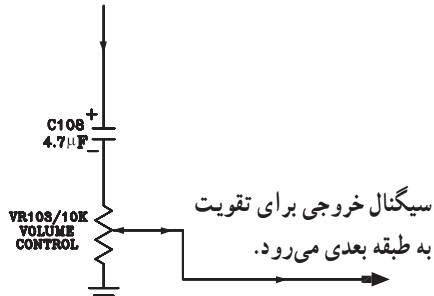


شکل ۳-۵۰- مدار کنترل تن صدای زیر (Treble)

صدای بم (Bass) با خازن های $C_{1.6}$ و $C_{1.7}$ و لوم $VR_{1.2}$ کنترل می شود. در شکل (۳-۵۱) مدار کنترل صدای بم نشان داده شده است.



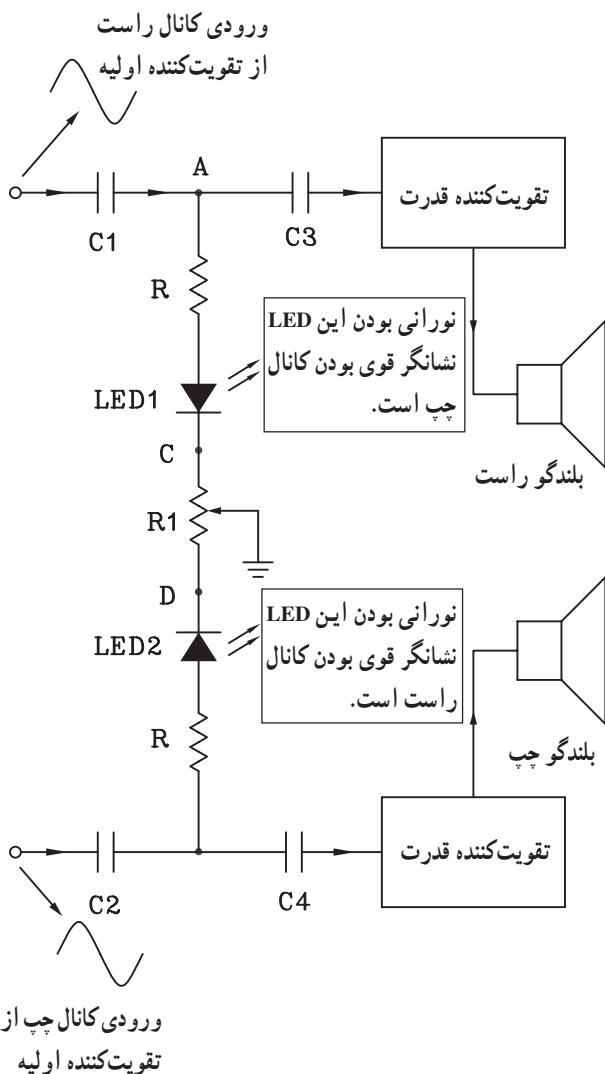
شکل ۳-۵۱- مدار کنترل تن صدای بم (BASS)



شکل ۳-۵۲

سیگنال صوتی تنظیم شده‌ی کanal راست از طریق خازن کوپلاژ C_{108} و سر وسط ولوم VR_{108} به طبقه تقویت کننده قدرت می‌رود (شکل ۳-۵۲).

توجه: مدار تقویت کننده و کنترل تن کanal چپ مشابه کanal راست است و تحلیل آن به عهده فراغیران و اگذار می‌شود.



شکل ۳-۵۳—مدار کنترل بالانس استریو

۶-۳—کنترل تعادل یا بالانس

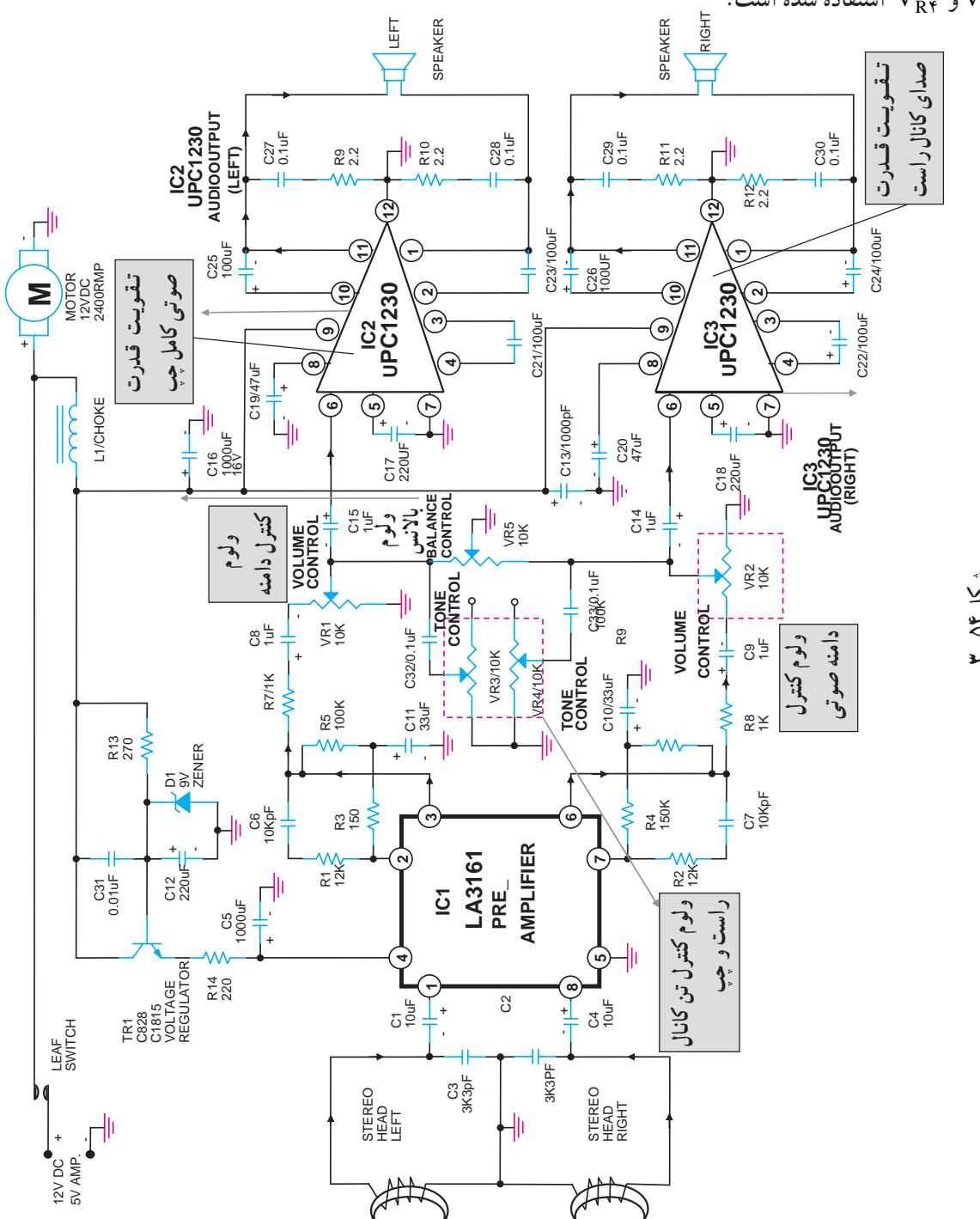
برای کنترل صدای خروجی بلندگوهای هر باند سیستم استریو از مدار کنترل بالانس یا متعادل کننده استفاده می‌شود. مدار الکترونیکی بالانس را در شکل (۳-۵۳) مشاهده می‌کنید.

سیگنال صوتی هر کanal توسط خازن‌های C_1 و C_2 به نقاط A و B اعمال می‌شود. اگر پتانسیومتر R_1 در وسط قرار گیرد، جریان عبوری LED_1 و LED_2 یکسان است و هردو LED نور یکسان تولید می‌کنند که نشان‌دهنده‌ی بالانس بودن هر دو کanal استریو است.

وقتی سر وسط ولوم R_1 به نقطه C تزدیک می‌شود جریان عبوری از LED_1 زیاد می‌شود و نور آن نسبت به LED_2 بیشتر می‌شود.

افزایش جریان عبوری از مسیر LED_1 دامنه سیگنال مربوط به کanal راست را کم می‌کند. این امر قوی بودن کanal چپ و ضعیف بودن کanal راست را نشان می‌دهد.

در شکل (۳-۵۴) نقشه کامل مدار الکترونیکی یک سیستم پخش نوار استریو را مشاهده می‌کنید. ولوم V_{R5} کنترل بالانس نمودن صدای خروجی هر باند را به عهده دارد. برای تنظیم صدای زیر و بم پخش شده هر کanal از ولوم‌های V_{R4} و V_{R2} استفاده شده است.



شکل ۳-۵۴

در دستگاه‌های ضبط صوت مدرن از سیستم‌های کنترل fader استفاده می‌کنند. این سیستم در دستگاه‌های چند کanalه استفاده می‌شود. با استفاده از این سیستم می‌توان تعدادی از بلندگوها را حذف کرد یا تعدادی را در مدار قرار داد.

۳-۷-۳- کار عملی شماره ۳

۳-۷-۱- اهداف

- بررسی کنترل کننده های نفوذ مغناطیسی با استفاده از میتر (METER)

- بررسی کنترل کننده های نفوذ مغناطیسی با استفاده از LED

۳-۷-۲- تجهیزات و مواد مورد نیاز

- دستگاه ضبط صوت یک دستگاه
- ولت متر عقربه ای یا یک میتر عقربه ای VUM یک دستگاه

- مقاومت $47k\Omega$ ، $1k\Omega$ و $10k\Omega$ از هر کدام یک عدد

- پتانسیومتر $1k\Omega$ و $5k\Omega$ از هر کدام یک عدد

- خازن $1\mu F / 15V$ ، ۲ عدد

- خازن $47\mu F / 15V$ یک عدد و خازن $10\mu F / 15V$ یک عدد

یک عدد

- دیود IN4148 چهار عدد

- آئی سی LM741 و LM3916 از هر کدام یک عدد

- LED قرمز، سبز، زرد از هر کدام ۴ عدد

- سیم رابط و فیش

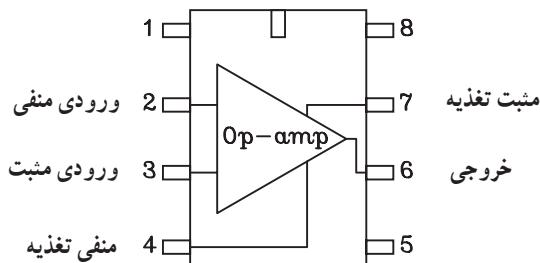
توجه: برای صرفه جویی در وقت و استفاده بهینه از زمان توصیه می شود آزمایش ها روی برد آزمایشگاهی آماده انجام شود.

۳-۷-۳- اطلاعات اولیه: در این آزمایش به بررسی

دو نمونه VUM عقربه ای و نوری می بردازیم.
سیگنال خروجی آمپلی فایر ضبط صوت را که به بلندگو اعمال می شود، به نمونه هایی از مدارهای VUM نوری و عقربه ای که روی برد آماده شده است می دهیم و مدارها را عملأ بررسی می کیم.



شکل ۳-۵۵- نحوه‌ی ساخت فیش رابط برای دریافت خروجی از دستگاه پخش صوت به صورت مونو



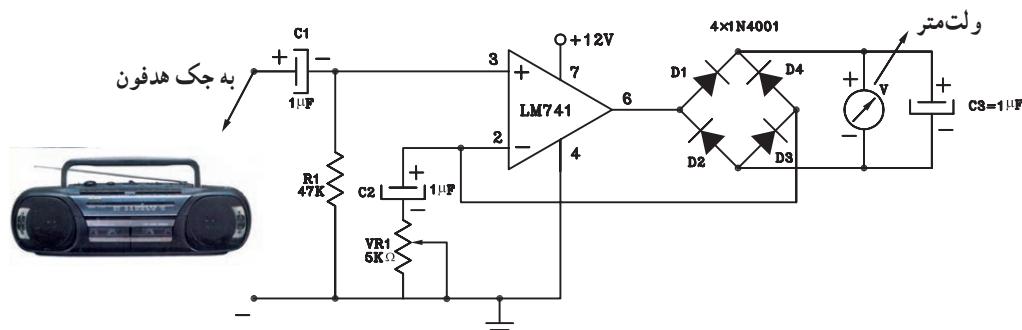
شکل ۳-۵۶- پایه‌های ۷۴۱

۴-۷-۳- با استفاده از یک فیش هدفون مناسب: دستگاه ضبط صوت مورد آزمایش و ۲ عدد گیره سوسماری کوچک و حدود 40° یا 50° سانت سیم کواکسیال، یک سیم رابط مونو درست کنید (شکل ۳-۵۵).

۴-۷-۳- مراحل اجرای آزمایش

الف - آزمایش VUM عقره‌ای

- مدار شکل ۳-۵۷ را بر روی برد بندید و یا از برد آماده استفاده کنید.
- سیم رابط ورودی مدار را به خروجی (جک) هدفون دستگاه ضبط صوت وصل کنید.



شکل ۳-۵۷

■ در درون دستگاه یک نوار کاست پرشده قرار دهد، سپس دستگاه را روشن کنید.

■ با تغییر ولوم صدا، تغییرات عقره را مشاهده کنید. با پتانسیومتر V_{R1} می‌توانید حساسیت مدار را تنظیم کنید.

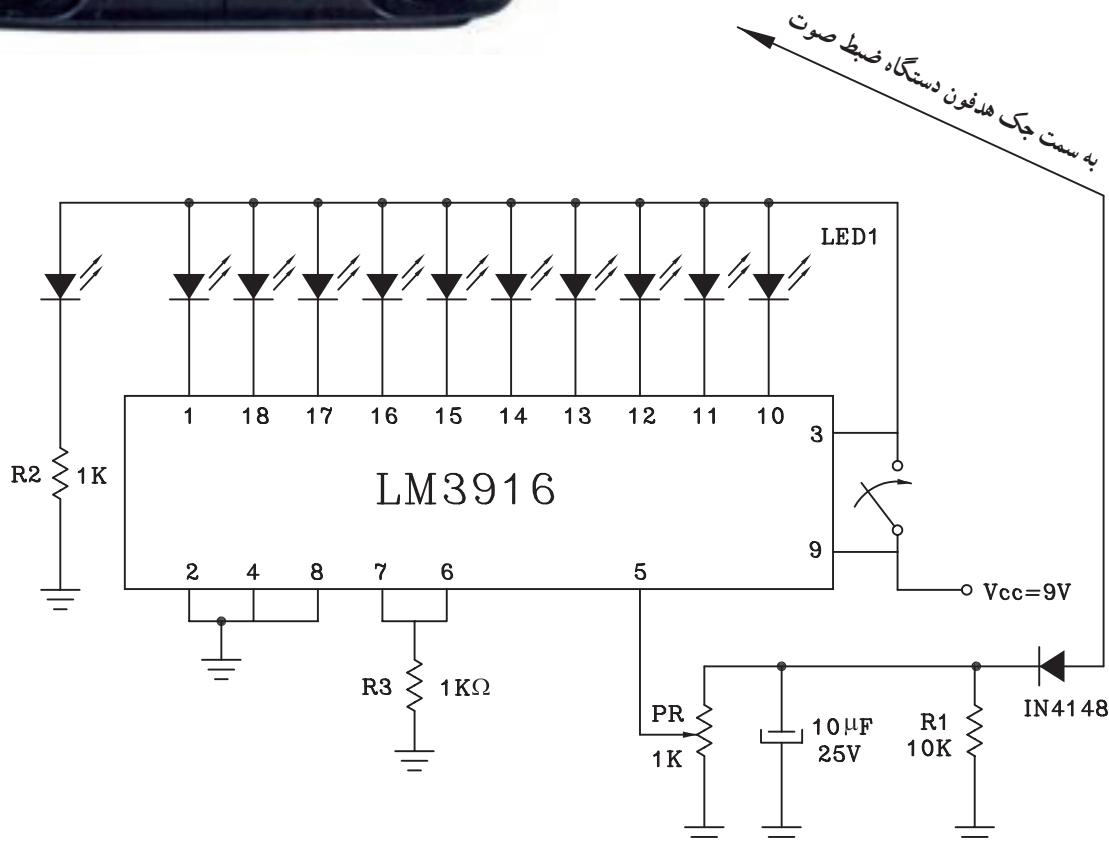
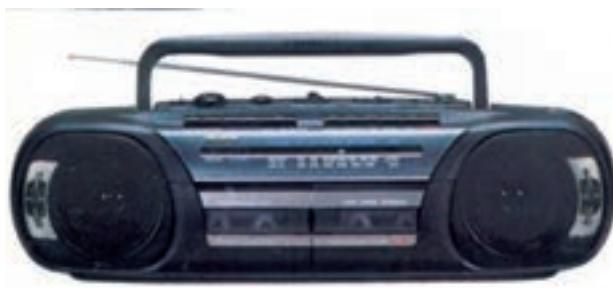
■ چنانچه انحراف عقره مشاهده نگردید با راهنمایی مری خود رنج ولت‌متر را در یک حالت مناسب قرار دهید تا حساسیت

... = ولت متر V → با افزایش ولوم صدا
... = ولت متر V → با حداقل ولوم صدا

انحراف عقربه کاملاً مشاهده شود.
■ با تغییر حداقل و حداکثر ولوم صدا محدوده تغییرات عقربه را به دست آورید.

ب - نوری VUM

■ مدار شکل زیر را روی برد بیندید یا از برد آماده استفاده کنید.
■ ورودی مدار را با سیم رابط به جک هدفون دستگاه وصل کنید (شکل ۳-۵۸).



شکل ۳-۵۸

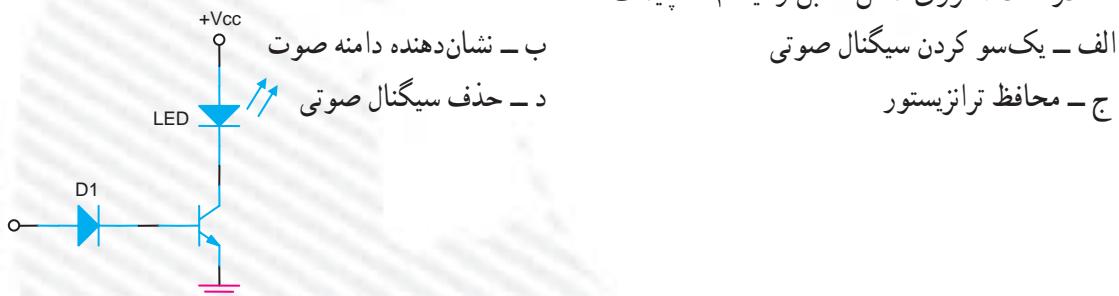
■ با تغییر ولوم، روشن و خاموش بودن LED ها را مشاهده کنید.

پاسخ:	_____
_____	_____
_____	_____
_____	_____

■ با تغییر ولوم صدا، در حداکثر خود نحوه روشن شدن دیودهای نورانی را تشریح کنید.

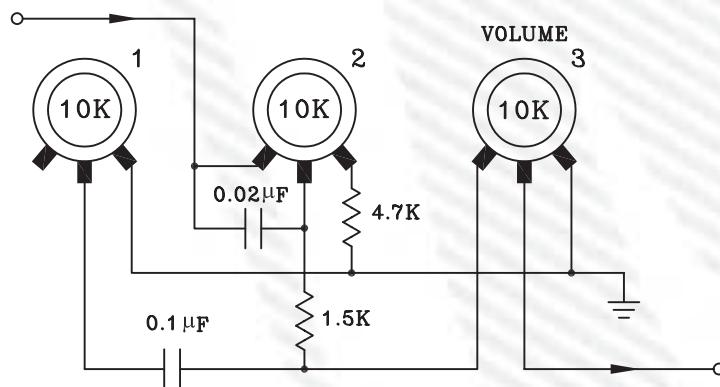
آزمون پایانی (۳)

- ۱- از کدام دستگاه برای اندازه‌گیری تغییرات سطح ولتاژ سیگنال صوتی استفاده می‌شود؟
 الف - اهمتر ب - ولتومتر ج - VUM د - آمپر متر
- ۲- وظیفه VUM در دستگاه‌های صوتی است.
- ۳- صدای زیر دارای فرکانس و صدای به دارای فرکانس می‌باشد.
- ۴- در VUM نوری شکل مقابل وظیفه D₁ چیست؟

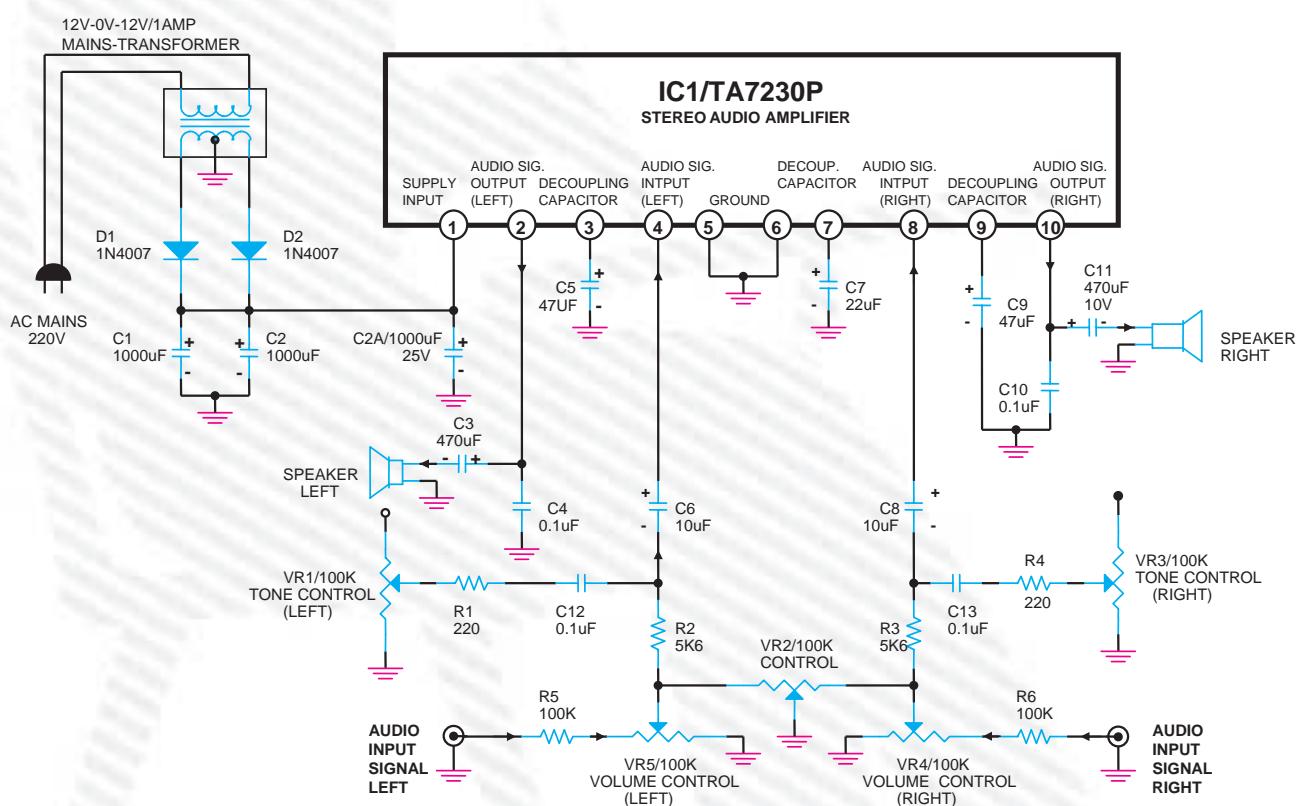
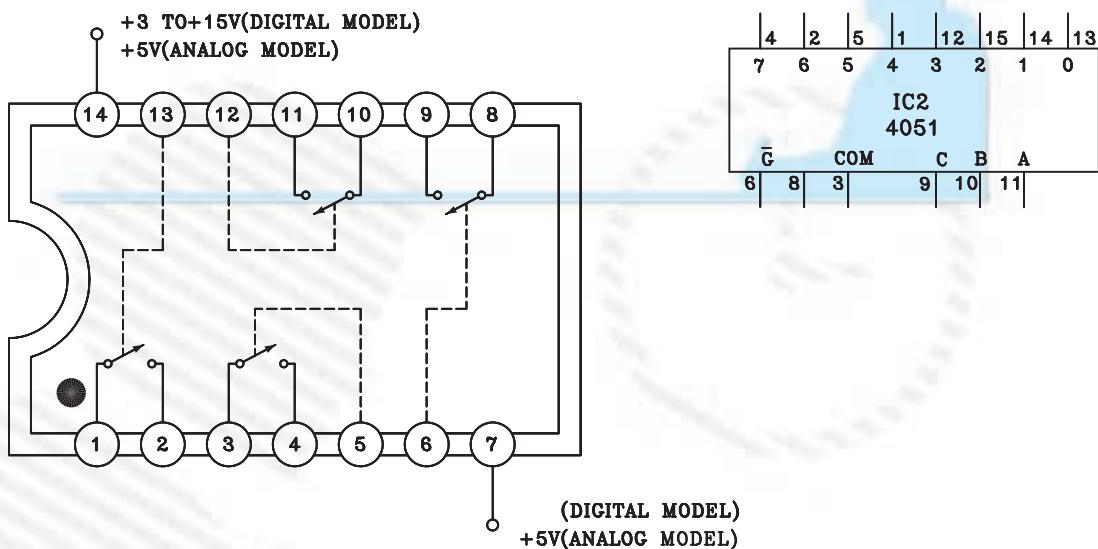


- ۵- Bass به معنای کنترل است.
- الف - صدای زیاد ب - صدای زیر ج - صدای بهم د - فرکانس بالا
- ۶- از کدام ولوم برای تضعیف کanal راست و چپ در سیستم استریو استفاده می‌شود؟
- الف - ولوم Treble ب - ولوم دامنه ج - ولوم بالانس کنترل د - ولوم BASS
- ۷- در مدار ولوم کنترل از راه دور از کدام دیود استفاده می‌شود؟
- الف - دیود معمولی ب - دیود خازنی ج - دیود زنر د - فتو دیود
- ۸- مدار داده شده شکل زیر مربوط به ولوم‌های یک دستگاه ضبط صوت است، نقش ولوم شماره (۱) کدام است؟

Treble Bass ج - بالانس ب - تن کنترل الف - تن کنترل



۹- نام و کاربرد هریک از آئی‌سی‌های شکل زیر را به طور خلاصه شرح دهید.



با توجه به نقشه بالا مدار آمپلی فایر صوتی که سیستم استریو است به سوالات زیر پاسخ دهید.

۱۰- نقش ولوم VR₂ کدام است؟

د - ولوم تن کنترل

ج - ولوم بالانس

الف - ولوم کنترل دامنه ب - ولوم Bass

۱۱- وظیفه ولوم‌های VR_1 و VR_2 کدام است؟

- ب - کنترل صدای زیر
- الف - کنترل صدای به
- د - کنترل دامنه سیگنال هر کانال
- ج - کنترل صدای زیر و به

خودآزمایی عملی

در صورتی که وقت اضافی داشتید مدار شکل زیر را بر روی برد بیندید و نقطه A ورودی مدار به خروجی تقویت کنندهٔ ضبط صوت یا بلندگو وصل کنید و نحوه روشن شدن LED‌ها را بررسی کنید.

